

Sistem robot troli yang menggunakan kamera dan Raspberry Pi untuk mengenali gesture tangan. Sistem ini dapat dengan tepat mendeteksi dan robot dapat bergerak sesuai perintah hand gesture seperti maju, mundur, kanan, kiri, dan berhenti dengan tingkat akurasi yang memadai. Namun, ada beberapa faktor yang mempengaruhi pendeteksian objek, seperti intensitas cahaya dan jarak objek terhadap webcam.