MANUAL TECNICO

INTRODUCCIÓN

Este manual técnico describe la implementación de una simulación de un aeropuerto, donde se gestiona la llegada y el estado de los aviones, Pilotos y sus rutas. El objetivo principal de esta simulación es proporcionar una herramienta que permita al usuario interactuar con diferentes aspectos operativos del aeropuerto, desde el control de los estados de los aviones hasta la administración del flujo de pilotos y rutas.

CONTEXTO

El sistema de gestión de aeropuertos desarrollado previamente como parte de la práctica del curso de Estructuras de Datos permite gestionar vuelos, pasajeros, equipajes y otros aspectos clave del funcionamiento de un aeropuerto. Este sistema ha demostrado ser una herramienta eficaz para la administración de operaciones aeroportuarias, pero ahora se busca expandir y mejorar sus funcionalidades mediante la incorporación de nuevas estructuras de datos avanzadas.

El objetivo de esta ampliación es mejorar la eficiencia y la capacidad de manejo de datos del sistema, adaptándose a la creciente complejidad y volumen de información que debe gestionar un aeropuerto moderno. La inclusión de estructuras de datos como árboles binarios de búsqueda equilibrados, árboles B, matrices dispersas, tablas hash y grafos permitirá optimizar diversas operaciones, como la búsqueda, inserción, eliminación y organización de datos, así como la representación y análisis de redes y relaciones entre los diferentes elementos del sistema.

OBJETIVOS

- Incorporar un árbol binario de búsqueda equilibrado (AVL o Red-Black Tree) para mejorar la eficiencia en la búsqueda y manipulación de datos relacionados con vuelos, pilotos y aviones.
- Implementar un árbol B para la gestión eficiente de grandes volúmenes de datos, como la información histórica de aviones.
- Utilizar una matriz dispersa para optimizar el almacenamiento y acceso a datos que tienen una gran cantidad de ceros, como las relaciones de conectividad entre diferentes aeropuertos.

- Implementar una tabla hash para acelerar las operaciones de búsqueda e inserción de datos, como el registro de pasajeros y equipajes.
- Emplear grafos para representar y analizar rutas de vuelo, optimizando la planificación y el análisis de conexiones entre diferentes destinos.

ESTRUCTURAS DE DATOS

Árbol Binario

```
#ifndef BST_H
#define BST_H

#include "node.h"
#include "Pilotos.h"
#include <iostream>
#include <fstream>

class BST {
  public:
    BST() : root(nullptr) {}

    void insert(const Pilotos& piloto) {
        root = insertRec(root, piloto);
    }

    void inorder() const {
        inorderRec(root);
        std::cout << std::endl;
    }

    void preorder() const {
        preorderRec(root);
        std::cout << std::endl;
    }

    void postorder() const {
        postorderRec(root);
        std::cout << std::endl;
    }

    void postorder() const {
        postorderRec(root);
        std::cout << std::endl;
    }

    bool search(int horas_de_vuelo) const {
        return searchRec(root, horas_de_vuelo);
    }
}</pre>
```

```
void visualize() const {
    std::ofstream out(%'bst.dot');
    out << "digraph BST {" << std::endl;
    visualizeRec([8]out, root);
    out << "}*;
    out.close();
    system(@ommand."dot -Tpng bst.dot -o bst.png"); // Comando para generar el PNG usando Graphviz
    std::cout << "BST visualization generated as bst.png" << std::endl;
}

void remove(const std::string& numero_de_id) {
    root = removeRec(root, numero_de_id);
}

private:
    Node* insertRec(Node* node, const Pilotos& piloto) {
    if (node == nullptr) {
        return new Node(piloto);
    }
    if (piloto.honas_de_vuelo < node->data.horas_de_vuelo) {
        node->left = insertRec(node->left, piloto);
    } else if (piloto.horas_de_vuelo > node->data.horas_de_vuelo) {
        node->right = insertRec(node->right, piloto);
    }
    return node;
}
```

```
void inorderRec(Node* node) const {
    if (node != nvllptr) {
        inorderRec(node->left);
        std::cout < node->data.nombre << " (" << node->data.horas_de_vuelo << " horas)" << "\n ";
        inorderRec(node->right);
    }
}

void preorderRec(Node* node) const {
    if (node != nullptr) {
        std::cout < node->data.nombre << " (" << node->data.horas_de_vuelo << " horas)" << "\n ";
        preorderRec(node->left);
        preorderRec(node->right);
    }
}

void postorderRec(Node* node) const {
    if (node != nullptr) {
        postorderRec(Node* node) const {
        if (node != nullptr) {
            postorderRec(node->left);
            postorderRec(node->left);
            postorderRec(node->right);
        std::cout << node->data.nombre << " (" << node->data.horas_de_vuelo << " horas)" << "\n ";
    }
}</pre>
```

```
bool searchRec(Node* node, int horas_de_vuelo) const {
   if (node == nullptr) {
        return false;
   }
   if (node->data.horas_de_vuelo == horas_de_vuelo) {
        return true;
   }
   if (horas_de_vuelo < node->data.horas_de_vuelo) {
        return searchRec(node->left, horas_de_vuelo);
   } else {
        return searchRec(node->right, horas_de_vuelo);
   }
}

Node* removeRec(Node* node, const std::string& numero_de_id) {
   if (node == nullptr) {
        return node;
   }

   if (numero_de_id < node->data.numero_de_id) {
        node->left = removeRec(node->left, numero_de_id);
   } else if (numero_de_id > node->data.numero_de_id);
   } else if
   if (node->left == nullptr) {
        Node* temp = node->right;
        delete node;
        return temp;
   } lse if (node->left;
        delete node;
        return temp;
   }
   Node* temp = node->left;
        delete node;
        return temp;
   }
   Node* temp = minValueNode(node->right);
   node->data = temp->data;
   node->right = removeRec(node->right, temp->data.numero_de_id);
   }
}
return node;
}
```

```
Node* current = node;
while (current && current->left != nullptr) {
    current = current->left != nullptr) {
    current = current = current->left != nullptr) {
        return current;
    }

    void visualizeRec(std::ofstream& out, Node* node) const {
        if (node != nullptr) {
            if (node != nullptr) {
                  out << '\'* << node->data.nombre << '(* << node->data.horas_de_vuelo << '\ horas)* << "\* -> \** << node->left->data.nombre << '(* << node->left->data.horas_de_vuelo << '\ horas)* << "\* -> \** << node->right->data.nombre << '(* << node->right->data.horas_de_vuelo << "\ horas)* << "\* -> \** << node->right->data.nombre << "(* << node->right->data.horas_de_vuelo << "\ horas)* << "\ " -> \** << node->right->data.nombre << "(* << node->right->data.horas_de_vuelo << "\ visualizeRec([8]out, node->left);
        visualizeRec([8]out, node->right);
    }
};

#endif // BST_H
```

Árbol B de orden 5

```
bool BIree::setValue(Avion* val, Avion*& pval, BTreeNode*& node, BTreeNode*& child) {
   int pos;
   bool res;
   BIreeMode* newnode = new BTreeNode();
   if (node == nullptr) {
      pval = val;
      child = nullptr;
      res = true;
      return res;
   }

if (val->numero_de_registro < node->val[1]->numero_de_registro) {
      pos = 0;
   } else {
      pos = node->num;
      while (val->numero_de_registro < node->val[pos]->numero_de_registro && pos > 1) {
            pos--;
      }
      if (val->numero_de_registro == node->val[pos]->numero_de_registro) {
            cout < "Duplicates are not permitted" << endl;
            res = false;
            return res;
      }
}

if (setValue(val, [&]pval, mode [&]node->link[pos], [&]child)) {
      if (node->num < MAXI) {
            insertNode(pval, pos, [&]node, child);
      } else {
            splitNode(valpval, [&]pval, pos, [&]node, child, [&]newnode);
            child = newnode;
            res = true;
            return res;
      }
}

res = false;
return res;
}
</pre>
```

```
void BTree::insertNode(Avion* val, int pos, BTreeNode*& node, BTreeNode* child) {
   int j = node->num;
   while (j > pos) {
      node->val[j + i] = node->val[j];
      node->val[j + i] = node->link[j];
      j-:;
   }
   node-val[j + i] = val;
   node->link[j + i] = child;
   node->link[j + i] = child;
   node->num++;
}

void BTree::splitNode(Avion* val, Avion*& pval, int pos, BTreeNode*& node, BTreeNode* child, BTreeNode*& newnode) {
   int median, i, j;
   if (pos > 1) {
      median = 2;
   } else {
      median = 1;
   }
   newnode = new BTreeNode();
   j = median + 1;
   while (j <= MAXI) {
      newnode->val[j - median] = node->val[j];
      newnode->link[j - median] = node->link[j];
      j++;
   }
   node->num = MAXI - median;
   if (pos <= 1) {
      insertNode(val, pos, [8]node, child);
   } else {
      insertNode(val, pos - median, modes [8]newnode, child);
   }
   pual = node->val[node->num];
   newnode->link[0] = node->link[node->num];
   node->num--;
}
```

```
BTreeNode* BTree::createNode(Avion* val, BTreeNode* child) {
    BTreeNode* newNode = new BTreeNode();
    newNode->val[1] = val;
    newNode->link[0] = root;
    newNode->link[1] = child;
    return newNode;
}

void BTree::traversal() {
    traversal(root);
    cout << endl;
}

void BTree::traversal(BTreeNode* myNode) {
    if (myNode != nullptr) {
        cout << " [ ";
        int i = 0;
        while (i < myNode->val[i + 1]->numero_de_registro << " ";
        i++;
    }
    for (int j = 0; j <= myNode->num; ++j) {
        traversal(myNode->link[j]);
    }
    cout << "] ";
}

cout << "] ";
}</pre>
```

```
void BTree::generateDotFile(BTreeNode* myNode, ofstream& outFile) {
   if (myNode != nullptr) {
      outFile << " node" << myNode >>num; ++i) {
        outFile << myNode >>val[i] ->numero_de_registro;
      if (i < myNode >>val[i] ->numero_de_registro;
      if (i < myNode >>num) {
            outFile << "\";
        }
        }
        outFile << "\";
        if (myNode >>link[i] != nullptr) {
            outFile << " node" << myNode <> " -> node" << myNode >>link[i] << ";" << endl;
            generateDotFile(myNode -> link[i], [8] outFile);
        }
   }

void BTree::exportToGraphviz(const string& filename) {
        ofstream outFile(filename);
        outFile << " node [shape=record];" << endl;
        outFile << " outFile << " outFile << " outFile << ")* << endl;
        outFile << " outFile << ")* << endl;
        outFile << ")* << endl;
```

Tabla hash

Grafo con lista de adyacencia

```
#include <iostream>
finclude <stringp
finclude <stringp
finclude <sstringp
finclude <sstream>
finclude <sstream>
finclude <sstream>
finclude <map>
finclude <map>
finclude *Rutas.h*
finclude set>

// Estructura para representar una lista de adyacencia
struct AdjacencyList {
  Rutas ruta;
  AdjacencyList * next;
};

// Clase para representar un grafo
class Graph {
  private:
    std::map<std::string, int> cityIndexMap; // Mapa de nombres de ciudades a indices
    std::weetor<std::string> cities; // Vector de nombres de ciudades
    std::vector<AdjacencyList* adjLists; // Vector de listas de adyacencia

// Función para crear un nuevo nodo en la lista de adyacencia

AdjacencyList* neaMode = new AdjacencyList;
    newMode>-ruta = ruta;
    n
```