"兆易创新杯"第十四届中国研究生电子设计竞赛企业命题及企业专项奖获奖名单

多模态自适应AI智慧城市管家的数据中心机房综合监控系统6微控制器的光声光谱二氧化氮传感器主塑机状态监控系统研究与设计新GD32的可穿戴式AR万用表约型带宽定位系统设计与实现MCU中国芯在不仅限数字电子控制器设计空发动机全权限数字电子控制器设计的超高分辨率光矢量分析仪值流无刷电机无传感器控制系统图标制风距与身份识别一体化定位系统图标制的坚固定位光通信系统图和为发电并网控制器设计器比取物机器人系统中的进入系统中的进入系统中的进入系统。由动升降桌型32的智能物流分拣系统。于GD32的水质检测四轴飞行器图D32的非接触式呼吸心率检测系统图D32的非接触式呼吸心率检测系统语音合成模型的改进方案。高算法建模及方案实现基于向量元学习的声纹识别声纹识别的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现基于向量元学习的声纹识别声纹识别的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课堂口语教学系统图别算法建模及方案实现是一种对的智慧课度及方案实现是一种对的智慧课度及方案实现是一种对的智慧课度及方案实现是一种对的智慧课度及方案实现是一种对的智能对限的概念识别系统设计是一种对的智能对限的概念识别系统设计是一种对的智能对限的概念识别系统设计是一种对的智能对限的概念识别系统设计是一种对的智能对限的概念识别系统设计是一种对的智能对限的概念识别系统设计是一种对的智能对限的图像表示。	To a series of the series of
6微控制器的光声光谱二氧化氮传感器主塑机状态监控系统研究与设计 新GD32的可穿戴式AR万用表 的超带宽定位系统设计与实现 MCU中国芯的机器视觉跟随麦克纳姆 这发动机全权限数字电子控制器设计的超高分辨率光矢量分析仪 氮流无刷电机无传感器控制系统 种机口肥电机控制系统 和标精确测距与身份识别一体化定位系 这的智能助老助残系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 强风力发电并网控制器设计 错能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 新GD32的非接触式呼吸心率检测系统 新GD32的非接触式呼吸心率检测系统 特语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 需到端语音合成模型的改进方案 为高算法建模及方案实现 是于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 引别算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现	器 母 十 - </td
主塑机状态监控系统研究与设计 新GD32的可穿戴式AR万用表 的超带宽定位系统设计与实现 MCU中国芯的机器视觉跟随麦克纳姆 这分动机全权限数字电子控制器设计 的超高分辨率光矢量分析仪 氮流无刷电机无传感器控制系统 种机口肥电机控制系统 动称精确测距与身份识别一体化定位系统 这种能助老助残系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 仍力发电并网控制器设计 器能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 控平台的无人艇智能航行系统 统可受32的水质检测四轴飞行器 GD32的水质检测四轴飞行器 GD32的非接触式呼吸心率检测系统 体品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 端到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 对别算法建模及方案实现 为离算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现 为高算法建模及方案实现	T E E E E E E E E E E E E E E E E E E E
新GD32的可穿戴式AR万用表 为超带宽定位系统设计与实现 MCU中国芯的机器视觉跟随麦克纳姆 放出在权限数字电子控制器设计的超高分辨率光矢量分析仪 氧流无刷电机无传感器控制系统 种机口肥电机控制系统 一种和四肥电机控制系统 一种和四肥电机控制系统 一种和四肥电机控制系统 一种和四肥电机控制系统 一种和四肥电机控制系统 一种和四胞中的数系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 一种和一种位置。 是因为发电并网控制器设计 一种化定位系统 一种和一种位置。 是因为发电并网控制器设计 一种化定位系统 一种和一种位置。 是因为发电并网控制器设计 一种形容。 是因为2的智能物流分拣系统 是一日第一个方面。 是一日第一个方面。是一个一面。是一个方面。是一个一面。是一个方面。是一个一面,是一个一面。是一个一面,是一个一面。是一个一面,是一个一面。是一个一面,是一个一面。是一个一面,一个一面。是一个一面,是一	日 日 </td
外超带宽定位系统设计与实现 MCU中国芯的机器视觉跟随麦克纳姆的	日 T </td
MCU中国芯的机器视觉跟随麦克纳姆的	日 1 </td
於山在 范空发动机全权限数字电子控制器设计 的超高分辨率光矢量分析仪 道流无刷电机无传感器控制系统 种机口肥电机控制系统 目标精确测距与身份识别一体化定位系统 经2的轮足可变形扫地机器人 2的智能助老助残系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 提风力发电并网控制器设计 器能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 持军台的无人艇智能航行系统 统可D32的非接触式呼吸心率检测系统 体品名称 的语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 各种 对语数学系统 是对别的智慧课堂口语教学系统 是对别的智慧课堂口语教学系统 是对别为主建模及方案实现 种品名称 是对别的智慧课堂口语教学系统 是对别的智慧课堂口语教学系统 是对别,并是建模及方案实现 是对别,并是建模及方案实现 是对别,并是建模及方案实现 是对别的智慧课堂口语教学系统 是对别,并是建模及方案实现	十 8 9 </td
的超高分辨率光矢量分析仪 氧流无刷电机无传感器控制系统 精种机口肥电机控制系统 标精确测距与身份识别一体化定位系 2的轮足可变形扫地机器人 2的轮足可变形扫地机器人 2的智能助老助残系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 提风力发电并网控制器设计 器能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 连平台的无人艇智能航行系统 按平台的无人艇智能航行系统 好GD32的非接触式呼吸心率检测系统 体品名称 的语音合成模型的改进方案 常到端语音合成模型的改进方案 需算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 积别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别算法建模及方案实现 各别的智慧课堂口语教学系统 积别算法建模及方案实现 各别的智慧课堂口语教学系统 积别算法建模及方案实现	三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三
直流无刷电机无传感器控制系统 帮种机口肥电机控制系统 和标精确测距与身份识别一体化定位系统 2的轮足可变形扫地机器人 2的轮足可变形扫地机器人 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 提风力发电并网控制器设计 器能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 译平台的无人艇智能航行系统 据GD32的水质检测四轴飞行器 GD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 的语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 引别算法建模及方案实现 表别算法建模及方案实现 表于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 别算法建模及方案实现 表别算法建模及方案实现 表别有法建模及方案实现 表示的是一层有称 以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	系 三 上 </td
日本語の報告を表現しています。 日本語の記述は、日本語の報告を表現しています。 日本語の記述は、日本語の報告を表現しています。 日本語のは、日本語の	系 三 上 </td
全2的轮足可变形扫地机器人 2的智能助老助残系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 强风力发电并网控制器设计 能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 新GD32的水质检测四轴飞行器 GD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 的语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 需到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别其法建模及方案实现 不知算法建模及方案实现 不知其法建模及方案实现 不知其法建模及方案实现 不知其法建模及方案实现 不知其法建模及方案实现 不知其法建模及方案实现	- 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三
2的智能助老助残系统设计 线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 强风力发电并网控制器设计 器能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 注于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 新GD32的水质检测四轴飞行器 BGD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 的语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 种品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三
线控制的智能BLDC电机系统 率调制的区间定位光通信系统 例 力发电并网控制器设计 智能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 译平台的无人艇智能航行系统 管 PGD32的少质检测四轴飞行器 IGD32的水质检测四轴飞行器 IGD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 的语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 端到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别声纹识别的智慧课堂口语教学系统 RJ 别算法建模及方案实现 高算法建模及方案实现 高算法建模及方案实现 高算法建模及方案实现 图 第 1	三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三
率调制的区间定位光通信系统 规风力发电并网控制器设计 器能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 持了D32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 所GD32的水质检测四轴飞行器 IGD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 为离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 是别算法建模及方案实现 是别算法建模及方案实现 是不知的一种发现别 是不知的一种发现别 是不知的一种发现别 是不知的一种发现别 是不知的一种发现别 是不知的一种发现的一种发现。 是不知的一种发现的一种发现。 是不知的一种发现的一种发现。 是不知的一种发现的一种发现。 是不知的一种发展,是不可能的一种发现。 是不知的一种发现的一种发现的一种发现的一种发现。 是不知识的一种发现的一种发现的一种发现。 是不知识的一种发现的一种发现的一种发现的一种发现的一种发现的一种发现的一种发现的一种发现	三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三
提风力发电并网控制器设计 智能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 注于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 语GD32的水质检测四轴飞行器 GD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 的语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 为离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 是对量是是是一个人工的。	三 上 上 </td
電能取物机器人系统 电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 特GD32的水质检测四轴飞行器 GD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 端到端语音合成模型的改进方案 为离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 引到算法建模及方案实现 一种品名称 以识别的智慧课堂口语教学系统 引到算法建模及方案实现 一种品名称 以识别的智慧课堂口语教学系统 引到算法建模及方案实现 一种品名称 以识别的智慧课堂口语教学系统 引到算法建模及方案实现 一种品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三三
电动升降桌 D32的智能物流分拣系统 于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 特GD32的水质检测四轴飞行器 GD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 端到端语音合成模型的改进方案 为离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 种品名称 以别第二章 人名英克克	三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 之 次 等 ず 少 </td
D32的智能物流分拣系统 注于GD32的追日系统 控平台的无人艇智能航行系统 括GD32的水质检测四轴飞行器 IGD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 端到端语音合成模型的改进方案 分离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 为离算法建模及方案实现 种品名称 以知别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 为离算法建模及方案实现 为离算法建模及方案实现	三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 之 次 等 项
在	三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 之 </td
控平台的无人艇智能航行系统 新GD32的水质检测四轴飞行器 IGD32的非接触式呼吸心率检测系统 作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别并建模及方案实现 高算法建模及方案实现 管理的是一种的一种。	三 三 义 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等
(GD32的水质检测四轴飞行器) (GD32的非接触式呼吸心率检测系统) 作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 (A) 高算法建模及方案实现 (A) 高算法建模及方案实现 (A) (B) (C) (C) (C) (C) (C) (C) (C) (C) (C) (C	三 *
作品名称 内语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案 为离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别自法建模及方案实现 表	文 次 等 ず </td
內语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案) 离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现) 离算法建模及方案实现) 不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不	- 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等
內语音合成算法建模与实现 定语音信号盲源分离 器到端语音合成模型的改进方案) 离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现) 离算法建模及方案实现) 不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不不	- 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等 等
定语音信号盲源分离	二 等 二 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 等 5 3 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 5 7 5 7 5 8 5 9 </td
端到端语音合成模型的改进方案 高算法建模及方案实现 多离算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 含离算法建模及方案实现 作品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	二等 三等 三等 三等 三等 三等 三等 三等 支 次
高算法建模及方案实现 高算法建模及方案实现 基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 含离算法建模及方案实现 作品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 如KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三 三 三 三 等 三 三 等 等 三 三 等 等 三 等 等 之 三 等 等 之 三 等 等 之 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三
全国	三等 ³ 三等 ³ 三等 ³ 三等 ³ 三等 ³ 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
基于向量元学习的声纹识别 声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 高算法建模及方案实现 作品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 们KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等
声纹识别的智慧课堂口语教学系统 识别算法建模及方案实现 高算法建模及方案实现 作品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三等等等
R别算法建模及方案实现 分离算法建模及方案实现 作品名称 以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三等学
作品名称 作品名称 义工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	三等沙
作品名称 X工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	奖项
以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	
以工业嵌入式智能网关的开发 和KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	
们KCF的嵌入式目标跟踪系统设计 业派的智能水果售卖平台	一等對
	二等类
连列的声源定位识别系统设计 连列的声源定位识别系统设计	二等對
	三等對
要学习的水果图像识别系统	三等對
us协议的安防系统-智能楼宇	三等类
阵列的声源定位识别系统设计	三等對
字麦克风阵列的声源定位系统	三等對
作品名称	奖项
Dlogle	一等對
"中国芯"智慧大棚管控系统	二等类
1开发板的智能照明控制系统	
H2201的智能大棚IoT系统 ———————————————————— 哥——云考试系统设计	二等對
可────────────────────────────────────	二等类
化系统无线数据采集 <u>些</u> 垃模织	二等 ³ 二等 ³ 三等 ³
化系统无线数据采集监控模组 林火灾预防监测的端云系统设计	二等 ³ 二等 ³ 三等 ³
化系统无线数据采集监控模组 林火灾预防监测的端云系统设计	二等 ³ 二等 ³ 三等 ³
	二等 ³ 二等 ³ 三等 ³
林火灾预防监测的端云系统设计	二等 ³ 二等 ³ 三等 ³ 三等 ³
林火灾预防监测的端云系统设计 作品名称	二等 ³ 二等 ³ 三等 ³ 三等 ³ 三等 ³ 奖项
林火灾预防监测的端云系统设计 作品名称 - 路口交通违章AI监测器	二等 二等 三等 三等 等 支 少 一等
林火灾预防监测的端云系统设计 作品名称 「你品名称」 「你是是是一个。 「你是是是是一个。 「你是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是是	二等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等
体火灾预防监测的端云系统设计 作品名称 - 你一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个	二等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等等
体化名称 「你品名称 「你品名称 「你品名称 「你品名称 「你」 「你」 「你」 「你」 「你」 「你」 「你」 「你	二 三 二 二 二 二 二 二 二 二 三 三 三 三 三 三 三 三 二 二 二 二 二 二 二 二 二 二 二 二 二 三 二 </td
作品名称 近-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 C-610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统	二 三 二 二 二 二 二 二 二 二 二 二 三 三 三 三 二 </td
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 C-610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统	
作品名称 「你品名称 「你品名称 「你品名称 「你品名称 「你品名称 「你品名」 「你品色」 「你品色」 「你品色」 「你品色」 「你品色」 「你品色。 「你」 「你」 「你」 「你」 「你」 「你」 「你」 「你	二 三 三 三 三 之 次 等 ず </td
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 -610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 -610的路口交通违章检测系统	二二三三三 2 二二三三三 2 等等等等等等等 3 少 3 3 4 3 5 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 5 7 5 7 5 8 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 <t< td=""></t<>
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 C-610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 作品名称 控平台的无人艇智能航行系统 D32的高频感应焊接系统	
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 -610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 -610的路口交通违章检测系统	二二三三三 2 二二三三三 2 等等等等等等等 3 少 3 3 4 3 5 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 5 7 5 7 5 8 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 <t< td=""></t<>
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 口交通违章AI检测器 C-610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 作品名称 控平台的无人艇智能航行系统 D32的高频感应焊接系统 的变电站远动机联网分路器设计	二二三三三 之 三三三 二二三三三 之 三三三 二二三三三 之 专 专 等等等等等等等 等等等等 少 当 当 当 当 二 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 C-610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 作品名称 控平台的无人艇智能航行系统 D32的高频感应焊接系统	二二三三三 2 二二三三三 2 等等等等等等等 3 少数 3 3 4 3 5 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 5 7 5 7 5 7 5 8 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 <
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI监测器 口交通违章AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 -610的路口交通违章检测系统 位于公司 (10) (10) (10) (10) (10) (10) (10) (10)	二二三三三 之 三三三 二二三三三 之 三三三 二二三三三 之 专 专 等等等等等等等 等等等等 少 当 当 当 当 二 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三 三
作品名称 如-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI检测器 口交通违章AI检测器 C-610交通违章 AI 监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 体品名称 控平台的无人艇智能航行系统 D32的高频感应焊接系统 的变电站远动机联网分路器设计 作品名称 I管显影的超谐波超声成像设备	二二三三三 2 二二三三三 2 三三三 2 支 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 7 7 5 7 7 8 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7 9 7
作品名称 四-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI监测器 口交通违章AI监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 安时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 位于公司监测系统 中品名称 控平台的无人艇智能航行系统 D32的高频感应焊接系统 的变电站远动机联网分路器设计 作品名称 口管显影的超谐波超声成像设备 六自由度机器人视觉伺服控制设计	二二三三三 2 二二三三三 2 三三三 2 等等等等等等等 3 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 5 7 5 7 5 8 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5 9 5
作品名称 四-路口交通违章AI监测器 口交通违章AI监测器 口交通违章AI监测器设计 交通违章智能检测系统 P0的智能交通违章AI检测系统 实时交通监测系统 -610的路口交通违章检测系统 -610的路口交通违章检测系统 的变电站远动机联网分路器设计 作品名称 自管显影的超谐波超声成像设备 六自由度机器人视觉伺服控制设计 对膜机理的色调映射处理器	二二三三三 2 二三三三 2 二三三三 2 二二三三三 2 次 3 3 3 3 4 4 3 5 4 5 4 5 4 5 4 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 5 6 6 7 5 7 7 8 7 9 5 <t< td=""></t<>
"中 1开 1220	童积木编程板(逻辑魔方&Logic

经总决赛现场评审确认最终名单,晋级总决赛名单将于7月24日公布