

(下载日期 20220124)

5 里程计 Lidar odometry

5.1 特征点提取 Feature point extraction

第 405 页左侧选点条件应为“所在平面片的法线和激光束夹角大于 10 度”，而非“所在平面片的法线和激光束夹角小于 10 度”?????

➤ Fig. 4(二维示意图)

b. 不会被选为显著边缘点和特征点的应是 C，而不是 D。