## Preuve du calcul de la postérieure pour Thompson Sampling linéaire

On souhaite définir la distribution postérieure des paramètres  $\theta$  d'un modèle linéaire tel que :  $\mathbb{E}(r_{i,t}|x_{i,t},\theta) = <\theta, x_{i,t}>$ , pour tout t et tout i, avec  $x_{i,t}$  le contexte observé pour i à l'instant t et  $r_{i,t}$  la récompense associée.

On suppose au temps t un ensemble d'observations passées  $\mathcal{D}_t = \{(s, i_s, x_{i,s}, r_s)_{s=1}^{t-1}\}$ , dont chaque reward  $r_s$  suit une loi normale en fonction de son contexte correspondant  $x_s$  et des paramètres  $\theta$  du modèle linéaire :  $P(r_s|\theta, x_s) = \mathcal{N}(\theta^T x_s, v^2)$  pour tout  $s \in [1; t[$ . On suppose également un prior gaussien sur les paramètres  $\theta : P(\theta) = \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ .

$$\log P(\theta|\mathcal{D}_t) \propto \log P(\mathcal{D}_t|\theta) + \log P(\theta) \qquad (\operatorname{car} P(\mathcal{D}_t) \text{ constant par rapport à } \theta)$$

$$\propto \sum_t \log P(r_t|\theta, x_t) + \log P(\theta) \qquad (\operatorname{car} P(x_t) \text{ indépendant de } \theta)$$

$$\propto -\frac{1}{2} \sum_t \frac{|\theta^T x_t - r_t|^2}{v^2} - \frac{1}{2} \frac{||\theta||^2}{\sigma^2} \qquad (\operatorname{constante gaussienne ne dépend pas de } \theta)$$

$$\propto -\frac{1}{2v^2} \sum_t (\theta^T x_t x_t^T \theta - 2\theta^T x_t r_t) - \frac{1}{2\sigma^2} \theta^T \theta \qquad (\operatorname{car} r_t^2 \text{ constant par rapport à } \theta)$$

$$= -\frac{1}{2} \theta^T \left( \frac{1}{v^2} \sum_t (x_t x_t^T) + \frac{1}{\sigma^2} I \right) \theta - \theta^T (\frac{1}{v^2} \sum_t (x_t r_t))$$

$$= -\frac{1}{2} \theta^T A_t \theta - \theta^T b_t$$

$$\propto -\frac{1}{2} \left( \theta^T - b_t A_t^{-1} \right)^T A_t \left( \theta^T - b_t A_t^{-1} \right) \qquad (\operatorname{car} b_t^T b_t A_t^{-1} \text{ indépendant de } \theta)$$

avec  $A_t = \frac{1}{v^2} \sum_t (x_t x_t^T) + \frac{1}{\sigma^2} I$ , I la matrice identité et  $b_t = \frac{1}{v^2} \sum_t (x_t r_t)$ .

On reconnait alors une normale multivariée :  $\theta | \mathcal{D}_t \sim \mathcal{N}(b_t A_t^{-1}; A_t^{-1})$ .