中山大学计算机学院人工智能本科生实验报告

课程: Artificial Intelligence

姓名: 学号:

一、实验题目

使用逻辑回归算法和感知机算法实现购房预测。

二、实验内容

1.算法原理

简便起见,只针对本问题所设置的情况说明算法原理,不针对一般情况。也就是,自变量只有两个,即年龄和收入,不妨分别记为 x_1,x_2 。因变量只有一个即是否购房,记为y,取值只有0或1。任务的数学化描述即是,寻找到合适的参数权重及偏置,使得 $1,x_1,x_2$ 的线性组合经过非线性映射后能够最优地拟合实际取值。简便起见,将偏置b记为 w_0 ,年龄和收入的权重分别为 w_1,w_2 。并记 $z=w_0+w_1x_1+w_2x_2$ 。

(1)逻辑回归算法

逻辑回归中使用的非线性映射函数是sigmoid函数,其形式为:

$$g(z) = \frac{1}{1 + e^z}$$

此函数的取值范围为(0,1),在一定程度上反映了给定样本取值为1的概率。而逻辑回归的数学原理就是概率论中的最大似然估计,即选择合适的参数使最大似然函数取得最大值。在将sigmoid函数看做概率的前提下,最大似然函数的形式是:

$$L(w) = \prod g(z_i)^{y_i} \cdot (1-g(z_i))^{1-y_i}$$

因为为了求最大似然函数最大值必然涉及求导,非连续函数对求导操作非常不利,这就是选择 sigmoid 函数而不是符号函数作为非线性函数的原因。

最大化最大似然函数,等价于最小化损失函数。取对数不改变函数增减性,因此对L(w)取对数、取负、再按样本容量平均分,即得到交叉熵的损失函数:

$$l(w) = -rac{1}{n}\sum y_i ln~g(z_i) + (1-y_i)ln(1-g(z_i))$$

为了迭代得到合适的参数 $w=[w_0,w_1,w_2]$,需要使各参数沿着其负梯度方向移动。为了求梯度——也就是求偏导数,不妨以 $z_i=w_0+w_1x_{i1}+w_2x_{i2}$ 将损失函数展开为:

$$egin{split} l(w_0,w_1,w_2) &= -rac{1}{n}\sum -y_iln(1+e^{z_i}) + (1-y_i)(z_i-ln(1+e^z)) \ &= -rac{1}{n}\sum (1-y_i)z_i - ln(1+e^{z_i}) \ &= rac{1}{n}\sum ln(1+e^{w_0+w_1x_{i1}+w_2x_{i2}}) - (1-y_i)(w_0+w_1x_{i1}+w_2x_{i2}) \end{split}$$

于是:

$$egin{aligned} rac{\partial l(w)}{\partial w_0} &= rac{1}{n} \sum rac{z_i}{1 + e_i^z} - (1 - y_i) \ &= rac{1}{n} \sum 1 - g(z_i) + y_i - 1 \ &= rac{1}{n} \sum y_i - g(z_i) \end{aligned}$$
 $rac{\partial l(w)}{\partial w_1} &= rac{1}{n} \sum rac{x_{i1} z_i}{1 + e_i^z} - (1 - y_i) x_{i1} \ &= rac{1}{n} \sum (y_i - g(z_i)) x_{i1} \end{aligned}$
 $rac{\partial l(w)}{\partial w_2} &= rac{1}{n} \sum rac{x_{i2} z_i}{1 + e_i^z} - (1 - y_i) x_{i2} \ &= rac{1}{n} \sum (y_i - g(z_i)) x_{i2} \end{aligned}$

然而梯度本身还带有大小,如果直接将梯度作为迭代的递减量,容易出现极值点附近震荡却不收敛的情况。因此使用"学习率" α 来限制每一步递减的大小,即:

$$egin{cases} w_0 := w_0 - lpha \cdot rac{\partial l(w)}{\partial w_0} \ w_1 := w_1 - lpha \cdot rac{\partial l(w)}{\partial w_1} \ w_2 := w_2 - lpha \cdot rac{\partial l(w)}{\partial w_2} \end{cases}$$

这种迭代方式即是批量梯度下降,在求梯度时需要将所有样本都遍历一遍。有时为了节省时间,求梯度时可以选择所有样本中的一部分来遍历以近似求出梯度。

(2)感知机算法

与逻辑回归不同, 感知机以符号函数作为激活函数:

$$s(z) = egin{cases} 1 & z \geq 0 \\ -1 & z < 0 \end{cases}$$

由此,必然导致感知机与逻辑回归还有其他不同:

- 1. 由于符号函数的值域, 损失函数不能使用交叉熵。感知机使用的损失函数是各(误分类)数据点到分类平面的距离之和。
- 2. 由于符号函数不连续,求导并不能很好地实现功能。也就是,虽然也是利用梯度下降来寻找最优的参数,但不可能使用逻辑回归中的批量梯度下降法。

对于感知机来说,重要的是被误分类的那些数据点。已经分类正确的可以忽略。这也使感知机使用批量梯度下降成为不可能。实际使用的是随机梯度下降,即随机选择其中一个误分类数据点,针对之调整参数以实现正确分类。

在这个问题中,分类直线是 $w_0 + w_1x_1 + w_2x_2 = 0$ 。那么数据点与分类直线的距离显然就是:

$$d_i = \left| rac{w_0 + w_1 x_{i1} + w_2 x_{i2}}{\sqrt{w_1^2 + w_2^2}}
ight|.$$

对于正确分类的数据点来说,当 $w_0+w_1x_{i1}+w_2x_{i2}>0$ 时恰有 $y_i=1$, $w_0+w_1x_{i1}+w_2x_{i2}<0$ 时恰有 $y_i=-1$,而误分类数据点则恰好相反。因此,为了在去掉绝对值符号的同时保证距离非负,只需改写为:

$$d_i = -y_i imes rac{w_0 + w_1 x_{i1} + w_2 x_{i2}}{\sqrt{w_1^2 + w_2^2}}$$

因此感知机的损失函数是:

$$loss(w) = \sum_{$$
误分类数据点 $} -y_i imes rac{w_0 + w_1 x_{i1} + w_2 x_{i2}}{\sqrt{w_1^2 + w_2^2}}$

有时为了提高效率,可以省略 $\dfrac{1}{\sqrt{w_1^2+w_2^2}}$ 不计算,只计算:

$$loss(w) = \sum_{$$
误分类数据点 $} -y_i imes (w_0 + w_1 x_{i1} + w_2 x_{i2})$

而对于随机梯度下降,只需要模仿逻辑回归算法中的梯度形式,将求和号去掉、只在误分类数据点中随机选择一个计算即可:

$$egin{cases} rac{\partial l(w)}{\partial w_0} &= y_i - s(z_i) \ rac{\partial l(w)}{\partial w_1} &= (y_i - s(z_i))x_{i1} \ rac{\partial l(w)}{\partial w_2} &= (y_i - s(z_i))x_{i2} \end{cases}$$

2.伪代码

(1)逻辑回归算法

首先给出算法大致框架的伪代码:

def Solve():

for 迭代次数:

计算损失函数值

计算各自变量梯度

各自变量 - 学习率 * 各梯度

return 结果

然后给出类内结构:

```
class LogicRegression:
   """逻辑回归算法"""
   def __init__(self, filename: str) -> None:
   def Probability(self, index: int) -> float:
       """计算给定样本取值为1的概率"""
   def Gradient(self) -> "tuple[float, float, float]":
       """求梯度"""
   def Loss(self) -> float:
       """使用交叉熵函数衡量损失"""
   def Accuracy(self) -> float:
       """计算预测准确率"""
   def Draw(self) -> None:
       """绘制结果"""
   def Solve(self) -> np.ndarray:
       """对外的解决方法"""
   @staticmethod
   def Sigmoid(input: float) -> float:
   @staticmethod
   def Normalize__(array: np.ndarray) -> np.ndarray:
       """将给定的数组归一化"""
```

以下是函数调用层级:

$$Solve egin{cases} Loss
ightarrow Probability
ightarrow Sigmoid \ Gradient
ightarrow Probability
ightarrow Sigmoid \ Draw \ Accuracy
ightarrow Probability
ightarrow Sigmoid \end{cases}$$

函数实现是简单的。只需要将算法原理中的各式实现即可。

(2)感知机算法

由算法原理可以看出, 感知机算法的整体框架与逻辑回归并无区别:

```
def Solve():
    for 迭代次数:
        计算损失函数值
        计算各自变量梯度
        各自变量 - 学习率 * 各梯度
    return 结果
```

然后给出类内结构,这与逻辑回归也是基本相似的:

```
class Perceptron:
   def __init__(self, filename: str) -> None:
   def Loss(self) -> float:
       """使用距离衡量损失"""
   def Gradient(self) -> "tuple[float, float, float]":
       """求梯度"""
   def Accuracy(self) -> float:
       """计算预测准确率"""
   def Draw(self) -> None:
       """绘制"""
   def Solve(self) -> np.ndarray:
       """对外的解决方法"""
   @staticmethod
   def Sign(input: float) -> int:
       return (1) if (input >= 0) else (-1)
   @staticmethod
   def __Normalize__(array: np.ndarray) -> np.ndarray:
       """将给定的数组归一化"""
```

差别在于没有 Probability 方法,原因在于感知机的数学原理不在于最大似然估计。以下是函数调用层级:

函数实现是简单的。只需要将算法原理中的各式实现即可。

3.关键代码展示

(1)逻辑回归算法

```
def Solve(self) -> np.ndarray:
    """对外的解决方法"""
    for i in trange(∅, self.iteration):
        self.loss_per_generation.append(self.Loss()) # 计算损失函数,同时记录各数据点的概率
        gradient = self.Gradient() # 计算梯度
        for index in range(0, len(self.weight)): self.weight[index] = self.weight[index] - self
    self.Draw() # 绘制结果
    print("准确率: ", self.Accuracy()) # 计算准确率
    return self.weight
def Loss(self) -> float:
    """使用交叉熵函数衡量损失"""
    loss = 0.0
    for index in range(0, self.capacity):
        self.probabilities[index] = self.Probability(index) # 更新记录数据点的概率
        loss = loss + self.purchased[index] * np.log(self.probabilities[index])
        loss = loss + (1 - self.purchased[index]) * np.log(1 - self.probabilities[index])
    return (-loss / self.capacity)
 def Gradient(self) -> "tuple[float, float, float]":
    """求梯度"""
    grad_w0, grad_w1, grad_w2 = 0.0, 0.0, 0.0
    for index in range(0, self.capacity):
        temp = self.purchased[index] - self.probabilities[index] # 注意到梯度公式中有一个共同的项
        grad_w0 = grad_w0 + temp
        grad w1 = grad w1 + temp * self. normalize age [index]
        grad_w2 = grad_w2 + temp * self.__normalize_estimateSalary__[index]
    return [grad_w0 / self.capacity, grad_w1 / self.capacity, grad_w2 / self.capacity]
```

(2)感知机算法

```
def Loss(self) -> float:
       """使用距离衡量损失"""
       loss, self.misclassified = 0.0, []
       for index in range(0, self.capacity):
           intermediate = self.weight[0] + self.weight[1] * self.__normalize_age__[index] + self.
           if (intermediate > 0) and (self.purchased[index] == 0): # 如果是误分类点
               self.misclassified.append(index)
               loss = loss + intermediate
           elif (intermediate < 0) and (self.purchased[index] == 1): # 如果是误分类点
               self.misclassified.append(index)
               loss = loss - intermediate
       return loss / math.sqrt(self.weight[1] * self.weight[1] + self.weight[2] * self.weight[2]
   def Gradient(self) -> "tuple[float, float, float]":
       """求梯度"""
       chosen = self.misclassified[np.random.randint(0, len(self.misclassified))] # 随机选择一个
       intermediate = self.weight[0] + self.weight[1] * self.\_normalize\_age\_[chosen] + self.\iota
       grad_w0 = self.purchased[chosen] - Perceptron.Sign(intermediate) # 注意到另外两个梯度值都
       grad_w1, grad_w2 = grad_w0 * self.__normalize_age__[chosen], grad_w0 * self.__normalize_
       return [grad_w0, grad_w1, grad_w2]
```

4.创新优化

在逻辑回归算法中,可以发现 Solve 函数中要调用的函数在底层都是相同的,因此完全可以以空间换时间,在第一个调用的函数中就记录各数据点的"概率",避免之后重复计算。

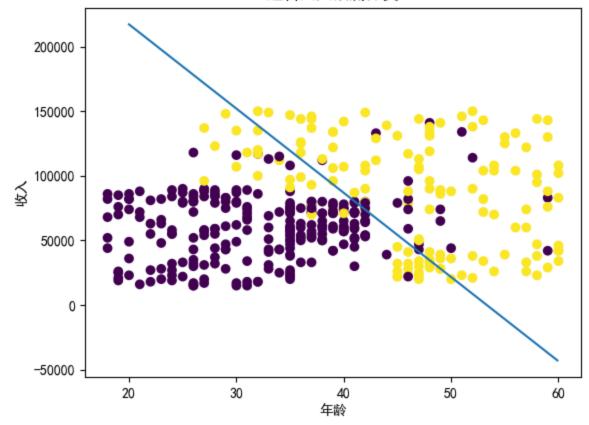
三、实验结果分析

1.实验结果展示

(1)逻辑回归算法

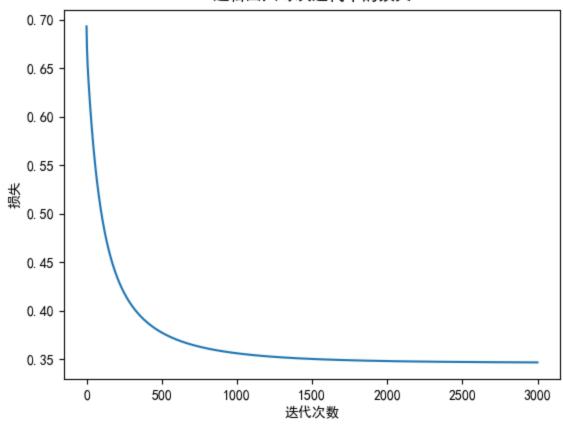
首先是逻辑回归给出的分类线,以及数据集:

逻辑回归预测分类



然后是损失函数随迭代次数的变化图:

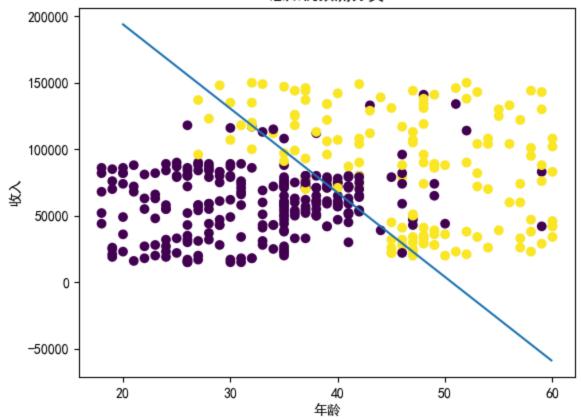
逻辑回归每次迭代中的损失



(2)感知机算法

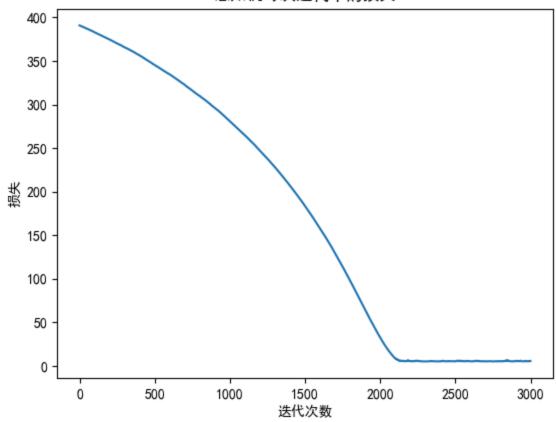
首先是感知机给出的分类线,以及数据集:

感知机预测分类



然后是损失函数随迭代次数的变化图:

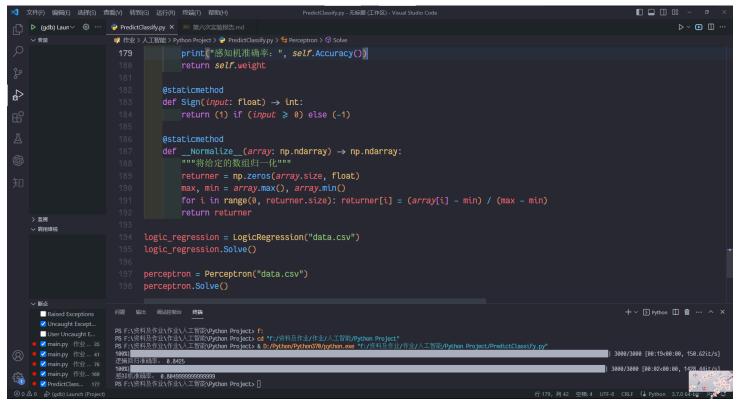
感知机每次迭代中的损失



两者的参数是:

	逻辑回归	感知机
迭代次数	3000	3000
学习率	0.5	0.0005

同时给出两者结束计算之后的准确率:

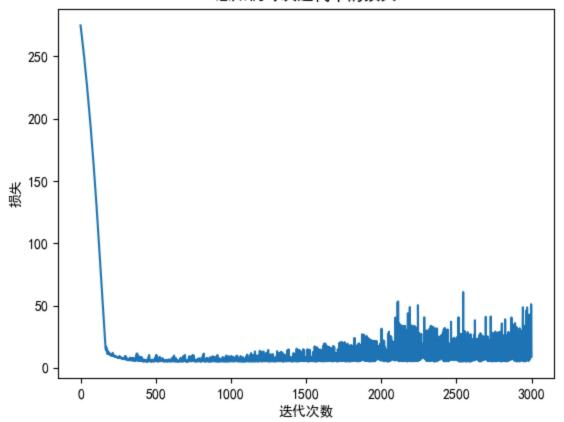


分别为84.25%和80.5%。

2.评测指标展示分析

观察可以发现,逻辑回归用时比感知机要多得多,分别为20秒左右和2秒左右。但感知机的准确率不如逻辑回归。实际上,感知机对学习率非常敏感,例如如果设置学习率为0.005时:

感知机每次迭代中的损失



虽然损失函数一开始下降很快,但是到达极值点附近后,开始振荡,并且振幅有增加的趋势,使得最后一次迭代的结果不一定是最优结果。实际上,此次计算的准确率为77.25%。

四、思考题

无。

五、参考资料

Python实现逻辑回归(Logistic Regression)https://zhuanlan.zhihu.com/p/655259693