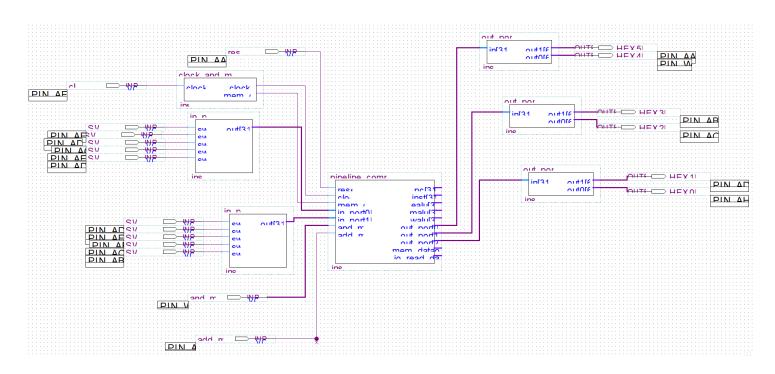
实验报告

1. 实验内容和任务

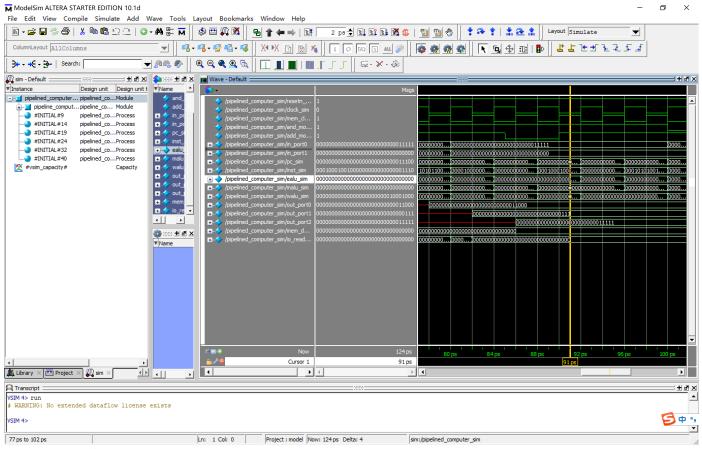
- 1. 理解流水线cpu
- 2. 掌握暂停、转发等流水线技术
- 3. 学会了模块化的电路编程

2. 实验电路



3. 实验步骤

- 1. 对单周期cpu的主电路进行了修改,将sc_cpu模块改为pipeline模块,代码来自实验书的设计。
- 2. 五个流水线寄存器写好, reset置0, 其余赋值。
- 3. 实现ir、mem、wb三个模块写完,只需要在单周期的基础上修改即可,inport、outport、mem等使用单周期时的模块。
- 4. 写exe模块,计算alu本身与单周期时一样,无需修改,修改了数据来源
- 5. 实现id,采用逐步处理的思想,先确定所有input,然后确定所有output,对于每个output,想明白它是如何计算出来的,然后针对output,实现id内部的模块和连线。
- 6. 修改id中的cu模块,在单周期的基础上,加入转发 (forward) 逻辑需要的信息。
- 7. 仿真调试



8. 在板子上测试, 汇编如下

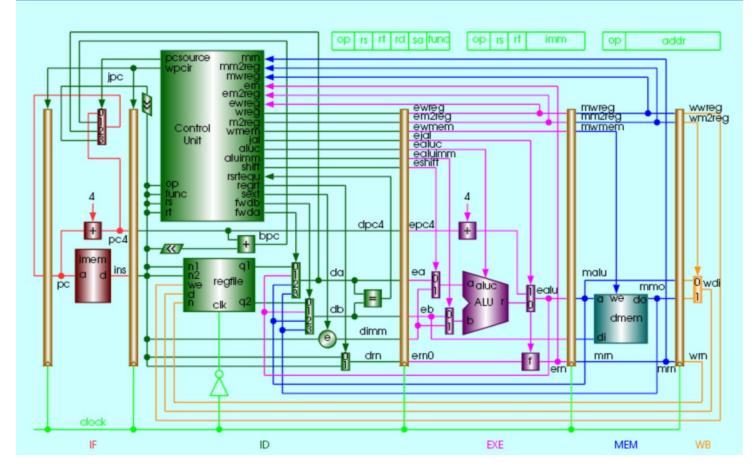
```
main:addi $1, $0, 128
addi $2, $0, 132
addi $3, $0, 136
addi $7, $0, 140
addi $8, $0, 144
addi $9, $0, 1
last_add:beq $9, $0, start_and
add $0, $0, $0
bne $9, $0, start_add
add $0, $0, $0
last_and:bne $9, $0, start_and
add $0, $0, $0
start_add:lw $9, 0($7)
lw $4, 0($1)
lw $5, 0($2)
add $6, $4, $5
sw $4, 0($1)
sw $5, 0($2)
sw $6, 0($3)
j last_add
add $0, $0, $0
start_and:lw $9, 0($8)
lw $4, 0($1)
lw $5, 0($2)
and $6, $4, $5
sw $4, 0($1)
sw $5, 0($2)
sw $6, 0($3)
j last_and
add $0, $0, $0
```

由于当第i条指令是跳转指令(jr,bne,beq,j,jal)时,无论是否跳转,第i+1条指令都会被执行,所以我们需要在每个跳转指令后面加一个延迟槽,来防止程序的执行出现错误,这里加的是 add \$0,\$0,\$0

4. 模块说明

可以说每个模块跟ppt中的图都是完全对应的

流水线CPU



- pipepc: 该寄存器主要功能在于给IF stage提供pc4&inst的输入值
 - 。 模块输入:
 - npc:在IF stage中计算出的新的PC的值
 - wpcir:在ID stage中计算出的用来判断cu是否需要stall的信号
 - clock:时钟信号
 - 。 模块输出:
 - 输出条件: 时钟信号clock处于上升沿且wpcir不为零
 - pc:传入IF stage的pc值
- pipeir: 该寄存器主要功能在于将IF stage计算得出的结果信号保存,并作为ID阶段的部分输入信号 传入ID stage
 - 。 模块输入:
 - pc4: 当前指令的下一条指令的PC, 用于后续PC的计算
 - ins: 用于在ID stage中进行位拆解来进行ID stage的操作和计算
 - wpcir: 在ID stage中计算出的用来判断cu是否需要stall的信号
 - clock: 时钟信号
 - 。 模块输出:
 - dpc4: 即是输入的pc4inst: 即是输入的ins

- pipedereg: 该寄存器需要保存许多在ID stage中通过sc_cu计算得出的&一些其他的信号。在时钟信号为上升沿的时候对输出信号进行赋值并传给EXE stage
 - 。 模块输入:

■ dwreg: 是否需要写入reg

■ dm2reg: 是否需要从mem写入reg

■ dwmem: 是否需要写mem

■ daluc: alu中需要执行的指令的编码

■ daluimm: alu的b操作数是否使用imm (立即数)

■ da: 寄存器a中的data, 用来判断beg和bne指令是否需要进行跳转

■ db:寄存器b中的data,用来判断beq和bne指令是否需要进行跳转

■ dimm: 立即数中的数据

■ drn:需要写入的寄存器的编码

■ dshift: alu的a操作数是否使用移位位数

■ djal: 是否执行子程序调用

■ dpc4: 当前pc+4

- 。 模块输出:
 - ewreg,em2reg,ewmem,ealuc,ealuimm,ea,eb,eimm,ern0,eshift,ejal,epc4
- pipeemreg:主要将EXE stage要传给MEM stage的信号保存,并在时钟信号为上升沿的时候对输出信号进行赋值并传给MEM stage
 - 。 模块输入:

■ ewreg: 是否需要写入reg

■ em2reg: 是否需要从mem写入reg

■ ewmem: 是否需要写mem

■ ealu: EXE stage中ALU的计算结果

■ eb:寄存器b中的data,用来判断beq和bne指令是否需要进行跳转

■ ern:需要写入的寄存器的编码

- 。 模块输出:
 - mwreg,mm2reg,mwmem,malu,mb,mrn
- pipemwreg:主要将MEM stage要传给WB stage的信号保存,并在时钟信号为上升沿的时候对输出信号进行赋值并传给WB stage
 - 。 模块输入:

■ mwreg: 是否需要写入reg

■ mm2reg: 是否需要从mem写入reg

■ mmo: mem中读出的内容

■ malu: EXE stage中ALU的计算结果

■ mrn:需要写入的寄存器的编码

- 。 模块输出:
 - wwreg,wm2reg,wmo,walu,wrn
- pipeif (IF):

- 。 根据IF reg传来的pc值取出相应的inst
- 。 根据其他stage传来的信号计算并选择下一个pc的值并传给pc reg
 - pc选择受到pcsource (来自ID stage) 的控制:
 - pcsource=0 pc=pc4 (当前指令的下一条指令)
 - pcsource=1 pc=bpc (条件转移目标地址,针对beq&bne)
 - pcsource=2 pc=da (选择寄存器中的数据作为pc,针对jr)
 - pcsource=3 pc=jpc (选择跳转指令的目标地址,针对j&ja)

• pipeid (ID) :

- 。 按位分割传入的指令 (inst)
- 。根据分割后的指令,用cu计算出各个控制信号,其中
 - pcsource用来判断下一条指令的pc
 - wpcir用来判断cpu是否需要stall
- 。根据分割后的指令,用regfile模块获取寄存器
- 。 根据分割后的指令,用mux2x5模块选择指令选择写入的寄存器编码
- 。根据在cu中计算出的fwda&fwdb信号,利用mux4x32模块判断是否需要执行forwarding操作,若需要,根据fwda&fwdb的值选择forwarding的值写入da&db(作为EXE stage中ALU的操作数a&b)
- 。 根据da&db是否相等来计算出rsrtequ,用来判断bne&beq指令是否需要跳转,用来在ID stage 中用cu模块计算出pcsource
- 。 e为立即数扩展器,用来处理需要用到imm的指令,当符号扩展sext为1的时候做符号扩展(addi),否则做零扩展(andi&ori&xori)
- 。 dimm代表立即数的值
- 。 bpc代表beq&bne的条件跳转地址

• pipeexe (EXE) :

- 。主要功能是根据传入的ea&eb以及指定指令的aluc在ALU模块中计算出结果,并通过ealu传递给pipeemreg,通过reg传递给MEM stage
- 。需要注意的是要判断一下inst种类是否为jal,若为jal指令,则需要把pc+8存入ealu,因为需要把pc+8作为return address,否则则把ALU的计算结果ealu0存入ealu
- 。 Ealuc信号控制ALU模块执行哪种指令
- 。 ewreg&em2reg&ewmem信号在MEM stage发挥作用,因此直接通过EXE stage转发给 pipeemreg
- pipemem (MEM) :
 - 。主要功能是通过传入的数据(malu)对mem进行读/写。Mwmem信号指定是否需要写入mem(为1时需要写入,为0时不写入)
 - 。 通过io_input模块读入输入数据
 - 。 通过io_output模块输出数据到LED
- pipewb (WB) : 直接用mux2x32模块实现
 - 。 由wm2reg信号决定是否需要从mem写入reg,并选择数据源是wmo /walu