# 8 真实感图形绘制

- □ 基本概念
- □ 简单光照模型
- □ 基于简单光照模型的多边形绘制
- □ 透明处理
- □ 整体光照模型与光线跟踪
- □ 模拟景物表面细节

## 8.1 基本概念

- □ 真实感图形绘制:通过综合利用数学、物理学、 计算机以及心理学等知识在计算机图形输出设 备上绘制出能够以假乱真的美丽景象。
- □ 光强(度):描述物体表面朝某方向辐射光的 颜色,它既能表示光能大小又能表示其色彩组 成的物理量。

# 基本概念

- □ 光照模型(Illumination model),也称明暗模型,主要用于物体表面某点处的光强度计算。
  - 简单的光照模型
  - 复杂的光照模型

# 基本概念

□ 真实感图形绘制过程

根据假定的光照条件和景物外观因素,依据一定的光照模型,计算可见面投射到观察者眼中的光强度大小,并将它转换成适合图形设备的颜色值,生成投影画面上每一个象素的光强度,使观察者产生身临其境的感觉。

# 基本概念

- □ 真实感图形绘制步骤
  - 在计算机中进行场景造型;
  - 进行取景变换和透视变换;
  - 进行消隐处理;
  - 进行真实感图形绘制。

# 8.2 简单光照模型

- □ 简单光照模型
- □ 环境光
- □ 漫反射光
- □ 镜面反射光
- □ 光强衰减
- □ 颜色处理

# 简单光照模型

- □简单光照模型中只考虑反射光的作用。
- □ 反射光由环境光、漫反射光和镜面反射光三部 分组成。

# 环境光 (Background Light)

- □ 特点:照射在物体上的光来自周围各个方向, 又均匀地向各个方向反射。
- □ P点对环境光的反射强度为

$$I_e = I_a K_a$$

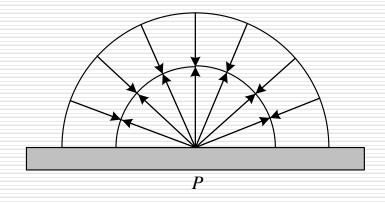


图8.1 环境光的反射

### 漫反射光 (Diffuse Reflection)

- □一个粗糙的、无光泽的表面呈现为漫反射。
- □ 由Lambert余弦定理可 得点P处漫反射光的强度为:

$$I_d = I_p K_d \cos \theta, \theta \in [0, \frac{\pi}{2}]$$

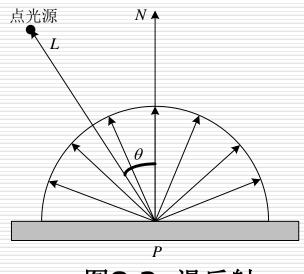


图8.2 漫反射

# 浸反射光 (Diffuse Reflection)

□ 若L和N都已规格化为单位矢量,则有

$$I_d = I_p K_d(L \cdot N)$$

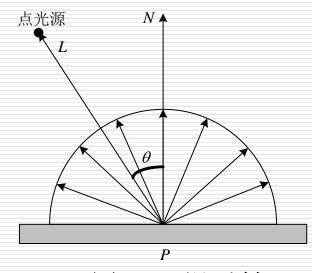


图8.2 漫反射

## 漫反射光 (Diffuse Reflection)

#### □ 对于彩色

$$I_{p} = (I_{pR}, I_{pG}, I_{pB})$$

$$I_{dR} = I_{pR}K_{dR}(L \cdot N)$$

$$I_{dG} = I_{pG}K_{dG}(L \cdot N)$$

$$I_{dB} = I_{pB}K_{dB}(L \cdot N)$$

□ 对于多个漫反射光源

$$I_d = \sum_{i=1}^n I_{p,i} K_d(L_i \cdot N)$$

### 镜面反射光

- □ 镜面反射遵循反射定律,入射光和反射光分别 位于表面法矢的两侧。
- □如果观察者正好处在P点的镜面反射方向上,

就会看到一个比周围亮得多的高光点。

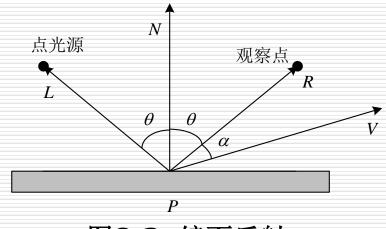


图8.3 镜面反射

# 镜面反射光

□ 镜面反射情况由Phong模型给出:

$$I_s = I_p K_s \cos^n \alpha$$

□ 若R和V已规格化为单位矢量,则:

$$I_s = I_p K_s (R \cdot V)^n$$

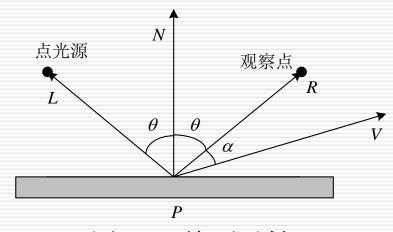


图8.3 镜面反射

# 物体表面光强计算

□ 从视点观察到物体上任一点P处的光强度I应为 环境光反射光强度I<sub>e</sub>、漫反射光强度I<sub>d</sub>以及镜面 反射光的光强度I<sub>s</sub>的总和:

$$I = I_e + I_d + I_s$$

$$= I_a K_a + I_p K_d (L \cdot N) + I_p K_s (R \cdot V)^n$$

# 光强衰减

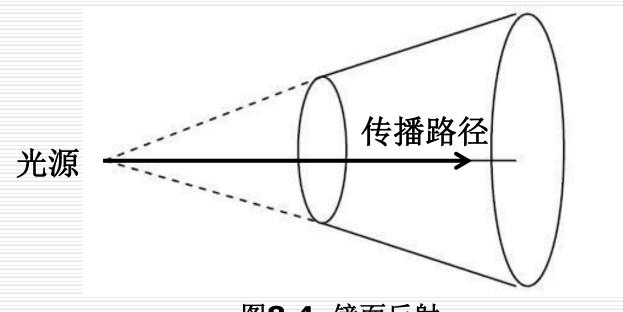


图8.4 镜面反射

## 光强衰减

- □ 光在传播的过程中,其能量会发生衰减。光照模型中必须考虑光强衰减,否则会影响生成图形的真实效果。
- □ 光强的衰减可以采用常数衰减、一次函数衰减和二次函数衰减等。

## 光强衰减

#### □ 常用的二次衰减函数

$$f(d) = \min(1, \frac{1}{c_0 + c_1 d + c_2 d^2})$$

$$I = I_e + I_d + I_s$$

$$= I_a K_a + \sum_{i=1}^n f(d_i) I_{p,i} K_d (L_i \cdot N) + \sum_{i=1}^n f(d_i) I_{p,i} K_s (H_i \cdot N)^n$$

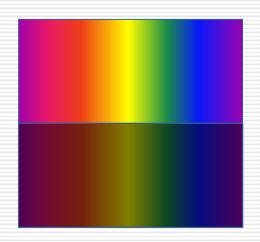
### 颜色处理

- □ 选择颜色模型(color model)
  - 面向硬件的颜色模型: RGB、CYM
  - 面向视觉感知的颜色模型: HSI
- □ 为颜色分量指定光照模型

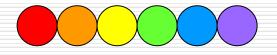
- □ 颜色的三要素
  - 明度(Brightness): 色彩的明暗程度,可以量化的光源亮度

■ 明度对纯度产生不可忽视的影响

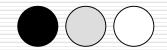
- □ 颜色的三要素
  - 色调(Hue): 颜色的相貌,只和颜色的波 长有关。明度和纯度变化时,波长不变。



- □ 颜色的三要素
  - 饱和度(Saturation): 色彩的纯度,光的 颜色接近光谱色的程度



纯度最高的颜色



黑、白、灰没有纯度

图8.5 饱和度

#### □ RGB颜色模型

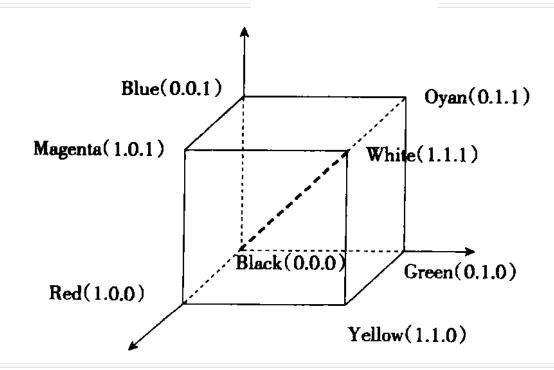


图8.6 RGB颜色空间

- **□ YUV**模型
  - 亮度信号(Y), U、V代表两个色差分量
  - 在亮度分量(Y)的分辨率中的差错比色度值(U、V)中的差错更为严重

$$Y = 0.30R + 0.59G + 0.11B$$

$$U = (B - Y) \times 0.493$$

$$V = (R - Y) \times 0.877$$

#### □ HSV模型

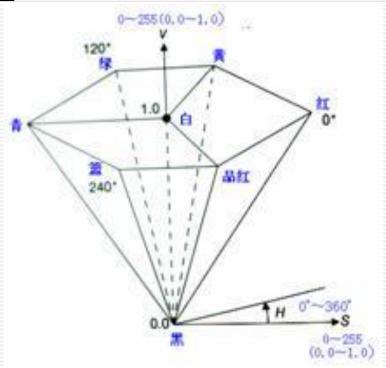


图8.7 HSV颜色空间

### 颜色

- □以RGB颜色模型为例
  - 环境光强度:  $I_a = (I_{aR}, I_{aG}, I_{aB})$
  - 入射光强度:  $I_p = (I_{pR}, I_{pG}, I_{pB})$
  - 环境光反射系数:  $K_a = (K_{aR}, K_{aG}, K_{aB})$
  - 漫反射系数:  $K_d = (K_{dR}, K_{dG}, K_{dB})$
  - 镜面反射系数:  $K_s = (K_{sR}, K_{sG}, K_{sB})$

### 颜色

#### □ 光强计算公式

$$I_{R} = I_{aR}K_{aR} + \sum_{i=1}^{n} f(d_{i})I_{pR,i}K_{dR}(L_{i} \cdot N) + \sum_{i=1}^{n} f(d_{i})I_{pR,i}K_{sR}(H_{i} \cdot N)^{n}$$

$$I_{G} = I_{aG}K_{aG} + \sum_{i=1}^{n} f(d_{i})I_{pG,i}K_{dG}(L_{i} \cdot N) + \sum_{i=1}^{n} f(d_{i})I_{pG,i}K_{sG}(H_{i} \cdot N)^{n}$$

$$I_{B} = I_{aB}K_{aB} + \sum_{i=1}^{n} f(d_{i})I_{pB,i}K_{dB}(L_{i} \cdot N) + \sum_{i=1}^{n} f(d_{i})I_{pB,i}K_{sB}(H_{i} \cdot N)^{n}$$

### 颜色

#### □ 光强计算公式

$$\begin{bmatrix} K_{aR} \\ K_{aG} \\ K_{aB} \end{bmatrix} = K_a \begin{bmatrix} S_{dR} \\ S_{dG} \\ S_{dB} \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} K_{dR} \\ K_{dG} \\ K_{dB} \end{bmatrix} = K_d \begin{bmatrix} S_{dR} \\ S_{dG} \\ S_{dB} \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} K_{sR} \\ K_{sG} \\ K_{sB} \end{bmatrix} = K_s \begin{bmatrix} S_{sR} \\ S_{sG} \\ S_{sB} \end{bmatrix}$$

# 8.3 基于简单光照模型的多边形绘制

- □ 恒定光强
- □ Gouraud明暗处理
- □ Phong明暗处理

## 恒定光猴Flat明暗处理

- □ 只用一种颜色绘制整个多边形
  - 光源在无穷远处,则多边形上所有点的L·N 为常数,衰减函数也是一个常数。
  - 视点在无穷远处,则多边形上所有点的V·R 为常数。
  - 多边形是景物表面的精确表示,即不是一个 含曲线面景物的近似表示。

### 恒定光程

- □ 特点
  - 每个多边形只需计算一次,速度快
  - 由于相邻多边形的法矢量不同,计算出的颜色也不相同,整个景物表面的颜色过渡不光滑,在边界处产生不连续的变化,呈块状效应

- □ Gouraud明暗处理方法,又称为亮度插值明暗处理,它通过对多边形顶点颜色进行线性插值来绘制其内部各点,其步骤为:
  - 计算每个多边形顶点处的平均单位法矢量;
  - 对每个顶点根据简单光照模型来计算其光强;
  - 在多边形表面上将顶点强度进行线性插值。

□ 计算顶点的平均单位法矢量

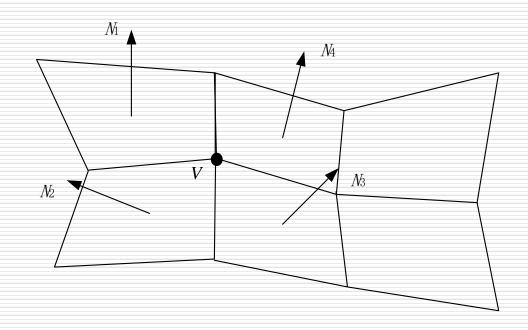


图8.8 Gouraud 明暗处理的顶点法矢量计算

#### □ 双线性插值方法

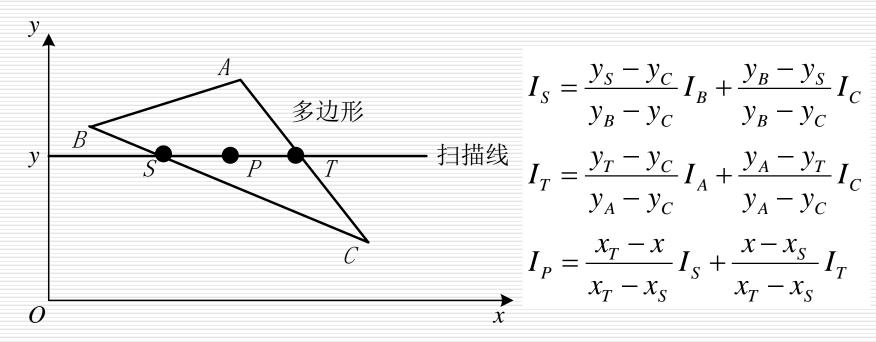


图8.8 Gouraud 明暗处理的双线性插值

#### □ 利用连贯性

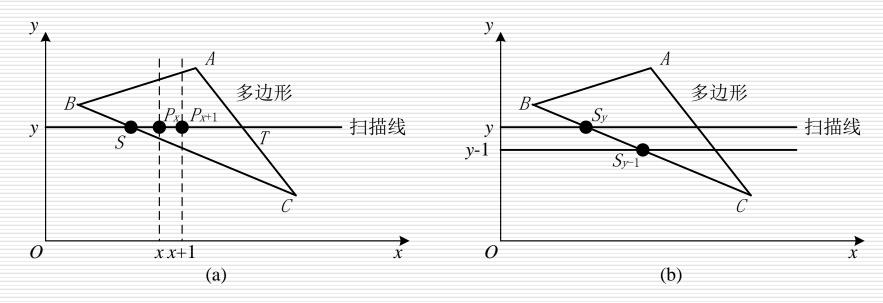


图8.9 Gouraud 明暗处理的双线性插值

- □ 优点:能有效的显示漫反射曲面,计算量小
- □ 缺点
  - 会造成表面上出现过亮或过暗的条纹,称为 马赫带(Mach\_band)效应
  - 高光有时会异常
  - 当对曲面采用不同的多边形进行分割时会产 生不同的效果

## Phong明暗处理

- □ Phong明暗处理方法,又称为法矢量插值明暗处理,它对多边形顶点的法矢量进行插值以产生中间各点的法矢量,其步骤为:
  - 计算每个多边形顶点处的平均单位法矢量;
  - 用双线性插值方法求得多边形内部各点的法 矢量。
  - 最后按光照模型确定多边形内部各点的光强。

## Phong明暗处理

#### □ 矢量双线性插值方法

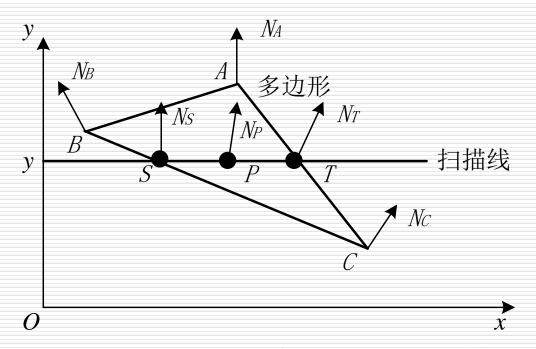


图8.10 Phong明暗处理的矢量双线性插值

### Phong明暗处理

- □ 优点
  - Phong着色方法绘制的图形比Gouraud方 法更真实
  - 高光区域的扩散
  - 产生正确的高光区域

### Phong明暗处理

- □ 缺点
  - Phong着色方法计算量远大于Gouraud着 色方法
  - 在处理某些多边形分割的曲面时,Phong算法还不如Gouraud算法好

### 8.4 透明处理

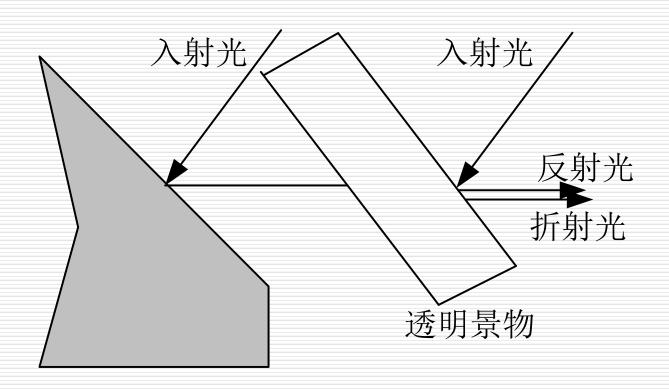


图8.11 透明表面的光强包括反射光和折射光

$$T = (\frac{\eta_i}{\eta_r} \sin \theta_i - \cos \theta_r) N - \frac{\eta_i}{\eta_r} L$$

$$\eta_i$$

$$\eta_r$$

$$\eta_r$$

$$\eta_r$$

$$\eta_r$$

$$\eta_r$$

$$\eta_r$$

图8.12 光的折射

- □ 基本的透明模型
  - 不考虑折射导致的路径平移
  - 假定各个对象间的折射率不变,则折射角总 等于入射角
  - 对于较薄的多边形表面,可以产生合理的透明效果。

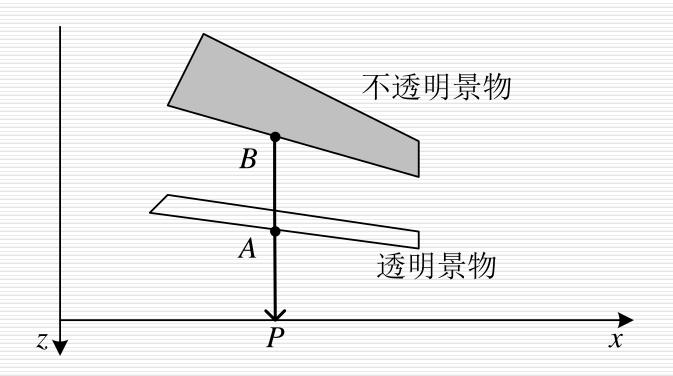


图8.13 简单的透明处理

- □ 基本的透明模型
  - ■透明系数k

$$I = (1-k)I_{\text{DH}} + kI_{\text{BH}}$$

■ (1-k) 称为不透明因子

### 8.5 产生阴影

- □ 阴影是由于物体截断了光线而产生的
- □ 如果光源位于物体一侧的话,阴影总是位于物体 的另一侧,也就是与光源相反的一侧。
- □ 从视点以及从光源看过去都是可见的面不会落在 阴影中
- □ 从视点看过去是可见的,而从光源看过去是不可 见的面,肯定落在阴影之内

### 产生阴影

- □产生具有阴影的图形绘制算法
  - 将视点移到光源位置,用多边形区域排序消 隐算法,将多边形分成两大类:向光多边形 和背光多边形。
  - 将视点移到原来的观察位置,对向光多边形和背光多边形进行消隐,并选用一种光照模型计算多边形的亮度,就可得到有阴影效果的图形。

### 8.6 整体光照模型与光线跟踪

- □ 整体光照模型
- □ Whitted光照模型
- □ 光线跟踪算法

## 整体光照模型与光线跟踪

- □ 物体表面入射光的构成
  - 光源直接照射
  - 其它物体的反射光
  - 透射光

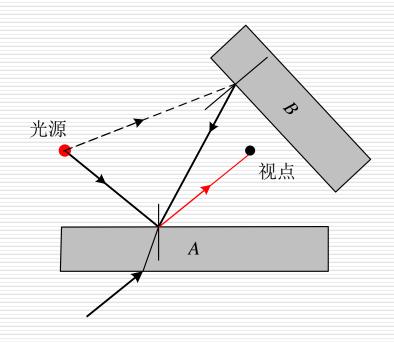


图8.17 物体A表面的入射光

### 整体光照模型

- □ 一个完整的光照明模型应该包括由光源和环境引起的漫反射分量、镜面反射分量、规则透射分量以及漫透射分量等。
  - 仅考虑由光源引起的漫反射分量和镜面反射 分量,而环境反射分量则简单地用一常数来 代替,这类光照模型称为局部光照模型。
  - 能同时模拟光源和环境照明效果的光照模型 称为整体光照模型。

### Whitted光照模型

$$I = I_{local} + K_s I_s + K_t I_t$$

图8.18 物体表面的镜面反射和投射

### Whitted光照模型

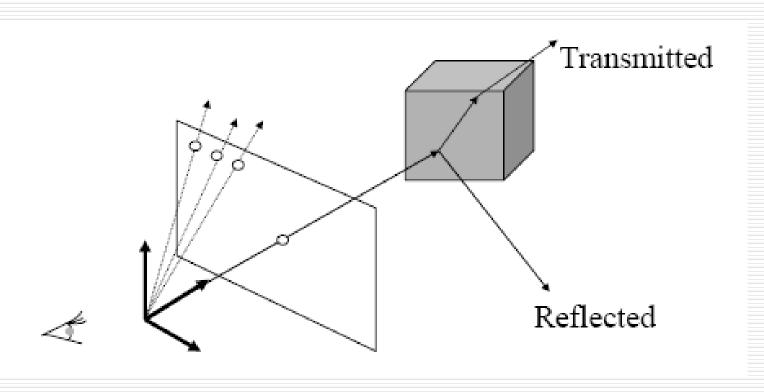


图8.19 整体光照模型

### 光线跟踪算法

□ 光线跟踪(Ray Tracing)方法基于几何光学的原理,通过模拟光的传播路径来确定反射、折射和阴影等。

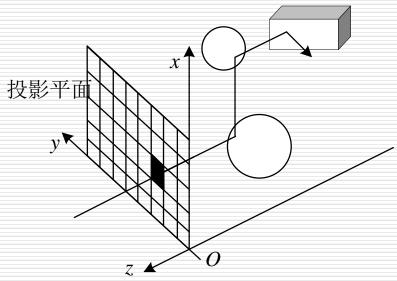


图8.20 光线跟踪算法

# 光线跟踪算法



图8.21 光线跟踪算法

### 光线跟踪算法

- □ 迄今为止最为成功的生成真实感图形算法之一
  - 算法简单
  - 生成的图形真实感强
  - 计算量大
- □ 其前身是光线投射(Ray Casting)算法

### 光线投射算法步骤

□ 从视点出发通过该像素中心向场景发出一条光线, 并求出该条光线与场景中物体的全部交点。

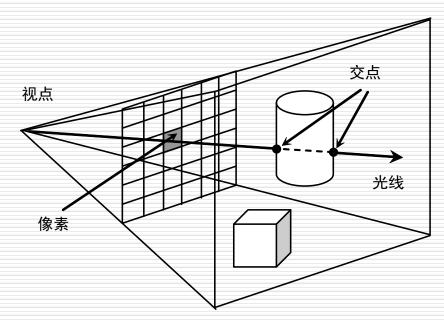


图8.22 光线投射算法

### 光线投射算法步骤

- □ 将各交点沿光线方向排序,获得离视点最近交点
- □ 依据局部光照明模型计算该交点处的光亮度,并

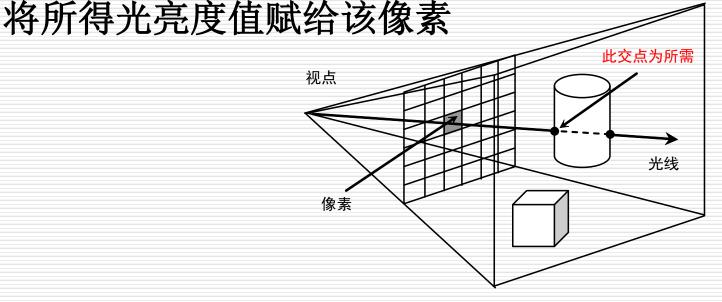


图8.23 光线投射算法

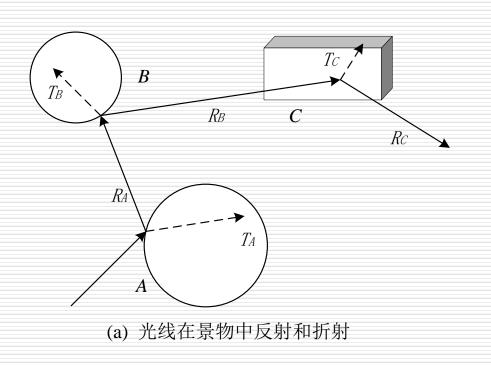
### 光线跟踪算法步骤

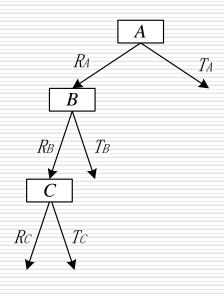
- □ 从视点出发通过该像素中心向场景发出一条光线 R, 并求出R与场景中物体的全部交点; 获得离 视点最近交点P; 并依据局部光照明模型计算P 处颜色值I<sub>local</sub> (光线投射);
- □ 在P处沿着R镜面反射方向和透射方向各衍生一 条光线,若点P所在表面非镜面或不透明体,则 无需衍生出相应光线。

### 光线跟踪算法步骤

- □ 分别对衍生出的光线递归地执行前面步骤,计算来自镜面反射方向和透射方向上周围环境对点P 光亮度的贡献Is和It;
- □ 依据Whitted光照明模型即可计算出点P处的 光亮度,并将计算出的光亮度赋给该像素。

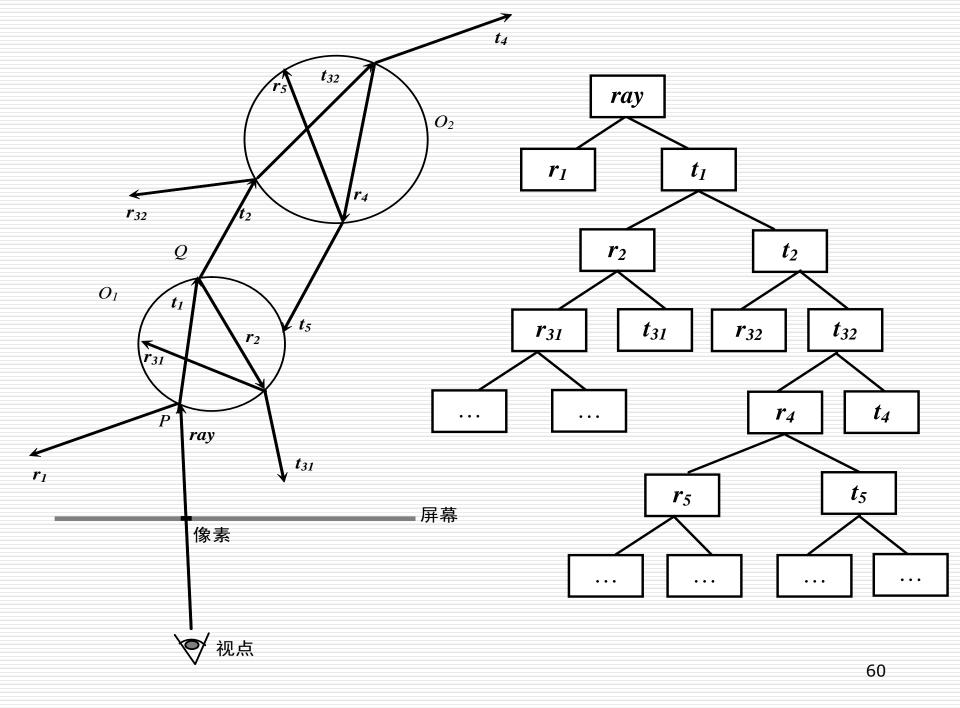
# 光线跟踪算法步骤





(b) 二叉光线跟踪树

图8.24 光线跟踪及光线跟踪树



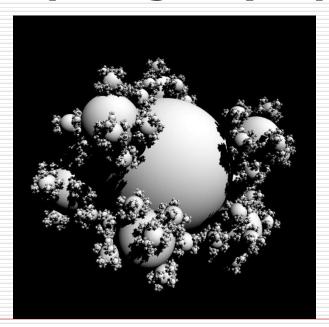
# 光线跟踪算法-实例

口 开源光线跟踪软件POV—Ray简介http://www.povray.org



### 光线跟踪算法-实例

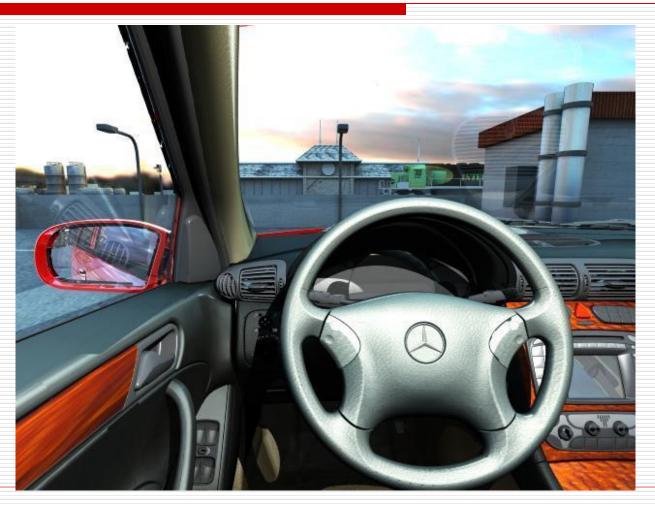
Berger-Perrin T. The sphere flake, in 100 lines of c code. http://ompf.org/ray/sphereflake/



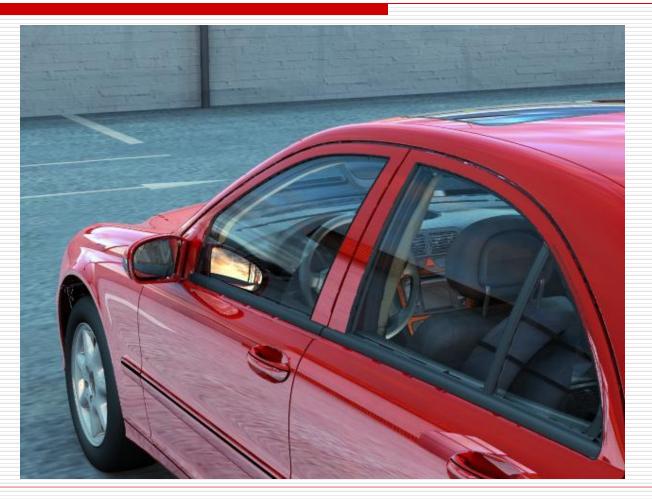
# 实时光线跟踪API- OpenRT



# 实时光线跟踪API- OpenRT

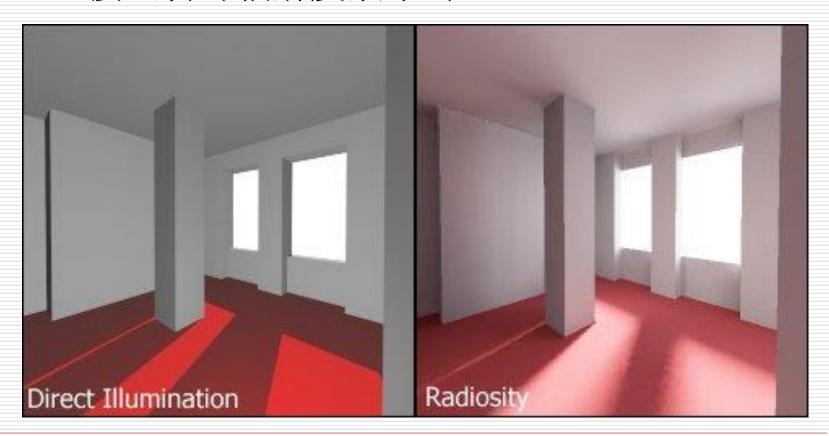


# 实时光线跟踪API- OpenRT



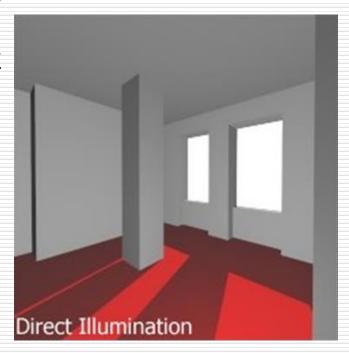
# 辐射废算法

□ 直接照明与辐射度效果对比



## 辐射度算法

- □ 直接照明
- ▶ 聚光灯:能产生阴影,放置于窗外。
- 泛光:缺少泛光,房间内所有可见但未被光源直接照射的表面会是全黑的。
- ▶ 点光源:不产生阴影,可减弱 泛光产生的"平板"效果。



### 辐射废算法

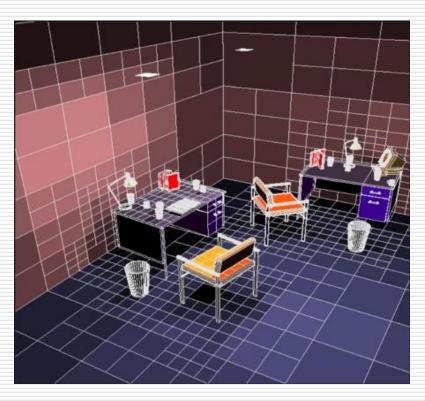
- □ 采用辐射度算法绘制,场景中仅包含一个面 光源,即放置于窗外的天空。与直接照明效果
  - 相比,主要区别在于:
- > 房间有发光效果
- 地板上软影清晰可见,房间 周围可观察到细微的光效。
- 地毯上的红色辉映到灰墙上, 产生淡淡的温暖的感觉。



### 辐射度算法

- □原理
  - 光是一种辐射能,在一个封闭环境中,场景中的光能经过表面之间的反射和透射,最终达到平衡状态
  - 场景中各表面的光亮度实际上是场景中光能分布的反映。
- □ 辐射度:单位时间内从物体单位表面积向外辐射的光能。

# 辐射度算法





### 8.7 模拟景物表面细节

- □ 用多边形模拟表面细节
- □ 纹理的定义和映射
- □ 凹凸映射

## 多边形模拟表面细节

- □ 简单地模拟景物表面细节的方法是用多边形, 称为表面图案多边形,来模拟纹理的结构和模式。
- □ 处理时,首先根据待生成的颜色纹理构造表面 图案多边形,然后将表面图案多边形覆盖到物 体的表面上。

## 多边形模拟表面细节

- □ 颜色纹理:通过颜色色彩或明暗度的变化体现出 来的表面细节。
- □ 几何纹理: 由于不规则的细小凹凸造成的。

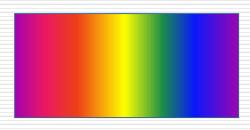






图8.14 纹理

- **□** 纹理映射(Texture Mapping)
  - 预先定义纹理模式
  - 建立物体表面的点与纹理模式的点之间的对应关系
  - 当物体表面的可见点确定之后,以纹理模式的对应点参与光照模型进行计算,就可把纹理模式附到物体表面上

- □ 纹理映射的方法
  - 将纹理模式映射至物体表面,然后再映射至 投影平面
  - 将像素区域映射至物体表面再映射至纹理空间

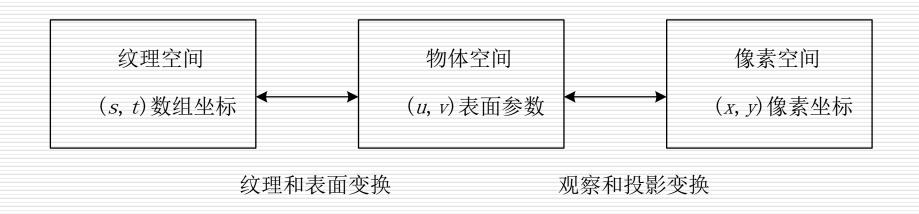


图8.15 纹理映射中纹理空间、物体空间和像素空间的变换

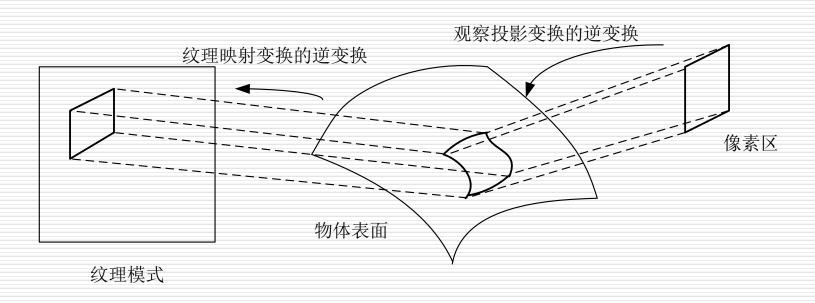


图8.16 由像素空间向纹理空间的映射

#### 凹凸映射

- □ 1978年,Blinn提出了一种无需修改表面几何模型,即能模拟表面凹凸不平效果的有效方法——凹凸映射技术(Bump Mapping)。
- □ 假定用P(u,v)表示一个参数曲面上的点,可以通过计算得到该点处的表面法矢量为:

$$N_P = P_u \times P_v$$

Pu与Pv为P关于参数u和v的偏导数

### 凹凸映射

□ 在景物表面每一采样点处沿其法矢量附加一微小增量,从而生成一张新的表面**Q**(u,v),它可表示为:

$$Q(u,v) = P(u,v) + b(u,v)n = P(u,v) + b(u,v)\frac{N}{|N|}$$

式中b(u,v)为用户定义的扰动函数

#### 凹凸映射

- □ 扰动函数b(u,v)可以任意选择
  - 简单的网格图案
  - 字符位映射
  - Z缓存器图案
  - 随意手描图案
  - 用一个二维**u**, **v**查询表列出离散点处的值, 用双线性插值方法获得