石云天

手机:15155370119 · 性别:男

邮箱:yuntianshi 5015@tju.edu.cn · 籍贯:上海

个人主页:yuntianshi.github.io



教育背景

天津大学 未来技术学院, 计算机科学与技术 本科

2020.09 - 目前

天津大学未来技术学院是全国首批 12 所未来技术学院之一,由全校选拔考试前 60 名同学组成,大一大二进行新工科教育与数理高阶课程学习,培养数理基础与学科交叉思维,大三分流至各工科专业。

成绩: 84.5 核心课均分: 92.1 排名: 9/26 辅修学位: 工商管理

安徽师范大学附属中学 实验班 高中

2017.09 - 2020.07

全国高中化学竞赛安徽省二等奖、芜湖市三好学生、担任三年学习委员。

荣誉奖项

天津大学三好学生奖学金	2021.12
美国大学生数学建模竞赛二等奖-Honorable Mention	2021.05 & 2022.05
天津市"互联网+"创新创业计划竞赛二等奖	2022.07
全国大学生数学建模竞赛天津赛区二等奖	2022.11
全国高中化学竞赛安徽省二等奖	2018.07
芜湖市三好学生	2020.04

项目经历与课程设计

基于商用 Wi-Fi 的连续手语语句识别系统 天津大学先进网络实验室

2023.02 - 目前

- 导师: 张蕾
- 基于 PSD 对原始 CSI 进行手语语句分割,对分割后的孤立片段使用五层 DBN 网络进行特征提取,随后利用 HMM 模型选出最佳匹配的单词,最终利用 N-gram 模型对预测效果进行检验

面向元宇宙应用的多人交互场景重建与生成。天津大学三维数据研究组

2022.05 - 2023.04

- 导师: 李坤
- 利用稀疏多相机采集系统采集人物姿态与场景数据,进行物品标注,恢复人体模型。利用概率函数与特征映射选择接触点,通过环境约束进行优化穿模问题,重建人与场景、人与人之间的交互过程

仿生扑翼飞行机器人 2022.05

• 依据鸟类扑翼飞行的仿生学原理,利用双摇杆结构设计并制作了一台扑翼飞行器

智能越障抓取履带机器人

2022.05

• 以 Tankbot 履带机器人为基础,设计实现了一套用于自适应越障并抓取目标物体的控制算法

基干麦克纳姆轮的全方位移动小车

2021.01

• 利用麦克纳姆轮全方位移动特性,设计并制作一台可灵活移动的火星探测小车

智能循迹投放物流车

2021.01

• 利用电磁铁设计并实现物料投放装置,制作一台能够自动循迹并定点投放的 Arduino 物流车

学生工作

天津大学未来技术学院智能2班团支书

2021.09 - 目前

天津大学团委宣传部调研室主席

2020.10 - 2022.10

课外活动

《数学分析 B》 助教 2022.02

《C++ 程序设计》学业讲师

2022.02