电场

- 电场
 - 。一、点源的场
 - 。二、点电荷的电场
 - 。三、电场与电势
 - 1.带电线段中垂线电场分布
 - 2.圆环沿轴电场与电势分布
 - 3.圆面沿轴电场分布
 - 4.球面电场与电势分布
 - 5.球体电场分布
 - 。四、电位移矢量
 - 。 五、静电场的性质与高斯定律
 - 。六、电路
 - 1.电流
 - 2.电容

在我们说出"电场"这个词的时候,通常指的是"静电场"。静电场的场强与时间无关,仅与空间有关。

一、点源的场

在经典物理学中,有一类定律非常重要,称为平方反比定律。通常平方反比定律会出现在仅有一个点源的空间系统中,这个点源以均匀辐射的形式向四周空间辐散或者辐合某种场。其中空间系统这个前提是重要的,正是空间的三个维度才使其形式为"平方"反比。

点源通常具有某种属性p,而这个属性是产生场f的根源,也是场f作用在另一个点源p'时的承载。

由于点源以均匀辐射的形式向四周空间辐散或者辐合某种场,场线均匀分布在空间中,并且必然指向或者背向点源。

而场强s与场线的密集程度正相关,通常定义场强就是单位面积内通过的场线的数量。这样在距离点源r处的球面上,场强大小必然与球面面积负相关: $s \propto \frac{1}{4\pi r^2}$

既然选择属性p为场的根源,自然是不愿意让它以过于复杂的形式出现在场方程中的,比如 p^n 。属性缩放多少倍,场强也应缩放多少倍,因而两者也是正比关系: $s \propto p$ 。这样场强大小就能改写为f=kp

 $rac{\kappa p}{4\pi r^2}$,其中k是比例系数。

以矢量的形式写出,场强应是 $m{f}=rac{kp}{4\pi r^3}\cdotm{r}=rac{kp}{4\pi r^2}\cdotm{r}_0$ 。其中 $m{r}_0$ 表示单位径矢。

当场作用于另一点源p'时,将产生力 $F=fp'=rac{kpp'}{4\pi r^2}$,或以矢量形式表出 $oldsymbol{F}=oldsymbol{f}p'$ 。

点源的场有很多种具体的形式。比如质点的引力场,点电荷的电场,点光源的光强。它们都符合上述的性质。

二、点电荷的电场

在点电荷的电场中,基本的属性是电量q,常以m E表示电场强度。那么场强为 $m E=rac{kq}{4\pi r^2}\cdot m r_0$,定义单位径矢 $m r_0$ 的起点为点电荷。注意电荷有正负之分,故正电荷的电场辐散,负电荷的电场辐合。

事实上由于场强会受介质的影响,我们常将场强方程写为 $m E=rac{1}{4\piarepsilon}\cdotrac{q}{r^2}\cdotm r_0$,其中arepsilon称为介电常数,它会随介质的性质改变。

而介电常数又通常拆写为 $\varepsilon = \varepsilon_0 \varepsilon_r$,其中 ε_0 称为真空介电常数, ε_r 称为相对介电常数。相对介电常数是指介质的介电常数与真空中的介电常数的比值,显然真空的相对介电常数就是1。

电场总会在介质中激发感应电荷,这些感应电荷总会抑制电场的传播。因此相对介电常数只有大于等于 1的取值。越易导电的物质越易产生感应电荷,因此相对介电常数也越大。

点电荷电场对另一个点电荷q'总会产生力 $m{F}=rac{1}{4\piarepsilon}\cdotrac{qq'}{r^2}\cdotm{r}_0$ 。这称为库仑定律。

三、电场与电势

在空间中给定电场**E**之后,两点 P_1, P_2 间的电势差 $\Delta \varphi = \varphi_1 - \varphi_2$ 也随之确定:

$$\Delta arphi = \int_{P_1}^{P_2} m{E} \cdot dm{r}$$

但因为只能确定电势差,电势零点就显得非常重要。给定电势零点之后,就能唯一确定一个电势场U。相反地,给定一个电势场U,也能唯一确定一个电场:

$$m{E} = rac{dU}{dm{r}}$$

在点电荷电场中,通常取无穷远处为电势零点。这样真空中点电荷的电势场就是:

$$U = \int_r^{+\infty} rac{1}{4\piarepsilon} \cdot rac{q}{r^2} \cdot m{r}_0 \cdot dm{r} = rac{q}{4\piarepsilon_0} \int_r^{+\infty} rac{dr}{r^2} = rac{q}{4\piarepsilon_0 r}$$

如果在积分路径上出现介质不同的情况,就需要分段积分,在每一段上代入各自的介电常数。

由于电场是矢量,电势是标量,两者的叠加运算是不同的。前者以矢量叠加,后者以标量叠加。现给出几种具体情形的电场分布或者电势分布(介质不变):

1.带电线段中垂线电场分布

由对称性,必然只存在沿中垂线的电场。设线段长L,电荷密度ho,距离线段r,于是:

在线段上距中点
$$l$$
的微元产生电场 $dE=rac{1}{4\piarepsilon}\cdotrac{
ho\;dl}{l^2+r^2}$

以三角函数表示,沿中垂线的电场
$$dE_{\perp}=rac{
ho cos heta}{4\piarepsilon r}d heta$$

只需积分 $\theta: -\theta \to \theta$, 其中 θ 是指所求点与线段端点所连直线与中垂线的夹角。得到:

$$E=rac{
ho sin heta}{2\piarepsilon r}$$

如果是无限长直导线,那么只需令 $heta o rac{\pi}{2}$,得:

$$E = \frac{\rho}{2\pi\varepsilon r}$$

2.圆环沿轴电场与电势分布

由对称性,必然只存在轴向的电场。设圆环半径R、带电量Q,距离圆心r,于是:

圆环单位弧上带电量
$$ho = rac{Q}{2\pi R}$$

圆环微弧距离圆心
$$r$$
处产生电场 $dE=rac{1}{4\piarepsilon}\cdotrac{
ho\;dl}{R^2+r^2}$

故轴向电场
$$dE_r=rac{
ho\;dl}{4\piarepsilon}\cdotrac{1}{R^2+r^2}\cdotrac{r}{\sqrt{R^2+r^2}}=rac{
ho}{4\piarepsilon}\cdotrac{r\cdot Rd heta}{(R^2+r^2)^{3/2}}$$

沿圆环周积分一次, 即 $\theta: 0 \to 2\pi$, 显然:

$$E=rac{
ho Rr}{2arepsilon(R^2+r^2)^{3/2}}=rac{Qr}{4\piarepsilon(R^2+r^2)^{3/2}}$$

对于电势,只需:

$$U = \int rac{
ho \ dl}{4\piarepsilon\sqrt{R^2 + r^2}} = rac{Q}{4\piarepsilon\sqrt{R^2 + r^2}}$$

3.圆面沿轴电场分布

设圆面电荷密度为 σ ,只需将圆环沿轴电场分布的R视作变量,再沿 $R:0 \to R$ 积分:

$$E=\int_0^Rrac{\sigma\cdot 2\pi R\cdot r}{4\piarepsilon(R^2+r^2)^{3/2}}dR=rac{\sigma}{2arepsilon}\left(1-rac{r}{(R^2+r^2)^{1/2}}
ight)$$

如果平面无穷大,那么只需令 $R o +\infty$,于是 $E = rac{\sigma}{2arepsilon}$ 。

4.球面电场与电势分布

设球面半径R, 带电量Q。距离球心r。

由于对称性,球面以内电场为0。而在球面以外,相当于电量都集中在球心:

$$E = egin{cases} 0 & (0 \leqslant r \leqslant R) \ rac{1}{4\piarepsilon} \cdot rac{Q}{r^2} & (R \leqslant r) \end{cases}$$

同样的思路,从无穷远到R处,始终有电势;进入球面后,电场为0,电势不再变化:

$$U = egin{cases} rac{1}{4\piarepsilon} \cdot rac{Q}{R} & (0 \leqslant r \leqslant R) \ rac{1}{4\piarepsilon} \cdot rac{Q}{r} & (R \leqslant r) \end{cases}$$

5.球体电场分布

设球体半径R, 带电量Q。距离球心r。

在球面以内的r处, $r\sim R$ 的球体相当于多层球面,对电场不做贡献; $0\sim r$ 的球体相当于电量集中在球心,且所含电量 $Q'=rac{Q}{rac{4}{3}\pi R^3}\cdotrac{4}{3}\pi r^3=rac{r^3Q}{R^3}$ 。

而在球面以外,相当于电量都集中在球心。于是:

$$E = egin{cases} rac{Q}{4\piarepsilon R^3} \cdot r & (0\leqslant r\leqslant R) \ rac{1}{4\piarepsilon} \cdot rac{Q}{r^2} & (R\leqslant r) \end{cases}$$

四、电位移矢量

由于电场强度的计算总是涉及介质,因此我们希望找到一种量从而暂时忽略掉介质的影响。这个量称为电位移矢量D。简单地把介电常数从场强方程中抹去:

$$oldsymbol{D} = rac{1}{4\pi} \cdot rac{q}{r^2} \cdot oldsymbol{r}_0$$

这样电位移矢量与电场强度之间就存在关系 $oldsymbol{D}=arepsilon oldsymbol{E}=arepsilon_0 arepsilon_r oldsymbol{E}$ 。

从本质而言,电位移矢量脱胎于电介质极化的分析,即电场会在电介质表面激发束缚电荷、从而影响原电场的分布,使得我们必须以一定的方式修正电场分布。因此电位移矢量最原初的定义是:

$$oldsymbol{D} = arepsilon_0 oldsymbol{E} + oldsymbol{P}$$

其中P称为电极化强度。上式只针对电介质中的某一处。

对比可得:

$$\boldsymbol{P} = \varepsilon_0(\varepsilon_r - 1)\boldsymbol{E}$$

我们也记 $\mathcal{X} = \varepsilon_r - 1$, 称为电极化率。

五、静电场的性质与高斯定律

首先必须指出,任何形式的静电场总能以一定的点电荷集合产生。而对于单个点电荷来说:

因为场强的形式是 $m E=rac{1}{4\piarepsilon}\cdotrac{q}{r^2}\cdotm r_0$,电势场形式是 $U=rac{q}{4\piarepsilon_0 r}$,这个形式只与位置有关,因此对于环路积分:

$$W = \oint q m{E} \cdot dm{r}$$

必然为0,即做功与路径无关。这样的性质广泛存在于无旋场中,称为场的保守性。任何形式的静电场都是无旋场,也就必然是保守场。或者说,静电场的保守性体现了无旋性。

静电场都是有源场,即使是形式上的无源场也能以有源场的复合产生。而高斯定律就体现了静电场的有源性。在数学上高斯定律体现为:

$$\oint \oint_{S^+} P dy dz + Q dz dx + R dy dz = \iiint \left(rac{\partial P}{\partial x} + rac{\partial Q}{\partial y} + rac{\partial R}{\partial z}
ight) dV$$

或
$$\oint_{S^+} m{E} \cdot dm{S} = \iiint div m{E} \; dV = \iiint
abla \cdot m{E} \; dV$$

在物理上这就是说,闭合曲面上的电通量由其所围空间内的源的强度决定。在球坐标系下:

$$\begin{split} \nabla &= \left(\frac{\partial}{\partial r},\, \frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial \theta},\, \frac{1}{rsin\theta}\frac{\partial}{\partial \varphi}\right) \\ \nabla \cdot \boldsymbol{E} &= \frac{\partial(r^2\,E_r)}{r^2\,\partial r} = \frac{1}{r^2}\frac{\partial}{\partial r}\left(-\frac{q}{2\pi\varepsilon r}\right) = \frac{q}{2\pi\varepsilon r^2} \\ \oiint_{S^+} \boldsymbol{E} \cdot d\boldsymbol{S} &= \iiint \nabla \cdot \boldsymbol{E} \; dV \\ &= \iiint \frac{q}{2\pi\varepsilon r^2} \cdot r^2 sin\varphi \; dr d\theta d\varphi \\ &= \frac{q}{2\pi\varepsilon} \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^{2\pi} sin\varphi \; d\varphi \int_0^r dr \\ &= 0 \end{split}$$

上式之所以为0,是因为闭合面中不包含源——否则会出现瑕点。如果包含源,那么上式积分对任意曲面都是成立的——那么不妨取球面,容易得到:

$$arPhi_E = igotimes_{S^+} oldsymbol{E} \cdot doldsymbol{S} = rac{q}{arepsilon}$$

上式是麦克斯韦方程组的第一方程。

注意到介质的影响,不妨将上式两边都乘上介电常数:

$$\Phi_D = \oint \!\!\!\!\!\! \int_{S^+} m{D} \cdot dm{S} = q$$

但需要注意的是上式右边的电量q仅指闭合面内的自由电荷,不包含束缚电荷。常常会利用上式来求束缚电荷。

六、电路

静电平衡下的导体具有特殊的性质。其一,内部各处电量均为0,电荷只存在于导体表面;其二,导体表面是等势面,也即电场线必然垂直于导体表面。

而当导体通电,就会打破静电平衡。此时电路内部会形成沿导线的电场,但是电场强度却并非处处相等的——相等的是电位移矢量。导线的介电常数很大,这会导致导线内的电场 $oldsymbol{E}=rac{oldsymbol{D}}{arepsilon}$ 很小,从而导线上

几乎不产生电压降。尤其对于理想导线, $\varepsilon \to \infty$, $E \to 0$ 。 实际上此时电场的行为是非常复杂的,我们常常抽象为电路来研究。

1.电流

电流指的是单位时间内穿过横截面的电量,即 $I=rac{dq}{dt}$ 。注意到电流是标量,但具有方向;同时它也和所选横截面的面积没有关系。

与横截面面积相关的量是电流密度 $m{J}$,定义为 $m{J}=rac{dm{I}}{dm{S}}$ 。电流密度是矢量,并且不仅与横截面积有关、还与横截面方向有关——事实上弥补了电流是标量但具有方向的不足。这样,电流就是电流密度的通量。

若记单位体积内电子个数为n,那么还有 $J=near{v}$ 。我们称平均定向速度 $ar{v}$ 为漂移速度。

根据宏观上的欧姆定律,可以推出欧姆定律的微观形式 $oldsymbol{J}=\sigmaoldsymbol{E}$ 。

2.电容

电容器的基本结构是两块相对的极板,中间填充电介质。极板上总会携带等量异号电荷。这样的结构使得电容器的带电量与两板间电压成正比,记之为 $C=rac{Q}{77}$,称为电容器的电容。

电容的值通常与电容的结构有关。为了计算电容,通常是先求出电场分布,之后积分得到电势分布,最后即可得到电容。

对于平行板电容,两板间为均匀电场 $E=rac{Q}{arepsilon S}$ 。从而:

$$U = Ed = rac{Qd}{arepsilon S}, \quad C = rac{Q}{U} = rac{arepsilon S}{d}$$

对于柱形电容,
$$C=rac{2\piarepsilon L}{lnR_2-lnR_1}$$

对于球形电容,
$$C=rac{4\piarepsilon R_1R_2}{R_2-R_1}$$

电容容纳电荷,内部就会容纳电场能。这个能量与质点的动能类似: $W=\frac{1}{2}CU^2$,一次项是它的本质属性,二次项是它从外界获得的属性。

相应地,也能求得电容的能量密度: $w=rac{1}{2}m{D}\cdot m{E}$ 。事实上这一方程适用任意条件下的静电场。