**HIDATO PUZZLE  
최종보고서**

15조

20142765 조영선

20142772 최승호

20142721 심재욱

20142731 우승민

20162824 박지선

20142773 최인정

**목차**

[**1.** **역할 분담 및 진행상황** 3](#_Toc532514741)

[**1.1** **역할분담** 3](#_Toc532514742)

[**1.2** **프로젝트 진행상황** 3](#_Toc532514743)

[**2.** **프로젝트 구성** 4](#_Toc532514744)

[**3.** **클래스 구조 및 세부설명** 5](#_Toc532514745)

[**3.1. GENERATOR** 5](#_Toc532514746)

[3.1.1. GeneratorManager 5](#_Toc532514747)

[3.1.2. HidatoGenerator 5](#_Toc532514748)

[**3.2. SOLVER** 7](#_Toc532514749)

[3.2.1. SolverManager 7](#_Toc532514750)

[3.2.2. HidatoSolver 7](#_Toc532514751)

[**4.** **개선사항** 12](#_Toc532514752)

[**4.1. 개선 대상** 12](#_Toc532514753)

[**4.2. 개선 방법** 12](#_Toc532514754)

[**5.** **실행결과** 14](#_Toc532514755)

[**6.** **Github 주소 및 참고자료** 15](#_Toc532514756)

# **역할 분담 및 진행상황**

## **역할분담**

- 조영선: 팀장, 코드 모듈화, 설계 및 구현, PM

- 최승호: 외부 코드 분석, solver &generator 구현, 주석 관리

- 우승민: solver & generator 세부 구현, 입출력 구축, 코드 형식 통합

- 심재욱: solver & generator 세부 구현, 알고리즘 개선, test

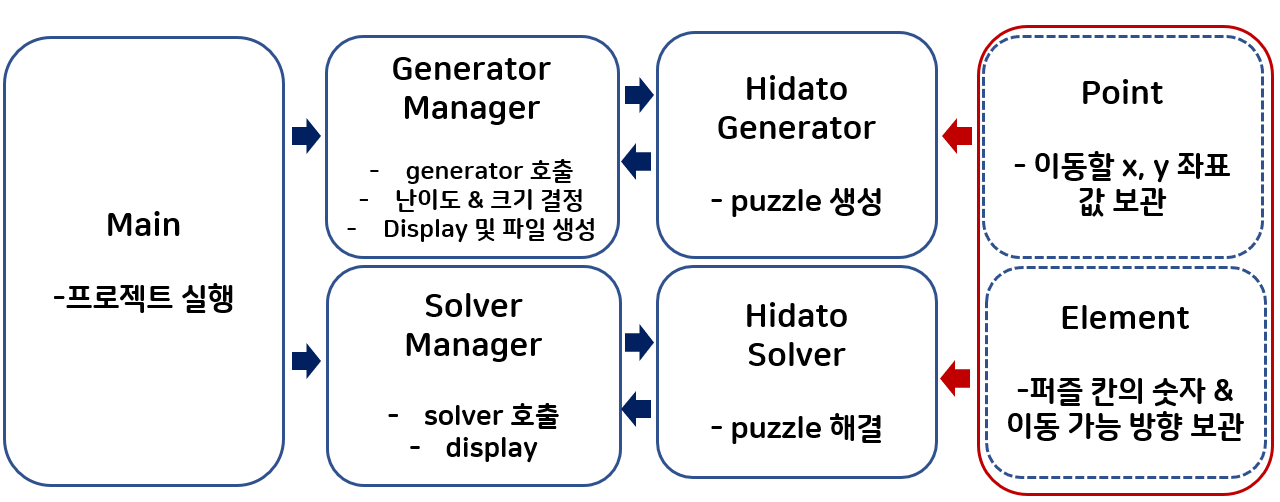
- 최인정: 코드 분석, 프로젝트 계획서 작성, 중간 및 최종 보고서 작성

- 박지선: 회의록 작성, 발표 ppt 제작, 피드백 정리, 참고자료 수집

## **프로젝트 진행상황**

|  |  |
| --- | --- |
| **일정** | **진행사항** |
| 1주차(11.02 ~11.06) | SOLVER TASK 분석 및 구조 설계 |
| 2주차(11.08 ~11.13) | SOLVER 1차 개발 및 디버깅 |
| 3주차(11.14 ~11.20) | SOLVER TEST  SOLVER알고리즘 개선  중간 점검 및 보고서 제작 |
| 4주차(11.21 ~ 11.27) | GENERATOR TASK 분석 및 구조 설계 |
| 5주차(11.28 ~ 12.03) | GENERATOR 1차 개발 완료 |
| 6주차(12.04 ~ 12.13) | GENERATOR TEST  알고리즘 최적화  프로젝트 마무리 및 최종 보고서 작성 |

# **프로젝트 구성**



# **클래스 구조 및 세부설명**

## **3.1. GENERATOR**

1. GeneratorManager

- 사용자로부터 받은 정보를 HidatoGenerator에게 전달

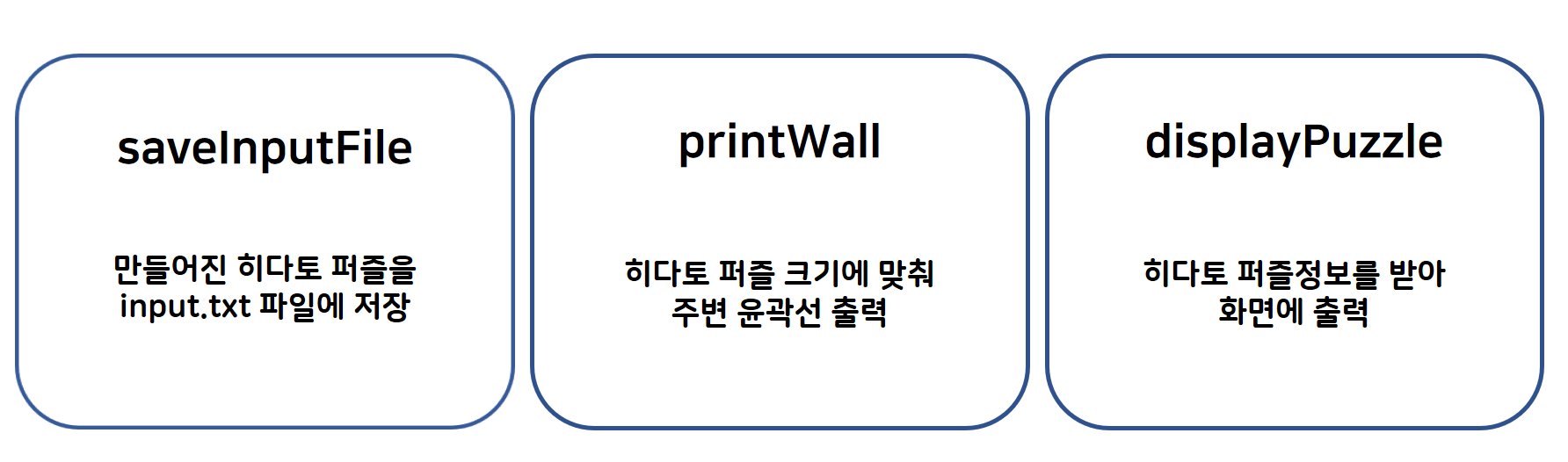
- 생성된 히다토 퍼즐을 .txt 파일형태로 저장

- 생성된 히다토 퍼즐을 화면에 출력

2. HidatoGenerator

- generatorManager로부터 받은 정보를 기반으로 히다토 퍼즐 생성

### 3.1.1. GeneratorManager



### 3.1.2. HidatoGenerator



#### getRandomDiff

* 사용자가 설정한 난이도에 따라 퍼즐 내 공개된 숫자 사이의 간격을 조정하는 메소드
* Easy인 경우: 숫자 간 2~3 칸의 빈칸 생성
* Normal인 경우: 숫자 간 4~7 칸의 빈칸 생성
* Hard인 경우: 숫자 간 8~10 칸의 빈칸 생성

#### makePuzzle

* 지정된 난이도에 따라 숫자 간격을 조정하며 유효한 히다토 퍼즐을 생성하는 메소드.
* 현재 칸과 이웃하는 칸으로 이동했음을 가정 후, 이동 가능 여부를 체크
* 매트릭스 범위를 벗어나거나 이미 숫자가 배정된 칸으로 이동한 경우, count 값 증가
* 숫자가 배정되지 않은 빈칸으로 이동한 경우, 현재 넣을 숫자인 order 값을 해당 칸에 할당 한 후 order 값 증가
* order 값이 바뀔 때마다 max point 위치를 같이 갱신하여 현재 위치좌표를 보관
* 현재 order가 직전에 표기된 숫자와 diff 만큼 차이 나지 않는 경우, 해당 칸의 숫자를 0으로 표기
* 만약 현재 order가 퍼즐의 마지막 숫자인 경우 이전 숫자와의 간격을 고려하지 않고 퍼즐에 숫자 표기 (솔버에서 풀기 위함)
* Count 값이 일정 값 이상으로 넘어가는 경우나 puzzle 길이만큼 생성되면 종료
* 만약에 생성된 퍼즐이 퍼즐의 길이의 절반보다 작으면 퍼즐을 다시 생성한다.

## **3.2. SOLVER**

1. SolverManager

- main 함수에서 넘겨받은 히다토 퍼즐에서 퍼즐 정보 추출

- HidatoSolver를 호출

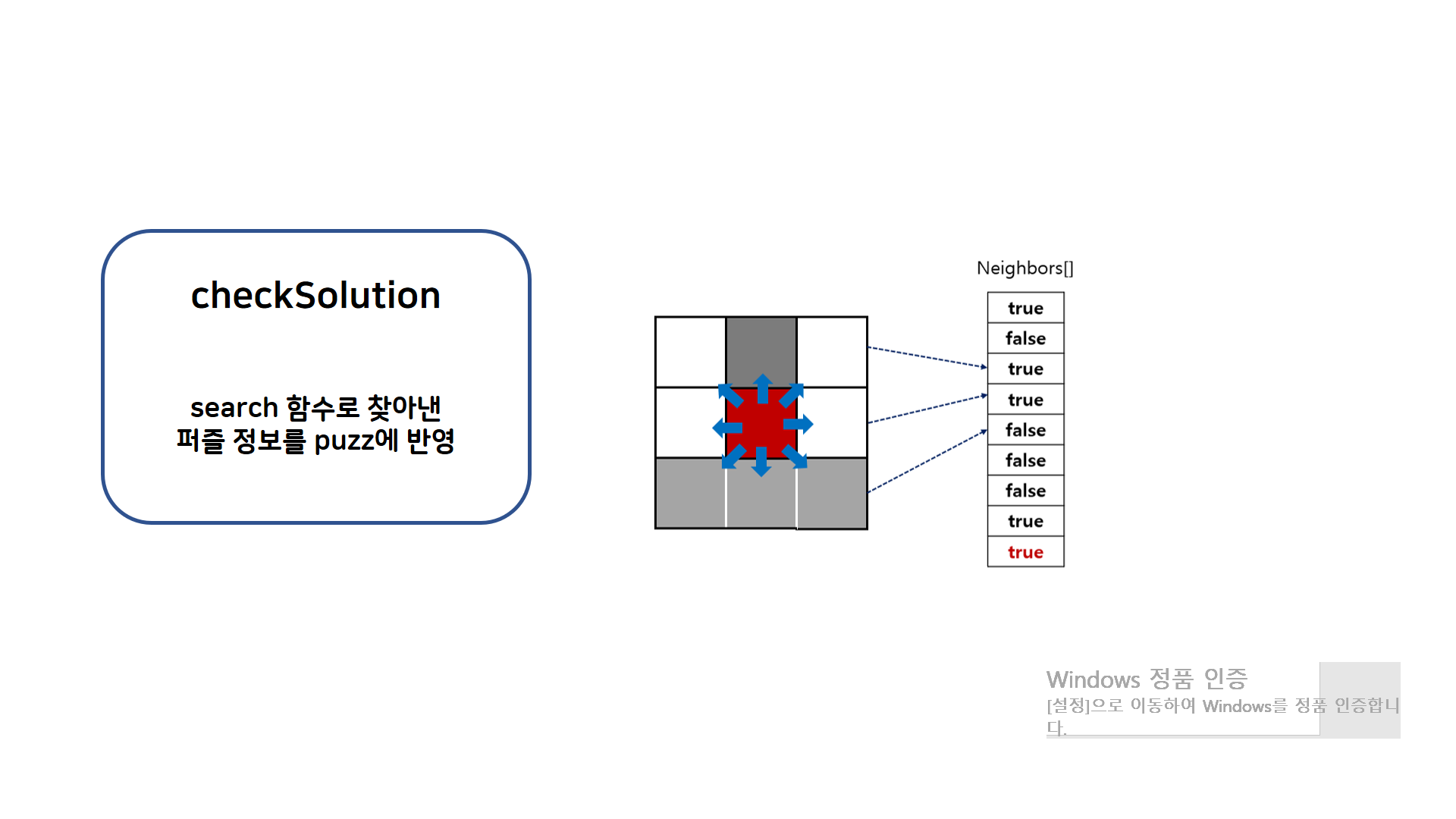
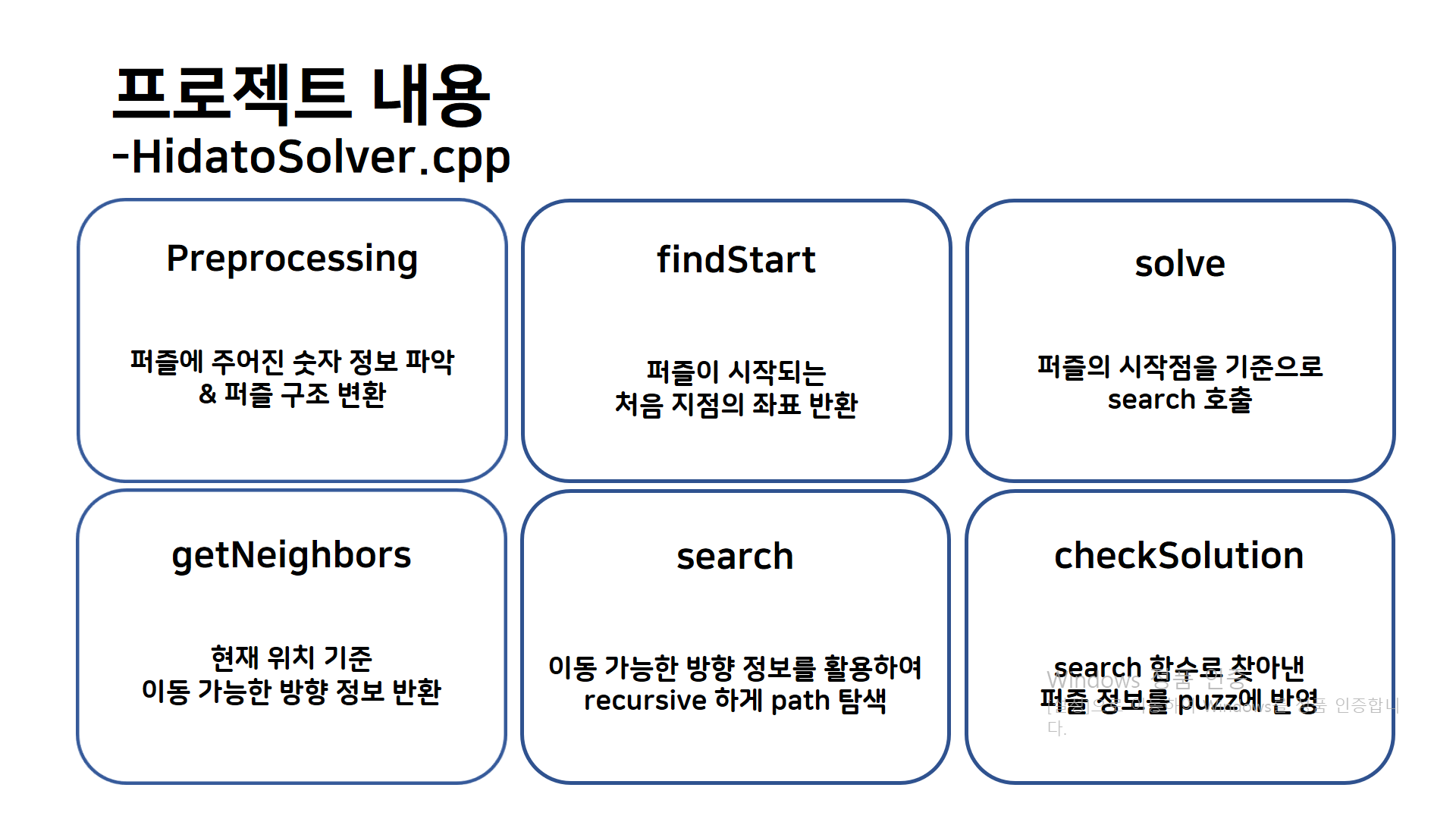
- 해결된 히다토 퍼즐을 화면에 출력

2. HidatoSolver

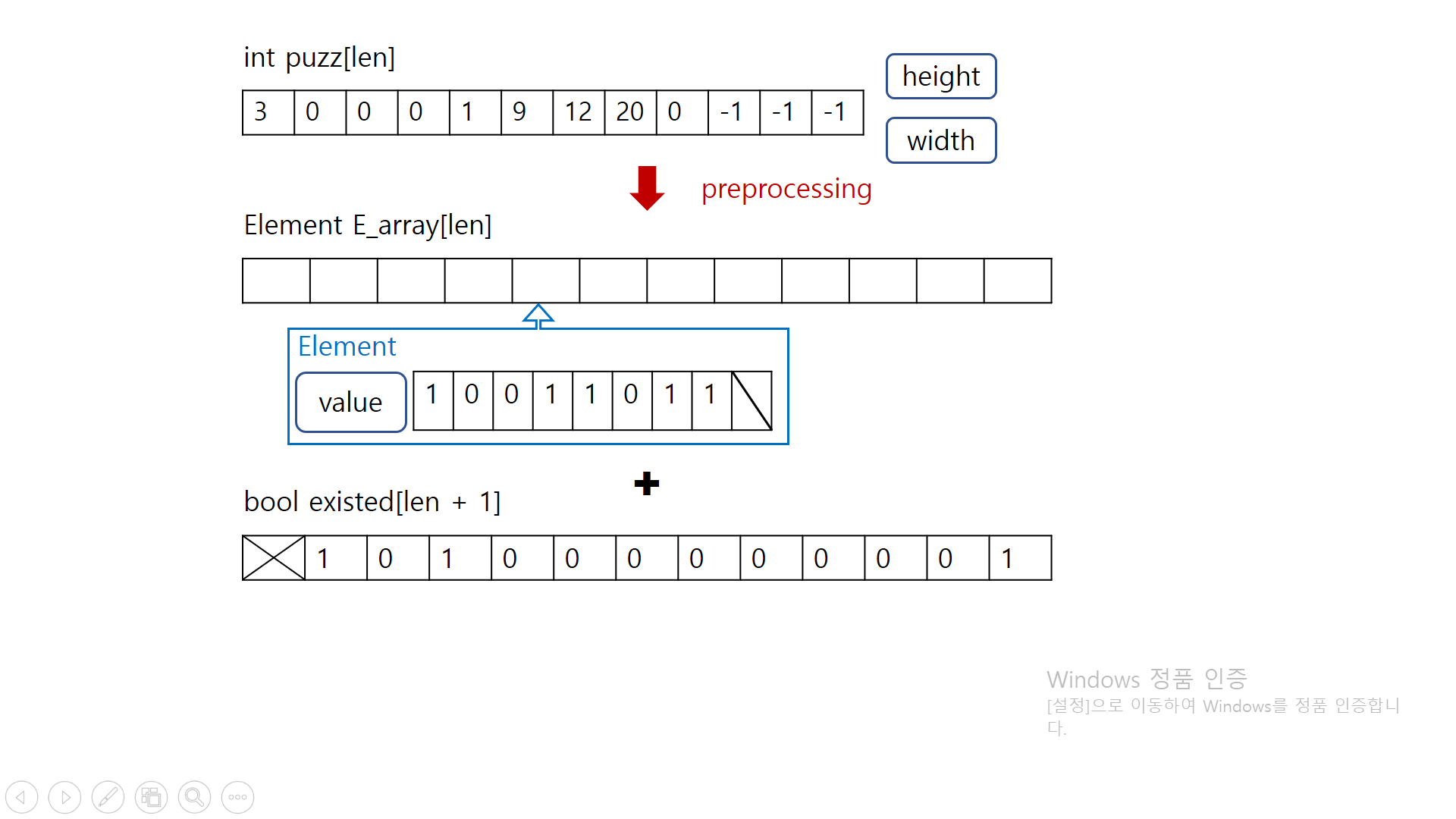
- SolverManager로부터 받은 정보를 기반으로 히다토 퍼즐 해결

### 3.2.1. SolverManager

### 3.2.2. HidatoSolver

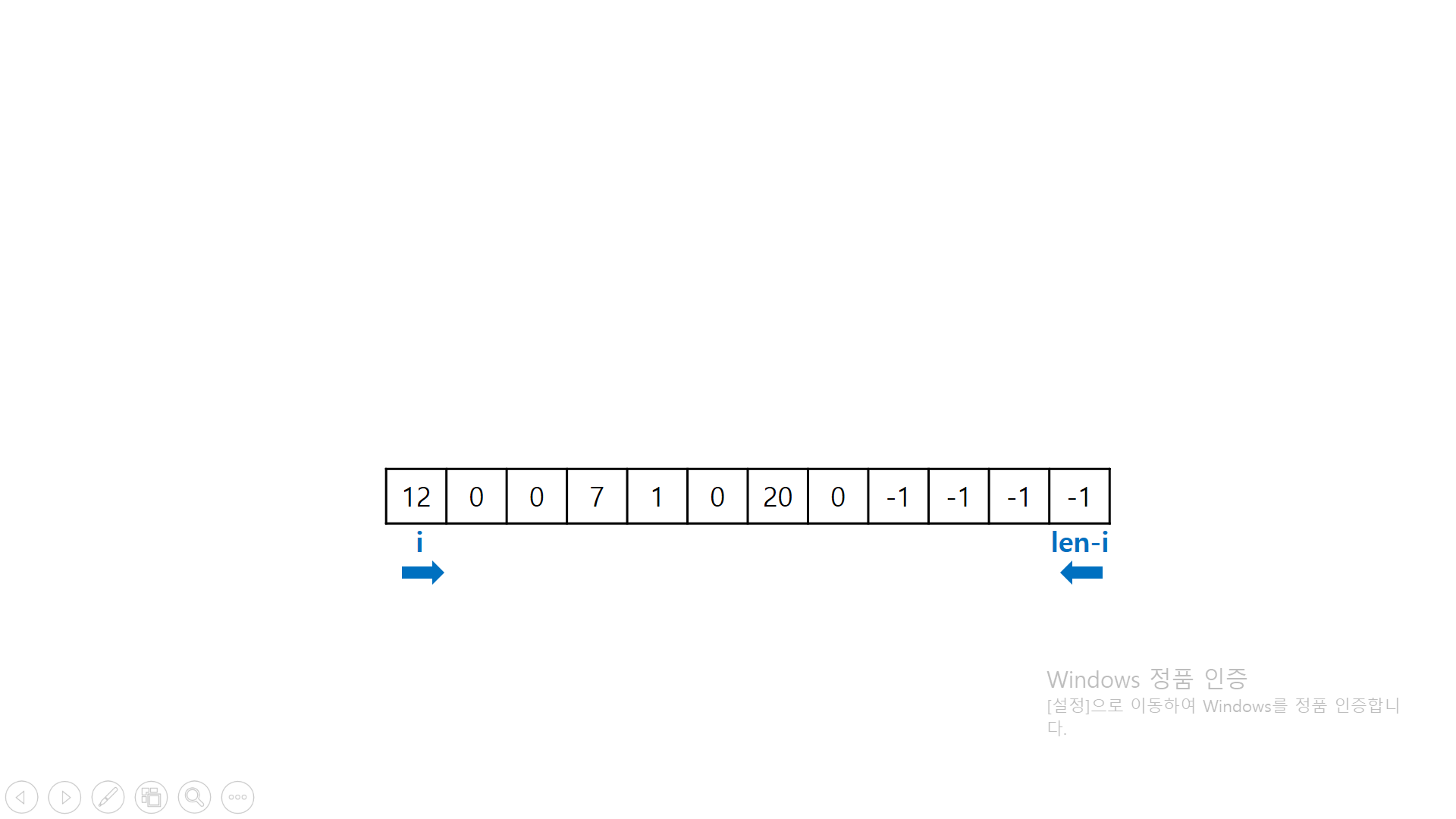


#### Preprocessing



* 퍼즐 해결을 위해 퍼즐의 구조를 변환하고 퍼즐의 마지막 숫자와 퍼즐 내부 숫자 정보를 얻기 위한 메소드
* integer type배열 puzz와 높이, 너비 값을 받아 element type배열인 E\_array와 bool type배열인 existed, 마지막 숫자인 max 값 생성
* Puzz를 loop하며 내부 숫자 값을 E\_array의 value값으로 지정하고, existed의 해당 위치 값을 true로 설정하여 숫자가 존재함을 표시
* Puzz의 loop에서 최대값 정보를 max에 넣어 전체 퍼즐의 마지막 숫자 정보를 파악

#### findStart



* 퍼즐의 처음 시작지점인 1을 퍼즐 내부에서 찾기 위한 메소드
* 칸의 value가 1인 경우, 해당 칸의 x, y 좌표 할당 후 true 반환

1이 아닌 경우, false 반환

* 퍼즐의 처음부터 끝까지 순차적으로 loop하며 퍼즐 전체를 탐색하는 기존의 형태를 퍼즐의 처음과 끝에서 동시 탐색하는 형태로 수정하여 효율성 증대

#### Search

* 현재 위치하는 퍼즐의 좌표와 찾을 숫자 값을 받아 DFS 방식으로 재귀 호출하여 퍼즐의 해답을 만드는 메소드
* getNeighbors()를 호출하여 현재 좌표에서 8개의 방향 중 이동 가능한 방향 정보를 생성한 후 이동 가능한 이웃 칸을 순회하며 진행
* 현재 찾을 숫자가 처음에 주어진 퍼즐에 존재할 때,

- 찾던 숫자를 이웃 칸에서 발견한 경우: 찾을 숫자에 +1 하여 다시 search() recursive call

- 발견하지 못한 경우: false 반환

* 현재 찾을 숫자가 처음에 주어진 퍼즐에 존재하지 않을 때,

-현재 빈 칸인 이웃의 value를 현재 찾는 order로 가정

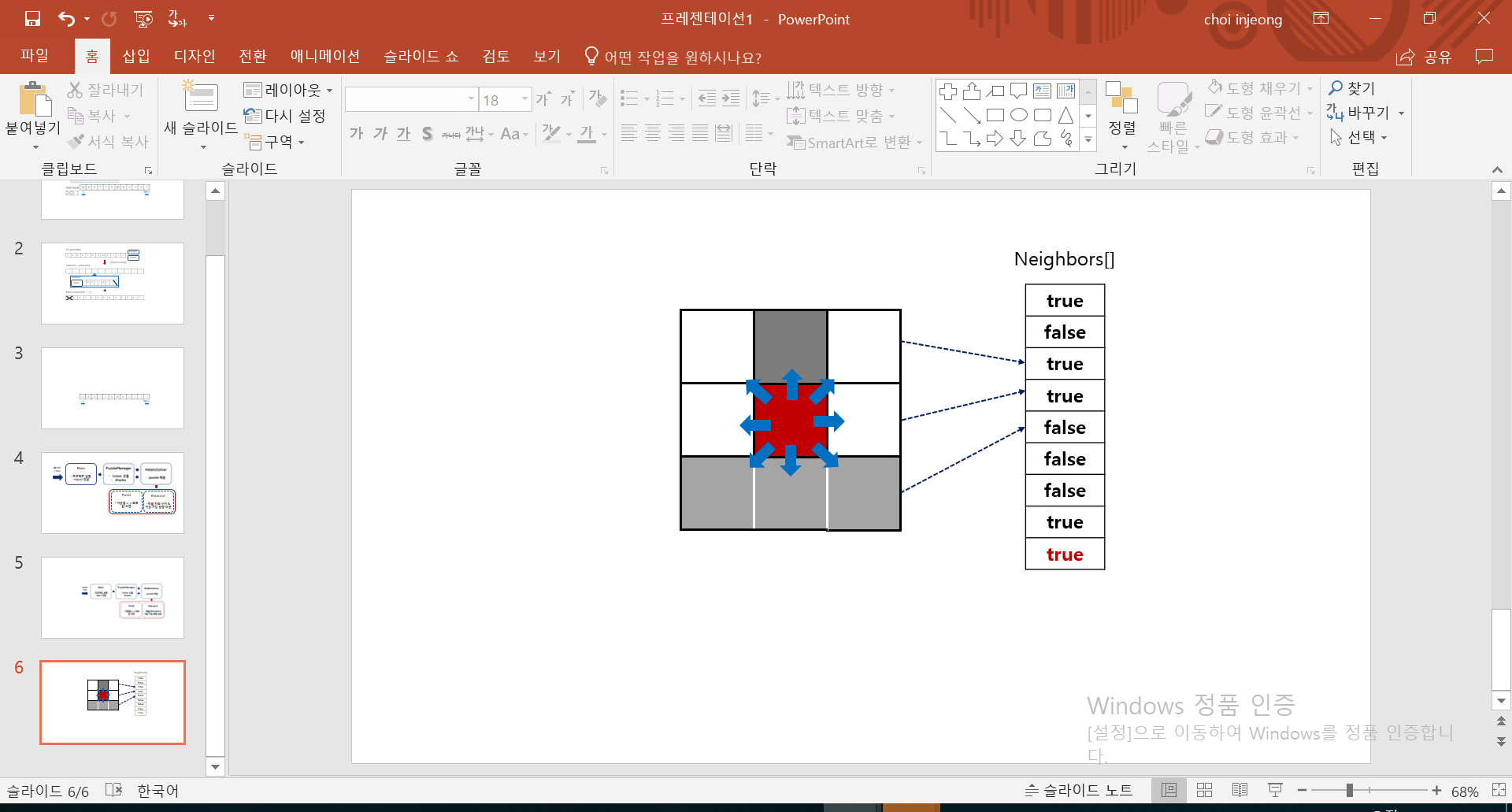
-찾는 숫자를 +1 하여 search() 호출

-호출한 search()가

-true를 반환: 가정이 맞다고 판단하여 계속 진행

-false를 반환: 가정이 틀리다 판단하여 가정을 recover

#### getNeighbors



* 퍼즐 칸의 좌표를 받아 해당 좌표에서 이동할 수 있는 칸의 방향 정보와 해당 칸이 getNeighbors()를 이미 실행했다는 기록 정보를 만드는 메소드
* 현재 칸과 이웃하는 칸으로 이동했음을 가정 후, 현재 이동한 칸으로의 이동 가능 여부를 체크
* 만약 이동한 칸이 빈칸 or 숫자인 경우, 해당 방향의 이동가능 여부를 의미하는 element의 neighbors 값을 true로 변경
* 현재 퍼즐 좌표에 대한 이웃 중복 확인을 막기위해 현재 칸의 neighbors 배열 마지막 칸에 기록 정보를 남겨, 시간 효율성 증대

# **개선사항**

## **4.1. 개선 대상**

1) generator – 퍼즐생성(makePuzzle)의 size 문제

- 퍼즐 생성 단계에서 인접한 8칸 중 이동 가능한 칸이 없는 경우, 목표한 너비와 높이를 만족하지 않는 작은 크기의 퍼즐만이 생성됨

2) generator – 퍼즐생성(makePuzzle)의 max값 표기

- 퍼즐의 마지막 숫자가 난이도 조절을 위한 숫자 간격에 의해 퍼즐에 표기 되지 않아, 퍼즐의 최대 크기를 solver가 파악할 수 없음

3) solver – 이동 가능여부 탐색(search)

- 현재 숫자인 order가 목표한 max 값이 되었을 때, 직전 값이 있는 퍼즐과 마지막 값이 있는 퍼즐이 연결되었는지 여부를 판단하지 않고 성공으로 가정 후 종료

4) solver – 시작지점 찾기(findStart)

- 퍼즐의 처음부터 끝까지 순차적으로 loop 하며 퍼즐을 탐색하는 방식으로 효율성이 떨어짐

5) solver – 이동가능여부 파악(getNeighbors)

- 퍼즐을 구성하는 칸에 대한 getNeighbors() 실행 여부를 남기지 않아 경우에 따라 한 칸에 대해 getNeighbors() 가 여러 번 실행

## **4.2. 개선 방법**

1) generator – 퍼즐생성 size

- 벽에 부딪히거나 이미 숫자가 들어있어 이동이 불가능한 경우에 대해 발생 횟수를 저장하여, 해당 숫자가 허용 범위를 초과한 경우 퍼즐생성 종료

- 퍼즐 생성 종료 후, 완성된 퍼즐의 크기가 목표한 퍼즐 크기의 반보다 작은 경우, 퍼즐 생성을 실패하였다고 가정하고 새로 퍼즐 생성

2) generator – 퍼즐생성 max값 표기

- 현재 숫자인 order가 max 값이 되었을 때 숫자간 간격에 상관없이 무조건 값을 퍼즐에 표기하는 조건을 추가

3) solver – 이동가능여부 탐색

- 현재 숫자인 order가 목표 값인 max에 도달하였을 때, 무조건 true를 반환하는 이전 방식에서 벗어나 직전 퍼즐 칸과 max 칸이 연결되어 있는지 판단하는 조건을 추가

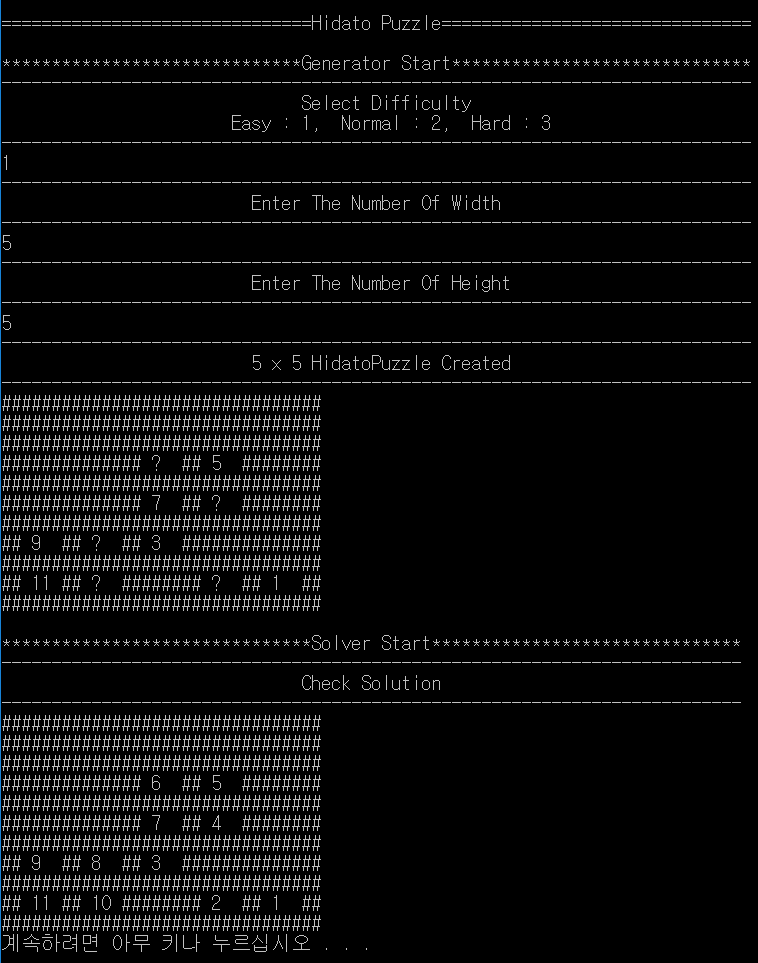
4) solver – 시작지점 찾기

- 2개의 if 문으로 퍼즐의 처음과 끝을 동시 탐색하는 방식으로 반복문의 실행 횟수 감소

5) solver – 이동가능여부 확인

- 방향 정보 외에 메소드 실행 여부를 bool 타입으로 저장하여 메소드 실행이 중복적으로 발생하는 것을 방지

# **실행결과**



# **Github 주소 및 참고자료**

* Github 주소: <https://github.com/YoungsunCho/Algorithm_HidatoPuzzle>

참고자료:

<https://rosettacode.org/wiki/Solve_a_Hidato_puzzle>

<https://github.com/fogleman/Hidato>

<https://github.com/YoungsunCho/Algorithm_HidatoPuzzle/blob/master/reference/hidato-master.zip>

<https://github.com/YoungsunCho/Algorithm_HidatoPuzzle/blob/master/reference/solver.cpp>