

САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ  
ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ, МЕХАНИКИ И ОПТИКИ

Факультет Безопасности Информационных Технологий

**ОТЧЁТ**  
**по специальной задаче**

Выполнил:

Студент группы N3350

Фам Суан Кань

Проверил: Якуба Н. В.

Санкт-Петербург

2020

## 1. Задача

Реализовать модель системы связи:

- Модель канала – двоичный симметричный канал (ДСК)
- Используемый код – код Рида-Соломона
- Алгоритм кодирования – систематический
- Алгоритм декодирования – алгоритм Берлекэмп-Мессе

## 2. Краткое описание реализованных алгоритмов

Рассматривались коды Рида-Соломона над полем Галуа  $GF(2^m)$

### Кодирование:

Кодирование состоит у множении информационного полинома на порождающий многочлен  $g(x)$ .

$$g(x) = (x - \alpha^b)(x - \alpha^{b+1}) \dots (x - \alpha^{b+2t-2})$$

где  $b$  – первый последовательный корень,

$t$  – максимальное количество ошибок, которые можно исправить

Умножение исходного слова  $S$  длины  $k$  на порождающий многочлен при систематическом кодировании можно выполнить следующим образом:

- К исходному слову приписываются  $2t$  нулей, получается полином  $T = Sx^{2t}$
- Этот полином делится на порождающий полином  $G$ , находится остаток  $R$ ,  $Sx^{2t} = QG + R$ , где  $Q$  – частное
- Этот остаток и будет корректирующим кодом Рида — Соломона, он приписывается к исходному блоку символов. Полученное кодовое слово  $C = Sx^{2t} + R$ .

### Декодирование:

- Вычислить синдромы

$$S_j = r(\alpha^j), j = b, b + 1, \dots, b + 2t - 2$$

где  $r(x)$  – полученный многочлен из канала

Если все синдромы равны нулевой, то нет ошибок

- Построить многочлен локаторов ошибок с помощью алгоритма Берлекампа-Массе  
Многочлен локаторов ошибок:

$$\Lambda(x) = \prod_{k=1}^v (1 - X_k x) = 1 + \Lambda_1 x^1 + \Lambda_2 x^2 + \dots + \Lambda_v x^v$$

$v$  – количество ошибок

Корнем многочлена локаторов ошибок является  $X_k^{-1}$

Если алгоритм Питерсона-Горенштейна-Цирлера вычисляет многочлен локаторов ошибок методом решения системы линейных алгебраических уравнений, то алгоритм Берлекампа-Мессе сводит задачу построения многочлена локаторов ошибок к задаче построения фильтра:  
В каждой итерации:

- Невязка:  $\Delta_r = S_r - \hat{S}_r = \sum_{j=0}^{r-1} \Lambda_j^{(r-1)} S_{r-j}$
- Если  $\Delta_r = 0$ , итерация выполнена успешно  
 $\Lambda^{(r)}(x) = \Lambda^{(r-1)}(x)$
- Если  $\Delta_r \neq 0$ , надо изменить  $\Lambda^{(r)}(x)$ , чтобы  $\Delta_r = 0$   
 $\Lambda^{(r)}(x) = \Lambda^{(r-1)}(x) + \frac{\Delta_r}{\Delta_m} x^{r-m} \Lambda^{(m-1)}$

$m$  – предыдущая итерации, что  $\Delta_m = 0$

- Найти корни многочлена локаторов ошибок, определяющие позиции ошибок, с помощью алгоритма Ченя
- Определить значения ошибок по формуле Форни

$$Y_k = X^{1-b} \cdot \frac{\Omega(X_k^{-1})}{\prod_{j=1, j \neq k} (1 - X_k^{-1} \cdot X_j)}$$

где  $\Omega(x) = S(x) \cdot \Lambda(x) \bmod x^{2t}$

- Исправить ошибки

### 3. Тестирование реализации

Создать таблицу, в которой вычислены вероятности ошибки на кодовое слово, когда количество ошибок при передаче равно  $t$  (теоретическое максимальное количество, которое можно исправить) и равно  $t + 1$

- Размер символа  $m = 4, 5, \dots, 10$  бит
- Скорость кода  $R \approx \frac{1}{2}$ , например если  $m = 6$ , то построим  $RS(63,31)$
- Генерировать 1000 случайных кодовых слов
- Генерировать количество ошибок при передаче (в канале):  
 $t_0 = \frac{d-1}{2}, t_1 = \frac{d-1}{2} + 1$ , где  $d$  – минимальное расстояние кода
- Вычислить вероятности ошибки на кодовое слово (FER)

Таблица 1. Полученные вероятности ошибки на кодовое слово

Размер символа $m$	Код	FER (количество ошибок $t_0$ )	FER (количество ошибок $t_1$ )
$m = 4$	RS(15, 7)	0	1
$m = 5$	RS(31,15)	0	1
$m = 6$	RS(63,31)	0	1
$m = 7$	RS(127,63)	0	1
$m = 8$	RS(255,127)	0	1
$m = 9$	RS(511,255)	0	1
$m = 10$	RS(1023,511)	0	1

## 4. Численные результаты

Для оценки FER в каждой точке было произведено 1000 тестов.

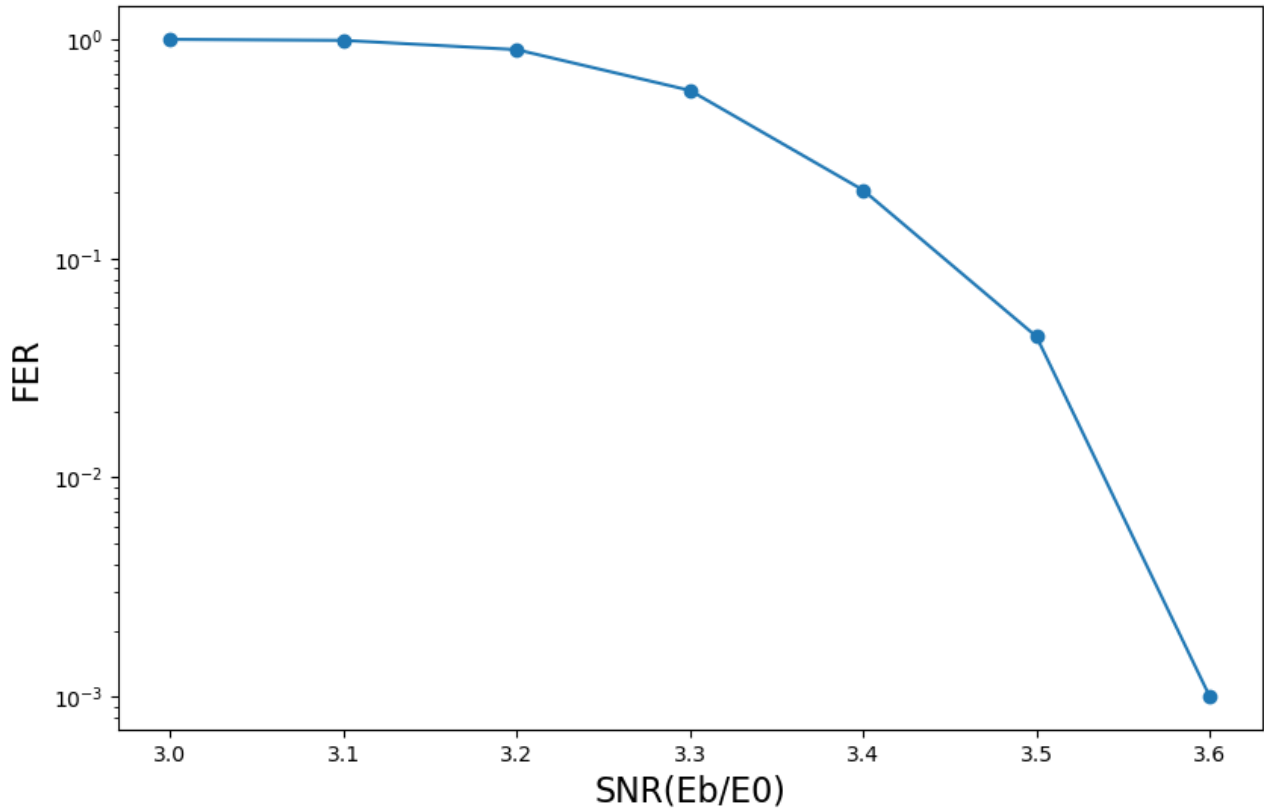


График зависимости вероятности ошибки на кодовое слово от отношения сигнал-шум для кода (1023, 681) для канала с АБГШ и двоичной амплитудно-импульсной модуляцией

## 5. Вывод

Известно, что максимальное количество ошибок, которые можно исправить в коде Рида-Соломона, равно  $t = \frac{d-1}{2}$ , где  $d$  – минимальное расстояние кода. Из таблицы 1 можно видеть, что если количество ошибок, которое передано в кодовом слове, равно  $t$ , то все полученные кодовые слова будут успешно декодированы. Если количество ошибок больше чем  $t$  (например в таблице  $t + 1$ ), то декодирование будет неуспешным.

⇒ Результаты тестирования в таблице 1 совпадают с теорией.

При значении отношения сигнал-шум  $\frac{E_b}{E_0} = 3.8$ дБ, стандартное отклонение шума  $\sigma = \sqrt{\frac{N_0}{2RE_b}} \approx 0.444$ . С  $\sigma \approx 0.444$  вероятность инвертирования бита (ошибки на бит) равна  $P_b \approx 0.012$ . Вероятность ошибки на символ  $P_s = 10P_b \approx 0.12$ . Количество ошибок, которое передано в кодовом слове, близко 122 ошибок и не будет больше чем 171 ( $171 = \frac{1023-681}{2}$  – максимальное возможное исправленное количество ошибок). При этом декодирование удастся. Вероятность ошибки на кодовое слово будет равно нулевой. Аналогично, в точке  $\frac{E_b}{E_0} = 3$ дБ, количество ошибок близко 235 ошибок намного больше чем 171, потому что декодирование не удастся.

⇒ Экспериментальные результаты подходят к аналитическим результатам