### Optimal Control Theory---by Chuanjiangli

## 课程报告

## 卫星最优发射入轨问题

#### 微分方程:

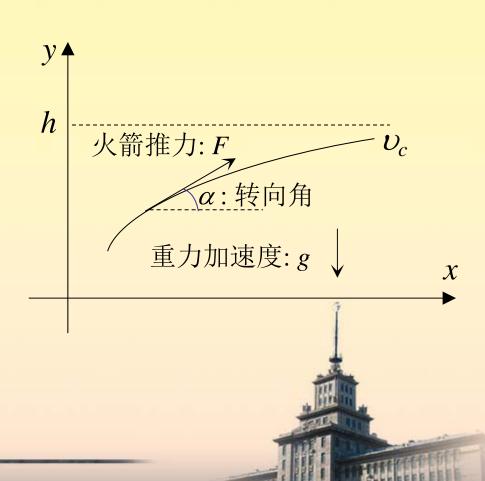
$$\dot{x} = v_x$$

$$\dot{y} = \nu_{y}$$

$$\dot{\upsilon}_{x} = \frac{F}{m} \cos \alpha$$

$$\dot{\upsilon}_{x} = \frac{F}{m} \cos \alpha$$

$$\dot{\upsilon}_{y} = \frac{F}{m} \sin \alpha - g$$





# 课程报告

## 卫星最优发射入轨问题

#### 边界条件:

$$y(t_f) = h = 393 \text{(km)}$$

$$v_x(t_f) = v_c = 7.9 \text{(km/s)}$$

$$v_y(t_f) = 0$$

性能指标:

$$\min J = t_f$$
  
(考虑 $F/m=5g$ 简单情形)

## 设计目标:

- 1.推导转向角 $\alpha$ 满足的操纵率;
- 2.采用Matlab提供的bvp4c主函数完成该问题数值解的求解,

并作图给出所有状态变量随时

间变化关系。

## Optimal Control Theory---by Chuanjiangli

## 课程报告

### 卫星最优发射入轨问题

### 几点提示:

- 1.Matlab命令窗口通过doc bvp4c命令学习该函数用法;
- 2.将时间变量  $t: 0 \rightarrow t_f$ 变换为 $\tau: 0 \rightarrow 1$ ,把 $t_f$ 看成自由变量;
- 3.操纵率为正切操纵率形式。



## Optimal Control Theory---by Chuanjiangli

#### 作业要求:

- 1. 作业命名为"Groupx-姓名-课程报告";
- 2. 通过Mita系统上传;
- 3. Submission deadline: 2018-12-28

