动态规划 1

王逸凡

2017.07.21

● 动态规划在 OI 中占了很大的比重。一般 NOIP 和 NOI 等考试, 两试六道题中动态规划会有一题;一场 ACM 的比赛中,动态规划 会有一到两题。

- 动态规划在 OI 中占了很大的比重。一般 NOIP 和 NOI 等考试, 两试六道题中动态规划会有一题;一场 ACM 的比赛中,动态规划 会有一到两题。
- 动态规划的核心思想是最优子结构,即通过子问题的最优解推出更大的问题的最优解。还有很大一部分的计数类问题也具有子结构的特点(不存在"最优"),我们也可以广义地把它称为动态规划问题。

● 很多动态规划问题都是没有专门的分类的,这是因为每道动态规划问题都有自己的特点。所以,要想做好动态规划问题,需要进行大量的练习,并总结一些常见的思维套路。

- 很多动态规划问题都是没有专门的分类的,这是因为每道动态规划问题都有自己的特点。所以,要想做好动态规划问题,需要进行大量的练习,并总结一些常见的思维套路。
- 一些动态规划问题是可以具体分类的,比如:区间 DP、树型 DP、 状压 DP、概率 DP、数位 DP、插头 DP、DAG(有向无环图)上 的 DP 等等。

- 很多动态规划问题都是没有专门的分类的,这是因为每道动态规划问题都有自己的特点。所以,要想做好动态规划问题,需要进行大量的练习,并总结一些常见的思维套路。
- 一些动态规划问题是可以具体分类的,比如:区间 DP、树型 DP、 状压 DP、概率 DP、数位 DP、插头 DP、DAG(有向无环图)上 的 DP 等等。
- 根据动态规划的优化方式,我们可以从另一个角度对问题进行分类, 比如:斜率优化、决策单调性优化、利用数据结构进行优化等等。

• 第一部分: 一些不好分类的动态规划题目。

• 第一部分: 一些不好分类的动态规划题目。

• 第二部分:一些常见的 DP 优化套路。

- 第一部分: 一些不好分类的动态规划题目。
- 第二部分: 一些常见的 DP 优化套路。
- 第三部分: 一些典型的动态规划分类。

• 给定 $n \times n$ 的一个 01 矩阵,求矩阵中的一个最大的正方形,使得这个正方形中的元素都是 0。

- 给定 $n \times n$ 的一个 01 矩阵,求矩阵中的一个最大的正方形,使得这个正方形中的元素都是 0。
- n < 1000 •

• 设 $f_{i,j}$ 表示以 (i,j) 为右下角的最大正方形边长。

- 设 $f_{i,j}$ 表示以 (i,j) 为右下角的最大正方形边长。
- $f_{i,j} = \min\{f_{i-1,j}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j-1}\} + 1$ •

- 设 $f_{i,j}$ 表示以 (i,j) 为右下角的最大正方形边长。
- $f_{i,j} = \min\{f_{i-1,j}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j-1}\} + 1$ ·
- 方程成立的条件?

• 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。

- 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。
- 你需要选出一个序列片段,使得这个这个片段在两个序列中都有出现过(不需要连续)。

- 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$, 及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。
- 你需要选出一个序列片段,使得这个这个片段在两个序列中都有出现过(不需要连续)。
- 比如"1232"和"1323"的最长公共子序列就是"132"。

- 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。
- ◆ 你需要选出一个序列片段,使得这个这个片段在两个序列中都有出现过(不需要连续)。
- 比如"1232" 和"1323" 的最长公共子序列就是"132"。
- $n, m \leq 1000 \circ$

• 设 $f_{i,j}$ 表示第一个序列选择到 i,第二个序列选择到 j 时,所选择出的最长子序列长度。

- 设 $f_{i,j}$ 表示第一个序列选择到 i,第二个序列选择到 j 时,所选择出的最长子序列长度。
- 如果 a_i 不入选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ °

- 设 $f_{i,j}$ 表示第一个序列选择到 i,第二个序列选择到 j 时,所选择出的最长子序列长度。
- 如果 a_i 不入选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ °
- 如果 b_j 不入选: $f_{i,j} = f_{i,j-1}$ 。

- 设 $f_{i,j}$ 表示第一个序列选择到 i,第二个序列选择到 j 时,所选择出的最长子序列长度。
- 如果 a_i 不入选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ 。
- 如果 b_j 不入选: $f_{i,j} = f_{i,j-1}$ 。
- 如果 a_i 和 b_j 都入选: $f_{i,j} = f_{i-1,j-1} + 1$, 但是要求 $a_i = b_j$ 成立。

- 设 $f_{i,j}$ 表示第一个序列选择到 i,第二个序列选择到 j 时,所选择出的最长子序列长度。
- 如果 a_i 不入选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ 。
- 如果 b_j 不入选: $f_{i,j} = f_{i,j-1}$ 。
- 如果 a_i 和 b_j 都入选: $f_{i,j} = f_{i-1,j-1} + 1$, 但是要求 $a_i = b_j$ 成立。
- 在上面三种选择中挑一个大的。

• 一个无限大的地图上有一些士兵和一些旗子。

- 一个无限大的地图上有一些士兵和一些旗子。
- 司令员可以下达四种口令:分别让所有士兵向东、西、南、北前进一个单位。

- 一个无限大的地图上有一些士兵和一些旗子。
- 司令员可以下达四种口令:分别让所有士兵向东、西、南、北前进一个单位。
- 如果执行完一个指令后,有 K 个士兵到达了有旗子的位置,那么司令员可以得到 K 分。

- 一个无限大的地图上有一些士兵和一些旗子。
- 司令员可以下达四种口令:分别让所有士兵向东、西、南、北前进一个单位。
- 如果执行完一个指令后,有 K 个士兵到达了有旗子的位置,那么司令员可以得到 K 分。
- 问司令员在最多下达 C 个指令的情况下, 最多能得到几分。

- 一个无限大的地图上有一些士兵和一些旗子。
- 司令员可以下达四种口令:分别让所有士兵向东、西、南、北前进一个单位。
- 如果执行完一个指令后,有 K 个士兵到达了有旗子的位置,那么司令员可以得到 K 分。
- 问司令员在最多下达 C 个指令的情况下, 最多能得到几分。
- ・ 士兵数量 ≤ 1000, 旗子数量 ≤ 1000, 指令数量 ≤ 30。



所有士兵的相对位置不变,所以得分的情况只和一个士兵与自己的 起始点的相对位置有关。

- 所有士兵的相对位置不变,所以得分的情况只和一个士兵与自己的 起始点的相对位置有关。
- 设 $a_{i,j}$ 表示所有士兵和自己的相对位置距离 (i,j) 时,得分是多少。

- 所有士兵的相对位置不变,所以得分的情况只和一个士兵与自己的 起始点的相对位置有关。
- 设 $a_{i,j}$ 表示所有士兵和自己的相对位置距离 (i,j) 时,得分是多少。
- 设 $f_{i,j,k}$ 表示司令员下达了 k 个指令,士兵离起始点的相对位置为 (i,j) 时,能获得的最大分数。

- 所有士兵的相对位置不变,所以得分的情况只和一个士兵与自己的 起始点的相对位置有关。
- 设 $a_{i,j}$ 表示所有士兵和自己的相对位置距离 (i,j) 时,得分是多少。
- 设 $f_{i,j,k}$ 表示司令员下达了 k 个指令,士兵离起始点的相对位置为 (i,j) 时,能获得的最大分数。
- $\iiint f_{i,j,k} = \max\{f_{i\pm 1,j\pm 1,k-1}\} + a_{i,j}$

• 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要挑出这个序列的一个子序列,使得这个子序列的任意两个相邻元素不互质。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要挑出这个序列的一个子序列,使得这个子序列的任意两个相邻元素不互质。
- $n \le 1000$, $a_i \le 100000$ •

• 设 f_i 表示选择到第 i 个元素,并且以这个元素结尾时,最长的子序列长度。

- 设 f_i 表示选择到第 i 个元素,并且以这个元素结尾时,最长的子序列长度。
- 则 $f_i = \max\{f_i\} + 1$ (如果第 i 个元素和第 j 个元素不互质)。

- 设 f_i 表示选择到第 i 个元素,并且以这个元素结尾时,最长的子序列长度。
- 则 $f_i = \max\{f_i\} + 1$ (如果第 i 个元素和第 j 个元素不互质)。
- 时间复杂度 $O(n^2)$ 。

- 设 f_i 表示选择到第 i 个元素,并且以这个元素结尾时,最长的子序列长度。
- 则 $f_i = \max\{f_j\} + 1$ (如果第 i 个元素和第 j 个元素不互质)。
- 时间复杂度 O(n²)。
- $n \le 100000$?

- 设 f_i 表示选择到第 i 个元素,并且以这个元素结尾时,最长的子序列长度。
- 则 $f_i = \max\{f_i\} + 1$ (如果第 i 个元素和第 j 个元素不互质)。
- 时间复杂度 $O(n^2)$ 。
- n < 100000?
- 优化的关键在于: 两个数不互质,只需要它们有共同的一个质因子即可。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 12 / 60

• 求出 100000 内的所有质数。

- 求出 100000 内的所有质数。
- 设 $g_{i,j}$ 表示只用前 i 个元素(这时不需要保证第 i 个元素在结尾),并且最后一个元素包含第 j 个质数。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 13 / 60

- 求出 100000 内的所有质数。
- 设 $g_{i,j}$ 表示只用前 i 个元素(这时不需要保证第 i 个元素在结尾),并且最后一个元素包含第 j 个质数。
- 如果 a_i 不包含包含第 j 个质数,那么 $g_{i,j} = g_{i-1,j}$ 。

- 求出 100000 内的所有质数。
- 设 $g_{i,j}$ 表示只用前 i 个元素(这时不需要保证第 i 个元素在结尾),并且最后一个元素包含第 j 个质数。
- 如果 a_i 不包含包含第 j 个质数,那么 $g_{i,j} = g_{i-1,j}$ 。
- 如果 a_i 包含包含第 j 个质数,同时它包含第 k 个质数,那么 $g_{i,j} = \max\{g_{i-1,k}\} + 1$ 。

• 但是, 我们不可能完完全全按上面的 DP 方程做, 这样做在空间上就已经不能承受了。

- 但是,我们不可能完完全全按上面的 DP 方程做,这样做在空间上 就已经不能承受了。
- 注意到 g_{i*} 和 g_{i-1*} 的差别是很小的,即大部分的值都是一样的。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 14 / 60

- 但是, 我们不可能完完全全按上面的 DP 方程做, 这样做在空间上就已经不能承受了。
- 注意到 g_{i*} 和 $g_{i-1,*}$ 的差别是很小的,即大部分的值都是一样的。
- 所以,我们可以考虑不把 *i* 这一维建出,而是直接在原数组上做修改。

- 但是, 我们不可能完完全全按上面的 DP 方程做, 这样做在空间上就已经不能承受了。
- 注意到 g_{i*} 和 $g_{i-1,*}$ 的差别是很小的,即大部分的值都是一样的。
- 所以,我们可以考虑不把 i 这一维建出,而是直接在原数组上做修改。
- 一个数 d 的质因子个数不超过 $\log d$,所以总时间复杂度是 $O(n\log^2 a)$ 的。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 14 / 60

• 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要对这个序列进行一些调整,调整的方法是对序列的某一些元素加上一个值。不同的元素可以加不同的值。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要对这个序列进行一些调整,调整的方法是对序列的某一些元素加上一个值。不同的元素可以加不同的值。
- 如果你对一个元素加上了 X. 那么你需要付出 X^2 的代价。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要对这个序列进行一些调整,调整的方法是对序列的某一些元素加上一个值。不同的元素可以加不同的值。
- 如果你对一个元素加上了 X, 那么你需要付出 X^2 的代价。
- 在修改完序列后,如果相邻两个元素相差了 Y,你需要付出 $C \times Y$ 的代价(C 是一个给定的数)。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要对这个序列进行一些调整,调整的方法是对序列的某一些元素加上一个值。不同的元素可以加不同的值。
- 如果你对一个元素加上了 X, 那么你需要付出 X^2 的代价。
- 在修改完序列后,如果相邻两个元素相差了 Y,你需要付出 $C \times Y$ 的代价(C 是一个给定的数)。
- 你的目标是最小化付出的代价总和。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- ◆ 你需要对这个序列进行一些调整,调整的方法是对序列的某一些元素加上一个值。不同的元素可以加不同的值。
- 如果你对一个元素加上了 X. 那么你需要付出 X^2 的代价。
- 在修改完序列后,如果相邻两个元素相差了 Y,你需要付出 $C \times Y$ 的代价(C 是一个给定的数)。
- 你的目标是最小化付出的代价总和。
- $n \le 100000$, $a_i \le 100 \circ$

• 设 $f_{i,j}$ 表示把 a_i 修改为 j 的代价(j 不能比 a_i 小)。

- 设 $f_{i,j}$ 表示把 a_i 修改为 j 的代价 (j 不能比 a_i 小)。
- $\iiint f_{i,j} = \min\{(j-a_i)^2 + f_{i-1,k} + C \times |k-j|\}$ •

- 设 $f_{i,j}$ 表示把 a_i 修改为 j 的代价 (j 不能比 a_i 小)。
- $\iiint f_{i,j} = \min\{(j-a_i)^2 + f_{i-1,k} + C \times |k-j|\}$ •
- 上面的方程中, $i \cdot j \cdot k$ 都需要枚举,总复杂度为 $O(nm^2)$ $(m \to a_i)$ 的最大值)。

- 设 $f_{i,j}$ 表示把 a_i 修改为 j 的代价 (j 不能比 a_i 小)。
- $\iiint f_{i,j} = \min\{(j-a_i)^2 + f_{i-1,k} + C \times |k-j|\}$ •
- 上面的方程中, $i \cdot j \cdot k$ 都需要枚举,总复杂度为 $O(nm^2)$ $(m \to a_i)$ 的最大值)。
- 如果已知 k 比 j 小,那么方程可以写成 $f_{i,j} = \min\{(j-a_i)^2 + f_{i-1,k} C \times k + C \times j\}$ 。

- 设 $f_{i,j}$ 表示把 a_i 修改为 j 的代价 (j 不能比 a_i 小)。
- $\iiint f_{i,j} = \min\{(j-a_i)^2 + f_{i-1,k} + C \times |k-j|\}$ •
- 上面的方程中, $i \cdot j \cdot k$ 都需要枚举,总复杂度为 $O(nm^2)$ $(m \to a_i)$ 的最大值)。
- 如果已知 k 比 j 小,那么方程可以写成 $f_{i,j} = \min\{(j-a_i)^2 + f_{i-1,k} C \times k + C \times j\}$ 。
- 这样,如果我们能预先求出 $f_{i-1,k}$ $C \times k$ 部分的最小值,就不需要 枚举 k 了。

• 设 $g_{i,j}$ 表示对所有不超过 j 的 k, $f_{i-1,k} - C \times k$ 的最小值。

- 设 $g_{i,j}$ 表示对所有不超过 j 的 k, $f_{i-1,k} C \times k$ 的最小值。
- $\iiint g_{i,j} = \min\{g_{i,j-1}, f_{i,j} C \times j\}$

- 设 $g_{i,i}$ 表示对所有不超过 j 的 k, $f_{i-1,k} C \times k$ 的最小值。
- $\iiint g_{i,j} = \min\{g_{i,j-1}, f_{i,j} C \times j\}$
- 那么,原来的方程在 $k \le j$ 时,就能写成 $f_{i,j} = (j-a_i)^2 + g_{i-1,j} + C \times j$ 。

- 设 $g_{i,i}$ 表示对所有不超过 j 的 k, $f_{i-1,k} C \times k$ 的最小值。
- $\iiint g_{i,j} = \min\{g_{i,j-1}, f_{i,j} C \times j\}$
- 那么,原来的方程在 $k \leq j$ 时,就能写成 $f_{i,j} = (j-a_i)^2 + g_{i-1,j} + C \times j$ 。
- 同样地, 我们可以对 k > i 的部分做类似的处理。

- 设 $g_{i,j}$ 表示对所有不超过 j 的 k, $f_{i-1,k} C \times k$ 的最小值。
- $\iiint g_{i,j} = \min\{g_{i,j-1}, f_{i,j} C \times j\}$
- 那么,原来的方程在 $k \leq i$ 时,就能写成 $f_{i,j} = (j - a_i)^2 + g_{i-1,j} + C \times j$
- 同样地,我们可以对k > j的部分做类似的处理。
- 这样,复杂度就可以降为 O(nm)。





• 给定两个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$

- 给定两个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$, 及 $b_1, b_2, ..., b_m$
- 每次你可以在第一个序列末位选择 k_1 个元素,设它们的和是 s_1 ; 在第二个序列末位选择 k_2 个元素,设它们的和是 s_2 ; 接着把它们 删掉,你会获得的分数是 $(s_1-k_1)\times(s_2-k_2)$ 。

- 给定两个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$
- 每次你可以在第一个序列末位选择 k_1 个元素,设它们的和是 s_1 ; 在第二个序列末位选择 k_2 个元素,设它们的和是 s_2 ; 接着把它们 删掉,你会获得的分数是 $(s_1-k_1)\times(s_2-k_2)$ 。
- 你需要最小化你的得分。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 18 / 60

- 给定两个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$
- 每次你可以在第一个序列末位选择 k_1 个元素,设它们的和是 s_1 ; 在第二个序列末位选择 k_2 个元素,设它们的和是 s_2 ; 接着把它们 删掉,你会获得的分数是 $(s_1-k_1)\times(s_2-k_2)$ 。
- 你需要最小化你的得分。
- $n, m \leq 1000 \circ$



• 首先,我们可以把序列的每个元素都减一。这样 k_1 和 k_2 就可以去掉了,每次的得分变成 $s_1 \times s_2$ 。

- 首先,我们可以把序列的每个元素都减一。这样 k_1 和 k_2 就可以去掉了,每次的得分变成 $s_1 \times s_2$ 。
- 设 $f_{i,j}$ 表示把第一个序列删到剩 i 个元素,第二个序列删到剩 j 个元素时的最小得分。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 19 / 60

- 首先,我们可以把序列的每个元素都减一。这样 k_1 和 k_2 就可以去掉了,每次的得分变成 $s_1 \times s_2$ 。
- 设 $f_{i,j}$ 表示把第一个序列删到剩 i 个元素,第二个序列删到剩 j 个元素时的最小得分。
- 这个状态设计已经没有优化的空间了,但它占据了 $O(n^2)$ 的复杂度。所以我们只能从状态转移上做一个突破。

王逸凡 - 动态规划 1 - 2017.07.21 19 / 60





• 最朴素的状态转移: 枚举上一次两个序列分别删除了多少个元素。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 20 / 60

- 最朴素的状态转移: 枚举上一次两个序列分别删除了多少个元素。
- 总复杂度高达 O(n⁴)。

- 最朴素的状态转移: 枚举上一次两个序列分别删除了多少个元素。
- 总复杂度高达 $O(n^4)$ 。
- 性质: 每次删除元素时, 至少有一个序列只删除了一个元素。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 20 / 60

- 最朴素的状态转移: 枚举上一次两个序列分别删除了多少个元素。
- 总复杂度高达 $O(n^4)$ 。
- 性质: 每次删除元素时, 至少有一个序列只删除了一个元素。
- 证明:如果两个序列都删除了多个,把这些元素分成两次删显然得分更少。

- 最朴素的状态转移: 枚举上一次两个序列分别删除了多少个元素。
- 总复杂度高达 $O(n^4)$ 。
- 性质: 每次删除元素时, 至少有一个序列只删除了一个元素。
- 证明:如果两个序列都删除了多个,把这些元素分成两次删显然得分更少。
- 这样每次枚举的时候可以假定一个序列只选取一个,再进行转移。



• 但是这样的复杂度仍然是 $O(n^3)$ 的,还是不能接受。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 21 / 60

- 但是这样的复杂度仍然是 $O(n^3)$ 的,还是不能接受。
- 先写转移方程: $f_{i,j} = \min\{f_{i-1,j-1}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j}\} + a_i \times b_j$ 。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 21 / 60

- 但是这样的复杂度仍然是 $O(n^3)$ 的,还是不能接受。
- 先写转移方程: $f_{i,j} = \min\{f_{i-1,j-1}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j}\} + a_i \times b_j$ 。
- 取最小值的三项中,第一项的写法很显然。下面分析第二项的含义:

- 但是这样的复杂度仍然是 $O(n^3)$ 的,还是不能接受。
- 先写转移方程: $f_{i,j} = \min\{f_{i-1,j-1}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j}\} + a_i \times b_j$ 。
- 取最小值的三项中,第一项的写法很显然。下面分析第二项的含义:
- 考虑取到 (i,j-1) 时,最后一次删除的情况。

- 但是这样的复杂度仍然是 O(n3) 的, 还是不能接受。
- 先写转移方程: $f_{i,j} = \min\{f_{i-1,j-1}, f_{i,j-1}, f_{i-1,j}\} + a_i \times b_j$ 。
- 取最小值的三项中,第一项的写法很显然。下面分析第二项的含义:
- 考虑取到 (i, j-1) 时,最后一次删除的情况。
- 如果情况是 a_i 一个对 b 序列的多个,第二项的写法相当于多取一个。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 21 / 60



• 如果是 b_{j-1} 一个对 a 序列多个,那么真实的转移情况应该是: b_{j-1} 本来和 a_i 相对,去掉,然后改成 a_i 和 b_j 同时取。如果是这样的情况,我们应该能得到一个比给出的方程更小的转移。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 22 / 60

- 如果是 b_{j-1} 一个对 a 序列多个,那么真实的转移情况应该是: b_{j-1} 本来和 a_i 相对,去掉,然后改成 a_i 和 b_j 同时取。如果是这样的情况,我们应该能得到一个比给出的方程更小的转移。
- 所以, 上面给出的方程是不会产生比最优解还小的 DP 值的。

- 如果是 b_{j-1} 一个对 a 序列多个,那么真实的转移情况应该是: b_{j-1} 本来和 a_i 相对,去掉,然后改成 a_i 和 b_j 同时取。如果是这样的情况,我们应该能得到一个比给出的方程更小的转移。
- 所以, 上面给出的方程是不会产生比最优解还小的 DP 值的。
- 另一个问题: 最优的情况会不会取不到?

- 如果是 b_{j-1} 一个对 a 序列多个,那么真实的转移情况应该是: b_{j-1} 本来和 a_i 相对,去掉,然后改成 a_i 和 b_j 同时取。如果是这样的情况,我们应该能得到一个比给出的方程更小的转移。
- 所以, 上面给出的方程是不会产生比最优解还小的 DP 值的。
- 另一个问题: 最优的情况会不会取不到?
- 不会。如果发生了第二种列出的情况,这样的情况应该会从 $f_{i-1,j-1}$ 转移过来。

- 如果是 b_{j-1} 一个对 a 序列多个,那么真实的转移情况应该是: b_{j-1} 本来和 a_i 相对,去掉,然后改成 a_i 和 b_j 同时取。如果是这样的情况,我们应该能得到一个比给出的方程更小的转移。
- 所以, 上面给出的方程是不会产生比最优解还小的 DP 值的。
- 另一个问题: 最优的情况会不会取不到?
- 不会。如果发生了第二种列出的情况,这样的情况应该会从 $f_{i-1,j-1}$ 转移过来。
- 综合以上情况,我们可以在 $O(n^2)$ 的时间内就完成 DP。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 22 / 60

打扫卫生

• 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。

- 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要把这个序列切成若干段(即每一段里的元素是连续的)。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 23 / 60

- 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要把这个序列切成若干段(即每一段里的元素是连续的)。
- 对于每一段,如果这段里有 k 个不同的数,它产生的代价是 k^2 。

动态规划 1 2017.07.21 23 / 60

- 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要把这个序列切成若干段(即每一段里的元素是连续的)。
- 对于每一段, 如果这段里有 k 个不同的数, 它产生的代价是 k^2 。
- 你需要最小化代价。

- 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。
- 你需要把这个序列切成若干段(即每一段里的元素是连续的)。
- 对于每一段, 如果这段里有 k 个不同的数, 它产生的代价是 k^2 。
- 你需要最小化代价。
- $n, a_i \leq 40000 \circ$

• 还是先考虑暴力做法: 设 f_i 表示到 a_i 时恰好切了一段时的最小代价,再设 $g_{j,i}$ 表示从 j 到 i 这一段里有多少个不同的数。

- 还是先考虑暴力做法: 设 f_i 表示到 a_i 时恰好切了一段时的最小代价,再设 $g_{i,i}$ 表示从 j 到 i 这一段里有多少个不同的数。
- $\bullet \ f_i = \min\{f_j + g_{j+1,i}\} \circ$

- 还是先考虑暴力做法: 设 f_i 表示到 a_i 时恰好切了一段时的最小代价,再设 $g_{i,i}$ 表示从 j 到 i 这一段里有多少个不同的数。
- $\bullet f_i = \min\{f_j + g_{j+1,i}\} \circ$
- 优化的点: 考虑最简单的分割方式: 一个元素一段。这样的代价恰好是 n。

- 还是先考虑暴力做法: 设 f_i 表示到 a_i 时恰好切了一段时的最小代价,再设 $g_{i,i}$ 表示从 j 到 i 这一段里有多少个不同的数。
- $\bullet \ f_i = \min\{f_i + g_{i+1,i}\} \circ$
- 优化的点: 考虑最简单的分割方式: 一个元素一段。这样的代价恰好是 n。
- 所以,我们枚举的 j 和 i 之间的不同元素的个数不能超过 \sqrt{n} 。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 24 / 60

• 问题仍然存在: 这一条性质不方便直接应用。

- 问题仍然存在: 这一条性质不方便直接应用。
- 挖掘 "不同的数" 的性质: 只需要知道从 i 往前的第 $1,2,...,\sqrt{n}$ 个 出现的新的数即可。

- 问题仍然存在: 这一条性质不方便直接应用。
- 挖掘 "不同的数"的性质: 只需要知道从 i 往前的第 $1,2,...,\sqrt{n}$ 个 出现的新的数即可。
- 记录 $b_{i,j}$ 表示从 i 往前的第 j 个出现的数的位置。

- 问题仍然存在: 这一条性质不方便直接应用。
- 挖掘 "不同的数"的性质: 只需要知道从 i 往前的第 $1,2,...,\sqrt{n}$ 个 出现的新的数即可。
- 记录 b_{ij} 表示从 i 往前的第 j 个出现的数的位置。
- 显然, $b_{i,1} = i$ 。

- 问题仍然存在: 这一条性质不方便直接应用。
- 挖掘"不同的数"的性质: 只需要知道从 i 往前的第 $1,2,...,\sqrt{n}$ 个 出现的新的数即可。
- 记录 b_{i,i} 表示从 i 往前的第 j 个出现的数的位置。
- 显然, $b_{i,1} = i$ 。
- 接着看 $b_{i,2}$,它有很大可能是 i-1,也就是 $b_{i-1,1}$ 。

动态规划 1 2017.07.21 25 / 60

• 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。
- 一个很显然的性质: f_i 是单调递增的。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。
- 一个很显然的性质: f_i 是单调递增的。
- 所以选取所有 $b_{i*}+1$ 作为转移点最优。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。
- 一个很显然的性质: f_i 是单调递增的。
- 所以选取所有 $b_{i*}+1$ 作为转移点最优。
- 复杂度 $O(n\sqrt{n})$ 。

• 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。
- 一个很显然的性质: f_i 是单调递增的。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。
- 一个很显然的性质: f_i 是单调递增的。
- 所以选取所有 $b_{i*}+1$ 作为转移点最优。

- 出问题的情况: a_{i-1} 和 a_i 一样。
- 类似地,我们可以把 b 从 i-1 迁移到 i,注意判断 a_i 在 $b_{i-1,*}$ 中的出现情况即可。
- 一个很显然的性质: f_i 是单调递增的。
- 所以选取所有 $b_{i*}+1$ 作为转移点最优。
- 复杂度 $O(n\sqrt{n})$ 。

• 在上面的部分,我们所见到的题目都是一些很有自身特点的题目。 它们容易列出方程,但需要我们进行优化。

- 在上面的部分,我们所见到的题目都是一些很有自身特点的题目。 它们容易列出方程,但需要我们进行优化。
- 根据题目自身的性质,我们可以利用不同的手段把它们优化到能通 过的程度。

- 在上面的部分,我们所见到的题目都是一些很有自身特点的题目。 它们容易列出方程,但需要我们进行优化。
- 根据题目自身的性质,我们可以利用不同的手段把它们优化到能通 过的程度。
- 这种动态规划题目的麻烦之处在于:它们没有常规的优化手段或者特定的解题套路,需要选手根据题目本身的特点去进行针对性的分析。

- 在上面的部分,我们所见到的题目都是一些很有自身特点的题目。 它们容易列出方程,但需要我们进行优化。
- 根据题目自身的性质,我们可以利用不同的手段把它们优化到能通过的程度。
- 这种动态规划题目的麻烦之处在于:它们没有常规的优化手段或者特定的解题套路,需要选手根据题目本身的特点去进行针对性的分析。
- 这样的题目灵活程度很大,可以出最简单的签到题,也可以出成一 道防 AK 题。

- 在上面的部分,我们所见到的题目都是一些很有自身特点的题目。 它们容易列出方程,但需要我们进行优化。
- 根据题目自身的性质,我们可以利用不同的手段把它们优化到能通 讨的程度。
- 这种动态规划题目的麻烦之处在于:它们没有常规的优化手段或者特定的解题套路,需要选手根据题目本身的特点去进行针对性的分析。
- 这样的题目灵活程度很大,可以出最简单的签到题,也可以出成一 道防 AK 题。
- 一般而言,选手需要大量接触各种不同的动态规划题后,才能比较 好地处理这样的问题。

 王逸凡
 动态规划 1
 2017.07.21
 28 / 60

最长公共子序列 2

• 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。

- 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。
- 你需要选出一个序列片段,使得这个这个片段在两个序列中都有出现过(不需要连续)。

- 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。
- 你需要选出一个序列片段,使得这个这个片段在两个序列中都有出现过(不需要连续)。
- 在本题中,比较特殊的地方在于: n = m,且两个序列都是一个 1 到 n 的排列。

- 给定两个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,及 $b_1, b_2, ..., b_m$ 。
- 你需要选出一个序列片段,使得这个这个片段在两个序列中都有出现过(不需要连续)。
- 在本题中,比较特殊的地方在于: n = m,且两个序列都是一个 1 到 n 的排列。
- $n \le 100000 \circ$

• 如果序列 a 长成 1,2,3,...,n,那么我们所选取的序列在 b 应该是单调上升的。

- 如果序列 a 长成 1,2,3,...,n,那么我们所选取的序列在 b 应该是单调上升的。
- 事实上我们并不关心每个元素分别是什么,所以可以把 a_1 就看成 1, a_2 看成 2, ……, a_n 看成 n。

- 如果序列 a 长成 1,2,3,...,n, 那么我们所选取的序列在 b 应该是单调上升的。
- 事实上我们并不关心每个元素分别是什么,所以可以把 a_1 就看成 1, a_2 看成 2, ……, a_n 看成 n。
- 对序列 b, 做和 a 一样的变换。

- 如果序列 a 长成 1,2,3,...,n,那么我们所选取的序列在 b 应该是单调上升的。
- 事实上我们并不关心每个元素分别是什么,所以可以把 a_1 就看成 1, a_2 看成 2, ……, a_n 看成 n。
- 对序列 b,做和 a 一样的变换。
- 例子: 比如 *a* 和 *b* 原来分别为"2413" 和"1342", 变换后分别变成"1234" 和"3421"。

- 如果序列 a 长成 1,2,3,...,n,那么我们所选取的序列在 b 应该是单调上升的。
- 事实上我们并不关心每个元素分别是什么,所以可以把 a_1 就看成 1, a_2 看成 2, ……, a_n 看成 n。
- 对序列 b, 做和 a 一样的变换。
- 例子: 比如 *a* 和 *b* 原来分别为"2413" 和"1342", 变换后分别变成"1234" 和"3421"。
- 问题转化为: 求序列 b 的最长上升子序列。

• 设 f_i 表示到第 i 个元素为止(并且第 i 个元素入选)的最长上升子序列长度。

- 设 f_i 表示到第 i 个元素为止(并且第 i 个元素入选)的最长上升子序列长度。
- $f_i = \max\{f_i\} + 1 \circ \ \mathfrak{F} \ x \ a_i < a_i \circ$

- 设 f_i 表示到第 i 个元素为止(并且第 i 个元素入选)的最长上升子序列长度。
- $f_i = \max\{f_i\} + 1 \circ \ \mathfrak{F} \ x \ a_i < a_i \circ$
- 维护一个序列 c, 满足 $c_p = f_q$, 其中 $a_q = p$ 。

- 设 f_i 表示到第 i 个元素为止(并且第 i 个元素入选)的最长上升子序列长度。
- $f_i = \max\{f_j\} + 1 \circ \ \mathfrak{F} \ x \ a_j < a_i \circ$
- 维护一个序列 c, 满足 $c_p = f_q$, 其中 $a_q = p$ 。
- 转移时,所需要做的即为求 $c_1, c_2, ..., c_{a_i}$ 的最大值。

- 设 f_i 表示到第 i 个元素为止(并且第 i 个元素入选)的最长上升子序列长度。
- $f_i = \max\{f_j\} + 1$ 。要求 $a_j < a_i$ 。
- 维护一个序列 c, 满足 $c_p = f_q$, 其中 $a_q = p$ 。
- 转移时,所需要做的即为求 $c_1, c_2, ..., c_{a_i}$ 的最大值。
- 使用树状数组或线段树即可完成这一步。

• 给定 $n \times n$ 的一个 01 矩阵,求矩阵中的一个最大的矩形,使得这个矩形中的元素都是 0。

- 给定 $n \times n$ 的一个 01 矩阵,求矩阵中的一个最大的矩形,使得这个矩形中的元素都是 0。
- n < 1000 •

• 棘手的地方: 最大正方形一题的做法完全不能化用到这一题上。

• 棘手的地方: 最大正方形一题的做法完全不能化用到这一题上。

• 变换思路: 枚举矩形的下边界。

- 棘手的地方: 最大正方形一题的做法完全不能化用到这一题上。
- 变换思路: 枚举矩形的下边界。
- 从下边界开始往上数 0, 直到碰到一个 1。则只有这些被数过的 0 是有用的。

- 棘手的地方: 最大正方形一题的做法完全不能化用到这一题上。
- 变换思路: 枚举矩形的下边界。
- 从下边界开始往上数 0, 直到碰到一个 1。则只有这些被数过的 0 是有用的。
- 暴力数 0=TLE. 可以用 DP 数 0。

• 一个规律: 确定下边界后, 最大的矩形一定用了某一列的所有 0。

- 一个规律: 确定下边界后, 最大的矩形一定用了某一列的所有 0。
- 证明显然 (反证法)。

- 一个规律: 确定下边界后, 最大的矩形一定用了某一列的所有 0。
- 证明显然(反证法)。
- 规约问题: 给定一个数列 $a_0, a_1, ..., a_n$, 对每个元素求在它左边、右边的第一个比它大的元素在哪里。

- 一个规律: 确定下边界后, 最大的矩形一定用了某一列的所有 0。
- 证明显然(反证法)。
- 规约问题:给定一个数列 $a_0, a_1, ..., a_n$,对每个元素求在它左边、右边的第一个比它大的元素在哪里。
- 数据结构优化:线段树。

- 一个规律: 确定下边界后, 最大的矩形一定用了某一列的所有 0。
- 证明显然(反证法)。
- 规约问题:给定一个数列 $a_0, a_1, ..., a_n$,对每个元素求在它左边、右边的第一个比它大的元素在哪里。
- 数据结构优化:线段树。
- 使用更简易的数据结构: 单调栈。

• 以求一个元素的左边比它大的第一个元素为例:

- 以求一个元素的左边比它大的第一个元素为例:
- 如果一个元素的左边有比它小的元素,那么那些比它小的元素都没用了。

- 以求一个元素的左边比它大的第一个元素为例:
- 如果一个元素的左边有比它小的元素,那么那些比它小的元素都没用了。
- 维护一个栈, 从左到右添加元素。

- 以求一个元素的左边比它大的第一个元素为例:
- 如果一个元素的左边有比它小的元素,那么那些比它小的元素都没用了。
- 维护一个栈, 从左到右添加元素。
- 每次新增一个元素,就先把栈中不大于它的都先弹出,然后再把它加到栈顶。

- 以求一个元素的左边比它大的第一个元素为例:
- 如果一个元素的左边有比它小的元素,那么那些比它小的元素都没用了。
- 维护一个栈, 从左到右添加元素。
- 每次新增一个元素,就先把栈中不大于它的都先弹出,然后再把它加到栈顶。
- 这样栈中的元素永远是单调下降的, 所以称为单调栈。

• 这时,这个新插元素的前一个元素就是在它左边第一个比它大的。

- 这时,这个新插元素的前一个元素就是在它左边第一个比它大的。
- 另一边做法类似。

- 这时,这个新插元素的前一个元素就是在它左边第一个比它大的。
- 另一边做法类似。
- 总时间复杂度 $O(n^2)$ 。

- 这时,这个新插元素的前一个元素就是在它左边第一个比它大的。
- 另一边做法类似。
- 总时间复杂度 $O(n^2)$ 。
- 这种枚举下边界后取尽量多的 0 的做法有一个专有名词: 悬线法。

• 给定一个整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,你需要从序列中选出若干个元素,使得没有连续的 k 个元素入选。在此基础上,你需要使这些元素的和尽量大。

- 给定一个整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,你需要从序列中选出若干个元素,使得没有连续的 k 个元素入选。在此基础上,你需要使这些元素的和尽量大。
- $n \le 100000$ •

• 直接选择元素并不好做,不妨把问题倒过来看: 放弃若干个元素,使得相邻两个被放弃的元素的距离不超过 *k*。

- 直接选择元素并不好做,不妨把问题倒过来看: 放弃若干个元素, 使得相邻两个被放弃的元素的距离不超过 *k*。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。

- 直接选择元素并不好做,不妨把问题倒过来看:放弃若干个元素, 使得相邻两个被放弃的元素的距离不超过 k。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。
- $f_i = a_i + \min\{f_i\}$,要求 j 和 i 相距不超过 k。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 38 / 60

- 直接选择元素并不好做,不妨把问题倒过来看:放弃若干个元素, 使得相邻两个被放弃的元素的距离不超过 k。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。
- $f_i = a_i + \min\{f_i\}$,要求 j 和 i 相距不超过 k。
- 同样,可以直接使用线段树求区间最小值,也可以考虑使用更简易的数据结构:单调队列。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 38 / 60

● 按照和上一题一样的思维模式来优化问题:如果有一个位置的 DP 值比在它左边的某个位置的 DP 值小(或是等于),那左边的那个位置就没用了。

- 按照和上一题一样的思维模式来优化问题:如果有一个位置的 DP 值比在它左边的某个位置的 DP 值小(或是等于),那左边的那个位置就没用了。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。

- 按照和上一题一样的思维模式来优化问题:如果有一个位置的 DP 值比在它左边的某个位置的 DP 值小(或是等于),那左边的那个位置就没用了。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。
- $f_i = a_i + \min\{f_i\}$,要求 j 和 i 相距不超过 k。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 39 / 60

- 按照和上一题一样的思维模式来优化问题:如果有一个位置的 DP 值比在它左边的某个位置的 DP 值小(或是等于),那左边的那个位置就没用了。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。
- $f_i = a_i + \min\{f_i\}$,要求 j 和 i 相距不超过 k。
- 如果不考虑方程中的距离限制,我们可以使用单调栈,每次插入一个元素之前将不超过它的部分都弹出栈,最后把新元素入栈。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 39 / 60

- 按照和上一题一样的思维模式来优化问题:如果有一个位置的 DP 值比在它左边的某个位置的 DP 值小(或是等于),那左边的那个 位置就没用了。
- 设 f_i 表示到第 i 个元素,并且第 i 个元素恰好被放弃的情况下,所放弃的元素的最小和是多少。
- $f_i = a_i + \min\{f_i\}$, 要求 j 和 i 相距不超过 k。
- 如果不考虑方程中的距离限制,我们可以使用单调栈,每次插入一个元素之前将不超过它的部分都弹出栈,最后把新元素入栈。
- 考虑距离限制: 这表明栈底的一些元素是不能被选择的。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 39 / 60

• 把栈底"打穿",使得可以从栈底弹出那些距离太远的元素。

- 把栈底"打穿", 使得可以从栈底弹出那些距离太远的元素。
- 这样,这个数据结构从栈变成了队列。这里面的元素仍然是单调的, 所以称为单调队列。

- 把栈底"打穿", 使得可以从栈底弹出那些距离太远的元素。
- 这样,这个数据结构从栈变成了队列。这里面的元素仍然是单调的, 所以称为单调队列。
- 每个元素入队一次, 出队一次, 复杂度是 O(n) 的。

• 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,你需要把它分成若干段,使得每一段的和都不超过一个给定值 m。在此基础上,你需要让每一段的最大值的和尽量小。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,你需要把它分成若干段,使得每一段的和都不超过一个给定值 m。在此基础上,你需要让每一段的最大值的和尽量小。
- n < 100000 •

• 设 f_i 表示恰好切到第 i 个元素的最优值。则 $f_i = \min\{f_j + w(j+1,i)\}$ 。其中,w(j+1,i) 表示 j+1 到 i 的最大值。

- 设 f_i 表示恰好切到第 i 个元素的最优值。则 $f_i = \min\{f_j + w(j+1,i)\}$ 。其中,w(j+1,i) 表示 j+1 到 i 的最大值。
- 一个很显然的事情是,随着 i 的增大, f_i 是不降的。

- 设 f_i 表示恰好切到第 i 个元素的最优值。则 $f_i = \min\{f_i + w(j+1, i)\}$ 。其中,w(j+1, i) 表示 j+1 到 i 的最大值。
- -个很显然的事情是,随着 i 的增大, f_i 是不降的。
- 所以、如果两个决策点到 i 的最大值一样、我们选取靠前的一个就 好了。

干逸凡 动态规划 1 2017.07.21 42 / 60

• 把到 *i* 最大值相同的部分合并成一段,记录这一段的最大值,和这一段的决策值。

- 把到 *i* 最大值相同的部分合并成一段,记录这一段的最大值,和这一段的决策值。
- 按决策值为关键字, 把一段的信息扔到一个小根堆里。

- 把到 *i* 最大值相同的部分合并成一段,记录这一段的最大值,和这一段的决策值。
- 按决策值为关键字, 把一段的信息扔到一个小根堆里。
- 每次把小根堆的堆顶用来做决策点。如果发现这个决策点不符合 m 的限制,就把这个决策点弹出;更新完 f_i 后,有可能最后的几段的最大值会发生改变(受 a_i 的影响),做相应的更新即可。

- 把到 *i* 最大值相同的部分合并成一段,记录这一段的最大值,和这一段的决策值。
- 按决策值为关键字,把一段的信息扔到一个小根堆里。
- 每次把小根堆的堆顶用来做决策点。如果发现这个决策点不符合 m 的限制,就把这个决策点弹出;更新完 f_i 后,有可能最后的几段的最大值会发生改变(受 a_i 的影响),做相应的更新即可。
- 需要注意的是,每个点除了要拿当前的堆顶来决策,还需要拿在 *m* 限制下最靠左的点也进行一次决策。

玩具装箱

玩具装箱

• 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。你需要把序列切成若干段。每一段 [i,j] 产生的代价是 $(a_i + a_{i+1} + ... + a_j + j - i - L)^2$ 。你需要最小化代价总和。

- 给定一个正整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$ 。你需要把序列切成若干段。每一段 [i,j] 产生的代价是 $(a_i + a_{i+1} + ... + a_j + j i L)^2$ 。你需要最小化代价总和。
- $n \le 100000 \circ$

• 设
$$s_i = a_1 + a_2 + ... + a_i$$
, 则代价式可以化为 $(s_j - s_{i-1} + j - i - L)^2$ 。

- 设 $s_i = a_1 + a_2 + ... + a_i$,则代价式可以化为 $(s_j s_{i-1} + j i L)^2$ 。
- 设 $s_j + j L = b_j$, $s_{i-1} + i = c_i$, 则代价式可以进一步化为 $(b_i c_i)^2$ 。

- 设 $s_i = a_1 + a_2 + ... + a_i$,则代价式可以化为 $(s_j s_{i-1} + j i L)^2$ 。
- 设 $s_j + j L = b_j$, $s_{i-1} + i = c_i$, 则代价式可以进一步化为 $(b_j c_i)^2$ 。
- 设 f_i 表示切到第 i 个元素的最小代价和,则 $f_i = \min\{f_j + (b_i c_j)^2\}$ 。

- 设 $s_i = a_1 + a_2 + ... + a_i$,则代价式可以化为 $(s_j s_{i-1} + j i L)^2$ 。
- 设 $s_j + j L = b_j$, $s_{i-1} + i = c_i$, 则代价式可以进一步化为 $(b_j c_i)^2$ 。
- 设 f_i 表示切到第 i 个元素的最小代价和,则 $f_i = \min\{f_j + (b_i c_j)^2\}$ 。
- 把转移式的平方项拆开,则 $f_i = b_i^2 + \min\{f_j + c_i^2 2b_i \times c_j\}$ 。

• 看上去,这个方程已经不能再简化了,所以我们需要一些特殊的技巧来继续优化。

- 看上去,这个方程已经不能再简化了,所以我们需要一些特殊的技巧来继续优化。
- 考虑两个决策点 j 和 k,不妨设 j > k。如果用 j 转移比 k 优,则有: $f_j + c_i^2 2b_i \times c_j < f_k + c_k^2 2b_i \times c_k$ 。

- 看上去,这个方程已经不能再简化了,所以我们需要一些特殊的技巧来继续优化。
- 考虑两个决策点 j 和 k, 不妨设 j > k。如果用 j 转移比 k 优,则有: $f_j + c_j^2 2b_i \times c_j < f_k + c_k^2 2b_i \times c_k$ 。
- 再设 $f_j + c_j^2 = d_j$, 则上式可以写成 $d_j d_k < 2b_i \times (c_j c_k)$ 。

- 看上去,这个方程已经不能再简化了,所以我们需要一些特殊的技巧来继续优化。
- 考虑两个决策点 j 和 k, 不妨设 j > k。如果用 j 转移比 k 优,则有: $f_j + c_j^2 2b_i \times c_j < f_k + c_k^2 2b_i \times c_k$ 。
- 再设 $f_j + c_j^2 = d_j$,则上式可以写成 $d_j d_k < 2b_i \times (c_j c_k)$ 。
- 注意到 $c_j > c_k$,所以我们可以把 $(c_j c_k)$ 直接除过去,变成 $2b_i > \frac{d_j d_k}{c_j c_k}$ 。

• 不等式右边的部分,可以看成平面上两个点 (c_j,d_j) 和 (c_k,d_k) 的斜率。

- 不等式右边的部分,可以看成平面上两个点 (c_j,d_j) 和 (c_k,d_k) 的斜率。
- 我们可以按顺序把点 (c_j,d_j) 加到平面里,并维护一个下凸壳。

- 不等式右边的部分,可以看成平面上两个点 (c_j,d_j) 和 (c_k,d_k) 的斜率。
- 我们可以按顺序把点 (c_i,d_i) 加到平面里,并维护一个下凸壳。
- 一个性质: 不在下凸壳上的点不可能成为决策点。

- 不等式右边的部分,可以看成平面上两个点 (c_j, d_j) 和 (c_k, d_k) 的斜率。
- 我们可以按顺序把点 (c_i, d_i) 加到平面里,并维护一个下凸壳。
- 一个性质: 不在下凸壳上的点不可能成为决策点。
- 证明? 利用之前写出的斜率型不等式。

• 在凸壳上挑出 i 的最优决策点: 利用不等式在凸壳上依次比较。

- 在凸壳上挑出 i 的最优决策点: 利用不等式在凸壳上依次比较。
- bi 递增: 一个决策点被比下去后, 就不可能再成为决策点。

- 在凸壳上挑出 i 的最优决策点: 利用不等式在凸壳上依次比较。
- b_i 递增: 一个决策点被比下去后, 就不可能再成为决策点。
- 写法与单调队列类似(事实上就是一个特殊的单调队列)。

- 在凸壳上挑出 i 的最优决策点: 利用不等式在凸壳上依次比较。
- bi 递增: 一个决策点被比下去后, 就不可能再成为决策点。
- 写法与单调队列类似(事实上就是一个特殊的单调队列)。
- 复杂度 o(n)。

• 农夫 John 准备扩大他的农场,他正在考虑 n 块长方形的土地。每块土地的长 a_i 宽 b_i 都不超过 1000000。

- 农夫 John 准备扩大他的农场,他正在考虑 n 块长方形的土地。每块土地的长 a_i 宽 b_i 都不超过 1000000。
- 每块土地的价格是它的面积,但 John 可以同时购买多块土地。这些土地的价格是它们最大的长乘以它们最大的宽,但是土地的长宽不能交换。如果购买买一块 3×5 的地和一块 5×3 的地,则他需要付 $5\times 5=25$ 。

- 农夫 John 准备扩大他的农场,他正在考虑 n 块长方形的土地。每块土地的长 a_i 宽 b_i 都不超过 1000000。
- 每块土地的价格是它的面积,但 John 可以同时购买多块土地。这些土地的价格是它们最大的长乘以它们最大的宽,但是土地的长宽不能交换。如果购买买一块 3×5 的地和一块 5×3 的地,则他需要付 $5\times 5=25$ 。
- 你需要计算: 农夫 John 把所有土地都买下的最小代价。

- 农夫 John 准备扩大他的农场,他正在考虑 n 块长方形的土地。每块土地的长 a_i 宽 b_i 都不超过 1000000。
- 每块土地的价格是它的面积,但 John 可以同时购买多块土地。这些土地的价格是它们最大的长乘以它们最大的宽,但是土地的长宽不能交换。如果购买买一块 3×5 的地和一块 5×3 的地,则他需要付 $5\times 5=25$ 。
- 你需要计算: 农夫 John 把所有土地都买下的最小代价。
- n < 100000 •

● 首先,如果一块土地的长和宽都比另外的某块土地小,那么我们可以直接不考虑它(思考:如何判断?)。

- 首先,如果一块土地的长和宽都比另外的某块土地小,那么我们可以直接不考虑它(思考:如何判断?)。
- 去掉这些无用的土地后,考虑把土地按长从大到小排序。则排序后的宽一定是从小到大的。

- 首先,如果一块土地的长和宽都比另外的某块土地小,那么我们可以直接不考虑它(思考:如何判断?)。
- 去掉这些无用的土地后,考虑把土地按长从大到小排序。则排序后的宽一定是从小到大的。
- 这时,一次的购买一定是选择连续的一段土地(否则调整后可以更优)。

- 首先,如果一块土地的长和宽都比另外的某块土地小,那么我们可以直接不考虑它(思考:如何判断?)。
- 去掉这些无用的土地后,考虑把土地按长从大到小排序。则排序后的宽一定是从小到大的。
- 这时,一次的购买一定是选择连续的一段土地(否则调整后可以更优)。
- ∂f_i 表示购买到第 i 块土地时的最小代价。

- 首先,如果一块土地的长和宽都比另外的某块土地小,那么我们可以直接不考虑它(思考:如何判断?)。
- 去掉这些无用的土地后,考虑把土地按长从大到小排序。则排序后的宽一定是从小到大的。
- 这时,一次的购买一定是选择连续的一段土地(否则调整后可以更优)。
- $\bullet f_i = \min\{f_{j-1} + a_j \times b_i\} \circ$

• 考虑 j > k 时,选 j 进行转移比选 k 进行转移更优的条件:

- 考虑 j > k 时,选 j 进行转移比选 k 进行转移更优的条件:
- $f_{j-1} + a_j \times b_i \leq f_{k-1} + a_k \times b_i$ •

- 考虑 j > k 时,选 j 进行转移比选 k 进行转移更优的条件:
- $\bullet \ f_{j-1} + a_j \times b_i \le f_{k-1} + a_k \times b_i \circ$
- 利用这个式子即可化出斜率优化的方程。

• 对于斜率优化题而言,最核心的式子大致形如 $s_i > \frac{y_j - y_k}{x_j - x_k}$ 。

- 对于斜率优化题而言,最核心的式子大致形如 $s_i > \frac{y_i y_k}{x_i x_k}$ 。
- x_i 单调/不单调:顺序维护凸壳/平衡树维护凸壳(或是 CDQ 分治)。

- 对于斜率优化题而言,最核心的式子大致形如 $s_i > \frac{y_i y_k}{x_j x_k}$ 。
- x_i 单调/不单调:顺序维护凸壳/平衡树维护凸壳(或是 CDQ 分治)。
- si 单调/不单调: 在凸壳上单调维护/在凸壳上二分。

- 对于斜率优化题而言,最核心的式子大致形如 $s_i > \frac{y_j y_k}{x_i x_k}$ 。
- x_i 单调/不单调:顺序维护凸壳/平衡树维护凸壳(或是 CDQ 分 治)。
- s_i 单调/不单调:在凸壳上单调维护/在凸壳上二分。
- 最容易出错的地方: 正负号。

- 对于斜率优化题而言,最核心的式子大致形如 $s_i > \frac{y_j y_k}{x_j x_k}$ 。
- x_i 单调/不单调: 顺序维护凸壳/平衡树维护凸壳(或是 CDQ 分治)。
- si 单调/不单调: 在凸壳上单调维护/在凸壳上二分。
- 最容易出错的地方: 正负号。
- 对动态规划而言(甚至是对于很多其它类型的题目),凸壳(凸性) 是一种非常有用的用于优化的结构,斜率优化是其中最典型的一种。

• 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,对于每个 i,你需要找出 $a_j + \sqrt{|i-j|}$ 的最大值。

- 给定一个序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,对于每个 i,你需要找出 $a_j + \sqrt{|i-j|}$ 的最大值。
- n < 100000 •

• 对于每一个 *i*,考虑对大于 *i* 和小于 *i* 两部分分别求最大值,然后 再取一个最大的。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 54 / 60

- 对于每一个 *i*,考虑对大于 *i* 和小于 *i* 两部分分别求最大值,然后 再取一个最大的。
- 如果对于 k < j < i, $a_j + \sqrt{i-j} > a_k + \sqrt{i-k}$, 那么对于 i+1, i+2, ..., j 永远比 k 优秀。这是因为 $\sqrt{i-j} \sqrt{i-k} > \sqrt{i+c-j} \sqrt{i+c-k}$ 。

- 对于每一个 *i*,考虑对大于 *i* 和小于 *i* 两部分分别求最大值,然后 再取一个最大的。
- 如果对于 k < j < i, $a_j + \sqrt{i-j} > a_k + \sqrt{i-k}$, 那么对于 i+1, i+2, ..., j 永远比 k 优秀。这是因为 $\sqrt{i-j} \sqrt{i-k} > \sqrt{i+c-j} \sqrt{i+c-k}$ 。
- 对于满足这样的条件的题目,我们可以使用决策单调性优化来优化 转移。

• 优化方法: 先假设对于所有的位置, 都拿位置 1 做决策点。

- 优化方法: 先假设对于所有的位置, 都拿位置 1 做决策点。
- 考虑加入一个 2。如果有某个位置, 用 2 决策比 1 优, 那么对于之后的部分, 2 永远比 1 优。

- 优化方法: 先假设对于所有的位置, 都拿位置 1 做决策点。
- 考虑加入一个 2。如果有某个位置,用 2 决策比 1 优,那么对于之后的部分,2 永远比 1 优。
- 所以,我们可以二分求出第一个 2 比 1 优的位置(需要特判 2 永远 比 1 劣的情况)。

- 优化方法: 先假设对于所有的位置, 都拿位置 1 做决策点。
- 考虑加入一个 2。如果有某个位置, 用 2 决策比 1 优, 那么对于之后的部分, 2 永远比 1 优。
- 所以,我们可以二分求出第一个 2 比 1 优的位置(需要特判 2 永远 比 1 劣的情况)。
- 然后, 让 2 把本来全是 1 的转移分走一部分。

• 同样的道理,考虑处理完 j-1,并且已经维护出若干个线段,表示一些连续区间应该用哪个点做决策。

- 同样的道理,考虑处理完 j-1,并且已经维护出若干个线段,表示一些连续区间应该用哪个点做决策。
- 现在 j 被加入,我们从最末尾的线段开始看起,依次判断 j 是不是可以完全代替这个线段原先的决策点。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 56 / 60

- 同样的道理,考虑处理完 *j* 1,并且已经维护出若干个线段,表示一些连续区间应该用哪个点做决策。
- 现在 j 被加入,我们从最末尾的线段开始看起,依次判断 j 是不是可以完全代替这个线段原先的决策点。
- 如果可以,就把这个线段的决策点进行修改;如果不行,这说明可能需要从这个线段的中间切开,前面的部分归原来的决策点,后面的部分归 j。二分求出这个分割点。

- 同样的道理,考虑处理完 j-1,并且已经维护出若干个线段,表示一些连续区间应该用哪个点做决策。
- 现在 j 被加入,我们从最末尾的线段开始看起,依次判断 j 是不是可以完全代替这个线段原先的决策点。
- 如果可以,就把这个线段的决策点进行修改;如果不行,这说明可能需要从这个线段的中间切开,前面的部分归原来的决策点,后面的部分归 j。二分求出这个分割点。
- 每个决策点至多产生一个线段,所以复杂度是 $O(n \log n)$ (log 产生 在二分)。

• 给定一个整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,你需要从序列中选出恰好 m 个元素,使得相邻两个元素的距离大于等于 k。在此基础上,你需要使这些元素的和尽量大。

- 给定一个整数序列 $a_1, a_2, ..., a_n$,你需要从序列中选出恰好 m 个元素,使得相邻两个元素的距离大于等于 k。在此基础上,你需要使这些元素的和尽量大。
- $n, m, k \leq 1000$ •

• 设 $f_{i,j}$ 表示在前 i 个数中选择了恰好 j 个时,能获得的最大权值 (第 i 个不一定需要入选)。

- 设 $f_{i,j}$ 表示在前 i 个数中选择了恰好 j 个时,能获得的最大权值(第 i 个不一定需要入选)。
- 第 i 个不选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ 。

- 设 $f_{i,j}$ 表示在前 i 个数中选择了恰好 j 个时,能获得的最大权值(第 i 个不一定需要入选)。
- 第 i 个不选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ 。
- 第 i 个入选: $f_{i,j} = f_{i-k,j-1} + a_i$ 。

- 设 $f_{i,j}$ 表示在前 i 个数中选择了恰好 j 个时,能获得的最大权值(第 i 个不一定需要入选)。
- 第 i 个不选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ 。
- 第 i 个入选: $f_{i,j} = f_{i-k,j-1} + a_i$ 。
- 两者取一个较大的进行转移。

- 设 $f_{i,j}$ 表示在前 i 个数中选择了恰好 j 个时,能获得的最大权值(第 i 个不一定需要入选)。
- 第 i 个不选: $f_{i,j} = f_{i-1,j}$ 。
- 第 i 个入选: $f_{i,j} = f_{i-k,j-1} + a_i$ 。
- 两者取一个较大的进行转移。
- $n, m, k \le 100000$?

• 如果仍然采用动态规划的思路,是没有优化的余地的。

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 59 / 60

- 如果仍然采用动态规划的思路,是没有优化的余地的。
- 动态规划容易在转移部分进行优化, 但难以优化状态数。

- 如果仍然采用动态规划的思路,是没有优化的余地的。
- 动态规划容易在转移部分进行优化, 但难以优化状态数。
- $n, m, k \le 100000$ 的做法存在,但和动态规划的思维走向完全不同。

- 如果仍然采用动态规划的思路,是没有优化的余地的。
- 动态规划容易在转移部分进行优化, 但难以优化状态数。
- $n, m, k \le 100000$ 的做法存在,但和动态规划的思维走向完全不同。
- 具体做法(有时间才讲):

- 如果仍然采用动态规划的思路,是没有优化的余地的。
- 动态规划容易在转移部分进行优化,但难以优化状态数。
- n, m, k < 100000 的做法存在,但和动态规划的思维走向完全不同。
- 具体做法(有时间才讲):
- *m* = 2 的特殊情况:可以使用堆优化的贪心。

动态规划 1 2017.07.21 59 / 60

- 如果仍然采用动态规划的思路,是没有优化的余地的。
- 动态规划容易在转移部分进行优化,但难以优化状态数。
- n, m, k < 100000 的做法存在,但和动态规划的思维走向完全不同。
- 具体做法(有时间才讲):
- *m* = 2 的特殊情况:可以使用堆优化的贪心。
- 一般情况: 凸函数的性质。

动态规划 1 2017.07.21 59 / 60

Thanks for listening.

王逸凡 动态规划 1 2017.07.21 60 / 60