# 中山大学计算机学院人工智能本科生实验报告

课程: Artificial Intelligence

姓名: 学号:

## 一、实验题目

用遗传算法求解TSP问题。选择两个数据集进行测试。

## 二、实验内容

#### 1.算法原理

遗传算法是一种随机算法,原理是模拟自然界中生物进化。每一个个体用一个染色体代表。大量的染色体组成一个种群,种群中优秀的染色体得以生存并产生后代。这样就可以在大量的迭代之后,以更高的概率获得更优秀的个体,即问题的解。

算法的关键是:需要模拟种群与染色体的行为。即——1.种群中挑选优秀的个体得以生存;2.优秀的染色体以一定概率交叉,获得后代;3.种群中的染色体以一定概率变异。

### 2.伪代码

首先规定类 GeneticAlgTSP 中的方法如下:

```
class GeneticAlgTSP:
   def __init__(self, filename: str) -> None:
      """初始化"""
   def iterate(self) -> np.ndarray:
       """解问题的对外方法,返回所得的最优路径"""
   def DrawPresent(self) -> None:
      """绘制当前迭代所得最优路径图"""
      # 这个函数会导致严重性能问题,故实际并不使用
   def DrawResult(self) -> None:
       """绘制迭代过程中最优路程的变化,以及迭代前的初始路径图、与迭代之后的最优路径图"""
   def __init_poplulation__(self) -> "list[np.ndarray]":
      """初始化种群"""
   def __SinglePointCross__(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
      """两个染色体间单点交叉"""
   def __TwoPointsCross__(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
      """两个染色体间双点交叉"""
   def CrossBetween(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
      """两个染色体间交叉"""
   def Cross(self, selection: "list[int]") -> None:
       """在选择亲本染色体后,按概率生成子代染色体"""
   def __PositionExchangeMeta__(self, gene: np.ndarray) -> None:
      """仅针对两个位的互换变异"""
   def __SegmentExchangeMeta__(self, gene: np.ndarray) -> None:
      """针对两个段的互换变异"""
   def Meta(self) -> None:
       """对种群中所有染色体按概率变异"""
   def Select(self) -> list:
       """选择亲本染色体"""
   def DistanceBetween(self, city1: int, city2: int) -> float:
       """计算两个城市间的距离"""
   def DistanceTotal(self, path: np.ndarray) -> float:
       """计算一个路径中的总距离"""
   def TotalFitness(self) -> tuple:
       """计算当前种群的各染色体适应度与总适应度"""
   def Fitness(self, path: np.ndarray) -> float:
```

```
"""计算一个路径的适应度"""
```

```
@staticmethod
def Fitness(distance: float) -> float:
"""计算一个路径的适应度"""
```

#### 它们之间的调用层级如下所示:

$$Select egin{cases} DistanceTotal 
ightarrow DistanceBetween \ TotalFitness 
ightarrow Fitness 
ightarrow DistanceBetween \ Cross 
ightarrow CrossBetween egin{cases} SinglePointCross \ TwoPointsCross \ Meta egin{cases} PositionExchangeMeta \ SegmentExchangeMeta \ DrawResult \end{cases}$$

其中关键的解问题的函数非常简单,就像在算法原理中所说的,不过三步而已:

```
def iterate(self):
    for 最大迭代次数内迭代:
    选择优秀个体
    交叉产生后代
    后代产生变异
    return 结果
```

现在比较详细地解析这三步的实现。首先是选择优秀个体 Select 。这一步的原理是按照适应度,加权作为概率,从中尽可能地选择优秀个体,或者说淘汰适应度不高的个体。总体思路是:

```
def Select(self) -> list:
按路程升序排列(即按适应度降序排列)
计算每一个染色体的适应度与总适应度
按(染色体适应度/总适应度)的概率选择亲本(的序号)
return 所选亲本序号
```

接下来是交叉。交叉是对两个亲本染色体操作,使其产生与亲本不同的后代。在我的程序中, Cross 只是一个入口函数,它只负责按概率从被选亲本中挑选两个亲本,作为 CrossBetween 的参数:

```
def Cross(self, selection: "list[int]") -> None:
    while (种群未满):
    在selection中选择两个亲本
    CrossBetween(亲本1, 亲本2)
```

CrossBetween 也只是一个入口函数,它只负责按概率决定两个亲本是单点交叉还是双点交叉:

```
def CrossBetween(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
    if (概率): return (self.__SinglePointCross__(gene1, gene2))
    else: return (self.__TwoPointsCross__(gene1, gene2))
```

关键在于交叉的具体操作。双点交叉和单点交叉基本类似,这里只说明单点交叉。由于 TSP 问题的特殊性,染色体交叉绝非是直接相互替换。首先选定交叉点。之后,在亲本1的保留部分中剔除掉亲本2替换部分中含有的城市,同理对亲本2类似操作。之后再相互拼接。这样才能保证对每一个城市都至少且至多途经一次。

```
def __SinglePointCross__(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
选定crosspoint
   child1, child2 = gene1[0:crosspoint], gene2[0:crosspoint]
   for city in gene2[crosspoint:]: child1.remove(city)
   for city in gene1[crosspoint:]: child2.remove(city)
   child1.append(gene2[crosspoint:])
   child2.append(gene1[crosspoint:])
   return (child1, child2)
```

类似地,接下来的变异操作 Meta 也只是一个入口函数。它只负责按概率决定是否变异,并按概率决定选择是单位交换变异还是段交换变异:

```
def Meta(self) -> None:
    for 新生子代:
        if (小于变异概率): continue
        if (概率): self.__PositionExchangeMeta__(新生子代)
        else: self.__SegmentExchangeMeta__(新生子代)
```

还是只介绍单位交换变异:

```
def __PositionExchangeMeta__(self, gene: np.ndarray) -> None:
    选择point1, point2
    gene[point1], gene[point2] = gene[point2], gene[point1]
```

我的适应度函数很简单,将路程取倒数即可。不过考虑到大部分路程的量级都是万以上,因此还再放大 1000~10000 倍:

```
def Fitness(self, path: np.ndarray) -> float:
    return (1000 / self.DistanceTotal(path))
```

#### 3.关键代码展示

以下展示 Select, Cross, Meta 函数(模块)。首先是 Select:

```
def Select(self) -> list:
    """选择亲本染色体"""
    self.population.sort(key = lambda x: self.DistanceTotal(x)) # 按照路程大小升序排序
    self.best_gene_per_generation.append(self.population[0]) # 因此排序之后第一个染色体必是最优者,记录之
    fitness, totalfitness = self.TotalFitness() # 为选择做准备。fitness是各路径的适应度的数组。
    return np.random.choice(np.arange(0, self.max_population), size = (int)(self.max_population * self.survive)
```

#### 交叉函数 Cross:

```
def __SinglePointCross__(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
   """两个染色体间单点交叉"""
   crosspoint = np.random.randint(0, self.cities_amount) # 选择交叉点
   gene1_list, gene2_list = gene1.tolist(), gene2.tolist()
   child1, child2 = copy.deepcopy(gene1_list), copy.deepcopy(gene2_list)
   for city in gene1_list[crosspoint:]: child2.remove(city) # 剔除保留部分中在交换部分中已有的基因
   for city in gene2_list[crosspoint:]: child1.remove(city) # 剔除保留部分中在交换部分中已有的基因
   child1.extend(gene2_list[crosspoint:])
   child2.extend(gene1_list[crosspoint:])
   return np.array(child1), np.array(child2)
def TwoPointsCross (self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
   """两个染色体间双点交叉"""
   crosspoint1 = np.random.randint(0, self.cities amount // 2)
   crosspoint2 = np.random.randint(self.cities_amount // 2, self.cities_amount)
   gene1 list, gene2 list = gene1.tolist(), gene2.tolist()
   child1_front, child2_front = copy.deepcopy(gene1_list[0: crosspoint1]), copy.deepcopy(gene2_list[0: crosspoint1])
   child1_back, child2_back = copy.deepcopy(gene1_list[crosspoint1:]), copy.deepcopy(gene2_list[crosspoint1:]
   for city in gene1 list[crosspoint1: crosspoint2]:
       if city in child2_front: child2_front.remove(city) # 剔除保留部分中在交换部分中已有的基因
       if city in child2 back: child2 back.remove(city)
   for city in gene2_list[crosspoint1: crosspoint2]:
       if city in child1_front: child1_front.remove(city) # 剔除保留部分中在交换部分中已有的基因
       if city in child1 back: child1 back.remove(city)
   child1_front.extend(gene2_list[crosspoint1: crosspoint2])
   child1 front.extend(child1 back)
   child2_front.extend(gene1_list[crosspoint1: crosspoint2])
   child2_front.extend(child2_back)
   return np.array(child1_front), np.array(child2_front)
def CrossBetween(self, gene1: np.ndarray, gene2: np.ndarray) -> "tuple[np.ndarray]":
   """两个染色体间交叉"""
   if (np.random.rand() < 0.5): return self.__SinglePointCross__(gene1, gene2) # 五成概率单点交叉
   else: return self.__TwoPointsCross__(gene1, gene2) # 五成概率双点交叉
def Cross(self, selection: "list[int]") -> None:
   """在选择亲本染色体后,按概率生成子代染色体"""
   # 这里是直接将被淘汰者直接替换为新的子代,直到全部替换为止
   replace_index = len(selection) + 1
   for path_index in selection:
       if (np.random.rand() > self.cross_prob): continue
       if (replace index >= self.max population): break
       other = np.random.randint(0, len(selection))
       self.population[replace_index - 1], self.population[replace_index] = self.CrossBetween(self.population
       replace_index = replace_index + 2
```

```
def __PositionExchangeMeta__(self, gene: np.ndarray) -> None:
   """仅针对两个位的互换变异"""
   point1, point2 = np.random.randint(0, self.cities_amount), np.random.randint(0, self.cities_amount)
   gene[point1], gene[point2] = gene[point2], gene[point1]
def __SegmentExchangeMeta__(self, gene: np.ndarray) -> None:
   """针对两个段的互换变异"""
   point1, point2 = np.random.randint(0, self.cities_amount // 2), np.random.randint(self.cities_amount // 2)
   lenth = np.random.randint(0, min(point2 - point1, self.cities_amount - point2))
   for i in range(0, lenth): gene[point1 + i], gene[point2 + i] = gene[point2 + i], gene[point1 + i]
def Meta(self) -> None:
   """对种群中所有子代按概率变异"""
   for i in range((int)(self.max_population * self.survive_rate), self.max_population): # 只对子代部分变异
       if (np.random.rand() > self.meta_prob): continue
       else:
           if (np.random.rand() < 0.5): self.__PositionExchangeMeta__(self.population[i]) # 五成概率单位交换变
           else: self.__SegmentExchangeMeta__(self.population[i]) # 五成概率段交换变异
```

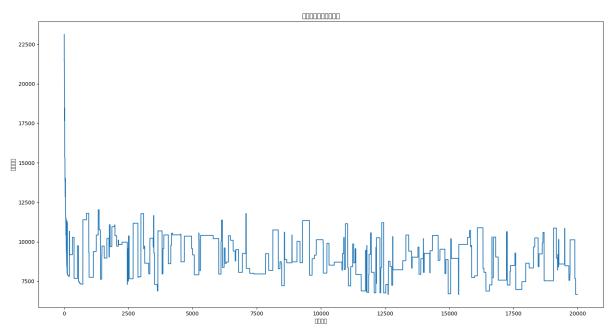
#### 4.创新优化

本次实验的创新之处在于,对于交叉和变异,均提供了两种具体方法。即对于交叉操作,既有可能是单点交叉,也有可能是双点交叉;对于变异操作,既有可能是单位交换变异,也有可能是段交换变异。这样的操作为算法提供了更多样的选择与更大的可能性。

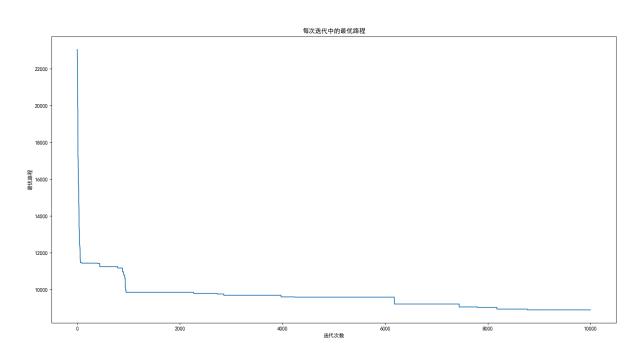
## 三、实验结果分析

### 1.实验结果展示

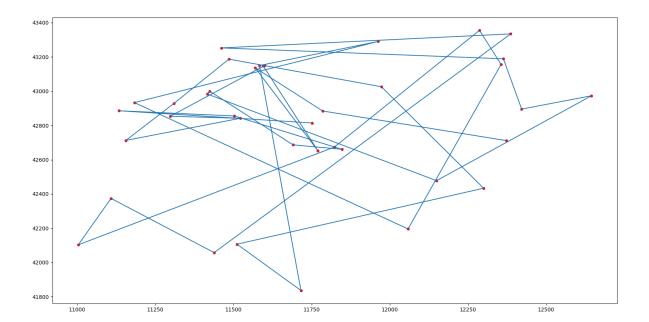
首先测试了38个城市的数据集。一开始,我采用了对种群中所有染色体均概率变异的策略,得到每代最优路程的下降如图:



x=1.999e104 y=6.68e103

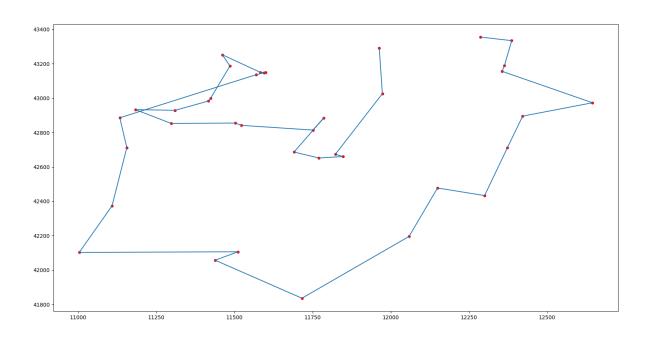








x=12689. y=41955. - © ×

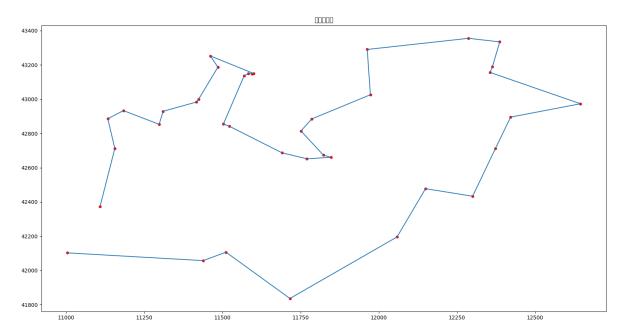


# ← » + Q = B

x=12327. y=42063.

在运气好的情况下,有可能可以得到最优解:



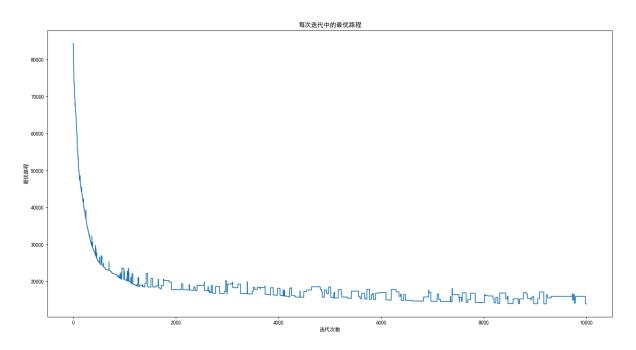


# x=12611. y=42433.

# ← → **+** Q = B

现在给出 qa194 即194个城市的每代最佳路程下降图与算法运行前后的路径图:

🧸 Figure

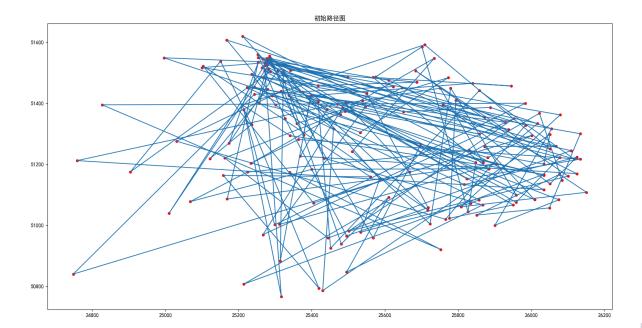




# **( )** + Q = B

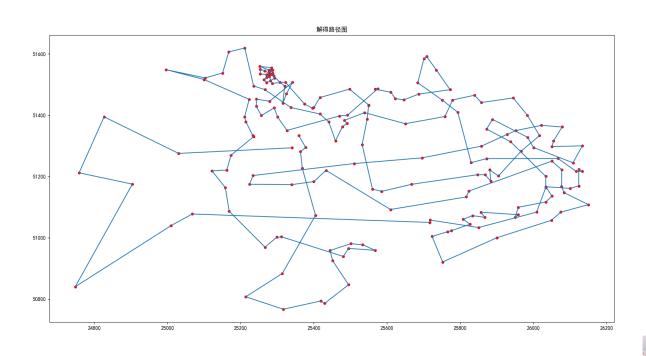
x=10004. y=1.39e+04







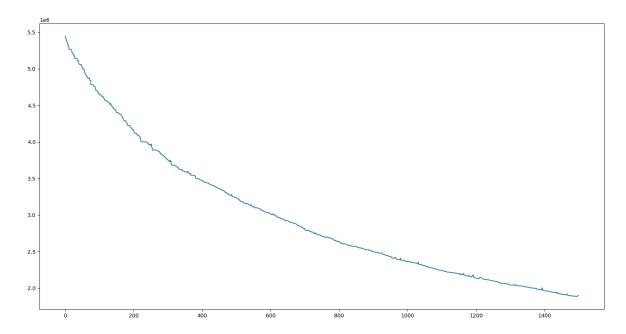




# ( ) + Q = B

虽然获得的不是最优解,但所得结果显然比初始状态优秀得多。

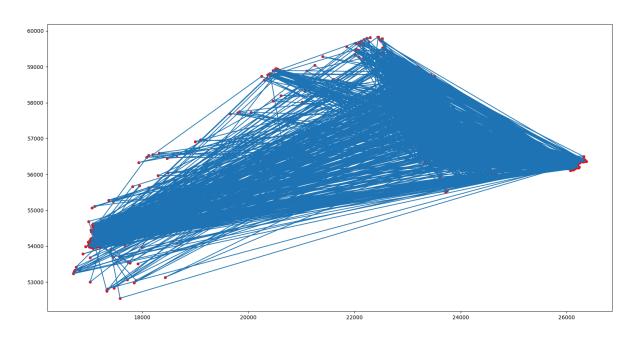
现在给出 mu1979 即1979个城市的每代最佳路程下降图与算法运行前后的路径图:





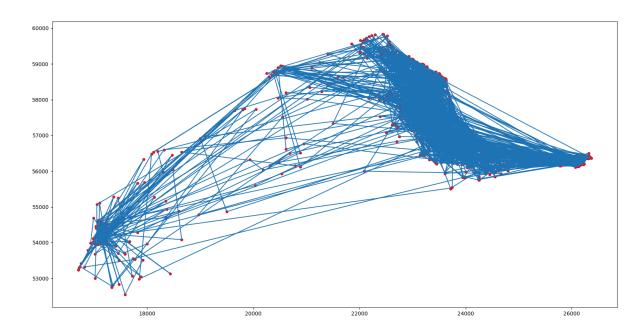
**※** | **♦** | **♦** | **Q** | **Ξ** | **B** |

x=1497. y=1.890e+06





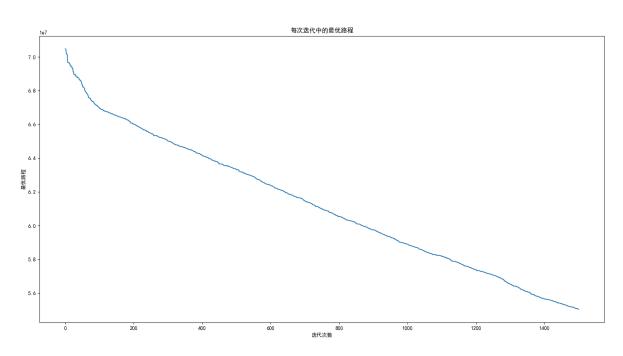
# ← > + Q = B



# ← → **+** Q = B

当城市数数量级再次上升, 所需要的时间也成倍增长, 万次的迭代已经不可接受。

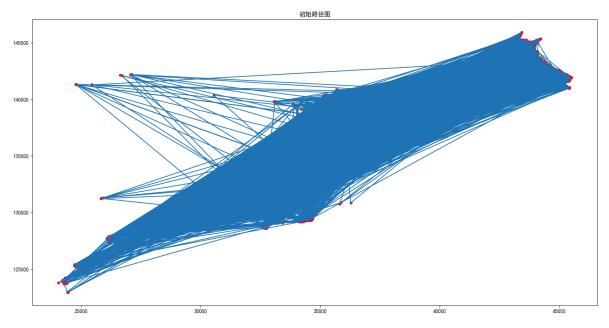
现在给出 ja9847 即9847个城市的每代最佳路程下降图与算法运行前后的路径图:



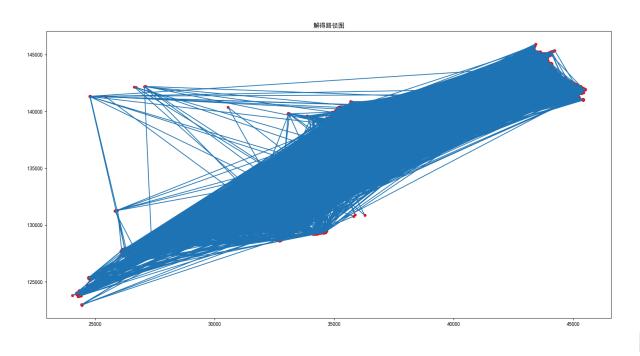


# ( » + Q ± B









# ← > + Q = B

对于万级别的城市数,干次的迭代已经不能为路径带来本质的不同,尽管每代的最佳路程数依然是稳定下降的。可见对于大规模问题而言,使用遗传算法必须要有高算力的支持,或者在遗传算法内部结合使用其它搜索算法,以提高搜索效率。

## 2.评测指标展示分析

以下给出几个条件下的性能指标分析:

城市数	种群容量	生存率	交叉率	变异率	迭代次数	运行时间	所得最短路程	推荐最短路程
38	100	0.5	0.6	0.01	10000	3:55	8893	6656
38	100	0.5	0.6	0.2	10000	3:23	7285	6656
38	500	0.5	0.6	0.01	20000	33:09	6661	6656
197	100	0.2	0.6	0.01	10000	11:33	23548	9352
197	500	0.5	0.6	0.01	10000	58:35	13926	9352
1979	100	0.5	0.6	0.01	3000	58:22	1.9e6	8.7e4
1979	100	0.1	0.6	0.01	3000	47:58	4.4e6	8.7e4
1979	500	0.5	0.6	0.01	1500	2:24:36	1.9e6	8.7e4
9847	100	0.5	0.6	0.01	1500	7:06:52	5.5e7	4.9e5
9897	100	0.5	0.6	0.2	1500	8:36:21	5.4e7	4.9e5

从上表分析可知,对算法运行时间有显著影响的因素是:城市数、种群容量、迭代次数。基本上对于每一因素而言,都是正比关系。其中,由于在"选择"步骤中涉及到对种群排序的操作,因此当种群容量从n放大至an 时间应放大  $an\log an \over nlogn = a(log_n a+1)$ 倍。在以上测试例中,放大倍数都为5,相对于原种群容量100极小, $log_n a$ 可忽略不计,因此可以直接认为时间与种群容量成正比。

## 四、思考题

无。

## 五、参考资料

无。