

Integrale di Lebesgue

Misura e misura proporzionale

Inte σ -algebra, misura σ -algebra ogni famiglia di sottosettemi di \mathbb{R} $\left\{ \begin{array}{l} \text{se } A \in \mathcal{B} \Rightarrow A^c \in \mathcal{B} \\ (A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{B} \Rightarrow \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{B} \end{array} \right.$

Analogia definizione 2: $d, \mathcal{D} \in \mathcal{B}$

$$d_1 \setminus d_2 \in \mathcal{B}$$

$$\bigcup_{i \in I} A_i, \bigcap_{i \in I} A_i \in \mathcal{B} \text{ con } I \text{ finito}$$

Esempio di σ -algebra:

- $\{\emptyset, \mathbb{R}\}$ è lo più piccolo σ -algebra
- $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$ è lo più grande σ -algebra
- $\mathcal{G}(f) = \{\bigcup_{i \in I} f^{-1}(I_i) : I_i \in \mathcal{B}, I_i \text{ è } \sigma\text{-algebra}\}$ σ -algebra generata dalla famiglia di insiemii $f \subseteq \mathbb{R}^{\mathbb{R}}$

Si ricava che tutti gli elementi di tutti le σ -algebre includenti f dovranno essere di $\mathcal{G}(f)$

dim:

$$S \in \mathcal{L} \text{ quindi } S \in \mathcal{G}(f)$$

$$A \in \mathcal{B} \text{ quindi } A^c \in \mathcal{G}(f)$$

$$(A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{B} \text{ quindi } \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in \mathcal{G}(f).$$

$$\mathcal{G}(f) = \{A \text{ se } f^{-1}(A) \in \mathcal{B}\}$$

$$\mathcal{G}(f) \subseteq \mathcal{G}(f') \text{ se } f \subseteq f'$$

- $\mathcal{B} \cap S = \{A \cap S \mid A \in \mathcal{B}\}$ con $S \subseteq \mathbb{R}$ tratta della σ -algebra reale su S

dim:

perché il più grande elemento di $\mathcal{B} \cap S \subseteq \mathcal{B}^S$, allora $\mathcal{B} \cap S \subseteq \mathcal{B}^S$

$$(A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{B}^S, \forall n \in \mathbb{N} \exists A_n \in \mathcal{B} \text{ t.c. } A_n \cap S \in \mathcal{B}^S, \text{ allora}$$

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} (A_n \cap S) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \cap S \in \mathcal{B}^S$$

- $T^{-1}(\mathcal{B}) = \{T^{-1}(A) : A \in \mathcal{B}\}$ σ -algebra indotta da una applicazione T , con $T: S_0 \neq \emptyset \rightarrow \mathbb{R}$

dim:

$$T(S_0) = S \text{ cioè } T^{-1}(S) = S_0$$

$$A \in S, A_0 = T^{-1}(A) \in \mathcal{B}, T^{-1}(A) \in T^{-1}(S), \text{ allora } \underbrace{(T^{-1}(A))^c}_{\in T^{-1}(S)} = T^{-1}(A^c) \text{ anche}$$

$$T^{-1}(A^c) \in T^{-1}(S), \text{ allora } T^{-1}\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) \in T^{-1}(\mathcal{B})$$

$$\bigcup_{n \in \mathbb{N}} T^{-1}(A_n)$$

Punto reale ampliato

$\mathbb{R}^* = \mathbb{R} \cup \{-\infty, +\infty\}$; l'ordinamento canonico su \mathbb{R}^* si basa preindossando il simbolo ∞ come equivalente dei numeri reali con $+\infty$ più piccole di tutti i reali $0, +\infty$ più piccole di tutti i reali. Sull'ordinamento di calcolo le proprietà sono: $0(-\infty) = 1 = 0(+\infty) = 0$ e $\frac{a}{+\infty} = 0$ con $a \in \mathbb{R}$. Non si accettano razionali di infinito, raffinati con sommiari $-\infty$ o $+\infty$ nulli o somme di infiniti di segno opposto e differenti di infinito di segno stesso

- (B) σ -algebra di Borel su \mathbb{R} , $\mathcal{B} = \sigma(\{[a, b] : a < b, a, b \in \mathbb{R}\})$
 - è generata da famiglia degli intervalli limitati estremamente aperti e progressivamente finiti
 - è generata dalla famiglia delle semistre intersezioni $]-\infty, a]$
 - è generata dalla famiglia degli insiemii aperti

- \mathcal{B}^* σ -algebra di Borel su \mathbb{R}^* , $\mathcal{B} = \{\{a, b\} : a, b \in \mathbb{R}^*\}$ 2 generata dalla famiglia degli intervalli di \mathbb{R}^* inferiormente chiusi e superiormente aperti
è generata dalla famiglia degli intervalli di base della retta reale ampliata
I generati della famiglia $\{(-\infty, a], a \in \mathbb{R}\}$ sono i numeri inferiori della retta reale ampliata di origine un n° reale
 $\mathcal{B} \subset \mathcal{B}^*$, gli elementi di $\mathcal{B} \cup \mathcal{B}^*$ sono tutti sottoset di $\mathbb{R} \cup \mathbb{R}^*$

Misura su \mathbb{R}

data il σ -algebra generato, $m: \mathcal{B} \rightarrow [0, +\infty]$ è una misura su \mathbb{R} se

- $m(\emptyset) = 0$
- $m(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n) = \sum_{n=1}^{\infty} m(A_n)$
numerabile additività con $(A_n)_{n \geq 1}$ disgiunta

Misura di Lebesgue (unidimensionale)

estendo la nozione di lunghezza ai continui

$\mathcal{M} = \{S \subseteq \mathbb{R} : \lambda_*(S) = \lambda^*(S)\}$ famiglia insiem che unisce storia e cultura matematica

$\lambda: \mathcal{M} \rightarrow [0, +\infty]$ misura di Lebesgue def come $\lambda(S) = \lambda_*(S) = \lambda^*(S)$

\mathcal{M} è σ -algebra | $\mathcal{B} \subset \mathcal{M} \subset 2^{\mathbb{R}}$; $\lambda(\emptyset) = 0$ è una estensione del concetto di lunghezza

Misura di conteggio

\mathbb{J} n° elementi di un insieme finito
Sei $S \subseteq \Omega$

$$\mathfrak{f}_S(\Lambda) = \begin{cases} \# A \cap S & A \cap S \text{ finito} \\ +\infty & \text{altrimenti} \end{cases}$$

dim

$$\mathfrak{f}_S(\emptyset) = \# \emptyset \cap S = 0$$

Chiedi: una disegna a \mathbb{Z}^2 , scegli fini intero additiva; ponendo $A = \bigcup_{n \geq 1} A_n$

$$\begin{aligned} &\bullet \text{ Se } A \cap S \text{ finito, allora } \exists m \in \mathbb{N} \quad \forall n > m \quad A \cap S = \emptyset. \text{ se segue } A \cap S = \bigcup_{n \geq 1} (A \cap S) = \\ &\quad 0 \quad \forall m > m \quad \mathfrak{f}_S(A_m) = 0. \text{ Piché quindi } \mathfrak{f}_S(A) = \# A \cap S = \sum_{n=1}^m \# A_n \cap S = \sum_{n=1}^m \mathfrak{f}_S(A_n) = \end{aligned}$$

* Se $A \cap S$ infinito allora $\mathfrak{f}_S(A) = +\infty$. Per le cui:

$$A \cap S \text{ infinito per altr m, se ha } \sum_{n \geq 1} \mathfrak{f}_S(A_n) \geq \mathfrak{f}_S(A_m) = +\infty$$

$A \cap S$ finito $\forall n \geq 1$, è una retrocessione

\left(\forall n \geq 1 \right) A \cap S \neq \emptyset \quad \forall n \quad \text{Da cui}

$$\sum_{n \geq 1} \mathfrak{f}_S(A_n) \geq \sum_{n \geq 1} \mathfrak{f}_S(A_{m+1}) \geq 1 + 1 + \dots = +\infty$$

Indicando "il nuovo è elemento c'è"

$$\text{In ogni caso } \sum_{n \geq 1} \mathfrak{f}_S(A_n) = +\infty$$



$$\mathfrak{f}_S(A): \mathbb{Z}^2 \rightarrow [0, +\infty]$$

conta n° elementi comuni ad A e ad S
definita misura di conteggio indotta
da S su \mathbb{Z}^2

Proprietà della misura

Xia m una misura su \mathbb{R} allora:

$$1) \text{ ADDITIVITÀ } m\left(\bigcup_{i=1}^m A_i\right) = \sum_{i=1}^m m(A_i) \quad \text{ se } (A_i)_{i \geq 1} \text{ disgiunta}$$

Sei A_1, \dots, A_m disgiunti valgono $A_1 \cup \dots \cup A_m = A$ e i seguenti $\forall m > m \quad A_m = \emptyset$ allora

$$m\left(\bigcup_{i=1}^m A_i\right) = m\left(\bigcup_{i=1}^{m-1} A_i\right) = \sum_{i=1}^{m-1} m(A_i) = \sum_{i=1}^m m(A_i)$$

$$2) \underline{m(A_1 \cup A_2) + m(A_1 \cap A_2) = m(A_1) + m(A_2)}$$

dim. $A_1 \cup A_2 = (A_1 \setminus A_2) \cup A_2$, $m(A_1 \cup A_2) = m(A_1 \setminus A_2) + m(A_2)$, $m(A_1 \cup A_2) + m(A_1 \cap A_2) = m(A_1 \setminus A_2) + m(A_2) + m(A_1 \cap A_2)$

$$3) \underline{m(A_2 \setminus A_1) = m(A_2) - m(A_1)} \quad \text{se } A_1 \subseteq A_2 \quad \text{e } m(A_1) < +\infty$$

dim. $m(A_1 \cup A_2) + m(A_1 \cap A_2) = m(A_1) + m(A_2)$, da dove $m(A_2 \setminus A_1) + m(A_1) = m(A_2)$
da cui $m(A_2 \setminus A_1) = m(A_2) - m(A_1)$

$$4) \underline{\text{MONOTONIA}} \quad m(A_2) \leq m(A_1) \quad \text{se } A_2 \subseteq A_1$$

dim. $m(A_2 \setminus A_1) = m(A_2) - m(A_1)$ da cui $m(A_2) > m(A_1)$

$$5) \underline{\text{SUBADDITIVITÀ}} \quad m(\bigcup_{i \in I} A_i) \leq \sum_{i \in I} m(A_i) \quad \text{I discutibile}$$

dim. I seguenti - raccolte: $A_1, \dots, A_m \subseteq \mathbb{R}$, $\bigcup_i A_i = A_1 \cup A_2 \cup A_3 \cup \dots \cup A_m \cup \dots \cup A_n$
 $m(\bigcup_{i \in I} A_i) = m(A_1) + m(A_2 \setminus A_1) + m(A_3 \setminus (A_1 \cup A_2)) + \dots + m(A_n \setminus (A_1 \cup \dots \cup A_{n-1})) + \dots$
 $\leq \sum_{i \in I} m(A_i) \leq m(A_2) \leq m(A_3) \leq \dots \leq m(A_n)$

$$6) \underline{\text{CONTINUITÀ DAL BASSO}} \quad m(A_m) \uparrow m(\bigcup_{n \geq 1} A_n) \quad \text{se } (A_n)_{n \geq 1} \text{ serie non decrescente}$$

ossia $\lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m) = m(\bigcup_{n \geq 1} A_n)$

dim. $(A_n)_{n \geq 1}$ non decrescente, quindi $m(A_n)$ non decrescente. Per le cose:
• se $\exists K | m(A_n) = +\infty$ allora $\forall n > K m(A_n) = +\infty$, allora dalla monotonia $m(\bigcup_{n \geq 1} A_n) = +\infty$
da cui $\lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m) = m(\bigcup_{n \geq 1} A_n)$

- se $m(A_m)$ finita, allora $m(\bigcup_{n \geq 1} A_n) = m(A_1) + m(A_2 \setminus A_1) + \dots + m(A_m \setminus A_{m-1}) + \dots$
 $= m(A_1) + \sum_{n \geq 1} m(A_{n+1} \setminus A_n)$ da df serie $= \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_1) + \sum_{n=1}^m m(A_{n+1} \setminus A_n) =$
 $= \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_1 \cup \dots \cup A_m \setminus A_1) = \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m) = \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m).$

$$7) \underline{\text{CONTINUITÀ DALL'ALTO}} \quad m(A_m) \downarrow m(\bigcap_{n \geq 1} A_n) \quad \text{se } (A_n)_{n \geq 1} \text{ non crescente e } m(A_1) < +\infty$$

dim.
 $\lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m) = m(\bigcap_{n \geq 1} A_n)$

- non sono discutibili

$\forall m \geq 1 m(A_m) < +\infty$ perche' $(A_n)_{n \geq 1}$ non crescente. La serie $(A_m \setminus A_{m+1})_{m \geq 1}$ non decrescente
 $m(A_m) - m(\bigcap_{n \geq 1} A_n) = m(A_m \setminus \bigcap_{n \geq 1} A_n) = m(A_m \cap (\bigcup_{n \geq 1} A_n^c)) = m(\bigcup_{n \geq 1} (A_m \cap A_n^c)) = m(\bigcup_{n \geq 1} A_{m+n})$
 $= \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m \setminus A_{m+1}) = \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m) - m(A_{m+1}) = m(A_m) - \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_{m+1})$

togliendo $m(A_m)$ possibile finito che $m(\bigcap_{n \geq 1} A_n) = \lim_{m \rightarrow +\infty} m(A_m)$

$$8) \underline{\text{FORMULA DI INCLUSIONE-ESCLUSIONE}} \quad m(\bigcup_{i=1}^m A_i) = \sum_{j=0}^{#J-1} (-1)^{#J-j} m(\bigcap_{i=j+1}^{#J} A_i), \text{ con } m(A_i) < +\infty$$

$$9) \underline{\text{Se } m(A_i) = 0 \quad \forall i \in I, \text{ I discutibile. Allora } m(\bigcup_{i \in I} A_i) = 0}$$

dim. $\sum_{i \in I} m(A_i) = 0$, allora anche $m(\bigcup_{i \in I} A_i) \leq 0$ $m(\bigcup_{i \in I} A_i) \geq 0$

10) $m(\Omega) < +\infty$, $m(A_i) = m(\Omega)$ $\forall i \in I$, allora $m(\bigcap_{i \in I} A_i) = m(\Omega)$

Dim $m(\Omega \setminus A_i) = m(A_i^c) \stackrel{?}{=} m(\Omega) - m(A_i) = 0 \quad \forall i \in I$. Punto $A = \bigcup_{i \in I} A_i$ da 3) $m(A^c) = m(\bigcup_{i \in I} A_i^c) = 0$, dalla 3) $m(\Omega \cap (\bigcup_{i \in I} A_i^c)^c) = m(\Omega \setminus A) = m(\Omega) - m(A) = m(\Omega)$

Applicazioni misurabili

Dato uno spazio di misura (Ω, \mathcal{B}) , (Ω', \mathcal{B}') , una applicazione $f: \Omega \rightarrow \Omega'$ è $(\mathcal{B}, \mathcal{B}')$ -misurabile se $f^{-1}(A') \in \mathcal{B}$ $\forall A' \in \mathcal{B}'$

ogni applicazione costante $f: \Omega \rightarrow \Omega'$ è $(\mathcal{B}, \mathcal{B}')$ -misurabile,
se $\mathcal{B} = 2^\Omega$ e $\mathcal{B}' = \{\emptyset, \Omega'\}$ tutte le applicazioni $f: \Omega \rightarrow \Omega'$ sono $(\mathcal{B}, \mathcal{B}')$ -misurabili

Bors f applicazione (Ω, \mathcal{B}) -misurabile

$\nexists S \subseteq \Omega$

tale $\mathcal{B} \cap S \Rightarrow f|_S$ è applicazione $(S, \mathcal{B}|_S, \mathcal{B}')$ -misurabile

$\exists S \subseteq \Omega$

Dim $\forall A' \in \mathcal{B}' (f|_S)^{-1}(A') \in \mathcal{B}|_S$
 $\forall A' \in \mathcal{B}' (f|_S)^{-1}(A') = \{w \in S | f(w) \in A'\} = \{w \in \Omega | w \in S \wedge f(w) \in A'\} = \{w \in \Omega | w \in S \wedge f(w) \in A'\}$
 $= S \cap f^{-1}(A') \in S \cap \mathcal{B}$ dalla (I, B)-misurabil

Bors Dato un terzo spazio di misura $(\Omega'', \mathcal{B}'')$, $g: \Omega' \rightarrow \Omega''$ ($\mathcal{B}, \mathcal{B}'$ -misurabile e $\mathcal{B}' \rightarrow \Omega'' (\mathcal{B}', \mathcal{B}'')$ -misurabile), allora la composita $g \circ f: \Omega \rightarrow \Omega'' (\mathcal{B}, \mathcal{B}'')$ -misurabile

Grafico standard di misurabilità ma $f^{-1}(F') = \emptyset' \Rightarrow f^{-1}(F') \in \mathcal{B}$ $\forall F' \in \mathcal{F}' \rightarrow f \in (\mathcal{B}, \mathcal{F}')$ -misurabile

Per nota $\mathcal{F}'' = \{A' | f^{-1}(A') \in \mathcal{B}\}$ allora $\mathcal{F}' \subseteq \mathcal{F}''$ perché $f^{-1}(A') \in \mathcal{B}$ rende $f^{-1}(A') \in \mathcal{F}'$ e $f^{-1}(A') \in \mathcal{B}$
 $\cdot F'' \in \mathcal{F}'' \Rightarrow F'' \in \mathcal{F}$ perché $F'' \subseteq f^{-1}(F') \in \mathcal{B}$ segue che
 $f^{-1}(F'') \in \mathcal{F}$ da 2) $f^{-1}(F'') \in \mathcal{F}$ dunque $F'' \in \mathcal{F}$
 $\cdot (F'') \subseteq \mathcal{F}'' \Rightarrow (\cup F'') \subseteq \mathcal{F}''$ perché $\{F''\}$ è misurabile e $\cup F'' \in \mathcal{F}$
e anche $\cup [f^{-1}(F')] \subseteq \mathcal{F}$ da 2) $f^{-1}(\cup F') \in \mathcal{B}$ dunque
 $(\cup F') \subseteq \mathcal{F}$

Quando \mathcal{F}'' è aperto. Da $\mathcal{F}' \subseteq \mathcal{F}''$ si ha $\mathcal{F}' = f^{-1}(\mathcal{F}'') \subseteq \mathcal{F}'' \subseteq \mathcal{B}'$ quindi $f \in (\mathcal{B}, \mathcal{B}')$ -misurabile

Teorema Per ogni misurazione dell'intervallo reale \mathbb{R} e una \mathcal{F} -algebra si esistono misuramenti direttamente disgiunti \mathcal{P} . Allora una variabile aleatoria X è un misuramento di \mathcal{P} su \mathbb{R} tale che $X^{-1}([t-\infty, \infty]) = \{X \leq t\} \in \mathcal{F}$ per tutti i reali. Ricordato che la famiglia $\{[t-\infty, \infty] \times \mathcal{F} \}_{t \in \mathbb{R}}$ è un sistema di generatori dei bordismi, si ha che X è $(\mathcal{F}, \mathcal{B})$ -misurabile.
Le variabili aleatorie sono quindi un caso particolare di funzioni misurabili.

Bors

$\forall A' \in \mathcal{B}' f^{-1}(A') \in \mathcal{B} \Leftrightarrow \forall F' \in \mathcal{F}' f^{-1}(F') \in \mathcal{B}$

Ci siamo \mathcal{B} -Bord misurabile (in base Bord misurabile) ogni funzione (Ω, \mathcal{B}) -misurabile è $(\mathcal{B}, \mathcal{B}')$ -misurabile.

S $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R} \subset \mathbb{R}^*$ è $(\mathcal{B}, \mathcal{B})$ -misurabile $\Rightarrow (\mathcal{B}, \mathcal{B}^*)$ -misurabile

Bors

Sia $\mathcal{F} \neq \mathcal{B}^*$ allora la funzione $S \rightarrow \mathbb{R}^*$ avente curva di \mathcal{F} di discontinuità discreti nono $(\mathcal{B}' \cap \mathcal{S})$ -Bord misurabili

Dim solo due funzioni continue

$\forall f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ f (R, B) -misurabile, allora deve darsi che

$\forall B \in \mathcal{B} \Rightarrow f^{-1}(B) \in \mathcal{L}$ deve per essere standard, $\forall C \in \mathcal{R} \Rightarrow f^{-1}([a, +\infty]) \in \mathcal{L}$.

$$\text{punto } \exists a, b \in \mathbb{R} = w \Rightarrow \exists L \in \mathcal{L}$$

$\exists L \in \mathcal{L}, \forall w \in W, f(w) \in]a, +\infty]$ dunque $f(w) > a$. Palla aperta di w è F -standard: $\exists U \in \mathcal{F} \text{ s.t. } f(U) \subset]a, +\infty]$, allora $W = \bigcup_{w \in U} w$ questo $\Rightarrow W \in \mathcal{B}, f^{-1}([a, +\infty]) \in \mathcal{L} \forall a \in \mathcal{R}$. In cui \mathcal{L} misurabile di f per essere standard \mathcal{B}

Teorema

Siamo $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^*$ B -misurabile e $S \subset \mathcal{B}'$ t.c. $f(S) \subseteq S$ allora qualunque sia $g: S \rightarrow \mathbb{R}$ anche funzione di tipo standard si ha $g \circ f \circ B$ -misurabile

dove in $\forall A'' \in \mathcal{B}^*$, $(g \circ f)^{-1}(A'') \in \mathcal{L}$

Teorema Siamo f, g, h B -misurabili allora $\sum f_i = f_1 + f_2 + \dots + f_n$ $\in \mathcal{L}$

Dimostrazione

$$\begin{aligned} \forall w \in \mathbb{R}, f(w) &= g(w); \text{ se misurabile } q_1 < q_2 < \dots < q_m - \exists q_m \mid f(w) \in [q_m, g(w)] \text{ se no} \\ \sum f_i &= \sum w | f(w) = g(w) | = \underbrace{\sum w | f(w) \in [q_m, g(w)]}_{\text{FB}} + \underbrace{\sum w | f(w) \in [q_m, g(w)]}_{\text{non FB}} = \\ &= \underbrace{f^{-1}(-\infty, q_m]}_{\text{FB}} \cap g^{-1}([q_m, +\infty)) \in \mathcal{L} \end{aligned}$$

$$\underbrace{\sum f_i}_{\mathcal{L}}$$

$$\sum f_i = f$$

$$\sum f_i = \sum f_i + \sum f_i - f$$

etc

Teorema Siamo (R, B) -misurabili le funzioni f, g sono B -misurabili se e solo se

Teorema Dato un insieme S gli elementi di S sono

$$A_{nm} = \bigcup_{w \in S} \bigcap_{i=1}^n X_i(w), A_{nm}^c = \bigcup_{w \in S} \bigcap_{i=1}^m X_i(w) : \lim_{n \rightarrow \infty} f_{n,m}(w) \in \mathbb{R}$$

$$\text{e } \bigcup_{w \in S} \bigcap_{i=1}^m X_i(w) = \bigcup_{w \in S} \bigcap_{i=1}^n X_i(w) \rightarrow f_{n,m}(w)$$

Teorema Sia B set standard e f è B -misurabile allora $f \circ g$ è B -misurabile

Teorema Se f è B -misurabile allora f' è B -misurabile

Dimostrazione f' derivabile in x_0 . Esiste $f'(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(x_0 + \frac{1}{n}) - f(x_0)}{\frac{1}{n}} = \lim_{n \rightarrow \infty} f'_n(x_0) = f'(x_0)$

f' non è misurabile \Rightarrow comportamento discontinuo \Rightarrow misurabile perché costante \Rightarrow idem per ciascuna f'_n quindi f' è misurabile

Teorema $\sum f_n \geq 0$ allora la serie $\sum f_n$ è funzione B -misurabile

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^*$ è una funzione (R, B) -misurabile (o R -misurabile) se è (R, B) -Borel misurabile e funzione-lassogene (R, \mathcal{B}) è finito (o finitamente).

Teorema $I_S(w)$ è funzione indicatrice di $S \subset \mathbb{R}$ $I_S(w) = \begin{cases} 1 & w \in S \\ 0 & w \notin S \end{cases}$

Teorema $I_S(w)$ è una funzione (R, B) -misurabile $\Leftrightarrow S \in \mathcal{B}$

($\forall \delta > 0$ esiste δ -aperto A con $I_A \approx I_S$)

dici, perciò gli $B \in \mathcal{B}$:

$$\Rightarrow I_S(B) = \begin{cases} \emptyset & \text{se } 0 \notin B \\ S^c & \text{se } 0 \in B \text{ e } B \neq \emptyset \\ S & \text{se } 0 \in B \text{ e } B = \emptyset \\ \Omega & \text{se } 0 \notin B \end{cases}$$

perciò I_S è la funzione caratteristica
perciò $I_S^{-1}(0) \in \mathcal{B} \Leftrightarrow \{\emptyset\} \in \mathcal{B}$
perciò $I_S^{-1}(1) \in \mathcal{B} \Leftrightarrow \{\Omega\} \in \mathcal{B}$
perciò $\cup_{B \in \mathcal{B}} B = \Omega$ finisce in $\Omega \in \mathcal{B}$

$$S = \bigcup_{B \in \mathcal{B}} B \quad \text{di cui } I_S(S) = 1 \quad \text{mentre } 0 \in S \Rightarrow I_S(0) = 0$$

Proprietà:

$$I_S^c = 1 - I_S \quad \text{da } I_S^c(w) = \begin{cases} 0 & w \in S^c \\ 1 & w \in S \end{cases} \quad \text{e } I_S(w) = \begin{cases} 1 & w \in S \\ 0 & w \notin S \end{cases}$$

$$I_{S \cap T} = I_S \cdot I_T \quad \begin{cases} 1 & w \in (S \cap T) \\ 0 & w \notin (S \cap T) \end{cases} \rightarrow w \in S, I_S = 1 \circ w \in T, I_T = 1$$

$$\text{da } I_{S \cap T}(w) = \begin{cases} 0 & w \notin (S \cap T) \\ 1 & w \in (S \cap T) \end{cases} \rightarrow w \notin S \text{ o } w \notin T \Rightarrow I_S \cdot I_T = 0$$

$$w \in S, w \notin T \rightarrow I_S \cdot I_T = 0$$

$$w \notin S, w \in T \rightarrow I_S \cdot I_T = 0$$

$$I_{S \cup T} = I_S + I_T - I_{S \cap T} \quad \text{da } I_{S \cup T}(w) = \begin{cases} 1 & w \in S \cup T \\ 0 & w \notin S \cup T \end{cases} \rightarrow I_S + I_T - I_{S \cap T} = 1 + 1 - 1 = 1$$

$$\text{da } I_{S \cup T}(w) = \begin{cases} 0 & w \notin S \cup T \\ 1 & w \in S \cup T \end{cases} \rightarrow I_S + I_T - I_{S \cap T} = 0 + 0 - 0 = 0$$

Dato f semplice è noto $\{f = y\} = f^{-1}(\{y\})$ con $y = f(w) = y$ $\forall y \in R^*$:

- $\{f = y\}_{y \in f(\Omega)}$ è IP finito di 2 costituito da elementi di Ω $\{f = y\} = f^{-1}(\{y\})$
- $f = \sum_{y \in f(\Omega)} y \cdot I_{\{f = y\}}$ con $f(w) = I_{\{f = y_1\}}(w) + \dots + I_{\{f = y_n\}}(w) y_n$ e ben compresi i valori solo un'indicazione che w è compreso

L'insieme fondamentale

Si intende lo spazio di probabilità:

- Funzione quasi-piatta (o difatta ovunque) o piuttosto di funzioni discinte sono ancora funzioni semplici
- Se f una funzione Borel misurabile non negativa \exists alora una funzione $(x_i)_{i \geq 1}$ di funzioni semplici non negative a valori finiti t.c. $f = \sum_{i=1}^{\infty} f_i$
- Se f una funzione Borel misurabile \exists alora una funzione (f_n) t.c. la funzione semplice a valori finiti t.c. $f_n \rightarrow f$ o $|f_n| \leq |f| \forall n$

Integrale di Lebesgue

$f: \Omega \rightarrow R^*$ funzione Borel misurabile o in misura su Ω definiamo l'integrale di Lebesgue per f così:

1) funzione semplice non negativa

$$f \geq 0 \text{ semplice} \Rightarrow \int f dm = \sum_{y \in f(\Omega)} y \cdot m(\{f = y\}) \geq 0$$

$$\text{in particolare } m(A) = \int I_A dm \quad \forall A \in \mathcal{B}$$

$$\text{se } f = I_{\{f = 1\}}, \forall A \in \mathcal{B} \text{ allora } \int f dm = 1 \cdot m(\{f = 1\}) + 0 \cdot m(\{f = 0\}) \\ = m(\{f = 1\}) + 0 \cdot (m(\{f = 0\})) \\ = m(\{f = 1\}) + 0 = m(A)$$

2) funzione Borel misurabile non negativa

$$f \geq 0 \Rightarrow \int f dm = \sup \left\{ \int g dm \mid g \text{ semplice} \right\} \geq 0$$

mentre per ogni funzione f si ha $\int f dm \leq \int |f| dm$

Donde lo calcola nelle c'è: $\int f dm = 0 \cdot g \text{ se } g = 0 = 0$

Il processo risultato corrente il passaggio dall'insieme delle funzioni misurabili nel caso di successioni non necessariamente Borel-misurabili, non-negative

loro corrispondente monotona. Se (f_n) una funzione Borel-misurabili non-negative è $f = \lim f_n$, allora $\int f dm \geq \int f_n dm \quad \forall n \in \mathbb{N}$

Conseguentemente per il lemma fondamentale il integrale di una funzione Borel-integrabile non negativa e il limite di una successione crescente di integrali di funzioni semplici non negative a valori finiti

Scritto: 8-3-2020
Borel per definizione 3° paragrafo
3) funzione Borel-integrabile qualunque

$$f^+ = \max(0, f) \text{ parte positiva} \quad f^- = \max(0, -f) \text{ parte negativa}$$

f^+, f^- sono B-integrabili $\Rightarrow f$ B-integrabile

• $g(x) = \max(0, x)$ è funzione continua quindi $f^+ = (g \circ f)(x)$ parola composta di Borel-misurabili

• $g(x) = \max(0, -x)$ è funzione continua quindi $f^- = (g \circ f)(x)$, parola composta di B-mis. Poi

$$f = f^+ - f^-, \quad |f| = f^+ + f^-$$

$$(fg)^+ = \begin{cases} fg & \text{ se } fg > 0 \\ 0 & \text{ se } fg \leq 0 \end{cases} \quad (fg)^- = \begin{cases} 0 & \text{ se } fg > 0 \\ -fg & \text{ se } fg \leq 0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} f^+ g^+ &\rightarrow fg^+ = \max(0, g) \cdot f = \max(0, fg) = (fg)^+ \\ f^+ g^- &\rightarrow fg^- = \max(0, -g) f = \max(0, fg) = (fg)^- \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f^+ g^- &\rightarrow f \cdot g^- = \max(0, -g) f = \max(-g, 0) \cdot f = 0 \\ f^- g^+ &\rightarrow -fg^+ = -f \max(g, 0) = \max(0, -fg) = (fg)^- \end{aligned}$$

Se f gls / B-mis

supposto $\int f^+ dm = \int f^- dm$ non sono entrambi infiniti, diamiamo m-sommeabile (o borsa sommabile) la funzione f è sommabile:

$$\int f dm = \int f^+ dm - \int f^- dm \quad \text{resta:} \quad \begin{cases} +\infty & \text{ se } \int f^+ dm = +\infty \\ -\infty & \text{ se } \int f^- dm = +\infty \end{cases}$$

Nell'ultimo caso diamo che f è m-integrabile (o m-borsa integrabile)

La dimostrazione standard è:

- controllare che lo stesso criterio risulti nell'ambito delle funzioni semplici non negative
- verificare che rimane valida anche nell'ambito delle funzioni Borel-integrabili non negative tenendo il passo precedente, il lemma fondamentale e il test convergenza monotone
- provare che rimane valida anche nell'ambito delle funzioni semplici ricorrendo al passo precedente e alle parti positive e negative

In AEP, allora $f \cdot I_A$ è una funzione Borel-integrabile

Insolito tenuto conto delle due espressioni $(f \cdot I_A)^+ = f^+ \cdot I_A \leq f^+$, $(f \cdot I_A)^- = f^- \cdot I_A \leq f^-$ risulta $f \cdot I_A$ sommabile (integreabile) se f è sommabile (integrabile). Conseguentemente nel caso di sommabilità della funzione f troviamo:

$$\int f dm = \int f \cdot I_A dm \quad \text{e} \quad \text{diamiamo } \int f dm \text{ l'integrale di Lebesgue di } f \text{ su } A$$

Definizione delle intezioni:

$$\text{se } m = \lambda, \quad \int f dm = \int f dx, \quad \int_a^b f d\lambda = \int_a^b f(x) dx$$

se f limitata e integrabile secondo Riemann su $[a, b]$ allora integrale $\int_a^b f$ o $\int_a^b f d\lambda$ coincidono

Proprietà elementari dell'integrale di Lebesgue

Per estensione le seguenti proposizioni sono:

1) INVERSOA PROPOSTA Sei funzioni f e g funzioni \mathbb{R} -misurabili. a e b numeri reali. T.c. $af + bg$ risulta sempre \mathbb{R} -misurabile allora $S(f+g)dm = Sf dm + Sg dm$ ovvero tutte le misure sono infinte di segno opposto agli integrali che corrispondono al secondo membro nell'equazione.

2) L'UNIVERSITÀ PROPOSTA DELLA MISURA Sei un'area m di una funzione m -misurabile f in \mathbb{R} -misurabile allora qualsiasi numero i numeri reali non negativi a e b si ha $Sf dm + S(gdm) = af Sf dm + bg Sg dm$ ovvero tutte le misure sono infinite di segno opposto agli integrali che corrispondono al secondo membro delle uguaglianze.

3) Sei m una misura su \mathbb{R} , a e b ≥ 0 reali, $m^* = \inf\{m' | m' \text{ misura} \text{ con integrali a} < \infty\} misura non di segno opposto$

$$\begin{aligned} \text{- } f \geq 0 \text{ semplice, } Sf dm^* &= \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot m^*(\{x\}) = \sum_{x \in \mathbb{R}} y [a \cdot m(\{f=x\}) + b \cdot m'(\{f>x\})] = \\ &= a \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot m(\{f=x\}) + b \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot m'(\{f>x\}) = a(Sf dm) + b(Sg dm) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{- } f \geq 0 \text{ B-misurabile, } S(f)dm^* &= \text{di seguito non negativo: } f \geq 0, Sf dm^* = \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} Sf dm_n = \lim_{n \rightarrow \infty} (a(Sf dm) + b(Sg dm)) = a \lim_{n \rightarrow \infty} Sf dm + b \lim_{n \rightarrow \infty} Sg dm = \\ &= a(Sf dm) + b(Sg dm) \end{aligned}$$

- f o B-misurabile non negativo

$$\begin{aligned} Sf dm^* &= a(Sf dm) + b(Sg dm) \rightarrow Sf dm^* - Sf dm \text{ non infinito segno opposto} \\ Sg dm^* &= a(Sf dm) + b(Sg dm) \text{ non accettabile sono esclusi dalla m.m. non misurabili} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Inoltre dalle due relazioni discende: } Sf dm^* &= (a(Sf dm) + b(Sg dm)) - (a(Sf dm) + b(Sg dm)) \\ &= a(Sf dm) - a(Sg dm) \end{aligned}$$

3) MONOTONIA Sei m g monotoni t.c. $f \leq g$ allora $Sf dm \leq Sg dm$

4) ACQUITALITÀ Sei f una funzione segnabile allora $Sf dm = Sf dm_{\text{int}}$ t.c. $f = f_{\text{int}}$

5) ALGEBRA degli integrali di misura misurabili Sei f una funzione segnabile a $m(f)=0$ allora $Sf dm = 0$

dim - $f \geq 0$ semplice - Poi $f = \sum_{x \in \mathbb{R}} y I_{\{f=x\}}$ delle misure delle misure di $Sf dm = \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot m(\{f=x\})$ infinito $= \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot I_{\{f=x\}} dm = \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot I_{\{f=x\}} dm = \sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot m(\{f=x\})$ semplice $\sum_{x \in \mathbb{R}} y \cdot m(\{f=x\}) = 0$

- $f \geq 0$ B-misurabile Poi f come funzione di \mathbb{R} con $f \geq 0$ è continua semplice, B -misurabile non negativa. Poi f deve essere misurabile per che $0 = Sf dm = Sf dm + Sg dm = Sg dm$

- f arbitraria $Sf dm = Sf dm_{\text{int}} = Sf dm - S(f-f) dm = Sf dm - Sf dm = 0$

Ges

f, g funzioni B-misurabili allora:

* f segnabile se: $g \leq f$ caso segnabile t.c. $-n \leq Sg dm$

$$\text{t.c. } g \leq f \text{ caso } g \text{ segnabile t.c. } Sg dm < +\infty$$

dim

i) se $f \leq g$, g segnabile, $Sg dm < +\infty$, $f^+ = \max(0, f) \leq \max(0, g) = g^+$ $f^+ \leq g^+$ $Sf^+ dm \leq Sg^+ dm < +\infty$ perciò $Sf dm < +\infty$

- $|f|$ segnabile $\Leftrightarrow |f|$ integrale

dim

$$S|f| dm = Sf dm + Sg dm \Rightarrow \text{molti integrali finiti} \rightarrow Sf dm \text{ integrabile}$$

- f integrabile se $|f|$ segnabile

dim Se $0 \leq f \leq g$ caso segnabile $\Rightarrow Sf dm \leq Sg dm < +\infty$, caso $Sf dm + Sg dm < +\infty$, integrale finito

\mathcal{I}_g integrabile se $\mathcal{I}^2 g^2$ integrabile

$\lim_{n \rightarrow \infty}$ $S_n \mathcal{I}^2 g^2 dm = S \mathcal{I}^2 g^2 < +\infty ; \text{ os}(\mathcal{I}_g) = \mathcal{I}^2 - 2 \mathcal{I} \mathcal{I}_g + \mathcal{I}^2 \leq \mathcal{I}^2 \text{ da cui } 0 \leq \mathcal{I} \mathcal{I}_g < +\infty$
 allora $\mathcal{I}^2 g^2$ integrabile $\Leftrightarrow \mathcal{I} \mathcal{I}_g < +\infty$ da cui $0 \leq \mathcal{I} \mathcal{I}_g < +\infty$
 allora \mathcal{I}_g integrabile $\Leftrightarrow \mathcal{I} \mathcal{I}_g < +\infty$

$m(\mathcal{I}_g) < +\infty$ allora \mathcal{I}_g integrabile se $\mathcal{I}^2 g^2$ integrabile (di più)
Funzione quasi periodica

$\lim_{n \rightarrow \infty}$ S_n

- $\mathcal{I} = \sum_n (\mathcal{I}_g)^2 dm = S \mathcal{I}^2 dm = m(\mathcal{I}_g) < +\infty$ allora $(\mathcal{I}_g)^2$ integrabile dalla precedente \mathcal{I}^2 integrabile $\Rightarrow (\mathcal{I}_g)^2$ integrabile $\Leftrightarrow (\mathcal{I} \cdot \mathcal{I}_g)$ integrabile cioè $S_n \mathcal{I} \mathcal{I}_g dm = \sum_n \mathcal{I} dm = S \mathcal{I} dm$ integrabile
- $\Rightarrow \mathcal{I}$ quasi periodica $\exists n \mid \mathcal{I}_g dm = n \mathcal{I}_g$ e $S_n \mathcal{I}_g dm = m \cdot m(\mathcal{I}_g) < +\infty$
 (di più) \mathcal{I} integrabile poiché \mathcal{I}_g integrabile è quindi \mathcal{I} integrabile

Quando m -trascurabile (in base trascurabile) ogni sottosumma S di S_n per il quale c'è un numero $k \geq 1$ tale che $m(A) = 0$
 Sono trascurabili, altra volta non sono certo i sottosummi di un numero trascurabile e l'insieme di una funzione dovuta di essere trascurabile. Quattro sono le trascurabilità della misura, un elemento di \mathcal{I} è trascurabile se e solo se è di misura nulla.

Definiamo che una proprietà P è una relazione l'una con l'altra
dipendenza di dipendenza e sarete m -piena ovunque (in base quasi ovunque) se il suo campo di validità include il complemento di un insieme trascurabile P , indicare tale situazione esercitano rispettivamente le relazioni $P(m-q, 0)$ e $\times(m-q, 0)$.

f fullo ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f \mid f > +\infty\}$ è trascurabile

$f > g$ ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f > g\}$ è trascurabile

$f > g$ ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f > g\}$ è trascurabile

$f = g$ ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f = g\}$ è trascurabile

$f \leq g$ ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f \leq g\}$ è trascurabile

$f_g < g$ ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f_g < g\}$ è trascurabile

$f_g < g$ ($m-q, 0$) se è l'insieme $\{f_g < g\} \cap \{f_g > 0\}$ è trascurabile

Teorema

Se f è una funzione nonnegativa allora (di più)

1) $\int g dm \leq \int f dm$ se $g \leq f$ ($m-q, 0$) e \leq trascurabile nonnegativo

$\lim_{n \rightarrow \infty}$ $I_n = \int g dm \leq \int f dm \leq \int f dm$ e $w(I_n) = 0$. Poi $\int (f - I_n) dm \leq \int (f - I_n) dm$ allora

$$\begin{aligned} \int g dm &= \int_{I_n} g dm = \int_{I_n} (g - I_n) dm + \int_{I_n} (I_n) dm \leq \int_{I_n} (f - I_n) dm + \int_{I_n} (f - I_n) dm \\ &= \int_{I_n} (f - I_n) dm = \int_{I_n} f dm \end{aligned}$$

2) $\int g dm = \int f dm$ se $g = f$ ($m-q, 0$) e f trascurabile (non negativo)

$\lim_{n \rightarrow \infty}$

f ($m-q, 0$)-trascurabile se $m(\{f \neq g\}) = 0$ allora $\{f < g\} \subset \{f \neq g\} \subset m-q, 0$
 dalla 1) segue $\int g dm \leq \int f dm \leq \int f dm$ se g trascurabile. Poco allora la trascurabilità di $g = f$ trascurabile $\Rightarrow \int g dm \leq \int f dm \leq \int f dm$ $\Rightarrow \int g dm = \int f dm$ $\Rightarrow \int g dm = \int f dm$

per fatto trascurabilità di f gli integrali sono relativi perché mentre le trascurabilità non sono entrambe infinite. Ora es' questo (0%) perché rispetto alle trascurabilità siamo - e non più $\int g dm \leq \int f dm$ del tutto (1) perché comunque $f = g + m-q, 0$ nella $\int g dm \leq \int f dm \leq \max(g, f) \leq \max(f, g) \leq \int f dm$ della trascurabilità massima, $m(\{f \neq g\}) \subset m(\{f \neq g\}) = 0$.

3) $| \int g dm | \leq \int | g | dm$

$|f| \leq g \leq |f|$ per monotonia ($m-g-f$) e risalita, $\int_a^b f dm \leq \int_a^b g dm \leq \int_a^b |f| dm$
allora $\int_a^b g dm = \int_a^b |f| dm$

4) $m(A) \leq \int_a^b f dm \leq \int_a^b g dm$ ($m(A) \leq \int_a^b f dm$) $\forall A$ teorema monotonia

$$I_{\text{weak}} := \inf_{w \in A} \int_a^b f(w) \leq \int_a^b f(x) I_A(x) \leq \int_a^b g(x) I_A(x) = \sup_{w \in A} g(w)$$

$\int_a^b \inf_{w \in A} g(w) dm \leq \int_a^b g dm \leq \int_a^b \sup_{w \in A} f(w) dm$, perché cont $\inf_{w \in A} g(w) \leq \int_a^b g dm \leq \sup_{w \in A} f(w)$

5) se f sommabile $\Rightarrow f \geq 0 \Rightarrow \int_a^b f dm \geq 0$, allora $f=0$ ($m-g-f$)

$A = \{w \mid f(w) > 0\}$, (assurdo) $m(A) > 0$ ($m(A) \geq 1$) è misurabile decrescente $\Rightarrow \int_a^b f dm = \int_a^b \chi_A dm = \int_a^b f(w) dm$ è misurabile, altrimenti $\int_a^b f dm = \int_a^b \chi_A dm > 0$. Dato $g = I_{A^c}/n$ allora $g \leq f$ perché $\{w \in A^c \mid f(w) > 0\} \subset \{w \in A^c \mid g(w) > 0\}$, dalla monotonia $m-g-f$

$$\int_a^b g dm \leq \int_a^b f dm = 0 \text{ allora } \int_a^b g dm = 0 \Rightarrow \int_a^b I_{A^c} dm = \frac{1}{n} m(A) \text{ contraddizione}$$

6) se $m(A) > 0 \wedge f \text{ irregolare} \Rightarrow \forall w \in A$, allora $f(w) \geq 0$

$\Rightarrow \int_a^b f dm = \int_a^b g dm = 0$ (contraddizione), Perché $\int_a^b f dm \geq 0$ se $\int_a^b f dm = 0$ ($m-g-f$).
Osservato che $A = \{f > I_A \neq 0\}$ allora la contraddizione ($0 < m(A) = m(\{f > I_A \neq 0\}) = 0$ perché $f > I_A \neq 0$ ($m-g-f$))

7) Se f è integrabile allora f è finito ovunque

se f integrabile, allora $|f|$ è integrabile dato $A = \{|f| = +\infty\}$, è misurabile (assurdo)
 $m(A) > 0$ considerando la funzione semplice $g = +\infty \cdot I_A$, ovviamente $g \leq |f|$ e quindi la contraddizione

$$+\infty = +\infty m(A) = \int_a^b g dm \leq \int_a^b |f| dm (+\infty)$$

Ulteriori proprietà di convergenza

Totale convergenza assoluta $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ (B, \mathcal{B}) -misurabili, $\sum_n \|f_n\|_1$ finita ma f non integrabile, $\int_a^b f_n dm \geq g$ ($m-g-f$) $\forall n$. Allora f_n ($n \geq 1$) sono integrabili e $\int_a^b f_n dm \rightarrow \int_a^b f dm$ (dimostrato sotto con il criterio di Lebesgue)

Totale convergenza assoluta $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ (B, \mathcal{B}) -misurabili ma non sono $\sum_n \|f_n\|_1$ finiti non integrabili $\forall n$. Allora $\int_a^b \sum_n f_n dm = \sum_n \int_a^b f_n dm$

Integrale di Riemann e integrale misurabile La scrittura diretta avendo N sottointervalli divisi $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+$ una funzione \mathcal{B} -sommabile. Considerato allora una suddivisione $\{x_0, x_1, \dots, x_N\}$ di S si ha

$$\int_a^b f dm = \sum_{i=1}^N f(x_i) - \sum_{i=1}^N f(x_i) = \sum_{i=1}^N f(x_i) + \sum_{i=1}^N f(x_i)$$

$f > 0$, $g = \sum_{i=1}^N f(x_i) I_{[x_{i-1}, x_i]}$ allora $g \leq f$ ($m-g-f$) e quindi per le regole delle somme

$$\sum_{i=1}^N \int_a^b f dm = \sum_{i=1}^N \int_a^b f(x_i) I_{[x_{i-1}, x_i]} dm = \int_a^b \sum_{i=1}^N f(x_i) I_{[x_{i-1}, x_i]} dm = \int_a^b g dm$$

$$= \sum_{i=1}^N f(x_i) \int_a^b I_{[x_{i-1}, x_i]} dm = \sum_{i=1}^N f(x_i)$$

\Rightarrow gli errori dei $\int_a^b f dm = \sum_{i=1}^N f(x_i) I_{[x_{i-1}, x_i]}$, $\int_a^b g dm = \sum_{i=1}^N f(x_i)$ da cui, visto def $\int_a^b f dm$

Se $f = +\infty$ l'integrale può essere calcolato sommando le varie dei valori, risultando,

risultare 0 integrali delle restrizioni $f|_S$. Risulta l'integrazione qui sotto che la serie numerica $\sum_n f(S_n)$ è non-integrabile come avviene quando f è di Lebesgue arbitraria (non q. formule tributari) mentre è f_S -integrabile (come stabilito - visto l'equivalenza) è integrabile $\int_a^b f dm = \sum_{n \geq 1} f(S_n)$

La convergenza $\Rightarrow \sum_n f(S_n)$

Probabilità 3

Eventi e variabili aleatorie reale aleatoria

2.1.6. P evento certo

Ω - insieme su \mathbb{R} degli esami di misura
Casualità:

- caso elementare di Ω ogni elemento di Ω
- evento di Ω ogni elemento di Ω
- probabilità nulla evento di Ω ogni misura $P_{\Omega}(\cdot)$ t.c. $P(\emptyset) = 1$
- variabile aleatoria su Ω ogni funzione (Ω, \mathcal{B}) - mappabile a valori nella retta reale
- variabile aleatoria reale su Ω ogni funzione (Ω, \mathcal{B}) - mappabile a valori nella retta reale ampliata

Considero inoltre uno spazio di misura (X, \mathcal{N}) casualità

- es. aleatoria su \mathbb{R} a valori in X ogni applicazione di Ω in X tale che sia (X, \mathcal{N}) - misurabile

aleatoria: $\Omega \xrightarrow[\mathcal{B}]{X} X$ (Ω, \mathcal{N}) -misurabile



variabile aleatoria: $\Omega \xrightarrow[\mathcal{B}]{X} \mathbb{R}$ (Ω, \mathcal{B}) -misurabile



Se $X = R$ e $\mathcal{N} = \mathcal{B}$ ho una variabile aleatoria, caso particolare di aleatoria

Dato un aleatorio qualitativo X , scriviamo le misurazioni

$P(X \leq a)$ per $P(\{X \leq a\})$

$P(X < a)$ per $P(\{X < a\})$

$P(X = a)$ per $P(\{X = a\})$

Inoltre abbrevieremo con il simbolo "ma" il nome "variabile aleatoria" inteso sia il singolare che al plurale

* Legge di un aleatorio

Dato X aleatorio a valori in X , quindi (Ω, \mathcal{B}) -misurabile, consideriamo l'applicazione $P_X: \mathcal{N} \rightarrow [0,1]$:

$$P_X(A) = P(\{X \in A\})$$

$$\Omega \xrightarrow[\mathcal{B}]{X} X \quad \mathcal{N} \xrightarrow{P_X} [0,1]$$

Funzione di probabilità su \mathcal{N}

dim:

$$\bullet P_X(\emptyset) = P(X \in \emptyset) = P(\emptyset) = 1$$

$$\bullet P_X(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n) = P(\{X \in \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n\}) = P(\{X^{-1}(\bigcup_{n=1}^{\infty} A_n)\}) = P(\bigcup_{n=1}^{\infty} \{X^{-1}(A_n)\}) =$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} P(\{X^{-1}(A_n)\}) = \sum_{n=1}^{\infty} P_X(A_n) \text{ notato che } (\{X \in A_n\}) \text{ nel } \mathcal{N} \text{ è una misurazione di probabilità}$$

La probabilità P_X si chiama legge (o distribuzione) di X . È la probabilità numerica P_X di P mediante X . Per avere $\forall A \in \mathcal{N}$ la probabilità che X appaia come determinazione su un elemento dell'insieme A .

$$P_X(A) = P(X \in A) = P(X^{-1}(A)) = P_X(A)$$

$$\Omega \xrightarrow[\mathcal{B}]{X} X \quad \mathcal{N} \xrightarrow{P_X} [0,1]$$

L'aleatorio trasporta la probabilità definita su \mathcal{B} nella probabilità definita su \mathcal{N} .

Se X è reale, possiamo considerare la funzione di rappresentazione di X , cioè la funzione $F_X: \mathbb{R} \rightarrow [0,1]$, $F_X(x) = P(X \leq x) = P_X(\{X \leq x\})$ legge della variabile aleatoria collettata nelle misurazioni

$$w \rightarrow X(w) \rightarrow F(X(w))$$

$$F(w)$$

Bott. Probabilità

$$S_x = [-\infty, x]$$

12

- $F_x(x) \leq F_x(x') \quad \forall x < x' \quad$ monotonia
se la funzione è illa misura
- $F_x(\text{fed}) = \lim_{x \rightarrow -\infty} F_x(x) = 0$
- $\lim_{x \rightarrow +\infty} S_x = [-\infty, x] \quad \forall x \in \mathbb{R}, (S_x)_n \text{ non crescente, } \Rightarrow \bigcap_{n=1}^{\infty} (S_n) = \emptyset, \text{ da continuità}$
di altri (illla misura) $F_x(\bigcap_{n=1}^{\infty} (S_n)) = \lim_{n \rightarrow \infty} F_x(S_n) = F_x(\emptyset) = 0$
- $F_x(+\infty) = \lim_{x \rightarrow +\infty} F_x(x) = 1$
 $\lim_{x \rightarrow +\infty} S_x = [-\infty, x] \quad \forall x \in \mathbb{R}, (S_x)_n \text{ non decrescente, da continuità del Bott.}$
 $\bigcup_{n=1}^{\infty} S_n = \mathbb{R}, F_x(\bigcup_{n=1}^{\infty} S_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} F_x(S_n) = F_x(\mathbb{R}) = 1$
- $E_x(x^+) = \lim_{x \rightarrow +\infty} F_x(x) = F_x(+\infty)$
 $\lim_{x \rightarrow +\infty} S_x = [-\infty, x] \quad \forall x \in \mathbb{R}, (S_x)_n \text{ non crescente, da continuità (di altri)}$
 $\Rightarrow \bigcap_{n=1}^{\infty} (S_n) = S_x, F_x(\bigcap_{n=1}^{\infty} (S_n)) = F_x(S_x) = P_x([- \infty, x]) = F_x(x)$
- $F_x(x^-) = \lim_{x \rightarrow -\infty} F_x(x) = P_x(-\infty, x]$
 $\lim_{x \rightarrow -\infty} S_x = [-\infty, x] \quad \forall x \in \mathbb{R}, S_x \text{ non decrescente e fu continua} \Rightarrow \text{del lato}$
altri $F_x(\bigcup_{n=1}^{\infty} S_n) = F_x(S_x) = P(X \in [-\infty, x]) = P(X < x) = P_x(-\infty, x)$
- $F_x(x^+) - F_x(x^-) = P(X=x)$

degli esempi fatti da precedente

Sia che se m' è una misura su \mathcal{B} tale che $m'([- \infty, x]) = F_x(x)$ per ogni numero reale x , si ha $m' = P_x$
la legge è l'unica misura nei Booleani h.c. sulle cui varietà inferiore coincide con P_x .

Bott. Fondamentale calcolo delle probabilità

Sei $g: \mathbb{X} \rightarrow \mathbb{R}^+$ funzione sommabile rispetto P_x allora $\int_{\mathbb{X}} g(x) dP = \int_{\mathbb{X}} g dP_x \forall n \in \mathbb{N}$

$$\begin{aligned} &\text{dim} \quad \cdot g = I_A \text{ con } A \in \mathcal{N}. \text{ Allora } g(X(w)) = \begin{cases} 1 & \text{se } X(w) \in A \\ 0 & \text{se } X(w) \notin A \end{cases} = I_{\{X(w) \in A\}}(w) \quad \forall w \in \Omega \\ &\text{allora } \int_{\mathbb{X}} g dP_x = \int_{\mathbb{X}} I_A \cdot I_A P_x = \int_{\mathbb{X}} dP_x = P(X \in A) = P(\{X \in A\}) = \int_{\mathbb{X}} g dP = \int_{\mathbb{X}} I_{\{X \in A\}} dP = \int_{\mathbb{X}} I_{\{X \in A\}} dP = \int_{\mathbb{X}} g dP = \int_{\mathbb{X}} g dP_x \\ &\cdot g \geq 0 \text{ semplice, allora } g = \sum_{x \in g(\mathbb{X})} I_{\{g=x\}}, \text{ da cui } \int_{\mathbb{X}} g dP_x = \int_{\mathbb{X}} (\sum_{x \in g(\mathbb{X})} I_{\{g=x\}}) dP_x = \\ &= \sum_{x \in g(\mathbb{X})} \int_{\mathbb{X}} I_{\{g=x\}} dP_x = \sum_{x \in g(\mathbb{X})} \int_{\mathbb{X}} I_{\{g(x)=x\}} dP_x = \sum_{x \in g(\mathbb{X})} P_x(g(x)=x) = \sum_{x \in g(\mathbb{X})} P_x(g(x)) \quad \text{da } P_x(g(x)) = P_x(g(X(w))) = g(X(w)) \quad \text{ma } g = g(X(w)) \\ &= \sum_{x \in g(\mathbb{X})} g(x) P_x(g(x)) = \int_{\mathbb{X}} g dP_x \end{aligned}$$

$\cdot g \geq 0$ (\mathcal{N}, \mathcal{B})-misurabile, dal teorema fondamentale O.S.
allora $\int_{\mathbb{X}} g dP_x = \int_{\mathbb{X}} g^+ dP_x - \int_{\mathbb{X}} g^- dP_x = \int_{\mathbb{X}} g^+(x) I_{\{g(x)>0\}} dP_x + \int_{\mathbb{X}} g^-(x) I_{\{g(x)<0\}} dP_x$. Evidentemente $(g^+(x))_{x \in \mathbb{X}}$ funz. \mathcal{N}, \mathcal{B} -misurabili: $\int_{\mathbb{X}} g^+ dP_x = \int_{\mathbb{X}} g^+(x) dP_x = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{X}} g^+_n dP_x = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\mathbb{X}} g^+_n(x) dP_x = \lim_{n \rightarrow \infty} g^+_n(x) dP_x$

$\cdot g$ gls (\mathcal{N}, \mathcal{B})-misurabile $(g(x))^+ = g^+(x), (g(x))^- = g^-(x)$ allora $\int_{\mathbb{X}} g^+ dP_x = \int_{\mathbb{X}} g^+(x) dP_x = \int_{\mathbb{X}} g(x)^+ dP_x$ (identità $g=g^+$). Dalla proprietà di A , per \mathbb{X} -sommabilità di g sarebbe anche sommabilità di $g^+(x)$
 $\int_{\mathbb{X}} g^+ - \int_{\mathbb{X}} g^- = \int_{\mathbb{X}} g dP_x \quad \text{e } \int_{\mathbb{X}} g^+(x) - \int_{\mathbb{X}} g^-(x) = \int_{\mathbb{X}} g(x) dP_x$. Inoltre
 $\int_{\mathbb{X}} g dP_x = \int_{\mathbb{X}} g^+(x) dP_x$

Il risultato dice che il meccanismo di sondaggio con un strappo X non conta, basta contare le leggi d'arrivo. Se modelli di estrazione diverse portano allo stesso tipo allora nulla sulla carica.

Funzione di densità di un dato aleatorio

Esempio sperimentale

- $\text{P.a. discritti con gradi } \mathcal{B} = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}, P_{\mathcal{A}} = P(X \in \mathcal{A}) \geq 0$
dato $V_{\mathcal{A}}$ da $N=2^{\mathcal{B}}$ allora $\forall A \subset \mathcal{B} \quad P(X \in A) = P_{\mathcal{A}}(A) = P(\{x \in \mathcal{B} \mid X=x\}) = \sum_{x \in A} P(x) = \sum_{x \in A} g(x)$
 $= \sum_{x \in A} g(x) \cdot I_A(x) = \int_{\mathcal{A}} g(x) dP_x \quad \forall N$

però ricordiamo la legge tratta integrali e misure calcolo

- se probabilmente coincide con funzione di densità $f \geq 0$
 con $F(x) = \int_0^x f(t)dt \quad \forall x \in \mathbb{R}$

$$\text{allora } P_x(B) = \int_B f(t)dt \quad \forall B \in \mathcal{B}$$

Nel due casi doverci considerare la legge P_x può essere determinata da un'ipotesi
 cioè di una funzione $f \geq 0$ rispetto ad uno spazio di riferimento (nel
 primo caso \mathbb{R} , nel secondo X) Passo quindi riepilogare i due casi

* Ritornando al caso generale, supponiamo che esiste un'algebra \mathcal{A} definita
 uno spazio di riferimento (ordinario) \mathbb{R} .
 Consideriamo μ -densità di X e ogni funzione $g: \mathbb{R} \rightarrow [0, +\infty]$ è (N.B.)-misurabile
 della t.c. $P_x(A) = \int_A g d\mu \quad \forall A \in \mathcal{A}$.

Una μ -densità è finita (μ -misurabile).

Questa $\int_A g d\mu > 0 \Rightarrow P_x(A) > 0$ allora l'unione dove $\sum g d\mu = +\infty$ è trascurabile

Caso

g μ -densità di X e g μ -finita $\Rightarrow g = f$ (μ -a.s.) cioè $\mu(\{f \neq g\}) = 0$

L'ipotesi Supposto per assurdo che $\mu(\{f \neq g\}) > 0$; osserviamo che $A = \{f \neq g\} \in \mathcal{A}$ risulta che
 $\int_A g d\mu = P_x(A) = \int_A f d\mu$, da cui per linearità $0 = \int_A f d\mu - \int_A g d\mu = \int_A (f-g) d\mu$.
 Da $f-g > 0$ su A segue $0 = \int_A (f-g) d\mu > 0$ (che è assurdo).
 Contraddizione.

Quindi lo μ -densità è identica a meno di insiemi μ -trascurabili.

Caso

Sia g μ -densità, $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^*$ misurabile rispetto alla legge di X , allora

$$\sum g dP_x = \int g d\mu \quad \forall A \in \mathcal{A}$$

dim

- g semplice ≥ 0 , $g = \sum_{i=1}^n I_{\{g_i \leq x_i\}}$, $\int_A g dP_x = \int_A g I_{\{g_i \leq x_i\}} dP_x = \int_{\{g_i \leq x_i\}} g dP_x$
 $= \sum_{i=1}^n g(S_I_{\{g_i \leq x_i\}}) dP_x = \sum_{i=1}^n S_g I_{\{g_i \leq x_i\}} dP_x = \sum_{i=1}^n S_g I_{\{g_i \leq x_i\}} d\mu$

• $g \geq 0$, (N.B.)-misurabile, $\exists 0 < g_1 \leq g$, g_1 semplice $\Rightarrow 0 \leq g-f \leq g_1-f$ con (guida)
 rispetto alle funzioni \mathbb{R} -misurabili non negativi, allora

$$S_g dP_x = \lim_{n \rightarrow \infty} S_{g_n} dP_x = \lim_{n \rightarrow \infty} S_{g_n} d\mu = S_\mu(\lim_{n \rightarrow \infty} g_n) d\mu = S_g d\mu$$

• g q.s. \mathbb{R} -misurabile $S_g dP_x = S_g^+ dP_x - S_g^- dP_x = S_\mu(g^+) d\mu - S_\mu(g^-) d\mu$

allora g è P_x -misurabile se $g^+ - g^-$ è μ -misurabile

Insomma

$$S_g dP_x = S_g^+ dP_x - S_g^- dP_x = S_\mu(g^+) d\mu - S_\mu(g^-) d\mu = S_g d\mu \text{ se } g^+ - g^- \text{ è } \mu \text{-misurabile}$$

Caso fondamentale del calcolo della probabilità

Sia $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^*$ una funzione misurabile rispetto alla legge di X si ha

$$\int g dP_x = \begin{cases} S_g dP_x \\ 0 \end{cases}$$

$S_g dP_x$ se $\{g \neq 0\} \in \mathcal{A}$

$S_g d\mu$ se g è μ -densità di X

Due simboli X, Y a valori in \mathbb{R} si dicono apprendibili se
 $P_x = P_y$ cioè se hanno la medesima legge

consequently, X e Y sono indipendenti se sono uguali quasi certamente (P.Q.C.) Infatti, posto $C = \{X=Y\}$, si ha $P(C) = 1$ e quindi $P_A(A) = P(X \in A \cap C) = P(\{X \in A\} \cap C) + P(\{X \in A\} \cap C^c) = P(\{X \in A\} \cap C) + 0 = P(\{X \in A\} \cap C) = P(X \in A) = P_A(A)$.

Esercizio matematico

P notiamo che questo certo

S è-algebra di eventi fondamentali dipendente da P

P probabilità su S

$X: S \rightarrow \mathbb{R}$ variabile aleatoria (e.g. B-misurabile)

$E(X)$ attesa matematica

$$X \text{ corrisponde a } B = \{x_1, x_2, \dots\} \text{ Piatto } P(X=x_i) = \sum_{i=1}^n x_i P(x=x_i) = \sum_{i=1}^n x_i P_i$$

- X corrisponde certa, ma gli elementi di questo sono fondamentali con $f(x) = x$ abbiamo $E(X) = \sum x_i P_i = \sum x_i \lambda(x_i) = \sum x_i dP$ così troviamo che la attesa matematica di X è un integrale.

La attesa matematica (o solo media) di uno o.p. della P-variabile X è il elemento della stessa applicata $E(X) = \sum x_i dP$

non del fascio di valori possibili per o.p. non discrete e non continue

Nello spazio del fascio fondamentale abbiamo

$$E(g(X)) = \sum_{i=1}^n g(x_i) P_i = \begin{cases} \sum g_i P_i \\ \text{se } g \text{ è f.} \\ \text{e } n \text{-misurabile} \end{cases}$$

$$\text{Se } g \text{ è l'identità } E(X) = \begin{cases} \sum x_i P(x_i) \\ \text{se } g \text{ è f.} \\ \text{e } n \text{-misurabile} \end{cases}$$

Teoremi

Basta $P(I_\alpha) = P(A)$ e $E(\alpha I_\alpha) = \alpha$ $\forall \alpha \in \mathbb{N}$, $\alpha \in \mathbb{R}^*$ Insolito scrivere che X, Y sono due aleatorie che con attesa matematica, risultato:

* LINEARITÀ: se $a, b \in \mathbb{R}^*$ sono t.c. $\alpha X + \beta Y$ è definita ovunque, allora $E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$ se $aE(X) + bE(Y)$ non sono infiniti di seguito

* $E(X) = E(Y) \Leftrightarrow X = Y$ (P.Q.C.)

* MONOTONIA $E(X) \leq E(Y) \Leftrightarrow X \leq Y$ (P.Q.C.)

* $|E(X)| \leq E(|X|)$

* INTERNALITÀ: $\inf X \leq E(X) \leq \sup X$

* INDETERMINATA SINISTRA: se $\exists x \in F(X) \subset B$ e $\exists w \in V(w) \subset B$ per ogni w ,

da $\alpha E(X) \leq E(X) < \beta$ si dà allo stesso modo. Proseguendo lo scriviamo $E(X) - \alpha = E(X) - E(\alpha I_\alpha) = E(X - \alpha I_\alpha) = \sum (X - \alpha I_\alpha) dP \geq 0$, ponendo $(X - \alpha I_\alpha) \geq 0$ e quindi sulla diseguale. Quindi $E(X) - \alpha \geq 0$.

* DISEGUAGLIAZIONE DI MARKOV: $X \geq 0$, $a \geq 0$ allora $P(X \geq a) \leq E(X)/a$

Se $\alpha \cdot I_{\{X \geq a\}} \leq X$ perché $(\alpha I_{\{X \geq a\}}) \leq a \cdot X$, per monotonia della

$\alpha \cdot E(I_{\{X \geq a\}}) \leq E(X)$ da cui $P(I_{\{X \geq a\}}) \leq E(X)/a$

* Se Z è una variabile aleatoria, sua attesa matematica se $\exists x \in \mathbb{R} \text{ e } E(Z) \geq -\infty \text{ o } Z \leq x \text{ e } E(Z) \leq +\infty$

Introduzione allo sperimentalismo di Jensen

* L'intervallo aperto I (tuttavia $0 \neq 0$) della reale

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$ continua se $0, b \in I$ deve nel intervallo $[a, b]$, il grafico di $g|_{[a,b]}$ ha sotto la retta tangente per i punti $(a, g(a)), (b, g(b))$. Formalmente

$$g(x) \leq g(b) - \frac{g(b) - g(a)}{b-a} x + \frac{g(a) - g(b)}{b-a} a \quad \forall x \in [a, b] \quad \forall x \in [a, b]$$

Osservate che, dato $x \in [a, b]$ risulta $x = \frac{b-a}{b-a} x + \frac{x-a}{b-a} b$ con $\frac{b-x}{b-a}, \frac{x-a}{b-a} \geq 0$

possiamo considerare le estremi dell'intervallo $[a, b]$ e ottenere così

$$\frac{b-x}{b-a}, \frac{x-a}{b-a} \geq 0$$

Quando x è una funzione g è convessa se $\forall a, b \in J$ e $\forall t \in [0,1]$ risulta
 $g(ax + (1-a)b) \leq ag(x) + (1-a)g(b)$ l'immagine della curva è sempre
 nel segmento per inclusione
 $g(\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n) \leq \alpha_1 g(x_1) + \dots + \alpha_n g(x_n)$ $\forall x_i \in J$, $\alpha_i \geq 0$ $| \alpha_1 + \dots + \alpha_n = 1 |$

Lemma

$g: J \rightarrow \mathbb{R}$ convessa Allora • Per ogni punto a di J esiste $b \in J$ tale che $g(a) \geq b(x-a) + g(b)$
 • g continua \Rightarrow B.C.T. - Proprietà della
 $\lim_{x \rightarrow a} g(x) = g(a)$

Teorema Disegualezza di Tavnes Dato un intervallo aperto J (limitato o no) della retta reale. Siano $g: J \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione convessa $E(X): J \rightarrow \mathbb{R}$ una v.a. con varianza matematica (Allora $E(X) \in J$). Allora la v.a. $g(X)$ ammette spettro matematico. Si ha che $g(E(X)) \leq E(g(X))$ cioè $E[g(X)] \leq \int g(X) dP$

- dim
- dalla inf $J < X(w) < sup J \forall w$ si ha da della inegualità stretta, $E(X) \in J$ come v.a.
 - Scriviamo sotto $g(X) \geq$ una v.a. con spettro matematico: scilicet da che $g(X)$ è una v.a. con varianza matematica
 - per quanto riguarda la secondolarità: esiste per il lemma per numero reale b t.c. $g(x) \geq b \cdot (x - E(X)) + g(E(X))$ per ogni $x \in J$, considerando allora la v.a. $Y = b[X - E(X)] + g(E(X))$ si ha $g(X) \geq E(Y) = b[E(X) - E(Y)] + E(g(E(X))) = g(E(X)) \in \mathbb{R}$. Dato $g(X)$ è simmetrica
 - da $g(X) \geq Y$ per monotonia $E(g(X)) \geq g(E(X))$

$$\begin{array}{c} \mathbb{R} \xrightarrow{\sum} J \rightarrow \mathbb{R} \\ (\mathbb{R} \xrightarrow{\text{B.n.v.}} \mathbb{R}) \\ \text{Punti} \end{array}$$

Varianza

Dato uno v.a. X con varianza matematica finita la varianza di X è il momento centrale secondo: $V_{\text{ar}}(X) = E[(X - E(X))^2]$

Teorema

Se X è uno v.a. con varianza matematica finita Allora:

$$V_{\text{ar}}(X) = E(X^2) - E(X)^2$$

dim

$$\begin{aligned} \text{Per l'esempio della 4^a matematica } V_{\text{ar}}(X) &= E(X^2 - 2XE(X) + E(X)^2) = \\ &= E(X^2) - 2E(X)E(X) + E(X)^2 = E(X^2) - E(X)^2 \end{aligned}$$

$$- V_{\text{ar}}(\alpha X + \beta) = \alpha^2 V_{\text{ar}}(X) \quad \forall \alpha, \beta \text{ reali}$$

dim

$$\begin{aligned} \text{Per l'esempio della 4^a matematica } V_{\text{ar}}(\alpha X + \beta) &= E[(\alpha X + \beta - E(\alpha X + \beta))^2] = E[(\alpha X + \beta - (\alpha E(X) + \beta))^2] = E(\alpha^2(X - E(X))^2) = \alpha^2 E((X - E(X))^2) = \\ &= \alpha^2 V_{\text{ar}}(X). \end{aligned}$$

$$- V_{\text{ar}}(Y) = 0 \text{ se e solo se } X = E(X) \text{ (P-vc)}$$

$$- \text{Se } E > 0, \text{ allora } P(|X - E(X)| \geq \varepsilon) \leq V_{\text{ar}}(X)/\varepsilon^2 \text{ disegualezza di Chebyshev}$$

dim

$$\begin{aligned} \text{Dallo disegualegg. di Chebyshev risulta } P(|X - E(X)| \geq \varepsilon) &= \\ &= P((X - E(X))^2 \geq \varepsilon^2) \leq E((X - E(X))^2)/\varepsilon^2 = V_{\text{ar}}(X)/\varepsilon^2 \quad \left[P(X \geq a) \leq E(X)/a \quad X \geq 0 \right] \end{aligned}$$

correlazione

Considerate due v.a. X, Y con varianza matematica finita s.t.c. sia finita la varianza matematica $E(XY)$ del loro prodotto, la correlazione di X e Y è la differenza: $\text{Cov}(X, Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$

Teorema equivalente

$$\begin{aligned} E[(X - E(X))(Y - E(Y))] &= E(XY - XE(Y) - YE(X) + E(X)E(Y)) = \\ &= E(XY) - E(X)E(Y) = E(XY) - E(X)E(Y) = E(XY) - E(X)E(Y) \end{aligned}$$

Tuttora vale $\text{Cov}(X, Y) = \text{Cov}(Y, X)$ e $\text{Cov}(X, X) = \text{Var}(X)$.

- Esempio X, Y, Z sono delle variabili con spettrore numerico finito $\mathbb{R} = \Omega$, $E(XY)$ è $E(YZ)$ finita o illimitata.
- $\text{Cov}(\alpha X, Y) = \alpha \text{Cov}(X, Y)$ $\forall \alpha \in \mathbb{R}$
 - $\text{Cov}(X+Y, Z) = \text{Cov}(X, Z) + \text{Cov}(Y, Z)$
 - $\text{Cov}(X, Y, Z) = E[(X+Y)Z] - E(X+Y)E(Z) = E(XZ) + E(YZ) - E(X)E(Z) - E(Y)E(Z)$
 - $[\text{Cov}(X, Y)]^2 \leq \text{Var}(X) \text{Var}(Y)$ DISCUSSIONE DI CAUCHY SCHWARTZ
- Dim. Pongo $U = X - \mu$ e $V = Y - \nu$ con $\mu = E(X)$ e $\nu = E(Y)$, da cui \mathbb{R} sia $E(U \cdot V) \leq E(U^2)E(V^2)$ dimostrare.
- se uno dei U, V è zero lo dimostreremo infatti se $E(U^2) = 0 \Rightarrow X = E(X)$ P.Q.C.
 $\Rightarrow U = 0$ P.Q.C. da cui $U \cdot V = 0$ P.Q.C. ($0 \cdot 0 = 0$) $\Rightarrow E(U \cdot V) = 0 = 0 \cdot E(V^2)$
- se entrambi $E(U^2), E(V^2) > 0$
.. se $t = E(U^2) = +\infty \Rightarrow E(UV)^2 < +\infty$ lo dimostreremo
.. se $E(U^2), E(V^2)$ finita P.Q.C. dato un coefficiente $t \in \mathbb{R}$ consideriamo la q.s. $t(U+V)$ dalla linearità della q.s. si ottiene risulta:
 $(0 \leq) E((tU+V)^2) = E(t^2U^2 + 2tUV + V^2) = t^2E(U^2) + 2tE(UV) + E(V^2)$ segnalo secondo grado a coefficienti reali $E(U^2)t^2 + 2E(UV)t + E(V^2) \geq 0$ lo ha per soluzioni solo due estremali, se t aparte dalle radici in quanto $(tU+V)^2 \geq 0$ quando $E(tUV) \geq 0$.
Se $t = E(U^2)t^2 + 2E(UV)t + E(V^2) = 0$ ha una soluzione t^* con negativa che $t^* < 0$ (ma $t^* > 0$) allora $E(UV) - E(U^2) \cdot E(V^2) \leq 0$ che è proprio la dim.
- Esempio se X_1, X_2, \dots, X_n sono var. con spettrore numerico finito s.t.c.
 $E(X_i - \bar{X})$ finita $\forall i \in \mathbb{N}$ allora $\text{Var}(\sum_{i=1}^n X_i) = n \text{Var}(X_1) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \text{Cov}(X_i, X_j)$
- Dim. per induzione.
- $n=2$: $\text{Var}(X_1 + X_2) = E((X_1 + X_2) - E(X_1 + X_2))^2 = E((X_1 - E(X_1)) + (X_2 - E(X_2)))^2 = E((X_1 - E(X_1))^2) + E((X_2 - E(X_2))^2) + 2E(X_1 - E(X_1))(X_2 - E(X_2)) = \text{Var}(X_1) + \text{Var}(X_2) + 2 \text{Cov}(X_1, X_2)$
 - supponendo il teorema vero per $n-1$ lo dimostriamo per $n=m+1$
 $\text{Var}(\sum_{i=1}^{m+1} X_i) = \text{Var}(\sum_{i=1}^m X_i + X_{m+1}) = \text{Var}(\sum_{i=1}^m X_i) + \text{Var}(X_{m+1}) + 2 \sum_{i=1}^m \sum_{j=i+1}^{m+1} \text{Cov}(X_i, X_j) + \text{Var}(X_{m+1}) + 2 \sum_{i=1}^m \text{Cov}(\sum_{k=1}^i X_k, X_{m+1}) = \sum_{i=1}^m \text{Var}(X_i) + \text{Var}(X_{m+1}) + 2 \sum_{i=1}^m \sum_{j=i+1}^{m+1} \text{Cov}(X_i, X_j) + 2 \sum_{i=1}^m \text{Cov}(\sum_{k=1}^i X_k, X_{m+1}) = \sum_{i=1}^m \text{Var}(X_i) + 2 \cdot \sum_{i=1}^m \sum_{j=i+1}^{m+1} \text{Cov}(X_i, X_j)$

Oss. Nel caso particolare in cui $\text{Cov}(X, Y) = \text{Var}(X) \cdot \text{Var}(Y)$ (C-S) da t^* è una soluzione di $E(U^2)t^2 + 2E(UV)t + E(V^2) = 0$ ed è $t^* = -E(UV)$
Consideriamo t^*U+V ; da $E((t^*U+V)^2) = 0$ (da ipotesi), da cui $E(UV) = 0$
(solita) per tutte $x \geq 0$ $P(X=x) = 1$ da che $P(t^*U+V=x) = 1$
 $P(Y-x = -t^*(X-\bar{X})) = 1$, $P(Y = -t^*X + (t^*\bar{X} + V)) = 1$ oppure Y trasformata affine di X , veramente se $E(UV) > 0$ \rightarrow linearità se $E(UV) < 0$
 $P(Y = -t^*X + b) = 1$ a meno di un numero di prob. zero.
Se $t^* = \frac{\text{Cov}(X-E(X))(Y-E(Y))}{\text{Var}(X)} = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\text{Var}(X)}$ $\Rightarrow Y = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\text{Var}(X)} \bar{X} + b$ P.Q.C.

Oss. da C-S $\text{Cov}(X, Y)^2 \leq 1$ oppure $\left(\frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sqrt{\text{Var}(X)} \sqrt{\text{Var}(Y)}} \right)^2 \leq 1$ chiamato $R_{XY} = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sqrt{\text{Var}(X)} \sqrt{\text{Var}(Y)}}$

INDICE DI CORRELAZIONE DI BRADLEY:

- se $R = -1$ $X \perp Y$ o trasf. affine discendente dell'altra P.Q.C.
- se $R = 1$ $X \parallel Y$ o trasf. ascendente " P.Q.C.

$\beta = 0$ X, Y sono non correlate

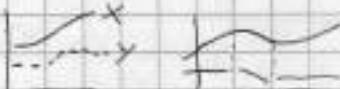
$-1 < \beta < 0$ X, Y sono correlate negativamente

$0 < \beta < 1$ " " " " positivamente

Due variabili aleatorie X, Y si dicono composte se:

$$[X(w) - \bar{X}(w)][Y(w) - \bar{Y}(w)] \geq 0 \quad \forall w, w'$$

$\Rightarrow X^f$, allora Y^f oppure $Y \rightarrow$; assicura che non possono essere correlate negativamente



Esse X, Y sono composte se $E(X), E(Y), E(X \cdot Y)$ finite, allora $\text{Cov}(XY) \geq 0$

Sia

per uscire dalla compostezza $(X - \bar{X}(w))(Y - \bar{Y}(w)) \geq 0$

$$\Rightarrow XY - \bar{Y}(w)X - \bar{X}(w)Y + \bar{X}(w)\bar{Y}(w) \geq 0 \quad \text{sono numeri}$$

$$XY - \bar{Y}(w)X - \bar{X}(w)Y + \bar{X}(w)\bar{Y} \quad (\text{E})$$

$E(XY) + \bar{X}(w)\bar{Y}(w) \geq \bar{Y}(w)E(X) + \bar{X}(w)E(Y)$ dalla solidarietà di w .

$$E(XY) + XY \geq YE(X) + \bar{X}E(Y) \quad (\text{E})$$

$$2E(XY) \geq 2E(X)E(Y)$$

$$\text{Cov}(XY) = E(XY) - E(X)E(Y) \geq 0$$

Oss

$\text{Cov}(XY) \geq 0 \Rightarrow X, Y$ composte

Probabilità 2

Misura prodotto

Introduzione: dato un insieme $\Omega = \Omega_1 \times \Omega_2$ vogliamo misurare l'insieme di corrispondenza di Cartesio (affatto solare)

$$\frac{\text{def}}{\times \text{mis}} A$$

Inoltre la misura del corrispondente

Dato $m(\cdot)$ misura $(\Omega_i)_{i \in I}$ una P discinta di Ω_i e $m(\omega_i) < \infty$ allora m è

una misura s-finita

Sono esempi di misure s-finite le probabilità: la misura di Lebesgue multidimensionale o la misura di conteggio indotta da misure discrete

Dato S_1, S_2 , si dice s-algebra su S_1, S_2 misura s-finita su Ω_i ($i=1,2$)

Polo $\mathcal{P} = \mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2$ consideriamo la

- corrispondenza dell'insieme misurabile $\{B = S_1 \times S_2 : B \in \mathcal{P}_1, i=1,2\}$
- s-algebra prodotto: $\mathcal{F}(\mathcal{P}) = \mathcal{F}(\mathcal{P}_1) \times \mathcal{F}(\mathcal{P}_2)$

Consideriamo infine $\mathcal{F} \subseteq \mathcal{P}$ la:

- versione S relativa a $w_1 \in S_1$: $S(w_1) = \{w_2 \in S_2 : (w_1, w_2) \in S\}$
- versione S relativa a $w_2 \in S_2$: $S(w_2) = \{w_1 \in S_1 : (w_1, w_2) \in S\}$

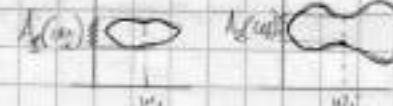
introduciamo una misura sulla s-algebra $\mathcal{P} = \mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2$ tale che verifichi le due seguenti proprietà, supposta della nozione di area della figura trapezio del calcolo fondamentale di Cartesio

(a) La misura di un rettangolo misurabile $A_{1,2}$ di base A_1 è uguale a

A_2 il miso del perimetro $w_1(A_1) \cdot m_2(A_2)$

(b) Due insiemi $A, B \in \mathcal{P}_1$ hanno misura uguale se per qualsiasi $i=1,2$ danno luogo a rettangoli misura uguale in corrispondenza con ogni volta dell'elemento che lo individua in S_i , cioè se

$$m_2(A_i(w_i)) = m_2(A_i(w_j)) \quad \text{con } j \neq i, \quad \forall w_i \in S_i$$



Lema

Se $A \in \mathcal{F}(\mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2)$ allora:

- $A(w_i) \in \mathcal{F}_i$ $\forall i=1,2$
- $w_i \rightarrow m_i \circ A(w_i)$ è $(\mathcal{P}_i, \mathcal{B}_{\mathcal{P}_i})$ -misurabile $i=1,2$; i,j

Introduciamo nella s-algebra prodotto la misura prodotto di m_1, m_2 :

$$m_1 \times m_2(A) = \sum_{w_1} m_2(A(w_1)) m_1(dw_1)$$

$m_1 \times m_2(A)$ è una misura

dim

- $m_1 \times m_2(A) = 0$ perché se $A = \emptyset$ allora $m_2(A) = 0 \Rightarrow \sum_{w_1} 0 \cdot m_1(dw_1) = 0$
- $m_1 \times m_2(\bigcup_{w_1} A_{1,w_1}) = \sum_{w_1} m_2(A_{1,w_1}) m_1(dw_1) = \sum_{w_1} \sum_{w_2} m_2(A_{1,w_1}(w_2)) m_1(dw_1) =$

$$= \sum_{w_1} \sum_{w_2} m_2(A_{1,w_1}(w_2)) m_1(dw_1) = \sum_{w_1} m_1 \times m_2(A_{1,w_1}) \quad \forall A_{1,w_1} \text{ disgiunto}$$

Il seguente teorema assicura che la misura prodotto è l'unica misura sulla s-algebra prodotto (la verifica le proprietà (a), (b))

Teorema:

- $m_1 \times m_2(A_1 - A_2) = m_1(A_1) m_2(A_2) \quad \forall A_1, A_2$
- $m_1 \times m_2(A) = \sum m_1(A(w_1)) m_2(dw_1) \quad \text{if } A \in \mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2$

Scrivere probabilmente non ha senso in s-algebra prodotto $\mathcal{F}(\mathcal{P}) = m_1 \times m_2(\mathcal{P})$ perché $m_1' = m_1 \times m_2$

Oggi $S_{\mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2}(A(w_1)) \cdot m_1(dw_1)$ è se $m_2(\cdot)$ integrabile $\Rightarrow m_2(A(\cdot))$ è $(\mathcal{P}_2, \mathcal{B}_{\mathcal{P}_2})$ -misurabile (e dunque $m_2(A(\cdot))$ è integro su \mathcal{P}_2), ma non basta sapere che m_2 sia s-finita (\mathcal{P}_2 solo), inoltre è integrabile. Un senso se $A(w_1) \in \mathcal{P}_2$, $A(w_2) \in \mathcal{P}_2$, quindi se $B = A_1 \times A_2 \in \mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2$ col senso $m_2(B) = m_1(A_1) \cdot m_2(A_2)$.

Sentieri del nuovo centrale

$$\begin{array}{l} S_1 \quad S_2 \\ \partial_1 \quad \partial_2 \end{array} \quad D = S_1 \times S_2$$

$$\rightarrow \partial D = \partial S_1 \cup \partial S_2 \Rightarrow \delta(\{\lambda_1 \times \lambda_2 : \lambda_1 \in \partial S_1, \lambda_2 \in \partial S_2\})$$

$$m_1, m_2 \quad m = m_1 \times m_2$$

\mathbb{F} -finito

$$m(A) = \sum_{w_2 \in S_2} m_2(A(w_2)) \cdot m_1(\partial w_2) = \sum_{w_1 \in S_1} m_2(A(w_1)) \cdot m_1(\partial w_1) \quad (\text{per } \mathbb{F}\text{-finito})$$

$$m(\lambda_1 \times \lambda_2) = m_1(\lambda_1) \cdot m_2(\lambda_2)$$

$$m' \text{ misura } m(A) \text{ se e solo se } m'(\lambda_1 \times \lambda_2) = m_1(\lambda_1) \cdot m_2(\lambda_2)$$

Ara mi pongo il problema di integrare su \mathbb{F} -varietà

Come per integrale Riemann anche qui ci sono formule di riduzione.
I due seguenti teoremi sono due metodi particolari della teoria dell'integrazione
che mi permettono di ridurre l'integrale doppio $\iint_D f dm_{\text{eucl}}$ a
 $= \iint_D f(w_1, w_2) m_1 \times m_2(\partial w_1, \partial w_2)$ ad un integrale iterato, come pure invertire l'ordine
delle integrazioni successive.

Teorema di Tonelli

Se $I > 0$, $R_1 \subset R_2$ - Borel misurabile, $0 < a_1 < b_1 < b_2$, la funzione:

$$w_1 \mapsto \int_{a_1}^{b_1} \int_{R_2} f(-, w_1) dm_2 \quad \text{e } w_2 \mapsto \int_{R_1} f(-, w_2) dm_1$$

sono rispettivamente (R_2, \mathcal{B}) -misurabili e (R_1, \mathcal{B}) -misurabili. Altro resultato:

$$\iint_D f dm_{\text{eucl}} = \int_{a_1}^{b_1} \left(\int_{R_2} f(w_1, -) dm_2 \right) m_1(dw_1) = \int_{R_1} \left(\int_{a_2}^{b_2} f(-, w_2) dm_1 \right) m_2(dw_2)$$

independent de
ordine di integrazione

Teorema di Fubini

Se f è misurabile Tonelli: $A_i^j \subset \{w_i = f(w_1, -) \in w_i\text{-misurabile}\} \cap R_j$
 $A_i^j \subset \{w_i = f(-, w_2) \in w_2\text{-misurabile}\} \cap R_i$
 $\Rightarrow m_i(A_i^j) = 0 \quad (i=1,2)$ Tonelli $\forall i, j = 1, 2$ la funzione

$$g_1: w_1 \mapsto \left\{ \begin{array}{ll} \int_{R_2} f(w_1, -) dm_2 & \text{se } w_1 \in A_1^j \\ 0 & \text{se } w_1 \notin A_1^j \end{array} \right. \quad g_2: w_2 \mapsto \left\{ \begin{array}{ll} \int_{R_1} f(-, w_2) dm_1 & \text{se } w_2 \in A_2^i \\ 0 & \text{se } w_2 \notin A_2^i \end{array} \right.$$

sono rispettivamente (R_2, \mathcal{B}) -misurabili e (R_1, \mathcal{B}) -misurabili e tali che

$$\iint_D f dm_{\text{eucl}} = \int_{R_2} g_1 dm_2 = \int_{R_1} g_2 dm_1$$

Passando alla riduzione

Estensione a \mathbb{F} -finito di varietà

La riduzione di misura prodotto ed i relativi teoremi di Tonelli e Fubini
potranno essere estesi al caso di più di due fattori.

Se R_1 è una \mathbb{F} -algebra su un campo K e m_1 una misura
 \mathbb{F} -finita su $(R_1, \mathcal{B}, \mu_1, m_1)$

Dato $D = R_1 \times \dots \times R_m$ consideriamo lo i^{esimo} fattore R_i -

- formula per rettangoli misurabili $R_i^{(a_i, b_i)} = \{x_i \in R_i : a_i < x_i < b_i\} \quad (i=1, \dots, m)\}$
- \mathbb{F} -algebra prodotto $R_1 \otimes \dots \otimes R_m = \bigoplus_i R_i^{(a_i, b_i)}$

Teorema Esiste una sola misura $m = m_1 \times \dots \times m_m$ sulla \mathbb{F} -algebra prodotto -
della misura prodotto di m_1, \dots, m_m tale che:
 $m_1 \times \dots \times m_m(\lambda_1 \times \dots \times \lambda_m) = \prod_{i=1}^m m_i(\lambda_i)$ per ogni rettangolo misurabile

Si tratta di una generaleizzazione dei teoremi di Tonelli e Fubini
che permette di ridurre l'integrale multivariabile:

$S \delta d_{w_1} \times x_{m_1} = S \delta(w_1, w_m) m_1 \times x_{m_1} (\delta d_{w_1} \times x_{m_1})$ ad un'ulteriore integrazione successiva.

Teorema: Se δ è un numero finito. Data una permutazione π di $\{1, 2, \dots, m\}$ si ha $S \delta^{\pi} = S(\text{per}(S \delta_{w_1}, \dots, S \delta_{w_m}))$ dove

nel caso che non sia $\delta \geq 0$ ogni integrale

$$S_{\text{per}}(S \delta(w_1, \dots, w_m), \delta(w_m)) = \delta(w_m)(\delta(w_1)) \quad (K \geq 1)$$

esiste $\delta(w_1, \dots, w_m)$ un appartenente ad un insieme w_1, \dots, w_m - insieme delle diverse valori delle differenti permutazioni successive relative alla misura m_1 . Si ha l'azione "traslato" delle forze.

Esempio $m=3$

$$R = R_1 \times R_2 \times R_3$$

$$R = R_1 \otimes R_2 \otimes R_3$$

$$= S(h_1 \times h_2 \times h_3 | h_1 \in R_1, h_2 \in R_2, h_3 \in R_3)$$

$$m = m_1 \times m_2 \times m_3$$

$$\begin{aligned} SSS \delta(w_1, w_2, w_3) m(dw_1 \times dw_2 \times dw_3) &= \underset{h_1 \times h_2 \times h_3}{S} (SS \delta(w_1, w_2) m_2 \times m_3 (dw_2 \times m_3)) m_1 (dw_1) \\ &= S_{h_3} (SS \delta(w_1, w_2, w_3) m_3 \times m_2 (dw_3 \times m_2)) m_1 (dw_1) \end{aligned}$$

Misura di Lebesgue multidimensionale

Considerando lo spazio numerico della m -uple reale (w_1, \dots, w_m) , la \mathcal{F} -algebra di Borel (di R^m) è la \mathcal{F} -algebra prodotto $B^{(m)} = B \otimes_m \otimes B$, e la misura di Lebesgue m -dimensionale è la misura prodotto $\lambda^{(m)} = \lambda \times \dots \times \lambda$. Qualsiasi λ locabile di R^m sarà gli elementi di $B^{(m)}$. Analogamente al caso unidimensionale, $B^{(m)}$ può essere vista come la \mathcal{F} -algebra generata dalla famiglia:

- degli insiemini aperti di m -uple
- degli insiemini $S_{\text{per}} = \{x_1 \in I_1 \times \dots \times I_m \mid x_i \in I_i, \forall i \in \mathbb{N}\}$ ($I_1, \dots, I_m \in \mathbb{R}$)

La \mathcal{F} -algebra di Borel di $(R^m)^m$ è più analoga: lo \mathcal{F} -algebra prodotto $(B^{(m)})^m = B^m \otimes B^m \otimes B^m$ costituito dai locabili di $(R^m)^m$.

Leggi congiunta

$$S_1 \rightarrow X_1 \text{ auto-aleatorio} : S_1 \rightarrow X_1$$

$$S_2 \rightarrow X_2 \text{ auto-aleatorio} : S_2 \rightarrow X_2 \quad N_1$$

$$\text{Punto } \underline{x} = \underline{x}_1 \times \underline{x}_2$$

$$N = N_1 \otimes N_2 = \sigma(h_1 \times h_2 \mid h_1 \in N_1, h_2 \in N_2)$$

$$\underline{X} = (X_1, X_2) : \omega \rightarrow (X_1(\omega), X_2(\omega)) \text{ coppia aleatoria} = \text{oggetto aleatorio su 2 a valori in } \mathcal{E}$$

Teorema

X è coppia aleatoria \Rightarrow ciascuna X_i è un auto-aleatorio a valori in \mathcal{E}_i ($i=1, 2$)

Ponendo $N = \sigma(F)$ per ottenere standard di misurabilità - auto-aleatorio che $X_1^{-1}(A_1) = X^{-1}(A_1 \times \mathcal{E}_2)$, $X_2^{-1}(A_2) = X^{-1}(\mathcal{E}_1 \times A_2)$ e $X^{-1}(A_1 \times A_2) = X^{-1}(A_1) \times X^{-1}(A_2)$ $\forall A_1 \in N_1$ e $\forall A_2 \in N_2$

In questo modo sono dati gli spazi di probabilità $(\mathcal{E}_1, \mathcal{B}(\mathcal{E}_1) \otimes \mathcal{B}(\mathcal{E}_2))$, rispettivamente da $(R^m)^m$ - insieme dei valori di permutazioni.

$$\begin{aligned} X^{-1}(A_1 \times A_2) &= \{ \omega \mid X_1(\omega) \in A_1 \times A_2 \} = \{ \omega \mid X_1(\omega), X_2(\omega) \in A_1 \times A_2 \} = \{ \omega \mid X_1(\omega) \in A_1 \} \cap \\ &\cap \{ \omega \mid X_2(\omega) \in A_2 \} = \{ \omega \mid \omega \in X_1^{-1}(A_1) \cap X_2^{-1}(A_2) \} \end{aligned}$$

Chiamiamo Legge (o densità) congiunta di X_1, X_2 la Legge P_X di X , detta coppia aleatoria. $P_X = P_{X_1} \cdot P_{X_2}$ Legge congiunta della coppia aleatoria.

Supponendo ci sia una misura di riferimento μ_i per N_i , $i=1,2$, chiamiamo (μ_1, μ_2) -densità congiunta di X_1, X_2 ogni funzione (N^2)-misurabile f :
 $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_{0,+\infty}$: $P_X(A) = P(X \in A) = \int_A f(\mu_1, \mu_2) d\mu_1 d\mu_2$

Chiamiamo Legge marginale di X_1 la legge P_{X_1} .

Chiamiamo μ_1 -densità marginale di X_1 una μ_1 -densità di X_1 , $i=1,2$.

Chiamiamo funzione di ricondizionamento congiunta delle variabili (o di) aleatoria X_1, X_2 la funzione $F_{X_1}(x_1, x_2) = P_{X_2}(X_2 \leq x_2 | X_1 = x_1) = P(X_2 \leq x_2 | X_1 = x_1)$.

Schemma della legge dell'ente aleatorio

$$\text{d.o. } X_1 \quad X_1 \quad (\mathbb{R}, N_1) - \text{misurab}$$

$$(R, \mathcal{B}, P) \quad / \quad \mu_1 - \text{mis. ref} \Rightarrow \begin{cases} f_1 \\ P_{X_1} \end{cases} \quad P_{X_1}(A) = \int_A f_1 d\mu_1$$

$$\text{d.o. } X_2 \quad X_2 \quad (\mathbb{R}, N_2) - \text{misurab}$$

$$\mu_2 - \text{mis. ref} \Rightarrow \begin{cases} f_2 \\ P_{X_2} \end{cases} \quad P_{X_2}(A) = \int_A f_2 d\mu_2$$

\Rightarrow Legge congiunta coppia aleatoria

$$P_X = P_{X_1} \cdot P_{X_2}$$

\Rightarrow dunque appunto delle densità marginali sarebbe la densità congiunta

$$\mu = \mu_1 \times \mu_2, \mu(A) = \int_A \mu_2(A(\omega_1)) \mu_1(d\omega_1)$$

da cui:

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \quad f(x_1, x_2)$$

$$P_X(A) = \int_A f(x_1, x_2) d\mu_1 d\mu_2$$

Scriviamo co μ -densità congiunta (caso univariato)

Carattere fondamentale del calcolo delle probabilità (caso bivariato)

$g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^+$ una funzione sommabile rispetto alle leggi congiunte di X_1, X_2 allora
funz. $\mu = \mu_1 + \mu_2$ si ha:

$$\int_{\mathbb{R}^2} g(X_1, X_2) d\mu = \begin{cases} S g d\mu \\ S g f d\mu \end{cases} \quad \text{V.A.E.N}$$

Onde FdP congiunta come trovo le marginali? Un posto nello $\lim_{x_2 \rightarrow \infty}$ quale sono



Tesi Risulta: $P_{X_1}(A_1) = P_X(A_1 \times \mathbb{R})$, $P_{X_2}(A_2) = P_X(\mathbb{R} \times A_2)$ $\forall A_i \in N_i$

\therefore $f(x_1, x_2) = g(x_1, x_2)$ è una $(\mu_1 + \mu_2)$ -densità congiunta di X_1, X_2 da dimostrare

$$f(x_1, x_2) = \begin{cases} S_{X_2} g(x_1, x_2) \mu_2(dx_2) & \text{se } i=1 \\ S_{X_1} g(x_1, x_2) \mu_1(dx_1) & \text{se } i=2 \end{cases}$$

$\forall x \in \mathbb{R}_1, \exists x_2$ tale che x_2 è una μ_2 -densità marginale di X_1 ($i=1,2$)

Def Sono $A_1 \in \mathcal{A}_1$, risulta che $P_{X_1}(A_1) = P(X_1 \in A_1) = P(X \in A_1 \times A_2) = P_X(A_1 \times A_2)$

Se Γ una (A_1, A_2) -doppia trasformata di X_1, X_2 . Dal teorema di Tonelli si ha

$$P_X(A_1) = P_{X_1}(A_1 \times A_2) = \int_{\Omega} dP_{X_1 \times X_2} = \int_{\Omega} \int_{\mathbb{R}^2} f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) \mu_A(dx_1) \mu_B(dx_2) \quad \forall A \in \mathcal{A}_2.$$

Inoltre se Γ una (A_1, A_2) -doppia trasformata di X_1, X_2 con $\Gamma(\omega) = \{\omega\}$ allora Γ è una A_2 -doppia trasformata marginale di X_1 .

Indipendenza

Introduzione:

Def: nel caso di un albero a X_1 e X_2 si ha $P(X_1 \leq x_1 | X_2 \leq x_2) = P(X_1 \leq x_1)$
 $\Leftrightarrow P(X_1 \in]-\infty, x_1] | X_2 \in]-\infty, x_2]) = P_{X_1}(A_1)$

Def: $P(X_1 \leq x_1 | X_2 \leq x_2) = P(X_1 \leq x_1) \cdot P(X_2 \leq x_2)$
 $\Leftrightarrow P(X_1 \in]-\infty, x_1] \times X_2 \in]-\infty, x_2]) = P(X_1 \in]-\infty, x_1]) \cdot P(X_2 \in]-\infty, x_2])$
 oppure scrivendo che $x_1, x_2 \in N$
 $\Leftrightarrow P(X \in A_1 \times A_2) = P(X_1 \in A_1) \cdot P(X_2 \in A_2)$

* Per cui alberi X_1, X_2 sono indipendenti se $P_X(A_1 \times A_2) = P_{X_1}(A_1) \cdot P_{X_2}(A_2)$

* Albergo numerabile A_1, A_2
 area del rettangolo = prodotto lunghezze dei lati; più facile lo scrivere prodotto e' l'unico che si ricorda

Teorema

Sono equivalenti le seguenti affermazioni:
 1) X_1, X_2 sono indipendenti
 2) $P_{X_1, X_2} = P_{X_1} \cdot P_{X_2}$ a meno di scambi trascurabili
 3) $\exists f_{X_1, X_2}$ una (A_1, A_2) -doppia trasformata di X_1, X_2 che è a meno di scambi trascurabili
 $f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) = f_{X_1}(x_1) \cdot f_{X_2}(x_2)$ a meno di scambi trascurabili

Esse

Siano g_1, g_2 \mathbb{R} -algebre su Ω e Q_1, Q_2 \mathbb{R} -algebre (N, G) - numerabile ($\ell=1,2$). Siano inoltre X_1, X_2 indipendenti. Allora $\exists f_{X_1, X_2}$ indipendentemente gli uni dall'altro trasformata $g_1(X_1) \circ g_2(X_2)$

$$\begin{aligned} P_{X_1, X_2}(G_1 \times G_2) &= P((g_1(X_1), g_2(X_2)) \in G_1 \times G_2) = P\{g_1(X_1) \in G_1\} \cap \{g_2(X_2) \in G_2\} = \\ &= P\{X_1 \in g_1^{-1}(G_1)\} \cap \{X_2 \in g_2^{-1}(G_2)\} = P((X_1, X_2) \in g_1^{-1}(G_1) \circ g_2^{-1}(G_2)) = \\ &= P(g_1^{-1}(G_1) \times g_2^{-1}(G_2)) = P_{X_1}(g_1^{-1}(G_1)) \cdot P_{X_2}(g_2^{-1}(G_2)) = \\ &= P(X_1^{-1}(g_1^{-1}(G_1))) \cdot P(X_2^{-1}(g_2^{-1}(G_2))) = P((g_1 \circ X_1)^{-1}(G_1)) \cdot P((g_2 \circ X_2)^{-1}(G_2)) = \\ &= P_{g_1 \circ X_1}(G_1) \cdot P_{g_2 \circ X_2}(G_2) \quad \text{e' albergo numerabile } G_1 \times G_2 \subseteq Q_1 \otimes Q_2 \end{aligned}$$

Teorema Siano X_1, X_2 \mathbb{R} -algebre indipendenti. Allora se $X_i \geq 0$ ($i=1,2$) e $E(X_i)$ finita per $i=1,2$ esiste la probabilità indipendente ℓ per i lati, con la legge $P(X_1, X_2) = P(X_1)P(X_2)$

Dim Risulta $P_X = P_{X_1} \cdot P_{X_2}$

* $\exists_i \geq 0$ ($i=1,2$) allora $P_{X_i}(I_{[0,+\infty)}) = P_{X_i}(I_{[0,+\infty]} \times I_{[0,+\infty]}) = 1$ ($i=1,2$)
 facendo la tesi di Tonelli si dimostra

$$E(X_1 \cdot X_2) = \int_{\mathbb{R}^2} x_1 x_2 P_{X_1, X_2}(dx_1 dx_2) = \int_{\mathbb{R}^2} x_1 x_2 P_{X_1}(dx_1) P_{X_2}(dx_2) =$$

$$= \int_{\mathbb{R}} \left(\int_{\mathbb{R}} x_2 P_{X_2}(dx_2) \right) x_1 P_{X_1}(dx_1) = \left(\int_{\mathbb{R}} x_2 P_{X_2}(dx_2) \right) \int_{\mathbb{R}} x_1 P_{X_1}(dx_1) =$$

$$= \left(\int_{\mathbb{R}} x_1 P_{X_1}(dx_1) \right) \left(\int_{\mathbb{R}} x_2 P_{X_2}(dx_2) \right) = E(X_1) E(X_2)$$

• $E(X_i)$ finita ($i=1,2$) \Rightarrow X_1, X_2 sono indipendenti e quindi perché perché le due prob. ass. di una coppia sono indip. tra loro
 $E(|X_1 - X_2|) = E(|X_1| | X_2|) = E(|X_1|) E(|X_2|) < +\infty$ perché X_i finita $i=1,2$
 Ma segue che $X_1 - X_2$ ha strettamente indipendenza finita? Quindi non è finita.
 Allora, $P(X_1, X_2) = X_1 \cdot X_2 \Leftrightarrow P_{X_1} \times P_{X_2}$ indipendente (da disegno)

$P_{X_2}(\{x_2 \in \mathbb{R} : I(x_2, \cdot)\}) \Leftrightarrow P_{X_2}$ -semplicemente, per il fatto di Fisher.

$$E(X_1 \cdot X_2) = \int_{\mathbb{R}^2} x_1 x_2 P_{X_1} \times P_{X_2}(dx_1 dx_2) = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} (S x_1 P_{X_1}(dx_1)) x_2 dP_{X_2} \text{ e quindi}$$

(1) $\int_{\mathbb{R}} S x_1 P_{X_1}(dx_1) = \int_{\mathbb{R}} x_1 P_{X_1}(dx_1) = E(X_1)$

(2) $\int_{\mathbb{R}} x_2 dP_{X_2} = \int_{\mathbb{R}} x_2 P_{X_2}(dx_2) = E(X_2)$

Car

$I_1, I_2 \in \mathbb{R}$ sono due eventi indipendenti secondo se $I_1, I_2 \cap \emptyset$ sono indipendenti
 per quanto ottenuto: $X = (I_{11}, I_{12})$, risulta evidentemente
 $E(I_{11}) \cdot E(I_{12}) = E(I_{11} | I_{12}) = E(I_{11} \cap I_{12}) = P(I_{11} \cap I_{12}) = P(I_{11}) \cdot P(I_{12})$
 ritrovandosi lo stesso risultato di precedibilità

Se definiscono fatti se estendono "per provare" alle m-uple alfabetiche ($m \geq 3$) e rimangono validi tutti i risultati ottenuti

Obliteriamo visto che X_1, X_2 siano due eventi indip. $\Leftrightarrow P_X = P_{X_1} \cdot P_{X_2}$

X_1, \dots, X_m indipendenti $\Leftrightarrow P_X = P_{X_1} \times \dots \times P_{X_m}$ con $X = (X_1, \dots, X_m)$
 ma solo una dimostrazione?

Sembra osservabile che se gli enti alfabetici X_1, \dots, X_m sono indipendenti, allora lo sono pure quelli ottenuti spostando una selezione fra di essi considerando la k-uple alfabetica $\tilde{Y} = (X_{1,1}, \dots, X_{1,k})$ e la $\tilde{Y} \in \{h_{1,1}, \dots, h_{1,k}\} \times \{h_{2,1}, \dots, h_{2,k}\} \times \dots \times \{h_{m,1}, \dots, h_{m,k}\}$ e quindi $P(\tilde{h}_{1,1} \times \dots \times \tilde{h}_{m,k}) = P_{X_1}(\tilde{h}_{1,1}) \times \dots \times P_{X_m}(\tilde{h}_{m,k}) = P_{X_1}(h_{1,1}) \cdots P_{X_m}(h_{m,k}) = P_X(h_{1,1}, \dots, h_{m,k})$

Dato un' successione di enti alfabetici X_1, X_2, \dots si dicono indipendenti se sono indipendenti X_1, X_2, \dots, X_n \forall scelta di n . Si dimostra dimostrando

ad es. $I_{1,1}, \dots, I_{1,n} \in \mathbb{R}$ eventi indipendenti ($\Rightarrow I_{1,1}, \dots, I_{1,n} \cap \emptyset$ sono indipendenti)
 se cioè se $P(I_{1,1} \cap \dots \cap I_{1,n}) = P(I_{1,1}) \cdots P(I_{1,n})$

Convergenza di variabili aleatorie

25

Non ridiamo i concetti di cui altra le relazioni di convergenza di variabili aleatorie sono per decerto funzioni come "limite di altra non d'altre cose allo stesso livello di una moneta", "limite di altra per se stessa del 2° al guscio del pollo".

$$X_1, X_n \in (\Omega, \mathcal{B}) - \text{misurabili} \quad \mathbb{P} \xrightarrow{\mathbb{P}} \mathbb{R} \quad \mathbb{P}(\mathbb{B})$$

val. di variabili aleatorie

Ora per $w \in \Omega$, $\forall n \in \mathbb{N}$ $X_1(w), X_2(w), \dots, X_n(w)$ è una sequenza numerica. Ma chiedi $\exists n \in \mathbb{N} \quad X_n(w) = \bar{X}(w)$?

Possiamo scegliere gli w per cui l'insieme $\{w \mid \lim_{n \rightarrow \infty} X_n(w) = \bar{X}(w)\}$ sia di misura numerica.

$(X_n)_{n \geq 1}, X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, dato $\{w \mid X_n(w) \rightarrow X(w)\}$ con $\{X_n \rightarrow X\}$ la misura di convergenza delle seq. X_n $\forall n \in \mathbb{N}$ convergente ad X . Allora dove la misura numerica converge ad un solo punto

Se $\{X_n \rightarrow X\} = \Omega$ allora si parla di convergenza assoluta. Questo è la convergenza uniforme dell'insieme delle sequenze: una sorta di "convergenza" punto a punto ad un punto limite x in ogni punto lo siamo convergente al valore $X_n \rightarrow X$ cioè $\forall w \in \Omega \quad X_n(w) \rightarrow X(w)$.

Se non c'è convergenza su ogni $w \in \Omega$, ma l'insieme degli w per cui non c'è convergenza ha misura nulla allora diremo c'è convergenza quasi certa, cioè una sorta di "via convergenza" q.c. a un solo punto numerico.

Convergenza quasi certa

Misura spaziale di q.c. (X_n) q.c. converge quasi certamente allo stesso X se $X_n \rightarrow X$ (P-q.c.) cioè $P\{X_n \rightarrow X\} = 1$ ove $\{X_n \rightarrow X\} = \{w \mid X_n(w) \rightarrow X(w)\}$ è l'insieme di convergenza.

Esempio

$$\begin{aligned} \{X_n \rightarrow X\} &= \{w \mid \lim_{n \rightarrow \infty} X_n(w) = X(w)\} \text{ si traduce misuribilmente}: \\ &= \{w \in \Omega \mid \forall \epsilon > 0 \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad \forall m \geq n \quad (|X_m(w) - X(w)| < \epsilon)\} = \\ &\text{Soddisfaccia } \forall \epsilon > 0 \quad \exists n \in \mathbb{N} \quad \forall m \geq n \quad |X_m(w) - X(w)| < \epsilon \quad \text{con } \epsilon = \frac{1}{m}, \text{ quindi } \underset{\epsilon \rightarrow 0}{\lim} n \rightarrow \infty \\ &= \bigcap_{n \geq 1} \{w \in \Omega \mid \forall m \geq n \quad (|X_m(w) - X(w)| < \frac{1}{m})\} \\ &= \bigcap_{n \geq 1} \bigcup_{m \geq n} \{w \in \Omega \mid |X_m(w) - X(w)| < \frac{1}{m}\} \\ &= \bigcap_{n \geq 1} \bigcup_{m \geq n} \underbrace{\{w \in \Omega \mid |X_m(w) - X(w)| < \frac{1}{m}\}}_{\text{Mai d'altro: } \{x \in \mathbb{R} \mid x < \frac{1}{m}\} \rightarrow \emptyset} \end{aligned}$$

1) Considera ora $\bigcap_{n \geq 1} \{w \in \Omega \mid |X_n(w) - X(w)| < \frac{1}{n}\}$

$$\left(\bigcap_{n \geq 1} \{w \in \Omega \mid |X_n(w) - X(w)| < \frac{1}{n}\} \right)_{n \geq 1} = \emptyset(w)$$

all'elemento di n lo prende in parallelo quindi l'insieme degli w sarà vuoto. Dalle caratteristiche dello spazio non ha da

Mai d'altro: $\{x \in \mathbb{R} \mid x < \frac{1}{m}\} \rightarrow \emptyset$
 $\Rightarrow X_m, X_n, X_m \neq X_n$
 $\Rightarrow 1 < \frac{1}{m}$
 \Rightarrow l'insieme degli w

$$\frac{1}{n} = \frac{1}{m} \quad \frac{1}{n} < \frac{1}{m}$$

$$\Rightarrow P\left(\bigcup_{m \geq n} \bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m}\} \right) + P(X_n \rightarrow X) \quad n \rightarrow \infty$$

2) Considero ora $\bigcap_{m \geq 1} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}$

$$\left(\bigcap_{m \geq 1} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \} \right)_{m \geq 1} = f(m), \text{ infatti}$$

più diventa n , minore è il numero di elementi su cui interessa, cioè un insieme più ampio ma che quando l'estensione degli insiemi è maggiore diventa più difficile. Dalla continuità del limite risulta

$$\Rightarrow P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}\right) + P\left(\bigcup_{m \geq 1} \bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}\right) \quad n \rightarrow \infty$$

Caratterizzazione convergenza quasi certa

Le seguenti tre proposizioni sono le tre equivalenti:

$$i) X_n \rightarrow X \text{ (P-q.c.)}$$

$$ii) \lim_{n \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| < \varepsilon \}\right) = 1 \quad \forall \varepsilon > 0$$

$$iii) \lim_{n \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \varepsilon \}\right) = 1 \quad \forall \varepsilon > 0$$

riguardo P-q.c. perché c'è un limite per i prob.

dim/ $\forall \varepsilon > 0 \exists n' \in \mathbb{N} \quad \frac{1}{n'} < \varepsilon$:

$$i) \Rightarrow ii) \text{ poiché } X_n \rightarrow DX \text{ (P-q.c.)} \Rightarrow \{X_n \rightarrow Y\} \subseteq \bigcup_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}$$

poiché $\{X_m - X\}$ è un insieme numerabile. Dalla monotonia:

$$1 = P(\{X_n \rightarrow Y\}) \geq P\left(\bigcup_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}\right) \leq P\left(\bigcup_{m \geq n} \bigcap_{m \geq n'} \{ |X_m - X| \leq \varepsilon \}\right) =$$

$$= \lim_{m \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n'} \{ |X_m - X| \leq \varepsilon \}\right).$$

$$- iii) \Rightarrow ii) \lim_{n \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| < \varepsilon \}\right) = 1 \quad \forall \varepsilon > 0, \text{ poiché}$$

$\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| < \varepsilon \} \subseteq \bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \varepsilon \}$, dalla monotonia $P(\dots) \leq P(\dots)$

$$1 = \lim_{n \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| < \varepsilon \}\right) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \varepsilon \}\right)$$

$$- iii) \Rightarrow i) P(X_n \rightarrow X) \stackrel{def}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} P\left(\bigcup_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}\right) =$$

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \left[\lim_{m \rightarrow \infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} \{ |X_m - X| \leq \frac{1}{m} \}\right) \right] = 1$$

perché $\varepsilon = \frac{1}{m}$, e allora $\varepsilon \downarrow 0$

Caratterizzazione del limite a convergenza P-q.c. attraverso

Sia $X_n \rightarrow X$ P-q.c., allora:

$$a) X_n \rightarrow Y \text{ P-q.c. allora } Y = X \text{ (P-q.c.)}$$

$$b) \text{ Se } g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ è una funzione continua, allora } g(X_n) \rightarrow g(X) \text{ (P-q.c.)}$$

dim/

$$a) X_n \rightarrow DX \text{ (P-q.c.)} \quad \text{a}^* P(\{X_n \rightarrow DX\}) = 1 \stackrel{\text{def}}{\Rightarrow} X = Y \text{ (P-q.c.)} \text{ così } P(Y \rightarrow Y) = 1$$

$$X_n \rightarrow Y \text{ (P-q.c.)} \quad \text{a}^* P(\{X_n \rightarrow Y\}) = 1$$

$$\Rightarrow Y_n \rightarrow X = \{ \omega \mid R_X(\omega) \rightarrow X(\omega) \} \quad \text{inf. numerabile}$$

$$Y_n \rightarrow Y = \{ \omega \mid X_n(\omega) \rightarrow Y(\omega) \}$$

infinito limiti in 0

$$= \{ \omega \mid (X_n \rightarrow X) \cap (X_n \rightarrow Y) \} \subseteq \{ \omega \mid X(\omega) = Y(\omega) \}, \text{ inf. numerabile}$$

$$P(\{X_m \rightarrow X\} \cap \{X_n \rightarrow Y\}) \leq P(\{X \neq Y\}) \quad (\text{P-0.8}) = P(X \neq Y) = P(X \neq Y)$$

$$P(\{X_m \rightarrow X\} + P(\{X_n \rightarrow Y\}) - P(\{X_m \rightarrow X\} \cap \{X_n \rightarrow Y\})) \leq P(\{X \neq Y\})$$

$$\frac{1}{n} + \frac{1}{m} = 1 \quad \text{e quindi} \quad \frac{1}{n} + \frac{1}{m} \leq 1$$

$$\frac{1}{n} \leq P(\{X \neq Y\}) \quad \text{e da } X=Y \quad (\text{P-0.7})$$

b) $\{X_m \rightarrow X\}$ (P-0.4), $\{w | X_m(w) \rightarrow Y(w)\} \subseteq \{w | g(X_m(w)) \rightarrow g(Y(w))\}$
 per massimo $\frac{1}{n} \leq P(g(X_m) \rightarrow g(Y))$ visto $g(X_m) \supseteq g(X)$ (P-0.4)

Induzione sulle convergenze in probabilità

Teorema Bernoulli (o legge dell'esperienza del caso)

Esempio: eventi inservizi di esplosività (0)

allora $E > 0 \quad S_n = \sum_{i=1}^n |E_i| \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} P\left(\left|\sum_{i=1}^n E_i - p\right| < \epsilon\right) = 1$ ogni volume n è densità della somma
di n eventi paralleli non meno di ϵ

Guardiamo che $p \rightarrow X$ o a gli. $S_n \rightarrow X_m$ a gli:

- $E > 0 \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} P(|X_m - X| < \epsilon) = 1$ considera 1 o 0 e fai il limite

- $E > 0 \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} P\left(\bigcap_{m \geq n} |X_m - X| < \epsilon\right) = 1$ considera n blocco da X in due segmenti X
e poi guarda il resto.

Ora si dimostra che

$\forall \epsilon > 0 \quad \exists N \quad \forall n \geq N \quad |X_m - X| < \epsilon$ valide anche se non vale l'ipotesi

per massimo $1 = P\left(\bigcap_{m \geq N} |X_m - X| < \epsilon\right) \leq P(|X_m - X| < \epsilon)$

\Rightarrow Morale: se vale così vale il teorema di Bernoulli - generalizzato. Ora si passa alla notione di convergenza in probabilità.

Convergenza in probabilità

Una successione $(X_n)_{n \geq 1}$ dice di convergere in probabilità allo s.p. X (in simboli: $X_n \xrightarrow{P} X$) se $\forall \epsilon > 0$ risulta $\lim_{n \rightarrow +\infty} P(|X_n - X| < \epsilon) = 1$ ovvero

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} P(|X_n - X| < \epsilon) = 1$$

Questa convergenza è quasi certa significa quella in probabilità?

$$P\left(\bigcap_{m \geq N} \{|X_m - X| < \epsilon\}\right) \leq P(|X_m - X| < \epsilon)$$

Dim: Dato $\epsilon > 0$ dalla $\bigcap_{m \geq N} \{|X_m - X| < \epsilon\} \subseteq \{|X_m - X| < \epsilon\}$ valido fin. solo deve cercare come questa sottoinsieme sia massimamente parallelo.

$$1 = \lim_{n \rightarrow +\infty} P\left(\bigcap_{m \geq N} \{|X_m - X| < \epsilon\}\right) \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} P(|X_n - X| < \epsilon)$$

Lemma: Se $X_n \xrightarrow{P} X$ allora \exists una sottosequenza convergente (P-0.9)

Dim:

sia che $\lim_{n \rightarrow +\infty} P(|X_n - X| < \epsilon) = 1$ da $\epsilon > 0$, segnando limite

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} P(|X_n - X| > \epsilon) = 0 \quad \text{Ora } \forall \epsilon > 0 \exists K_n \mid P(|X_{K_n} - X| > \epsilon) < \frac{1}{2^n}$$

$$\Rightarrow P\left(\bigcap_{m \geq K_n} \{|X_m - X| < \epsilon\}\right) = 1 - P\left(\bigcup_{m \geq K_n} \{|X_m - X| > \epsilon\}\right) \geq \text{valore minima}$$

$$\geq 1 - \sum_{m \geq K_n} P(|X_m - X| > \epsilon) \geq 1 - \sum_{m \geq K_n} \frac{1}{2^{m-1}} = 1 - \frac{1}{2^{K_n-1}} \quad (\text{serie geometrica})$$

quindi finita

$$\Pr_{m \in \mathbb{N}} \left\{ |X_{K_m} - \bar{X}| < \varepsilon \right\} \geq 1 - \frac{1}{2^{m-1}}$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \Pr_{m \in \mathbb{N}} \left\{ |X_{K_m} - \bar{X}| < \varepsilon \right\} \geq 1$$

cioè $\bar{X}_{K_m} \rightarrow \bar{X}$ (P-q.c.)

$$\begin{aligned} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{1}{2^{m-1}} &= \frac{1}{2^0} + \frac{1}{2^1} + \dots \\ &= \frac{1}{2^0} \left(1 + \frac{1}{2} + \dots \right) = \\ &= \frac{1}{2^0} \left(1 - \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{2^0} \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{2^0} \end{aligned}$$

Gez. corollario: se la convergenza è probabilistica

Le seguenti relazioni sono equivalenti:

$$i) \bar{X}_m \xrightarrow{P} X$$

(i) ogni sottosequenza di (X_m) ha ammesso una (sottosequenza) convergente P-q.c. a X

dim: (i) \Rightarrow (ii) take sottoseq. (X_{K_m}) nel risultato $\bar{X}_{K_m} \xrightarrow{P} X$; dal lemma so che \exists sottosequenza di \bar{X}_{K_m} convergente P-q.c. a X

(ii) \Rightarrow (i) (ASSURDO)

$$ii) \Rightarrow i) \quad \bar{X}_{K_m} \xrightarrow{P} X \text{ cioè } \lim_{m \rightarrow +\infty} \Pr_{n \geq m} \{ |X_{K_m} - X| < \varepsilon \} = 1 \quad \forall \varepsilon > 0$$

cioè $\exists \varepsilon > 0 \ \forall n \ \exists m \geq n \text{ tale che} \ \text{la quale ha un'altra sottosequenza convergente:}$

$$m=1 \quad m_1 \mid 2 \leq m_1 \geq \varepsilon$$

$$m=2 \quad m_2 \mid 2 \leq m_2 \geq \varepsilon$$

...

$$m=m \quad m_m \mid 2 \leq m \geq \varepsilon$$

cioè $\exists m_1, m_2, \dots, m_m, \dots$ per cui $|X_{m_1} - X| \geq \varepsilon \quad |X_{m_2} - X| \geq \varepsilon$

oltre nessuna sottosequenza è convergente a zero, perché tutti hanno elementi $\geq \varepsilon > 0$. Quindi $\bar{X}_{K_m} \rightarrow X$ quando risulta P-q.c. a X (assurdo).

Gez. simile: questo caso del limite è convergenza in probabilità della trasformata

(ii) Se $X \xrightarrow{P} X$ risulta:

$$i) \bar{X} \xrightarrow{P} Y \text{ allora } X = Y \text{ (P-q.c.)}$$

ii) se $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione continua, allora $g(\bar{X}_n) \xrightarrow{P} g(X)$ (risultato di corollario)

dim: i) $\lim_{n \rightarrow +\infty} \Pr_{m \in \mathbb{N}} \{ |X_n - X| < \varepsilon \} = 1$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \Pr_{m \in \mathbb{N}} \{ |X_n - Y| < \varepsilon \} = 1$$

$$P(X = Y) = 1$$

Dato $n, \forall m \quad (|X_n - X| < \frac{1}{m}) \wedge (|X_m - Y| < \frac{1}{m}) \Rightarrow (|X - Y| < \frac{2}{m})$

per monotonia probabilistica

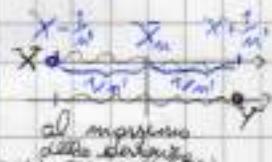
$$\Pr(|X - Y| < 2 \frac{1}{m}) \geq \Pr((|X_n - X| < \frac{1}{m}) \wedge (|X_m - Y| < \frac{1}{m})) = \Pr(A \cap B) = \Pr(A) - \Pr(A \cap B^c)$$

$$= \Pr(A) + \Pr(B) - \Pr((|X_n - X| < \frac{1}{m}) \cup (|X_m - Y| < \frac{1}{m})) \geq$$

$$\geq \Pr(A) + \Pr(B) - 1 \quad \text{e ricordando il limite}$$

6) $\lim_{n \rightarrow +\infty} \Pr(|X - Y| < 3 \frac{1}{m}) \geq 1 + 1 - 1 = 1$. Ora $\{|X - Y| < 3 \frac{1}{m}\}_{m \in \mathbb{N}}$ è un insieme crescente,

dallo continuo dall'alto: $1 = \lim_{n \rightarrow +\infty} \Pr(|X - Y| < 3 \frac{1}{m}) = \Pr(\bigcap_{m \in \mathbb{N}} |X - Y| < 3 \frac{1}{m})$



Il punto finale è dim che

$$P(X = Y) = \Pr(\bigcap_{m \in \mathbb{N}} |X - Y| < 3 \frac{1}{m})$$

$$\frac{1}{m} |X(w) - Y(w)| \Rightarrow X(w) - Y(w) = 0 \Rightarrow \forall n \geq 1 \quad |X(w) - Y(w)| < 3 \frac{1}{m} \Rightarrow w \in \bigcap_{m \in \mathbb{N}} |X(w) - Y(w)| < 3 \frac{1}{m}$$

$$\text{2)} \quad w \in \bigcap_{m \in \mathbb{N}} \{ w \mid |X(w) - Y(w)| < 3 \frac{1}{m} \} \Rightarrow \forall n \geq 1 \quad |X(w) - Y(w)| < 3 \frac{1}{m}$$

$$\text{3)} \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} 0 \leq |X(w) - Y(w)| \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} 3 \frac{1}{m} = 0 \text{ allora } X(w) = Y(w) \text{ per forza}$$

(ii) dato una successione $(g(X_n))_{n \geq 1}$, allora per il Lemma 6.2 la successione $(X_n)_{n \geq 1}$ ammette una successione $(X_{n_k})_{k \geq 1}$ convergente P -quasi certamente a X . Allora $(g(X_{n_k}))_{k \geq 1}$ converge P -quasi ($\mathcal{N}F$) uniformemente a $g(X)$ in tutte le sottosequenze $(g(X_{n_k}))_{k \geq 1}$ per la cui

Sintesi - convergenza certa - convergenza quasi certa - convergenza in probabilità - convergenza in distribuzione	> lemma q.c. del limite	convergenza con prob. per tutti
---	-------------------------	---------------------------------------

Lego dei grandi numeri

La legge dei grandi numeri fornisce una formulazione probabilistica alla legge empirica che

- la media di un gran numero di realizzazioni di n eventi indipendenti ed equiprobabili è verosimilmente vicina alla causa determinante matematica (legge empirica del caso)
- la frequenza relativa di successo (l'effetto fra il numero di eventi che si verificano fra quelli considerati e la successione di questi ultimi) di un gran numero di eventi indipendenti ed equiprobabili è verosimilmente vicina alla causa determinante matematica (legge empirica del caso)

Dato lo sperimentalistico X_1, \dots, X_n poniamo $S_n = X_1 + \dots + X_n$
 $\mathbb{E}(X_i), \dots, \mathbb{E}(X_n)$ sono finite, allora $E\left(\frac{S_n}{n}\right) = \mathbb{E}(X_1) + \dots + \mathbb{E}(X_n)$

Dato gli sventi A_1, \dots, A_n poniamo $S_n = I_{A_1} + \dots + I_{A_n}$, allora $E(S_n) = P(A_1) + \dots + P(A_n)$
 cioè la media degli indicatori di interventi vicini alla media

La legge empirica del caso è formalizzata in modo diverso dalla legge totale/forte dei grandi numeri: la convergenza nel primo caso è in probabilità, nel secondo è quasi certa.

Lego deboli dei grandi numeri

Una successione $(X_n)_{n \geq 1}$ di v.a. verifica la legge deboli dei grandi numeri se $\frac{S_n - E(S_n)}{\sqrt{n}} \xrightarrow{D} 0$ o $\frac{|S_n - E(S_n)|}{\sqrt{n}} \xrightarrow{P} 0$

Teorema di Markov

Era la successione di v.a. $(X_n)_{n \geq 1}$ f.c. leg. $\text{Var}(S_n) \rightarrow 0$, allora la

dimostrazione risalgia al Teorema deboli dei grandi numeri.

Dato $Y_n = \frac{S_n - E(S_n)}{\sqrt{n}}$ è una della dimostrazione di Cramer che che

$$P(|Y_n - E(Y_n)| \geq \varepsilon) \leq \text{Var}(Y_n)/\varepsilon^2, \quad P(|Y_n| \geq \varepsilon) \leq \text{Var}\left(\frac{S_n - E(S_n)}{\sqrt{n}}\right),$$

$$P(|Y_n| \geq \varepsilon) \leq \frac{\text{Var}(S_n)}{n^2 \cdot \varepsilon^2} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0 \quad \text{per ipotesi}$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} P(|Y_n| \geq \varepsilon) = 0 \quad \text{con} \quad \frac{S_n - E(S_n)}{\sqrt{n}} \xrightarrow{P} 0$$

Teorema di Glivenko

Era la successione di v.a. $(X_n)_{n \geq 1}$ f.c. $\text{Cov}(X_i, X_j) \leq 0$ ($i \neq j$) e

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\text{Var}(X_i) + \dots + \text{Var}(X_n)}{n^2} = 0$$

allora $(X_n)_{n \geq 1}$ verifica la legge deboli grandi numeri

dim Borel $0 \leq \text{Var}(S_n) = \sum \text{Var}(X_i) + 2 \sum_{i < j} \text{Cov}(X_i, X_j) \leq \sum \text{Var}(X_i)$, ad 13

finito: $\lim_{n \rightarrow \infty} \text{Var}(S_n) = \sum_{i=1}^{\infty} \text{Var}(X_i) + 2 \sum_{i < j} \text{Cov}(X_i, X_j) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \text{Var}(X_i) = 0$

conclusione

Dato $\text{Var}(S_n) = 0$, da cui per Markov X_1, X_2, \dots è convergente in
probabilità $\forall \epsilon$ quindi verifica la legge forte dei grandi numeri

Oss Come visto probabilmente di questo teorema (non troppo facile di dimostrare) è
che sua di v.a. sono indipendenti ed assommoderanno l'indipendenza.
Anche il teore di Borelli è un caso particolare / sottocaso dello
questo teorema perché richiedeva l'indipendenza e l'equidistribuzione
- Borelli come condizioni per leva di Borelli la non correla-
zione e la medesima varianza $\forall X_i$

Ora nella dimostrazione precedente $\lim_{n \rightarrow \infty} \text{Var}(X_1) + \dots + \text{Var}(X_n) = 0$
è verificata da $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\text{Var}(X_n)}{n} = 0$
e da $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\text{Var}(X_n)}{n} < \infty$ (convergente)

Legge forte dei grandi numeri

Una successione (X_n) di r.v. a latteisie verifica la legge forte dei
grandi numeri se $\frac{S_n}{n} - E\left(\frac{S_n}{n}\right) \rightarrow 0$ (P-Q.c) e
probabilmente lo scarto risulta zero

** Teorema di Bienaymè Sia $\text{Cov}(X_i, X_j) \leq 0 \quad (\forall i, j)$ e lo scarto $\text{Var}(X_n)$
 $(n \geq 1)$ egualmente allora (X_n) verifica la legge forte dei grandi
numeri

Corollario Borel

- 1) Se (X_n) sono indipendenti e con media $E(X_n)$
finita allora $\frac{S_n}{n} \rightarrow E(X_1)$ (P-Q.c) $\frac{S_n}{n} - E(X_1) \rightarrow 0 \Leftrightarrow \frac{S_n}{n} \rightarrow E(X_1)$
- 2) (Borel) Se gli eventi (A_n) sono indipendenti ed equiprobabili
allora $\frac{S_n}{n} \rightarrow P(A_1)$ (P-Q.c) - la prob del successo converge
alla probabilità comune

dim: $\text{Var}(A_n) = \text{Var}(I_{A_n})$

- altrimenti ritroviamo la legge
egualitaria del caso (caso P-Q.c)

$$= E(I_{A_n}^2) - [E(I_{A_n})]^2 = P(A_n) - P(A_n)^2 = P(A_n)(1 - P(A_n)) \leq 1 \quad \forall n$$

$\cdot E(I_{A_n}) = P(A_n) \quad \forall n \quad \square$

Proposizione

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{P(A_1 \cup A_2 \cup \dots \cup A_n)}{n} - P(A_1) - P(A_2) - \dots - P(A_n) \right| = 0 \quad \text{caso P-Q.c}$$

Convergenza in distribuzione

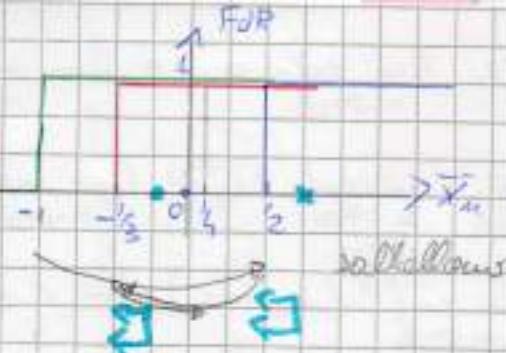
Introduzione: La convergenza anche se (X_n) non d'imp. può si studiare in una
corrispondente convergenza (distributiva) sulle F.d.F. Per cominciare ne parliam
di $X_n = (-1)^n/n, n \geq 1$ e $X \equiv 0$.

$$F_{X_n}(x) = \begin{cases} 0 & x < -1/x \\ 1 & x \geq -1/x \end{cases}$$

$$F_X(x) = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 & x \geq 0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} n=1 \quad X_1 &= +1 \\ n=2 \quad X_2 &= 1/2 \\ n=3 \quad X_3 &= -1/3 \\ n=4 \quad X_4 &= 1/4 \end{aligned}$$

- a de di 0 le FdR convergono a 1
- a dx di 0 le FdR convergono a 0
- (fisica) se un certo n è nero
FdR è grande perché quel nero



$F_{X_n} \rightarrow 0$ $\forall x \leq 0$, $F_{X_n}(0)$ non cambia finché ($n \geq 2$): $F_{X_{2n}}(0) = 0$ e $F_{X_{2n+1}}(0) = 1$
 $\exists n \in \mathbb{N}$ da cui solo la convergenza puntuale non implica la convergenza (nella) in distrib.

→ morale: C'è convergenza solo se ogni n di confronto delle funzioni FdR
 porta con sé il li descritto delle FdR delle X_{2n+1} molto vicini

Vede del paragrafo che convergenza nell'ordine delle n è convergenza della FdR

Una successione di tr.e $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge in distribuzione alla tr.e. X
 $(X_n \xrightarrow{d} X) \Leftrightarrow F_n(x) \rightarrow F(x)$ in ogni punto di continuità x di F, ovvero
 indicato rispettivamente con F e F_n le funzioni di rappresentazione della tr.e.
 X e X_n (nella)

Da un punto di vista intuitivo la differenza sostanziale fra la convergenza
 assoluta come quella in probabilità e la convergenza in distribuzione
 può essere spiegata dicendo che nella prima la tr.e. X tende ad avere
 uguali a X con alta probabilità, mentre nella convergenza in
 distribuzione X tende ad avere lo stesso tipo di X

Da un punto di vista intuitivo la differenza sostanziale fra la convergenza
 assoluta come quella in probabilità e la convergenza in distribuzione
 può essere spiegata dicendo che nella prima la tr.e. X tende ad avere
 uguali a X con alta probabilità, mentre nella convergenza in
 distribuzione X tende ad avere lo stesso tipo di X

→ finora o dimostrare
 a_1, a_2, \dots numeri reali (in discordanza)

$$\inf\{a_1, -1, a_2, -1\} = a_1 \quad \sup\{a_1, -1, a_2, -1\} = \beta_1$$

$$\inf\{a_2, -1, a_3, -1\} = a_2 \quad \sup\{a_2, -1, a_3, -1\} = \beta_2$$

$$\inf\{-1, a_3, -1, a_4, -1\} = a_3 \quad \sup\{-1, a_3, -1, a_4, -1\} = \beta_3$$



→ estrema inferiore o rete
 o minima d'insieme
 \Rightarrow successione non
 decrescente

→ estrema superiore o
 minima d'insieme o calo
 \Rightarrow successione non
 crescente

Vale che $a_m \leq a_n \leq \beta_m$, $a_m \leq \beta_m$ succ. massima $\Rightarrow f$ limite
 $\liminf(a_n) = \liminf a_n$, $\limsup(a_n) = \limsup \beta_n$
 limite inferiore della succ.
 limite superiore della succ.

$$\liminf a_n = \limsup a_n \Rightarrow \exists \lim a_n = \lambda$$

Caratteristica fondamentale della successione di limiti è una successione

$\liminf_{n \rightarrow \infty} a_n \leq \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n$ (risposta)

$\Rightarrow \liminf_{n \rightarrow \infty} a_n \geq \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n \Rightarrow \limsup_{n \rightarrow \infty} a_n = \liminf_{n \rightarrow \infty} a_n$ (risposta)

$\liminf_{n \rightarrow \infty} (a_n + c) = c + \liminf_{n \rightarrow \infty} (a_n)$

$\limsup_{n \rightarrow \infty} (a_n + c) = c + \limsup_{n \rightarrow \infty} (a_n)$

$$\begin{aligned} |X_n - \bar{X}| &< \epsilon \\ -\epsilon &< X_n - \bar{X} < \epsilon \\ -\epsilon &< X_n - \bar{X} < -\bar{X} + \epsilon / 1 \\ \bar{X} + \epsilon / 1 &> X_n > \bar{X} - \epsilon \\ \bar{X} + \epsilon / 1 &> X > \bar{X} - \epsilon \\ \Rightarrow X &\in \bar{X} - \epsilon, \bar{X} + \epsilon \end{aligned}$$

Teorema La convergenza in probabilità implica quella in distribuzione

dimo/ Supposto $X_n \xrightarrow{P} X$, sia $\epsilon > 0$. Allora $\lim_{n \rightarrow \infty} P(|X_n - X| \geq \epsilon) = 0$.

Dato x reale, risulta $|X_n - \bar{X}| < \epsilon \Rightarrow \bar{X} < X_n + \epsilon$, e quindi $\{\bar{X}_n \leq x \wedge |\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon\} \subseteq \{\bar{X} \leq x + \epsilon\}$. Dalla additività e monotonia della probabilità risce allora:

$$\begin{aligned} F_n(x) &= P((X_n \leq x) \wedge (|\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon)) = \text{disegno} \\ &= P(\bar{X}_n \leq x \wedge |\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon) + P(\bar{X}_n > x \wedge |\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon) \leq \text{monotonia} \\ &\leq P(\bar{X} \leq x + \epsilon) + P(|\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon) \text{ da cui allora} \\ \limsup_{n \rightarrow \infty} F_n(x) &\leq P(\bar{X} \leq x + \epsilon) + \limsup_{n \rightarrow \infty} P(|\bar{X}_n - \bar{X}| > \epsilon) \leq \text{monotonia} \lim_{n \rightarrow \infty} P(\cdot) \text{ risulta} \\ &= P(\bar{X} \leq x + \epsilon) + \lim_{n \rightarrow \infty} P(|\bar{X}_n - \bar{X}| > \epsilon) = P(\bar{X} \leq x + \epsilon) \end{aligned}$$

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} F_n(x) \leq F(x + \epsilon), \text{ per}$$

$$\begin{aligned} \text{Soltre } \{\bar{X} \leq x - \epsilon \wedge |\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon\} &\subseteq \{\bar{X}_n \leq x\}. \text{ Ne segue} \\ F(x - \epsilon) &= P(\bar{X} \leq x - \epsilon \wedge |\bar{X}_n - \bar{X}| < \epsilon) + P(\bar{X} \leq x - \epsilon \wedge |\bar{X}_n - \bar{X}| > \epsilon) \leq \\ &\leq P(\bar{X}_n \leq x) + P(|\bar{X}_n - \bar{X}| > \epsilon) \text{ da cui allora} \\ F(x - \epsilon) &\leq \liminf_{n \rightarrow \infty} P(\bar{X}_n \leq x) + \liminf_{n \rightarrow \infty} P(|\bar{X}_n - \bar{X}| > \epsilon) \end{aligned}$$

$$= \liminf_{n \rightarrow \infty} P(\bar{X}_n \leq x) + \liminf_{n \rightarrow \infty} P(|\bar{X}_n - \bar{X}| > \epsilon) = \liminf_{n \rightarrow \infty} P(\bar{X}_n \leq x)$$

Sia ora x di continuità per F $\Rightarrow F(x - \epsilon) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} F_n(x)$

$$\Rightarrow \limsup_{n \rightarrow \infty} F_n(x) \leq \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} F(x + \epsilon) = F(x) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} F(x - \epsilon) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} F_n(x)$$

da una lunga $\epsilon > 0$ da valere proprio
sulla stessa x se non lo sono F d'FC

da cui: $F_n(x) \rightarrow F(x)$ con $n \rightarrow \infty$.

Il motivo per cui si suppone la convergenza in distribuzione è dovuto al seguente teorema.

* Teorema di caratterizzazione della convergenza in distribuzione (Portmanteau theorem, 1947, Alexandrov)

Le seguenti proposizioni sono equivalenti.

$$\text{1. } \bar{X}_n \xrightarrow{P} \bar{X}$$

$$\text{2. } \lim_{n \rightarrow \infty} E(f(\bar{X}_n)) = E(f(\bar{X})) \text{ per ogni funzione } f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \text{ continua e limitata}$$

se f è l'identità non vale il punto 1!

Se (X_n) è uno squilibrato, cioè abbiano valori in un insieme limitato, allora $E(X_n) \rightarrow E(X)$

Se $f(x) = x^n$, FC_n il Portmanteau afferma la convergenza dei momenti: i momenti centrali di gli ordini convergono al momento centrale (cioè medesimo ordine della variabile aleatoria limite)

C'è convergenza in distribuzione se c'è convergenza delle spese matematiche delle trasformate continue e finite.

Ecco collega la convergenza delle FdR nei pt contatti della EdP della v.a. limite con convergenza di spese matematiche (e in particolare convergenza massima di gli pt nel caso di v.a. esponentiali).

45.00

Teorema unicità in legge (ma non basta) o in distribuzione del limite è convergenza in distribuzione della trasformata.

Sia $X_n \xrightarrow{D} Y$ allora le seguenti proprietà:

- 1) se $X \xrightarrow{D} Y$ allora $X \neq Y$ sono omologhe (cioè $P_X = P_Y$)
- 2) se $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ è una funzione continua, allora $g(X_n) \xrightarrow{D} g(Y)$

Dim.

1) $\forall x \in \mathbb{R} F_X(x) = F_Y(x)$; allora fix x : tolgo da R tutti i pt di discontinuità perché $F_X = F_Y$, al massimo in numeri (sanno li i numeri). R resta in continuo di pt.
Poniamo (X_n) tende ad un certo x reale $\xrightarrow{P(X_n=x)}$, considero la successione decrescente $(x_n)_n$ convergente ad x e calcolo sopra di continuo sia di F_X sia di F_Y . Allora $\lim_{n \rightarrow \infty} F_X(x_n) = F_X(x)$ e $\lim_{n \rightarrow \infty} F_Y(x_n) = F_Y(x)$, allora $F_X(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} F_X(x_n) \in \lim_{n \rightarrow \infty} F_Y(x_n) = F_Y(x)$.

2) Sia g una funzione continua a limitato. Allora, la funzione composta $g \circ g$ è pure continua a limitato. Ne segue per il Portmanteau Theorem $E(g(g(X_n))) = E((g \circ g)(X_n)) \rightarrow E((g \circ g)(X)) = E(g(g(X)))$.
Dato il portmanteau delle funzioni g , allora $g(X_n) \xrightarrow{D} g(X)$ (sare per il medesimo fatto).

Se convergenza in distribuzione serve:

- 1) nell'ambito delle variabili aleatorie finite la conv in distal è sicura da convergenza di tutti i possibili momenti
- 2) (nella) scrivere il tuo limite centrale, se mi fai a una convergenza in distribuzione, ed ho ancora incertezza sul tuo calcolo: "centrale" al senso di incertezza normale di calcolare la proprietà della v.a. su ogni

Prima del l.t. notiamo un teorema su FdR (legge) continuo

Teorema di Polya

Se la successione di fdri $(F_n)_n \in \mathbb{N}$ converge ad una f.d. F continua allora la convergenza è uniforme.

Dato le v.a. X_1, X_n con spettanza matematica $\neq 0$ convergono a Y finita, se allora somma ridotta di X_1, X_n la seguente trasformata della v.a. $S_n = \frac{S_n}{\sqrt{n}}$

Quaramente $E(S_n^*) = 0$ Inoltre, se X_1, X_n indipendenti, si ha $V_{fdR}(S_n^*) = 1$

Sia TCC: standardizza sug v.a. lettura $\Sigma_{i=1}^n X_i - n\mu$ (spettanza standardizzata di S_n^*) allora ora convergono in distrib a una v.a. $\sim N(0,1)$, ma la fdR di $N(0,1)$ è continua (e integrale) allora tratta Polya

TEOREMA UNIFORME
 $\exists n \geq 1: X \sim DR, \exists X \sim DR$
 $\exists n \rightarrow \infty$ uniforme
PER SEMPRE $\forall n \in \mathbb{N}: f_{DR}(x) = f_{DR}(x)$
 $\forall x \in \mathbb{R} \text{ e } \forall n \in \mathbb{N}$
 $\# \exists E \text{ t.c. s.t. il suo dominio} \rightarrow \text{f.d. spettrale} \rightarrow \text{f.d. spettrale} \rightarrow \text{f.d. spettrale} \rightarrow \text{f.d. spettrale}$
distribuzione continua



$$F_{X_n}(x) \rightarrow F_X(x) \quad x \in \mathbb{R} \quad F_X$$

$$F_{X_n}(x) \rightarrow F_Y(x) \quad x \in \mathbb{R} \quad F_Y$$

il problema $\stackrel{\text{def.}}{=} F_{X_n}(x) = F_Y(x)$

Per un numero costante x $F_X(x)$ F_Y

$$\left. \begin{aligned} F_{X_M}(x_m) &\rightarrow F_X(x_m) \\ F_{X_m}(x_m) &\rightarrow F_Y(x_m) \end{aligned} \right\} F_X(x_m) = F_Y(x_m)$$

$$F_X(x) = \lim_{m \rightarrow +\infty} F_X(x_m) = \lim_{m \rightarrow +\infty} F_Y(x_m) = F_Y(x)$$

def. uniforme

Se $f(x) = 1$ mentre
medesimo
l'esperienza delle traiete
che collega
con corso
di ghi acca

Breve analisi
convergenza
fra X_n
e X
in \mathbb{R} :

una
In \mathbb{R}^d $x \in \mathbb{R}^d$
il medesimo
Pareto (x)
(valori compre-
si da $(x_n) \times$
 $F_X(x) =$
 $F_{X_n}(x)$)

1) $E(X)$
di punto
 $E(f(X))$
dato
medesimo

2) Convergenza

- 1) nell'ambito
convergenza
- 2) (medio) o con-
vergenza
uniforme

Prima del l.o.r.

Teorema di Polya

In successione di l.o.r. $(F_n)_n \in \mathbb{N}$ converge ad una f.t. F continua allora la
convergenza uniforme
 $(F_n)_n \in \mathbb{N}$ $X \sim \text{Dir}, Y \sim \text{Dir}$
 \Rightarrow uniforme
 $\forall \epsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N} \forall n \geq N \forall x \in \mathbb{R} |F_n(x) - F(x)| < \epsilon$
 $\forall x \in \mathbb{R} \exists n \in \mathbb{N} \forall m \geq n |F_m(x) - F_n(x)| < \epsilon$
 \Rightarrow F_n è Cauchy in \mathbb{R} , dunque convergente
 \Rightarrow F è continua (perché approssimabile)
ma solo $X \sim \text{Dir}, Y \sim \text{Dir}$ (caso speciale)
convergenza uniforme

Dato lo s.z. X_1, X_2 con varianza indipendente or a
cavietta \mathbb{R}^2 si ha, se le due somme ridotte di X_1, X_2
la seguente trasformata della S_n : $S_n^* = \frac{S_n - \alpha n}{\sqrt{\sigma^2 n}}$

Quaramente $E(S_n^*) = 0$ Inoltre, se X_1, X_2 indipendenti, si
ha $V(S_n^*) = 1$

Idea TCC: standardizzare n.z. e a, lettura S(z) o D(z) (poter calcolare densità di S_n^*)
allora dire convergenza in distribuzione (ma ghi tra i $\sim \text{N}(0,1)$ ma la F.d.f. di $N(0,1)$ è continua
(χ^2 integrabile) allora scatta Polya

Teorema centrale dei valori X_1, X_2, \dots indipendenti, e con distribuzione $\sim N(0,1)$
con varianza finita sia sulla sfera, la successione (F_{S_n}) nei punti $f(x)$ della
della normale ridotta converge uniformemente alla $F(x)$ nella distribuzione
normale $N(0,1)$

In altri termini la successione (S_n) converge in distribuzione a una
qualsiasi v.a. bivalente secondo la distribuzione normale $N(0,1)$.

• uniforme significa $\forall \epsilon > 0 \exists m \forall n |F_{S_n}(x) - F(x)| < \epsilon$

Teorema Nella ipotesi del teorema del limite centrale assumendo la dipendenza
o paritaria del momento centrale addotto terzo $\beta = E((X_i - E(X_i))^3)$, risulta:

$$\frac{1}{\sqrt{n}} |F_{S_n}(x) - F(x)| \leq K \cdot \beta \quad !$$

disegnazione di Berry-Essen con

$$(0.403 \leq K \leq 0.478 \text{ allo stato attuale illo comune})$$

• il massimo errore comune dovuto
FDR con FDR ridotto

→ Per l'errore livello di precisione di 1 alla seconda cifra decimale, $n=10000$
assunzione $\epsilon = 1\%$

Ma probabilmente si è visto che per le normali distribuzioni statistiche
si è visto che una buona approssimazione viene con $n \geq 30$ (novero) se sono
gravidicile si non va aumentato

Si considerano una successione di dati indipendenti di medesima probabilità
 p , una buona approssimazione viene prendendo $P(1-p) \cdot n \approx 25$
Inoltre nel caso di v.a. a valori interi si ottiene in generale una
buona approssimazione di $P(S_n \leq x)$ sostituendo in $\frac{x-\alpha_m}{\sqrt{\sigma^2/n}}$ il valore x con
 $x + \frac{1}{2}$

Il teorema del limite centrale qualifica l'approssimazione, da creare
semplicemente fatto nello applicazione pratica della legge di Sn con quella della
distribuzione normale $N(0,1)$ nel caso di indipendenza ed eindistribuzio-
ne. Approssimazione che, indicata con \tilde{F} la funzione di approssimazione
della Normale $N(0,1)$, si basa sulla seguente relazione $P(S_n \leq x) =$
 $= P(S_n \leq \frac{x - \alpha_m}{\sqrt{\sigma^2/n}}) \approx \tilde{F}(\frac{x - \alpha_m}{\sqrt{\sigma^2/n}}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{x - \alpha_m} e^{-t^2/2} dt$

Si trova $P(|\frac{S_n - \alpha}{\sigma}| \geq \varepsilon) \approx 2\tilde{F}(-\varepsilon \sqrt{\frac{n}{\sigma^2}}) = \sqrt{\frac{2}{n}} \sum_{t=1}^{\infty} e^{-t^2/2}$ da formule di
calcolo

valore più preciso - per n grande - della disegnazione di Calcolo, →
si usa questa proprietà

Questo tipo di problema va sotto "l'approssimazione normale", che
consiste nel calcolo probabilità relativa a Sn o $S_{n,p}$ tramite la
Normale $N(0,1)$

Convergenza quasi certa: → permettono di calcolare la sp. mat. attesa di una v.a.
Convergenza in prob. → permettono di calcolare la
Convergenza in distribuz. - ha natura più calcolistica

Questi 3 risultati non mi permettono di calcolare la FDR come delle (X_i) non
a parità sulla FDR assurte, ma cioè le 3 permettono di utilizzare la
teoria matematica, TCC (1) permette di trovare FDR_{Sn} o $FDR_{S_{n,p}}$. Per farci il
resto lo faccio.

Geò di Glielmo - Castelli

26

Le leggi dei grandi numeri e del bassone del limite centrale considerano il comportamento asintotico di rispettivamente, quote attuariale e delle somme sciolte.

Il bassone Glielmo fornisce invece una formulazione induttiva processa dell'evoluzione empirica di la funzione di ripartizione da cui si ricava la probabilità in modo simile su un gran n° di realizzazioni di ova indipendenti ed egualmente, e verosimilmente vicine/prossime allo stesso limite di ripartizione.

Se le var. aleatorie X_1, \dots, X_n la funzione di bassone $F^{(X_1, \dots, X_n)}$:

$$\begin{aligned} F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, w) &= \left(I_{\{X_1 \leq x\}}(w) + \dots + I_{\{X_n \leq x\}}(w) \right) \cdot \frac{1}{n} = \\ &= I_{\{x \leq \max(X_1(w), \dots, X_n(w))\}} \end{aligned}$$

è detta funzione di ripartizione synthetica (relativa a X_1, \dots, X_n)

$F^{(X_1, \dots, X_n)}(\cdot, w)$ è una funzione di ripartizione per ogni $w \in \mathbb{R}$, quindi dipendendo dai vari elementi, è una funzione di ripartizione totale; risulta infatti:

$$\begin{aligned} F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, w) &\leq F^{(X_1, \dots, X_n)}(x', w), \text{ se } x < x' \quad (\text{perché } I_{\{x \leq x'\}} \leq I_{\{x' \leq x'\}}) \\ F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, w) &= 0 \quad \text{se } x < \min(X_1(w), \dots, X_n(w)) \\ F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, w) &= 1 \quad \text{se } x \geq \max(X_1(w), \dots, X_n(w)) \\ F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, w) &= F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, w) \quad (\text{in quanto } \lim_{x \rightarrow x} I_{\{x \leq x\}} = I_{\{x \leq x\}}) \end{aligned}$$

Ora se x_1, \dots, x_n tutti uguali la FdP sarebbe uniforme:



se però almeno 2 si considerano allora non è più uniforme

Geò di Glielmo - Castelli

Siamo lo o a. X_1, X_2, \dots, X_n (indipendenti) con comune
funzione di ripartizione F . Allora $\sup |F^{(X_1, \dots, X_n)}(x, \cdot) - F(x)| \rightarrow 0$ (P.a.c.)
l'errore commesso sull'FdP supera con $F^* \in \mathcal{R}$

caso: $P(\{\omega \in \Omega \mid F^{(X_1, \dots, X_n)}(\cdot, \omega) \text{ converge uniformemente a } F\}) = 1$

con probabile certezza, la convergenza così ottenuta è di tipo uniforme
risp. a F .

Medie condizionate

Condizionamento ad eventi non trascurabili.

Sotto $P(H) > 0$ esiste un evento non trascurabile, notiamo:
 $\frac{P(A|H)}{P(H)} = P(A \cap H) / P(H)$

c'è una probabilità

~~ben/~~ $P(Z|H) = \frac{P(Z \cap H)}{P(H)} = \frac{P(H)}{P(H)} = 1$

$$P(\bigcup_{n \geq 1} A_n|H) = \frac{P(\bigcup_{n \geq 1} A_n \cap H)}{P(H)} = \frac{P(\bigcup_{n \geq 1} (A_n \cap H))}{P(H)} = \sum_{n \geq 1} \frac{P(A_n \cap H)}{P(H)} = \sum_{n \geq 1} \left(\frac{P(A_n \cap H)}{P(H)} \right) =$$

$$= \sum_{n \geq 1} P(A_n|H) \text{ da } (A_n)_{n \geq 1} \text{ azze da seguire}$$

Quindi $P(\cdot|H)$ è una probabilità della probabilità condizionale a H .

Come posso calcolare in modo agevole $\int S X dP(\cdot|H)$, con X v.a?

Se X var. aleatoria allora $X \in P(I_H)$ sommabile se e solo se $X \cdot I_H \in P$ -sommabile. Inoltre nel caso di sommabilità (x_i) vale che:

$$\int_S X dP(\cdot|H) = \int_S X dP$$

ben - X semplice e una misurabile: $\text{v.a } X = \sum_{y \in \mathcal{Y}(x)} y \cdot I_{\{X=y\}}$

$$\int_S X dP(\cdot|H) = \sum_{y \in \mathcal{Y}(x)} y \cdot P(X=y|H) = \sum_{y \in \mathcal{Y}(x)} y \cdot P(\{X=y\} \cap H) = \frac{1}{P(H)} \sum_{y \in \mathcal{Y}(x)} y \cdot (\sum_{n \geq 1} I_{\{X_n=y\}} \cdot I_H)$$

$$= \frac{1}{P(H)} \sum_{y \in \mathcal{Y}(x)} (\sum_{n \geq 1} y \cdot I_{\{X_n=y\}} \cdot I_H) dP = \frac{1}{P(H)} \sum_{n \geq 1} (\sum_{y \in \mathcal{Y}(x)} y \cdot I_{\{X_n=y\}}) dP = \int_S X dP$$

• v.a X (\mathcal{A}, \mathcal{B})-misurabile, $y \geq 0$ allora $0 \leq X \leq X$ con X funzione semplice. Allora $0 \leq (X \cdot I_H) \leq X \cdot I_H$, ed inoltre $\int_S X dP(\cdot|H) = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_S X_n dP(\cdot|H)$

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\int_S X_n dP}{P(H)} = \frac{1}{P(H)} \lim_{n \rightarrow \infty} \int_S X_n dP = \frac{\int_S X dP}{P(H)}$$

• v.a. X g.t. da $\int_S X^+ dP(\cdot|H) \leq \int_S X^+ dP = \int_S (X^+ \cdot I_H) dP = \int_S (X \cdot I_H)^+ dP$

$$\text{Oss } X^+ \cdot I_H = \begin{cases} X \cdot I_H & X \geq 0 \\ -X \cdot I_H & X < 0 \end{cases} \quad (X \cdot I_H)^+ = \begin{cases} X \cdot I_H & X \geq 0 \\ 0 & X < 0 \end{cases}$$

$$\text{In } H: \begin{cases} X & X \geq 0 \\ -X & X < 0 \end{cases}$$

$$\text{In } H: \begin{cases} X & X \geq 0 \\ 0 & X < 0 \end{cases}$$

$$\text{In } H^C: \begin{cases} 0 & X \geq 0 \\ X & X < 0 \end{cases} \Rightarrow 0 \text{ occupa}$$

ma $H^C \cap H = \emptyset$

ma $H^C \cap H = \emptyset$

ma $H^C \cap H = \emptyset$

$$\text{da } \int_S X^+ dP(\cdot|H) = \int_S X^- dP = \int_S (X^+ \cdot I_H) dP = \int_S (X \cdot I_H)^+ dP$$

$$= \frac{\int_S X^+ dP}{P(H)} - \frac{\int_S X^- dP}{P(H)} = \frac{\int_S X^+ dP}{P(H)} = \frac{\int_S X dP}{P(H)}$$

(o $P(\cdot|H)$ sommabilità di X equivale alla P -sommabilità di $X \cdot I_H$).

Inoltre nel caso di sommabilità $\int_S X dP(\cdot|H) = \int_S X^+ dP(\cdot|H) - \int_S X^- dP(\cdot|H) =$

$$= \frac{\int_S X^+ dP}{P(H)} - \frac{\int_S X^- dP}{P(H)} = \frac{\int_S X dP}{P(H)}$$

Dato una v.a X con spazio misurabile, la sparsità misurabile condizionata di X ad H è identificata dall'elemento della reale semplice $E(X|H) = \int_S X dP(\cdot|H)$, allora per le precedenti vale che:

$$E(X|H) = \frac{\int_S X dP}{P(H)} = E(P_X \cdot I_H)$$

$$= E(X)$$

Condizionamento e l'elenco.

- **Esempio introduttivo:** considerare l'estrazione per formolare spiegazione rispondendo condizionato alle informazioni disponibili lo si voglia: arrivare a parlare di condizionamento anche su numeri casuali.

Estrazione a caso di un numero X (a, b) dall'intervallo $[0,1]$

$$\Omega = [0,1], \mathcal{B} = \mathcal{B}([0,1]), P = \lambda|_{[0,1]}, X(w) = w, E(x) = \frac{1}{2}, X \sim U(0,1), F(X) = x$$

Immagini che l'estrazione sia fatto allora è che la P di Ω sia:

$$H_1 = \{X \leq \frac{1}{2}\}, H_2 = \{X > \frac{1}{2}\}, H_3 = \{H_1, H_2, H_3, H_4\}$$

$$H_2 = \{\frac{1}{2} \leq X < \frac{3}{4}\}, H_4 = \{X = \frac{1}{2}, \sqrt{X} = \frac{1}{2}\}$$

→ eventi osservabili (o informazioni) → lo si fa l'osservabile

Ma se con precisione si vuole calcolare

Qual è l'informazione che ricava adesso da H_1 su quali esulti? Ma non ha
risolto l'incertezza su P , di quale evento vedrà conoscere il valore
di verde? P degli esulti di H_1 . $\mathcal{B}_1 = \{U(H_j) : j \in \{1, 2, 3, 4\}\}$ sono gli
eventi della P seguenti: I_{H_1} , I_{H_2} , I_{H_3} , I_{H_4} sono osservabili. Per fare fondabile
alla logica eventi $\mathcal{B}_1 = \{I_{H_1}, I_{H_2}\}$ è l'elenco generato da P è fatto

informazione osservabile $P_1 = \{H_1, H_2\}$ vero, altri H_3, H_4 → no

Allora risulta l'incertezza su P vedere che il valore individuato solo
dagli eventi osservabili

X è uno ω non osservabile

→ scopo ora è calcolare $E(X|H_1)$ → $\omega_1, \omega_2, \omega_3$, già sapendo che $P(H_4) = 0$
quindi non potrò calcolare $E(X|H_4)$. Però c'è ancora una tutt'altra
struttura, condizionalmente alla H_1 ind di X , per risolvere quest'
induzione $\xrightarrow{\text{P}} P(H_1) = \frac{1}{2}, P(H_2) = \frac{1}{2}, P(H_3) = \frac{1}{4}, P(H_4) = 0$

$$E(X|H_1) = \frac{\int_{H_1}^1 \omega d\omega}{P(H_1)} = \frac{(\omega_1^2)^{\frac{1}{2}}}{\frac{1}{2}} = \left(\frac{1}{16} \cdot \frac{1}{2} - 0\right) \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{3} = Y_1$$

$$E(X|H_2) = \frac{\int_{H_2}^1 \omega d\omega}{P(H_2)} = \frac{(\omega_2^2)^{\frac{1}{2}}}{\frac{1}{2}} = \left(\frac{9}{16} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{16} \cdot \frac{1}{2}\right) \cdot 2 = \frac{1}{2} = Y_2$$

$$E(X|H_3) = \frac{\int_{H_3}^1 \omega d\omega}{P(H_3)} = \frac{(\omega_3^2)^{\frac{1}{2}}}{\frac{1}{4}} = \left(\frac{9}{16} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{16} \cdot \frac{1}{2}\right) \cdot 4 = \frac{9}{8} = \frac{9}{8} = Y_3$$

→ il secondo dell'evento che si verifica, l'approssimazione dell'informa-
zione manda il valore atteso (ma i due 3 accadranno)

estrazione lungo un albero osservabile come mostra / preso

$$Y = \sum_{i=1}^3 Y_i \cdot I_{H_i} = \frac{1}{3} I_{H_1} + \frac{1}{2} I_{H_2} + \frac{1}{4} I_{H_3} + Y_4 \cdot I_{H_4} \quad \text{albero: } Y : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$$

Y attacca ad H_1 lo stesso processo matematico condizionata

Y è (P, \mathcal{B}) -misurabile

dim

scrivere le contraccorrispondenze Bayesiane → ω -fattore in questo dispositivo
degli eventi H_1, \dots, H_4 : $\{Y \in \mathbb{I}_{-\infty, \infty}, X\} = \{\omega\}$ → ω → ω

$$\begin{array}{ll} H_1 & \omega \times \mathbb{I}_{-\infty, \infty} \\ H_2 \cup H_3 & \omega \times \mathbb{I}_{-\infty, \frac{1}{2}} \\ H_4 & \omega \times \mathbb{I}_{\frac{1}{2}, \infty} \end{array} \quad \left\{ \text{tutte contraccorrispondenze} \right. \\ \left. \omega \in \mathcal{B} \Rightarrow (P, \mathcal{B})\text{-misurabile} \right.$$

Allora l'incertezza su P considererà il valore di Y che si verificherà, cioè
 Y sarà osservabile

Sopravvive il legame fra X con ω o Y da: (puntando a calcolare $E(Y|P) =$
 $= E(X \cdot I_H)$)

non concordare sul numero loro indipendente

$$a) E(X \cdot I_{H_j}) = E(X \cdot \sum_{i \in H_j} I_{H_i}) = \sum_{i \in H_j} E(X \cdot I_{H_i}) \quad \text{in questo}$$

$$\text{caso } E(X \cdot I_{H_i}) = \int_{H_i} X dP = 0$$

$$\sum_{i=1}^4 X dP = \sum_{i=1}^4 S_{H_i} X dP = \sum_{i=1}^4 (S_{H_i} X dP) P(H_i) = \sum_{i=1}^4 E(X|H_i) P(H_i) = \sum_{i=1}^4 Y_i P(H_i).$$

$$b) Y \cdot I_{H_j} = \left(\sum_{i=1}^n Y_i \cdot I_{H_i} \right) I_{H_j} = \sum_{i=1}^n Y_i \cdot I_{H_i \cap H_j} = \sum_{i=1}^n Y_i \cdot I_{H_j}$$

$$\text{Hin } U_{H_j} = U(H \cap H_j) = U_{H_j} \Rightarrow I_{U_{H_j}} = \sum_{i=1}^n I_{H_i} - 0$$

$$S \sum_j I_{H_j} = S_H (Y \cdot I_H) I_{H_j} = \sum_{i \in J} Y_i P(H_i) = \sum_{j \in J \setminus H_j} Y_j P(H_j)$$

$$S_H X dP = S_H Y dP \text{ ora } H = \bigcup_{i \in J} H_i$$

$$(n) \text{ da } J = \{4\} \text{ allora } H = H_4 \text{ e } S_H X dP = S_H Y dP$$

$\Rightarrow S_H X dP = S_H Y dP$ qualunque sia H osservabile, ma che H sia trascrivibile

Passo grande calcolare l'integrale $\int \int \int \dots$ v.a. non osservabile X tramite l'ubigge di $\int \int \dots$ v.a. osservabile Y

Se l'osservamento dell'informazione H è osservabile con $P(H) > 0$
 risulta $E(Y|H) = S_H X dP = \frac{S_H Y dP}{P(H)} = E(Y|H)$

La stocistica matematica di X condizionata a gli eventi non trascrivibili passa calcolarla tramite via Y

(NB)

Nell'informazione superiore se \bar{E} è vero, \bar{E} è solo \bar{F} v.d. li è ovvi!

Se un evento è osservabile solo la sua informazione è osservabile.

Se lo è un insieme di eventi osservabili \Rightarrow l'insieme osservabile

è osservabile: se i suoi $\rightarrow U_{\bar{G}_V}$, in tutti $F \rightarrow U_{\bar{G}_F}$

* Inversamente le strutture degli eventi osservabili è una T -algebra, quindi viene indirettamente disponibile la informazione disponibile che si ottiene da un osservamento qualsiasi, come una T -algebra di eventi.

Motivo:

Ora si ragiona per restringere che l'osservazione compare nella T -algebra universale e della $S_H X dP = S_H Y dP$ con H osservabile (ando tra i) ha essere intera come caratterizzante lo spazio matematico condizionato all'informazione disponibile (rappresentato nel caso particolare in scena dalla T -algebra generale \mathcal{B}_I).

• Formulazione generale (introduzione di \mathcal{B}_I)

Adottando questo punto di vista e passando ad una formulazione generale consideriamo per descrivere formalmente l'informazione disponibile tramite un prefisso preceduto di osservazione, una T -algebra \mathcal{B}_I cui elementi denotano eventi osservabili, in quanto rappresentano gli eventi aleatori il cui valore di verità è acquistabile tramite il processo di osservazione.

Osserviamo \mathcal{B}_I no T -algebra: oppure risulta che le formule degli eventi osservabili \mathcal{B}_I no T -algebra in quanto:

dim \mathcal{B} osservabile $\rightarrow \mathcal{B} \in \mathcal{B}_I$

\mathcal{B} osservabile $\rightarrow \mathcal{B}$ osservabile $\rightarrow E \in \mathcal{B}_I \Rightarrow \mathcal{B} \in \mathcal{B}_I$ (caso estremo v.v.)

$\mathcal{B}_I, \mathcal{B}_{I_1}, \dots$ osservabili $\Rightarrow \bigcup_{i=1}^n \mathcal{B}_i$ osservabile perché se \mathcal{B}_i vero $\rightarrow \mathcal{B}_i$ vero $\rightarrow \bigcup_{i=1}^n \mathcal{B}_i$ vero

$\Rightarrow (\mathcal{B}_1, \dots, \mathcal{B}_n) \in \mathcal{B}_I \Rightarrow \bigcup_{i=1}^n \mathcal{B}_i \in \mathcal{B}_I$

* Data una varialetà X con $E(X)$ finita, dimostrare $E(X|\mathcal{B}_I)$ sara' v.a. estesa Y tale che:

(a) sia \mathcal{B}_1 -Borel misurabile

$X \in (\mathcal{B}, \mathbb{B})$ -misurabili

32

(b) $\forall H \in \mathcal{B}_1$ risulta $S_{X \in H} = S_{Y \in H}$

L'intero come corollario risulta lo stesso esempio condizionando alle informazioni disponibili

Il problema ora è arrivare ad $E(X|\mathcal{B}_1)$

Info che aveva / info disponibile

Se con elementi

\mathcal{B}_1 eventi di interesse

\mathcal{B}_1 insieme di eventi osservabili o inform-disponibili

- \mathcal{B}_1 -algebra

\Rightarrow avendo una \mathcal{B}_1 -algebra di osservabili fatto risolvere il problema su \mathcal{B}_1

$$S_{X \in H} \rightarrow X \in \text{Borel} \cap \text{osservabili} \rightarrow X \in \text{Borel} \cap \mathcal{B}_1 \text{ delle } E(X|\mathcal{B}_1)$$

\mathcal{B}_1 è \mathcal{B}_1 -algebra di \mathbb{R}

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathcal{B}_1 \text{ informazione disponibile} \\ \mathcal{B}_1 \text{ insieme unico (ogni info disponibile)} \end{array} \right\} \Rightarrow Y \text{ è calcolato} \quad S_{X \in H} = S_{Y \in H} = S_{X \in H}$$

$$S_{X \in H} = S_{Y \in H} \Rightarrow E(X|\mathcal{B}_1) = E(Y|\mathcal{B}_1)$$

Per (a) risulta che se $x \in Y$ non osservabile, cioè la \mathcal{B}_1 -Borel misurabile di $Y \Rightarrow$ osservabilità di Y

dim $E(Y|H)$

$$\{Y > y\} = \{Y \in \{y\}\} \in \mathcal{B}_1 \text{ perché } \{y\} \in \mathcal{B}_1 \text{ e } Y \in (\mathcal{B}_1, \mathbb{B}) \text{-misurabile.}$$

Allora si cerca di Y , $\{Y > y\} \in \mathcal{B}$, quindi c'è un solo y borsabile di $Y | \{Y > y\}$ e cioè \Rightarrow borsabile vero y .

Perché una volta risolto il problema degli osservabili, non indovinare il vero valore di Y (cioè una valle per X) se X non osservabile

Y è finita (P-q.c.), in quanto $E(Y) = E(X)$

\Rightarrow fatto ormai che una varia

$$E(X) = S_{X \in H} \text{ finito per puro} \rightarrow S_{Y \in H} \text{ finito} \rightarrow S_{Y \in H} \text{ finito, P-q.c per le prob di } \mathcal{B}_1$$

"Se f è integrabile, allora
 f è finita ($m=0$)

Quante sono le versioni Y di $E(X|\mathcal{B}_1)$?

Tutte, mentre P-q.c. dà le versioni

Y versione di $E(X|\mathcal{B}_1)$

Y versione di $E(X|\mathcal{B}_1)$

$Y = Y'$ P-q.c. cioè la variazione indipendente condizionata è data a meno di numeri di probabilità nulle

dim

Perche $H \subseteq \{Y \neq Y'\} = \{Y > Y'\} \cup \{Y < Y'\}$, allora $\{Y > Y'\} \in \mathcal{B}_1$ perché Y, Y' sono $(\mathcal{B}_1, \mathbb{B})$ -misurabili. Se poi considero $P(H) > 0$, supponendo ad esempio $P(Y' > Y) > 0$ allora appunto b) due volte $S_{Y \in H} = S_{Y' \in H} = S_{Y \in H}$ con $\{Y > Y'\} \in \mathcal{B}_1$. Da cui, essendo $E(X)$ finito: $E(Y) > E(Y')$

$$\Rightarrow 0 = S_{\{Y > Y'\}} Y' dP - S_{\{Y > Y'\}} Y dP = S_{\{Y > Y'\}} (Y' - Y) dP > 0$$

impossibile
 $m(Y) > 0$

Allora a rigore sarei una classe di funzioni Y uguali tranne a meno di numeri di eventi osservabili di probabilità nulle, cioè uguali P-q.c. Per questo motivo con un altro di notazione, scriviamo il simbolo $E(X|\mathcal{B}_1)$ per indicare anche una sua qualsiasi versione di $E(X|\mathcal{B}_1)$ che pure troverà il "P-q.c."

(NB) $E(X) \neq E(X|\mathcal{B}_1)$

numero v.o. $(\mathcal{B}_1, \mathbb{B})$ -misurabili

Un evento osservabile H si dice P-aleno (in senso abuso) se è ancora un evento di probabilità pura non misurabile in due eventi osservabili ancora di probabilità pura

Caso $\forall H_1 \in \mathcal{H}$, $P(H_1) = 0$ oppure $P(H_1) = P(H)$ (w) $H = 0$

Teorema

$E(X|B_1)$ è una P finita di S costituita da eventi non trascinabili
allora gli atomi della σ -algebra generata coincidono con gli elementi
della partizione

* Teorema

In H un P -atomo di \mathcal{P}_1
 $\Rightarrow \exists H_1 \in \mathcal{H} : P(H_1) = P(H)$
 $\Rightarrow E(X|\mathcal{P}_1)(w) = E(X|H) \quad \forall w \in H$
 $E(X|\mathcal{P}_1)(w) = E(X|H)$

Così non è vero che se prendo un H di \mathcal{P}_1 allora $E(X|\mathcal{P}_1)(w) = E(X|H)$ con $w \in H$

Teorema (risultato)

1) $E(E(X|\mathcal{P}_1)) = E(X)$

Dim $E(X) = \int_S E(X|H) dP = E(E(X|H))$ con $S = \mathcal{P}_1$

2) $E(X|d(\mathcal{P}_1)) = E(X)$ $E(X)$ considera solo info sulle σ -algebra informazione sicura
infatti coincide solo la media
del primo evento di prob. $\geq 0.5 - 0.5$, nella \mathcal{P}_1

3) $E(X|B) = X$ (P-q.c.) Il informazione massima consentita ad X come quella
di B , essendo X (\mathcal{P}_1, B)-misurabile, $\forall B \in \mathcal{B} \Rightarrow$ considera tutta X

4) $E(X|\mathcal{P}_1) = X$ (P-q.c.) se X è ($\mathcal{P}_1, \mathcal{B}$)-misurabile

Dim X è ($\mathcal{P}_1, \mathcal{B}$)-misurabile $\Leftrightarrow X$ è misurabile, quindi la sua spettanza
non dovrebbe condizionare a lui.

Premessa a teorema ~~$\frac{\forall}{\exists}$~~ con \forall gli intermedii siamo a teorema

* Teorema (parte 1)

il risultato giustifica l'introduzione della σ -algebra
intendendo condizionata alla σ -algebra

$E(X|B_{1n})$ riceve una decomposizione σ -algebra

$$B_{1n} = \bigcup_{i=1}^n B_{1ni}$$

X riceve $E(X|B_{1n})$

$$\Rightarrow E(X|B_{1n}) \rightarrow X \quad (\text{P-q.c.})$$

una decomposizione
struttura informatica (filtrazione) fattori di controllo: step
non grande

La spet. mettendo ad ogni livello della inform.
convergerà q.c. al non misurabile X
dove $P(w) E(X|B_{1n})(w) \rightarrow X(w) = 1$ con q.c.

Oss La convergenza è solo puntuale perturbata, non uniforme (MG Cantelli)

L'idea del teorema è che se le informazioni a successione sono non
degradanti ad esaurire, allora la corrispondente versione converge,
al limite, alla o.a. non misurabile X

• le spet. misurabili condizionate ad ogni livello, sono appross. per X , e
meno e meno vicine della info veritiera (che dà $E(X)$) ed arriverà
alle info disponibili massime X .

Ma and $E(X|\mathcal{P}_1) = X$ (P-q.c.)? Quando $\mathcal{P}_1 = \mathcal{B}$ è X ($\mathcal{P}_1, \mathcal{B}$)-misurabile bensì obblig.

Teorema X, Y, X_1, X_2

$$E(X), E(Y), E(X_1), E(X_2)$$

valgono le stesse relazioni ma non lo è subito vero P-q.c.

i) monotonie $E(X|B) \leq E(Y|B) \Rightarrow X \leq Y$ (P-q.c.)

ii) $E(X|B) = E(Y|B) \Rightarrow X = Y$ (P-q.c.)

iii) indipendenza $a \leq E(X|B) \leq b \Rightarrow a \leq X \leq b$

iv) indipendenza stretta $a < E(X|B) < b \Rightarrow a < X < b$ (P-q.c.)

v) linearità $E(\sum a_i X_i|B) = \sum a_i E(X_i|B)$

vi) $|E(X|B)| \leq E(|X||B)$

vii) convergenza monotona $E(X_n|B) \downarrow E(X|B) \Rightarrow X_n \geq X \text{ o } X_n \leq X$ (P-q.c.)

viii) $E(\sum a_i X_i|B) = \sum a_i E(X_i|B) \quad \forall a_i \in \mathbb{R}^+$ X_i sono σ -misurabili e $E(X_i|B)$ finita

ix) convergenza dominata $E(X|B) \rightarrow E(Y|B) \quad \forall Y, Y \geq X$ (P-q.c.) $\forall Y$ con $E(Y|B)$ finita e $Y \geq X$

x) $E(Z-H|B) = Z - E(H|B) \quad Z$ è σ -misurabile e limitata

Idea: Z è σ -misurabile e limitata \Rightarrow la tratta cosa v'è di $E(Z) = E(X|B)$

resta fissa cosa che v'è di $E(H|B)$

xi) Se K è una sotto- σ -algebra di B allora $E[E(X|B)|K] = E(X|K)$ e $E[E(X|H)|B] = E(X|B)$

se K è informazioni disponibili come se ne ha dopo

Il seguente teorema dice cosa v'è di $V_{\sigma}(Y)$ risp alle $V_{\sigma}(X)$ dopo l'arrivo di nuova informazione

Teorema

non integrabile

misurabile

$X, E(X)$, $V_{\sigma}(X)$ finita

Y successiva limitata di $E(Y|B)$

$V_{\sigma}(Y) = V_{\sigma}(X) + E[(X-Y)^2] \geq V_{\sigma}(X)$

non integrabile

o a misurabile

sono finite

o a misurabile

e integrabili

l'arrivo di informazione migliora la conoscenza di X

oltre dell'informazione σ contiene solo venire limitata cosa

$E(X^2), E(Y^2)$ finiti \Rightarrow in quanto $V(Y) = E(Y^2) - E(Y)^2$ finita e $\sqrt{V(Y)}$ finita perché Y finita
allora resto $E(Y) \geq 0 \Rightarrow (X-Y)(Y-\alpha)$ v'è α e integrabile per la σ -algebra
e integrabile se $(X-Y)^2$ e $(Y-\alpha)^2$ e integrabili: X^2 e Y^2 integrabili $\Rightarrow 2XY$ integrabile,
e $\Rightarrow 2Y^2$ integrabile ($Y \leq Y^2$ integrabile)
 $\Rightarrow V_{\sigma}(Y) = E[(X-\alpha)^2] = E((X-Y)+(Y-\alpha))^2 =$
 $= E[(X-Y)^2] + E[(Y-\alpha)^2] + 2E[(X-Y)(Y-\alpha)]$
 $= E[(X-Y)^2] + V_{\sigma}(Y) + 2E[(X-Y)(Y-\alpha)]$

se fissa = 0 cosa finita

da $(Y-\alpha)$ v'è limitata e σ -misurabile \Rightarrow σ -misurabile

allora $E[(X-Y)(Y-\alpha)|B] \stackrel{P-q.c.}{=} (Y-\alpha)E[X-Y|B]$ (P-q.c.)

$= (Y-\alpha)[E(X|B) - E(Y|B)]$ (P-q.c.)

intervalli con misurabile $\forall i$ misurabile $\forall i$

$= (Y-\alpha)(Y-\bar{Y})$ (P-q.c.)

$= 0$ (P-q.c.)

perché $(X-Y)(Y-\alpha) \leq 0$ allora fissa $\Rightarrow E(H|B) = 0$ (P-q.c.)

\Rightarrow da $E[(X-Y)(Y-\alpha)] = E(X) \Rightarrow$ da $E[(X-Y)(Y-\alpha)] = E(Y) = 0 \Rightarrow E(H) = 0$ allora

$E[(X-Y)(Y-\alpha)] = 0$,

da Y versione limitata di $E(Y|B)$ \Rightarrow ogni versione Y sarà ancora limitata (P-q.c.)

Funzioni di regressione $X(N)$ -misurabile \hat{Y} non misurabile

In molte situazioni l'informazione utile capta nell'osservazione il valore di un ente aleatorio $X: \Omega \rightarrow \mathbb{X}$, dove N contiene i campioni. Perché l'informazione deve \mathcal{F}_N l'osservazione è X viene naturale identificare lo σ -algebro di eventi osservabili \mathcal{B}_N , con lo σ -algebro indotto $X^{-1}(N) = \{X^{-1}(A); A \in N\} \subset \mathcal{B}$ da X su \mathbb{R} . Infine si considera \hat{Y} un P.D.V. interrelativo, la conoscenza dei valori di X per gli eventi di tale σ -algebro equivale alla conoscenza di tutti gli eventi di \hat{Y} quindi $\{\hat{Y} = y\} = \{Y = y\} \in X^{-1}(N) \cap \mathcal{B}_N$

$$\begin{array}{ll} \text{se } X \text{ è misurabile} & \hat{Y} \in (\mathcal{B}_N) - \text{misurabile} \\ \text{se } N & Y = \hat{Y}|N = \{\hat{Y} \in B_N; B \in N\} \subset \sigma\text{-algebro indotto da } X \end{array}$$

$\hat{Y}_1 = X^{-1}(N)$ informazione disponibile
 $\{X \in B_N; B \in N\}$ σ -algebro indotto da X

quei valori osservabili X
 conoscibili sono gli
 eventi di \mathcal{B}_N

Seo \hat{Y} è una misurabile (s.p.) con $E(\hat{Y})$ finito:

$$E(Y|\hat{Y}) = E(Y|X^{-1}(N)) = E(Y|X)$$

- non significa trasferire: è la stessa not. di \hat{Y} a seguito del fatto che possiamo conoscere il suo valore di X , con l'info = estremamente
- è un'informazione aggiornata di \hat{Y} alla conoscenza di X

Geo \hat{Y} no
 X non misurabile (P.D.V. finito)

X e \hat{Y} indipendenti

$$E(Y|\hat{Y}) = E(Y) \text{ se } \hat{Y} \text{ indipendente}$$

• l'informazione proveniente da X misurabile
 alla informazione sulla

- trasformate certe di \hat{Y} a indipendenti sono ancora indipendenti
- INVERSO: misurabile se e solo se congruente: 2 o.a. indipendenti \Leftrightarrow le trasformate = prodotto marginali. L'indice per cui è stato usato la parola indipendenza adesso è giustificato, mentre prima non aveva significato, ma era l'informazione disponibile basata su X dovunque nella info nello osservare X associata all'osservazione nulla.

dim $\int_{\{X \in A\}} Y dP = E(Y|X \in A) dP$

$$\int_{\{X \in A\}} = I_A(X)$$

\hat{Y} e $I_{\{X \in A\}}$ sono indipendenti

$$\Rightarrow \int_{\{X \in A\}} Y dP = E(Y \cdot I_{\{X \in A\}}) = E(Y)P(X \in A) = \int_{\{X \in A\}} E(Y) dP \Rightarrow E(Y) = E(Y|X)$$

$$I_A(X) = \begin{cases} 1 & X \in A \\ 0 & X \notin A \end{cases}$$

$$\int_{\{X \in A\}} Y dP = \int_{\{X \in A\}} E(Y) dP$$

- $E(Y)$ è P.D.V. misurabile
- misurabile

Il seguente lemma stabilisce che ogni funzione $(\mathbb{R}, \mathcal{B})$ -misurabile trasformata sotto dell'osservabile X

$$\begin{array}{ccc} \Omega & \xrightarrow{X} & \mathbb{X} \\ \mathcal{B} & \xrightarrow{f} & N \\ \mathcal{B} & \xrightarrow{f^{-1}} & \hat{Y} \text{ o.a. } (\mathbb{R}, \mathcal{B}) - \text{misurabile} \\ \mathcal{B} & \xrightarrow{f^{-1}} & \mathbb{R}^n \\ \mathcal{B} & \xrightarrow{f^{-1}} & \mathcal{B}(\mathbb{R}^n) \end{array}$$

Come riconoscere lo \hat{Y} ? Come trasformate certe di X ; l'idea è che risulta indipendente da X , l'ha risolta anche su \hat{Y} , e allora il suo risolto anche in \mathbb{R}^n il valore di \hat{Y} determina valore di \hat{Z}

Lemma $Z = g(X)$ ($X \in \mathcal{X}$) (N, \mathcal{B}) -misurabile
 $\exists g: X \rightarrow \mathbb{R}^*$ (N, \mathcal{B}) -misurabile s.t. $Z = g(X)$

- stabilità del $\mathcal{B}(X)$ per la somma di una funzione (X, \mathcal{B}) -misurabile sotto cui si trova una trasformata arta dell'ascolto che si determina da lei.
- Scegliere $E(Y|X)$ per def. $\sigma(X, \mathcal{B})$ -misurabile allora sostituisce a $E(Y|X)$ nel lemma. Allora che $E(Y|X)$ è trasformata arta dell'ascolto X (perché sia che $\exists g$ t.c. $E(Y|X) = g(X)$) (esse $E(Y|X) = g(X)$)

dag. pongo $\mathcal{H}_i = X^{-1}(N_i)$ TH: (solo caso $Z = g(X)$ risulta)

$$Z = \sum_{i=1}^m I_{H_i}, H_i \in \mathcal{H}_i \text{ e } \alpha_i \in \mathbb{R} \quad (\forall i=1, \dots, m) \text{ allora } \exists h_1, h_m \in N \mid H_i = \{x \in \mathcal{X} \mid g(x) \in h_i\}$$

$$\Rightarrow g = \sum_{i=1}^m \alpha_i \cdot I_{H_i} \quad (N, \mathcal{B})\text{-misurabile}$$

$$g(X(\omega)) = \sum_{i=1}^m \alpha_i \cdot I_{H_i}(X(\omega)) = \sum_{i=1}^m \alpha_i \cdot I_{\{X(\omega) \in H_i\}}(\omega) = \left(\sum_{i=1}^m \alpha_i \cdot I_{H_i} \right)(\omega) = Z(\omega)$$

spiegando $\forall \omega \in \Omega \quad (Z(\omega))$ non nulla

Tella una versione Z di $E(Y|X)$ \exists per il lemma, una funzione g (N, \mathcal{B}) -misurabile: $Z = g(X)$ da cui

$$\int_X Y dP = \int_X Z dP = \int_X g(X) dP = \int_X g dP \quad \forall A \in \mathcal{N}$$

integrale
sul dominio
calcolato

Le conoscenze delle leggi e delle g consente di ottenere qui integrale di quel tipo con Y non ascoltabile, ma g ascoltabile.

Ancora una volta per calcolare gli integrali relativi ad un non ascoltabile Y resta ad ogni ascoltabili, basta dare la legge P_Y e a X la funzione $g(\cdot)$. Ancora faccio come per la legge P_X sull'insieme ascoltabile spacciarsi dal meccanismo di portafoglio $\frac{P_Y}{P_X} \rightarrow \frac{Z}{N} g$. Come per le var. n. v. sopra solo la dist. di $p_{Y|X=x}$ (se x è fisso) (vedi 5) con cui uno sp. mette alle n. dati da x . ovvero, basta dare la funzione g × calcolare l'integrale

La g è la funzione di regressione come fra poco vedremo. Avendo cominciato la regressione prima spacciarsi sul meccanismo di portafoglio per valutare lo spettacolo matematico condizionato alla informazione disponibile, dato da un ascoltabile.

Definizione funzione di regressione di Y su X offre funzione

$$E(Y|X=x) : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}^* \quad \text{leggi: } E(Y|X=x) =$$

basta che:

1) sia $P_{X,Y}$ -integrale

$$2) \forall A \in \mathcal{N} \text{ risulta: } \int_X Y dP = \int_X E(Y|X=x) P_{X,A}$$

calcolo X con funzione di regressione
tra cui altri dati $(Y|X=x)$

La $E(Y|X=x) : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$ è finita (P_X -q.c.) perché l'integrale è finito.

è definita a meno di unica $P_{X,Y}$ -trascurabile per via dell'integrale: $Y=g(X)$, $Y \neq g(X)$ sono $P_{X,Y}$ -a.s. uguali

$E(Y|X=X(\omega))$ è una versione di $E(Y|X)$

lo scrivo

Siamo da: $g(X) = E(Y|X)$, $g(X(\omega)) = E(Y|X)(\omega)$, $g(\omega) = E(Y|X=\omega)$ e
 $g(X(\omega)) = E(Y|X=X(\omega))$

Notazione analoga

$$g(\bar{x}) = E(Y|X=\bar{x})$$

$$E(Y|X=x^2)$$

Funz. regressione. Il condizionamento! Misurabilità

Calcolo la f.d. regr. in $x \rightarrow$ def. sugli X

misurabilità matemat. condiz. Per calcolare ad un evento

Calcolo la sp. met. condizionata \Rightarrow def. sugli W

è doveroso → tipo fa col senso logico?

se non avessi info sull'info → tipo fa col senso logico

$$\rightarrow \text{3 solo se } P(\{Y=x\})=0$$

Se $P(\{X=x\})>0$, cioè l'evento $\{X=x\}$ è un trascurabile, allora le 2 coincidono. Infatti

Bors: Sia $X \in \mathbb{X} \mid P(\{X=x\})>0$, allora $E(Y|X=x) = \frac{\sum_{y \in Y} y p_{y|x}}{P(X=x)} - E(Y|\{X=x\})$

Non manca degli obiettivi, quali serviscono a far uscire come teorema la spiegazione mai così alla fine discutibile non sia così facile:
• già trovato che algebre ridotte o piuttosto difficili perdono di grandezza
• se è X e lo andiamo via
• poi c'è da trovare la f di regressione.

Teorema

Diciamo Y, Y_1, Y_2 s.t. v.a. con stima matematica finita. Ricercare algoritmo

$$E(Y) = \sum_x E(Y|X=x) P(x)$$

Vogliamo inoltre le considerazioni seguenti sulle quali lo sviluppo riguardanti funzioni di regressione devono intendersi verificate

$$P_Z=0,0$$

(C.Q.)

- Se $X=x$ è P-q.v., allora $E(Y|X=x) = E(Y)$. Quindi se X è P-q.v.
riduttiva allora $E(Y|X=x) = Y$
- $E(a) = E(X|X=x) = a$
- monotonia $E(Y_1|X=x) \leq E(Y_2|X=x) \Rightarrow Y_1 \leq Y_2$ (P-q.v.)
- intervallo $a \leq E(Y|X=x) \leq b \Rightarrow a \leq Y \leq b$ (P-q.v.)
- intervallo doppio $a \leq E(Y|X=x) \leq b \Rightarrow a \leq Y \leq b$
- linearità $E(\sum a_i X_i | X=x) = \sum a_i E(X_i | X=x)$ qualunque siano i rei, a_i reali
- $E(\sum a_i Y_i | X=x) = \sum a_i E(Y_i | X=x)$ (a.i.) \Rightarrow E.R.T., $X \geq 0, E(\sum a_i Y_i | X=x) \geq 0$
- conservazione convessa $E(Y_1|X=x) + D(E(Y|X=x))$, se $Y_1 \geq Z$ (P-q.v.)
 $E(Z)$ finita e $Y_1 \rightarrow Y$
- g: $\mathbb{X} \rightarrow \mathbb{R}^+$ (N.B.)-misurabile, $g(X) \cdot Y$ amm. $E(g(X)Y)$ finita → allora
 $E(g(X)Y|X=x) = g(x) E(Y|X=x)$
- $E(g(X)|X=x) = g(x)$.
- $|E(Y|X=x)| \leq E(|Y| | X=x)$
- convergenza monotona $E(Y_n | X=x) \uparrow E(Y | X=x) \Rightarrow Y_n \geq Y \geq Y_0$ (P-q.v.)

Riporta la regressione lineare

Concludiamo mostrando il risparmio fondamentale sulla teoria di regressione nella soluzione del problema (centrale nella matematica statistica e di grandi interessi applicativi) di trovare, a partire dall'osservabile X , il suo osservabile Y cominciando un errore più piccolo possibile.

Consideriamo uno stemma $\rho(x)$ di \bar{Y}

$\rho(\cdot)$ funzione peso degli errori è t.c. $\rho(0)=0$

- incuba l'effetto di sostituzione di Y con uno stemma verso la tendenza
- 100% approssimazione

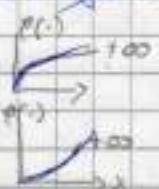
crecente

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \rho(x) = +\infty$$

se $x \rightarrow 0$

$$V = \rho(x) | \bar{Y} - \rho(x) | \quad (\bar{Y} - \rho(x))^2$$

errore assoluto



$$E(|Y - \rho(x)|) \text{ min} <$$

penalizza errori piccoli



grandi

allora $E[\epsilon^2 | Y = g(X)]$ errore medio assoluto

Così notiamo rispetto che l'errore medio assoluto assume valori grandi se $g(X)$ assume valori lontani da Y (o punti n° vicini).
Orbene, da le forme salte di ϵ quello che dà il metodo del "minimo quadrati" prendendo $E(\epsilon^2) = \sigma^2$ (cioè l'errore quadratico medio più piccolo possibile) corrisponde una funzione g^* h.c. $E[(Y - g^*(X))^2] \leq E[(Y - g(X))^2]$

Il ragionamento risultato collega la funzione di regressione con il M.Q. minimizzando dei punti funzione di regressione di Y su X fornita da un insieme quadrati di Y .

Geox

$$\begin{aligned} Y &= Y - g(X) \rightarrow \text{a quadrato integrabili} \\ E(Y|X=x) &\rightarrow \text{a integrabili è risulta:} \\ E[(Y - E(Y|X))^2] &= E[(Y - E(Y|X=x))^2] = \\ &= \min \{E[(Y - g(X))^2]; \dots \} \end{aligned}$$

In questo modo coincide l'effetto approssimazione a media quadratica del suo obiettivo.

$\Rightarrow E(Y|X)$ è funzione che minimizza il fatto quadratico medio.
La funzione minima sarà tale che la divisione a integrali
accorda sicuro che g possiede approssimante al suo obiettivo attraverso l'errore quadratico medio (il più piccolo fatto quadratico) e che il risultato è lo g di regressione.

Ma ricordando che la funzione di regressione è $E(Y|X)$ si intende la migliore approssimazione.

• Allora la f di regressione è l'effetto di valore in vero di Geox
• equivalente funzione di 2° ordine: $f(X) = aX + b$ (a.m.)

Ponendo a ricercare $f(x) = ax + b$ (a.m.) o X, Y oss. a quadrato integrabili
o $Var(X) > 0$ fatti:

$$\begin{aligned} f(a,b) &= E[(Y - g(X))^2] = E[(Y - (aX + b))^2] = \\ &= E(Y^2) + E(a^2 X^2 + b^2 + 2abX) - 2E(Y(aX + b)) \\ &= E(Y^2) + E(a^2 X^2) + b^2 + 2abE(X) - 2aE(YX) - 2bE(Y) \\ &= E(Y^2) + a^2 E(X^2) + b^2 + 2abE(X) - 2aE(YX) - 2bE(Y) \end{aligned}$$

da cui otengo (a^*, b^*) pt minimo del valore residuale

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial f(a,b)}{\partial a} = 2aE(X^2) + 2bE(X) - 2E(XY) = 0 \\ \frac{\partial f(a,b)}{\partial b} = 2b + 2aE(X) - 2E(Y) = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} aE(X^2) + b(E(X)) = E(XY) \\ b + aE(X) = E(Y) \end{array} \right.$$

$$b = E(Y) - aE(X)$$

$$a(E(X^2)) + (E(Y) - aE(X))E(X) = E(XY)$$

$$a E(X^2) + E(X)E(Y) - a E(X)^2 = E(XY)$$

$$\hat{a}^* = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\text{Var}(X)}$$

$$\hat{b}^* = E(Y) - \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\text{Var}(X)} \cdot E(X)$$

\Rightarrow Dunque così l'espressione del transformata effettua all'osservabile X che meglio approssima, in media quadratico, il suo osservabile Y

$$y = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\text{Var}(X)} (x - E(X)) + E(Y)$$

L'errore di approssimazione
lineare di Y su X

Nello approssimare sostituiamo x per avere una buona approssimazione all'osservabile

Quindi si ricorre a Taylor si troncherà appross al 1° ordine migliori di questa

Traendo qui concludiamo il miglior approssimatore lineare
mentre se $f(x)$ è infinita, ma solo finita e continua,
potrà infilzarmi diversi problemi di calcolo al determinare
l'approssimazione

1) La migliore approssimazione in media quadratico all'osservabile
è la stima lineare matematica condannando all'osservabile all'osservabile

2) \hat{g}^* è l'approssimazione più buona, ma sono volti fatti, se sarà a X da farla non considerare (\hat{g}^*)

\hat{g}^* risolve problema dei MA

I DIMENSIONI

l.o. $X: \frac{R}{N} \rightarrow X$ (R, N) -measurable

l.o. $P: N \rightarrow P[0,1]$
 $P(N) = P_1 \times P_2$ $\forall N \in \Sigma$

l.o. N -measurable: $N \rightarrow [0,+\infty]$ (N, B) -measurable
 \Rightarrow quando μ_N -misurabile: $P_N(X) = \int_X g d\mu_N$ (N, B) -measurable.

l.o. X o.a.

l.o. $P: R \rightarrow P[0,+\infty]$ misurabile risp P_R
 $\sum_{k=1}^{\infty} k P_R = \sum_k g d\mu_R$ $\forall R \in \Sigma$

l.o. P_R o.a.

l.o. P_R congruente \Rightarrow $\sum_{k=1}^{\infty} k P_R = \sum_k g d\mu_R$ misurabile risp P_R

$\sum_{k=1}^{\infty} g(X) dP = \sum_k g d\mu_R$
 $= \sum_k g d\mu$ con μ -densità.

II DIMENSIONI

l.o. $(X_1, X_2) = X: R \rightarrow \frac{R}{N} = X_1 \times X_2$ (R, N) -measurable

l.o. $P: N \rightarrow P[0,1]$
 $P_N = P_{X_1} \times P_{X_2}$

l.o. N -measurable: $N \rightarrow [0,+\infty]$ (N, B) -measurable
 \Rightarrow quando μ_N -misurabile congruente \Rightarrow $\sum_{k=1}^{\infty} k P_N = \sum_k g d\mu_N$ (N, B) -measurable

l.o. X o.a.

l.o. P congruente \Rightarrow $\sum_{k=1}^{\infty} k P = \sum_k g d\mu$ misurabile risp P

l.o. P o.a.

l.o. P congruente \Rightarrow $\sum_{k=1}^{\infty} k P = \sum_k g d\mu$ misurabile risp P

$\sum_{k=1}^{\infty} g(X) dP = \sum_k g d\mu$
 $= \sum_k g d\mu$ con μ -densità congruente.

$\frac{R}{N} \xrightarrow{X} \frac{R}{N} \xrightarrow{g} \frac{R}{N} \rightarrow [0,+\infty] \Sigma$
 $\xrightarrow{P} [0,1]$

$\frac{R}{N} \xrightarrow{X} \frac{R}{N} \xrightarrow{g} \frac{R}{N} \rightarrow [0,+\infty] \Sigma$
 $\xrightarrow{P} [0,1]$

TERMINI MATEMATICI CONSIDERATI

$\forall x \in \Omega$ probabile d'esperienza
 $x \in X$ (x) punto X sp. viss. osservabile

ESPERIENZA PROBABILE CONSIDERATA

$\{Y \in \mathbb{R}\}$, sua qualità:
 non si sa cosa $E(X|Y)$: (Y, Z)-indipendente
Dipendenza cioè di
 valore di grande è solo a
 colpo di grande osservabile
 grande $E(Y|X)$ grande
 osservabile = numero di Y

Y indipendente da

$$\int Y dP = E(Y) dP$$

$$\int Y^2 dP = E(Y^2) dP$$

$\Rightarrow E(Y|X)$ punto P-q.c.

\Rightarrow grande o non grande dipende soltanto dal punto nella
 matrice X
 grande $E(Y|X)$ grande, grande $E(Y|X)$ grande
 grande = numero di Y grande
 "Y è una versione di $E(Y|X)$ " indica che Z è
 un grande punto matrice contenuto

$\Rightarrow Y$ è una v.s. casuale

$\Rightarrow E(Y)$ punto P-q.c. (da $E(Y|X)$ grande $\Rightarrow Y$ grande P-q.c.)

$E(f(Y|X)) = E(Y)$

$E(X|Y)$ se punti riflette mai dipendenza: come al tempo grande
 (P-q.c.) quando grande come allora prima rispetto alla matrice
 $E(Y|X|Z) = E(Y|Z)$, se $Z = \emptyset$ riflette nessuna dipendenza al tempo grande
 solo di grande costo e risparmio, allora grande il numero delle
 matrice contenute

* Boz) X viss. $\frac{P_{X,Y}}{P_X}$ - punto - random

$(X|Y|Z) \rightarrow X$ (P-q.c) random

- $X|\sqrt{X}$ punto

$\frac{P_{X,Y}}{P_X} = P_{X,Y} + E((X-Y)^2) = V(X)$

* $(H_i)_{i \in I} \geq 0$ disordi d'esperienza da $P(H_i) \geq 0 \forall i \in I$
 ottenendo dalla C-sigma considerare con gli
 elementi H_i

* se H è un insieme di $H_i \Rightarrow \exists H_i \leq H \cdot P(H_i) = P(H)$
 $\Rightarrow E(X|Y|H)(w) = E(X|Y|H)$ (fusione)

Y è viss. d' $E(Y|X)$ con X random

FUNCTION DI RESESSIOANE

$\forall n \in \mathbb{N}$ numerazione discutibile $\in \mathbb{R}$ -algebra

$\forall x \in \mathbb{R}$ $\forall y \in \mathbb{R}$ insiemi $\{x\} \times \{y\}$ con N singolari

$\forall x \in \mathbb{R}$ $\forall y \in \mathbb{R}$ non discutibile

$E(Y|X)$ punto

$$\Rightarrow E(Y|X) = E(Z|X) = E(Y|X)$$

funzione $f(Y|X)$ viss. $E(Y|X)$ punto

$$\frac{\text{caso 1: } f(Y|X) = E(Y|X)}{\text{caso 2: } f(Y|X) = g(X)}$$

Caso 1: $f(Y|X)$ matrice random
 e' obbligato matrice random, allo C-algebra anche
 e' obbligato come trasformata, resto del sistema X contiene
 una effettiva funzione R-random

$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{\text{fun}} & Y \\ \downarrow & & \downarrow \\ \mathbb{R} & \xrightarrow{\text{fun}} & \mathbb{R} \end{array}$

$$\Rightarrow E(Y|X) = E(Y|X) = E(Y|X) = E(Y|X) = E(Y|X)$$

funzione di $f(Y|X)$ viss. $E(Y|X)$

oppure $E(Y|X) = E(Y|X) = E(Y|X) = E(Y|X)$

$$\frac{\text{caso 2: } f(Y|X) = g(X)}{\text{caso 3: } f(Y|X) = g(X)}$$

$\Rightarrow E(Y|X) = E(Y|X)$ punto P-q.c.

\Rightarrow grande numero di segni P-random

$\Rightarrow E(Y|X=X(w))$ viss. $E(Y|X)$

$$\frac{\text{caso 1: } E(Y|X=X(w)) = E(Y|X=X(w))}{\text{caso 2: } E(Y|X=X(w)) = E(Y|X=X(w))}$$

E(Y|X=X(w)) non grande esempio
 d' $(X(w), Y)$ non è (X, Y) -simile

Una somma di $\sum H_i$ consiste in fatto
 lungo lungo (non più che costante) la
 media di lungo lungo all'esperienza contenuta
 con l'obbligo

$$\frac{\text{caso 3: } E(Y|X=X(w)) = E(Y|X=X(w))}{\text{caso 4: } E(Y|X=X(w)) = E(Y|X=X(w))}$$

\Rightarrow somma d' $E(Y|X)$ = $E(Y|X)$

$$E(Y|X=X(w)) = E(Y|X)$$