

#### 随机计算

#### 实验五 基本的椒盐噪声及基于邻域的去噪实践

刘绍辉,范晓鹏 计算机科学与技术学院 哈尔滨工业大学 fxp,shliu@hit.edu.cn 2021年秋季

# 椒盐噪声

- ◆编程读取一幅灰度bitmap图像,并读取图像中任意 位置的像素值,理解基本的位图结构,并显示图像
  - >理解图像数据
  - ▶思考:如果是RGB数据会怎么样?如果是JPEG,PNG格式,最后在显示的时候如何显示?

## ◆理解椒盐噪声

- 》若8-比特的灰度图像中0:表示黑色,255:表示白色,则椒盐噪声就是用0表示黑色的胡椒,用255表示白色的盐粒,因此称之为椒盐噪声
- ▶椒盐噪声在实际场合中由于像素传感器或别的机制会导致 像素值出现这种0,255的异常

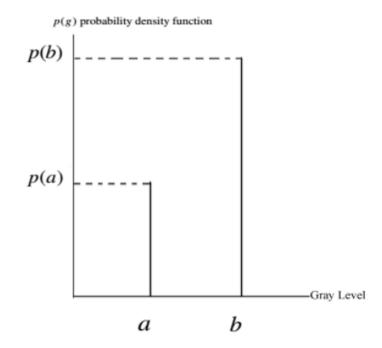
# 椒盐噪声

#### ◆椒盐噪声

> 这也是一种随机噪声,其概率密度分布函数

$$ho p(g) = egin{cases} p_a, g = a \ p_b, g = b \ 0, \sharp \Xi \end{cases}$$

- $\triangleright$  实验中可以简化为a=0,b=255,
- > 代码应该设为可设置的参数



# 图像中增加椒盐噪声

## ◆噪声函数基本参数

- ▶椒盐噪声的比例 $psn \in (0,100)$ :表示将图像中的像素随机修改为椒盐噪声的比率
- 》 椒盐噪声中椒和盐的比例p, s: p + s = 1,一般可以设置为 0.5, 0.5
- ▶椒盐噪声中椒、盐的值,px<sub>low</sub>,px<sub>high</sub>,通常可以设置为图像允许值的最小值和最大值,例如8位灰度图像,设置为0,255
- ◆给定一幅8-比特灰度图像,调用噪声函数添加椒盐 噪声

# 椒盐噪声滤除

- ◆给定带椒盐噪声的图像,输出恢复的图像
  - ▶基本方法:利用非椒盐位置的真实像素信息(图像信号的 先验信息,或者马尔可夫场的局部势能函数),来推导椒 盐位置的真实像素值
  - ▶根据椒盐量的多少,可以利用的邻域可大可小,也就是马尔科夫随机场中的团的大小,你可以自己定,例如一阶邻域,二阶邻域,...,确认多大的噪声量,用多大的邻域最合适,效果最好
- ◆思考:如果原来图像又含有高斯噪声,这时候怎么办?如果只含有高斯噪声,如何去噪效果会好? (鼓励实现添加高斯噪声的函数,并尝试去除高斯噪声)

请提交源代码和实验报告,至少需要对椒盐噪声量从5%-95%做实验进行对比,计算SNR或者PSNR值,和SSIM值,SNR和PSNR,SSIM如何计算,需要大家自己上网查询,并实现。

### Applications

#### □ Image Inpainting





https://jianzhang.tech/

11/

Original



Degraded PSNR=4.57 dB



[1] PSNR=25.70 dB



[2] PSNR=23.68 dB



SGSR PSNR=30.00 dB

## Applications

#### ■ Image Inpainting





https://jianzhang.tech/

11/

Original

Degraded PSNR=4.57 dB





[1] PSNR=29.64 dB

[2] PSNR=30.80 dB

SGSR PSNR=33.95 dB

# 二值化

- ◆直接设定阈值,然后用像素值与阈值比较
  - $> I(i,j) > Th, BI(i,j) = 255; I(i,j) \le Th, BI(i,j) = 0$
  - ▶如何选取阈值,采用OTSU方法(大津阈值)
- ◆采用半色调方法 (halftone)
  - >例如用误差扩散的方式来进行二值化







# 图像二值化: 半色调



# ◆彩色图像的half-tone







# 逆Half-tone



# ◆ 逆half-tone

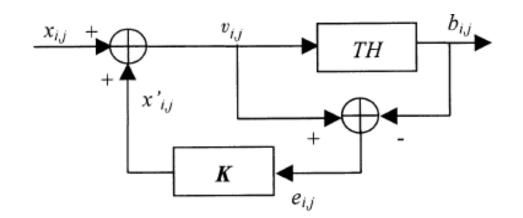




#### Half-tone







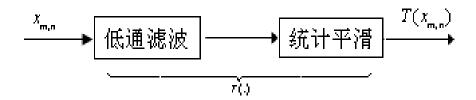
$$K = \frac{1}{48} \times \begin{bmatrix} & \Delta & 7 & 5 \\ 3 & 5 & 7 & 5 & 3 \\ 1 & 3 & 5 & 3 & 1 \end{bmatrix}$$

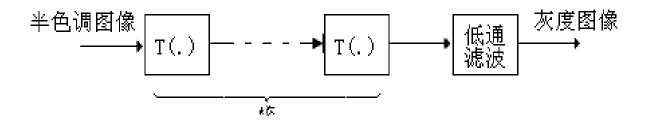
$$egin{aligned} v_{i,j} &= x_{i,j} + x_{i,j}^{'} \ x_{i,j}^{'} &= \sum \sum e_{i-m,j-n} imes k_{m,n} \ e_{i,j} &= v_{i,j} - b_{i,j} \ b_{i,j} &= egin{cases} 0, v_{i,j} < TH \ 1, v_{i,j} \ge TH \end{cases} \end{aligned}$$

# **Inverse half-tone**











11/27/2021

13

### Reference

- 1920
- ♦ V. Monga, N. Damera-Venkata, and B. L. Evans, "Design of Tone Dependent Color Error Diffusion Halftoning Systems", *IEEE Transactions on Image Processing*, vol. 16, no. 1, Jan. 2007, pp. 198-211.
- ♦ N. Damera-Venkata, <u>B. L. Evans</u>, and <u>V. Monga</u>, "Color Error Diffusion Halftoning", IEEE Signal Processing Magazine, vol. 20,

no. 4, pp. 51-58, Jul. 2003, invited paper

