LATEX 数学建模论文模板 2.0

摘要

这里是摘要。

关键词: 关键词1 关键词2 关键词3 关键词4

一、问题背景与重述

1.1 问题背景

1.2 问题重述

我们所需要解决的问题如下。

问题一:

问题二:

问题三:

问题四:

二、问题分析

2.1 问题一分析

在这里写问题一的分析。

2.2 问题二分析

在这里写问题二的分析。

2.3 问题三分析

在这里写问题三的分析。

2.4 问题四分析

在这里写问题四的分析。

三、模型假设

- 1. 这里是第一条假设。
- 2. 这里是第二条假设。
- 3. 这里是第三条假设。
- 4. 这里是第四条假设。

四、符号说明

符号	说明	单位
S	市区到机场的距离	m

五、模型的建立与求解

5.1 问题一模型建立与求解

针对问题 1,建立了模型 1。 其中,公式的书写方式如下。

$$e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta. \tag{1}$$

公式1就是大名鼎鼎的 Euler 公式。

5.2 问题二模型建立与求解

针对问题 2,建立了模型 2。

在论文中可能需要插入图片,在这里插入图片的方式如下。

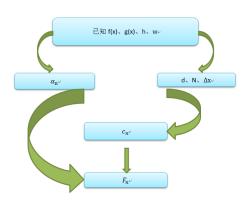


图1 插入一张图

5.3 问题三模型建立与求解

模型求解算法:

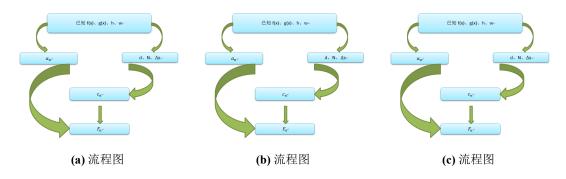


图 2 多图并排示例

算法 5 - 3: 利用跳元 (Skip-Gram) 模型更新节点嵌入参数

输入: 路径集合 W

输出: 节点的嵌入式表示 ℝ

1 foreach v_j in \mathcal{W}_{v_i} do

$$\begin{array}{c|c} \mathbf{2} & \mathbf{foreach} \ u_k \in \mathcal{W}_{v_i} \left[j - w : j + w \right] \mathbf{do} \\ \mathbf{3} & J(\Phi) = -log P \left(u_k | \Phi(v_j) \right); \\ \mathbf{4} & \Phi = \Phi - \alpha * \frac{\partial J}{\partial \Phi}; \\ \mathbf{5} & \mathbf{end} \end{array}$$

6 end

5.4 问题四模型建立与求解

最优化模型:

目标函数:

$$\theta^* = \underset{\theta}{\arg\max} \sum_{i=1}^n L(y_i, f(x_i)) + \lambda \Omega(\omega)$$
 (2)

约束条件:

s.t.
$$\begin{cases} 1111 \\ 2222 \\ 3333 \end{cases}$$
 (3)

模型求解过程:

Step1: 初始化:

Step2: 计算基尼系数:

六、 结果的分析与检验

6.1 问题的结果

在这里写问题的结果。

6.2 模型的检验

在这里写对模型的检验。

七、模型的优缺点分析

7.1 模型的优点

该模型具有如下的优点。

- 优点 1;
- 优点 2;
- 优点 3。

7.2 模型的缺点

与此同时, 该模型也具有如下的缺点。

- 缺点1;
- 缺点 2。

7.3 模型的改进

同时,在这里给出进一步优化模型的思路。

参考文献

- [1] 刘海洋. *图[X]* 入门[J]. 电子工业出版社, 北京, 2013.
- [2] 全国大学生数学建模竞赛论文格式规范 (2020年8月25日修改).

附录 A 所用软件

附录 B 问题一

MATLAB code

```
1 % Euler method for the ODE model
 2 \% u'(x)=x^2+x-u, x in [0,1]
 3 % Initial condition: u(0)=0;
 4 % Exact solution: u(x) = -exp(-x) + x^2 - x + 1.
 5 clear all; clf
 6 h=0.1;
 7 x=0:h:1;
 8 N=length(x)-1;
 9 u(1)=0;
                                 % initial value
                                % RHS
10 fun=@(t,u) t.^2+t-u;
12 for n=1:N
       u(n+1)=u(n)+h.*fun(x(n),u(n));
16 ue=-exp(-x)+x.^2-x+1;
                               % exact solution
plot(x,ue,'b-',x,u,'r+','LineWidth',1)
legend('Exact','Numerical','location','North')
%title('Euler method','fontsize',12)
20 set(gca,'fontsize',12)
xlabel('x','fontsize',16), ylabel('u','fontsize',16,'Rotation',0)
```

Python code

```
1 #PythonDraw.py
 import turtle as t
 3 t.setup(650, 350, 200, 200)
 4 t.penup()
 5 t.fd(-250)
 6 t.pendown()
 7 t.pensize(25)
 8 t.pencolor("purple color")
 9 t.seth(-40)
for i in range(4):
      t.circle(40, 80)
      t.circle(-40, 80)
13 t.circle(40, 80/2)
14 t.fd(40)
15 t.circle(16, 180)
16 t.fd(40 * 2/3)
17 t.done()
```