数学基础笔记(V1.01)

你不是一个人在战斗!

haiguang2000@qq.com

最后修改: 2018-04-19

目录

机器学习的数学基础	
高等数学	
线性代数	_
概率论和数理统计	19

机器学习的数学基础

高等数学

1. 导数定义:

导数和微分的概念

$$f'(x_0) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} \tag{1}$$

或者:
$$f'(x_0) = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$
 (2)

2. 左右导数导数的几何意义和物理意义

函数f(x)在 x_0 处的左、右导数分别定义为:

左导数:
$$f'_{-}(x_0) = \lim_{\Delta x \to 0^{-}} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} = \lim_{x \to x_0^{-}} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$
, $(x = x_0 + \Delta x)$

右导数:
$$f'_{+}(x_0) = \lim_{\Delta x \to 0^+} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} = \lim_{x \to x_0^+} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$$

3. 函数的可导性与连续性之间的关系

Th1: 函数f(x)在 x_0 处可微⇔ f(x)在 x_0 处可导。

Th2: 若函数在点 x_0 处可导,则y = f(x)在点 x_0 处连续,反之则不成立. 即函数连续不一定可导。

Th3:
$$f'(x_0)$$
存在⇔ $f'_{-}(x_0) = f'_{+}(x_0)$

4. 平面曲线的切线和法线

切线方程:
$$y - y_0 = f'(x_0)(x - x_0)$$

法线方程:
$$y-y_0=-\frac{1}{f'(x_0)}(x-x_0), f'(x_0)\neq 0$$

5. 四则运算法则

设函数u = u(x), v = v(x)在点x可导,则:

(1) $(u \pm v)' = u' \pm v'$

(2)
$$(uv)' = uv' + vu'$$

$$d(uv) = udv + vdu$$

(3)
$$\left(\frac{u}{v}\right)' = \frac{vu' - uv'}{v^2} (v \neq 0)$$
 $d\left(\frac{u}{v}\right) = \frac{vdu - udv}{v^2}$

6. 基本导数与微分表

(1)
$$y = c$$
 (常数) 则: $y' = 0$ $dy = 0$

(2)
$$y = x^{\alpha} (\alpha$$
为实数) 则: $y' = \alpha x^{\alpha-1}$ $dy = \alpha x^{\alpha-1} dx$

(3)
$$y = a^x$$
 则: $y' = a^x \ln a$ $dy = a^x \ln a dx$ 特例: $(e^x)' = e^x$ $d(e^x) = e^x dx$

(4) $y = \log_a x$ 则:

$$y' = \frac{1}{x \ln a}$$
 , $dy = \frac{1}{x \ln a} dx$ 特例: $y = \ln x$ $(\ln x)' = \frac{1}{x}$ $d(\ln x) = \frac{1}{x} dx$

(5)
$$y = \sin x$$
 则: $y' = \cos x$ $d(\sin x) = \cos x dx$

(6)
$$y = \cos x$$
 则: $y' = -\sin x \quad d(\cos x) = -\sin x dx$

(7)
$$y = \tan x$$
 则: $y' = \frac{1}{\cos^2 x} = \sec^2 x$ $d(\tan x) = \sec^2 x dx$

(8)
$$y = \cot x \ \text{M}: \ y' = -\frac{1}{\sin^2 x} = -\csc^2 x \qquad d(\cot x) = -\csc^2 x dx$$

(9)
$$y = \sec x$$
 則: $y' = \sec x \tan x$ $d(\sec x) = \sec x \tan x dx$

(10)
$$y = \csc x$$
 则: $y' = -\csc x \cot x$ $d(\csc x) = -\csc x \cot x dx$

(11)
$$y = \arcsin x$$
 \(\mathbb{M} : \ y' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \) $d(\arcsin x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx$

(12)
$$y = \arccos x$$
 \mathbb{N} : $y' = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ $d(\arccos x) = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}dx$

(13)
$$y = \arctan x$$
 \emptyset : $y' = \frac{1}{1+x^2}$ $d(\arctan x) = \frac{1}{1+x^2} dx$

(14)
$$y = \operatorname{arccot} x$$
 $y' = -\frac{1}{1+x^2}$ $d(\operatorname{arccot} x) = -\frac{1}{1+x^2} dx$

(15) y = shx 则: y' = chx d(shx) = chxdx

(16) y = chx 则: y' = shx d(chx) = shxdx

7. 复合函数,反函数,隐函数以及参数方程所确定的函数的微分法

- (1) 反函数的运算法则: 设y = f(x)在点x的某邻域内单调连续,在点x处可导且 $f'(x) \neq$
- 0,则其反函数在点x所对应的y处可导,并且有 $\frac{dy}{dx} = \frac{1}{\frac{dx}{dy}}$
- (3) 隐函数导数 $\frac{dy}{dx}$ 的求法一般有三种方法:
- 1)方程两边对x求导,要记住y是x的函数,则y的函数是x的复合函数. 例如 $\frac{1}{y}$, y^2 ,lny, e^y 等均是x的复合函数. 对x求导应按复合函数连锁法则做。
- 2) 公式法. 由F(x,y) = 0知 $\frac{dy}{dx} = -\frac{F'_x(x,y)}{F'_y(x,y)}$, 其中, $F'_x(x,y)$, $F'_y(x,y)$ 分别表示F(x,y)对 x和y的偏导数。
- 3) 利用微分形式不变性

8. 常用高阶导数公式

(1)
$$(a^x)^{(n)} = a^x \ln^n a$$
 $(a > 0)$ $(e^x)^{(n)} = e^x$

(2)
$$(\sin kx)^{(n)} = k^n \sin(kx + n \cdot \frac{\pi}{2})$$

(3)
$$(\cos kx)^{(n)} = k^n \cos(kx + n \cdot \frac{\pi}{2})$$

(4)
$$(x^m)^{(n)} = m(m-1)\cdots(m-n+1)x^{m-n}$$

(5)
$$(\ln x)^{(n)} = (-1)^{(n-1)} \frac{(n-1)!}{x^n}$$

(6) 莱布尼兹公式: 若u(x),v(x)均n阶可导,则: $(uv)^{(n)} = \sum_{i=0}^{n} c_n^i u^{(i)} v^{(n-i)}$, 其中 $u^{(0)} = u$, $v^{(0)} = v$

9. 微分中值定理, 泰勒公式

Th1:(费马定理)

若函数f(x)满足条件:

- (1) 函数f(x)在 x_0 的某邻域内有定义,并且在此邻域内恒有 $f(x) \le f(x_0)$ 或 $f(x) \ge f(x_0)$,
- (2) f(x)在 x_0 处可导,则有 $f'(x_0) = 0$

Th2:(罗尔定理)

设函数f(x)满足条件:

(1) 在闭区间[a,b]上连续; (2) 在(a,b)内可导; (3) f(a) = f(b)

则在(a,b)内 \exists 一个 ξ ,使 $f'(\xi) = 0$

Th3: (拉格朗日中值定理)

设函数f(x)满足条件:

(1) 在[a, b]上连续; (2) 在(a, b) 内可导;

则在(a,b)内存在一个 ξ ,使 $\frac{f(b)-f(a)}{b-a}=f'(\xi)$

Th4: (柯西中值定理)

设函数f(x), g(x)满足条件:

(1) 在[a,b]上连续; (2) 在(a,b)内可导且f'(x), g'(x)均存在,且 $g'(x) \neq 0$

则在(a,b)内存在一个 ξ ,使 $\frac{f(b)-f(a)}{g(b)-g(a)} = \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)}$

10. 洛必达法则

法则 $I(\frac{0}{0}$ 型不定式极限)

设函数f(x), g(x)满足条件: $\lim_{x\to x_0} f(x) = 0$, $\lim_{x\to x_0} g(x) = 0$; f(x), g(x)在 x_0 的邻域内可导 $(\pm x_0$ 处可除外) 且 $g'(x) \neq 0$;

$$\lim_{x\to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$
存在(或∞)。

则:
$$\lim_{x \to x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$$

法则I' ($\frac{0}{0}$ 型不定式极限)

设函数
$$f(x)$$
, $g(x)$ 满足条件: $\lim_{x\to\infty} f(x) = 0$, $\lim_{x\to\infty} g(x) = 0$; 存在一个 $X > 0$, 当 $|x| > X$ 时, $f(x)$, $g(x)$ 可导, 且 $g'(x) \neq 0$; $\lim_{x\to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ 存在(或 ∞)。

则:
$$\lim_{x \to x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}.$$

法则 \mathbb{I} ($\frac{\infty}{\infty}$ 型不定式极限)

设函数f(x), g(x)满足条件: $\lim_{x\to x_0} f(x) = \infty$, $\lim_{x\to x_0} g(x) = \infty$; f(x), g(x)在 x_0 的邻域内可导 (在 x_0 处可除外)且 $g'(x) \neq 0$; $\lim_{x\to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}$ 存在 (或 ∞) 。

则:
$$\lim_{x \to x_0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to x_0} \frac{f'(x)}{g'(x)}.$$

同理法则 $II'(\frac{\infty}{\omega}$ 型不定式极限)仿法则I'可写出

11. 泰勒公式

设函数f(x)在点 x_0 处的某邻域内具有n+1阶导数,则对该邻域内异于 x_0 的任意点x,在 x_0 与x之间至少存在一个 ξ ,使得:

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \frac{1}{2!}f''(x_0)(x - x_0)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + R_n(x)$$

其中
$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1}$$
称为 $f(x)$ 在点 x_0 处的 n 阶泰勒余项。

$$f(x) = f(0) + f'(0)x + \frac{1}{2!}f''(0)x^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(0)}{n!}x^n + R_n(x)\dots$$

(1) 其中
$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} x^{n+1}$$
, ξ 在 0 与 x 之间。(1) 式称为麦克劳林公式

常用五种函数在 $x_0 = 0$ 处的泰勒公式:

1)
$$e^x = 1 + x + \frac{1}{2!}x^2 + \dots + \frac{1}{n!}x^n + \frac{x^{n+1}}{(n+1)!}e^{\xi}$$

 $\vec{x} = 1 + x + \frac{1}{2!}x^2 + \dots + \frac{1}{n!}x^n + o(x^n)$

2)
$$\sin x = x - \frac{1}{3!}x^3 + \dots + \frac{x^n}{n!}\sin\frac{n\pi}{2} + \frac{x^{n+1}}{(n+1)!}\sin\left(\xi + \frac{n+1}{2}\pi\right)$$

或 =
$$x - \frac{1}{3!}x^3 + \dots + \frac{x^n}{n!}\sin\frac{n\pi}{2} + o(x^n)$$

3)
$$\cos x = 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \dots + \frac{x^n}{n!}\cos\frac{n\pi}{2} + \frac{x^{n+1}}{(n+1)!}\cos(\xi + \frac{n+1}{2}\pi)$$

或 =
$$1 - \frac{1}{2!}x^2 + \dots + \frac{x^n}{n!}\cos\frac{n\pi}{2} + o(x^n)$$

4)
$$\ln(1+x) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \dots + (-1)^{n-1}\frac{x^n}{n} + \frac{(-1)^n x^{n+1}}{(n+1)(1+\xi)^{n+1}}$$

$$\vec{x} = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \dots + (-1)^{n-1}\frac{x^n}{n} + o(x^n)$$

5)
$$(1+x)^m = 1 + mx + \frac{m(m-1)}{2!}x^2 + \dots + \frac{m(m-1)\cdots(m-n+1)}{n!}x^n + \frac{m(m-1)\cdots(m-n+1)}{(n+1)!}x^{n+1}(1+\xi)^{m-n-1}$$

或
$$(1+x)^m = 1 + mx + \frac{m(m-1)}{2!}x^2 + \dots + \frac{m(m-1)\cdots(m-n+1)}{n!}x^n + o(x^n)$$

12. 函数单调性的判断

Th1: 设函数f(x)在(a,b)区间内可导,如果对 $\forall x \in (a,b)$,都有f'(x) > 0(或f'(x) < 0),则函数f(x)在(a,b)内是单调增加的(或单调减少)。

Th2: (取极值的必要条件)设函数f(x)在 x_0 处可导,且在 x_0 处取极值,则 $f'(x_0) = 0$.

Th3: (取极值的第一充分条件)设函数f(x)在 x_0 的某一邻域内可微,且 $f'(x_0) = 0$ (或 f(x)在 x_0 处连续,但 $f'(x_0)$ 不存在.)。

- (1) 若当x经过 x_0 时,f'(x)由"+"变"-",则 $f(x_0)$ 为极大值;
- (2) 若当x经过 x_0 时,f'(x)由"-"变"+",则 $f(x_0)$ 为极小值;

(3) 若f'(x)经过 $x = x_0$ 的两侧不变号,则 $f(x_0)$ 不是极值。

Th4: (取极值的第二充分条件)设f(x)在点 x_0 处有 $f''(x) \neq 0$,且 $f'(x_0) = 0$,则:

当 $f''(x_0)$ < 0时, $f(x_0)$ 为极大值; 当 $f''(x_0)$ > 0时, $f(x_0)$ 为极小值. 注:如果 $f''(x_0)$ 0,此方法失效。

13. 渐近线的求法

(1)水平渐近线

若 $\lim_{x \to +\infty} f(x) = b$,或 $\lim_{x \to -\infty} f(x) = b$,则y = b 称为函数y = f(x)的水平渐近线。

(2) 铅直渐近线

若
$$\lim_{x \to x_0^-} f(x) = \infty$$
,或 $\lim_{x \to x_0^+} f(x) = \infty$,则 $x = x_0$ 称为 $y = f(x)$ 的铅直渐近线。

(3) 斜渐近线 若 $a = \lim_{x \to \infty} \frac{f(x)}{x}$, $b = \lim_{x \to \infty} [f(x) - ax]$, 则 y = ax + b称为y = f(x)的斜渐近线。

14. 函数凹凸性的判断

Th1: (凹凸性的判别定理) 若在 $I \perp f''(x) < 0$ (或f''(x) > 0) ,则f(x)在 $I \perp E$ 凸的(或凹的)。

Th2: (拐点的判别定理 1) 若在 x_0 处f''(x) = 0,(或f''(x)不存在),当x变动经过 x_0 时, f''(x)变号,则 $(x_0, f(x_0))$ 为拐点。

Th3: (拐点的判别定理 2)设f(x)在 x_0 点的某邻域内有三阶导数,且f''(x) = 0, $f'''(x) \neq 0$,则 $(x_0, f(x_0))$ 为拐点。

15. 弧微分

$$dS = \sqrt{1 + y'^2} dx$$

16. 曲率

曲线y = f(x)在点(x,y)处的曲率 $k = \frac{|y''|}{(1+y'^2)^{3/2}}$. 对于参数方程:

$$\begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \psi(t) \end{cases}, k = \frac{|\varphi'(t)\psi''(t) - \varphi''(t)\psi'(t)|}{[\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)]^{3/2}}$$

17. 曲率半径

曲线在点M处的曲率 $k(k \neq 0)$ 与曲线在点M处的曲率半径 ρ 有如下关系: $\rho = \frac{1}{k}$

线性代数

行列式

1. 行列式按行(列)展开定理

(1)
$$\partial A = (a_{ij})_{n \times n}$$
, \mathcal{M} : $a_{i1}A_{j1} + a_{i2}A_{j2} + \dots + a_{in}A_{jn} = \begin{cases} |A|, i = j \\ 0, i \neq j \end{cases}$

即
$$AA^* = A^*A = |A|E$$
,其中: $A^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix} = (A_{ji}) = (A_{ij})^T$

$$D_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = = \prod_{1 \le j < i \le n} (x_i - x_j)$$

- (2) 设A,B为n阶方阵,则|AB| = |A||B| = |B||A| = |BA|,但 $|A \pm B| = |A| \pm |B|$ 不一定成立。
- (3) $|kA| = k^n |A|$, A 为 n阶方阵。
- (4) 设A为n阶方阵, $|A^T| = |A|; |A^{-1}| = |A|^{-1}$ (若A可逆), $|A^*| = |A|^{n-1}$

 $n \ge 2$

(5)
$$\begin{vmatrix} A & O \\ O & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & C \\ O & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & O \\ C & B \end{vmatrix} = |A||B|, A,B为方阵, 但$$
$$\begin{vmatrix} O & A_{m \times m} \\ B_{n \times n} & O \end{vmatrix} = (-1)^{mn} \cdot |A||B|.$$

(6) 范德蒙行列式
$$D_n = \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & \dots & x_n^{n-1} \end{vmatrix} = = \prod_{1 \le j < i \le n} (x_i - x_j)$$

设A是n阶方阵, λ_i ($i=1,2\cdots,n$)是A的n个特征值,则 $|A|=\prod_{i=1}^n \lambda_i$

矩阵

矩阵:
$$m \times n$$
个数 a_{ij} 排成 m 行 n 列的表格
$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$
称为矩阵,简记为 A ,

或者 $(a_{ij})_{m \times n}$ 。 若m = n,则称A是n阶矩阵或n阶方阵。

矩阵的线性运算

1. 矩阵的加法

设 $A = (a_{ij}), B = (b_{ij})$ 是两个 $m \times n$ 矩阵,则 $m \times n$ 矩阵 $C = (c_{ij}) = a_{ij} + b_{ij}$ 称为矩阵A = B的和,记为A + B = C。

2. 矩阵的数乘

设 $A = (a_{ij})$ 是 $m \times n$ 矩阵,k是一个常数,则 $m \times n$ 矩阵(ka_{ij})称为数k与矩阵A的数乘,记为kA。

3. 矩阵的乘法

设 $A=(a_{ij})$ 是 $m\times n$ 矩阵, $B=(b_{ij})$ 是 $n\times s$ 矩阵,那么 $m\times s$ 矩阵 $C=(c_{ij})$,其中 $c_{ij}=a_{i1}b_{1j}+a_{i2}b_{2j}+\cdots+a_{in}b_{nj}=\sum_{k=1}^{n}a_{ik}b_{kj}$ 称为AB的乘积,记为C=AB 。

$4. A^T, A^{-1}, A^*$ 三者之间的关系

(1)
$$(A^T)^T = A, (AB)^T = B^T A^T, (kA)^T = kA^T, (A \pm B)^T = A^T \pm B^T$$

(2)
$$(A^{-1})^{-1} = A, (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}, (kA)^{-1} = \frac{1}{k}A^{-1},$$

但
$$(A \pm B)^{-1} = A^{-1} \pm B^{-1}$$
不一定成立。

(3)
$$(A^*)^* = |A|^{n-2} A$$
 $(n \ge 3)$, $(AB)^* = B^*A^*$, $(kA)^* = k^{n-1}A^*$ $(n \ge 2)$

但 $(A \pm B)^* = A^* \pm B^*$ 不一定成立。

(4)
$$(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}, (A^{-1})^* = (AA^*)^{-1}, (A^*)^T = (A^T)^*$$

5. 有关A*的结论

(1)
$$AA^* = A^*A = |A|E$$

(2)
$$|A^*| = |A|^{n-1}$$
 $(n \ge 2)$, $(kA)^* = k^{n-1}A^*$, $(A^*)^* = |A|^{n-2}A(n \ge 3)$

(3) 若
$$A$$
可逆,则 $A^* = |A|A^{-1}$, $(A^*)^* = \frac{1}{|A|}A$

(4) 若A为n阶方阵,则:

$$r(A^*) = \begin{cases} & n, & r(A) = n \\ & 1, & r(A) = n - 1 \\ & 0, & r(A) < n - 1 \end{cases}$$

6. 有关 A^{-1} 的结论

$$A$$
可逆 $\Leftrightarrow AB = E$; $\Leftrightarrow |A| \neq 0$; $\Leftrightarrow r(A) = n$;

⇔ A可以表示为初等矩阵的乘积; ⇔ A无零特征值; ⇔ Ax = 0 只有零解。

7. 有关矩阵秩的结论

- (1) 秩r(A)=行秩=列秩;
- (2) $r(A_{m \times n}) \leq \min(m, n)$;
- (3) $A \neq 0 \Rightarrow r(A) \geq 1$;
- (4) $r(A \pm B) \le r(A) + r(B)$;
- (5) 初等变换不改变矩阵的秩

(6)
$$r(A) + r(B) - n \le r(AB) \le \min(r(A), r(B))$$
,特别若 $AB = 0$

则:
$$r(A) + r(B) \leq n$$

(7) 若 A^{-1} 存在 $\Rightarrow r(AB) = r(B);$ 若 B^{-1} 存在 $\Rightarrow r(AB) = r(A);$

(8)
$$r(A_{m \times s}) = n \Leftrightarrow Ax = 0$$
只有零解

8. 分块求逆公式

$$\begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & O \\ O & B^{-1} \end{pmatrix}; \qquad \qquad \begin{pmatrix} A & C \\ O & B \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & -A^{-1}CB^{-1} \\ O & B^{-1} \end{pmatrix};$$

$$\begin{pmatrix}A&O\\C&B\end{pmatrix}^{-1}=\begin{pmatrix}&A^{-1}&O\\&-B^{-1}CA^{-1}&B^{-1}\end{pmatrix};\qquad \begin{pmatrix}O&A\\B&O\end{pmatrix}^{-1}=\begin{pmatrix}O&B^{-1}\\A^{-1}&O\end{pmatrix}$$

这里A,B均为可逆方阵。

向量

1. 有关向量组的线性表示

- (1) $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性相关⇔至少有一个向量可以用其余向量线性表示。
- (2) $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性无关, $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$, β 线性相关 $\Leftrightarrow \beta$ 可以由 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 唯一线性表示。
- (3) β 可以由 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性表示 $\Leftrightarrow r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s, \beta)$ 。

2. 有关向量组的线性相关性

- (1) 部分相关,整体相关;整体无关,部分无关.
- (2) ① $n \land n$ 维向量 $\alpha_1, \alpha_2 \cdots \alpha_n$ 线性无关 $\Leftrightarrow |[\alpha_1 \alpha_2 \cdots \alpha_n]| \neq 0$, $n \land n$ 维向量 $\alpha_1, \alpha_2 \cdots \alpha_n$ 线性相关 $\Leftrightarrow |[\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n]| = 0$ 。
- ② n+1个n维向量线性相关。
- ③ 若 $\alpha_1, \alpha_2 \cdots \alpha_S$ 线性无关,则添加分量后仍线性无关;或一组向量线性相关,去掉某些分量后仍线性相关。

3. 有关向量组的线性表示

- (1) $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性相关⇔至少有一个向量可以用其余向量线性表示。
- (2) $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性无关, $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$, β 线性相关 $\Leftrightarrow \beta$ 可以由 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 唯一线性表示。
- (3) β 可以由 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$ 线性表示 $\Leftrightarrow r(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s)=r(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s,\beta)$

4. 向量组的秩与矩阵的秩之间的关系

设 $r(A_{m\times n}) = r$,则A的秩r(A)与A的行列向量组的线性相关性关系为:

5. n维向量空间的基变换公式及过渡矩阵

若 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 与 $\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n$ 是向量空间V的两组基,则基变换公式为:

$$(\beta_{1}, \beta_{2}, \cdots, \beta_{n}) = (\alpha_{1}, \alpha_{2}, \cdots, \alpha_{n}) \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} = (\alpha_{1}, \alpha_{2}, \cdots, \alpha_{n})C$$

其中C是可逆矩阵, 称为由基 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 到基 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n$ 的过渡矩阵。

6. 坐标变换公式

若向量 γ 在基 α_1 , α_2 , ..., α_n 与基 β_1 , β_2 , ..., β_n 的坐标分别是 $X = (x_1, x_2, ..., x_n)^T$,

 $Y=(y_1,y_2,\cdots,y_n)^T$ 即: $\gamma=x_1\alpha_1+x_2\alpha_2+\cdots+x_n\alpha_n=y_1\beta_1+y_2\beta_2+\cdots+y_n\beta_n$,则向量坐标变换公式为X=CY 或 $Y=C^{-1}X$,其中C是从基 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$ 到基 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n$ 的过渡矩阵。

7. 向量的内积

$$(\alpha, \beta) = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n = \alpha^T\beta = \beta^T\alpha$$

8. Schmidt 正交化

.

$$\beta_{s} = \alpha_{s} - \frac{(\alpha_{s}, \beta_{1})}{(\beta_{1}, \beta_{1})} \beta_{1} - \frac{(\alpha_{s}, \beta_{2})}{(\beta_{2}, \beta_{2})} \beta_{2} - \dots - \frac{(\alpha_{s}, \beta_{s-1})}{(\beta_{s-1}, \beta_{s-1})} \beta_{s-1}$$

9. 正交基及规范正交基

向量空间一组基中的向量如果两两正交,就称为正交基;若正交基中每个向量都是单位向量,就称其为规范正交基。

线性方程组

1. 克莱姆法则

线性方程组
$$\begin{cases} a_{11}x_1+a_{12}x_2+\cdots+a_{1n}x_n=b_1\\ a_{21}x_1+a_{22}x_2+\cdots+a_{2n}x_n=b_2\\ \cdots \cdots \cdots \cdots \cdots\\ a_{n1}x_1+a_{n2}x_2+\cdots+a_{nn}x_n=b_n \end{cases}, \text{ 如果系数行列式} D=|A|\neq 0, \text{ 则方程}$$

组有唯一解, $x_1 = \frac{D_1}{D}$, $x_2 = \frac{D_2}{D}$, \cdots , $x_n = \frac{D_n}{D}$, 其中 D_j 是把D中第j列元素换成方程组右端的常数列所得的行列式。

- 2. n阶矩阵A可逆 $\leftrightarrow Ax = 0$ 只有零解。 $\leftrightarrow \forall b, Ax = b$ 总有唯一解,一般地, $r(A_{m \times n}) = n \leftrightarrow Ax = 0$ 只有零解。
- 3. 非奇次线性方程组有解的充分必要条件,线性方程组解的性质和解的结构
- (1) 设A为 $m \times n$ 矩阵,若 $r(A_{m \times n}) = m$,则对Ax = b而言必有r(A) = r(A : b) = m,从而 Ax = b有解。
- (2) 设 $x_1, x_2, \dots x_s$ 为Ax = b的解,则 $k_1x_1 + k_2x_2 + \dots + k_sx_s$ 当 $k_1 + k_2 + \dots + k_s = 1$ 时仍为 Ax = b的解;但当 $k_1 + k_2 + \dots + k_s = 0$ 时,则为Ax = 0的解。特别 $\frac{x_1 + x_2}{2}$ 为Ax = b的解; $2x_3 (x_1 + x_2)$ 为Ax = 0的解。
- (3) 非齐次线性方程组Ax = b无解 $\leftrightarrow r(A) + 1 = r(\overline{A}) \leftrightarrow b$ 不能由A的列向量 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 线性表示。
- 4. 奇次线性方程组的基础解系和通解,解空间,非奇次线性方程组的通解

- (1) 齐次方程组Ax = 0恒有解(必有零解)。当有非零解时,由于解向量的任意线性组合仍是该齐次方程组的解向量,因此Ax = 0的全体解向量构成一个向量空间,称为该方程组的解空间,解空间的维数是n r(A),解空间的一组基称为齐次方程组的基础解系。
- (2) $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_t$ 是Ax = 0的基础解系,即:
- 1) $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_t$ 是Ax = 0的解;
- 2) $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_t$ 线性无关;
- 3) Ax = 0的任一解都可以由 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_t$ 线性表出. $k_1\eta_1 + k_2\eta_2 + \cdots + k_t\eta_t$ 是Ax = 0的通解,其中 k_1, k_2, \cdots, k_t 是任意常数。

矩阵的特征值和特征向量

1. 矩阵的特征值和特征向量的概念及性质

- (1) 设 λ 是A的一个特征值,则 kA, aA + bE, A^2 , A^m , f(A), A^T , A^{-1} , A^* 有一个特征值分别为 $k\lambda$, $a\lambda + b$, λ^2 , λ^m , $f(\lambda)$, λ , λ^{-1} , $\frac{|A|}{\lambda}$, 且对应特征向量相同(A^T 例外)。
- (3) 设 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_s$ 为A的s个特征值,对应特征向量为 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$,

若:
$$\alpha = k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \cdots + k_s\alpha_s$$
 ,

则: $A^n \alpha = k_1 A^n \alpha_1 + k_2 A^n \alpha_2 + \dots + k_s A^n \alpha_s = k_1 \lambda_1^n \alpha_1 + k_2 \lambda_2^n \alpha_2 + \dots + k_s \lambda_s^n \alpha_s$ 。

2. 相似变换、相似矩阵的概念及性质

(1) 若 $A \sim B$,则

1)
$$A^T \sim B^T, A^{-1} \sim B^{-1}, A^* \sim B^*$$

- 2) $|A| = |B|, \sum_{i=1}^{n} A_{ii} = \sum_{i=1}^{n} b_{ii}, r(A) = r(B)$
- 3) $|\lambda E A| = |\lambda E B|$, 对 $\forall \lambda$ 成立

3. 矩阵可相似对角化的充分必要条件

- (1) 设A为n阶方阵,则A可对角化⇔对每个 k_i 重根特征值 λ_i ,有 $n-r(\lambda_i E-A)=k_i$
- (2) 设A可对角化,则由 $P^{-1}AP = \Lambda$,有 $A = P\Lambda P^{-1}$,从而 $A^n = P\Lambda^n P^{-1}$
- (3) 重要结论
- 1) 若 $A \sim B, C \sim D$, 则 $\begin{bmatrix} A & O \\ O & C \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} B & O \\ O & D \end{bmatrix}$.
- 2) 若 $A \sim B$,则 $f(A) \sim f(B)$, $|f(A)| \sim |f(B)|$,其中f(A)为关于n阶方阵A的多项式。
- 3) 若A为可对角化矩阵,则其非零特征值的个数(重根重复计算)=秩(A)

4. 实对称矩阵的特征值、特征向量及相似对角阵

- (1)相似矩阵:设A,B为两个n阶方阵,如果存在一个可逆矩阵P,使得 $B=P^{-1}AP$ 成立,则称矩阵A与B相似,记为 $A\sim B$ 。
- (2)相似矩阵的性质:如果 $A \sim B$ 则有:
- 1) $A^T \sim B^T$
- 2) $A^{-1} \sim B^{-1}$ (若A, B均可逆)
- 3) $A^k \sim B^k$ (k为正整数)
- 4) $|\lambda E A| = |\lambda E B|$,从而A, B 有相同的特征值
- 5) |A| = |B|,从而A,B同时可逆或者不可逆
- 6) 秩(A) =秩(B), $|\lambda E A| = |\lambda E B|$, A, B不一定相似

二次型

1. n个变量 x_1, x_2, \cdots, x_n 的二次齐次函数

 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i y_j$,其中 $a_{ij} = a_{ji} (i, j = 1, 2, \dots, n)$,称为n元二次型,简

称二次型.若令
$$x=\begin{bmatrix}x_1\\x_1\\\vdots\\x_n\end{bmatrix}$$
, $A=\begin{bmatrix}&a_{11}&a_{12}&\cdots&a_{1n}\\a_{21}&a_{22}&\cdots&a_{2n}\\&\cdots&\cdots&\cdots&a_{nn}\end{bmatrix}$,这二次型 f 可改写成矩阵向量形 $a_{n1}&a_{n2}&\cdots&a_{nn}$

式 $f = x^T A x$ 。其中A称为二次型矩阵,因为 $a_{ij} = a_{ji}(i,j=1,2,\cdots,n)$,所以二次型矩阵均为对称矩阵,且二次型与对称矩阵一一对应,并把矩阵A的秩称为二次型的秩。

2. 惯性定理, 二次型的标准形和规范形

(1) 惯性定理

对于任一二次型,不论选取怎样的合同变换使它化为仅含平方项的标准型,其正负惯性指数与所选变换无关,这就是所谓的惯性定理。

(2) 标准形

二次型
$$f = (x_1, x_2, \dots, x_n) = x^T A x$$
经过合同变换 $x = C y$ 化为 $f = x^T A x = y^T C^T A C$

 $y = \sum_{i=1}^{r} d_i y_i^2$ 称为 $f(r \le n)$ 的标准形。在一般的数域内,二次型的标准形不是唯一的,与 所作的合同变换有关,但系数不为零的平方项的个数由r(A的秩)唯一确定。

(3) 规范形

任一实二次型f都可经过合同变换化为规范形 $f=z_1^2+z_2^2+\cdots+z_p^2-z_{p+1}^2-\cdots-z_r^2$,其中r为A的秩,p为正惯性指数,r-p为负惯性指数,且规范型唯一。

3. 用正交变换和配方法化二次型为标准形,二次型及其矩阵的正定性

设A正定 $\Rightarrow kA(k > 0), A^T, A^{-1}, A^*$ 正定; |A| > 0, A可逆; $a_{ii} > 0$,且 $|A_{ii}| > 0$

A, B正定 $\Rightarrow A + B$ 正定, 但AB, BA不一定正定

$$A$$
正定 $\Leftrightarrow f(x) = x^T A x > 0, \forall x \neq 0$

- ⇔ A的各阶顺序主子式全大于零
- ⇔ A的所有特征值大于零
- ⇔ A的正惯性指数为n

⇔存在可逆阵P使 $A = P^T P$

$$\Leftrightarrow$$
存在正交矩阵 Q ,使 $Q^TAQ=Q^{-1}AQ=\left(\begin{array}{ccc} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{array}\right)$

其中 $\lambda_i>0, i=1,2,\cdots,n$.正定 $\Rightarrow kA(k>0), A^T, A^{-1}, A^*$ 正定; |A|>0, A可逆; $a_{ii}>0$,且 $|A_{ii}|>0$ 。

概率论和数理统计

随机事件和概率

1. 事件的关系与运算

- (1) 子事件: $A \subset B$, 若A发生,则B发生。
- (2) 相等事件: A = B, 即 $A \subset B$, 且 $B \subset A$ 。
- (3) 和事件: AUB (或A + B), A = B中至少有一个发生。
- (4) 差事件: A-B, A发生但B不发生。
- (5) 积事件: $A \cap B$ (或AB), A = B同时发生。
- (6) 互斥事件(互不相容): A∩B=Ø。
- (7) 互逆事件 (对立事件): $A \cap B = \emptyset, A \cup B = \Omega, A = \overline{B}, B = \overline{A}$ 。
- 2. 运算律
- (1) 交换律: $A \cup B = B \cup A, A \cap B = B \cap A$
- (2) 结合律: $(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$; $(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$
- (3) 分配律: $(A \cup B) \cap C = (A \cap C) \cup (B \cap C)$

3. 德.摩根律

 $\overline{A \cup B} = \overline{A} \cap \overline{B}$ $\overline{A \cap B} = \overline{A} \cup \overline{B}$

4. 完全事件组

 $A_1A_2\cdots A_n$ 两两互斥,且和事件为必然事件,即 $A_i\cap A_j=\varnothing, i\neq j, \bigcup_{i=1}^n=\Omega$

5. 概率的基本概念

(1) 概率:事件发生的可能性大小的度量,其严格定义如下:

概率P(g)为定义在事件集合上的满足下面 3 个条件的函数:

- 1)对任何事件A, P(A) ≥ 0
- 2) 对必然事件 Ω , $P(\Omega) = 1$
- 3) 对 $A_1A_2\cdots A_n$, ··· ,若 $A_iA_j=\varnothing(i\neq j)$,则: $P(\bigcup_{i=1}^\infty A_i)=\sum_{i=1}^\infty P(A)$.
- (2) 概率的基本性质
- 1) $P(\overline{A}) = 1 P(A)$;
- 2) P(A B) = P(A) P(AB);
- 3) $P(A \cup B) = P(A) + P(B) P(AB)$ 特别,当 $B \subset A$ 时,P(A B) = P(A) P(B)且 $P(B) \le P(A); \quad P(A \cup B \cup C) = P(A) + P(B) + P(C) P(AB) P(BC) P(AC) + P(ABC)$
- 4) 若 A_1, A_2, \dots, A_n 两两互斥,则 $P(\bigcup_{i=1}^n A_i) = \sum_{i=1}^n (P(A_i))$
- (3) 古典型概率:实验的所有结果只有有限个,且每个结果发生的可能性相同,其概率计算公式: $P(A) = \frac{\text{事件}A \text{发生的基本事件数}}{\text{基本事件总数}}$
- (4) 几何型概率: 样本空间 Ω 为欧氏空间中的一个区域, 且每个样本点的出现具有等可能性,其概率计算公式: $P(A) = \frac{A \text{的度量(Kg、面积、体积)}}{\Omega \text{的度量(Kg、面积、体积)}}$

6. 概率的基本公式

- (1) 条件概率: $P(B|A) = \frac{P(AB)}{P(A)}$, 表示A发生的条件下, B发生的概率
- (2) 全概率公式: $P(A) = \sum_{i=1}^{n} P(A|B_i)P(B_i), B_iB_j = \emptyset, i \neq j, \bigcup_{i=1}^{n} B_i = \Omega.$
- (3) Bayes 公式:

$$P(B_j|A) = \frac{P(A|B_j)P(B_j)}{\sum_{i=1}^{n} P(A|B_i)P(B_i)}, j = 1, 2, \dots, n$$

注: 上述公式中事件B_i的个数可为可列个.

(4) 乘法公式: $P(A_1A_2) = P(A_1)P(A_2|A_1) = P(A_2)P(A_1|A_2) P(A_1A_2 \cdots A_n) = P(A_1)P(A_2|A_1)P(A_3|A_1A_2) \cdots P(A_n|A_1A_2 \cdots A_{n-1})$

7. 事件的独立性

- (1) A与B相互独立 $\Leftrightarrow P(AB) = P(A)P(B)$
- (2) A, B, C 两两独立 $\Leftrightarrow P(AB) = P(A)P(B); P(BC) = P(B)P(C); P(AC) = P(A)P(C);$
- (3) A, B, C 相互独立 $\Leftrightarrow P(AB) = P(A)P(B); P(BC) = P(B)P(C); P(AC) = P(A)P(C);$ P(ABC) = P(A)P(B)P(C).

8. 独立重复试验

将某试验独立重复 n 次,若每次实验中事件 A 发生的概率为 p,则 n 次试验中 A 发生 k 次的概率为: $P(X=k) = C_n^k p^k (1-p)^{n-k}$ 。

9. 重要公式与结论

- (1) $P(\overline{A}) = 1 P(A)$
- (2) $P(A \cup B) = P(A) + P(B) P(AB)$

$$P(A \cup B \cup C) = P(A) + P(B) + P(C) - P(AB) - P(BC) - P(AC) + P(ABC)$$

- (3) P(A B) = P(A) P(AB)
- (4) $P(A\overline{B}) = P(A) P(AB), P(A) = P(AB) + P(A\overline{B}), P(A \cup B) = P(A) + P(\overline{A}B) = P(AB) + P(\overline{A}B) + P(\overline{A}B)$
- (5) 条件概率 $P(\cdot|B)$ 满足概率的所有性质,

例如:
$$P(\overline{A}_1|B) = 1 - P(A_1|B)$$
 $P(A_1 \cup A_2|B) = P(A_1|B) + P(A_2|B) - P(A_1A_2|B)$ $P(A_1A_2|B) = P(A_1|B)P(A_2|A_1B)$

- (6) 若 A_1, A_2, \dots, A_n 相互独立,则 $P(\bigcap_{i=1}^n A_i) = \prod_{i=1}^n P(A_i), P(\bigcup_{i=1}^n A_i) = \prod_{i=1}^n (1 P(A_i))$
- (7) 互斥、互逆与独立性之间的关系: A与B互逆⇒A与B互斥,但反之不成立,A与B互 斥(或互逆)且均非零概率事件⇒A与B不独立.

(8) 若 $A_1, A_2, \dots, A_m, B_1, B_2, \dots, B_n$ 相互独立,则 $f(A_1, A_2, \dots, A_m)$ 与 $g(B_1, B_2, \dots, B_n)$ 也相互 独立,其中 $f(\cdot), g(\cdot)$ 分别表示对相应事件做任意事件运算后所得的事件,另外,概率为 1(或 0) 的事件与任何事件相互独立.

随机变量及其概率分布

1. 随机变量及概率分布

取值带有随机性的变量,严格地说是定义在样本空间上,取值于实数的函数称为随机变 量,概率分布通常指分布函数或分布律

2. 分布函数的概念与性质

定义:
$$F(x) = P(X \le x), -\infty < x < +\infty$$

性质: $(1)0 \le F(x) \le 1$

- (2)F(x)单调不减
- (3) 右连续F(x + 0) = F(x) (4) $F(-\infty) = 0$, $F(+\infty) = 1$

3. 离散型随机变量的概率分布

$$P(X = x_i) = p_i, i = 1, 2, \dots, n, \dots$$
 $p_i \ge 0, \sum_{i=1}^{\infty} p_i = 1$

4. 连续型随机变量的概率密度

概率密度f(x);非负可积,且: (1) $f(x) \ge 0$, (2) $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = 1$ (3) x 为f(x) 的连续点,则:

$$f(x) = F'(x)$$
分布函数 $F(x) = \int_{-\infty}^{x} f(t)dt$

5. 常见分布

(1)
$$0-1$$
 分布: $P(X = k) = p^k (1-p)^{1-k}$, $k = 0.1$

(2) 二项分布:
$$B(n,p)$$
: $P(X=k) = C_n^k p^k (1-p)^{n-k}, k = 0,1,\dots,n$

(3) Poisson 分布:
$$p(\lambda)$$
: $P(X = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}, \lambda > 0, k = 0,1,2 \cdots$

(4) 均匀分布
$$U(a,b)$$
: $f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, a < x < b \\ 0 \end{cases}$

(5) 正态分布:
$$N(\mu, \sigma^2)$$
: $\varphi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}, \sigma > 0, -\infty < x < +\infty$

(6) 指数分布:
$$E(\lambda)$$
: $f(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x}, x > 0, \lambda > 0 \\ 0, \end{cases}$

(7) 几何分布:
$$G(p)$$
: $P(X = k) = (1 - p)^{k-1}p$, $0 , $k = 1, 2, \cdots$$

(8) 超几何分布:
$$H(N,M,n)$$
: $P(X=k) = \frac{c_M^k c_{N-M}^{n-k}}{c_N^n}$, $k=0,1,\cdots$, $\min(n,M)$

6. 随机变量函数的概率分布

(1) 离散型:
$$P(X = x_1) = p_i, Y = g(X)$$

则:
$$P(Y = y_j) = \sum_{g(x_i)=y_i} P(X = x_i)$$

(2) 连续型: $X^{\tilde{}} f_X(x), Y = g(x)$

則:
$$F_y(y) = P(Y \le y) = P(g(X) \le y) = \int_{g(x) \le y} f_x(x) dx$$
, $f_Y(y) = F'_Y(y)$

7. 重要公式与结论

(1)
$$X \sim N(0,1) \Rightarrow \varphi(0) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}, \Phi(0) = \frac{1}{2}, \Phi(-a) = P(X \le -a) = 1 - \Phi(a)$$

(2)
$$X \sim N(\mu, \sigma^2) \Rightarrow \frac{X - \mu}{\sigma} \sim N(0, 1), P(X \le a) = \Phi(\frac{a - \mu}{\sigma})$$

(3)
$$X \sim E(\lambda) \Rightarrow P(X > s + t | X > s) = P(X > t)$$

(4)
$$X \sim G(p) \Rightarrow P(X = m + k | X > m) = P(X = k)$$

- (5) 离散型随机变量的分布函数为阶梯间断函数;连续型随机变量的分布函数为连续函数,但不一定为处处可导函数。
- (6) 存在既非离散也非连续型随机变量。

多维随机变量及其分布

1. 二维随机变量及其联合分布

由两个随机变量构成的随机向量(X,Y), 联合分布为 $F(x,y) = P(X \le x,Y \le y)$

2. 二维离散型随机变量的分布

- (1) 联合概率分布律 $P\{X = x_i, Y = y_i\} = p_{ij}; i, j = 1,2,\dots$
- (2) 边缘分布律 $p_{i\cdot} = \sum_{j=1}^{\infty} p_{ij}$, $i = 1,2,\cdots$ $p_{\cdot j} = \sum_{i}^{\infty} p_{ij}$, $j = 1,2,\cdots$
- (3) 条件分布律 $P\{X = x_i | Y = y_j\} = \frac{p_{ij}}{p_{ij}}$ $P\{Y = y_j | X = x_i\} = \frac{p_{ij}}{p_{ii}}$

3. 二维连续性随机变量的密度

- (1) 联合概率密度f(x,y):
- 1) $f(x,y) \ge 0$ 2) $\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y) dx dy = 1$
- (2) 分布函数: $F(x,y) = \int_{-\infty}^{x} \int_{-\infty}^{y} f(u,v) du dv$
- (3) 边缘概率密度: $f_X(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y) dy$ $f_Y(y) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y) dx$
- (4) 条件概率密度: $f_{X|Y}(x|y) = \frac{f(x,y)}{f_{Y}(y)}$ $f_{Y|X}(y|x) = \frac{f(x,y)}{f_{X}(x)}$

4. 常见二维随机变量的联合分布

- (1) 二维均匀分布: $(x,y) \sim U(D)$, $f(x,y) = \begin{cases} \frac{1}{S(D)}, (x,y) \in D \\ 0, 其他 \end{cases}$
- (2) 二维正态分布: $(X,Y) \sim N(\mu_1, \mu_2, \sigma_1^2, \sigma_2^2, \rho)$

$$f(x,y) = \frac{1}{2\pi\sigma_1\sigma_2\sqrt{1-\rho^2}} \cdot \exp\left\{\frac{-1}{2(1-\rho^2)} \left[\frac{(x-\mu_1)^2}{\sigma_1^2} - 2\rho \frac{(x-\mu_1)(y-\mu_2)}{\sigma_1\sigma_2} + \frac{(y-\mu_2)^2}{\sigma_2^2}\right]\right\}$$

5. 随机变量的独立性和相关性

X和Y的相互独立: $\Leftrightarrow F(x,y) = F_X(x)F_Y(y)$:

$$\Leftrightarrow p_{ij} = p_{i} \cdot p_{.i}$$
 (离散型) $\Leftrightarrow f(x,y) = f_X(x)f_Y(y)$ (连续型)

X和Y的相关性:

相关系数 $\rho_{XY} = 0$ 时,称X和Y不相关, 否则称X和Y相关

6. 两个随机变量简单函数的概率分布

离散型:
$$P(X = x_i, Y = y_i) = p_{ij}, Z = g(X, Y)$$
 则:

$$P(Z = z_k) = P\{g(X, Y) = z_k\} = \sum_{g(x_i, y_i) = z_k} P(X = x_i, Y = y_i)$$

连续型: $(X,Y) \sim f(x,y), Z = g(X,Y)$ 则:

$$F_z(z) = P\{g(X,Y) \le z\} = \iint_{g(x,y) \le z} f(x,y) dx dy, \ f_z(z) = F'_z(z)$$

7. 重要公式与结论

- (1) 边缘密度公式: $f_X(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y) dy$, $f_Y(y) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x,y) dx$
- (2) $P\{(X,Y) \in D\} = \iint_D f(x,y) dx dy$
- (3) 若(X,Y)服从二维正态分布 $N(\mu_1,\mu_2,\sigma_1^2,\sigma_2^2,\rho)$ 则有:
- 1) $X \sim N(\mu_1, \sigma_1^2), Y \sim N(\mu_2, \sigma_2^2)$.
- 2) X与Y相互独立⇔ ρ = 0,即X与Y不相关。
- 3) $C_1X + C_2Y \sim N(C_1\mu_1 + C_2\mu_2, C_1^2\sigma_1^2 + C_2^2\sigma_2^2 + 2C_1C_2\sigma_1\sigma_2\rho)$
- 4) X关于 Y=y 的条件分布为: $N(\mu_1 + \rho \frac{\sigma_1}{\sigma_2}(y \mu_2), \sigma_1^2(1 \rho^2))$
- 5) Y关于X = x的条件分布为: $N(\mu_2 + \rho \frac{\sigma_2}{\sigma_1}(x \mu_1), \sigma_2^2(1 \rho^2))$
- (4) 若X与Y独立,且分别服从 $N(\mu_1, \sigma_1^2), N(\mu_1, \sigma_2^2)$,则:
- $(X,Y) \sim N(\mu_1, \mu_2, \sigma_1^2, \sigma_2^2, 0), C_1X + C_2Y N(C_1\mu_1 + C_2\mu_2, C_1^2\sigma_1^2 + C_2^2\sigma_2^2).$
- (5) 若X与Y相互独立,f(x)和g(x)为连续函数,则f(X)和g(Y)也相互独立。

随机变量的数字特征

1. 数学期望

离散型: $P\{X = x_i\} = p_i, E(X) = \sum_i x_i p_i$;

连续型: $X \sim f(x), E(X) = \int_{-\infty}^{+\infty} x f(x) dx$

性质:

(1)
$$E(C) = C, E[E(X)] = E(X)$$

(2)
$$E(C_1X + C_2Y) = C_1E(X) + C_2E(Y)$$

(3) 若 X 和 Y 独立,则E(XY) = E(X)E(Y) (4) $[E(XY)]^2 \le E(X^2)E(Y^2)$

2. 方差:
$$D(X) = E[X - E(X)]^2 = E(X^2) - [E(X)]^2$$

- 3. 标准差: $\sqrt{D(X)}$,
- 4. 离散型: $D(X) = \sum_{i} [x_i E(X)]^2 p_i$
- 5. 连续型: $D(X) = \int_{-\infty}^{+\infty} [x E(X)]^2 f(x) dx$

性质:

(1)
$$D(C) = 0, D[E(X)] = 0, D[D(X)] = 0$$

- (2) X与Y相互独立,则 $D(X \pm Y) = D(X) + D(Y)$
- (3) $D(C_1X + C_2) = C_1^2 D(X)$

(4) 一般有
$$D(X \pm Y) = D(X) + D(Y) \pm 2Cov(X,Y) = D(X) + D(Y) \pm 2\rho\sqrt{D(X)}\sqrt{D(Y)}$$

(5)
$$D(X) < E(X - C)^2, C \neq E(X)$$

(6)
$$D(X) = 0 \Leftrightarrow P\{X = C\} = 1$$

6. 随机变量函数的数学期望

(1) 对于函数Y = g(x)

$$X$$
为离散型: $P\{X = x_i\} = p_i, E(Y) = \sum_i g(x_i)p_i$;

$$X$$
为连续型: $X \sim f(x)$, $E(Y) = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) f(x) dx$

(2)
$$Z = g(X,Y); (X,Y) \sim P\{X = x_i, Y = y_j\} = p_{ij}; E(Z) = \sum_i \sum_j g(x_i, y_j) p_{ij}$$

 $(X,Y) \sim f(x,y); E(Z) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} g(x,y) f(x,y) dx dy$

7. 协方差
$$Cov(X,Y) = E[(X - E(X)(Y - E(Y)))]$$

8. 相关系数
$$\rho_{XY} = \frac{Cov(X,Y)}{\sqrt{D(X)}\sqrt{D(Y)}}, k$$
阶原点矩 $E(X^k)$; k 阶中心矩 $E\{[X-E(X)]^k\}$

性质:

(1)
$$Cov(X,Y) = Cov(Y,X)$$

(2)
$$Cov(aX, bY) = abCov(Y, X)$$

(3)
$$Cov(X_1 + X_2, Y) = Cov(X_1, Y) + Cov(X_2, Y)$$

(4)
$$|\rho(X,Y)| \le 1$$

(5)
$$\rho(X,Y) = 1 \Leftrightarrow P(Y = aX + b) = 1$$
, $\sharp + a > 0$

$$\rho(X,Y) = -1 \Leftrightarrow P(Y = aX + b) = 1$$
, $\sharp + a < 0$

9. 重要公式与结论

(1)
$$D(X) = E(X^2) - E^2(X)$$

(2)
$$Cov(X,Y) = E(XY) - E(X)E(Y)$$

(3)
$$|\rho(X,Y)| \le 1$$
,且 $\rho(X,Y) = 1 \Leftrightarrow P(Y = aX + b) = 1$, 其中 $a > 0$ $\rho(X,Y) = -1 \Leftrightarrow P(Y = aX + b) = 1$, 其中 $a < 0$

(4) 下面 5 个条件互为充要条件:

$$\rho(X,Y) = 0 \Leftrightarrow Cov(X,Y) = 0 \Leftrightarrow E(X,Y) = E(X)E(Y) \Leftrightarrow D(X+Y) = D(X) + D(Y) \Leftrightarrow D(X-Y) = D(X) + D(Y)$$

注: X与Y独立为上述5个条件中任何一个成立的充分条件,但非必要条件。

数理统计的基本概念

1. 基本概念

总体:研究对象的全体,它是一个随机变量,用X表示。

个体:组成总体的每个基本元素。

简单随机样本:来自总体X的n个相互独立且与总体同分布的随机变量 $X_1, X_2 \cdots, X_n$,称为容量为n的简单随机样本,简称样本。

统计量: 设 $X_1, X_2 \cdots, X_n$,是来自总体X的一个样本, $g(X_1, X_2 \cdots, X_n)$)是样本的连续函数,且 $g(\cdot)$ 中不含任何未知参数,则称 $g(X_1, X_2 \cdots, X_n)$ 为统计量

样本均值:
$$\overline{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i$$

样本方差:
$$S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^2$$

样本矩: 样本k阶原点矩: $A_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k$, $k = 1,2,\cdots$

样本
$$k$$
阶中心矩: $B_k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^k$, $k = 1,2,\cdots$

2. 分布

 χ^2 分布: $\chi^2=X_1^2+X_2^2+\cdots+X_n^2\sim\chi^2(n)$, 其中 $X_1,X_2\cdots,X_n$,相互独立,且同服从N(0,1)

$$t$$
分布: $T = \frac{X}{\sqrt{Y/n}} \sim t(n)$, 其中 $X \sim N(0,1), Y \sim \chi^2(n)$,且 X , Y 相互独立。

F 分布: $F = \frac{X/n_1}{Y/n_2} \sim F(n_1, n_2)$, 其中 $X \sim \chi^2(n_1)$, $Y \sim \chi^2(n_2)$, 且X, Y相互独立。

分位数: 若 $P(X \le x_{\alpha}) = \alpha$,则称 x_{α} 为X的 α 分位数

3. 正态总体的常用样本分布

(1) 设 $X_1, X_2 \cdots, X_n$ 为来自正态总体 $N(\mu, \sigma^2)$ 的样本,

$$\overline{X}=rac{1}{n}\sum_{i=1}^n X_i$$
 , $S^2=rac{1}{n-1}\sum_{i=1}^n (X_i-\overline{X})^2$,则:

1)
$$\overline{X} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right)$$
 或者 $\frac{\overline{X} - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \sim N(0, 1)$

2)
$$\frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} = \frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^2 \sim \chi^2 (n-1)$$

3)
$$\frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu)^2 \sim \chi^2(n)$$

4)
$$\frac{\overline{X}-\mu}{S/\sqrt{n}} \sim t(n-1)$$

4. 重要公式与结论

- (1) 对于 $\chi^2 \sim \chi^2(n)$, 有 $E(\chi^2(n)) = n, D(\chi^2(n)) = 2n$;
- (2) 对于 $T \sim t(n)$, 有E(T) = 0, $D(T) = \frac{n}{n-2} (n > 2)$;
- (3) 对于 $\tilde{F}(m,n)$,有 $\frac{1}{F} \sim F(n,m)$, $F_{a/2}(m,n) = \frac{1}{F_{1-a/2}(n,m)}$;
- (4) 对于任意总体X,有 $E(\overline{X})=E(X), E(S^2)=D(X), D(\overline{X})=\frac{D(X)}{n}$