设计文档

前言

这次的 proj 是我有史以来做的最提心吊胆的一次,不仅因为刚开学时的 icslab 和 web 迭代,也因为这学期在家上课使得我有所懈怠,直到原先 ddl 4.11 前一周的周日才开始写,最终用了四天时间写完整个部分,又用了四天时间 debug(期间由于其他课程的作业耽误了两到三天,导致 proj 写与 debug 不连贯,带来不少麻烦),才在 ddl 前一天完成。

设计部分

LSM-tree 的设计思路跟文档中给出的一致,数据刚开始写入时保存在用跳表实现的 memtable 中,当 memtable 转换成 sstable 的大小达到 2M 后写入磁盘的 sstable 中。磁盘分为多层,每层能够存储的 sstable 的最大容量为等比数列递增,当某层中 sstable 超过该层最大容量时,进行合并(compaction)。LSM-tree 主要有四个功能函数:put、get、del、reset,分别是存入数据,查询数据,删除数据和重置 LSM-tree。下面重点介绍我设计的数据的结构和功能的实现。

memtable (skiplist): 声明在 SkipList.h 中的一个类,除了一般跳表中包含的成员变量之外,他还包含了 numOfNode,sizeOfKVInSs,mem_searchtable 三个变量,分别用来储存跳表中已有的数据的数量、跳表转换为 sstable 后的大小、以及将跳表中的数据写成含有 key、value、offset 的列表暂时储存,便于转化为索引区和向文件中写入

sstable: 声明在 sstable.h 中的一个类,有 filename、id、searchtable 三个成员变量,分别记录 sstable 文件名、文件名的数字部分(文件以 0.txt、1.txt 等依次命名)以及文件的索引区(只含 key 和 offset)

tablenode.h: 一个声明了 searchtablenode 和 mem_searchtablenode 的头文件,顾名思义,前者是 memtable 中 mem_searchtable 的节点,一个节点包含三个变量,后者是 sstable 中 searchtable 的节点,一个节点只包含两个变量(无 value)

kvstore.h:五个成员变量 dir、memtable、disk、sort_table、sort_disk。dir 记录 sstable 储存的路径名,此 porj 中为./data。memtable 为 skiplist 类的指针。disk 为 sstable 类的二维 vector,我认为这样可以很好的表明文件储存时的层次结构。sort_table 在合并时存入所有需要合并的 mem_searchtablenode,便于排序、输出到 sstable、控制 key 的单一性等。sort_disk 在合并时存入所有需要合并的 sstable 类对象,然后将其转化为一个个 mem_searchtablenode 读入 sort_table 中。

值得一提的是,我在思考后认为每个 kv-pair 的时间戳没有太大必要,甚至连每个 sstable 都不需要加上时间戳,只需保证旧的同 key kv-pair 永远不会先于新 pair 被读到即可。因此我并没有加入时间戳,具体控制数据新旧与单一性的操作在接下来会详细讲述。

put 操作: 首先判断 memtable 中是否已经存在含有这个 key 的 kv-pair, 若有直接删除。随后插入 kv-pair, 同时判断是否达到写入 sstable 的临界。若达到临界,写入 sstable 并存入 L0 层,同时遍历 0 至 disk.size()-1 层,是否有文件数目溢出。若有,确认溢出层 i中需要合并的文件数量,从 disk[0]开始确认文件(因为后写入的文件新,所以先合并排在前面的旧文件),根据 i 层文件中 key 范围确定 i+1 层中需要合并的文件,然后先将 i+1 层中文件 push_back 进 sort_disk,再将 i 中文件 push_back 进 sort_disk,这样确保下面操作中删除的同 key 的 kv-pair 是旧的。随后,从后往前依次读出 sort_disk 中的 sstable,读出后根据索引区 searchtable 将文件中的 kv-pair 读取出来,在将其压进 sort_table 中前,先判断 sort_table 中是否含有同 key 的 pair,若有则不压入。当 sort_disk 中所有 sstable 的

kv-pair 均已入列后,使用 list 自带的 sort 函数进行排序(我万万没想到要使用的是多个 list 的归并排序,我只用了一个 list 自身的归并),然后依次出列,每达到 2M 便生成一个新的 sstable,从 disk[i]层 push_back,调用 exporting 函数导出到 disk[i+1]层(由于我每次取文件都是使用 disk[i][0],disk[i][1],disk[i][disk[i].size()-1]等的方式,所以其实文件名我并不关心,但是我又需要生成不一样的文件名,因此我选择记录每个 sstable 的 id,然后用 id 命名,这样会导致运行多次后的 id 达到一个很大的数,但还好都没有达到 LONG_MAX。我认为我肯定可以找出与贪吃蛇 proj 中蛇身周期性变色类似的命名方法,可惜时间不足,以后的 proj 我一定会尽早开始……)

get 操作: 先检查 memtable 中是否含有该 key,若有则直接取出,否则从 L0 层开始,从后(disk[i][disk[i].size()-1])往前(disk[i][0])遍历 sstable 的索引区,找到相同 key 后不再继续遍历(后面即使有也是旧的)

del 操作: 先检查 memtable 中是否含有该 key,若有先取出 value——value 为""则代表已被删除,直接返回 false,否则删除 kv-pair 并返回 true。若 memtable 中不存在,则与 get 操作类似遍历 sstable,若无此 key 或 value 为""则代表已删除,返回 false,若 value 不为空则 put(key,"")。

reset 操作: 调用每次写入 sstable 后都会调用的 memtable->reset()重置跳表与 memtable 自带的参数,同时清空 sort_table、sort_disk,并 remove_all(dir)以及 create(dir/L0)

KVStore 构造函数: 先检查 dir/L0 是否存在, 若存在则代表磁盘中已有文件, 于是从 L0 开始依次遍历每层下的所有文件(使用 struct _finddata_t) 并依靠 filename 构造每个 sstable 对象。若 dir/L0 不存在,则新建 dir/L0 目录并结束构造

测试部分

开发环境:

Microsoft VS Code 1.44.2.0

测试环境:

机型: Surface Pro 5

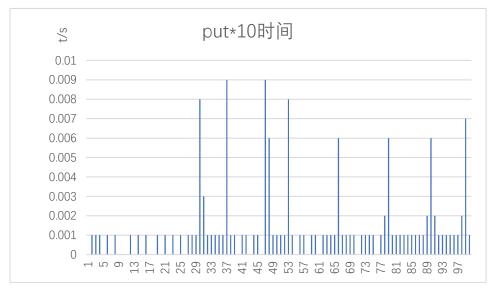
处理器: Intel Core i7-7660U

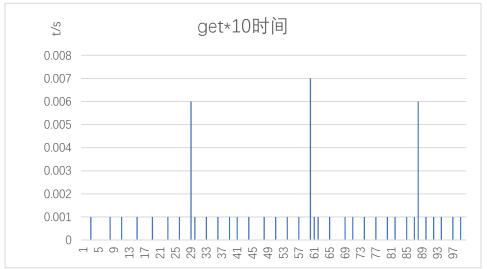
内存: 16.0 GB 硬盘: 512GB SSD 系统: Windows 10 时延:在正常情况下(无 compaction 操作)PUT、GET、DELETE 操作所需要的平均时间的柱状图;

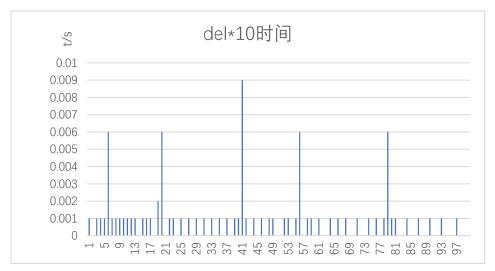
测试程序:

```
const uint64_t NORMAL_TEST_MAX = 1000;
void regular_test(uint64_t max)
    store.reset();
    clock t start1=clock();
    for (uint64_t i = 0; i < max; ++i) {</pre>
         store.put(i, std::string(i+1, 's'));
         if(i%10==9)
             cout << (double)(clock() - start1) / CLOCKS_PER_SEC << endl ;</pre>
    cout<<endl;</pre>
    phase();
    clock_t start2=clock();
    for (uint64_t i = 0; i < max; ++i)
         EXPECT(std::string(i+1, 's'), store.get(i));
        if(i%10==9)
             cout << (double)(clock() - start2) / CLOCKS_PER_SEC << endl ;</pre>
    cout<<endl;</pre>
    phase();
    clock_t start3=clock();
    for (uint64_t i = 0; i < max; ++i)</pre>
         EXPECT(true, store.del(i));
        if(i%10==9)
             cout << (double)(clock() - start3) / CLOCKS_PER_SEC << endl ;</pre>
    cout<<endl;</pre>
    phase();
    report();
```

条形图:







由于每次操作时间过短,因此我选择 10 次操作计算一次时间,可以看出三种操作的平均时间都在 0.001 秒左右。put 时时间过长可能是因为某些塔的层数较高,而 get 时间过长则可能是某些塔时间过低。可以看到这两者的较长时间不重合。由于 del 时是遍历整个

跳表,所以 del 出现过长的时间我也有点不能理解,可能是不同时间 cpu 状态不同吧。但越到后面时间越总体下降是符合规律的,因为节点数变少了。

2) 吞吐量:不断插入数据的情况下,每秒钟处理的 PUT 请求个数(即吞吐量)随时间变化的折线图。

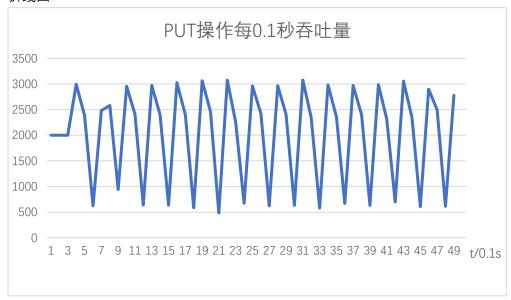
测试程序:

```
const uint64_t LARGE_TEST_MAX = 1000*100;
void large_test(uint64_t max)

store.reset();

// Test multiple key-value pairs
clock_t start1=clock();
int num1=0;
for (uint64_t i = 0; i < max; ++i) {
    ++num1;
    store.put(i, std::string(1024, 's'));
    if((double)(clock() - start1) / CLOCKS_PER_SEC >= 0.1)
    {
        cout << num1 << " ";
        num1=0;
        start1=clock();
    }
} cout<<end1;
phase();
report();
}</pre>
```

折线图:



由于我刻意安排每次插入的 value 的长度都是 1024, 这就导致发生 compaction 是有一定周期性的,可以看出图像较符合此规律。当吞吐量最大(3000 左右)时是不发生写入的时候,当吞吐量较大(2500 左右)时是发生写入 sstable 但不发生 compaction 时,当吞吐量最小(低于 1000)时是发生 compaction 时。

总结几个浪费了不少时间的 bug:

- ① 合并时检查下层 sstable 中 key 的范围与上层是否有交集,忽略了上层整个的范围是下层文件范围的真子集的情况
- ② string 写入文件、从文件读出到 string 和 uint_64t 的方法有误,多亏了谭世炜同学的讲解和帮助,我才能正确读入和写入文件
- ③ del 操作的时候先检查 memtable 中是否有 key,检查过之后我不论 value 是否为空都直接删去并返回 true 了,实际上若 value 为空则不应删掉并返回 false
- ④ 合并时将 kv-pair 写入 sort_table 时要先判断 sort_table 中是否含有该 key,应该先判断 if(contain(it->key))再让迭代器 it++,我不知道怎么的先让 it++再判断,由于我 debug 的时候与写的时候相隔了近一个星期,导致我一个一个翻 sstable 文件发现一些 key 压根没有,才得以找出这个 bug...
- ⑤ sstable 类我手贱加了个析构函数,会 remove 掉相应文件,导致我写完一个文件就被删,写完一个就被删,我一度以为闹鬼了,后来单步调试时才意识到是析构函数(这又是因为我 debug 的时候早就忘了写的时候心里是怎么想的)
- ⑥ sort_disk 与 sort_table 俩名字太像,导致我合并时稍微不注意 clear 错了,我一度以为 list 容器限定大小,溢出后会全部清除,搞得我怀疑人生...
- ⑦ 其实本来这些都是小 bug,应该很容易看出,但是由于刚开始我 debug 时打断点无效(程序忽略断点继续向下执行),所以只能采取原始的 cout 法以及很麻烦的 gdb,心态崩了……后来不知道什么原因又可以打断点了(好像是因为我点了一下 启用所有断点?),于是我才可以欢乐地 debug
- ⑧ correctness 通过之后我自认为 KVStore 的构造函数写的天衣无缝,persistence 肯定一遍过,结果由于①和④,prepare 时就 fail 了,我一度逃避艰难的人生,开始追番……后来因为 ddl 的催赶,我不得不一个一个翻 sstable 文件并且重新理逻辑,才终于找出 bug

特别鸣谢:斯金泽。斯金泽同学在比我早做完两到三天的情况下向我施以援手,我得以和他深入地讨论具体结构与细节,这对于我对整个项目的理解的加深有很大帮助。另外他还指正过许多我忽略的 bug:比如上述的①和③。可以说如果没有他的帮助,我可能每天要晚睡 3 个小时。