# DDS应用开发指导

南京臻融科技有限公司黄志勇

#### 概述

- 软件开发流程
- 二次开发库流程

### DDS应用开发

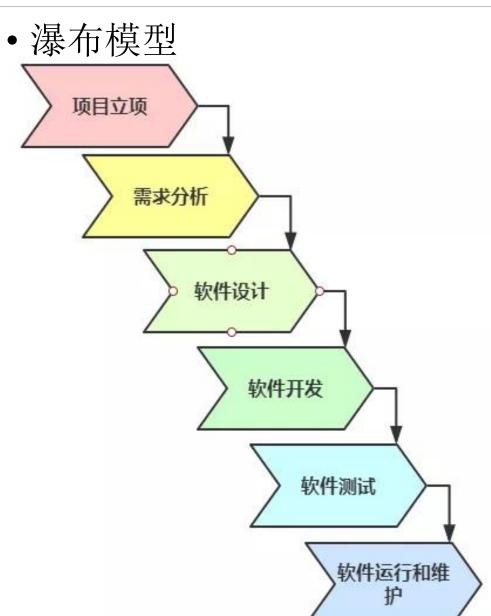
- DDS文档
- DDS概念理解
- DDS接口

### 开发实例

- 需求
- 设计
- 编码
- 调试

# 应用开发概述

## 软件开发流程



### • 敏捷模型

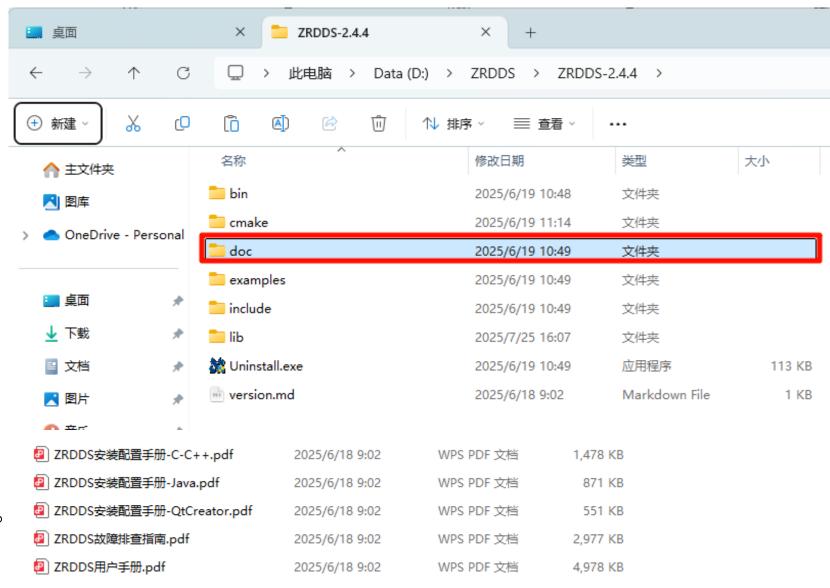
- 快速迭代
- •程序员的主观能动性,以及程序员之间的互动,优于既定流程和工具。
- 软件能够运行,优于详尽的文档。
- 跟客户的密切协作,优于合同和谈判。
- 能够响应变化,优于遵循计划。

- 文档
  - 阅读"快速入门"
  - 试跑"示例代码"
  - 理解"概念定义"
  - 详看"函数接口"

## 文档示例

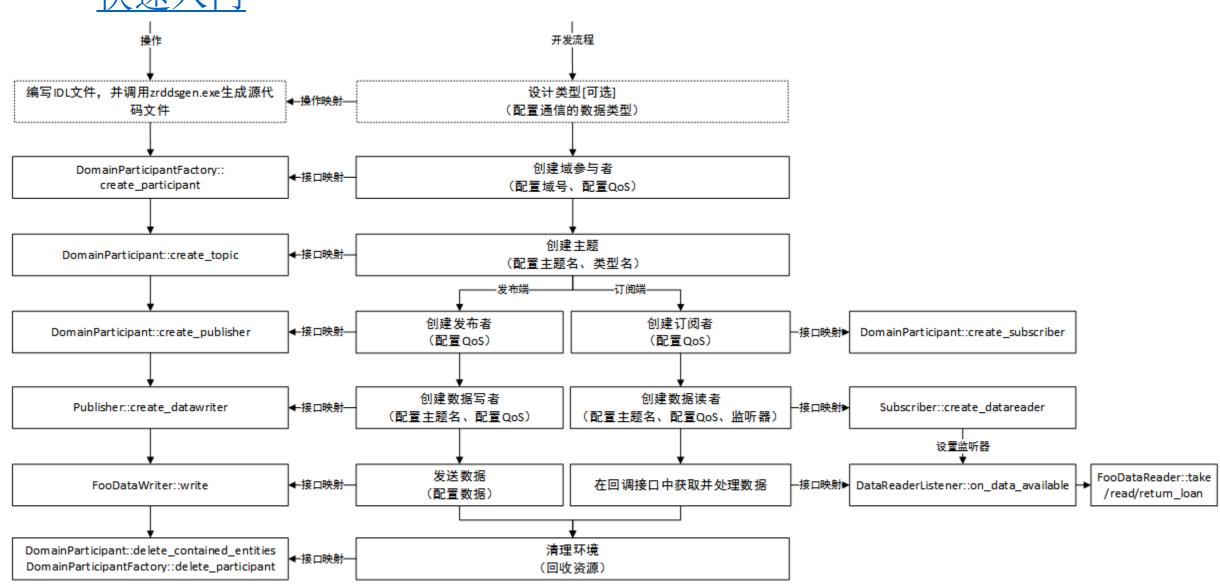
#### ፟ጱ臻融科技

- 阅读文档
  - Windows开发:
    <a href="https://learn.micros.com/zh-cn/windows/apps/">https://learn.micros.com/zh-cn/windows/apps/</a>
  - Linux开发: man 手 册 https://man7.org/li nux/manpages/index.html
  - 第三方库: UserManual (用户手 册)、<u>开发者手册</u>。



# DDS应用开发

### • 快速入门

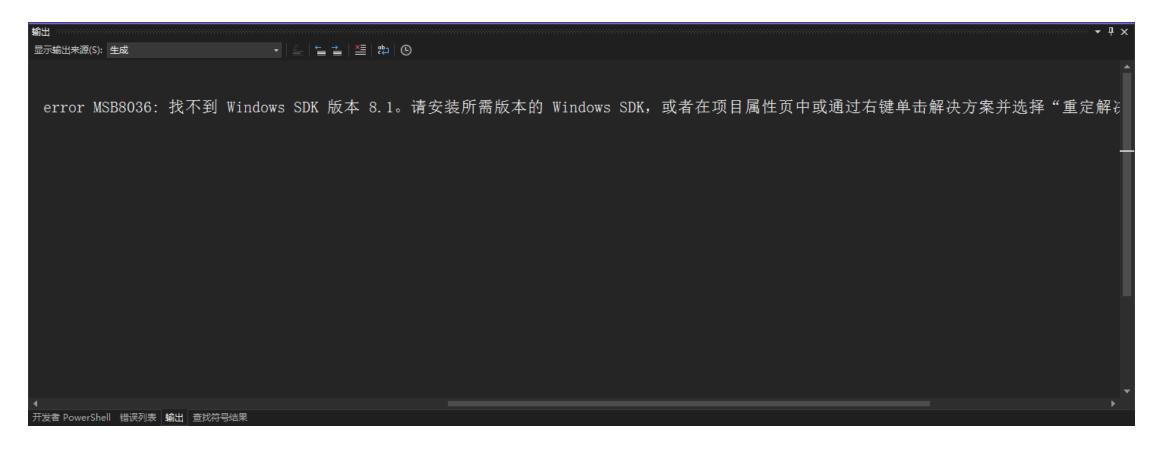


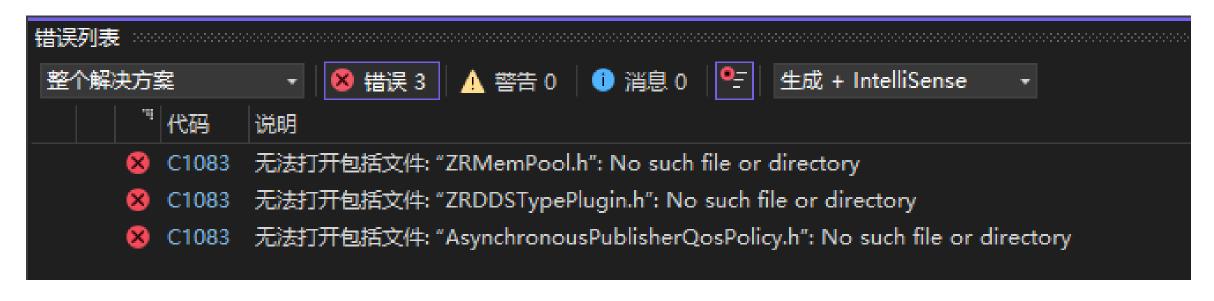
• 示例工程(\$ZRDDS\_HOME/examples/cpp/ide/x64Win64VS2015.sln)

```
v int main(int argc, char** argv)
            ·//·域号
            constrint domain id = 80;
             ReturnCode t rtn;
             if(TheParticipantFactory == NULL)
27
                printf("get instance failed\n");
                return -1;
            // 创建域参与者
            DomainParticipant* dp = TheParticipantFactory->create participant(
                DomainId t(domain id), DOMAINPARTICIPANT_QOS_DEFAULT, NULL, STATUS_MASK_NONE);
             if (dp == NULL)
                printf("create dp failed\n");
                return - 1;
             // 注册数据类型
             rtn = ShapeTypeTypeSupport::get instance()->register type(dp, NULL);
             if (rtn != RETCODE OK)
                printf("register type failed\n");
                return -1;
            •//•创建主题
             Topic* tp = dp->create topic(
                 "DATARECEIVEBYLISTENER",
                ShapeTypeTypeSupport::get instance()->get type name(),
                TOPIC QOS DEFAULT,
```

```
D:\ZRDDS\ZRDDS-2.4.4\exam × + v
**************** 2025-08-13 17:01:02:045 *************
 urrent ZRDDS version(2.4.4-r1c954a9) for 528-demo was compiled at Jul 29 2025 13:47:44
□ D:\ZRDDS\ZRDDS-2.4.4\exam × + ∨
sample->z(24): Data Receive by Listener
sample->x: 30
sample->y: 0
sample->z(24): Data Receive by Listener
wait for receive data
sample->x: 31
sample->y: 0
sample->z(24): Data Receive by Listener
sample->x: 32
sample->y: 0
sample->z(24): Data Receive by Listener
wait for receive data
```

- 找不到 Windows SDK 版本 8.1。请安装所需版本的 Windows SDK, 或者在项目属性页中或通过右键单击解决方案并选择"重定解决方案目标"来更改 SDK 版本。
  - · 选择自己计算机安装了的SDK版本;





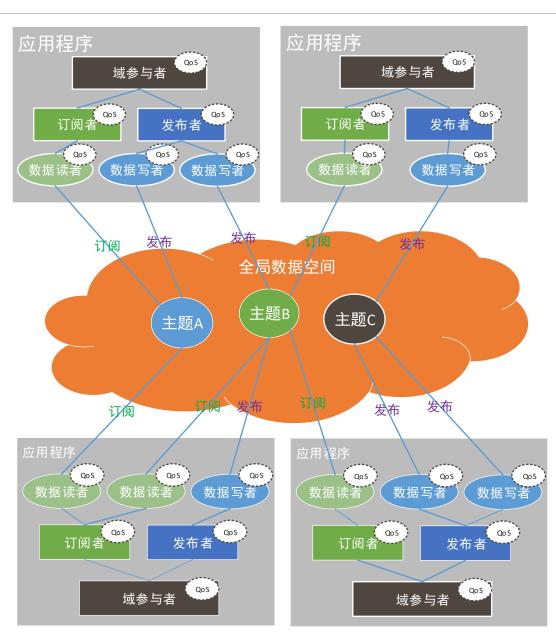
• 检查环境变量ZRDDS\_HOME是否有效,或者直接把包含目录修改为 绝对路径

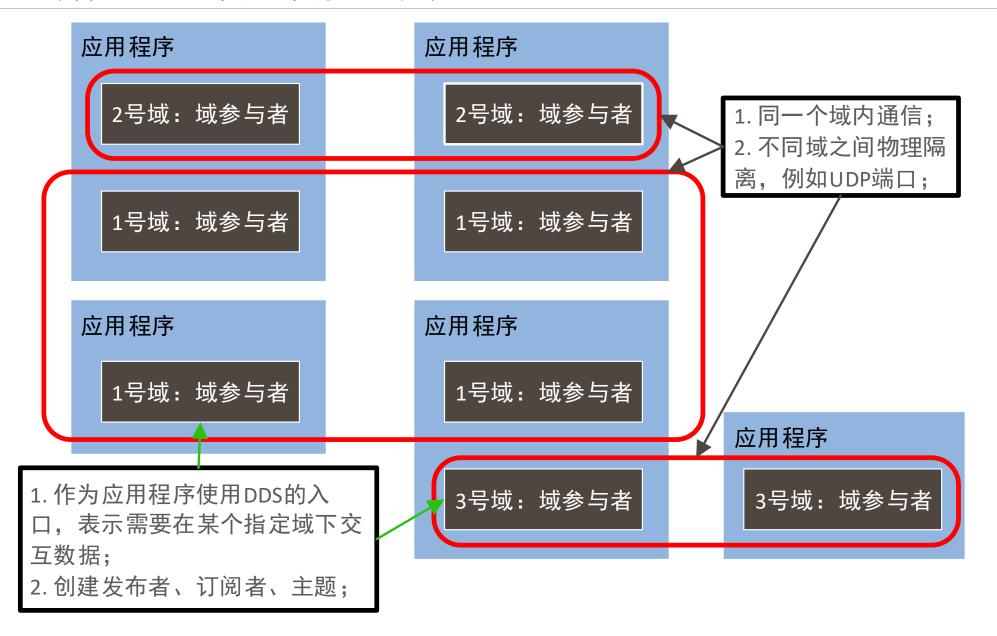
• 低于VS2019版本的Visual Studio,无法链接VS2019版本的库

- 无法找到ZRDDSCppzd\_VS2015.lib
  - 示例原本的工程使用的是VS2015版本,所以需要修改为我们本次提供的 VS2019版本的库,从VS2015开始的lib库,都是前向兼容的

- •运行zrddsgen.exe缺少dll
  - 为保持最大兼容性, zrddsgen.exe是通过VS2013生成的, 所以需要安装 VS2013的运行环境;

- 按主题组织系统中的所有数据, "存储" 在全局数据空间中;
- 发布需要分享的主题数据;
- 订阅自己感兴趣的主题数据;
- 无需其他应用程序的存在性以及位置信息, 实现空间、时间上解耦合;
- "域参与者"-"发布者"-"数据写者"实体层次;





```
DomainParticipant* dp = TheParticipantFactory.create_participant()
    DomainId t(0),
    DOMAINPARTICIPANT_QOS_DEFAULT,
    NULL, STATUS MASK NONE);
if (dp == NULL)
    printf("Create DomainParticipant failed\n");
    return -1;
```

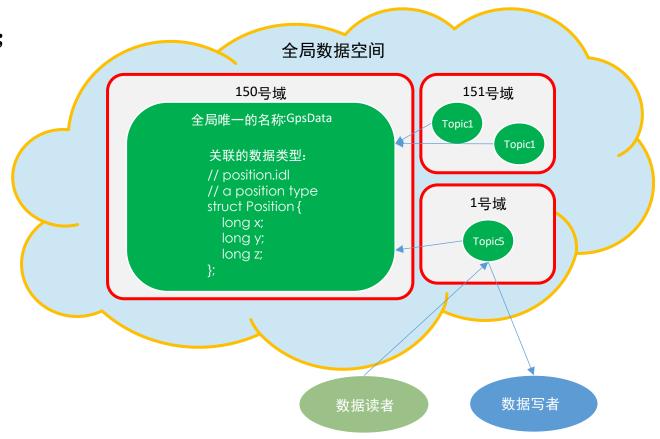
- 使用DDS之前应为准备共享的/感兴趣的数据定义类型;
  - · 定义IDL文件;
- 优点
  - 用户与DDS交互都是通过带类型的接口,使程序清晰易于使用;
  - 将序列化、反序列化的工作从用户转移到DDS (涉及到不同平台时会变得复杂),简化用户 编程难度以及工作量;
- 缺点
  - 不够灵活,系统需预先设计数据类型;
  - 数据类型修改比较复杂;
  - ZRDDS提供"动态数据类型"避免该问题;

```
// position.idl
// a position type
struct Position {
   long x;
   long y;
   long z;
};
```

```
// 发布数据
Position sample;
PositionDataWriter* writer = ...;
writer->write(sample, HANDLE_NIL_NATIVE);
```

```
// 订阅数据
Position sample;
SampleInfo info;
PositionDataReader* reader = ...;
reader->read_next_sample(sample, info);
```

- "连接"发布者与订阅者;
- 域内唯一的名称;
- 关联的数据类型;



用户定义 数据类型

必须一致

```
if (CharSeqTypeTypeSupport::get_instance()->register_type(
    dp, CharSeqTypeSupport::get_instance()->get_type_name()) != RETCODE_OK)
{
    printf("Register data type failed\n");
    dp->delete_contained_entities();
    TheParticipantFactory.delete_participant(dp);
    return -1;
}
```



- 应用创建发布者表示自身想向系统共享数据;
- 应用通过发布者创建数据写者;
  - 数据写者向系统的全局数据空间"写"数据;
  - 发布者可以创建多个数据写者;
  - 每个数据写者关联一个主题;

- 应用创建订阅者表示自身想从系统获取共享数据;
- 应用通过订阅者创建数据读者;
  - 数据读者从系统的全局数据空间"读"数据;
  - 订阅者可以创建多个数据读者;
  - 每个数据读者关联一个主题;

• 创建发布者 (Publisher)

```
Publisher* pub = dp->create_publisher(PUBLISHER_QOS_DEFAULT, NULL, STATUS_MASK_NONE);
if (pub == NULL)
{
    printf("Create Publisher failed\n");
    TheParticipantFactory.delete_participant(dp);
    return -1;
}
```

• 创建订阅者

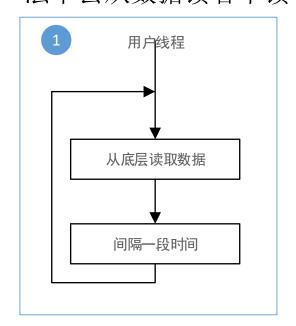
```
Subscriber* sub = dp->create_subscriber(SUBSCRIBER_QOS_DEFAULT, NULL, STATUS_MASK_NONE);
if (sub == NULL)
{
    printf("Create Subscriber failed\n");
    dp->delete_contained_entities();
    TheParticipantFactory.delete_participant(dp);
    return -1;
}
```

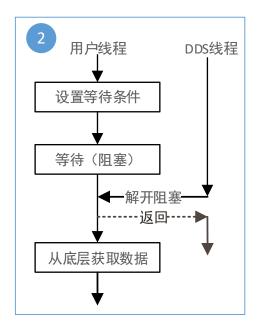
• 创建数据写者(DataWriter)

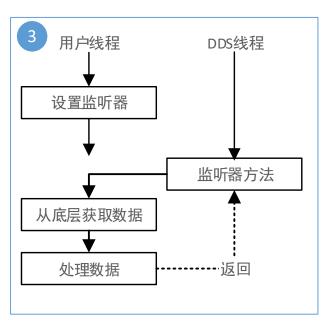
```
DataWriter* rawDw = pub->create_datawriter(
    topic, DATAWRITER_QOS_DEFAULT, NULL, STATUS_MASK_NONE):
if (rawDw == NULL)
    printf("Create DataWriter failed\n");
    dp->delete_contained_entities();
    TheParticipantFactory.delete_participant(dp);
    return -1;
CharSeqTypeDataWriter* dw = dynamic_cast<CharSeqTypeDataWriter*>(rawDw);
if (dw == NULL)
    printf("Cast DataWriter failed\n");
    pub->delete_contained_entities();
    dp->delete_contained_entities();
    TheParticipantFactory.delete_participant(dp);
    return -1:
```

用户定义 数据类型

- 同步查询
  - 在用户线程中轮询尝试从数据读者中读取数据;
- 同步等待
  - 设置条件等待(阻塞),当有满足条件的数据到达时,DDS会解开阻塞,再调用数据读者接口读取数据;
- 异步监听
  - 非阻塞,为数据读者设置监听器,当有数据到达时,DDS会调用监听器的的方法,用户在方法中去从数据读者中读取数据;



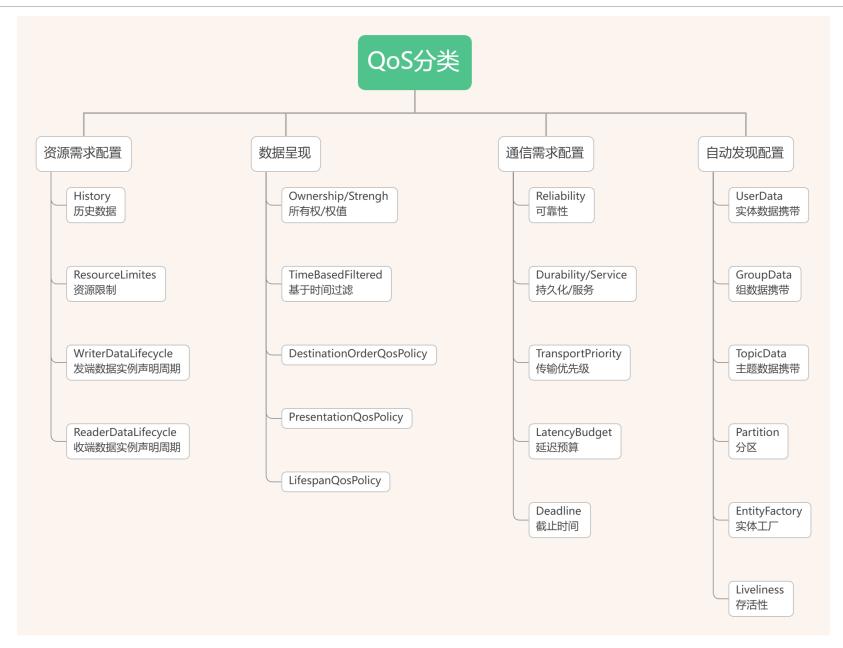




```
Mylistener* drListener = new Mylistener;
DataReader* dr = sub->create_datareader(
    topic, DATAREADER_QOS_DEFAULT, drListener, STATUS_MASK_ALL);
if (dr == NULL)
    printf("Create DataReader failed\n");
    sub->delete contained entities();
    <u>dp->delete contained entities();</u>
    TheParticipantFactory.delete_participant(dp);
    return -1;
```

```
class Mylistener :public DataReaderListener
   void on_data_available(DataReader *the_reader)
       printf("received data : \n");
       CharSeqTypeDataReader *_reader = (CharSeqTypeDataReader*)the_reader;
       CharSeqTypeSeq data_values;
        SampleInfoSeq sample_infos;
       ReturnCode t rtn;
       if (NULL == the reader)
            printf("datareader error\n");
            return
        rtn = _reader->take(data_values, sample_infos,
            MAX_INT32_VALUE, ANY_SAMPLE_STATE, ANY_VIEW_STATE, ANY_INSTANCE_STATE);
       if (DDS_RETCODE_OK != rtn)
            return:
       for (int i = 0; i < sample_infos.length(); i++)</pre>
           CharSeqTypePrintData(&data_values[i]);
        _reader->return_loan(data_values, sample_infos);
        return
```



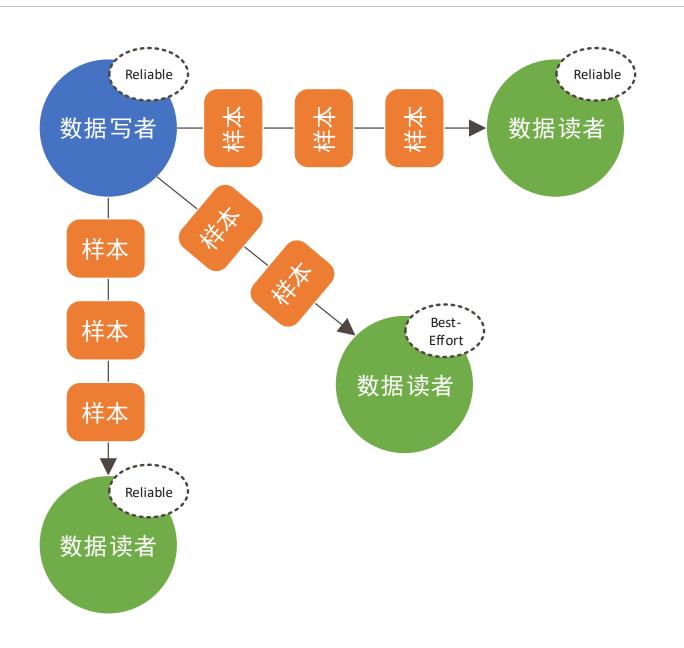


#### BEST-EFFORT

- 低延时;
- 适合传输周期性等数据量较大且可靠性不高的数据;

#### RELIABLE

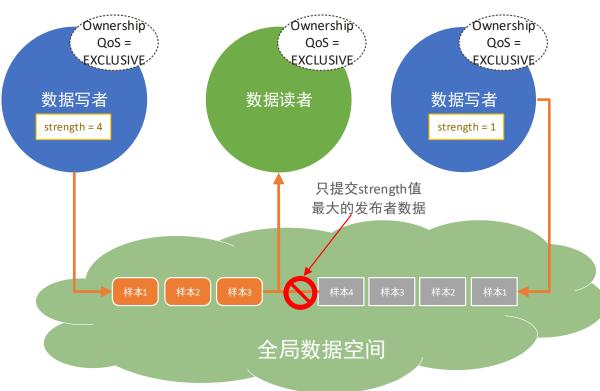
- 保证订阅端保序接收发布端发布的所有报文;
- 适合传输控制指令等可靠性需求高的数据;

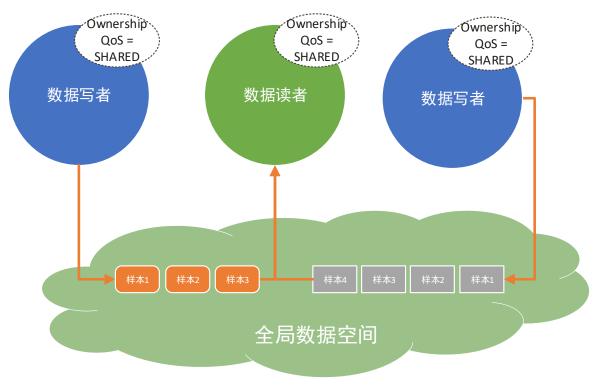


### ፟ጱ臻融科技

#### SHARED

• 订阅端可以收到所有匹配发布端的数据;



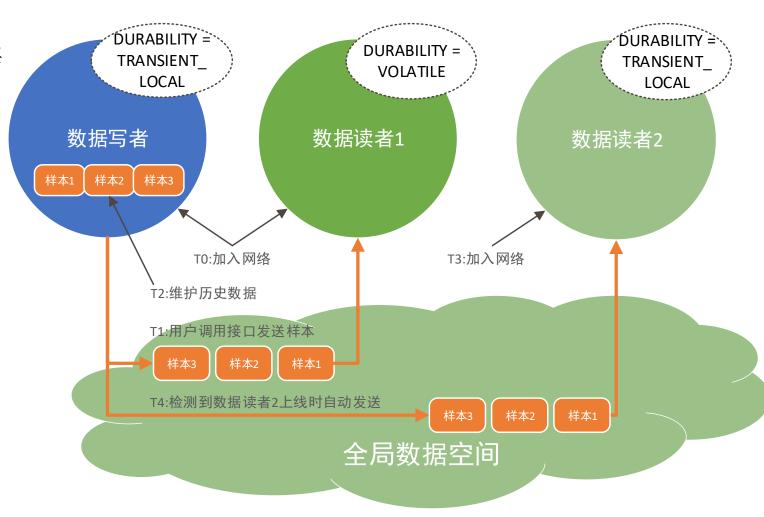


#### • EXCLUSIVE

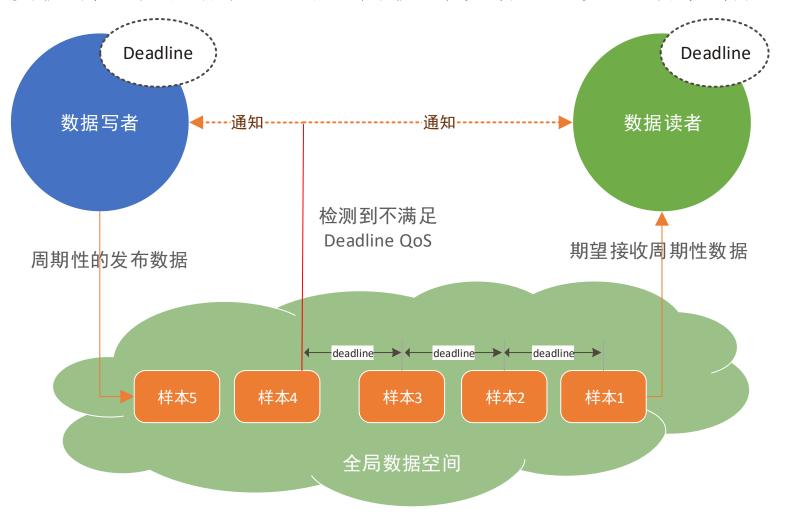
- 可用于实现系统热备份;
- 订阅端只接收当前系统中所有匹配发布端中权值(Strength)最大的发布端发送的数据;



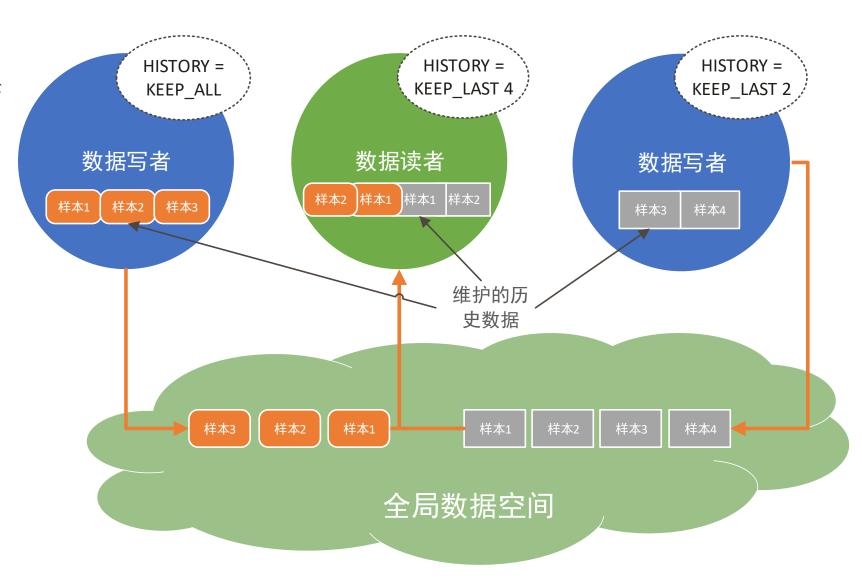
- TRANSIENT\_LOCAL
  - 保存一定数量的历史数据,并发送给"将来"新创建的订阅者;
- VOLATILE
  - 不发送历史数据



- 可用于检测发送端是否被周期性调用,检查程序或者运行时是否和设计一致;
- 可用于检测接收端是否在指定的时间内收到数据,避免过期数据;



- 数据写者端表示可靠队列;
- 数据读者端表示接收到的历史数据;
- KEEP\_ALL表示保存所有的样本;
- KEEP\_LAST表示保留最新的 DEPTH个;



- 函数签名
  - 函数名称
  - 函数参数
  - 函数返回值
  - 函数的功能
  - 注意事项
  - 相关接口

```
DomainParticipant * DDS::DomainParticipantFactory::create_participant(const DomainId_t & domainId, const DomainParticipantQos & qoslist,

DomainParticipantListener * a_listener, const StatusKindMask & mask
)
```

创建一个新的域参与者实体,并设置QoS以及监听器,域参与者的创建表明应用程序打算加入domainId 指定的域中进行通信。

#### 参数

domainId表明需要加入的域号,取值范围为[0-232]。

**qoslist** 表示为该域参与者设置的QoS,::DOMAINPARTICIPANT\_QOS\_DEFAULT 表明使用域参与者工厂中保存的默认的QoS。 [in,out] a listener为该域参与者设置的监听器。

mask 设置应用程序感兴趣的状态,只有应用程序感兴趣的状态发生变化时,才会通知应用程序。

#### 返回

创建成功指向创建成功的域参与者实体对象,否则返回NULL,失败的原因可能为:

- 分配空间失败或者初始化资源失败,具体的错误信息参见日志;
- qoslist含有无效值或者含有不一致的QoS。

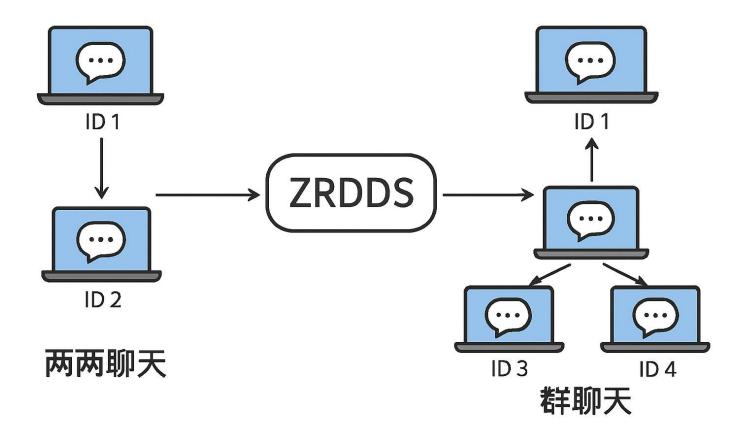
接口	说明
DDS::DDSIF::Init()	初始化ZRDDS,并获取域参与者工厂。
DDS::DDSIF::CreateDP()	创建域参与者,并配置域、QoS、监听器。
DDS::DDSIF::PubTopic()	创建与指定主题名称、类型名称关联的数据写者,并设置QoS、监听器。
<pre>DDS::DDSIF::UnPubTopic()</pre>	取消发布,通过指定精确的数据写者指针。
DDS::DDSIF::UnPubTopicWTopicName()	取消发布,通过指定域以及主题名称。
<pre>DDS::DDSIF::SubTopic()</pre>	创建与指定主题名称、类型名称关联的数据读者,并设置QoS、监听器。
<pre>DDS::DDSIF::UnSubTopic()</pre>	取消订阅,通过指定精确的数据读者指针。
<pre>DDS::DDSIF::UnSubTopicWTopicName()</pre>	取消发布,通过指定域以及主题名称。
DDS::ZRDDSDataWriter::write()	向DDS系统发布数据,由于DDS的强类型安全,应转化为特定类型的数据写者调用write函数,如零拷贝的数据写者,应调用 ZeroCopyBytesDataWriter::write() 接口,对于非零拷贝(缓冲区类型)应调用 BytesDataWriter::write()。
DDS::SimpleDataReaderListener	默认简单的数据到达监听器,用户继承该监听器并在 <u>DDS::SimpleDataReaderListener&lt; T, TSeq, TDataReader &gt;::on_process_sample</u> 中处理到达的样本。
DDS::DDSIF::Finalize()	回收DDS中间件所有资源。

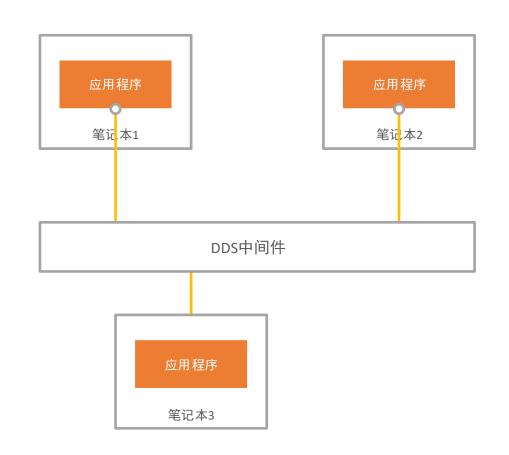
```
ReturnCode_t retCode = DDSIF::BytesWrite(150, "AirTrack", buffer, length);
if (retCode != RETCODE_OK)
{
    printf("send failed(%d).\n", retCode);
}
```

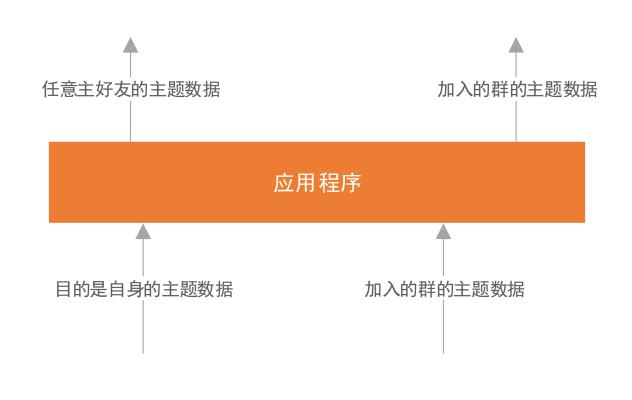
## DDS应用开发实例

- 使用ZRDDS通信中间件实现即时聊天系统
  - 两两聊天: 发送数据给指定的ID
  - 群聊天: 群成员都能收到发送的数据

#### 使用ZRDD通信中间件实现即时聊天紊统







- 主题设计
  - 主题名称: 好友ID或者群ID
  - 数据类型:字符串或者二进制缓冲区
- QoS设计
  - 不能丢包->可靠性(RELIABLE)
  - 上线后能收到别人发送的历史数据->持久化(TRANSIT\_LOCAL)
  - 下线检测->(自动发现、Liveliness)

- 发布订阅关系
  - 框图
  - 创建订阅发布时机
    - 自身主题订阅(启动时)
    - 好友主题发布(添加好友时)
    - 群消息订阅发布(加入群时)
- 数据发送时机
  - 按需(用户触发)
  - 内容(元数据+用户提供)
- 数据处理逻辑
  - 异步回调方式
  - 输出数据

• 集成开发环境(Visual Studio/Visual Studio Code/Eclipse/JetBrains

• 编码规范

•版本管理(Git)

ON Leaderboard  Token usage across models		Top this week 💠
1.	Anthropic: Claude Sonnet 4 >	161B tokens
	Claude Sonnet 4 significantly enhances the capabilities of its predec	↑2%
2.	Anthropic: Claude 3.7 Sonnet >	90.8B tokens
۷.	Claude 3.7 Sonnet is an advanced large language model with improv	↓16%
2	Google: Gemini 2.5 Pro Preview 06-05 >	63B tokens
3.	Gemini 2.5 Pro is Google's state-of-the-art Al model designed for ad	new
4.	Google: Gemini 2.5 Flash Preview 05-20 >	55.1B tokens
	Gemini 2.5 Flash May 20th Checkpoint is Google's state-of-the-art	↓12%
5.	Google: Gemini 2.0 Flash >	29B tokens
	Gemini Flash 2.0 offers a significantly faster time to first token (TTFT)	↑305%
6.	Google: Gemini 2.5 Pro Preview 05-06 >	27.3B tokens
	Gemini 2.5 Pro is Google's state-of-the-art Al model designed for ad	↓62%
7.	OpenAI: GPT-4o-mini >	16.4B tokens
7.	GPT-40 mini is OpenAl's newest model after [GPT-4 Omni] (/models/	↓12%
8.	Google: Gemini 2.5 Flash Preview 04-17 >	15.7B tokens
	Gemini 2.5 Flash is Google's state-of-the-art workhorse model, spe	↓30%
9.	OpenAI: GPT-4.1 >	15.4B tokens
	GPT-4.1 is a flagship large language model optimized for advanced i	↑5%

Anthropic: Claude Opus 4 >

Claude Opus 4 is benchmarked as the world's best coding model, at t...

10.

### Cursor

 The Best way to code with AI。

### Github Copilot

• VSCode完美

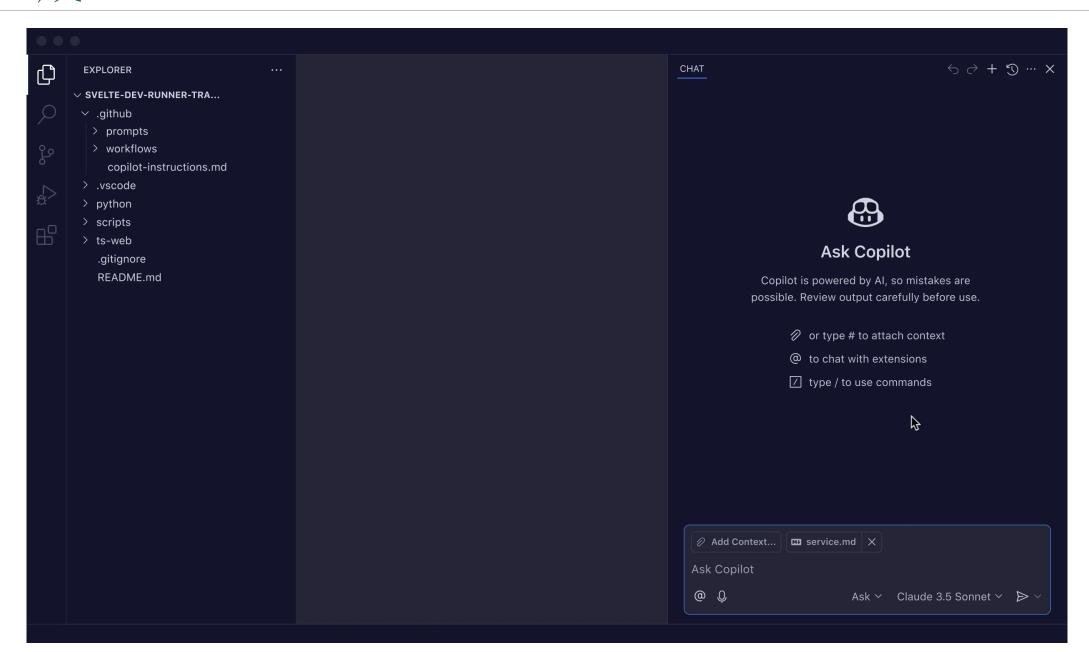
#### Trae

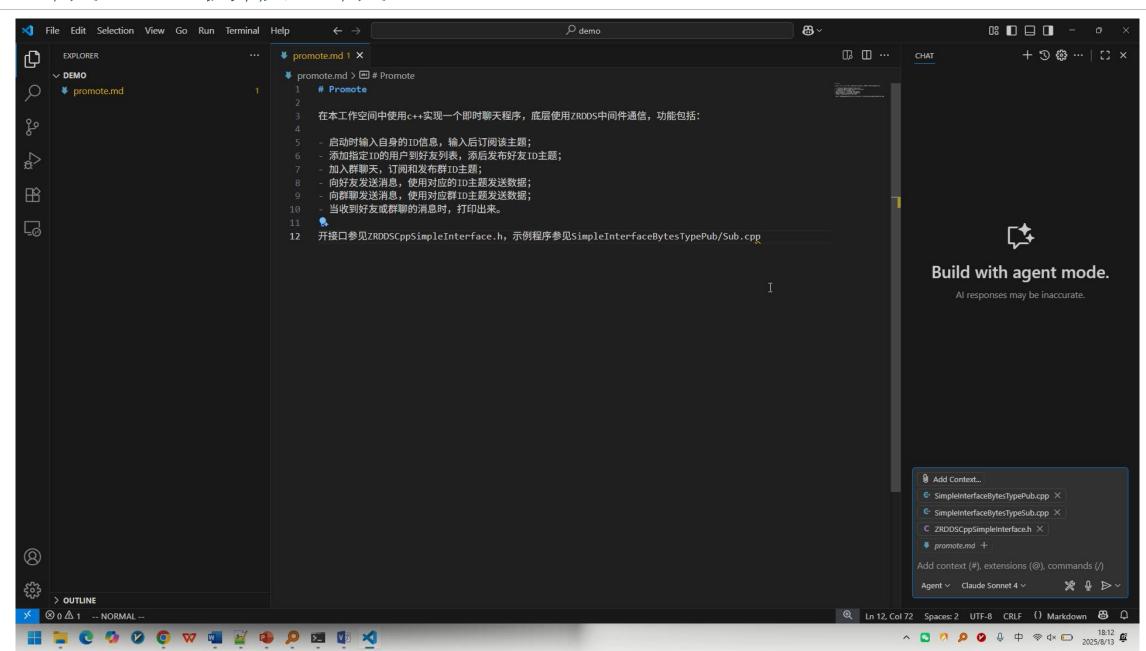
11.6B tokens

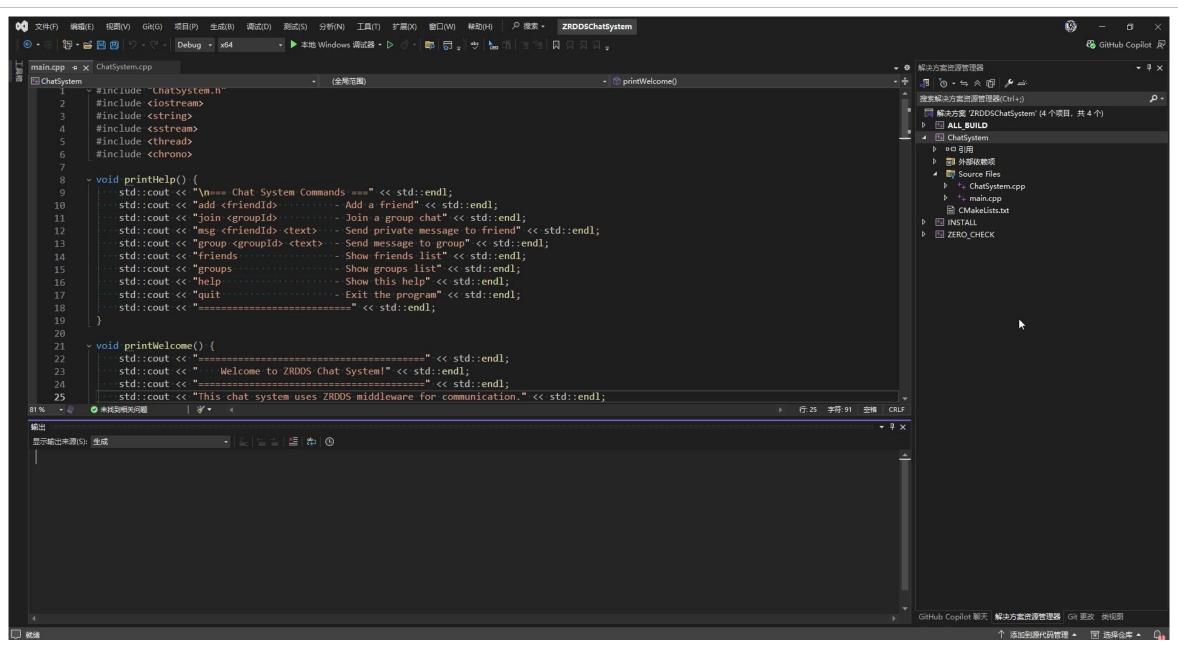
121%

• 国内领先





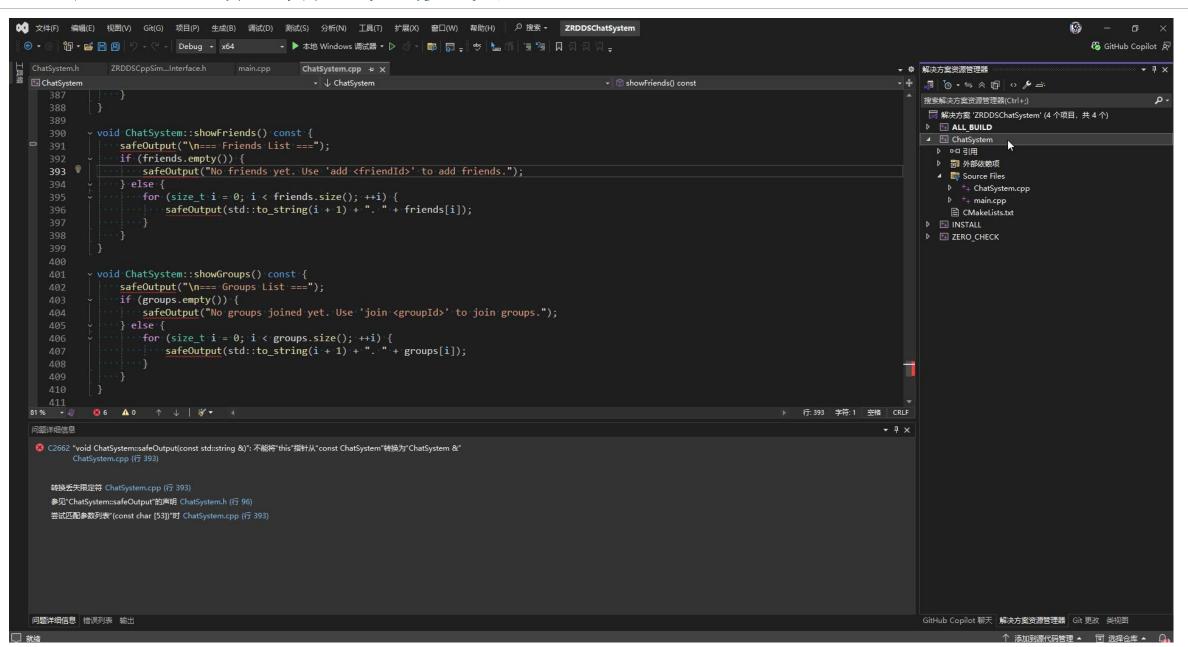


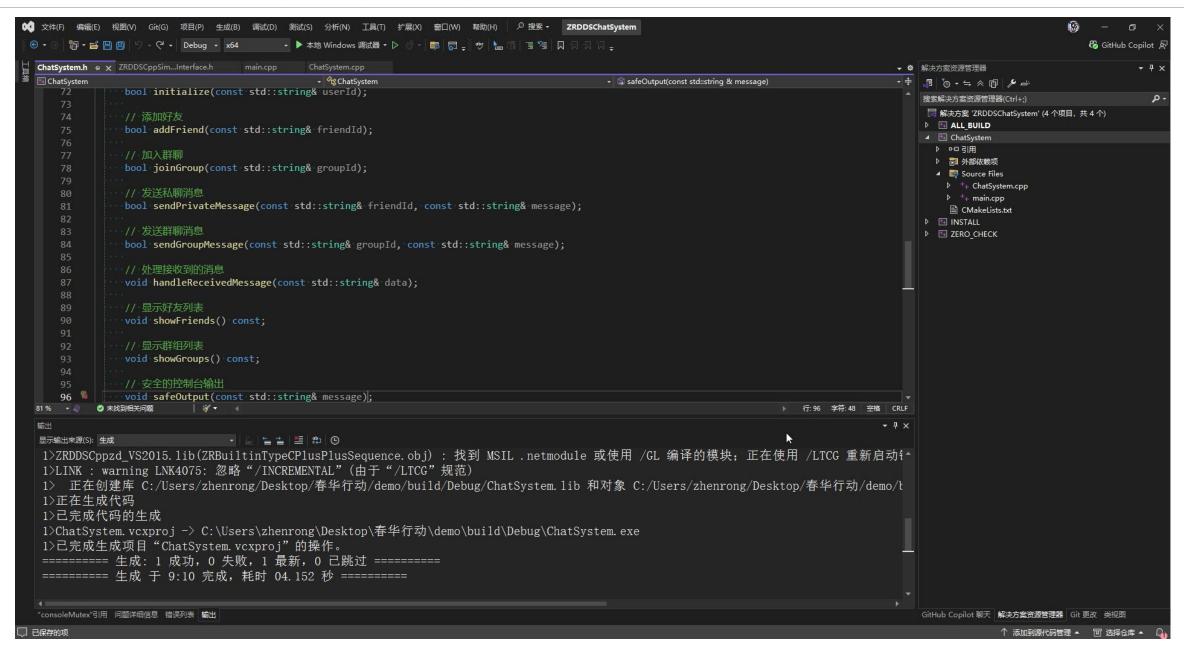


# AI生成——根据文档修改

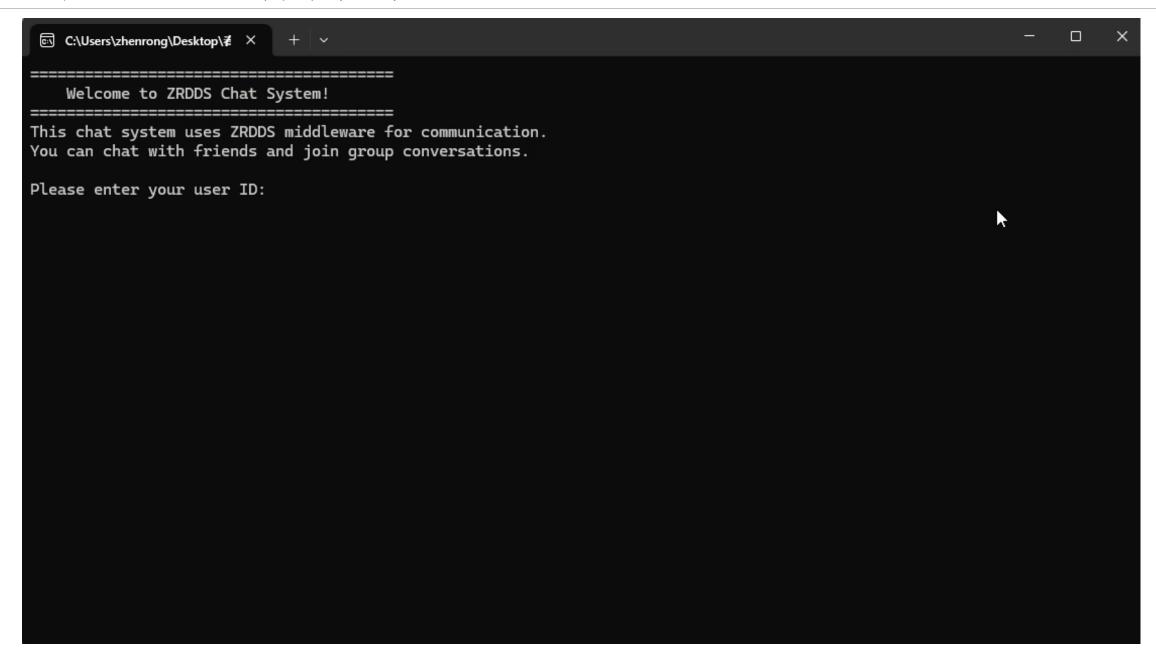


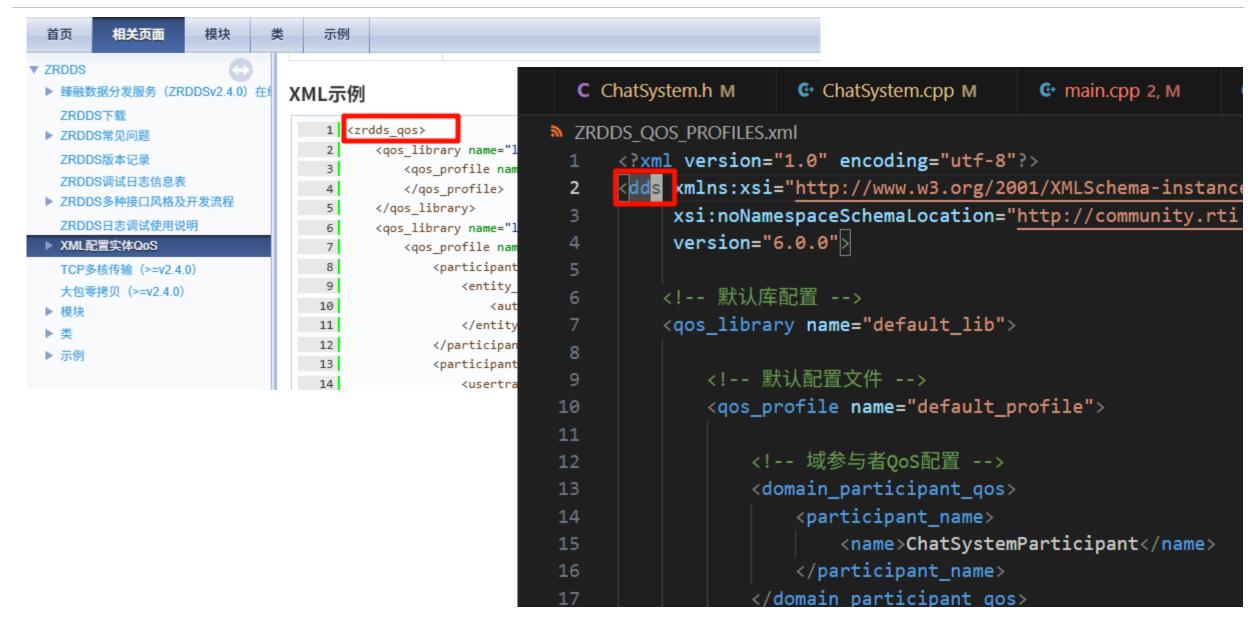
```
@ main.cpp 2
                                                                                                              M CMakeLists.txt X
            C ChatSystem.h
                              G ChatSystem.cpp
                                                                 (i) README.md
                                                                                  ZRDDS_QOS_PROFILES.xml
omote.md
  M CMakeLists.txt
        # ZRDDS聊天系统编译配置
        cmake_minimum_required(VERSION 3.10)
        project(ZRDDSChatSystem)
        # 设置C++标准
        set(CMAKE_CXX_STANDARD 11)
        set(CMAKE_CXX_STANDARD_REQUIRED ON)
        # 如果是Debug模式,添加调试信息
        if(CMAKE BUILD TYPE STREQUAL "Debug")
   11
            set(CMAKE CXX FLAGS "${CMAKE CXX FLAGS} -g -00")
   12
        endif()
   13
        # ZRDDS库路径设置(请根据实际安装路径修改)
   15
        set(ZRDDS ROOT "D:/ZRDDS/ZRDDS-2.4.4")
        set(ZRDDS_INCLUDE_DIR "${ZRDDS_ROOT}/include/CPlusPlusInterface")
   16
   17
        set(ZRDDS LIB DIR "${ZRDDS ROOT}/lib")
   18
        # 包含目录
   19
        include_directories(${ZRDDS_INCLUDE_DIR})
   21
        include_directories(${CMAKE_CURRENT_SOURCE_DIR})
   22
        # 查找ZRDDS库文件
   23
        find library(ZRDDS LIBRARY
   24
            NAMES zrdds ZRDDSCpp libzrdds libZRDDSCpp
   25
```





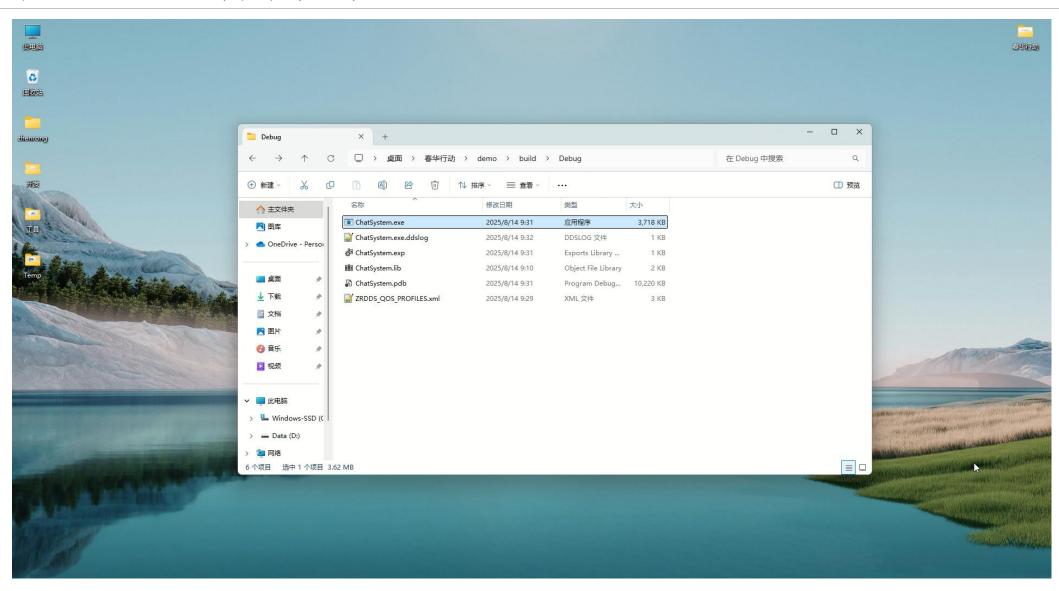






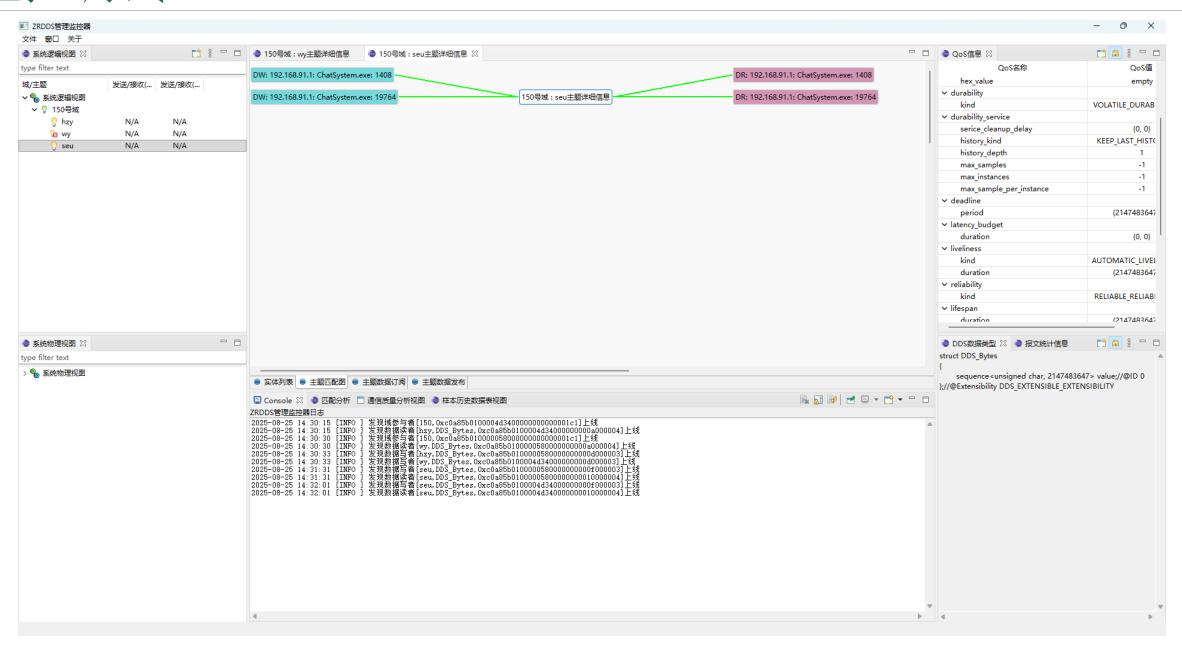
# AI生成——运行测试

## ፟ጱ臻融科技



## 监控调试





### 南京臻融科技有限公司

地址:南京市江宁区将军大道迎翠路7号

电话: 025-52106986

官网: http://www.zrtechnology.com

