2020_07_18__采样 _Sobol采样.md

小書匠

Sobol 采样是一个基于一系列矩阵的采样方式

这里是其矩阵的示意图

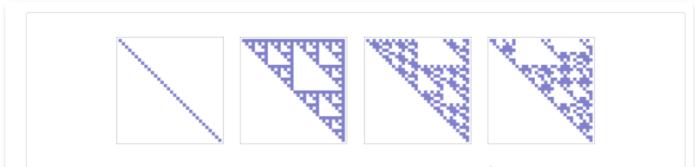
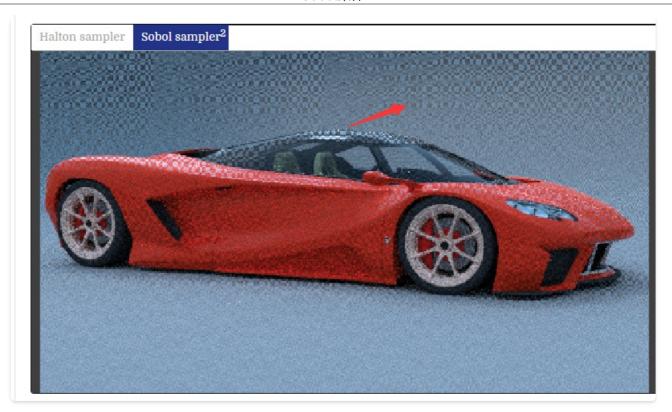


Figure 7.34: Generator matrices for the first four dimensions of the Sobol' sequence. Note their regular structure.

1

3

其采样点的分布,会非常相似



4

Sobol 的结构化伪影

```
atu..unique_pii \aanipier \olone \int aeeu /,
54
             SobolSampler (int64_t samplesPerPixel, const Bounds2i &sampleBounds)
55
                  : GlobalSampler (RoundUpPow2 (samplesPerPixel)),
                     sampleBounds ( sampleBounds ) {
56
                  if (!IsPowerOf2(samplesPerPixel))
57
                       Warning ("Non power-of-two sample count rounded up to %" PRId64
58
                                 " for SobolSampler.",
59
                                 this->samplesPerPixel);
60
                  // 采样的范围,选择是最小能包含 Sample大小 的一个 整数2次幂 的正方形
61
62
                  resolution = RoundUpPow2 (
63
                       std::max(sampleBounds.Diagonal().x, sampleBounds.Diagonal().y));
                  log2Resolution = Log2Int(resolution);
64
                  if (resolution > 0) CHECK_EQ(1 << log2Resolution, resolution);
65
66
67
             int64_t GetIndexForSample(int64_t sampleNum) const;
68
             Float SampleDimension (int64_t index, int dimension) const;
69
70
           private:
71
             // SobolSampler Private Data
72
             const Bounds2i sampleBounds;
             int resolution, log2Resolution;
73
```

5

Sobol, 会用一个尽可能小的, 2的整数次幂为边长的正方形, 将一个采样区域囊括

```
■ 一// sobol 的 获得第儿个 sample 的 index

254
       // m:幂次,包含了整个采样范围的,2次幂的幂次(像素范围
255
       // frame: 第几个 sample
       // p:相对于采样范围起点,我们的位移
256
       // 对于 Sobol 采样,他就是把一个 [0,1) 的范围,放大到了 2^{\log 2}Resoultion 这样一个范围,去包含我们的采样范围
257
       // TODO 整个逻辑没看明白
258
259
       inline uint64_t SobolIntervalToIndex(const uint32_t m, uint64_t frame,
260
                                             const Point2i &p) {
           if (m == 0) return 0;
261
262
263
           const uint32_t m2 = m << 1;
           uint64_t index = uint64_t(frame) << m2;</pre>
264
           // 这里拿到的 index , 在后 2*m 的位置上 , 都是 000000 , 这一点 , 保证了在 [2^m, 2^m] 这个映射范围内 , 前 2^(2*m) 个 , 是恰好映射的
265
           // 多余的 index 信息呢,记录在 64-2*m 的位置里
266
267
           // 輸入是 frame , 也就是 第几个样本
268
           // 使用的矩阵是 VdCSobolMatrices 这个矩阵,只会对 m 位做施加影响,不会对高次位 有影响
269
270
           uint64_t delta = 0;
271
           for (int c = 0; frame; frame >>= 1, ++c)
               if (frame \& 1) // Add flipped column m + c + 1.
272
                   delta ^= VdCSobolMatrices[m - 1][c];
273
274
275
           // flipped b
276
           // (((uint64_t)((uint32_t)p.x) << m) | ((uint32_t)p.y)) 这里,前32 位是 x 的信息,后32 位是 y 的信息
277
           uint64_t b = (((uint64_t)((uint32_t)p.x) << m) | ((uint32_t)p.y)) ^ delta;
            // 对 b 做 2 的根逆
279
           for (int c = 0; b; b >>= 1, ++c)
280
               if (b & 1) // Add column 2 * m - c.
281
                    index ^= VdCSobolMatricesInv[m - 1][c];
282
283
           return index;
284
```

6

这一段逻辑没看懂, 但是其内核是一个 SampleNumber 到 Index 的一个映射

```
inline Float SobolSample (int64_t index, int dimension, uint64_t scramble = 0) {
287
       #ifdef PBRT_FLOAT_AS_DOUBLE
288
        return SobolSampleDouble(index, dimension, scramble);
289
290
       #else
         return SobolSampleFloat(index, dimension, (uint32_t)scramble);
291
292
         #endif
         }
293
294
295
       inline float SobolSampleFloat(int64_t a, int dimension, uint32_t scramble) {
             CHECK_LT (dimension, NumSobolDimensions) <<
296
                  "Integrator has consumed too many Sobol' dimensions; you "
297
                  "may want to use a Sampler without a dimension limit like "
298
                  "\"02sequence.\"";
299
              // 这个就是一个 2进制版的 对运算做过简化的 一个求随机采样点的算法
300
301
             uint32_t v = scramble;
              for (int i = dimension * SobolMatrixSize; a != 0; a >>= 1, i++)
302
                  if (a & 1) v ^= SobolMatrices32[i];
303
304
       #ITMGET_PBRT_HAVE_HEX_FP_CONSTANTS
305
             return std::min(v * 2.3283064365386963e-10f /* 1/2^32 */,
                                FloatOneMinusEpsilon);
306
       ≟#else
307
             return std::min(v * 0x1p-32f /* 1/2^32 */,
308
309
                                FloatOneMinusEpsilon);
310
         #endif
311
         }
212
```

7

2进制的矩阵,快速计算的方法

```
4/
48
      Float SobolSampler::SampleDimension(int64_t index, int dim) const {
49
             if (dim >= NumSobolDimensions)
                 LOG(FATAL) << StringPrintf("SobolSampler can only sample up to %d"
50
                                                   "dimensions! Exiting.",
51
                                                   NumSobolDimensions);
52
            Float s = SobolSample(index, dim);
53
54
             // Remap Sobol$'$ dimensions used for pixel samples
55
             // xy 的取值范围
56
             if (dim == 0 | | dim == 1) {
                  s = s * resolution + sampleBounds.pMin[dim];
57
                 s = Clamp(s - currentPixel[dim], (Float)0, OneMinusEpsilon);
58
59
             }
60
             return s;
61
62
       atdounique atre Sampler > ScholSampler Clane (int. cood)
```

我们计算出的,是一个 [0,1) 的范围,要把它映射会,相对于 CurrentPixel 的 xy 位移

8