역행렬

▶ 어떤 정사각행렬 *A*에 대하여,

$$AB = BA = I$$

인 정사각행렬 B가 존재한다면 A를 **가역행렬**이라 한다.

▶ 이때, *B를 A*의 **역행렬**이라 부르고 *A*⁻¹로 쓴다. 즉,

$$AA^{-1} = A^{-1}A = I$$

이다.

$$(A^{-1})^{-1} = A$$
$$(A^{-1})^k = (A^k)^{-1}$$
$$(A^t)^{-1} = (A^{-1})^t$$
$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

치환

- ▶ 자연수 *n*에 대하여, 집합 {1,2,···, *n*}의 수들을 {1,2,···, *n*} 에 하나씩 대응시키는 사상을 *n*-**치환**이라고 한다.
- ▶ 예를 들어, n = 3이라면 1을 3으로, 2를 1로, 3을 2으로 대응시키는 관계는 치환이라 할 수 있다.
- ▶ 이를 직관적으로 나타낸다면

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ \sigma(1) & \sigma(2) & \cdots & \sigma(n) \end{pmatrix}$$

처럼 볼 수 있으며, $\sigma(k)$ 는 곧 치환에 의해 k라는 값이 어떤 새로운 값을 가지는지를 묻는 것이다. 위의 예시에서라면 $\sigma(1)=3,\sigma(2)=1,\sigma(3)=2$ 이다.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

치환의 곱과 역치환

- ▶ 항등치환은 치환 결과 자기 자신을 얻는 치환으로, id(k) = k 이다.
- ▶ 두 n-치환 σ_1, σ_2 의 합성 $\sigma_1 \circ \sigma_2$ 를 n-치환의 **곱**이라 부르고, $\sigma_1\sigma_2$ 라 쓰기로 한다. 이 역시도 여전히 n-치환이다.
- **▶** $\sigma id = \sigma = id\sigma 0$
- ▶ 임의의 치환 σ에 대하여, 그 역관계를 표시하는 $σ^{-1}$ 도 치환이고, 이를 **역치환**이라 한다.
- ▶ 예를 들어, 치환

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

는 역치환이

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

치환의 부호

- 어떤 치환을 항등치환으로 바꾸는 과정을 생각해보자. 그러면 두 번째 행에서 원래 자리를 찾아주기 위해 숫자들을 바꾸어주는 과정이 필요할 것이다.
- 예를 들어, 치환

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

는 둘째 행의 1과 3을 바꾼 후, 다시 2와 3을 바꾸어주면 된다. 즉, 적어도 2번 바꾸어주어야 한다. 이처럼 두 번 혹은 짝수 번 바꾸어 항등치환을 얻는다면, 그 치환의 **부호**는 +1이다. 이런 치환을 **짝치환**이라 부른다.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

은 둘째 행의 3과 1을 바꾸어주면 된다. 이처럼 한 번 혹은 홀수 번 바꾸어 항등치환을 얻는다면, 그 치환의 부호는 -1이다. 이런 치환을 **홀치환**이라 부른다.

전도의 수

- 다만 홀수 번 바꿔도 항등치환이 되고, 짝수 번 바꿔도 항등치환이 되는 치환이 있다면 치환의 부호를 정의하기가 쉽지 않다. 그러나 수학자들은 이것이 잘 정의됨을 밝혀냈다.
- ▶ 또한, 주어진 치환 σ에 대하여 집합

$$\{(i,j) \in \mathbb{N} \times \mathbb{N} | i < j, \sigma(i) > \sigma(j)\}$$

의 원소의 개수 $N(\sigma)$ 를 치환 σ 의 **전도의 수**라 정의한다.

- ▶ 즉, 치환에서 $\sigma(1)$ 이후 $\sigma(1)$ 보다 작은 항들의 개수, $\sigma(2)$ 이후 $\sigma(2)$ 보다 작은 항들의 개수, \cdots , $\sigma(n-1)$ 이후에 $\sigma(n-1)$ 보다 작은 항들의 개수를 모두 더한 것을 보자는 것이다.
- $ightharpoonup (-1)^{전도의 수}$ 는 부호 $sgn(\sigma)$ 와 같다.

치환의 부호의 성질

- ▶ sgn(id) = 1이다.
- 두 치환 σ₁과 σ₂에 대하여,

$$\mathsf{sgn}(\sigma_1\sigma_2) = \mathsf{sgn}(\sigma_1)\mathsf{sgn}(\sigma_2)$$

이다.

▶ 임의의 치환 σ 와 그 역치환 σ^{-1} 은 부호가 같다. 즉,

$$\operatorname{sgn}(\sigma) = \operatorname{sgn}(\sigma^{-1})$$

행렬식

▶ 이차 정사각행렬의 **행렬식**은

$$\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ad - bc$$

로 정의한다.

▶ 삼차 정사각행렬

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$

의 행렬식은

$$\det A = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{21}a_{32}a_{13} + a_{31}a_{12}a_{23} - a_{11}a_{32}a_{23} - a_{21}a_{12}a_{33} - a_{31}a_{22}a_{13}$$

으로 정의한다.

행렬식

- ► S_n은 n-치환 전체의 집합을 의미한다.
- ▶ 일반적으로, *n* × *n* 행렬에서는 행렬식을

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} \cdots a_{\sigma(n)n}$$

으로 정의한다. n = 3일 때는 앞의 식과 일치함을 확인할 수 있을 것이다.

- ▶ 항등행렬에서는 $\sigma = \text{id}$ 이외에는 $a_{\sigma(1)1}a_{\sigma(2)2}\cdots a_{\sigma(n)n} = 0$ 이 될 것이므로, 항등행렬의 행렬식은 1이다.
- 만약 대각선 원소 기준으로 위쪽이나 아래쪽에는 0만 있게 된다면, 이 경우에도 역시 id만 유효하게 되므로, 대각선 원소들의 곱이 행렬식의 값이 된다.

Example

$$\det\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 5 \\ 6 & 7 & 8 \end{pmatrix} = 0 + 30 + 42 - 24 - 48 - 0 = 0$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 291 & 392 & 293 \\ 0 & 2 & 131 & -92 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 7 = 42$$

▶ n차 정사각행렬 A = (a;;)를 n개의 n-벡터

$$\mathbf{a}_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix}, \quad \cdots, \quad \mathbf{a}_n = \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{pmatrix}$$

의 모임으로 이해하자.

$$A = (\mathbf{a}_1 \quad \cdots \quad \mathbf{a}_n)$$

으로 써줄 수 있고,

$$\det A = \det \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 & \cdots & \mathbf{a}_n \end{pmatrix}$$

이다.

정리 3.2.2

행렬식 det에 대하여.

- (0) 항등행렬의 행렬식값은 1이다.
- (1) 각 열에 대하여 선형사상이다. 즉, 실수 t와 $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ 에 대하여 다음이 성립한다. (다중선형적)

$$det(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, t\mathbf{a}_i + \mathbf{a}'_i, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_n)$$

$$= t det(\mathbf{a}_1, \cdots, \mathbf{a}_i, \cdots, \mathbf{a}_n) + det(\mathbf{a}_1, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}'_i, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_n)$$

(2) 두 열을 바꾸면 부호가 바뀐다. 즉, i < j이면

$$\det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_j,\cdots,\mathbf{a}_n)=-\det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_j,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_n)$$

이다. (교대적)

(3) 이러한 교대다중선형성을 만족하는 사상은 행렬식의 상수배인 것만 존재한다.

따름정리 3.2.3

(1) 서로 다른 열에 같은 벡터가 있는 정사각행렬의 행렬식은 0이다.

증명.

 $\mathbf{a}_i = \mathbf{a}_j$ 라고 생각하여 보자. 그러면,

$$\det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_n)=-\det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_n)$$

처럼 i열과 j열을 바꾸더라도 위의 식이 성립해야만 하는데, 이런 성질을 만족하려면

$$\det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_i,\cdots,\mathbf{a}_n)=0$$

이다.

따름정리 3.2.3

(2) 정사각행렬에서 어떤 열의 벡터를 상수배하여 다른 열에 더하더라도, 행렬식의 값은 변화가 없다. 즉, 임의의 실수 t와 서로 다른 $i, j \in \{1, 2, \dots, n\}$ 에 대하여 다음이 성립한다.

$$det(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_i + t\mathbf{a}_j, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_n)$$

= $det(\mathbf{a}_1, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_i, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_n)$

증명.

$$\begin{aligned}
\det(\mathbf{a}_{1}, \mathbf{a}_{2}, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_{i} + t\mathbf{a}_{j}, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_{n}) \\
&= \det(\mathbf{a}_{1}, \mathbf{a}_{2}, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_{i}, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_{n}) \\
&+ t \det(\mathbf{a}_{1}, \mathbf{a}_{2}, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_{j}, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_{n}) \\
&= \det(\mathbf{a}_{1}, \mathbf{a}_{2}, \cdots, \mathbf{a}_{i-1}, \mathbf{a}_{i}, \mathbf{a}_{i+1}, \cdots, \mathbf{a}_{n})
\end{aligned}$$

이다.

Example

$$\begin{pmatrix} -2 & 4 & 7 \\ -3 & 5 & 8 \\ -4 & 6 & 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 4 & 3 \\ -3 & 5 & 3 \\ -4 & 6 & 3 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} -2 & 4 & 1 \\ -3 & 5 & 1 \\ -4 & 6 & 1 \end{pmatrix}$$
$$= 3 \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 \\ -3 & 2 & 1 \\ -4 & 2 & 1 \end{pmatrix} = 2 \times 3 \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ -3 & 1 & 1 \\ -4 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

행렬식의 곱

정리 3.2.6

n차 정사각행렬 A, B에 대하여

$$\det(AB) = (\det(A))(\det(B))$$

이다.

증명.

행렬 B의 각 열벡터를 $\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \cdots, \mathbf{b}_n$ 으로 두면 행렬 AB의 열벡터는 $A\mathbf{b}_1, A\mathbf{b}_2, \cdots, A\mathbf{b}_n$ 이다. 이제, 함수

$$f(\mathbf{b}_1,\cdots,\mathbf{b}_n)=f(B)=\det(AB)$$

로 정의한다면, f는 교대다중선형사상이며, f(I) = det(A)이다. 따라서, 정리 3.2.2(3)에 의하여

$$f(B) = f(I) \det B = (\det A)(\det B)$$

전치행렬의 행렬식

정리 4.2.5

 $_{n}$ 차 정사각행렬 $_{A}$ 와 그 전치행렬은 행렬식 값이 같다.

$$det(A) = det(A^t)$$

증명.

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} \cdot a_{\sigma(n)n}$$

$$= \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{1\sigma^{-1}(1)} a_{2\sigma^{-1}(2)} \cdot a_{n\sigma^{-1}(n)}$$

$$= \sum_{\tau \in S_n} \operatorname{sgn}(\tau^{-1}) a_{1\tau 1} a_{2\tau 2} \cdots a_{n\tau n}$$

$$= \sum_{\tau \in S_n} \operatorname{sgn}(\tau) a_{1\tau 1} a_{2\tau 2} \cdots a_{n\tau n}$$

$$= \det(A^t)$$

행렬식과 일차독립

정리 4.2.2

n—벡터 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_n$ 이 일차독립일 필요충분조건은 아래와 같다.

$$det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_n)\neq 0$$

증명.

먼저 일차독립임을 가정하자. 그러면 이들은 n-공간을 생성하니, 표준단위벡터 $\mathbf{e}_1, \cdots, \mathbf{e}_n$ 이 이들의 일차결합으로 표시된다. 따라서

$$\mathbf{e}_j = \sum_{i=1}^n \mathbf{a}_i b_{ij}$$

로 쓸 수 있다. 이제

$$A = (\mathbf{a}_1 \quad \cdots \quad \mathbf{a}_n), \quad B = (b_{ij})$$

라고 두면 I = AB가 되고, 따라서

$$1 = \det I = \det AB = (\det A)(\det B)$$

이므로 $0 \neq \det(A)$ 를 얻는다.

행렬식과 일차독립

반대로 n—벡터 a_1, \cdots, a_n 이 일차종속이면, 이들 중 어느 하나가 나머지 벡터들의 일차결합이다. 일반성을 잃지 않고

$$\mathbf{a}_1=c_2\mathbf{a}_2+\cdots+c_n\mathbf{a}_n$$

이라 두자. 그러면

$$\begin{aligned} \det(\mathbf{a}_1,\cdots,\mathbf{a}_n) &= \det(\sum_{k=2} c_k \mathbf{a}_k,\cdots,\mathbf{a}_n) \\ &= \sum_{k=2}^n c_k \det(\mathbf{a}_k,\mathbf{a}_2,\cdots,\mathbf{a}_n) \\ &= 0 \end{aligned}$$

을 얻는다.

가역행렬의 행렬식

정리 4.2.4

n차 정사각행렬 A가 가역일 필요충분조건은 $\det A \neq 0$ 이다. 이때

$$\det(A^{-1}) = (\det A)^{-1}$$

이다.

증명.

만약 n차 정사각행렬 A가 역행렬을 가진다면,

$$1 = \det I = \det(AA^{-1}) = (\det A)(\det A^{-1})$$

이므로, $\det A \neq 0$ 이고 $\det A^{-1} = (\det A)^{-1}$ 이다.

가역행렬의 행렬식

반대로 $\det A \neq 0$ 이면 A의 열벡터 $\mathbf{a}_1, \cdots, \mathbf{a}_n$ 가 일차독립인 n-벡터들이고, 따라서 이들은 n-공간의 기저이다. 그러면 \mathbb{R}^n 의 어떤 벡터 \mathbf{v} 에 대하여,

$$\mathbf{v} = c_1 \mathbf{a}_1 + \dots + c_n \mathbf{a}_n = A \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

이 될 것이다. 그리고 이 c_1, c_2, \cdots, c_n 은 유일하게 결정됨이 알려져 있으므로, 행렬 A에 대응되는 선형사상 L_A 는 전단사함수이며 역함수를 가진다. 그 역함수 역시 어떤 n차 정사각행렬 B에 대한 선형사상 L_B 일 것이다. 따라서

$$L_{AB} = L_A \circ L_B = L_I = L_B \circ L_B = L_{BA}$$

로부터 AB = I = BA를 얻는다. 즉, $A^{-1} = B$

벡터곱의 성질

정리 1.1.1

삼차원 공간의 임의의 벡터 $\mathbf{a},\mathbf{b},\mathbf{c}$ 에 대하여 다음 등식이 성립한다.

 $(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot \mathbf{c} = \det(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c})$

숙제 문제

- ▶ 256쪽 1, 2번
- ▶ 265쪽 1, 8, 9번
- ▶ 275쪽 8번
- ▶ 278쪽 11, 22(a)번
- ▶ 290쪽 21, 22, 25번