

# 图的两种遍历算法

20123211 高雨晴

## 0. 概述

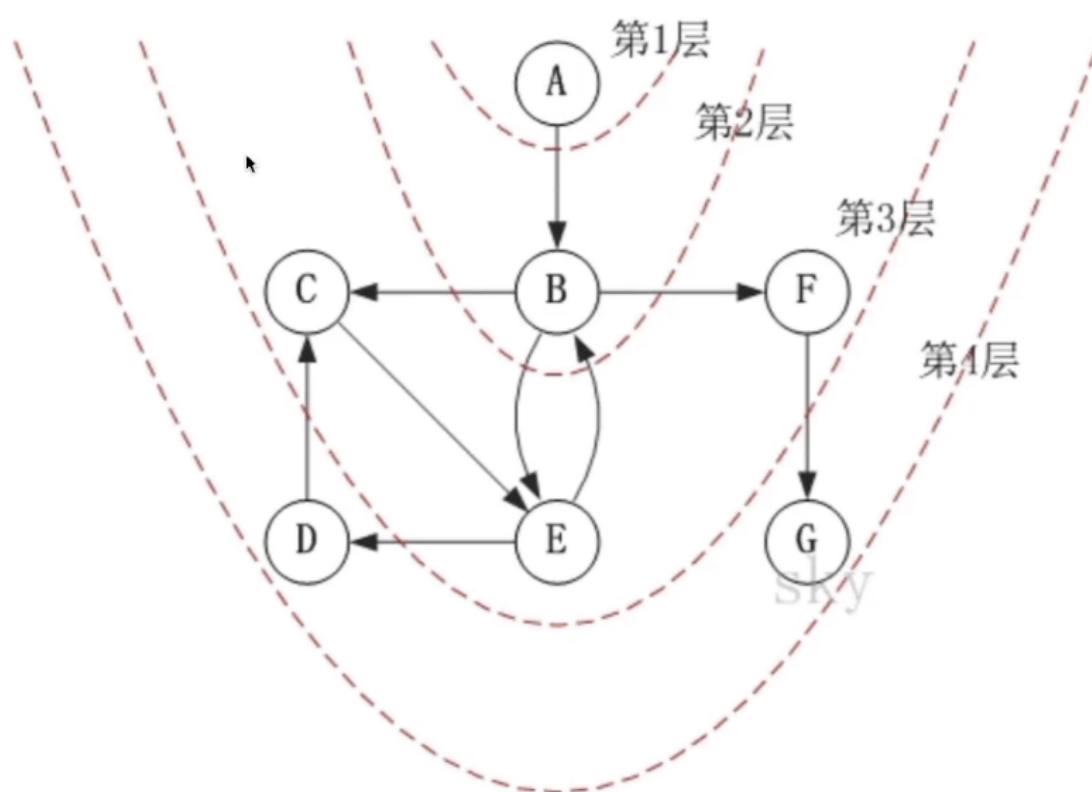
概要说明本实验的内容、主要方法或技术、以及实验结果

- 实验内容：实现图的广度优先遍历和深度优先遍历算法。
- 实验方法：使用C++语言，通过MinGW-w64 C/C++编译器
- 实验结果：输出结果和预期相符。

## 1. 实验设计

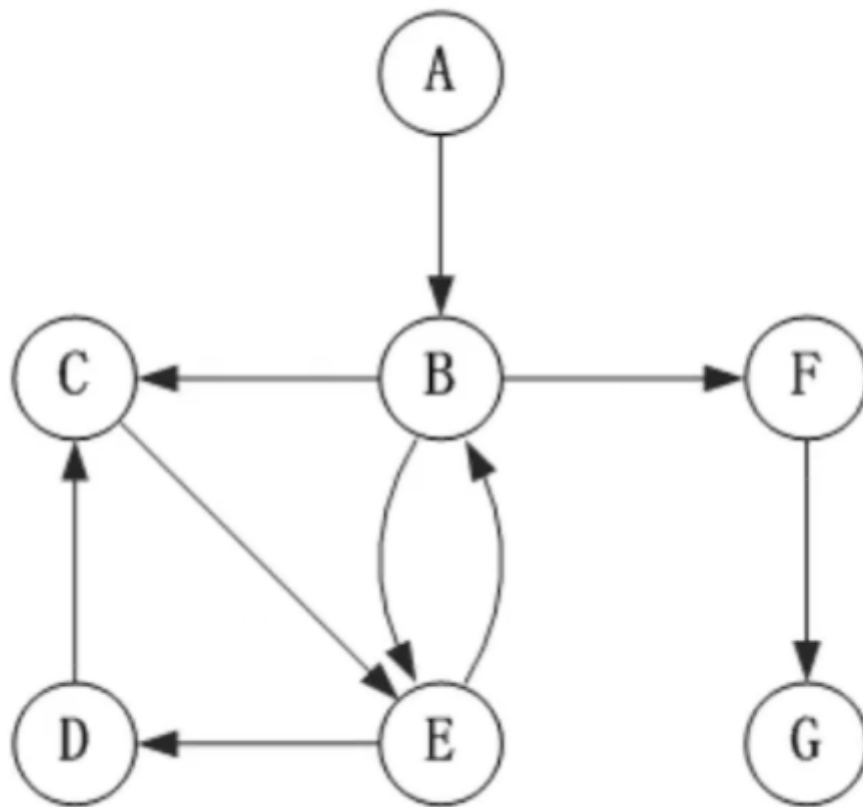
### 1.1 算法实现原理

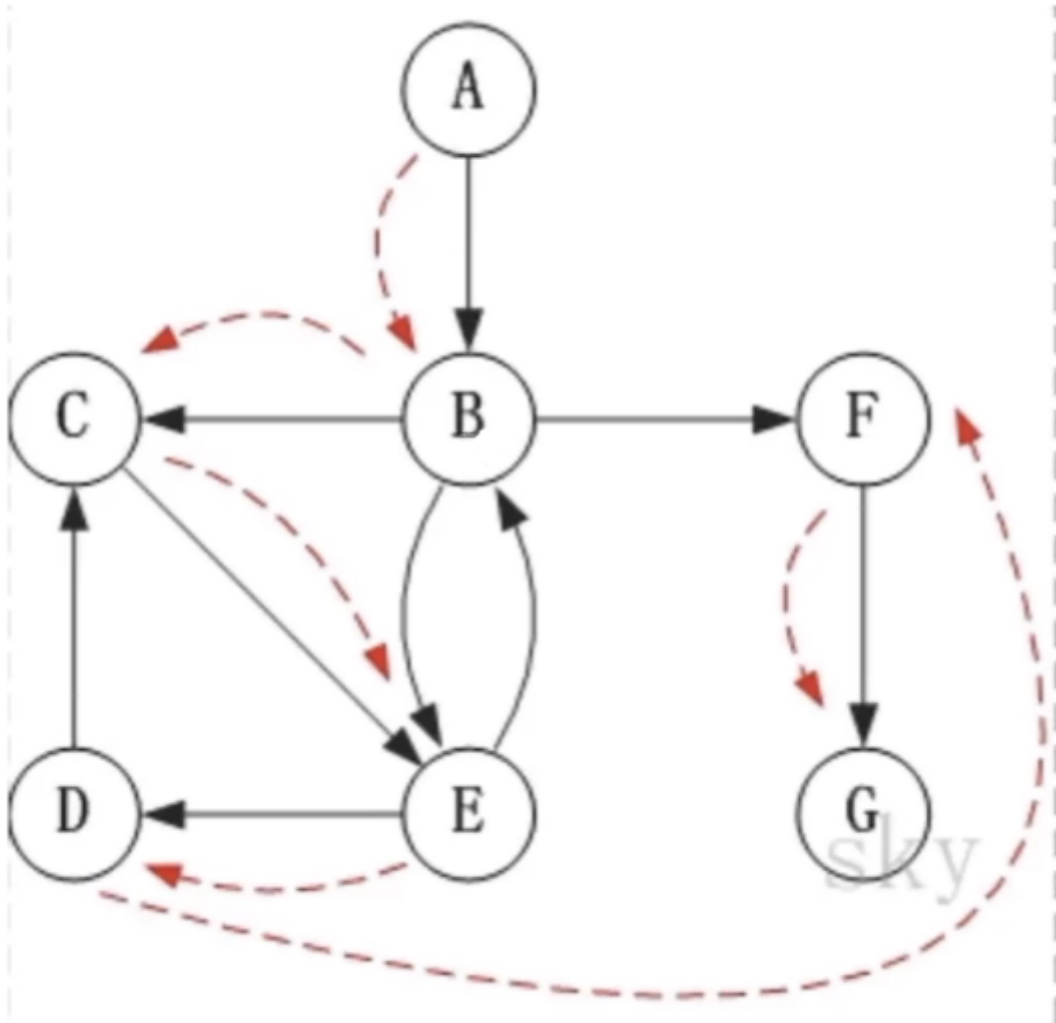
#### 1.1.1 广度优先遍历



- 从图中的某一顶点v出发，在访问v之后依次访问v的各个没有访问到的邻接点。
- 然后，分别从这些邻接点出发，依次访问它们的邻接点，使得先被访问的顶点的邻接点先于后被访问顶点的邻接点被访问，直到图中所有已经被访问的邻接点都被访问到。
- 如果此时途中尚有顶点未被访问，则另选一个未曾访问过的顶点作为新的起始点，重复上述过程直至所有顶点都被访问到。
- 如图所示，广度优先遍历的结果为A-B-C-E-F-D-G

### 1.1.2 深度优先遍历





- 假设初始状态所有顶点都没有被访问，然后从每一个顶点v出发，先访问该顶点。
- 然后，依次从它的各个未被访问的邻接点出发，深度优先遍历图，直到图中所有和v相通的顶点都被访问到
- 遍历完后，还有其他定点没被访问到，则另选一个未被访问的顶点作为起始点。
- 重复上述过程，直到所有顶点都被访问完为止。
- 如图所示，深度优先遍历的结果为A-B-C-E-D-F-G

## 1.2 算法设计与分析

### 1. 定义节点

```
typedef struct eNode {
    int adjVer;           //该边的邻接点编号
    int weight;           //该边的的信息，如权值
    struct eNode* nextEdge; //指向下一条边的指针
}EdgeNode;

typedef struct vNode {
    EdgeNode* firstEdge; //指向第一个边结点
}VNode;

typedef struct list {
    int n;                //顶点个数
    int e;                //边数
}
```

```
VNode adjList[MAX_VERTICE]; //邻接表的头结点数组
}ListGraph;
```

## 2. 定义队列

```
typedef struct quene {           //定义顺序队
    int front;                   //队头指针
    char data[MAX_VERTICE];      //存放队中元素
    int rear;                    //队尾指针
}SqQueue;
```

## 3. 初始化队列，定义出队入队操作

```
// 初始化队列
void initQueue(SqQueue*& q) {
    q = (SqQueue*)malloc(sizeof(SqQueue)); //分配一个空间
    q->front = q->rear = -1;                //置 -1
}

// 判断队列是否为空
bool emptyQueue(SqQueue*& q) {
    if (q->front == q->rear) {               //首指针和尾指针相等，说明为空
        return true;                       //返回真
    }
    else {
        return false;                      //返回假
    }
}

// 进队列
int enqueue(SqQueue*& q, char c) {
    if (q->rear == MAX_VERTICE - 1) {        //判断队列是否已经满了
        return -1;                         //返回 -1
    }
    q->rear++;                              //头指针加 1
    q->data[q->rear] = c;                    //传值
    return c;                              //返回 c
}

// 出队列
int dequeue(SqQueue*& q, char ch) {
    if (q->front == q->rear) {               //判断队列是否已经空了
        return -1;                         //返回假 -1
    }
    q->front++;                             //尾指针加 1
    ch = q->data[q->front];                  //取值
    return ch;                             //返回 ch
}
```

## 4. 创建邻接表

```

void createAdjListGraph(ListGraph* &LG, int A[MAX_VERTICE][MAX_VERTICE], int
n, int e) {
    int i, j;
    EdgeNode* p;
    LG = (ListGraph*)malloc(sizeof(ListGraph));
    for (i = 0; i < n; i++) {
        LG->adjList[i].firstEdge = NULL;           //给邻接表中所
有头结点指针域置初值
    }
    for (i = 0; i < n; i++) {                     //检查邻接矩阵
中的每个元素
        for (j = n - 1; j >= 0; j--) {
            if (A[i][j] != 0) {                  //存在一条边
                p = (EdgeNode*)malloc(sizeof(EdgeNode)); //申请一个结点
                p->adjVer = j;                    //存放邻接点
                p->weight = A[i][j];              //存放权值
                p->nextEdge = NULL;

                p->nextEdge = LG->adjList[i].firstEdge; //头插法
                LG->adjList[i].firstEdge = p;
            }
        }
    }
    LG->n = n;
    LG->e = e;
}

```

## 5. 输出邻接表

```

void displayAdjList(ListGraph* LG) {
    int i;
    EdgeNode* p;
    for (i = 0; i < MAX_VERTICE; i++) {
        p = LG->adjList[i].firstEdge;
        printf("%d:", i);
        while (p != NULL) {
            if (p->weight != INF) {
                printf("%2d[%d]->", p->adjVer, p->weight);
            }
            p = p->nextEdge;
        }
        printf(" NULL\n");
    }
}

```

## 6. 深度优先遍历

```

int visitedDFS[MAX_VERTICE] = { 0 };           //全
局数组，记录是否遍历

void DFS(ListGraph* LG, int v) {
    EdgeNode* p;

```

```

    visitedDFS[v] = 1; //记录已访问，
    标记为1
    printf("%2d", v); //输出顶点编号
    p = LG->adjList[v].firstEdge; //p 指向顶点 v
    的第一个邻接点
    while (p != NULL) {
        if (visitedDFS[p->adjVer] == 0 && p->weight != INF) { //如果 p-
        >adjVer 没被访问，递归访问它
            DFS(LG, p->adjVer);
        }
        p = p->nextEdge; //p 指向顶点 v
        的下一个邻接点
    }
}

```

## 7. 广度优先遍历

```

void BFS(ListGraph* LG, int v) {
    int ver; //定义出队
    顶点
    EdgeNode* p;
    SqQueue* sq; //定义指针
    initQueue(sq); //初始化队
    列
    int visitedBFS[MAX_VERTICE] = { 0 };
    //初始化访问标记数组
    enqueue(sq, v); //初始点进
    队
    printf("%2d", v);
    visitedBFS[v] = 1; //打印并标
    记要出队顶点
    while (!emptyQueue(sq)) { //队为空结
    束循环
        ver = dequeue(sq, v); //出队，并
        得到出队信息
        p = LG->adjList[ver].firstEdge; //指向出队
        的第一个邻接点
        while (p != NULL) { //查找
        ver 的所有邻接点
            if (visitedBFS[p->adjVer] == 0 && p->weight != INF) { //如果没被
            访问
                printf("%2d", p->adjVer); //打印该项
                点信息
                visitedBFS[p->adjVer] = 1; //置已访问
                状态
                enqueue(sq, p->adjVer); //该顶点进
                队
            }
            p = p->nextEdge; //找下一个
            邻接点
        }
    }
    printf("\n");
}

```

## 2. 实验结果说明与分析

### 2.1 实验设置

首先写出我们例子中的图的邻接表。

	A(0)	B(1)	C(2)	D(3)	E(4)	F(5)	G(6)
A(0)	0	1					
B(1)		0	1		1	1	
C(2)			0		1		
D(3)			1	0			
E(4)		1		1	0		
F(5)						0	1
G(6)							0

在主函数中调用两种遍历算法。

```
int main() {
    ListGraph* LG;
    int array[MAX_VERTICE][MAX_VERTICE] = {
        { 0, 1, INF, INF, INF, INF, INF},
        {INF, 0, 1, INF, 1, 1, INF},
        {INF, INF, 0, INF, 1, INF, INF},
        {INF, INF, 1, 0, INF, INF, INF},
        {INF, 1, INF, 1, 0, INF, INF},
        {INF, INF, INF, INF, INF, 0, 1},
        {INF, INF, INF, INF, INF, INF, 0}
    };

    int e = 12;
    createAdjListGraph(LG, array, MAX_VERTICE, e);

    printf("adjacency list: \n");
    displayAdjList(LG);           // 打印邻接表
    printf("\n");

    printf("Depth-First:");       // 深度优先遍历结果
    DFS(LG, 0);                  // 从A（标号为0）出发
    printf("\n");

    printf("Breadth-First:");     // 广度优先遍历结果
    BFS(LG, 0);
    printf("\n");

    system("pause");
    return 0;
}
```

```
}
```

## 2.2 实验结果以及相应的分析

输出结果：

```
adjacency list:
0: 1[1]-> NULL
1: 2[1]-> 4[1]-> 5[1]-> NULL
2: 4[1]-> NULL
3: 2[1]-> NULL
4: 1[1]-> 3[1]-> NULL
5: 6[1]-> NULL
6: NULL

Depth-First: 0 1 2 4 3 5 6
Breadth-First: 0 1 2 4 5 3 6
```

深度优先遍历的结果是 A-B-C-E-D-F-G

广度优先遍历的结果是 A-B-C-E-F-D-G

与我们自行计算的结果相符。

## 3. 总结

在遍历图时，对每个顶点进行访问，若某顶点被标记成为已访问，则不再从它出发进行搜索。因此遍历图的过程实质上是查找每个顶点和其邻接点的过程，耗费的时间取决于采用的储存结构。

在邻接表中，查找每个顶点所需的时间为 $O(|V|)$ ，查找每个邻接点的时间为 $O(|E|)$ ，其中 $V$ 为点的集合， $E$ 为边的集合。故两种算法的时间复杂度为 $O(|V|+|E|)$ 。

## 4. 附录

```
#include<stdio.h>
#include<malloc.h>

#define MAX_VERTICE 7
#define INF 32767

typedef struct eNode {
    int adjVer;
    int weight;
    struct eNode* nextEdge;
}EdgeNode;

typedef struct vNode {
    EdgeNode* firstEdge;
}VNode;

typedef struct list {
    int n;
    int e;
    VNode adjList[MAX_VERTICE];
```



```

}ListGraph;

typedef struct quene {
    int front;
    char data[MAX_VERTICE];
    int rear;
}SqQueue;

//初始化队列
void initQueue(SqQueue*& q) {
    q = (SqQueue*)malloc(sizeof(SqQueue));
    q->front = q->rear = -1;
}

//判断队列是否为空
bool emptyQueue(SqQueue*& q) {
    if (q->front == q->rear) {
        return true;
    }
    else {
        return false;
    }
}

//进队列
int enqueue(SqQueue*& q, char c) {
    if (q->rear == MAX_VERTICE - 1) {
        return -1;
    }
    q->rear++;
    q->data[q->rear] = c;
    return c;
}

//出队列
int dequeue(SqQueue*& q, char ch) {
    if (q->front == q->rear) {
        return -1;
    }
    q->front++;
    ch = q->data[q->front];
    return ch;
}

//创建图的邻接表
void createAdjListGraph(ListGraph* &LG, int A[MAX_VERTICE][MAX_VERTICE], int n,
int e) {
    int i, j;
    EdgeNode* p;
    LG = (ListGraph*)malloc(sizeof(ListGraph));
    for (i = 0; i < n; i++) {
        LG->adjList[i].firstEdge = NULL;
    }
    for (i = 0; i < n; i++) {
        for (j = n - 1; j >= 0; j--) {

```

```

        if (A[i][j] != 0) {
            p = (EdgeNode*)malloc(sizeof(EdgeNode));
            p->adjVer = j;
            p->weight = A[i][j];
            p->nextEdge = NULL;

            p->nextEdge = LG->adjList[i].firstEdge;
            LG->adjList[i].firstEdge = p;
        }
    }
    LG->n = n;
    LG->e = e;
}

//输出邻接表
void displayAdjList(ListGraph* LG) {
    int i;
    EdgeNode* p;
    for (i = 0; i < MAX_VERTICE; i++) {
        p = LG->adjList[i].firstEdge;
        printf("%d:", i);
        while (p != NULL) {
            if (p->weight != INF) {
                printf("%2d[%d]->", p->adjVer, p->weight);
            }
            p = p->nextEdge;
        }
        printf(" NULL\n");
    }
}

//深度优先遍历
int visitedDFS[MAX_VERTICE] = { 0 };
void DFS(ListGraph* LG, int v) {
    EdgeNode* p;
    visitedDFS[v] = 1;
    printf("%2d", v);
    p = LG->adjList[v].firstEdge;
    while (p != NULL) {
        if (visitedDFS[p->adjVer] == 0 && p->weight != INF) {
            DFS(LG, p->adjVer);
        }
        p = p->nextEdge;
    }
}

//广度优先遍历
void BFS(ListGraph* LG, int v) {
    int ver;
    EdgeNode* p;
    SqQueue* sq;
    initQueue(sq);
    int visitedBFS[MAX_VERTICE] = { 0 };
    enqueue(sq, v);

```

```

printf("%2d", v);
visitedBFS[v] = 1;
while (!emptyQueue(sq)) {
    ver = deQueue(sq, v);
    p = LG->adjList[ver].firstEdge;
    while (p != NULL) {
        if (visitedBFS[p->adjVer] == 0 && p->weight != INF) {
            printf("%2d", p->adjVer);
            visitedBFS[p->adjVer] = 1;
            enqueue(sq, p->adjVer);
        }
        p = p->nextEdge;
    }
}
printf("\n");
}

int main() {
    ListGraph* LG;
    int array[MAX_VERTICE][MAX_VERTICE] = {
        { 0, 1, INF, INF, INF, INF, INF},
        {INF, 0, 1, INF, 1, 1, INF},
        {INF, INF, 0, INF, 1, INF, INF},
        {INF, INF, 1, 0, INF, INF, INF},
        {INF, 1, INF, 1, 0, INF, INF},
        {INF, INF, INF, INF, INF, 0, 1},
        {INF, INF, INF, INF, INF, INF, 0}
    };

    int e = 12;
    createAdjListGraph(LG, array, MAX_VERTICE, e);

    printf("adjacency list: \n");
    displayAdjList(LG);
    printf("\n");

    printf("Depth-First:");
    DFS(LG, 0);
    printf("\n");

    printf("Breadth-First:");
    BFS(LG, 0);
    printf("\n");

    system("pause");
    return 0;
}

```