# 大作业报告: 4f 系统实现边缘提取

# PB18020539 黄韫飞

基于傅里叶光学中的 4f 系统 (所有系统参数自定),实现光学图像的边缘提取。研究:1)理论推导出边缘提取算子尺寸与空间复滤波器间空间分布的关系,可利用严格的公式进行推导;2)给出空间复滤波器的振幅和位相分布;3)找一些图片,验证滤波器在边缘提取的效果。

## 第一部分 边缘提取算子对应空间复滤波器的理论推导

假设算子对应的矩阵为 $A_{m\times m}$ ,要变换到  $N\times N$  的屏幕上,则算子的(1,1)点处在屏幕的 $(\frac{N-m-1}{2},\frac{N-m-1}{2})$ 位置,则采用离散傅里叶变换:

$$Y_{p+1,q+1} = \sum_{i=0}^{N-1} \sum_{k=0}^{N-1} \omega_n^{jp} \omega_n^{kq} X_{j+1,k+1}, 0 < p, q < N$$

其中 $\omega_N = e^{-i\frac{2\pi}{N}}$ 。 X 即为空间复滤波器的矩阵求和范围缩小至算子所在的 $m \times m$  区域,则:

$$Y_{p+1,q+1} = \sum_{j=N_0}^{N_1} \sum_{k=N_0}^{N_1} \omega_n^{jp} \omega_n^{kq} X_{j-N_0+1,k-N_0+1}, 0 < p, q < N$$

其中
$$N_0 = \frac{N-3-m}{2}$$
,  $N_1 = \frac{N-3+m}{2}$ 

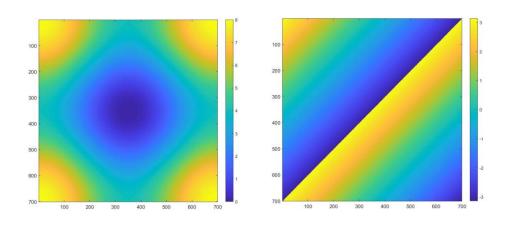
#### 第二部分 空间复滤波器的振幅和位相分布

本次程序采用的是 Laplace 算子。写成差分形式为:

 $\nabla^2 f = f(x+1,y) + f(x-1,y) + f(x,y+1) + f(x,y-1) - 4f(x,y)$  写成算符的形式为:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

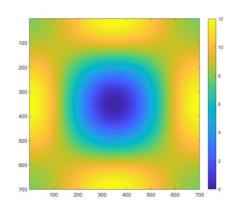
做 FFT, 并将 FFT 得到的 H 矩阵设置为与屏幕一样大的 N×N, 文件夹中 USTC. jpg 的宽度为 N=700, 用到的函数为 fftshift(fft2(A, N, N)), 运行得到 H 的振幅和位相分布:

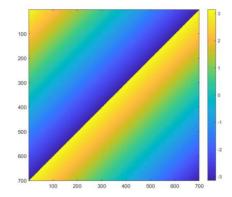


在一些文献中,也用拉普拉斯算子的另一种形式:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -8 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

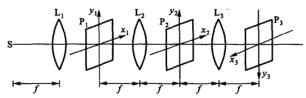
其傅里叶变换后得到的振幅和位相如下:





## 第三部分 程序简介

下图是传播的光路



P1 为待处理的图像 g(x1,y1)。用 RSDiff. m 函数模拟衍射传播 f 后,至 L2 前入射面。得到 U1。经过透镜相当于乘相位 $\exp(-\frac{ikr^2}{2z})$ 。之后传播 f 至 P2 面,P2 面为 g 的频谱 G(u,v)。与第二部分中得到的 H 相乘得到 G(u,v)H(u,v)。再经过两段 f 和一个透镜,相当于傅里叶变换,得到 g(x3,y3)=g\*h,\*代表卷积。

#### 第四部分 程序与运行结果

- % 4f system in fourier optics to detect the edge of a p icture
- clear,clc,clf
- 3. Figure=im2double(imread('USTC.jpg'));
- 4. Input(:,:)=sqrt(Figure(:,:,3));
- 5. nfig=length(Input);
- 6. lambda=1;f=1500;stepxy=1;k=2\*pi/lambda;nscreen=nfig;
- 7. A=[0,1,0;1,-4,1;0,1,0];
- 8. H=fftshift(fft2(A,nscreen,nscreen));
- 9. x=-(nscreen/2):stepxy:(nscreen/2-stepxy);y=x';
- 10. [XX,YY]=meshgrid(x,y);
- 11. r=sqrt(XX.^2+YY.^2);
- 12. Screen=zeros(nscreen,nscreen);
- 13. Screen((nscreen-nfig)/2+1:(nscreen+nfig)/2,(nscreen-nfig)/2+1:(nscreen+nfig)/2)=Input;

```
14. U1=RSDiff(f,x,k,Screen);
15. Phi=exp(-1i*k*r.^2/(2*f));
16. imshow(abs(U1).^2)
17. U11=U1.*Phi;
18. U2=RSDiff(f,x,k,U11);
19. figure;
20. imshow(abs(U2).^2);
21. U22=U2.*H;
22. figure;
23. imshow(abs(U22).^2)
24. U23=RSDiff(f,x,k,U22);
25. U24=U23.*Phi;
26. U3=RSDiff(f,x,k,U24);
27. figure;
28. imshow(abs(U3).^2);
29. figure;
30. imshow(abs(conv2(Input,A,'same')).^2);
```

### 其中 RSDiff. m 函数如下:

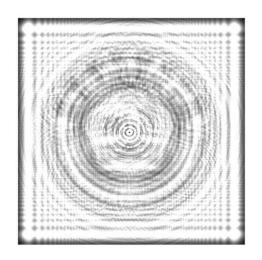
```
1. function Out = RSDiff(z,s,k,object)
2. %function RSDiff uses the formula in article2006 to cal culate image
3. eta=s;x=s;y=s;
4. n=length(s);
5. U=[object,zeros(n,n-1);zeros(n-1,n),zeros(n-1,n-1)];
6. X=[x(1)-s(n+1-(1:(n-1))),x((n:2*n-1)-n+1)-s(1)];
7. Y=[y(1)-eta(n+1-(1:(n-1))),y((n:2*n-1)-n+1)-eta(1)];
8. [XX,YY]=meshgrid(X,Y);
9. r=sqrt(XX.^2+YY.^2+z^2);
10. G=1/(2*pi)*exp(1i*k*r)./r*z./r.*(1./r-1i*k);
11. S=ifft2(fft2(U).*fft2(G));
12. Out=S(n:end,n:end);
13. end
```

### 运行结果:

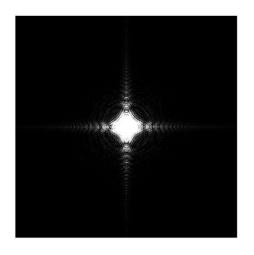
待处理的图像 (大小为 700×700 像素):



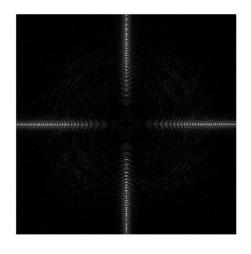
传播至 U1 的图像:



在透镜后焦平面的成像(即上图的频谱)



与 FFT 变换后的边缘提取算子相乘,得到:



再经过两段 f 和一个透镜,得到原图倒立的边缘像:



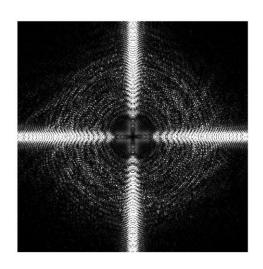
与下图直接用 conv2 函数卷积相比:



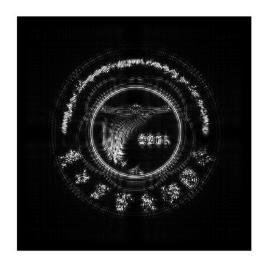
如果改用第二种形式的 Laplace 算子矩阵,即:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -8 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

传播至 U1, U2 的图像与原来相同,乘新的算子后得到:



继续传输到 L3 的后焦平面:



直接利用算符进行卷积得到:



相比较而言,由于衍射效应,4f系统得到的像的边缘分辨不如直接从数学上卷积清晰。但是仍然可以清楚看到圆圈、五瓣梅花、数字 1958、文字等元素的边缘。考虑到本次只是简单探究,我并没有进一步尝试调整参数使得像更清晰。如果要调整参数,需要考虑衍射斑和物的大小关系以及采样频率和空间频率的关系。