

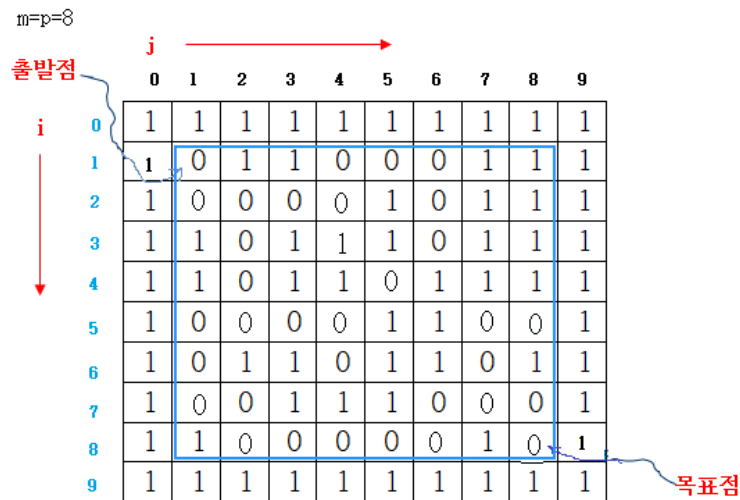
## 과제 2: Maze 경로 탐색

본 과제는 maze 환경에서 어떤 셀(start)에서 출발하여 어떤 다른 셀(destination)까지 갈 수 있는 경로를 탐색하는 프로그램을 개발하는 것을 목표로 한다. 스택의 구현은 반드시 연결스택을 사용하도록 한다.

### [1] 과제 배경

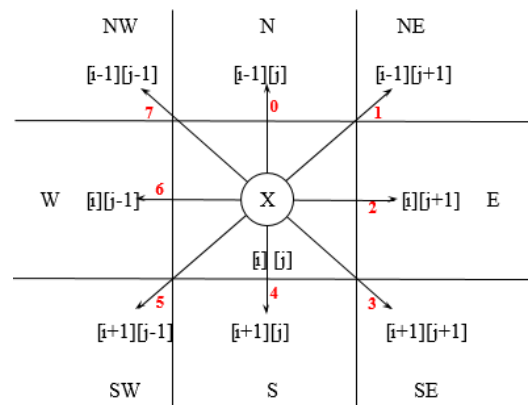
- Maze: grid 기반 maze 환경에서 경로를 찾는 문제는 탐색(search)의 대표적인 문제이다. 우리는  $m \times p$  사이즈의 grid를 가정한다. 이 안의 각 셀은 0 또는 1 을 가진다. 0 은 들어갈 수 있는(open) 셀, 1 은 막힌(closed) 셀을 나타낸다. 본 문제에서는 각 셀에서 8 가지 방향에 따라 옆 셀로의 이동을 시도할 수 있다고 가정한다. 프로그래밍 편의를 위해 우리는  $m \times p$  크기의 grid 둘레를 1 을 가지는 boundary 셀들로 둘러 싼다. 아래 그림은  $m=8, p=8$  인 경우의 maze를 보여 준다(boundary를 포함하면  $10 \times 10$  의 행렬). 이 maze를 위한 변수 선언은 다음과 같다(전역변수 이용).

```
int maze[m + 2][p + 2]; // 전역변수로 선언함. m, p 는 상수로 선언함.
```



- 이동 방향 순서: 현재 방문하고 있는 셀에서 옆 셀로 이동을 위한 8 방향은 탐색 과정에서 다음 순서로 시도한다고 가정한다:

north(0), north-east(1),  
east(2), south-east(3),  
south(4), south-west(5),  
west(6), north-west(7).



8 possible of moves from cell x

- 탐색 작업: 탐색 요청은 maze 내의 start cell  $[si, sj]$  과 destination cell  $[di, dj]$  을 지정하는 것으로 한다(본 실험에서 좌표 형식은  $[row, column]$  형식 이용). 이 요청에 따라 알고리즘은 시작셀  $[si, sj]$ 에서 목표셀  $[di, dj]$ 까지 갈 수 있는 경로 하나를 찾아서 출력한다 (경로는 순서대로 거치는 모든 셀의 좌표 리스트로 표시함).

- 탐색 기법: 많이 사용되는 기본적인 탐색 기법으로는 깊이우선 탐색(DFS; depth-first search) 과 넓이우선 탐색(BFS; breadth-first search)이 있다. 전자는 스택(stack), 후자는 큐(queue)를 이용하여 구현할 수 있다. 본 과제에서는 교과서에

- 이 요청에 시작점의 좌표(row, col), 목표점의 좌표(row, col)을 구성하는 4 개의 정수를 (각 수 사이는 공백문자로 구분)를 넣는다: `sy sx dy dx` (아래 코드 참고)

```
printf("출발점, 목표점은?(4개의 정수; 종료는 Control+D Enter): ");
res = scanf("%d%d%d%d", &starty, &startx, &endy, &endx);
if (res != 4) break;
```

- 입력으로 4 개의 수 대신 control+D, enter 의 두 글자를 치면 프로그램을 종료한다.
- main 은 4 개의 좌표 정보를 넘기면서 함수 path 를 호출하여 탐색을 수행한다. 아래 매개변수에서 [sy,sx] 가 출발셀, [dy,dx] 가 목표셀임.

```
void path(int sy, int sx, int dy, int dx) { ..... }
```

이 함수 path 의 수행 과정은 다음과 같다.

- . 먼저 출발셀, 목표셀 모두 open 셀 즉 maze 값이 0 이 아니면 탐색을 거부하고 바로 종료한다.
- . 빈(empty) 스택에 출발셀 정보 [sy,sx, dir = 0] 를 넣는다.
- . mark 정보를 초기화 한다 (모든 셀의 mark 값으로 0 을 넣는다).
- . 출발점 셀의 mark 를 1 로 변경한다. (출발점을 항상 제일 먼저 반드시 방문하므로.)
- . 스택에서 출발셀을 꺼내서 탐색 작업을 수행한다(저장된 dir 방향부터 시도). 이 탐색 과정은 2 개의 중첩된 while 문을 사용함.)
- . 탐색 완료 후 탐색 결과를 출력한다. 출발셀에서 현재셀 직전의 셀까지의 경로는 스택에 저장되어 있다. 이 정보와 현재셀 그리고 목표셀 정보를 출력한다. 만약 경로가 존재하지 않는다면 "경로없음"을 출력한다.

[3] 매번의 탐색명령에 따른 출력할 정보

매번의 경로 탐색작업의 중간 및 완료 후 에 다음 사항을 출력하도록 한다. 못 찾은 경우는 "경로없음"을 출력한다.

(a) 탐색 상황 실시간 표시(위 콘솔창 그림 참고). 여기는 개발하지 않아도 감점 없음. 개발하면 부가점 제공할 것임.

먼저 매 탐색 명령 수행 전에 먼저 행렬 maze 를 화면에 출력한다(0/1. 숫자 사이에 공백문자 없음).

그 뒤 셀을 방문할 때마다 그 셀의 위치를 \* 로 덮어 쓴다(그리고 1 초 동안 아무 일도 안하고 멈춘다).

(단, 시작셀은 '>' 글자, 목표셀은 '<' 로 표시한다.)

backtracking 이 일어나면 즉시 그 셀에 글자 '\$' 를 덮어 쓴다 (그 후 1초 멈춤).

이렇게 하면 탐색 진행 과정을 실시간으로 볼 수 있다.

(b) 찾아낸 경로를 시작셀부터 목표셀까지 좌표를 순서대로 표시한다. 예를 들면 다음과 같은 형식을 취한다.

한 줄에 최대 6개이 셀 좌표만 출력한다.

```
[1,1] [1,2] . . . [3,7]
```

```
[9,1] ..... [8,8]
```

(주: 이 작업을 위해서는 스택의 연결리스트를 reverse 해주는 처리가 필요함.)

(c) 찾은 경로의 길이 (시작셀부터 목표셀까지의 찾은 경로에 포함된 셀의 수)를 출력.

(d) 탐색 중에 backtracking 이 일어 난 셀의 수를 출력.

주: 실행화면(콘솔창)의 한 예는 다음과 같다.

```
Microsoft Visual Studio 디버그 콘솔
출발점, 목표점은?(4개의 정수; 종료는 Control+D Enter): 1 1 12 12
11111111111111
1>111****1$$$1
11*1*1111*11$1
101*1011*1$111
10110101*11$$1
10111111*1$11$1
1011*1*111$1$1
101*1***1111$1
11*11*11$$$111
11*1$1011$1$11
101*1101111111
1101*111**1*11
10111***11*1<1
11111111111111

찾은 경로(row,col):
[ 1, 1] [ 2, 2] [ 3, 3] [ 2, 4] [ 1, 5] [ 1, 6]
[ 1, 7] [ 1, 8] [ 2, 9] [ 3, 8] [ 4, 8] [ 5, 7]
[ 6, 6] [ 7, 7] [ 7, 6] [ 8, 5] [ 7, 5] [ 6, 4]
[ 7, 3] [ 8, 2] [ 9, 2] [10, 3] [11, 4] [12, 5]
[12, 6] [12, 7] [11, 8] [11, 9] [12, 10] [11, 11] [12, 12]

경로길이= 31, 백트래킹수= 18

출발점, 목표점은?(4개의 정수; 종료는 Control+D Enter): 7 5 6 1
11111111111111
10111****1$$$1
11*1*1111*11$1
1*1*1*11*1$111
1*11*1$1*11$$1
1*11111*1011$1
1<1101*11101$1
10101>001111$1
11011011000111
11010101101011
10101101111111
11010111001011
10111000110101
11111111111111

찾은 경로(row,col):
[ 7, 5] [ 6, 6] [ 5, 7] [ 4, 8] [ 3, 8] [ 2, 9]
[ 1, 8] [ 1, 7] [ 1, 6] [ 1, 5] [ 2, 4] [ 3, 5]
[ 4, 4] [ 3, 3] [ 2, 2] [ 3, 1] [ 4, 1] [ 5, 1] [ 6, 1]

경로길이= 19, 백트래킹수= 11

출발점, 목표점은?(4개의 정수; 종료는 Control+D Enter): ^D
D:\PROGRAMS_TEACHING\data__structure\maze_search_linked_stack\Debug\ma
```

[4] 제출물:

- 소스프로그램(.cpp 파일)
- 실행화면(캡처이미지)
- 보고서 (개발 중에 겪은 어려웠던 점, 이를 극복하는 과정 및 수단, 받은 도움, 얻은 소득 등에 대한 소회를 기술한다).

[5] 아래는 프로그래밍 참고사항

- 상수, 타입선언, 전역변수들

```

#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>
#include <Windows.h> //gotoxy() 함수를 사용하기 위한 헤더

#define m 12
#define p 12
#define Max_dir 8 // 총 가능한 이동방향의 수
#define Timestep 1000 // 시간단위는 ms 이므로 1000 이면 1 초를 멈추게 됨.

typedef struct Aoff {
    short int vert;
    short int horiz;
} offsets;

typedef struct St_element { // 스택에 저장할 데이터
    short int row;
    short int col;
    short int dir;
} ty_element;

typedef struct ListNode* listPointer;
typedef struct ListNode { // 연결스택의 노드
    ty_element data;
    listPointer link;
} ListNode;

//
offsets move[Max_dir] = { {-1,0}, {-1,1}, {0,1}, {1,1}, {1,0}, {1,-1}, {0,-1}, {-1,-1} };

int maze[m + 2][p + 2]; // maze 행렬. 전역변수로 선언함.
int mark[m + 2][p + 2]; // mark 행렬

```

- 경로 탐색 함수 path:

주의: 스택의 변수 top 은 함수 path 내에서 지역변수로 선언한다.

```

// 미로 경로 탐색 함수.
// [sy,sx] 에서 시작하여 [dy, dx] 에 도달하는 경로를 찾는다.
int path(int sy, int sx, int dy, int dx)
{
    listPointer top = NULL; // 스택의 top 변수. 초기에는 NULL.
    int i, j, row, col, nextRow, nextCol, dir, basex, basey, ocount;
    int found, num_bktrack = 0, path_length = 0;
    int EXIT_ROW = dy, EXIT_COL = dx; // 목표점.
    ty_element position;

    if (maze[sy][sx] == 1 || maze[dy][dx] == 1) {
        printf("입력오류: 출발점이나 목표점이 막힌 셀입니다.\n");
        return 0;
    }

    // 먼저 미로를 화면에 그린다.
    CONSOLE_SCREEN_BUFFER_INFO presentCur;
    GetConsoleScreenBufferInfo(GetStdHandle(STD_OUTPUT_HANDLE), &presentCur);
    basex = presentCur.dwCursorPosition.X; // 베이스 좌표의 x.
    basey = presentCur.dwCursorPosition.Y; // 베이스 좌표의 y.

    for (i = 0; i < m + 2; i++) {
        for (j = 0; j < p + 2; j++) {
            gotoxy(j + basex, i + basey);
            printf("%1d", maze[i][j]);
        }
    }

    // 빈 스택에 출발점을 넣는다.(초기화)
    position.row = sy; position.col = sx; position.dir = 0;
    push(&top, position);

    // mark 정보초기화. 방문여부를 제외한 내부 셀에 모두 0 (방문안함)으로 초기화한다.
    for (i = 0; i < m; i++) {
        for (j = 0; j < p; j++) {
            mark[1+i][1+j] = 0;
        }
    }
}

```

- 위 3-(a) 구현에 필요한 정보

- (a) gotoxy 함수: 매개변수 x 에 원하는 셀의 column, y 에 그 셀의 row 정보를 주면서 호출한다. 콘솔창의 맨 좌상 모서리를 위치 [0,0] 으로 간주한 좌표 상에서 커서를 [y,x] 셀 위치에 놓는다(즉 수직으로 y 행, 수평으로 x 글자를 이동한 위치).

```
void gotoxy(int x, int y)
{
    COORD Pos = { x ,y };
    SetConsoleCursorPosition(GetStdHandle(STD_OUTPUT_HANDLE), Pos);
}
```

이 함수를 이용하여 원하는 셀 위치에 커서를 놓고, 다음 printf 문으로 거기에 원하는 문자 1 개를 덮어 쓸 수 있다.

- (b) 기준점 찾기

maze 행렬을 화면에 표시하려면 먼저 기준점(base position)을 알아야 한다(즉 콘솔창에서 현재 커서의 위치를 알아내어 이를 기준점으로 하고자 한다). 매번의 탐색 명령마다 이 기준점 찾기 작업을 한번 수행하여야 한다.

```
CONSOLE_SCREEN_BUFFER_INFO presentCur;
GetConsoleScreenBufferInfo(GetStdHandle(STD_OUTPUT_HANDLE), &presentCur);
basex = presentCur.dwCursorPosition.X; // 기준점의 x 좌표
basey = presentCur.dwCursorPosition.Y; // 기준점의 y 좌표
```

위 코드를 수행하면 기준점 [basey, basex] 를 구할 수 있다. 그 다음에 다음과 같은 코드를 수행하면 maze 를 콘솔창에 출력할 수 있다.

```
for (i = 0; i < m + 2; i++) {
    for (j = 0; j < p + 2; j++) {
        gotoxy(j + basex, i + basey);
        if (maze[i][j] == 1)
            ch = '1';
        else
            ch = '0';
        printf("%c", ch);
    }
}
```

- (c) 컴퓨터 수행을 일정 시간 멈추기:

```
Sleep(Timestep); // Timestep 은 상수로 단위는 milisecond. 1000 이면 1 초 멈춤.
```

- (d) 탐색 작업 중에 maze 의 셀 위치에 글자 표시하기:

예를 들어 셀 (row, col) 로 탐색이 이동하였다 하자. 이 셀의 위치에 글자 \* 를 표시하려면 다음 코드를 수행한다.

```
gotoxy(col + basex, row + basey);
printf("*");
```

- (e) 이 프로그램에 필요한 include 파일들 :

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>
#include <Windows.h> //gotoxy(),GetConsoleScreenBufferInfo() 등의 사용에 필요함.
```