

# Conexiones de los Componentes del Robot VEX IQ

## Conexiones del Cerebro VEX IQ (VEX IQ Robot Brain)

1. **Alimentación:**
  - Conecta la batería VEX IQ al puerto de alimentación del Cerebro VEX IQ.
2. **Motores:**
  - Conecta los motores VEX IQ a los puertos inteligentes (Smart Ports) del Cerebro VEX IQ. Los puertos están numerados del 1 al 12. Conectar los motores de las ruedas a los puertos correspondientes para el control de la tracción. En las imágenes se observan 4 motores, uno por cada rueda.
3. **Sensores (si aplica):**
  - El robot incluye sensores adicionales (como un sensor de distancia, sensores de color, sensores de led táctil etc.), conectado a los puertos inteligentes disponibles en el Cerebro VEX IQ.

## Conexiones de la Batería VEX IQ

1. **Alimentación al Cerebro VEX IQ:**
  - Conecta el cable de la batería VEX IQ al puerto de alimentación del Cerebro VEX IQ.

## Conexiones de las Ruedas y Engranajes

1. **Ruedas:**
  - Las ruedas están conectadas a los ejes que, a su vez, están impulsados por los motores.
    - **Ruedas de tracción estándar:** Ubicadas en la parte delantera (o trasera, dependiendo de la orientación).
2. **Engranajes:**
  - Los engranajes transfieren el movimiento de los motores a los ejes de las ruedas, formando parte del sistema de transmisión del robot.

## Esquema Resumido

- **Cerebro VEX IQ:** Recibe alimentación de la batería VEX IQ y controla los motores y sensores a través de los puertos inteligentes.
- **Batería VEX IQ:** Suministra energía al Cerebro VEX IQ.
- **Motores VEX IQ:** Conectados a los puertos inteligentes del Cerebro VEX IQ, impulsan las ruedas.
- **Ruedas:** Conectadas a los ejes y engranajes, permiten el movimiento del robot.