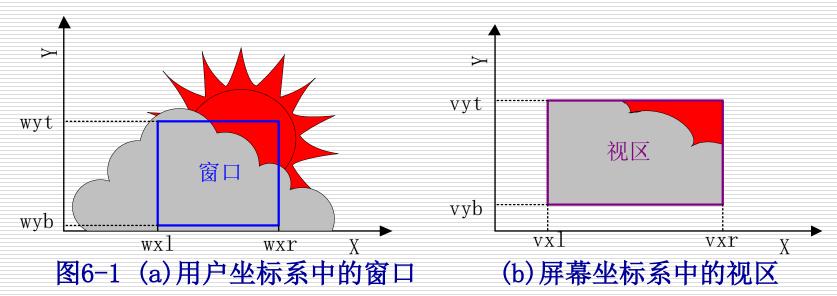
6 观察变换

- □ 二维观察
- □ 三维观察

6.1 二维观察

- □ 基本概念
- □二维观察变换
- □二维裁剪

- □ 在计算机图形学中,将在用户坐标系中需要进行观察和处理的一个坐标区域称为窗口(Window)。
- □ 将窗口映射到显示设备上的坐标区域称为视 区(Viewport)。



□ 要将窗口内的图形在视区中显示出来,必须经过将窗口到视区的变换(Window-Viewport Transformation)处理 , 这 种 变 换 就 是 观 察 变 换 (Viewing Transformation)。



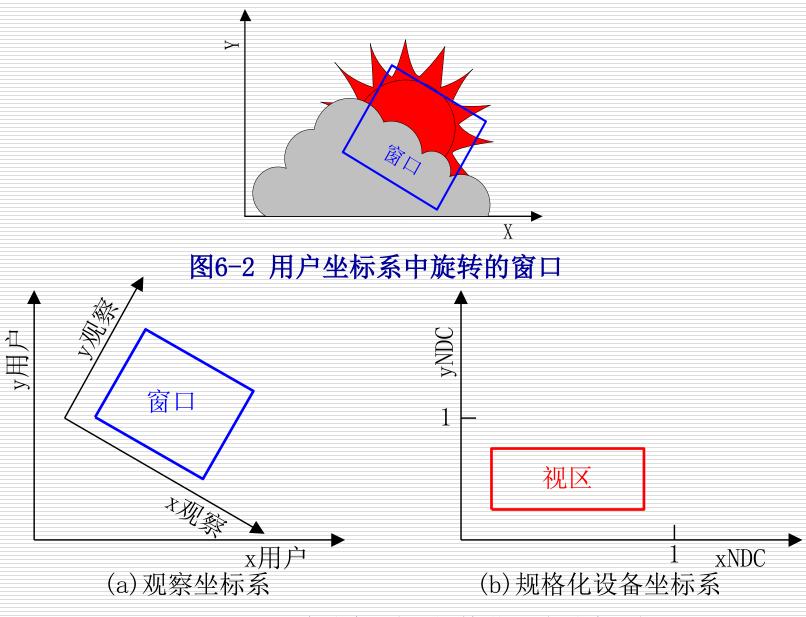


图6-3 观察坐标系和规格化设备坐标系

- □ 观察坐标系(View Coordinate)是依据窗口的方向和形状在用户坐标平面中定义的直角坐标系。
- □ 规格化设备坐标系(Normalized Device Coordinate)也是直角坐标系,它是将二维的设备坐标系规格化到(0.0,0.0)到(1.0,1.0)的坐标范围内形成的。

□ 引入了观察坐标系和规格化设备坐标系后,观察变换分为如下图所示的几个步骤,通常称为二维观察流程。

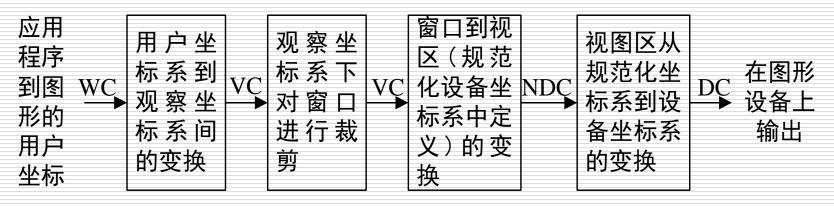
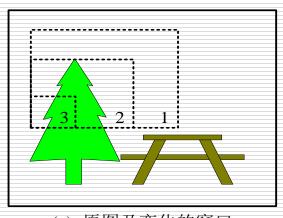


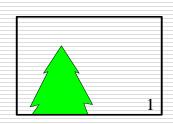
图6-4 二维观察流程



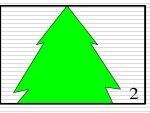
□ 变焦距效果



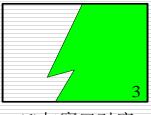
(a) 原图及变化的窗口



(b)与窗口对应 的视区1



(c)与窗口对应的 视区2

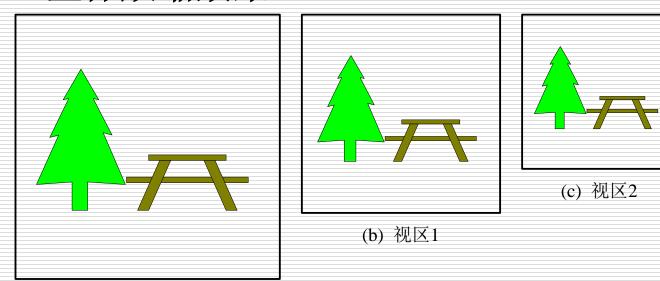


(d)与窗口对应 的视区3

图6-5 变焦距效果(窗口变、视区不变)



□ 整体放缩效果



(a) 原图及窗口

图6-6 整体放缩效果(窗口不变、视区变)

□漫游效果



(d)视区3

用户生标系到观察生标系的变换

- □ 用户坐标系到观察坐标 系的变换分由两个变换 步骤合成:
 - ◆ 将观察坐标系原点移 动到用户坐标系原点;

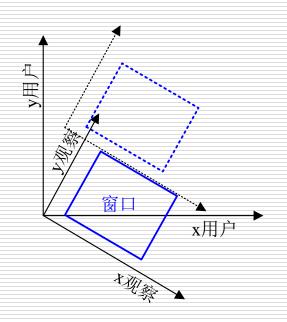


图6-7 (a) 平移使坐标原点重合

用户生标系到观察生标系的变换

◆ 绕原点旋转使两坐标系重合

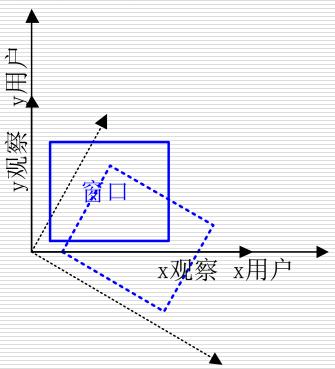


图6-7 (b) 旋转使坐标轴重合



窗口到视区的变换

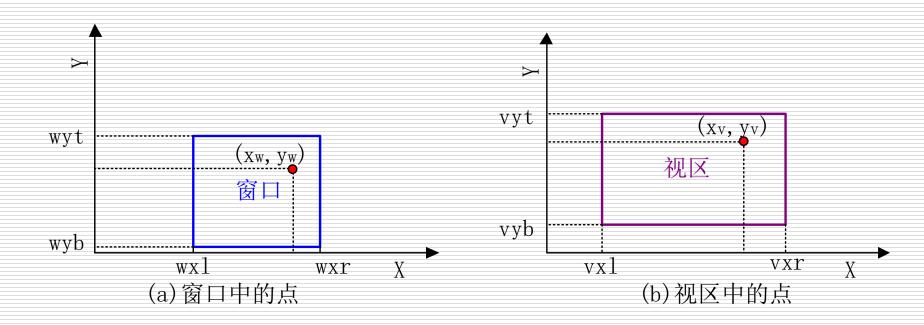


图6-8 窗口到视区的变换



窗口到视区的变换

- □ 要将窗口内的点(x_w,y_w)映射到相对应的视 区内的点(x_v,y_v)需进行以下步骤:
 - (1) 将窗口左下角点移至用户系统系的坐标原点;
 - (2) 针对原点进行比例变换;
 - (3) 进行反平移。



裁剪

- □ 在二维观察中,需要在观察坐标系下对窗口进 行裁剪,即只保留窗口内的那部分图形,去掉 窗口外的图形。
- □ 假设窗口是标准矩形,即边与坐标轴平行的矩形,由上(y=wyt)、下(y=wyb)、左(x=wxl)、右(x=wxr)四条边描述。



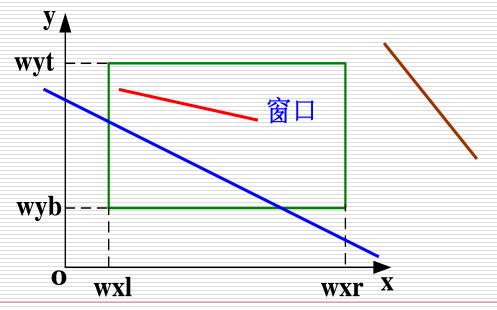
裁剪---点的裁剪

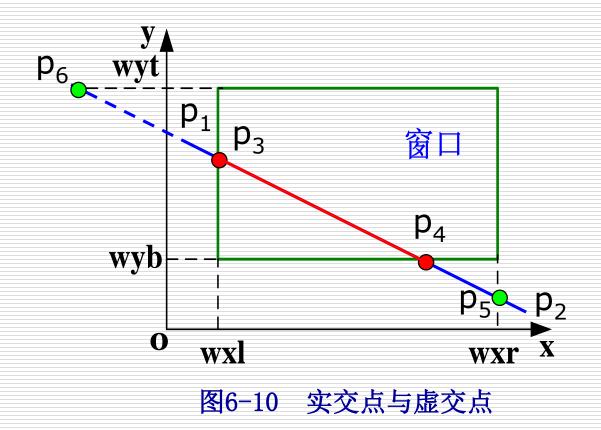
$$wxl \le x \le wxr$$
,
 $\exists wyb \le y \le wyt$

二维直线段的裁剪

已知条件:

- (1) 窗口边界wxl, wxr, wyb, wyt的坐标值;
- (2) 直线段端点 p_1p_2 的坐标值 x_1,y_1,x_2,y_2 。

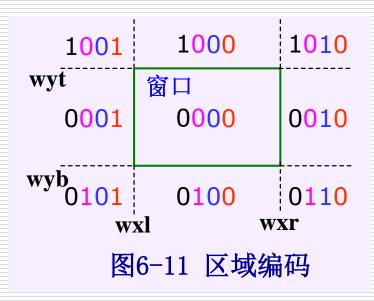




- □ 实交点: 直线段与窗口矩形边界的交点;
- □ 虚交点:处于直线段延长线或窗口边界延长 线上的交点。

编码:对于任一端点(x,y),根据其坐标所在的区域,赋予一个4位的二进制码D₃D₂D₁D₀。 编码规则如下:

- (**1**) 若x<wx1, D₀=1, 否则D₀=0;
- (**2**) 若x>wxr, $D_1=1$,否则 $D_1=0$;
- (**3**) 若y<wyb, $D_2=1$, 否则 $D_2=0$;
- (**4**) 若y>wyt, D₃=1, 否则D₃=0。



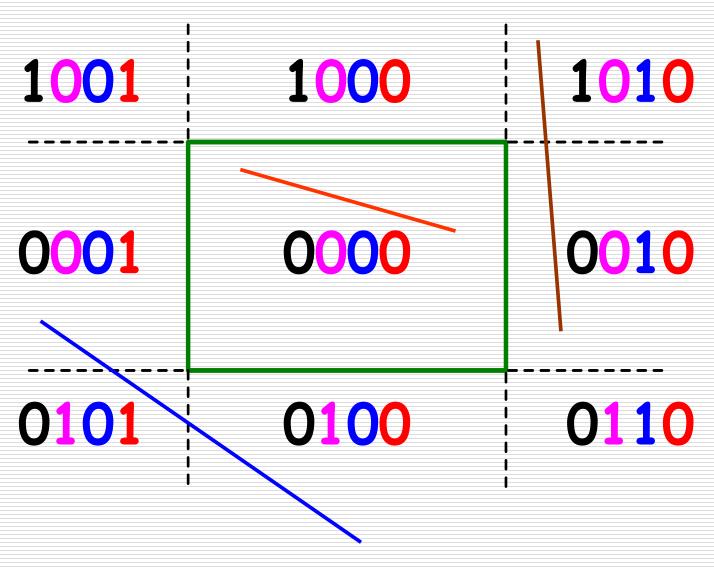


图6-12 区域编码规则

(1) 判断

裁剪一条线段时,先求出直线段端点 p_1 和 p_2 的编码code1和code2,然后:

- a.若code1|code2=0,对直线段简取之;
- b.若code1&code2≠0,对直线段简弃之;

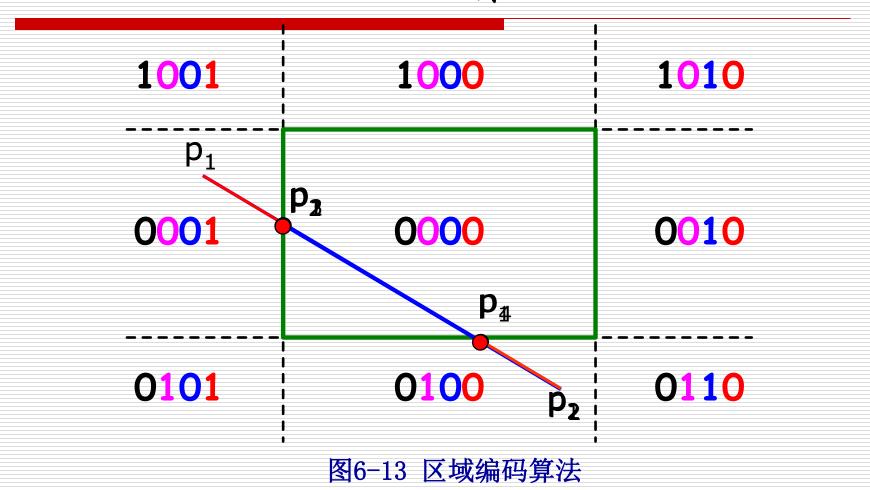


(2) 求交

若上述判断条件不成立,则需求出直线段与 窗口边界的交点。

- a. 左、右边界交点的计算: $y = y_1 + k(x x_1)$;
- b. 上、下边界交点的计算: $x = x_1 + (y-y_1)/k$ 。

其中,
$$k=(y_2-y_1)/(x_2-x_1)$$
。



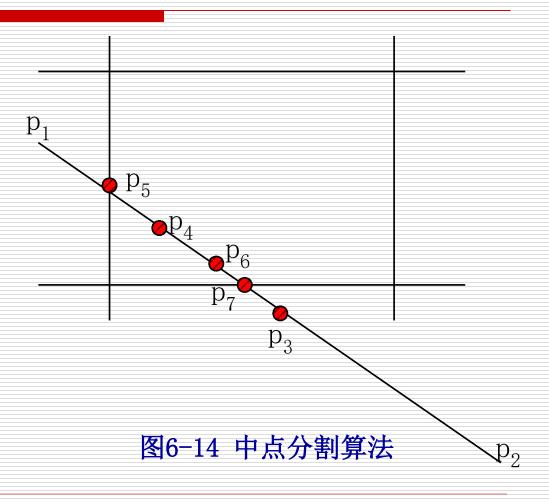


- □ 用编码方法实现了对完全可见和不可见直线段 的快速接受和拒绝;
- □ 求交过程复杂,有冗余计算,并且包含浮点运算,不利于硬件实现。



中点分割算法

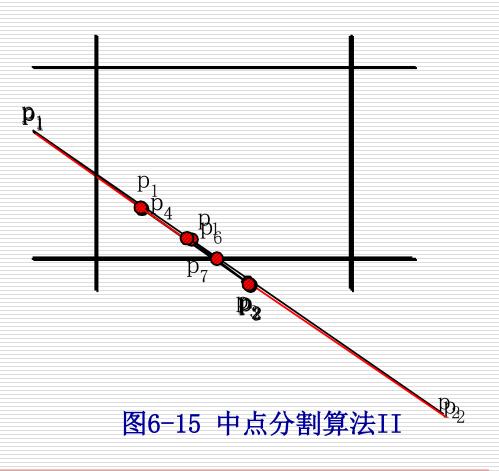
□ 中点分割算法的 核心思想是通过 二分逼近来确定 直线段与窗口的 交点。





中点分割算法

□ 特点: 主要计算 过程只用到加法 或位移运算,易 于硬件实现,同 时适合于并行计 算。





Liang-Barsky算该

分析

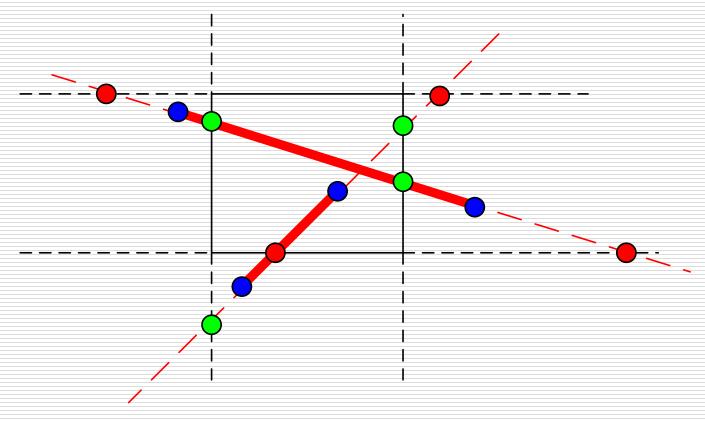


图6-16 Liang-Barsky算法



Liang-Barsky算法

直线的参数方程

$$x = x_1 + u \cdot (x_2 - x_1) y = y_1 + u \cdot (y_2 - y_1)$$
 0 \le u \le 1

对于直线上一点(x,y),若它在窗口内则有

$$wxl \le x_1 + u \cdot (x_2 - x_1) \le wxr$$

$$wxb \le y_1 + u \cdot (y_2 - y_1) \le wyt$$



$$u \cdot (x_1 - x_2) \le x_1 - wxl$$

$$u \cdot (x_2 - x_1) \le wxr - x_1$$

$$u \cdot (y_1 - y_2) \le y_1 - wyb$$

$$u \cdot (y_2 - y_1) \le wyt - y_1$$

$$p_1 = -(x_2 - x_1) \qquad q_1 = x_1 - wxl$$

$$p_2 = x_2 - x_1 \qquad q_2 = wxr - x_1$$

$$p_3 = -(y_2 - y_1) \qquad q_3 = y_1 - wyb$$

$$p_4 = y_2 - y_1 \qquad q_4 = wyt - y_1$$

则有 $u \cdot p_k \leq q_k$

Liang-Barsky算法

$$\mathbf{a} \ u \cdot p_k \leq q_k$$

$$\begin{cases} q_{k} / p_{k} & (p_{k} < 0) \le u \le q_{k} / p_{k} & (p_{k} > 0) \quad k = 1, 2 \\ q_{k} / p_{k} & (p_{k} < 0) \le u \le q_{k} / p_{k} & (p_{k} > 0) \quad k = 3, 4 \\ 0 \le u \le 1 \end{cases}$$

$$p_{1} = -(x_{2} - x_{1}) \qquad q_{1} = x_{1} - wxl$$

$$p_{2} = x_{2} - x_{1} \qquad q_{2} = wxr - x_{1}$$

$$p_{3} = -(y_{2} - y_{1}) \qquad q_{3} = y_{1} - wxb$$

$$p_{4} = y_{2} - y_{1} \qquad q_{4} = wyt - y_{1}$$

一般情况:

图6-17 Liang-Barsky算法

$$u_{\text{max}} = \max(0, u_k \mid p_k < 0, u_k \mid p_k < 0)$$

$$u_{\text{min}} = \min(u_k \mid p_k > 0, u_k \mid p_k > 0, 1)$$

算法步骤:

- (1)输入直线段的两端点坐标: (x_1,y_1) 和 (x_2,y_2) ,以及窗口的四条边界坐标: wyt、wyb、wxl和wxr。
- (2)若 $\Delta x = 0$,则 $p_1 = p_2 = 0$ 。此时进一步判断是否满足 $q_1 < 0$ 或 $q_2 < 0$,若满足,则该直线段不在窗口内,算法转(7)。否则,满足 $q_1 > 0$ 且 $q_2 > 0$,则进一步计算 u_1 和 u_2 。算法转(5)。
- (3)若 $\Delta y = 0$,则 $p_3 = p_4 = 0$ 。此时进一步判断是否满足 $q_3 < 0$ 或 $q_4 < 0$,若满足,则该直线段不在窗口内,算法转(7)。否则,满足 $q_1 > 0$ 且 $q_2 > 0$,则进一步计算 u_1 和 u_2 。算法转(5)。
- (4)若上述两条均不满足,则有p_k≠0(k=1,2,3,4)。此时计 算u₁和u₂。
- (5)求得u₁和u₂后,进行判断:若u₁>u₂,则直线段在窗口外,算法转(7)。若u₁<u₂,利用直线的参数方程求得直线段在窗口内的两端点坐标。
- (6)利用直线的扫描转换算法绘制在窗口内的直线段。算法结束。

多边形的裁剪

问题的提出:

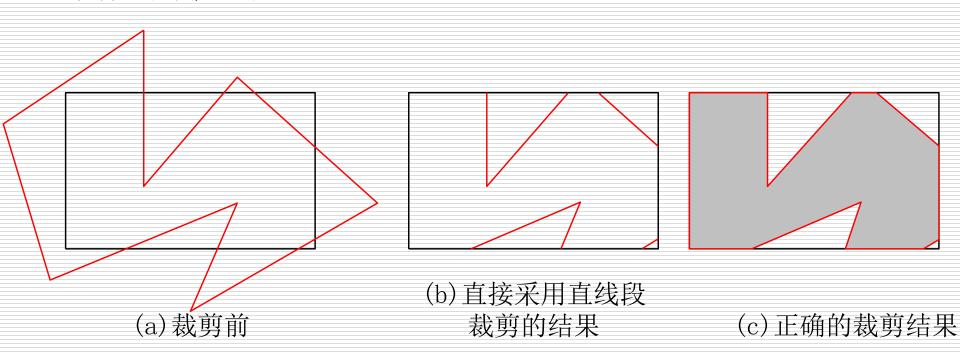


图6-18 多边形裁剪



Sutherland-Hodgeman多边形裁剪

■ 基本思想:将多边形的边界作为一个整体,每次用窗口的一条边界对要裁剪的多边形进行裁剪,体现分而治之的思想。



Sutherland-Hodgeman多边形裁剪

- □ 算法实施策略
 - 为窗口各边界裁剪的多边形存储输入与输出顶点表。在窗口的一条裁剪边界处理完所有顶点后,其输出顶点表将用窗口的下一条边界继续裁剪。
 - 窗口的一条边以及延长线构成的裁剪线把平面分为两个区域,包含窗口区域的区域称为可见侧;不包含窗口区域的域为不可见侧。



Sutherland-Hodgeman多边形裁剪

■ 沿着多边形依次处理顶点会遇到四种情况:

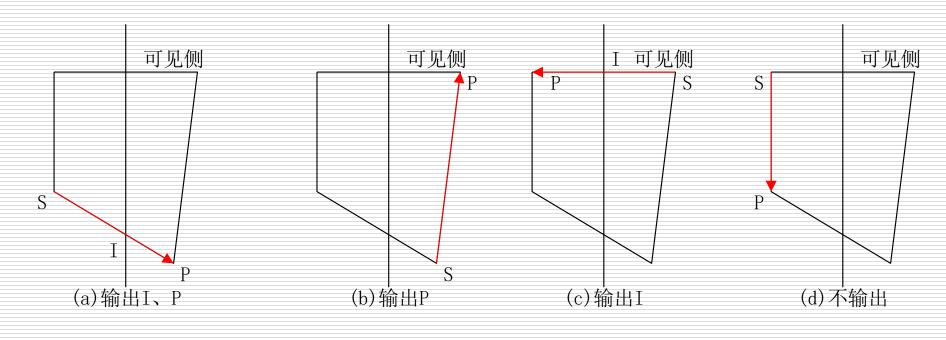


图6-19 多边形裁剪策略



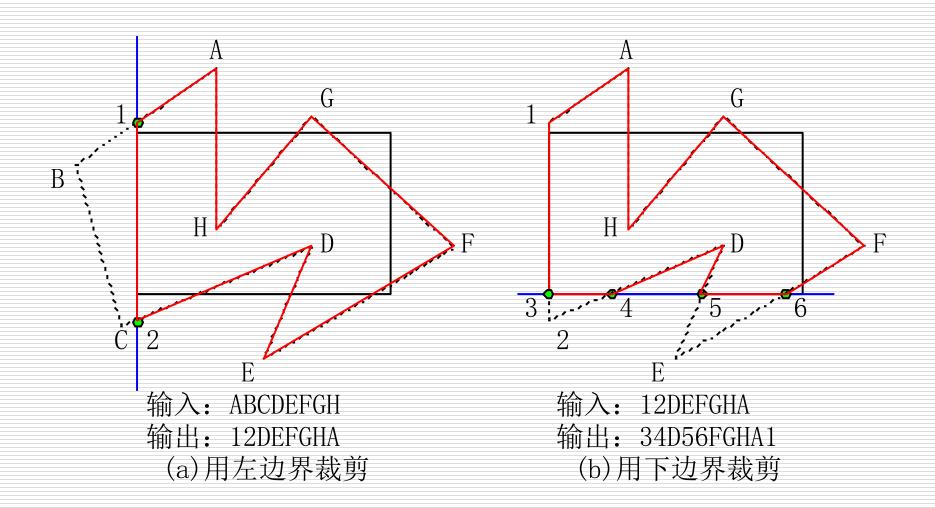
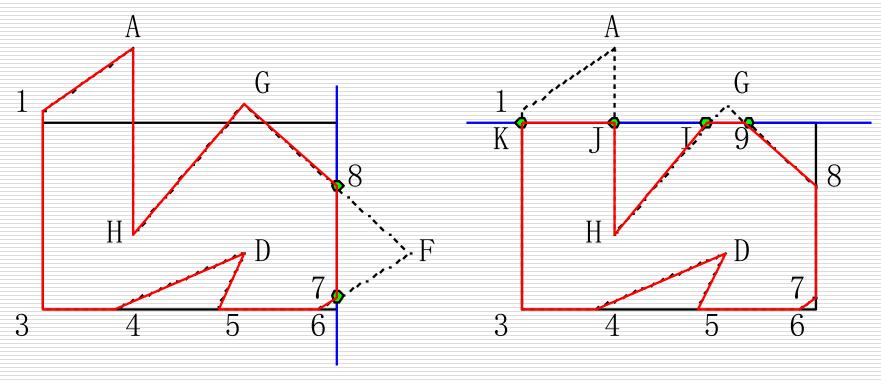


图6-20 多边形裁剪过程



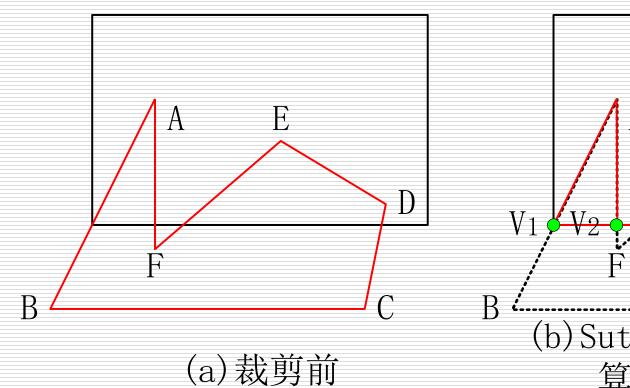
输入: 34D56FGHA1

(c)用右边界裁剪

(d)用上边界裁剪

图6-20 多边形裁剪过程

特点



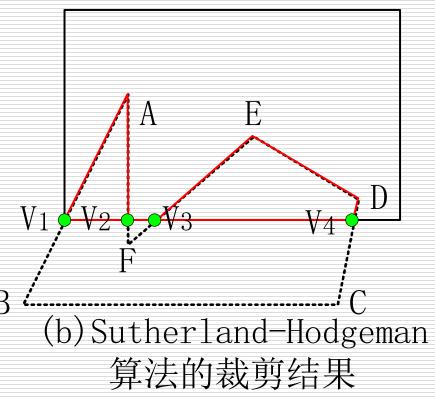


图6-21 凹多边形的裁剪



Weiler-Atherton多边形裁剪

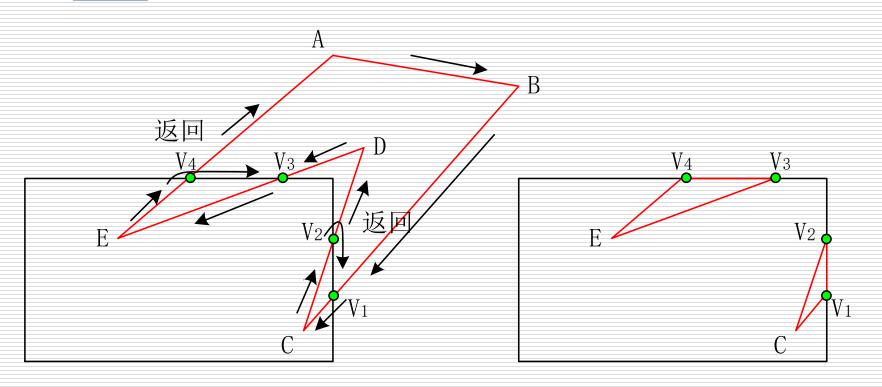
- □ 假定按顺时针方向处理顶点,且将用户多边形 定义为Ps,窗口矩形为Pw。算法从Ps的任一点 出发,跟踪检测Ps的每一条边,当Ps与Pw相交时(实交点),按如下规则处理:
 - (1)若是由不可见侧进入可见侧,则输出可见直线段,转(3);

Weiler-Atherton多边形裁剪

- (2)若是由可见侧进入不可见侧,则从当前交点开始,沿窗口边界顺时针检测Pw的边,即用窗口的有效边界去裁剪Ps的边,找到Ps与Pw最靠近当前交点的另一交点,输出可见直线段和由当前交点到另一交点之间窗口边界上的线段,然后返回处理的当前交点;
- (3)沿着Ps处理各条边,直到处理完Ps的每一条边,回到起点为止。



□ 下圈示了Weiler-Atherton算法裁剪四多边形的过程和结果。



(a) 裁剪前

(b) Weiler-Atherton算法的裁剪结果

图6-22 Weiler-Atherton算法裁剪凹多边形

其他裁剪

2. 文字裁剪

文字裁剪的策略包括几种:

- · 串精度裁剪
- · 字符精度裁剪
- · 笔划、象素精度裁剪

3. 外部裁剪

保留落在裁剪区域外的图形部分、去掉裁剪区域内的所有图形,这种裁剪过程称为外部裁剪,也称空白裁剪。

6.2 互推观察变换

- □ 观察坐标系
- □ 观察空间
- □ 三维观察流程
- □ 三维裁剪

观察坐标系

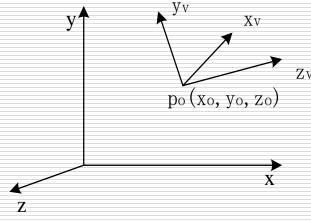


图6-23 用户坐标系与观察坐标系

- □ 观察参考坐标系(View Reference Coordinate)
- □ 观察参考点(View Reference Point)



观察生标系

□ 观察平面(View Plane),即投影平面。

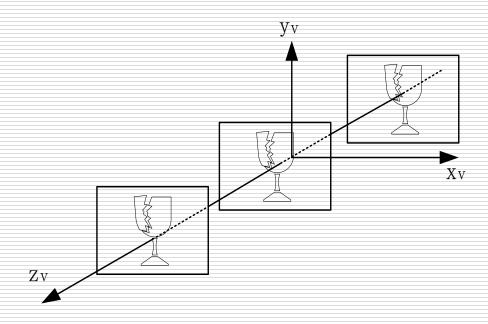


图6-24 沿zv轴的观察平面

观察坐标系

- □ 观察坐标系(uvn坐标系)的建立
 - (1) 法矢量N

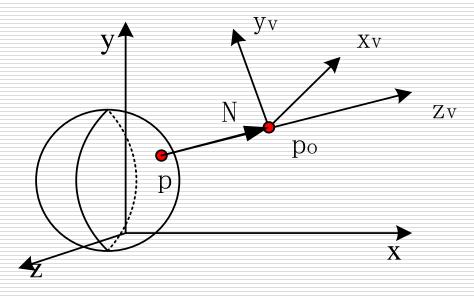


图6-25 法矢量N的定义

观察生标系

(2) 法矢量V的建立

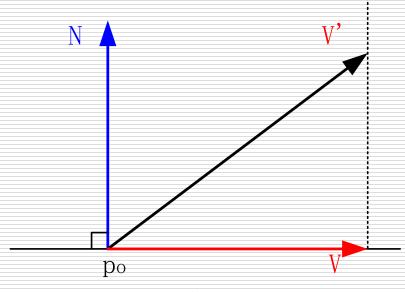


图6-26 法矢量V的定义

(3) 法矢量U



观察生标系

□ 通过改变观察参考点的位置或改变N的方向可以 使用户在不同的距离和角度上观察三维形体。

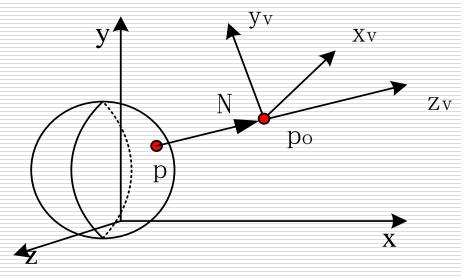


图6-27 三维观察



□ 观察窗口

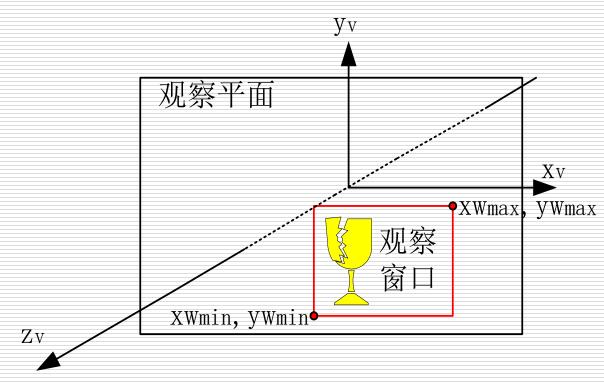
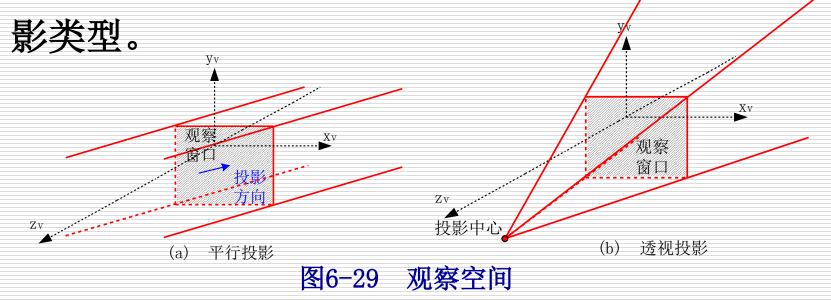


图6-28 观察窗口



- □ 观察空间:将观察窗口沿投影方向作平移运动 产生的三维形体。
- □ 观察空间的大小和形状依赖于窗口的大小及投



- □ 无限观察空间、有限观察空间
- □ 前后截面: Z=Zfront, Z=Zback

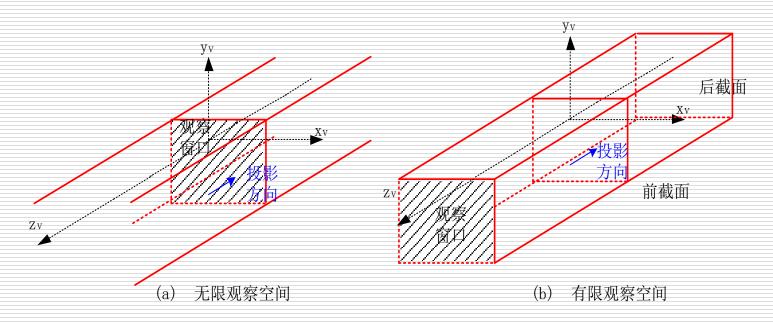


图6-30 正投影的观察空间



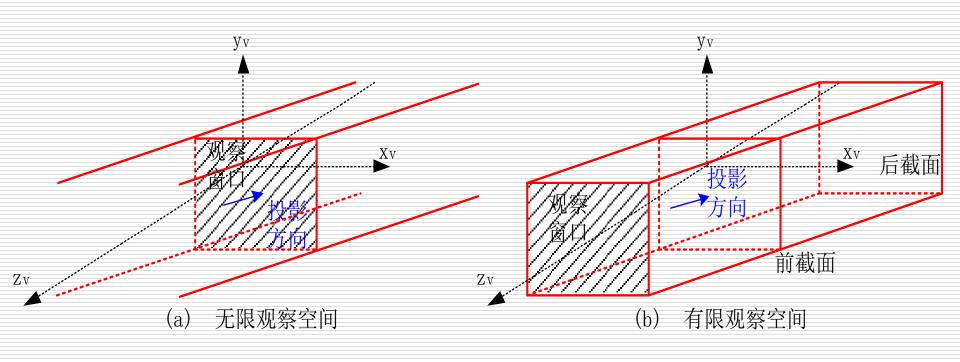


图6-31 斜投影的观察空间



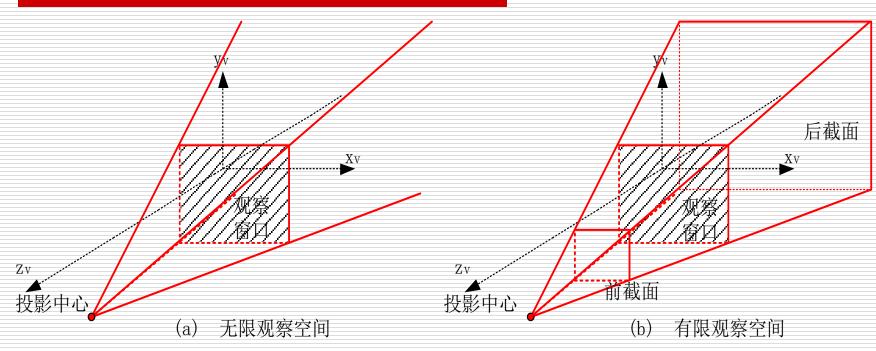


图6-32 透视投影的观察空间

□ 需注意,<u>对于透视投影,前截面必须在投影中心和后截</u> 面之间。



□ 观察平面和前后截面的有关位置取决于要生成 的窗口类型及特殊图形包的限制。

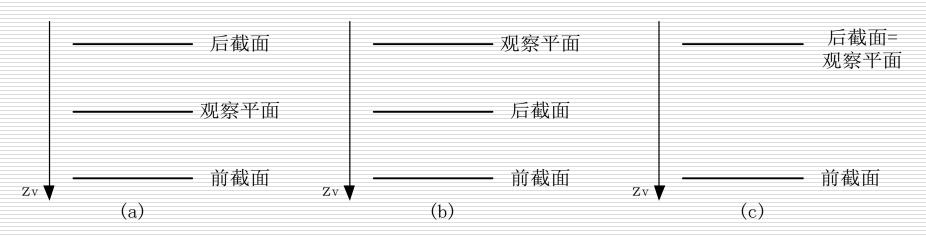


图6-33 观察平面及前后截面的位置安排



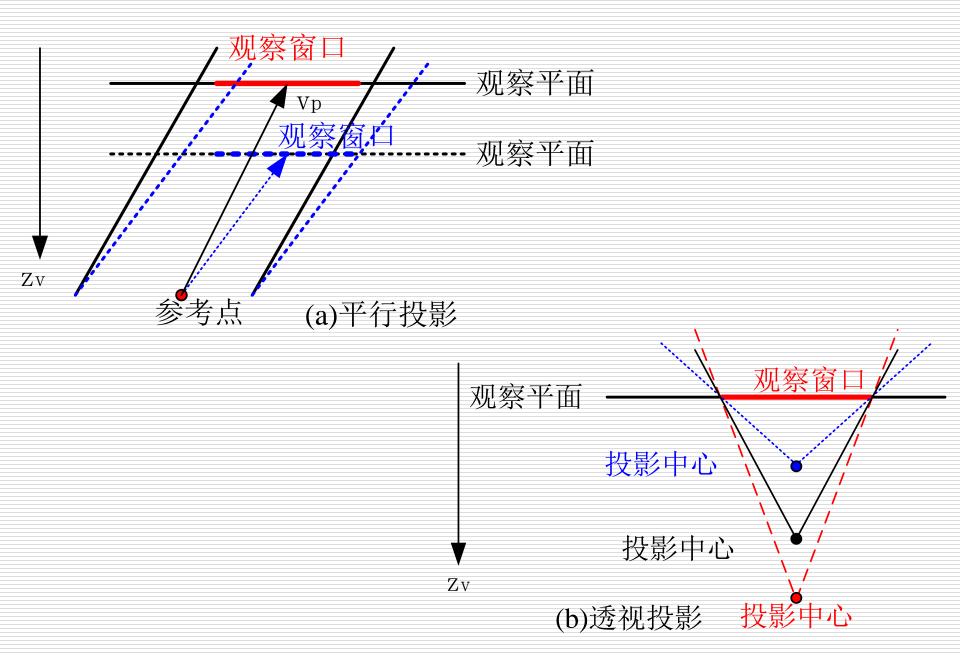


图6-34 观察空间形状的变化

- □ 规范化观察空间
 - 平行投影的规范化观察 空间定义为:

$$x_{v} = 1, x_{v} = -1$$
 $y_{v} = 1, y_{v} = -1$
 $z_{v} = 0, z_{v} = 1$

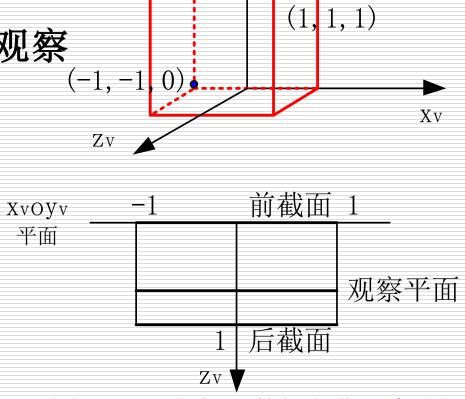


图6-35 平行投影的规范化观察空间

□ 透视投影的规范化观 察空间为:

$$x_{v} = z_{v}, x_{v} = -z_{v}$$

$$y_{v} = z_{v}, y_{v} = -z_{v}$$

$$z_{v} = z_{\min}, z_{v} = 1$$

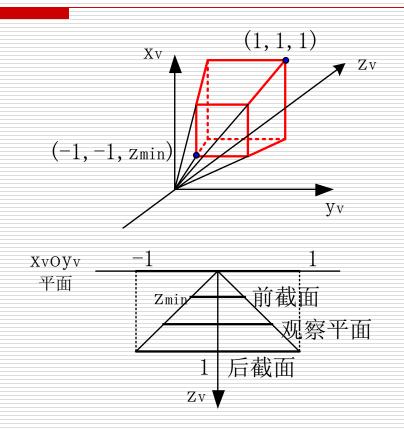


图6-36 透视投影的规范化观察空间

三雅观察院程

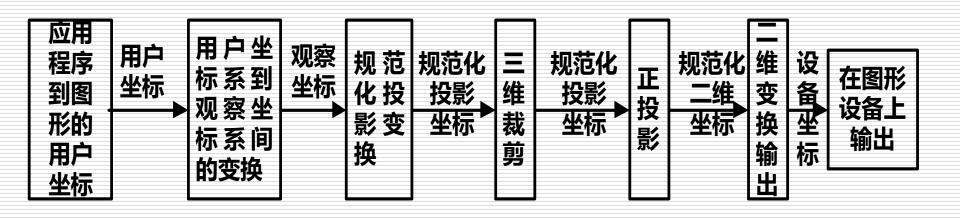
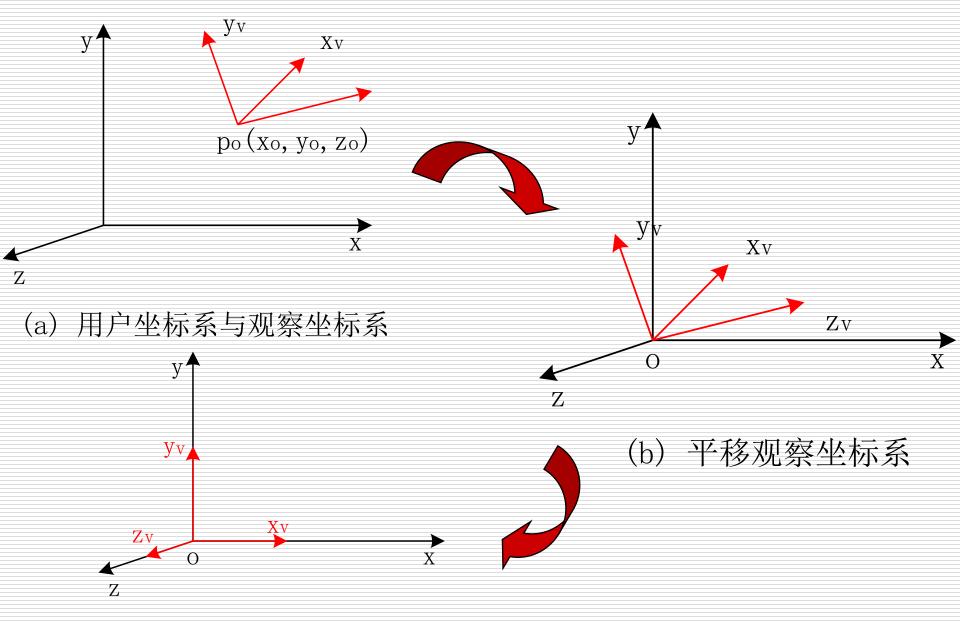


图6-37 三维观察流程

用户坐标系到观察坐标系变换

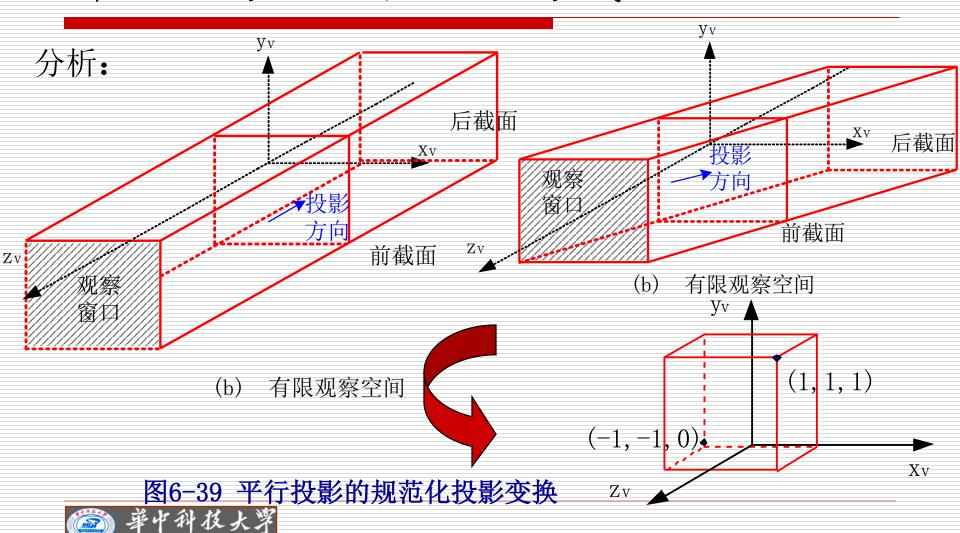
具体变换步骤:

- (1) 平移观察参考点到用户坐标系原点;
- (2) 进行旋转变换分别让x_v、y_v和z_v轴对应到用户 坐标系中的x、y和z轴。



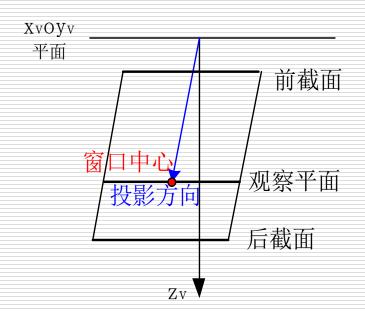
(c) 旋转观察坐标系

图6-38 用户坐标系到观察坐标系的变换



- □ 观察窗口:左下角点(xw_{min},yw_{min}) 右上角点(xw_{max},yw_{max})
- □ 参考点:(x_{prp},y_{prp},z_{prp})
- □ 前后截面: Z=Zfront, Z=Zback
- □ 观察平面: Z=Zvp
- □ 投影方向为从参考点到观察窗口中心点的坐标 矢量。

- □ 平行投影的规范化投影变换可由以下三步组成。
 - (1)将参考点平移到观察坐标系原点;



$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -x_{prp} & -y_{prp} & -z_{prp} & 1 \end{bmatrix}$$

图6-40 平移变换

(2)对坐标系进行错切变换,使参考点和窗口中心的连线

错切到z_v轴;

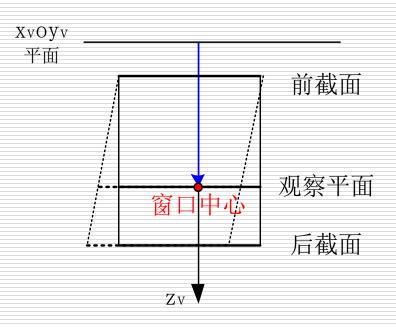


图6-41 错切变换



□平移变换后,窗口中心点的坐标

$$\begin{cases} x_{cw} = (xw_{\min} + xw_{\max})/2 - x_{prp} \\ y_{cw} = (yw_{\min} + yw_{\max})/2 - y_{prp} \\ z_{cw} = z_{vp} - z_{prp} \end{cases}$$

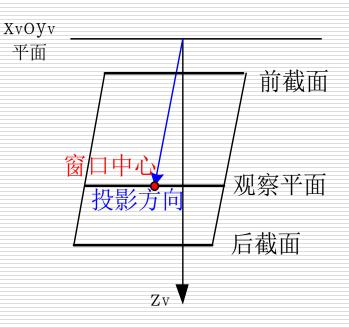


图6-42 平移变换

 YOUNTER
 前截面

 窗口中心 观察平面

 后截面

解得:

$$a = \frac{-x_{cw}}{z_{cw}}$$

$$b = \frac{-y_{cw}}{z_{cw}}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & z_{cw} & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_{cw} & y_{cw} & z_{cw} & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ a & b & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(3)进行坐标的归一化变换;

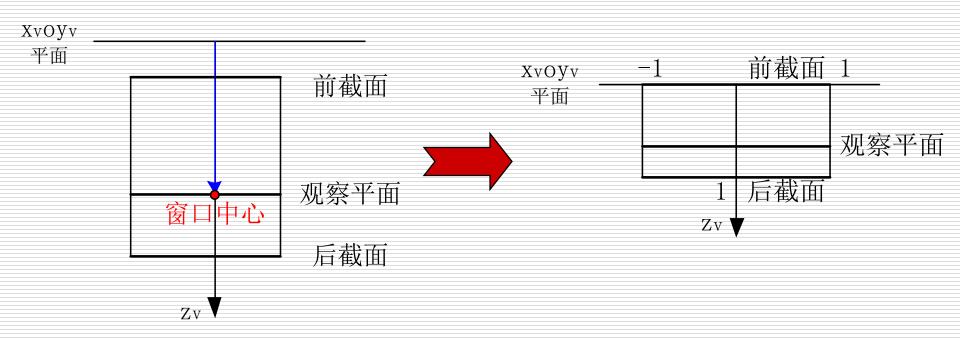
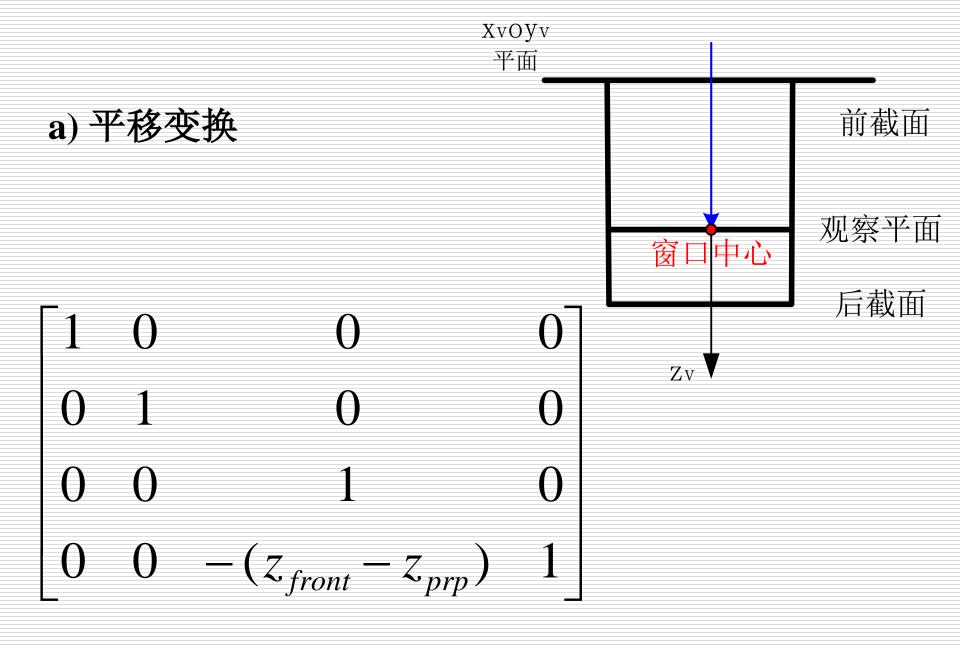
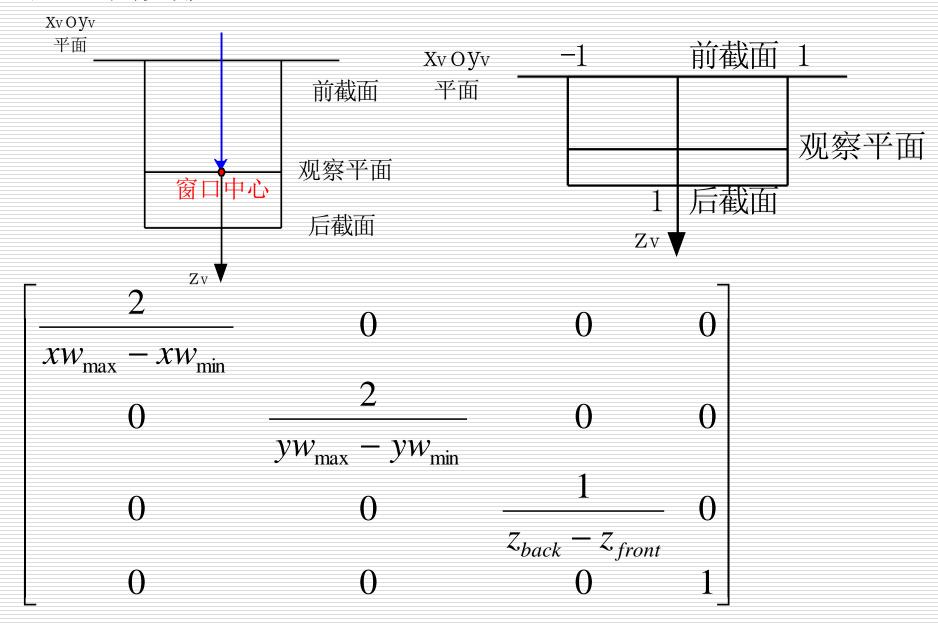


图6-44 比例变换





b) 比例变换



透视投影的规范化投影变换

分析: 透视投影的规范化投影变换分两步进行

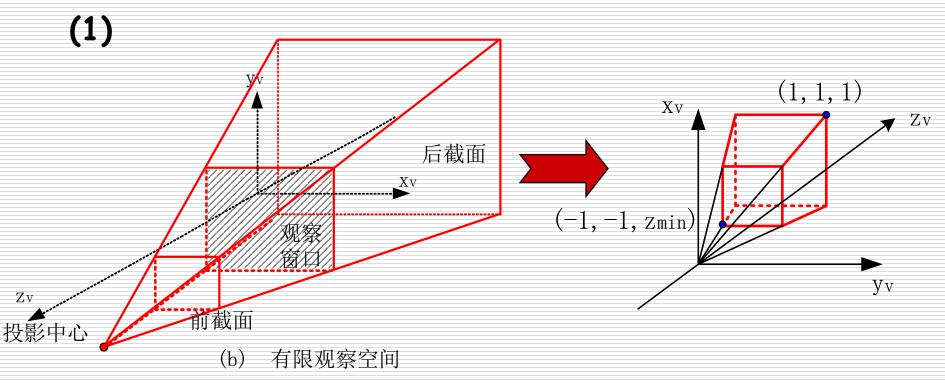


图6-45 透视投影的规范化投影变换



(2)

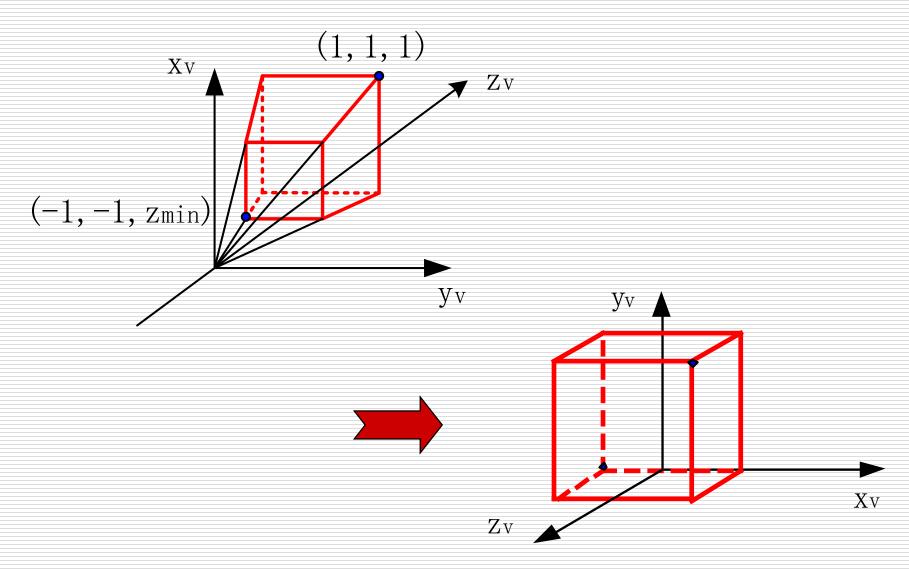


图6-46 透视投影的规范化投影变换II

透视投影的视范化投影变换

- □ 观察窗口: 左下角点(xw_{min}, yw_{min}, 0)
 - 右上角点(xw_{max}, yw_{max}, 0)
- □ 参考点:(x_{prp},y_{prp},z_{prp})
- □ 前后截面: Z=Zfront, Z=Zback
- □ 观察平面: Z=Zvp

变换步骤:

- (1)将投影中心平移到观察坐标系原点
- (2)对坐标系进行错切变换

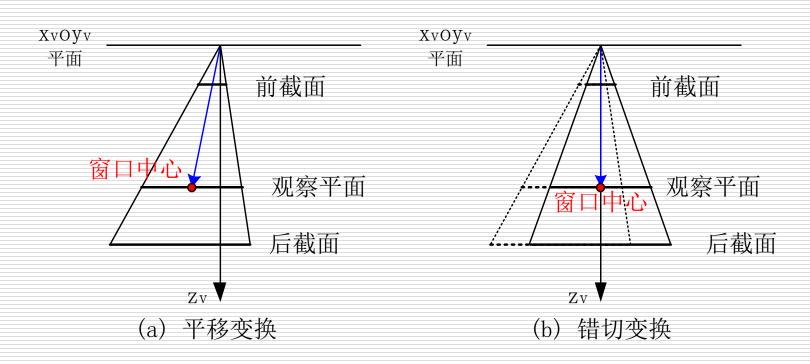


图6-47 透视投影的规范化投影变换步骤I

透视投影的视范化投影变换

$$egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 & 0 \ -rac{x_{cw}}{c_{cw}} & -rac{y_{cw}}{c} & 1 & 0 \ z_{cw} & z_{cw} & 0 & 0 & 1 \ \end{bmatrix}$$

透视投影的规范化投影变换

(3) 进行比例变换。

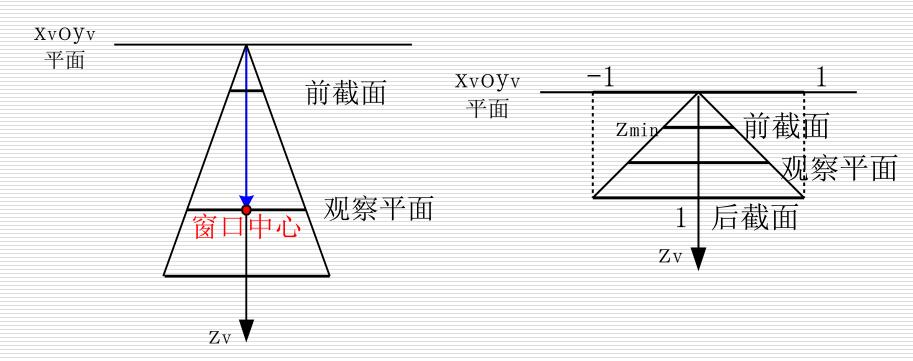


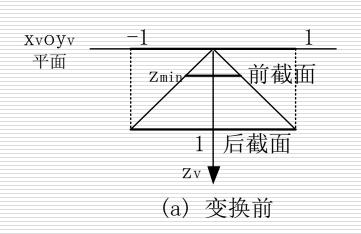
图6-48 透视投影的规范化投影变换II



2	$z_{vp} - z_{prp}$	0	0	$\begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$
$xw_{\text{max}} - xw_{\text{min}}$	$z_{back} - z_{prp}$	V	· ·	
0			0	0
		$yw_{\text{max}} - yw_{\text{min}} z_{back} - z_{prp}$	1	
0		0	l	0
_			$z_{back} - z_{prp}$	
0		0	0	1

透视投影的视范化投影变换

(4) 将透视投影的规范化观察空间变换为平行投影的规范化观察空间。



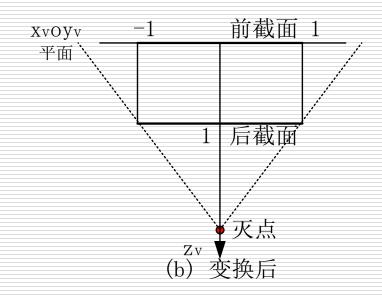


图6-49 规范化投影变换的透视变换



三维裁剪

- □ 三维裁剪保留所有在观察空间内的图形以便在 输出设备中显示,所有在观察空间外的图形被 丢弃。
- □ 三维直线段的裁剪
- □ 多边形面的裁剪

三维裁剪

四维齐次坐标表示的图形裁剪:

- □ 一是将齐次坐标转换为三维坐标,在三维空间中关于规范化观察空间剪裁;
- □一是直接在齐次坐标空间中进行裁剪。

