

# 作业第十五题报告

PB18020539 黄韞飞

1.作业题目：设体系的能量为 $H = x^2/2\sigma_x^2 + y^2/2\sigma_y^2$ （以 $kT$ 为单位），采用Metropolis抽样法计算 $\langle x^2 \rangle, \langle y^2 \rangle, \langle x^2 + y^2 \rangle$ ，并与解析的结果进行比较。抽样时依次在二维平面上标出Markov链点的分布从而形象地理解Markov链

## 2.算法与公式

首先从理论上推导出 $\langle x^2 \rangle, \langle y^2 \rangle, \langle x^2 + y^2 \rangle$ 的解析结果：

粒子的能量：

$$H = k_B T \left( \frac{x^2}{2\sigma_x^2} + \frac{y^2}{2\sigma_y^2} \right)$$

根据Boltzmann Distribution：

$$\begin{aligned} p(x, y) &= A \exp\left(-\left(\frac{x^2}{2\sigma_x^2} + \frac{y^2}{2\sigma_y^2}\right)\right) \\ \frac{1}{A} &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \exp\left(-\left(\frac{x^2}{2\sigma_x^2} + \frac{y^2}{2\sigma_y^2}\right)\right) dx dy = 2\pi\sigma_x\sigma_y \\ \Rightarrow p(x, y) &= \frac{\exp\left(-\left(\frac{x^2}{2\sigma_x^2} + \frac{y^2}{2\sigma_y^2}\right)\right)}{2\pi\sigma_x\sigma_y} = f(x)g(y) \\ f(x) &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_x} \exp\left(-\frac{x^2}{2\sigma_x^2}\right), g(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_y} \exp\left(-\frac{y^2}{2\sigma_y^2}\right) \end{aligned}$$

是一个二维正态分布，所以可以计算出：

$$\langle x^2 \rangle = \sigma_x^2, \langle y^2 \rangle = \sigma_y^2, \langle x^2 + y^2 \rangle = \sigma_x^2 + \sigma_y^2$$

## Metropolis抽样算法描述

定义初始位置 $(x_n, y_n)$ ，假设步长为 $\delta$ ，产生随机数 $\xi, \eta \in [0, 1]$ ，

则可以构造出下一步的试探解 $x_t = x_n + \delta(\xi - 1/2), y_t = y_n + \delta(\eta - 1/2)$ ，

概率之比为 $r = p(x_t, y_t)/p(x_n, y_n) = \exp\left(\frac{x_n^2 - x_t^2}{2\sigma_x^2} - \frac{y_n^2 - y_t^2}{2\sigma_y^2}\right)$ ，然后产生另一个随机数 $\zeta \in (0, 1)$

若 $\zeta < \min(1, r)$ ，则 $x_{n+1} = x_t$ ，否则 $x_{n+1} = x_n$

## 3.计算结果与讨论

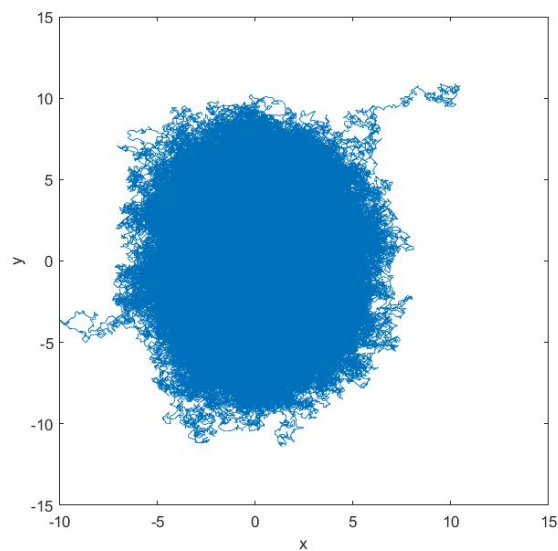
取参数为： $\delta = 0.5, \sigma_x = 2, \sigma_y = 3$ ，初始位置(10,10)，热化步数 $M = 5E5$ ，平衡态步数 $N = 1E6$ ，得到结果：

E:\2020秋计算物理\作业题15\题15.exe

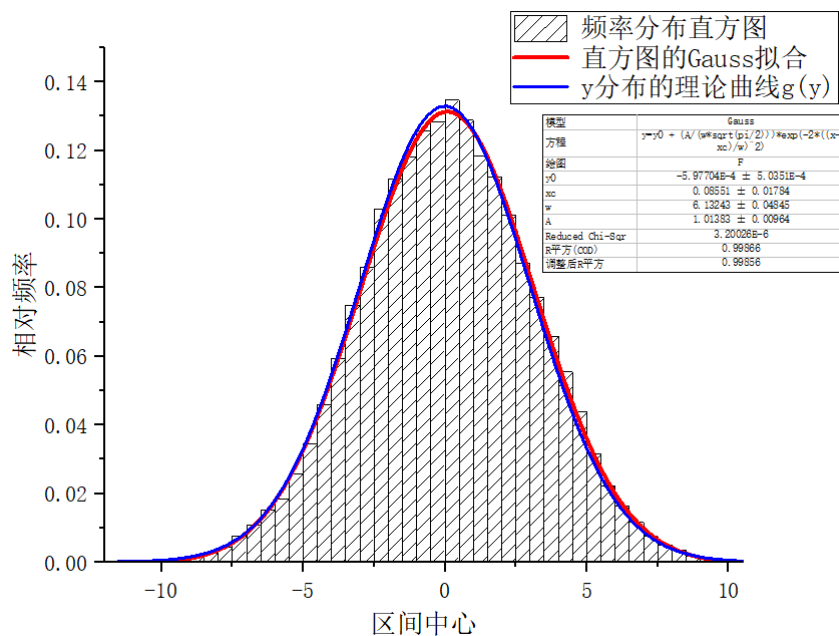
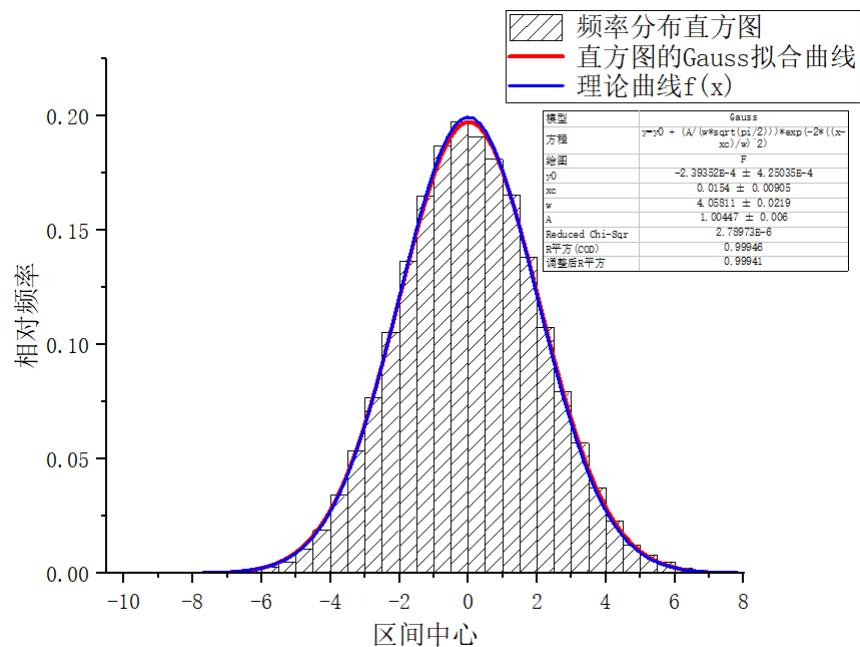
```
x^2=4.035600
y^2=8.971876
x^2+y^2=13.007476
```

理论值为 $\langle x^2 \rangle = \sigma_x^2 = 4, \langle y^2 \rangle = \sigma_y^2 = 9, \langle x^2 + y^2 \rangle = \sigma_x^2 + \sigma_y^2 = 13$ ，较为接近，相对误差在 $10^{-3}$ 量级

将数据导入MATLAB画图如下：



可以直观的看到Markov Chain的演化：从初始位置(10,10)逐渐向平衡位置靠拢。在平衡态时，由于满足正态分布，粒子的位置几乎完全被限制在 $[-3\sigma, 3\sigma]$ 之间，分别画出平衡态x和y的分布直方图



拟合得到的结果与解析结果 $f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_x} \exp(-\frac{x^2}{2\sigma_x^2})$ ,  $g(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_y} \exp(-\frac{y^2}{2\sigma_y^2})$ 很接近

#### 4.结论

本题利用Metropolis抽样计算了粒子在二维正态分布情形下的 $\langle x^2 \rangle$ ,  $\langle y^2 \rangle$ ,  $\langle x^2 + y^2 \rangle$ , 取步长 $\delta = 0.5$ , 方差 $\sigma_x = 2$ ,  $\sigma_y = 3$ , 得到 $\langle x^2 \rangle = 4.035600$ ,  $\langle y^2 \rangle = 8.971876$ ,  $\langle x^2 + y^2 \rangle = 13.007476$ , 与理论值的偏差在 $10^{-3}$ 量级, 同时, 画出的Markov链点也有正态分布的特征 (如 $3\sigma$ 原则),  $x$ ,  $y$ 方向的分布满足正态分布。