# 微分方程

- 微分方程
  - 。一、可分离变量方程
    - 1.整体代换
    - 2.齐次函数
    - 3.分式形式
  - 。二、一阶线性方程
    - 1.一阶线性齐次方程
    - 2.一阶线性非齐次方程
    - 3.伯努利方程
  - 。三、二阶方程
    - 1.可降阶方程
  - 。 四、二阶线性常系数方程
    - 1.二阶线性常系数齐次方程
      - 1.1拉普拉斯变换其一
    - 2.二阶线性常系数非齐次方程
      - 2.1拉普拉斯变换其二
    - 3.欧拉方程

## 一、可分离变量方程

#### 1.整体代换

对于形式
$$\frac{dy}{dx} = f(ax + by + c)$$
:

只需令
$$z=ax+by+c$$
,于是 $\dfrac{dz}{dx}=a+b\dfrac{dy}{dx}=a+b\cdot f(z)$ 。

#### 2.齐次函数

将函数凑成
$$h\left(\dfrac{y}{x}
ight)$$
形式。令 $u=\dfrac{y}{x}\Leftrightarrow y=ux$ ,于是 $y'=u'x+u$ .

### 3.分式形式

对于形式
$$\frac{dy}{dx}=f\left(\frac{a_1x+b_1y+c_1}{a_2x+b_2y+c_2}\right)$$
:

(1)若
$$a_1,a_2;b_1,b_2$$
恰成比例,即 $rac{a_1}{a_2}=rac{b_1}{b_2}=k$ ,即 $egin{bmatrix} a_1 & b_1 \ a_2 & b_2 \end{bmatrix}=0$ ,则:

$$\frac{a_1x + b_1y + c_1}{a_2x + b_2y + c_2} = \frac{k(a_2x + b_2y + c_2) + c_3}{a_2x + b_2y + c_2} = k + \frac{c_3}{a_2x + b_2y + c_2}$$

则是可整体代换类型,即令 $z=a_2x+b_2y+c_2$ ,于是 $\dfrac{dz}{dx}=a_2+b_2\dfrac{dy}{dx}$ 。

(2)若 $a_1,a_2;b_1,b_2$ 不成比例,即 $\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \ a_2 & b_2 \end{vmatrix} 
eq 0$ ,则解方程:

$$\begin{cases} a_1x + b_1y + c_1 = 0 \\ a_2x + b_2y + c_2 = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} x = x_0 \\ y = y_0 \end{cases}$$

则有
$$rac{a_1x+b_1y+c_1}{a_2x+b_2y+c_2}=rac{a_1(x-x_0)+b_1(y-y_0)}{a_2(x-x_0)+b_2(y-y_0)}=rac{a_1X+b_1Y}{a_2X+b_2Y}=rac{a_1+b_1rac{Y}{X}}{a_2+b_2rac{Y}{Y}}$$

即转化为齐次方程。

## 二、一阶线性方程

### 1.一阶线性齐次方程

形式 $\frac{dy}{dx}+P(x)y=0$ ,为一阶线性齐次方程。分离变量得:

$$\frac{dy}{y} = -P(x)dx \Longrightarrow ln|y| = -\int P(x)dx + C$$

即 $y = Ce^{-\int P(x)dx}$ ,为通解。

### 2.一阶线性非齐次方程

形式  $\dfrac{dy}{dx}+P(x)y=Q(x)$ ,为一阶线性非齐次方程。其解的结构是其对应齐次方程的通解,加上其一个特解。

已知其对应齐次方程的通解为 $y=Ce^{-\int P(x)dx}$ ,将常数替换为函数u(x)后:  $y=ue^{-\int P(x)dx}$ ,再求导一次:

$$y' = u'e^{-\int P(x)dx} + u \cdot \frac{d}{dx}(e^{-\int P(x)dx})$$
 $= u'e^{-\int P(x)dx} - P(x)ue^{-\int P(x)dx}$ 
 $= u'e^{-\int P(x)dx} - P(x)y$ 

即 $y'+P(x)y=u'e^{-\int P(x)dx}$ ,对比原方程y'+P(x)y=Q(x)可得 $Q(x)=u'e^{-\int P(x)dx}$ ,于是:

$$rac{du}{dx} = Q(x)e^{\int P(x)dx} \ \Rightarrow u = \int Q(x)e^{\int P(x)dx} \ dx + C$$

则通解为
$$y = [\int Q(x)e^{\int P(x)dx}\ dx + C] \cdot e^{-\int P(x)dx}$$

### 3.伯努利方程

形式 $\frac{dy}{dx}+P(x)y=Q(x)y^k$ ,为伯努利方程。不妨以 $y^k$ 遍除等式两边:

$$y^{-k}rac{dy}{dx}+y^{1-k}P(x)=Q(x)$$

不难发现 $\dfrac{d}{dx}(y^{1-k})=(1-k)\cdot y^{-k}\dfrac{dy}{dx}$ ,因此令 $z=y^{1-k}$ :

$$\frac{1}{1-k}\frac{dz}{dx} + P(x)z = Q(x)$$

这与一阶线性非齐次方程并无差别。

## 三、二阶方程

### 1.可降阶方程

(1)形式F(x,y',y'')=0不显含y,但显然可以将y'看做整体函数,解出y'后再积分一次即可。

(2)形式F(y,y',y'')不显含x,但可以解出y'关于y的函数。

若y' = y'(y)仍然可解,则能得到y关于x的函数。

一般令
$$p=y'$$
,则 $y''=\dfrac{dp}{dx}=\dfrac{dp}{dy}\cdot\dfrac{dy}{dx}=p\dfrac{dp}{dy}$ 。从而原方程化为 $F(y,p,p\dfrac{dp}{dy})$ ,为一阶方程。

但是这样并不好记。不妨用物理符号代替,设y=s, x=t,则s'=v, s''=a。于是:

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{ds}{dt} \cdot \frac{dv}{ds} = v\frac{ds}{dv}$$

这样能够解出路程s关于速度v的函数,但并不一定总能从其解出v关于t的函数。

## 四、二阶线性常系数方程

非常系数的二阶线性方程是难于求解的,故我们基本只研究常系数方程。

### 1.二阶线性常系数齐次方程

形式y'' + py' + qy = 0,为二阶线性常系数齐次方程。

由于函数 $y=e^{\lambda x}$ 具有求导后形式不变的性质,我们总希望二阶方程的解具有类似的结构。

不妨代入可得 $(\lambda^2+p\lambda+q)e^{\lambda x}=0$ ,而方程 $\lambda^2+p\lambda+q=0$ 在复数域总有解,这个方程称为特征方程。

从上述方程中解出特征根 $\lambda_1, \lambda_2$ , 这会产生三种情况:

- (1)二重根 $\lambda_1=\lambda_2=\lambda_0$ ,此时通解形式为 $y=C_1e^{\lambda_0x}+C_2xe^{\lambda_0x}$
- (2)二实根 $\lambda_1,\lambda_2$ ,此时通解形式为 $y=C_1e^{\lambda_1x}+C_2e^{\lambda_2x}$
- (3)共轭复根 $\lambda=\alpha\pm\beta i$ ,此时会由于欧拉方程 $e^{i\theta}=cos\theta+isin\theta$ 的存在引入三角函数。

复根的实部产生共有的指数函数部分 $e^{\alpha x}$ ,虚部分别产生正弦和余弦函数。也就是通解形式为:

$$y=e^{lpha x}(C_1 coseta x+C_2 sineta x)$$

#### 1.1拉普拉斯变换其一

不妨使用拉普拉斯变换研究齐次方程的解。首先给出部分基本变换表:

函数 $f(t)$	象函数 $ar{f}(p)$
$e^{at}$	$\frac{1}{p-a}$

函数 $f(t)$	象函数 $ar{f}(p)$
$t^n$	$rac{n!}{p^{n+1}}$
$t^{n-rac{1}{2}}$	$\frac{(2n-1)!!\sqrt{\pi}}{2^n p^{n+\frac{1}{2}}}$
$sin~\omega t$	$rac{\omega}{p^2+\omega^2}$
$\cos \omega t$	$rac{p}{p^2+\omega^2}$

#### 由频移定理可以顺便给出:

函数 $f(t)$	象函数 $ar{f}(p)$
$e^{at}t^n$	$rac{n!}{(p-a)^{n+1}}$
$e^{at}t^{n-rac{1}{2}}$	$\frac{(2n-1)!!\sqrt{\pi}}{2^n(p-a)^{n+\frac{1}{2}}}$
$e^{at}sin~\omega t$	$rac{\omega}{(p-a)^2+\omega^2}$
$e^{at}cos~\omega t$	$rac{p-a}{(p-a)^2+\omega^2}$

#### 导数定理可知:

$$\mathcal{L}(f^{(n)}(t)) = p^n ar{f} - p^{n-1} f(0) - p^{p-2} f'(0) - ... - f^{(n-1)}(0)$$

因此,将齐次方程y''+my'+ny=0做一次拉普拉斯变换,初始条件可任意选定:

$$(p^2ar{y}-C_1p-C_2)+m(par{y}-C_1)+nar{y}=0$$

$$\Leftrightarrow (p^2+mp+n)ar{y} = C_1p+C_1m$$

$$\Leftrightarrow \bar{y} = \frac{C_1 p + C_1 m}{p^2 + mp + n}$$

象函数逆变换后的形式显然取决于分母 $p^2+mp+n$ ,与特征方程是类似的。

解二次方程 $p^2+mp+n=0$ ,这将产生三种情况。由于任意常数C任意取值,每个等号前后的任意常数虽然形式相同但不一定相等:

(1)二重根
$$p_1=p_2=p_0$$
,则 $p^2+mp+n=(p-p_0)^2$ ,即:

$$ar{y} = rac{C_1 p + C_1 m}{(p - p_0)^2} = rac{C_1}{(p - p_0)^2} + rac{C_2}{p - p_0}$$

$$y = C_1 x e^{p_0 x} + C_2 e^{p_0 x}$$

(2)二实根 $p_1, p_2$ ,则 $p^2 + mp + n = (p - p_1)(p - p_2)$ ,即:

$$ar{y} = rac{C_1 p + C_1 m}{(p-p_1)(p-p_2)} = rac{C_1}{p-p_1} + rac{C_2}{p-p_2}$$

$$y = C_1 e^{p_1 x} + C_2 e^{p_2 x}$$

(3)共轭复根 $p=\alpha+\beta i$ ,则 $p^2+mp+n=0$ 在实数域无根,也就必然能够配方成 $p^2+mp+n=(p-\alpha)^2+\beta^2$ ,即:

$$ar{y} = rac{C_1 p + C_1 m}{(p-lpha)^2 + eta^2} = rac{C_1 p}{(p-lpha)^2 + eta^2} + rac{C_2 eta}{(p-lpha)^2 + eta^2}$$

$$y=e^{lpha x}(C_1coseta x+C_2sineta x)$$

### 2.二阶线性常系数非齐次方程

形式y'' + py' + qy = f(x),为二阶线性常系数非齐次方程。

其解的结构是其对应齐次方程的通解加上其特解。对于下列f(x)的形式,建议使用待定系数法求解:

 $(1)f(x) = a\cos\beta x + b\sin\beta x$ , 其中 $\pm\beta i$ 是特征根。特解形式为:

 $x(A\cos\beta x + B\sin\beta x)$ 

 $(2)f(x) = P_n(x)e^{\alpha x}(a\cos\beta x + b\sin\beta x)$ , 其中 $P_n(x)$ 代表关于x的n次多项式。特解形式为:

若 $\alpha + \beta i$ 不是特征根:  $e^{\alpha x}(Q_n(x)\cos\beta x + R_n(x)\sin\beta x)$ 

若 $\alpha + \beta i$ 是特征根:  $xe^{\alpha x}(Q_n(x)cos\beta x + R_n(x)sin\beta x)$ 

对于下列f(x)的形式,建议使用拉普拉斯变换求解:

$$(1)f(x) = P_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + ... + a_nx^n$$

$$(2)f(x) = ae^{\alpha x}$$

$$(3)f(x) = P_n(x)e^{\alpha x}$$

 $(4)f(x) = acos\beta x + bsin\beta x$ ,其中 $\pm \beta i$ 不是特征根。

对于其余f(x)的形式,建议使用常数变易法求解:

原方程y''+py'+qy=f(x)对应齐次方程的通解为 $C_1\varphi_1(x)+C_2\varphi_2(x)$ ,将常数变易为函数u,v后作为原方程的解:

$$y=uarphi_1(x)+varphi_2(x)$$

代回原方程时注意令 $u'\varphi_1(x)+v'\varphi_2(x)=0$ ,则存在方程组:

$$egin{cases} u'arphi_1(x)+v'arphi_2(x)=0\ u'arphi_1'(x)+v'arphi_2'(x)=f(x) \end{cases}$$

即可解出函数u, v。

#### 2.1拉普拉斯变换其二

如果执意要用拉普拉斯变换求解,需要记下以下拉普拉斯变换表:

函数 $f(t)$	象函数 $ar{f}(p)$
$t \ sin \omega t$	$rac{2\omega p}{(p^2+\omega^2)^2}$
$t~cos\omega t$	$rac{p^2-\omega^2}{(p^2+\omega^2)^2}$
$sin\omega t + \omega t \; cos\omega t$	$rac{2\omega p^2}{(p^2+\omega^2)^2}$
$sin\omega t - \omega t \; cos\omega t$	$rac{2\omega^3}{(p^2+\omega^2)^2}$
$cos\omega t + \omega t \; sin\omega t$	$rac{p(p^2-\omega^2)}{(p^2+\omega^2)^2}$
$cos\omega t - \omega t \ sin\omega t$	$rac{p(p^2+3\omega^2)}{(p^2+\omega^2)^2}$
$t^n f(t)$	$(-1)^n ar{f}^{(n)}(p)$
f(at)	$\frac{1}{a}ar{f}(rac{p}{a})$

#### 3.欧拉方程

形式 $a_n x^n y^{(n)} + a_{n-1} x^{n-1} y^{(n-1)} + ... + a_0 y = 0$ ,为欧拉方程。

做变量代换 $x = e^t \Leftrightarrow t = lnx \Rightarrow dx = e^t dt$ ,则:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{e^t dt} = \frac{dy}{dt}e^{-t}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{d}{dt}\left(\frac{dy}{dx}\right)\cdot\frac{dt}{dx} = \left(\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt}\right)e^{-2t}$$

.....

$$rac{d^n y}{dx^n} = e^{-nt} \cdot \sum_{k=1}^n C_k rac{d^k y}{dt^k}$$

于是原方程化为:

$$b_n rac{d^n y}{dt^n} + b_{n-1} rac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + ... + b_0 y = 0$$

常系数高阶线性齐次方程是容易解的。