



中山大學
SUN YAT-SEN UNIVERSITY



国家超级计算广州中心
NATIONAL SUPERCOMPUTER CENTER IN GUANGZHOU

多核程序设计与实践

OpenGL 与 CUDA

陶钧

taoj23@mail.sysu.edu.cn

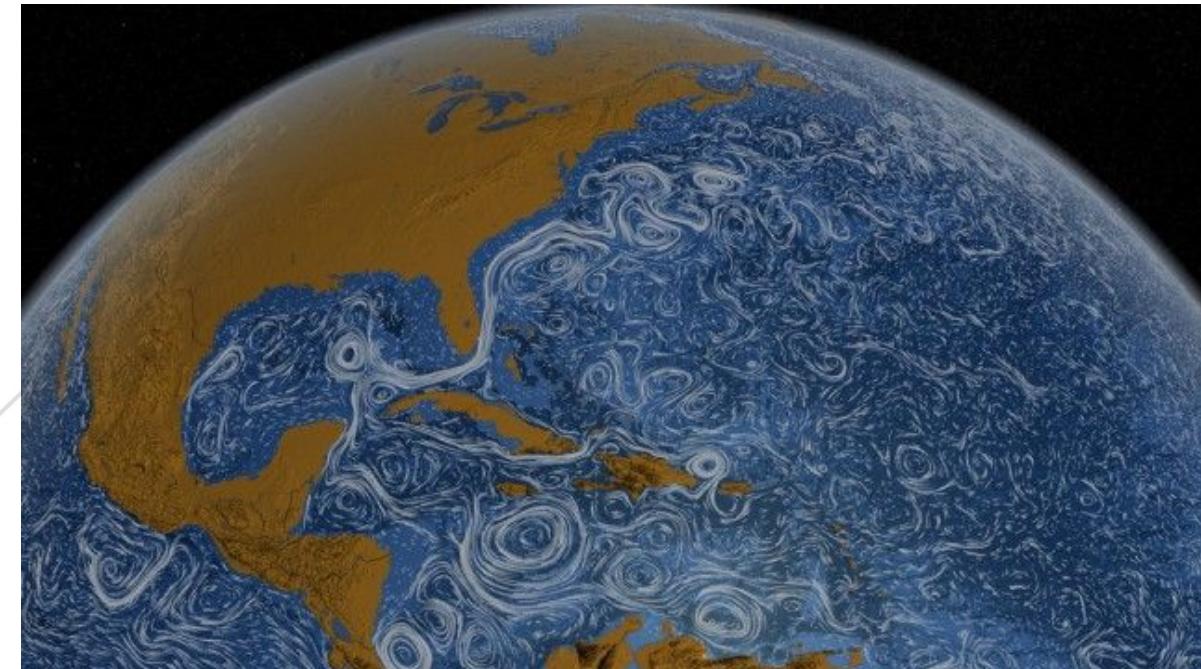
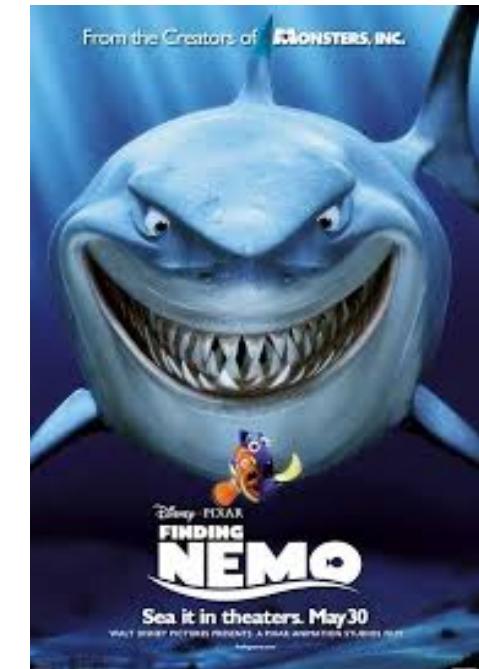
中山大学 数据科学与计算机学院
国家超级计算广州中心

- OpenGL简介
- CUDA与OpenGL交互
- 应用举例



- OpenGL (GL: graphics library)

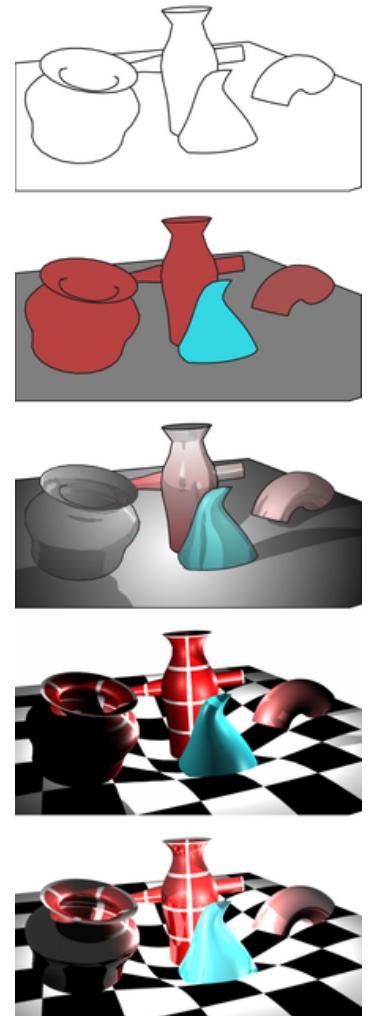
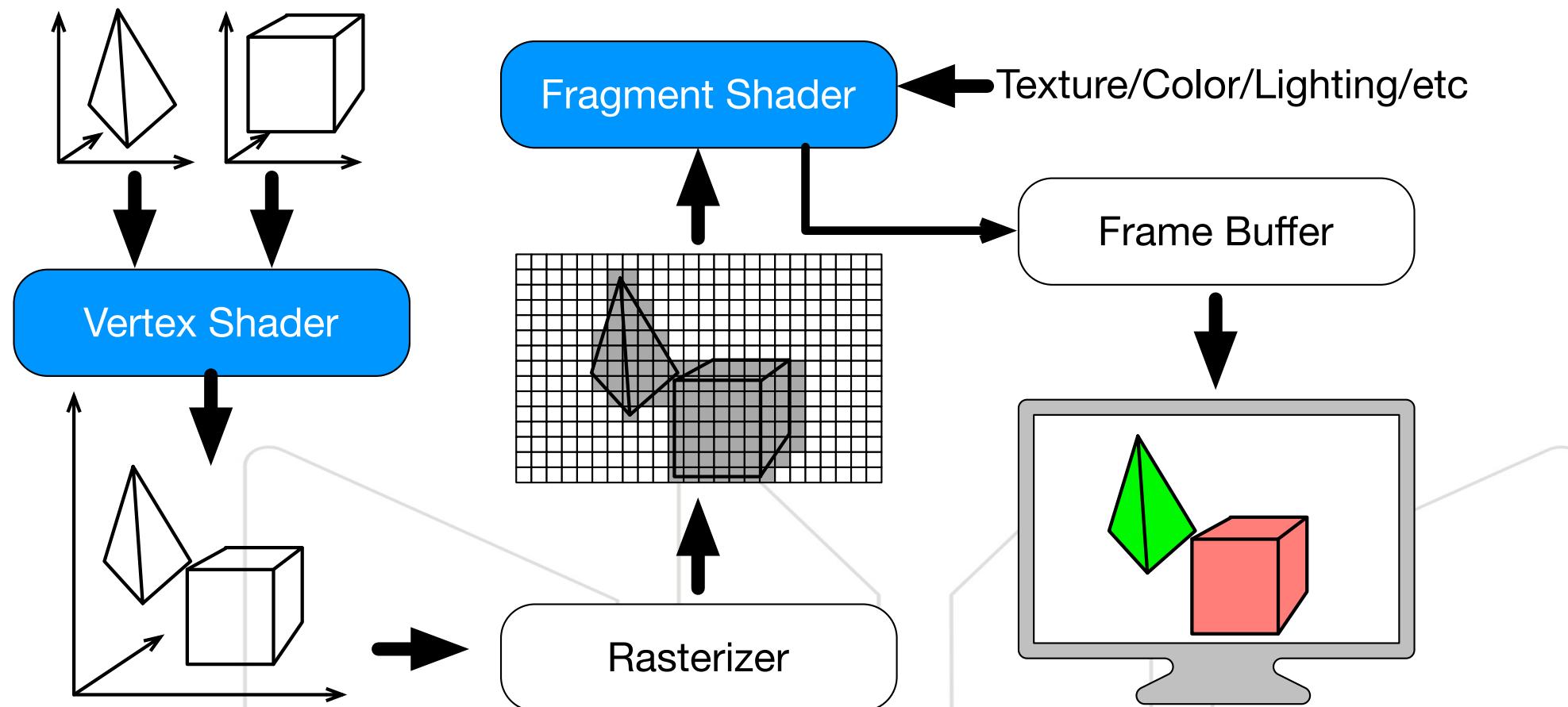
- 低级别图形编程API
- 超过250个函数
- 由Silicon Graphics Inc. (SGI) 在1992年开发
- 最新版本4.6，发布于2017年7月31日



- OpenGL用途：渲染

- 以软件由**模型**生成**图像**的过程

- 语言或数据结构进行严格定义的三维物体或虚拟场景的描述
 - 几何体、视点、纹理、照明等



图片来自 Wikipedia

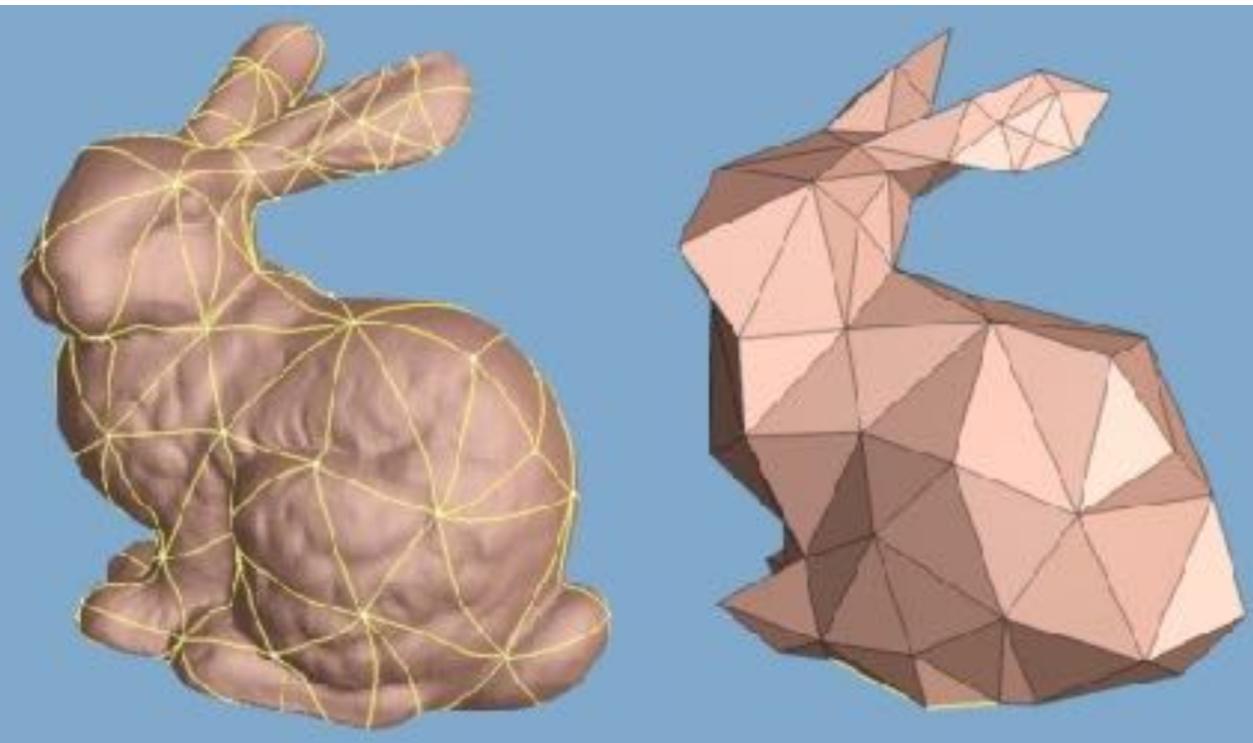
● OpenGL基本语句

- 几何模型常表示为一组primitives
- OpenGL中绘制primitives的基本语句

- **glColor4f(r, g, b, a);**
- **glBegin(primitive_type);**
- **glVertex3f(x,y,z);**
- **glEnd();**

- 视角及物体的平移旋转由矩阵表示

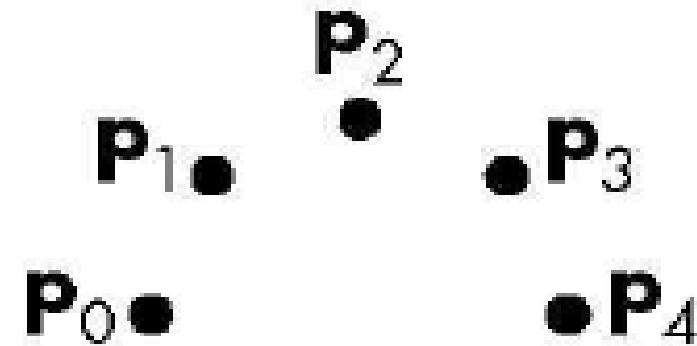
- **glOrtho()**
- **gluPerspective()**
- **glTranslate()**
- **glRotate()**



- 使用OpenGL绘制primitives

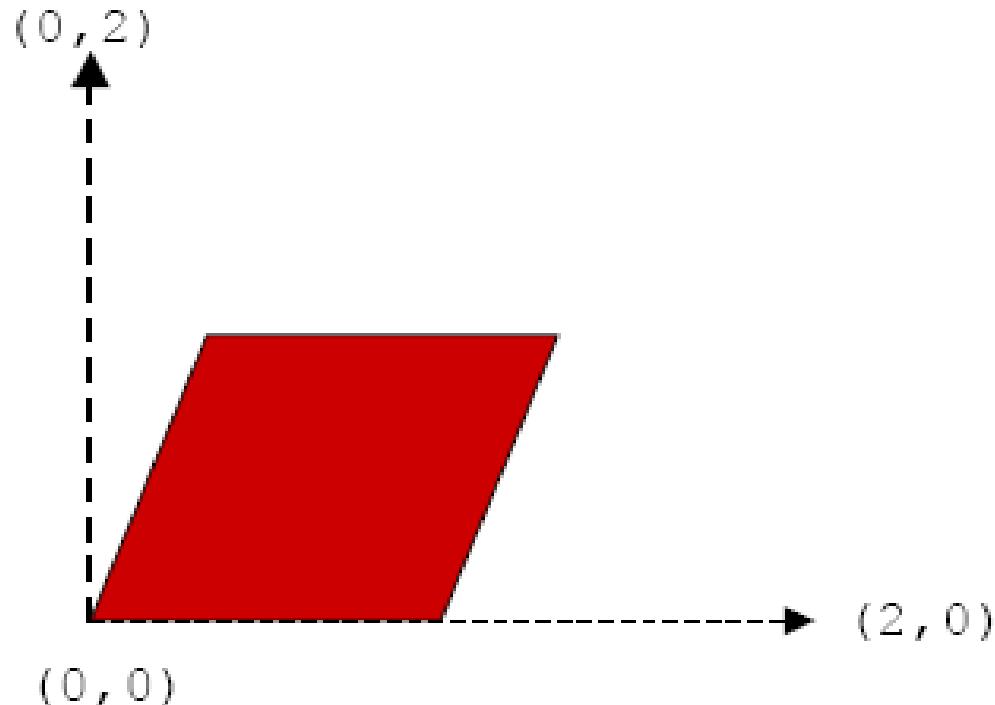
- 举例：绘制GL_POINTS绘制点云
 - 点的大小可由glPointSize (size)指定

```
glBegin(GL_POINTS);
glColor3fv( color );
glVertex2f( P0.x, P0.y );
glVertex2f( P1.x, P1.y );
glVertex2f( P2.x, P2.y );
glVertex2f( P3.x, P3.y );
glVertex2f( P4.x, P4.y );
glVertex2f( P5.x, P5.y );
glVertex2f( P6.x, P6.y );
glVertex2f( P7.x, P7.y );
glEnd();
```



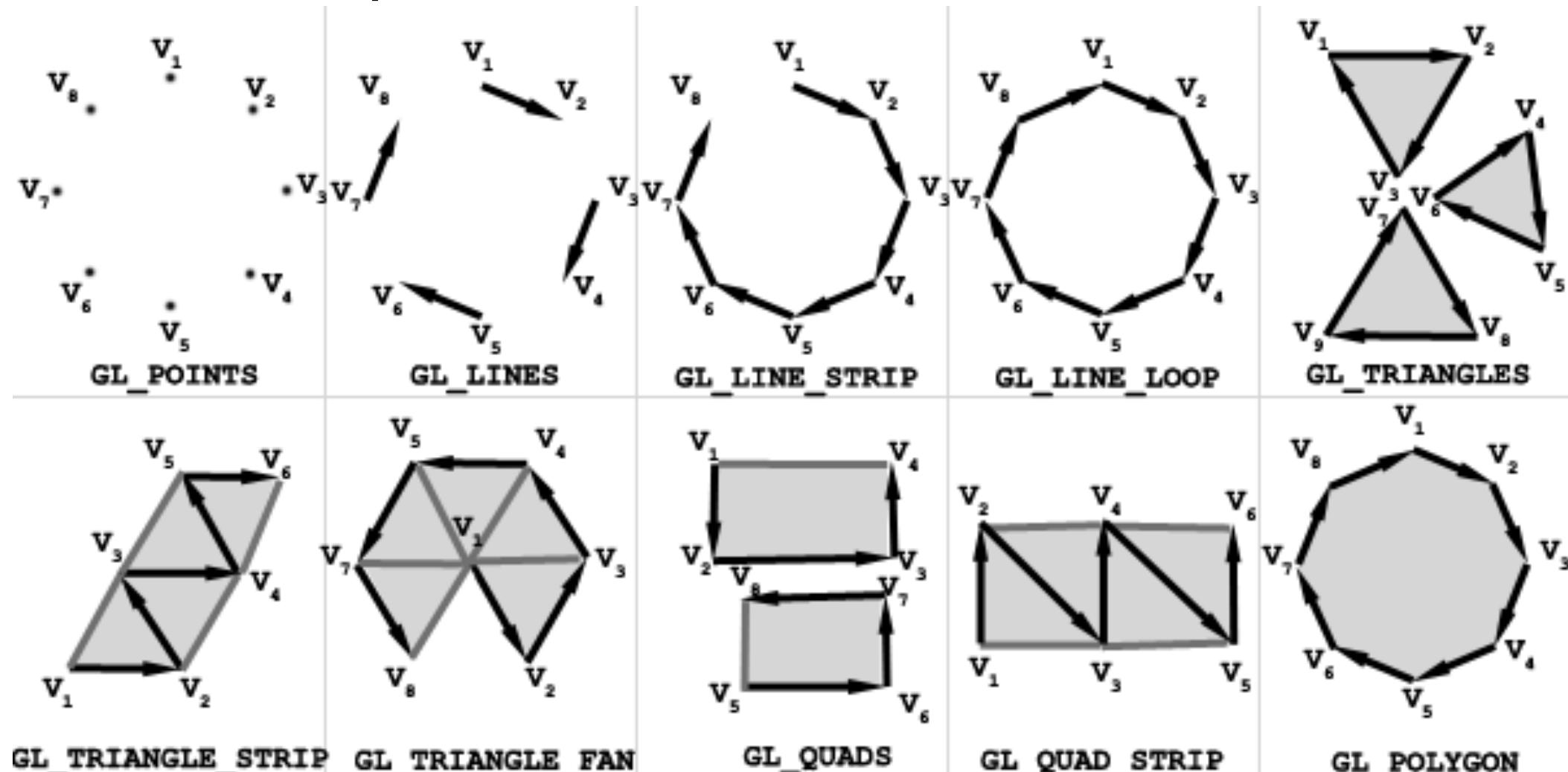
- 使用OpenGL绘制primitives
 - 举例：绘制GL_QUADS绘制平行四边形

```
void drawParallelogram( GLfloat color[] ){  
    glBegin( GL_QUADS );  
    glColor3fv( color );  
    glVertex2f( 0.0, 0.0 );  
    glVertex2f( 1.0, 0.0 );  
    glVertex2f( 1.5, 1.118 );  
    glVertex2f( 0.5, 1.118 );  
    glEnd();  
}
```



- 使用OpenGL绘制primitives

- OpenGL支持的primitives



- OpenGL简介
- CUDA与OpenGL交互
- 应用举例

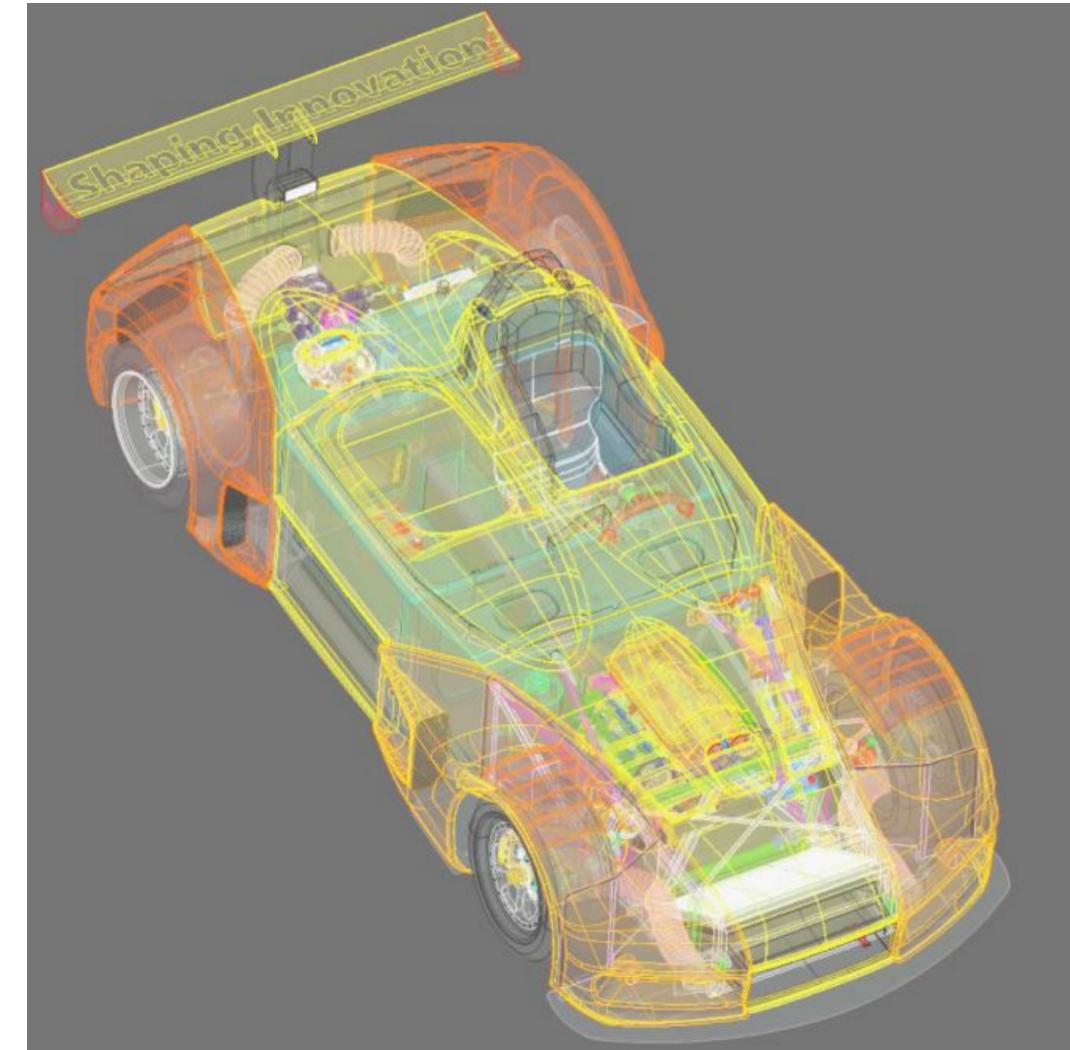


- 使用OpenGL绘制primitives

- 基本函数调用结构

```
glBegin(...);  
for (int i=0; i<n; ++i){  
    glColor(...);  
    glVertex(...);  
}  
glEnd();
```

- 每次绘制都将重复调用glColor, glVertex数百万次，并将数据从主内存传至显卡！



汽车模型：3,700,000个三角形

图片来自NVIDIA

● 使用OpenGL绘制primitives

- 解决方案：创建VBO (vertex buffer object) ， 将模型一次传输到显存中， 并使用一次CPU调用进行绘制

```
glBegin(...);  
for (int i=0; i<n; ++i){  
    glColor(...);  
    glVertex(...);  
}  
glEnd();
```

```
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vbo);  
  
glVertexPointer(4, GL_FLOAT, 0, 0);  
glColorPointer(4, GL_FLOAT, 0, (void*)colors_offset);  
  
glEnableClientState(GL_VERTEX_ARRAY);  
glEnableClientState(GL_COLOR_ARRAY);  
  
glDrawElements(GL_QUADS, num_quads, GL_UNSIGNED_INT, 0);
```



● 创建CUDA能访问的VBO

- 使用**glGenBuffers**创建VBO, **glBindBuffer**为VBO分配空间
- 使用**cudaGraphicsGLRegisterBuffer**将VBO注册为CUDA资源

```
void createVBO(GLuint* vbo, const unsigned int &size,
                struct cudaGraphicsResource **vbo_res, unsigned int vbo_res_flags)
{
    *vbo = 0;
    // create buffer object
    glGenBuffers(1, vbo);
    glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, *vbo);

    // initialize buffer object
    glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, size, 0, GL_DYNAMIC_DRAW);
    glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, 0);

    // register this buffer object with CUDA
    cudaGraphicsGLRegisterBuffer(vbo_res, *vbo, vbo_res_flags);
}
```

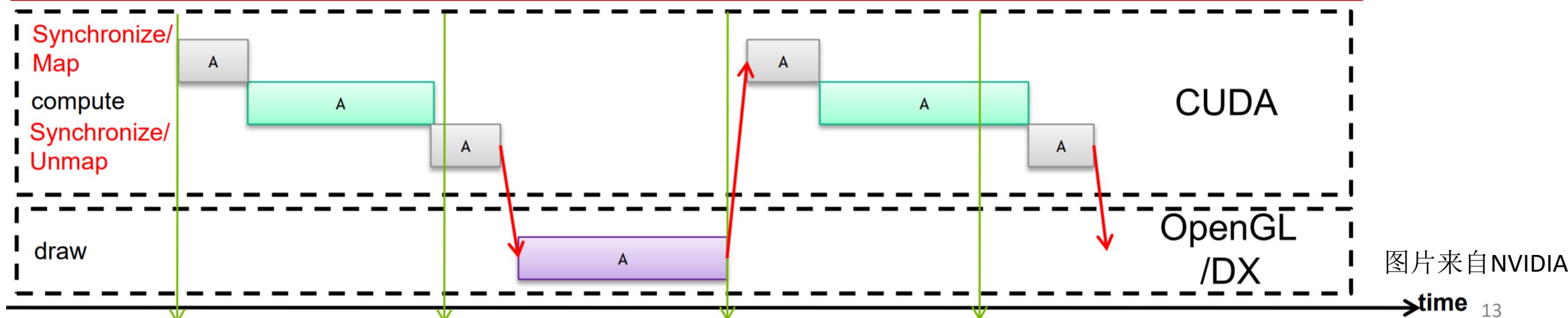
- 通过CUDA对VBO中模型进行计算/修改

- 使用前调用**cudaGraphicsMapResources**
- 使用后调用**cudaGraphicsUnmapResources**

```
cudaGraphicsMapResources(1, &vbo_res, 0);
cudaGraphicsResourceGetMappedPointer((void **)&vertices_d, &num_bytes, vbo_res);

do_something_with_vertices_on_gpu<<<...>>>(vertices_d);

cudaGraphicsUnmapResources(1, &vbo_res, 0);
```



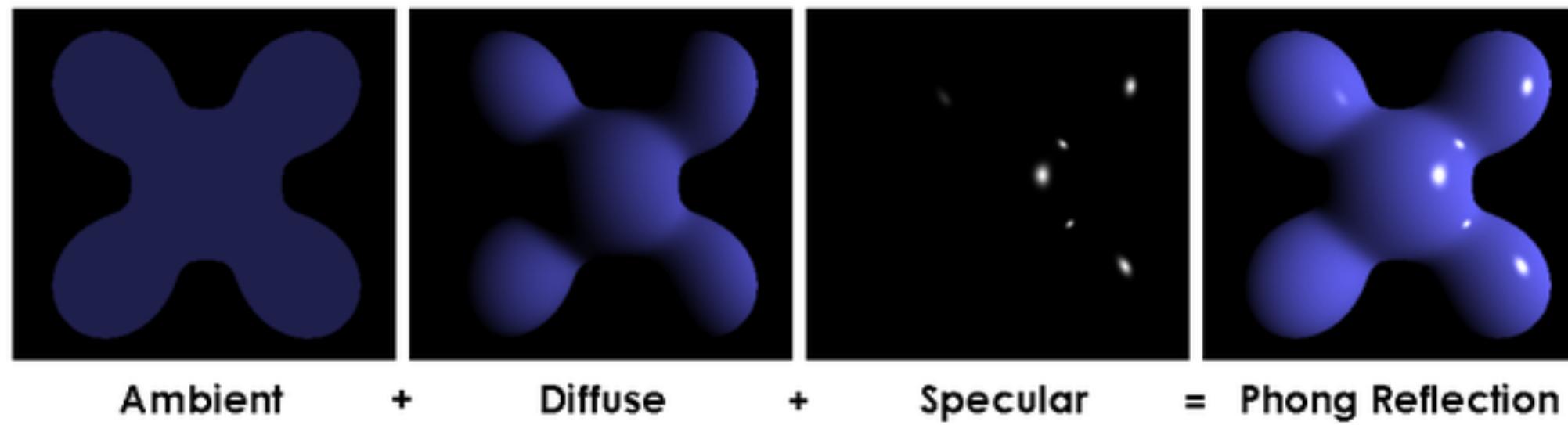
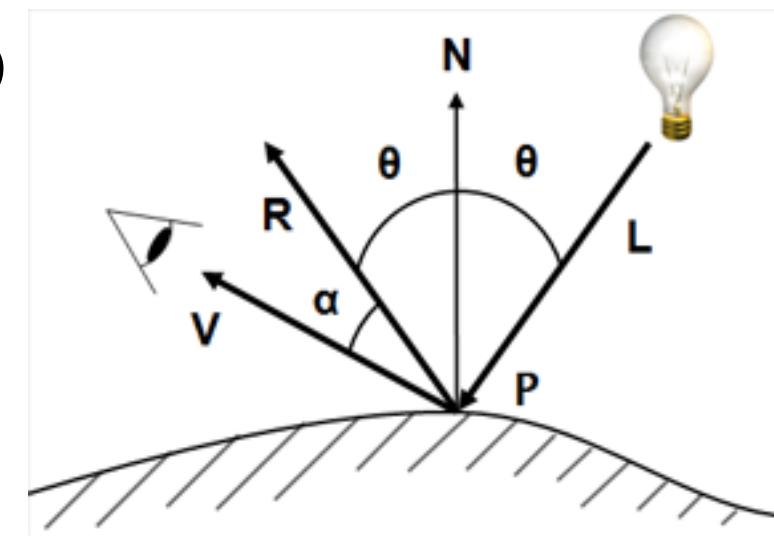
- OpenGL简介
- CUDA与OpenGL交互
- 应用举例



● 光照模型 (illumination)

– OpenGL常用的Phong Shading是local illumination

- 由美籍越南裔学者裴祥风提出 (Bui Tuong Phong)
- 对每个像素都需要计算
 - Ambient环境反射光
 - Diffuse漫反射光
 - Specular镜面反射光

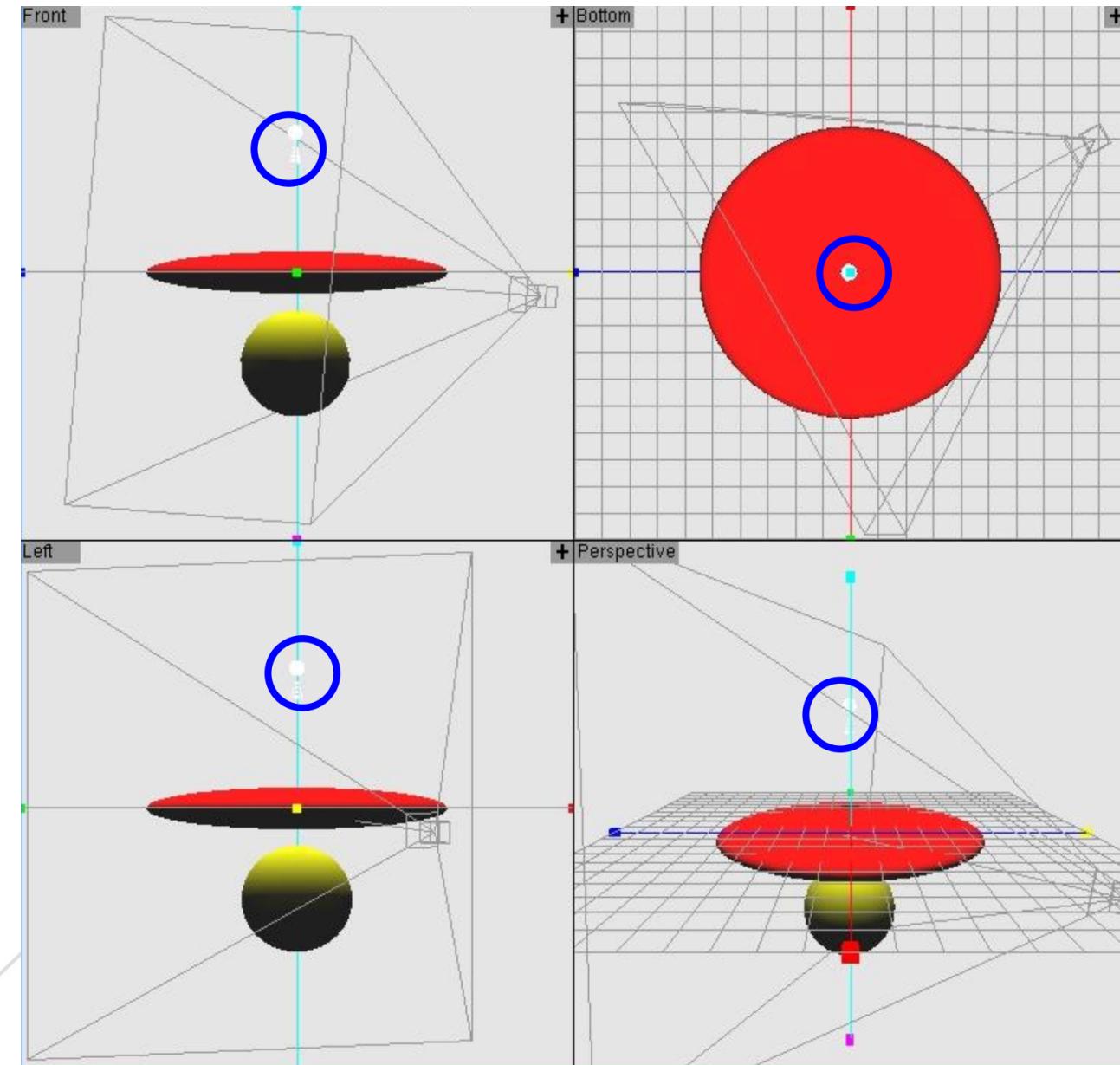


● 光照模型 (illumination)

– Local illumination的问题

- 每个点的颜色取决于
 - 光源、视点、该点处法向量
 - 物体与物体之间、物体不同部分之间没有关系！

问题：多个物体或物体不同部分与光源之间位置关系对光照结果没有影响！

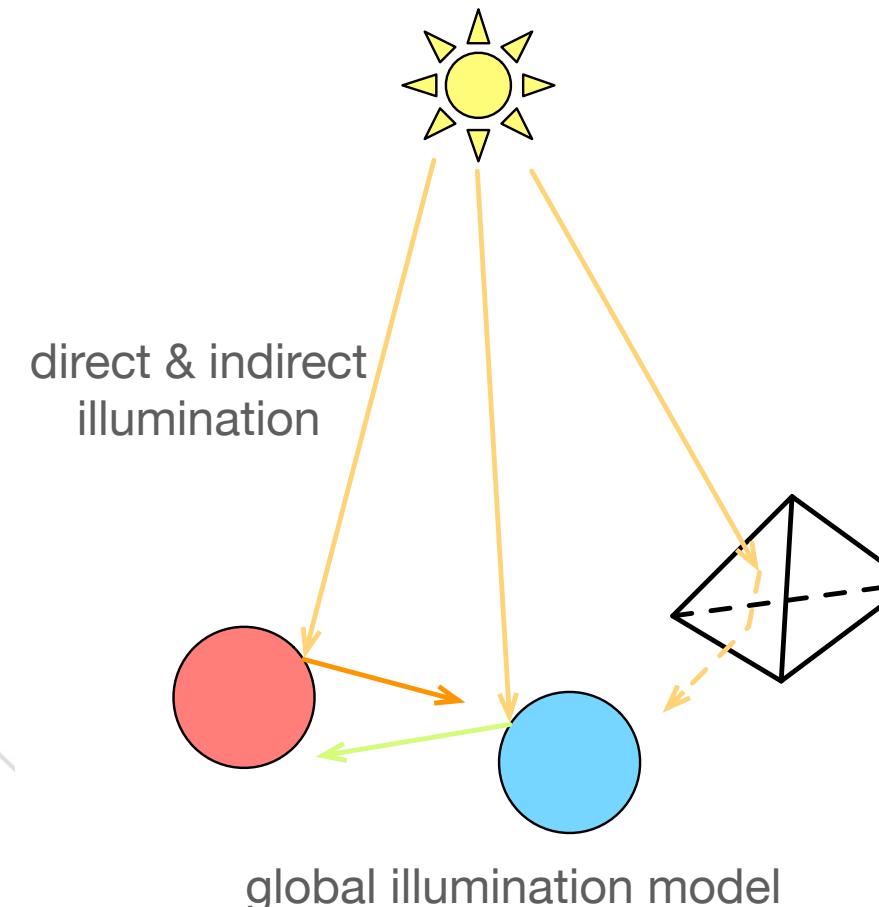
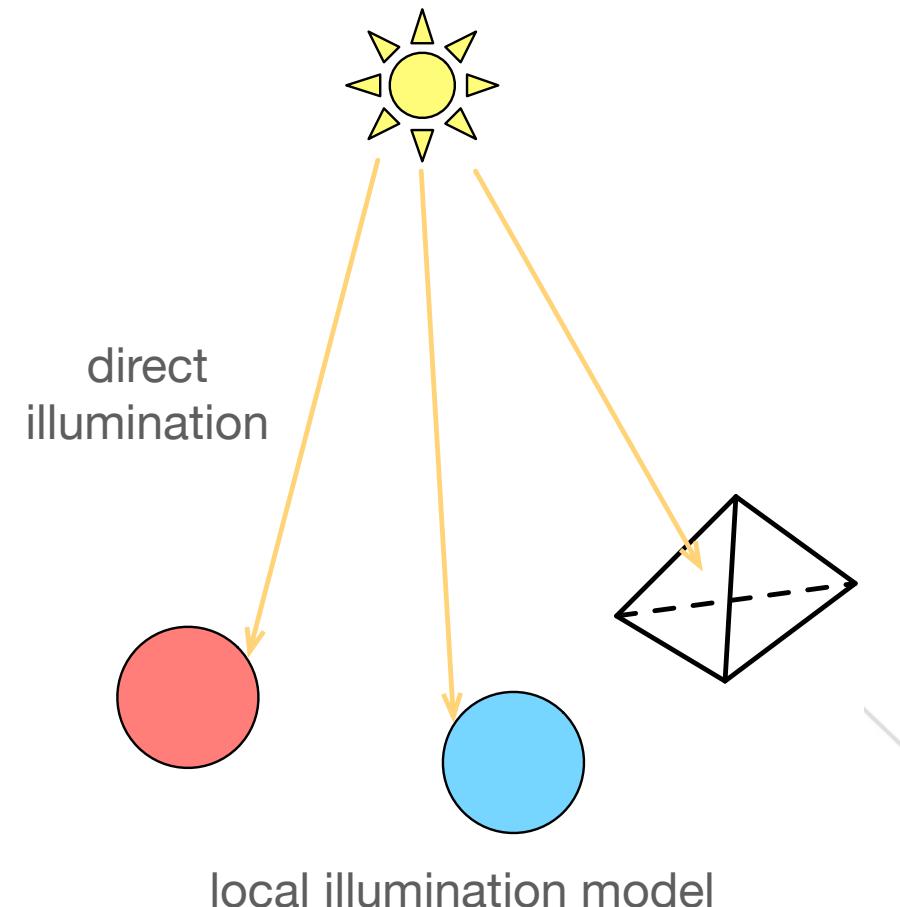


图片来自Ching-Kuang Shene课件

● 光照模型 (illumination)

– Local与global illumination

- 在local模型中，每个点的颜色由局部信息决定
- Global模型中，需要考虑物体与光之间的关系

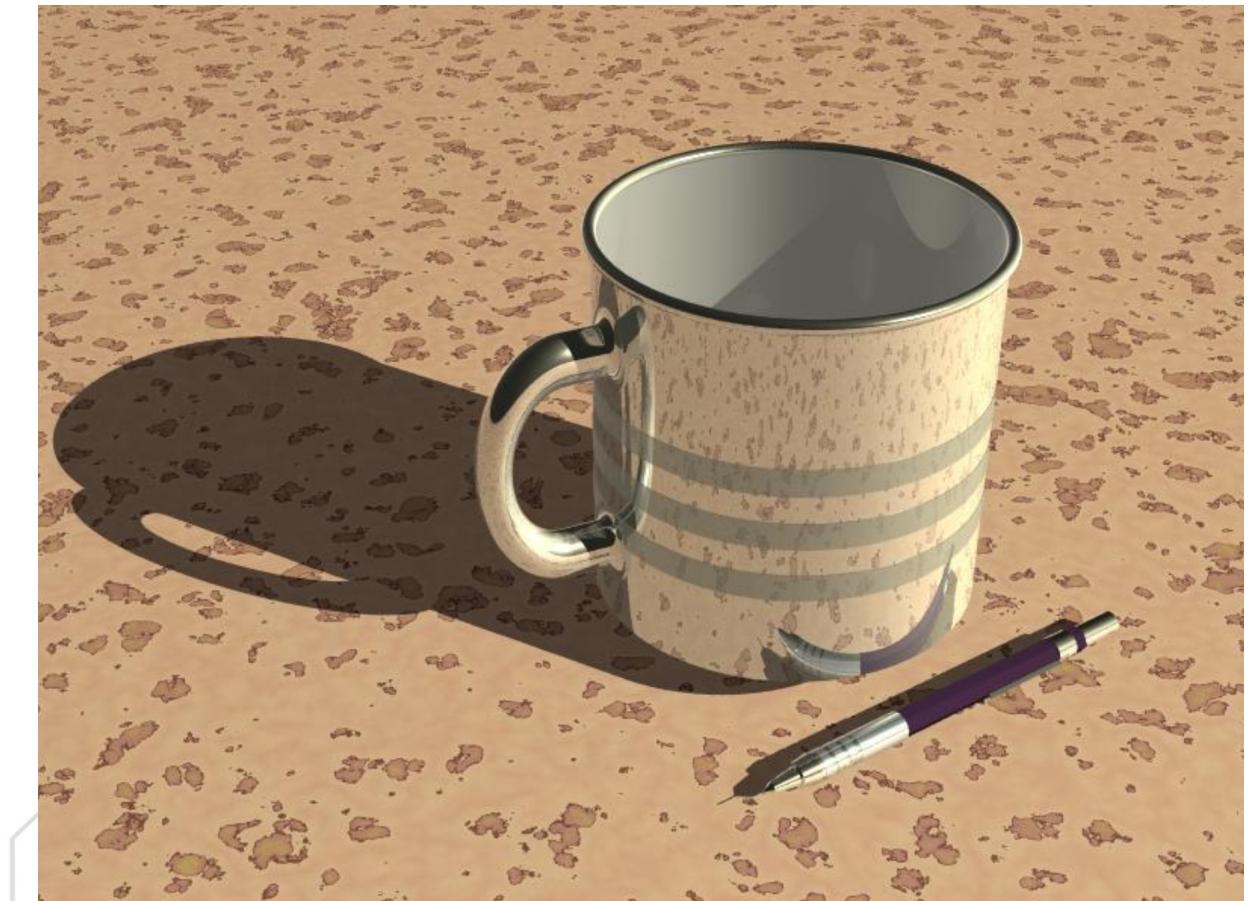


- Ray tracing结果举例

- 图片产生于开源图形学渲染引擎POV-Ray
 - www.povray.org



图片来自wikipedia，使用POV-Ray 3.6生成。

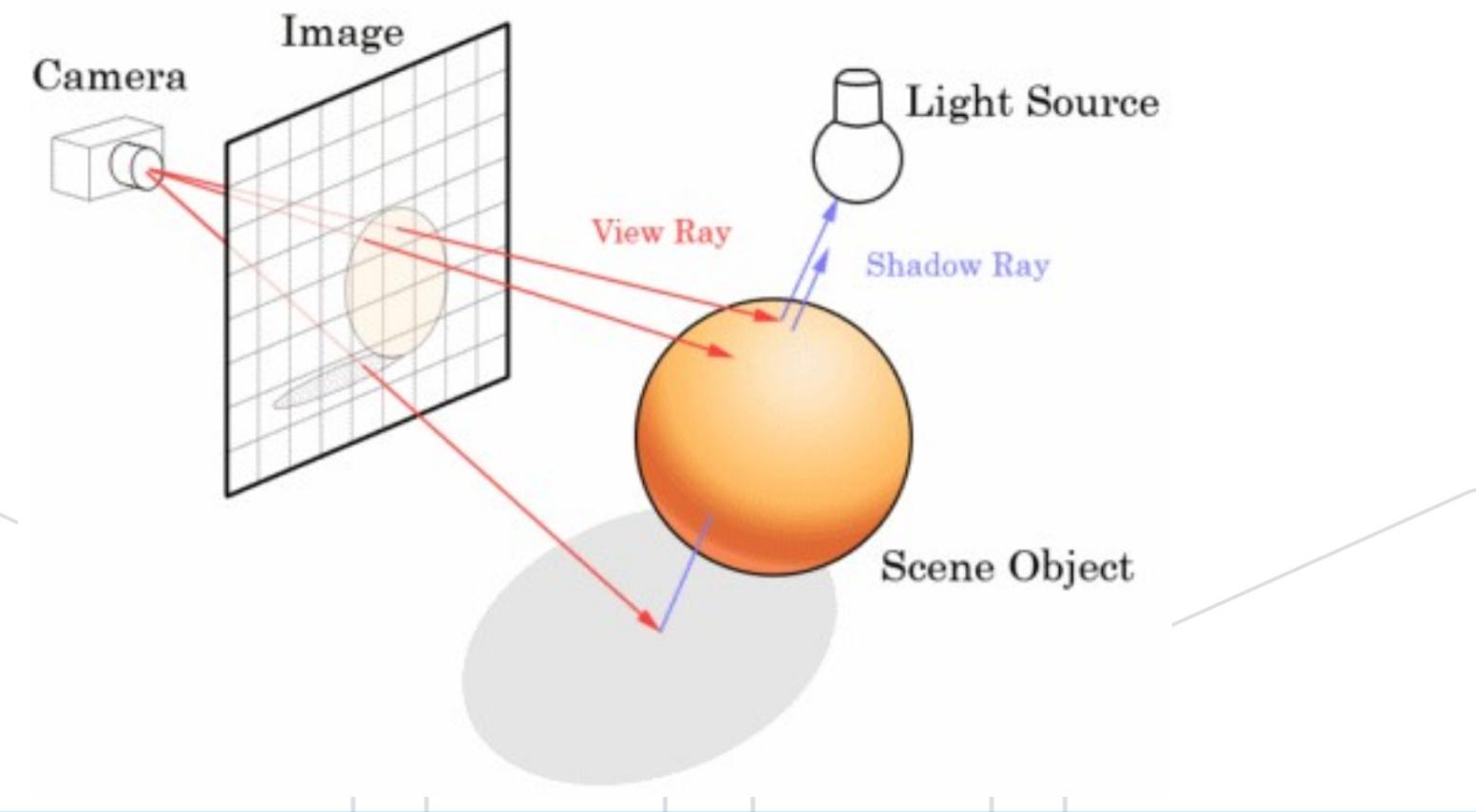


2009年，我使用POV-Ray 2.7生成的图像。

● Global Illumination

– 基本思路：

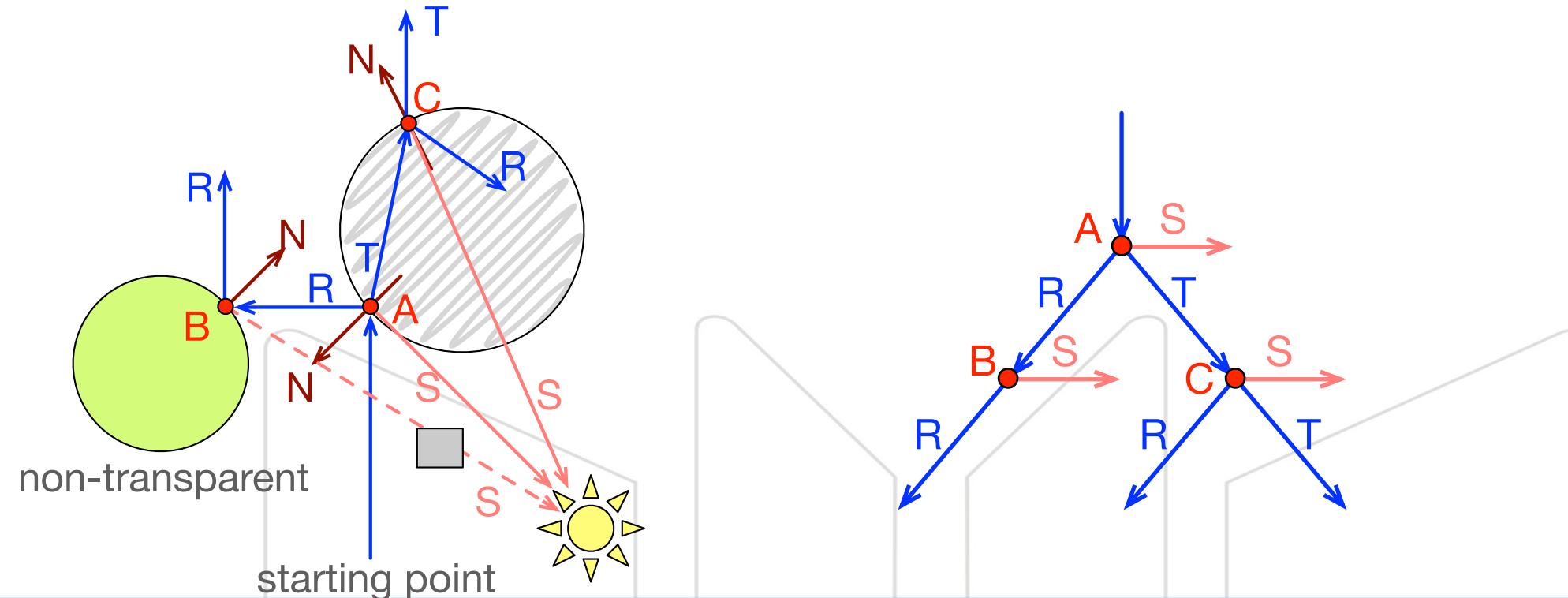
- 从视角出发追踪光线 (ray tracing)
- 从光源出发追踪光线 (photon mapping)



● Global Illumination

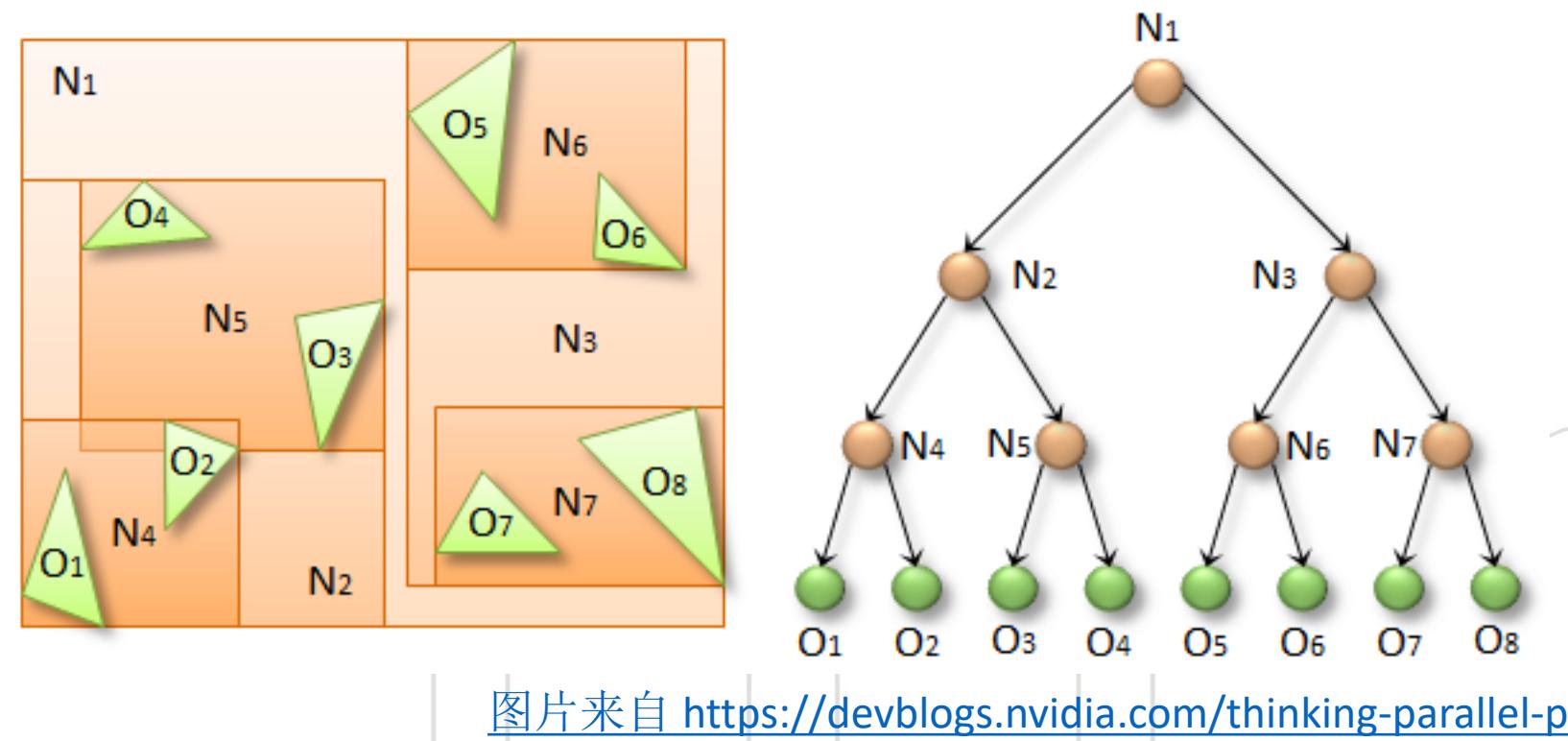
– Ray tracing

- 初始化时产生与图像像素相同数目的光线数目进行追踪
 - 当光线打在物体上时，产生三道光线进行进一步追踪
 - » 反射光R，折射光T，以及阴影光S
- 光线追踪过程的关键为直线与几何物体的碰撞检测



● 使用CUDA进行碰撞检测

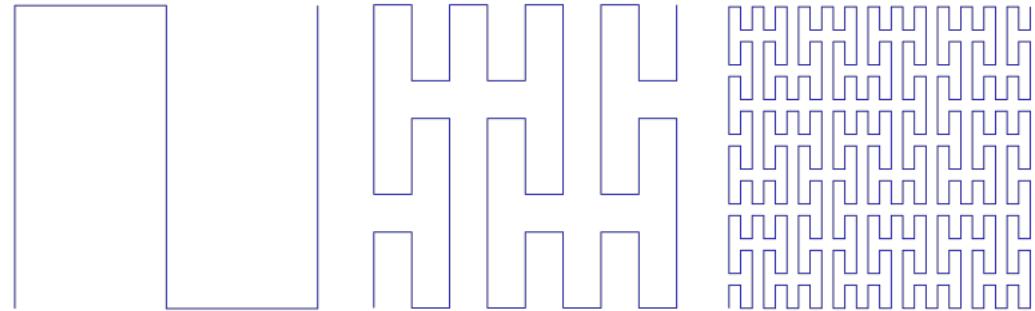
- 所有几何体数据都已经在VBO中，无需拷贝
- bounding volume hierarchy (BVH)-tree
 - 使用包围盒（bounding volume）将物体分配到树的节点中
 - 在查找最近邻时，先判断与包围盒的距离



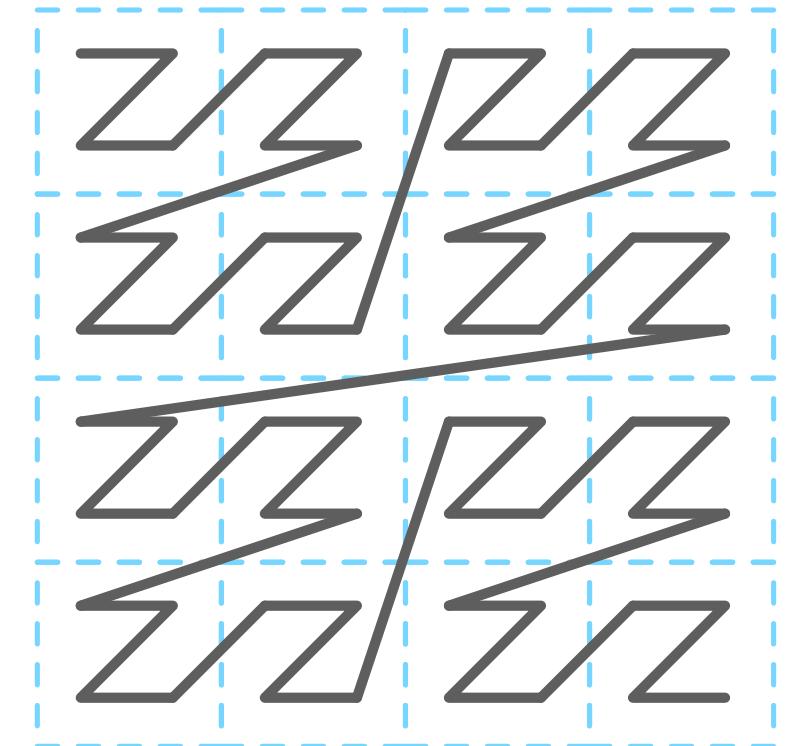
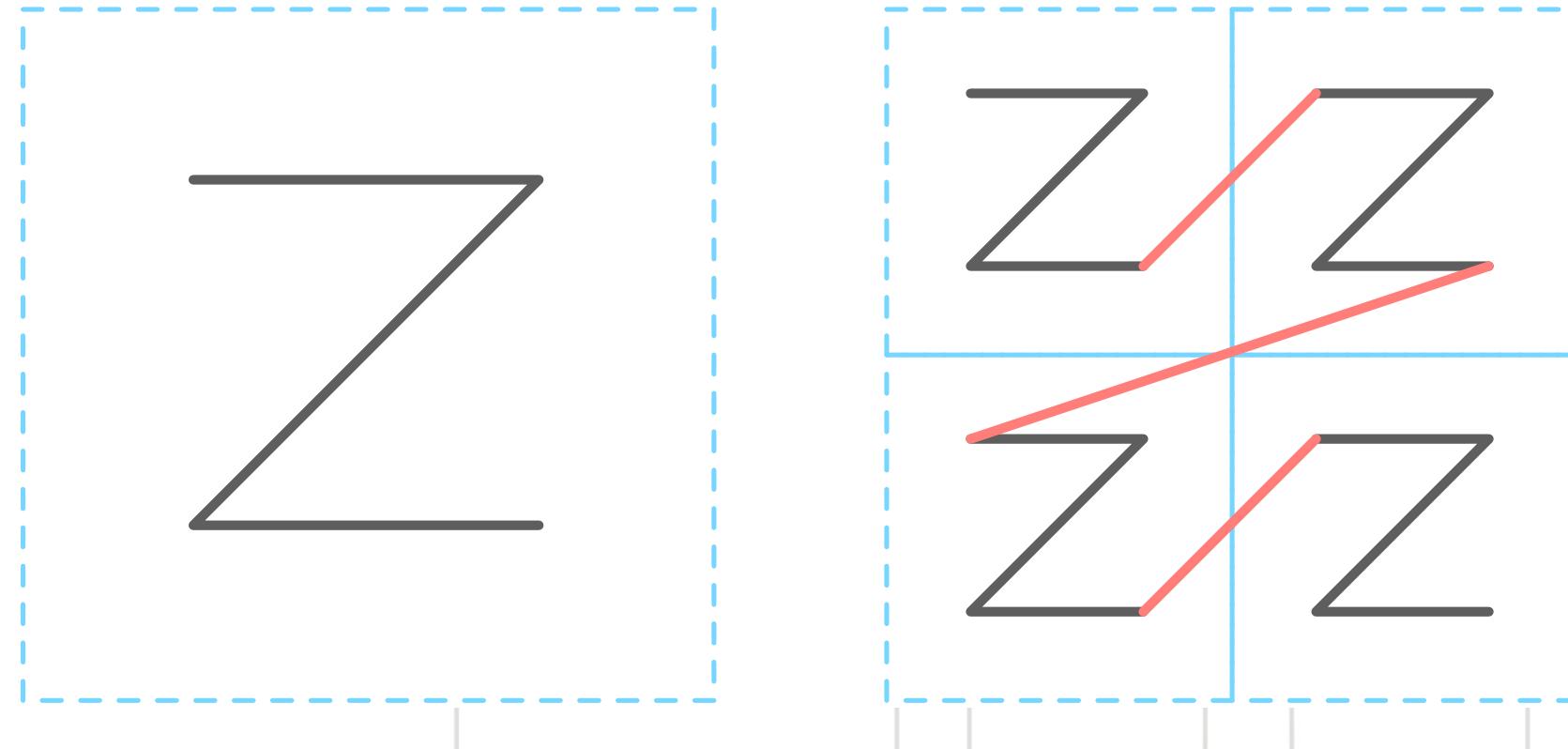
图片来自 <https://devblogs.nvidia.com/thinking-parallel-part-ii-tree-traversal-gpu/> 21

● 构建BVH-tree (Karra's algorithm)

- 1. 将所有几何体沿空间填充曲线排列
 - 沿 Z-order curve 排列
 - 使用一维曲线填充高维空间
 - 源于分形几何



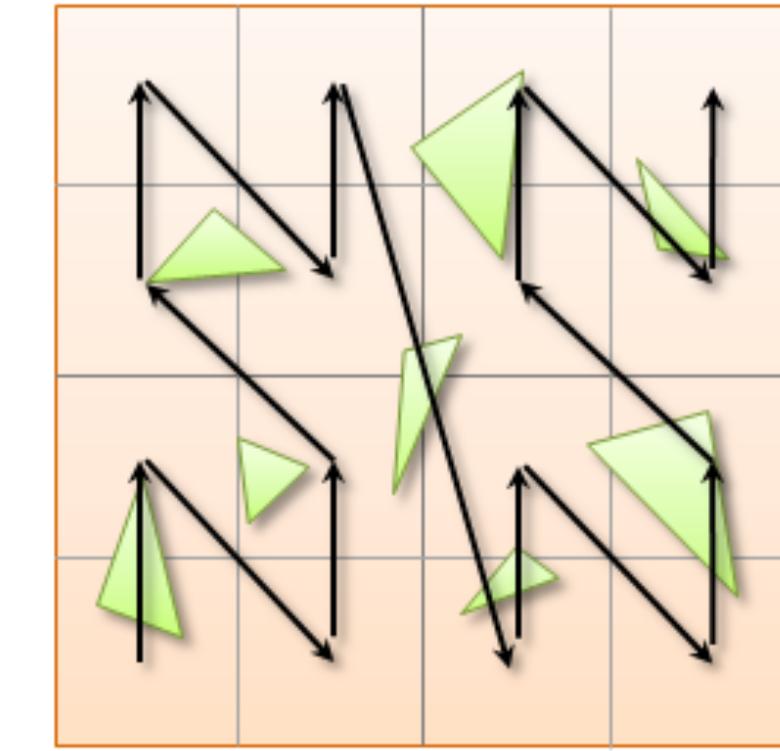
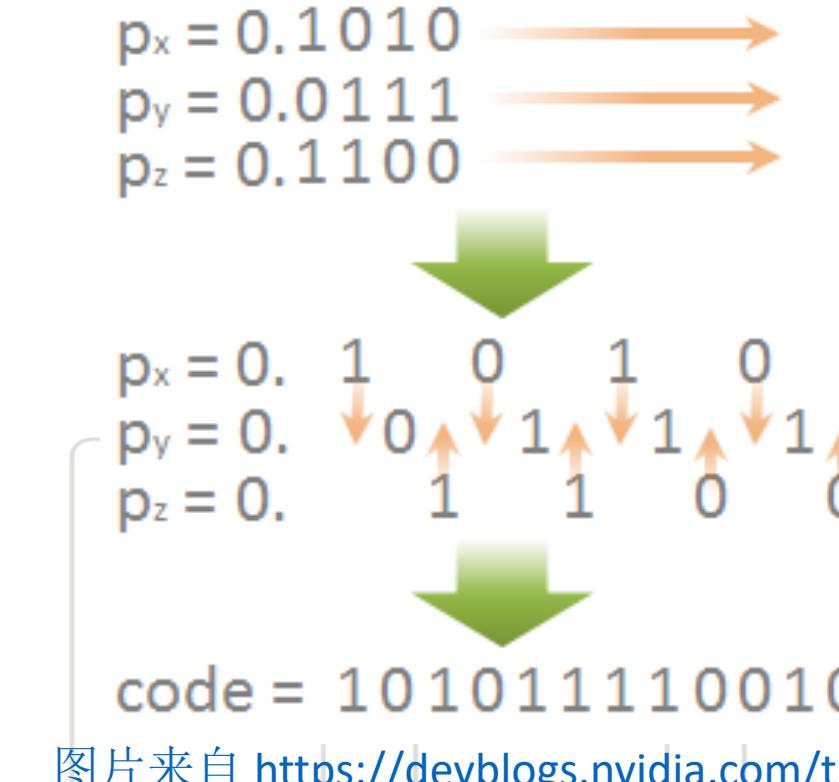
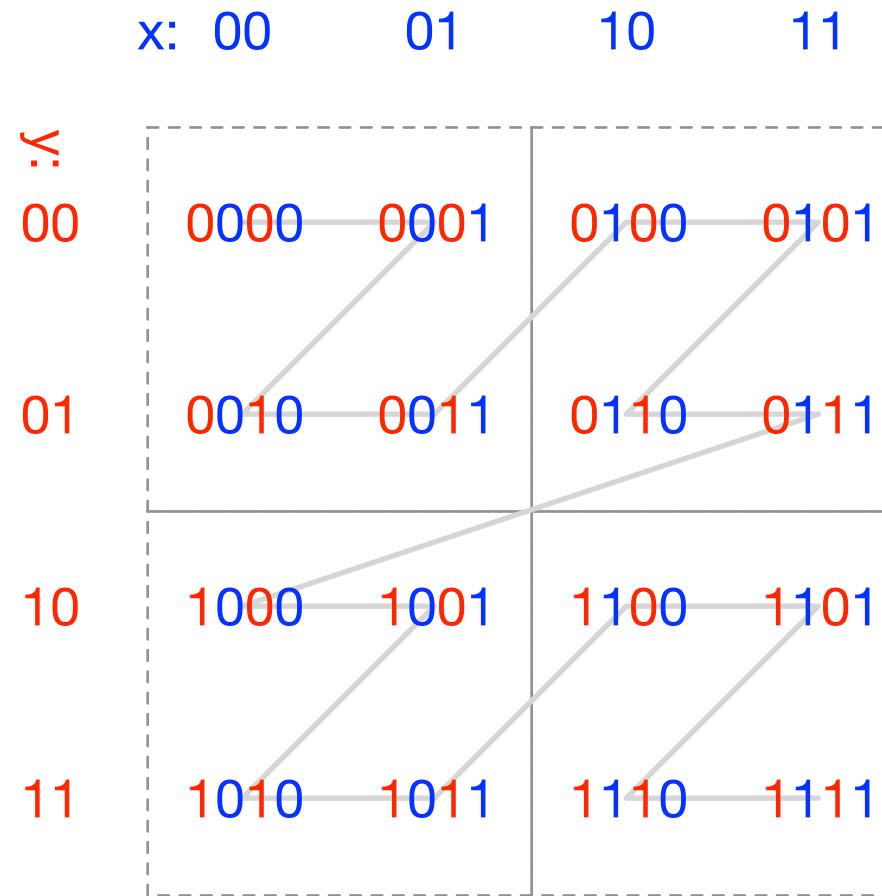
Peano Curve. 图片来自Wikipedia.



- 构建BVH-tree (Karra's algorithm)

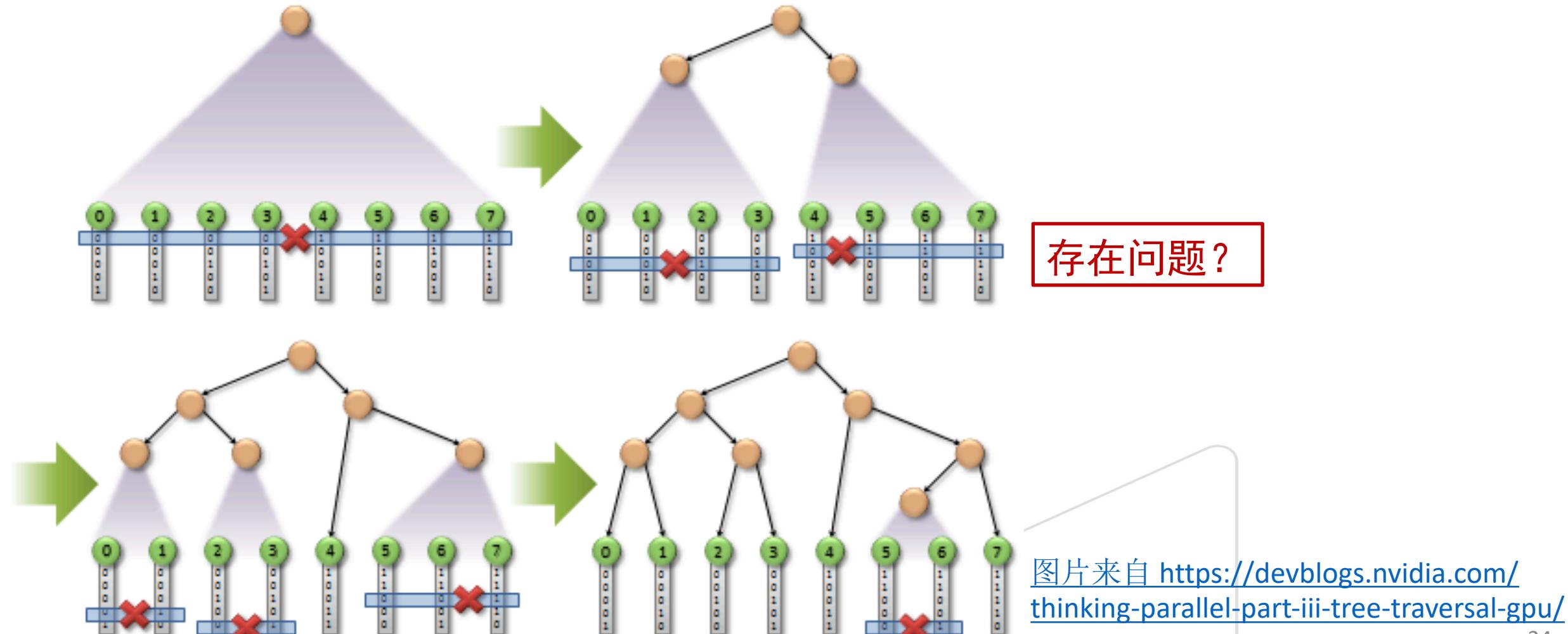
- 1. 将所有几何体沿 Z-order curve 排列

- 将三维坐标转为Morton codes
 - 将几何体按其Morton codes排序 (radix sort)



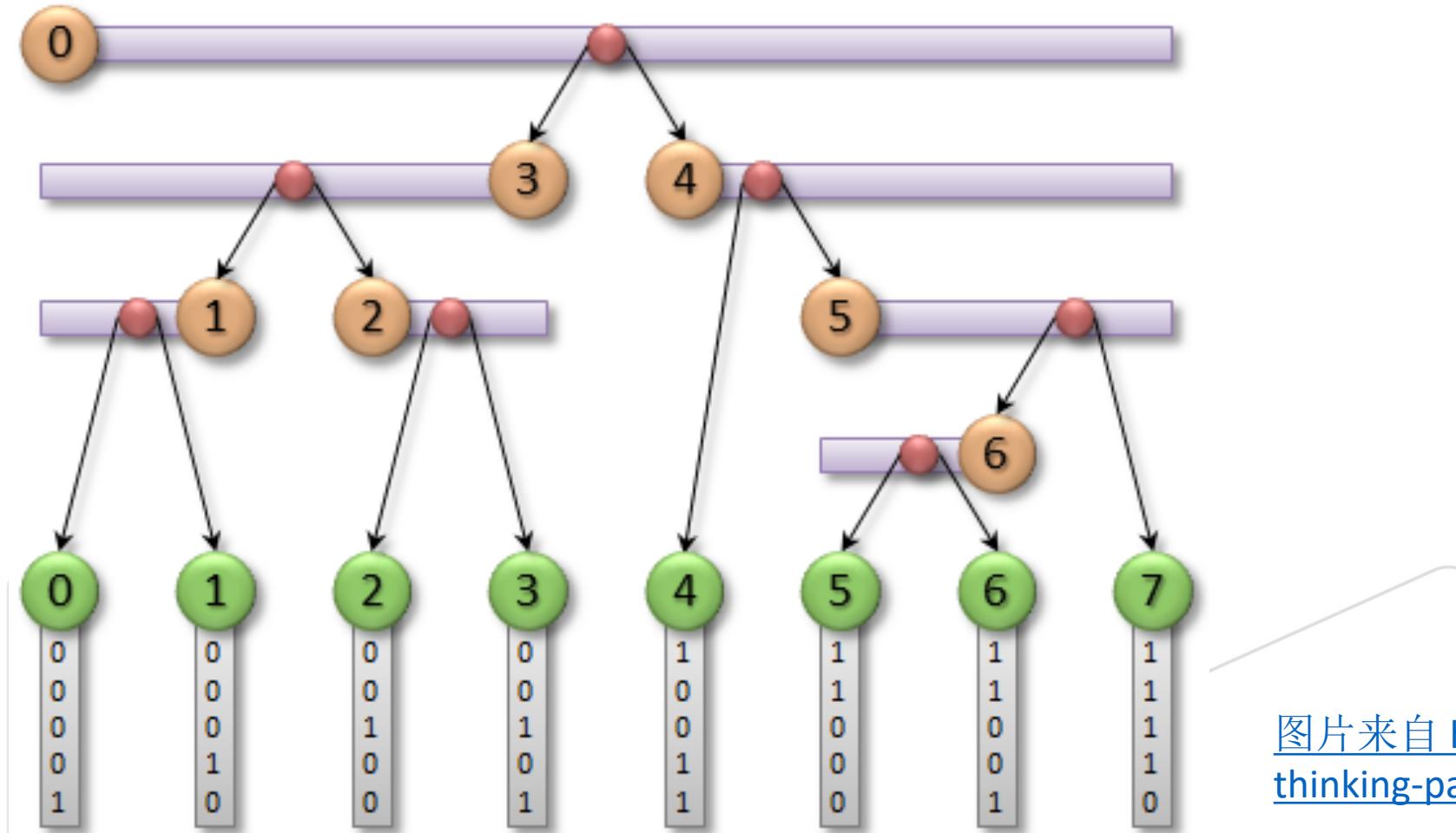
- 构建BVH-tree (Karra's algorithm)

- 2. 将排列好的几何体分段
 - 根据Morton codes最高不同位分段 (可并行)



- 构建BVH-tree (Karra's algorithm)

- 2. 将排列好的几何体分段
 - 将几何体放入相应的range中



图片来自 [https://devblogs.nvidia.com/
thinking-parallel-part-iii-tree-traversal-gpu/](https://devblogs.nvidia.com/thinking-parallel-part-iii-tree-traversal-gpu/)

Questions?

