# Conexiones de los Componentes del Robot VEX IQ

# Conexiones del Cerebro VEX IQ (VEX IQ Robot Brain)

#### 1. Alimentación:

o Conecta la batería VEX IQ al puerto de alimentación del Cerebro VEX IQ.

#### 2. Motores:

Conecta los motores VEX IQ a los puertos inteligentes (Smart Ports) del Cerebro VEX IQ. Los puertos están numerados del 1 al 12. Conectar los motores de las ruedas a los puertos correspondientes para el control de la tracción. En las imágenes se observan 4 motores, uno por cada rueda.

#### 3. Sensores (si aplica):

El robot incluye sensores adicionales (como un sensor de distancia, sensores de color, sensores de led táctil etc.), conectado a los puertos inteligentes disponibles en el Cerebro VEX IQ.

### Conexiones de la Batería VEX IQ

### 1. Alimentación al Cerebro VEX IQ:

 Conecta el cable de la batería VEX IQ al puerto de alimentación del Cerebro VEX IQ.

## Conexiones de las Ruedas y Engranajes

### 1. Ruedas:

- Las ruedas están conectadas a los ejes que, a su vez, están impulsados por los motores.
  - Ruedas de tracción estándar: Ubicadas en la parte delantera (o trasera, dependiendo de la orientación).

#### 2. Engranajes:

 Los engranajes transfieren el movimiento de los motores a los ejes de las ruedas, formando parte del sistema de transmisión del robot.

# Esquema Resumido

- **Cerebro VEX IQ:** Recibe alimentación de la batería VEX IQ y controla los motores y sensores a través de los puertos inteligentes.
- Batería VEX IQ: Suministra energía al Cerebro VEX IQ.
- **Motores VEX IQ:** Conectados a los puertos inteligentes del Cerebro VEX IQ, impulsan las ruedas.
- **Ruedas:** Conectadas a los ejes y engranajes, permiten el movimiento del robot.

## Diagrama de Conexiones (Conceptual)

Batería VEX IQ --> Puerto de Alimentación del Cerebro VEX IQ Motores VEX IQ --> Puertos Inteligentes (1-12) del Cerebro VEX IQ Ejes y Engranajes --> Conectados a los Motores y Ruedas