# Лекция по основам электродинамики Yury Holubeu, December 31, 2023

# Contents

1	Main Theory			2	
1.1 Oct		Основ	овные законы электродинамики		
		1.1.1	Ковариантные уравнения движения	2	
		1.1.2	Дуальность	3	
		1.1.3	Ковариантные уравнения Максвелла и их следствия	3	
		1.1.4	Инварианты, действие, преобразования	5	
2	Additional Theory			8	
	2.1 О деталях законов электродинамики			8	
		2.1.1	Где у нас классическая электродинамика, а где квантовая?	8	

## 1 Main Theory

## 1.1 Основные законы электродинамики

#### 1.1.1 Ковариантные уравнения движения

В уравнениях Эйлера-Лагранжа с учетом суммы функции Лагранжа свободной частицы и члена взаимодействия возникает выражение

$$\frac{\partial L}{\partial u^{\mu}} = -mu_{\mu} - \frac{e}{c} \mathcal{A}_{\mu}(x(\tau)),$$

а значит, дифференцирование сложной функции дает

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}\tau} \frac{\partial L}{\partial u^{\mu}} = -m \frac{\mathrm{d}u_{\mu}}{\mathrm{d}\tau} - \frac{e}{c} \partial_{\nu} \mathcal{A}_{\mu} \frac{\mathrm{d}x^{\nu}}{\mathrm{d}\tau} = -\frac{\mathrm{d}p_{\mu}}{\mathrm{d}\tau} - \frac{e}{c} u^{\nu} \partial_{\nu} \mathcal{A}_{\mu}$$

Величина обобщенного импульса, как видим, связана с кинетическим импульсом  $p_{\mu}$  и векторным полем

$$P_{\mu} = -\frac{\partial L}{\partial u^{\mu}} = p_{\mu} + \frac{e}{c} \mathcal{A}_{\mu}.$$

С другой стороны

$$\frac{\partial L}{\partial x^{\mu}} = -\frac{e}{c} u^{\nu} \partial_{\mu} \mathcal{A}_{\nu}$$

В итоге, уравнения движения Эйлера-Лагранжа дают ковариантные выражения

$$\frac{\mathrm{d}p_{\mu}}{\mathrm{d}\tau} = \frac{e}{c} \left( \partial_{\mu} \mathcal{A}_{\nu} - \partial_{\nu} \mathcal{A}_{\mu} \right) u^{\nu}$$

Тензор второго ранга

$$F_{\mu\nu} = \partial_{\mu} \mathcal{A}_{\nu} - \partial_{\nu} \mathcal{A}_{\mu}$$

называют тензором напряженности векторного поля. Здесь

$$\mathcal{A}_{\mu} = (\mathcal{A}_0, \mathcal{A}_{lpha}) = (\mathcal{A}_0, -\mathcal{A}_{lpha}^{\mathbb{E}})$$
 .

Тензор напряженности антисимметричен относительно перестановки индексов

$$F_{\mu\nu} = -F_{\nu\mu}.$$

Отсюда находим, что  $F_{00} = F_{11} = F_{22} = F_{33} = 0$ . Интересно, что его компоненты

$$F_{0\alpha} = \partial_0 \mathcal{A}_{\alpha} - \partial_{\alpha} \mathcal{A}_0 = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{A}_{\alpha}^{\mathrm{E}}}{\partial t} - \nabla_{\alpha} \mathcal{A}_0$$

в точности совпадают с электрическим полем в терминах 4-потенциала:

$$F_{0\alpha} = \mathcal{E}_{\alpha}^{\mathbb{E}}$$

Компоненты

$$F_{\alpha\beta} = \partial_{\alpha} \mathcal{A}_{\beta} - \partial_{\beta} \mathcal{A}_{\alpha} = -\partial_{\alpha} \mathcal{A}_{\beta}^{\mathbb{E}} + \partial_{\beta} \mathcal{A}_{\alpha}^{\mathbb{E}},$$

так что

$$\epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}} F_{\alpha\beta} = -2 \left( \operatorname{rot} \mathcal{A}_{\mathbb{E}} \right)_{\gamma} = -2 \mathcal{H}_{\gamma}^{\mathbb{E}}.$$

Значит,

$$F_{\alpha\beta} = -\epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}} \mathcal{H}_{\gamma}^{\mathbb{E}}.$$

С учетом того, что  $\mathrm{d}\tau=\mathrm{d}t/\gamma, u^\mu=\gamma(c,\boldsymbol{v}),$  найдем компоненты уравнения движения (4.6): при  $\mu\mapsto 0$ 

$$\frac{\mathrm{d}p_0}{\mathrm{d}t} = \frac{e}{c} F_{0\alpha} v^{\alpha} \Rightarrow \frac{\mathrm{d}E}{\mathrm{d}t} = e \mathcal{E} \cdot \boldsymbol{v},$$

т.е. работу силы Лоренца. Аналогично, при  $\mu \mapsto \alpha$  в (4.6) находим действие силы Лоренца

$$\frac{\mathrm{d}p_{\alpha}}{\mathrm{d}t} = \frac{e}{c} \left\{ F_{\alpha 0} c + F_{\alpha \beta} v^{\beta} \right\} \quad \Rightarrow \quad \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{p}_{\mathbb{E}}}{\mathrm{d}t} = e \mathcal{E}_{\mathcal{E}} + \frac{e}{c} \boldsymbol{v}_{\mathbb{E}} \times \mathcal{H}_{\mathbb{E}},$$

где мы учли смену знака при поднимании пространственного индекса у вектора импульса и антисимметричность тензора напряженности поля.

Таким образом, мы показали, что 4 -потенциалы  $\mathcal{A}^{\mu}$  действительно можно отождествить с 4 -вектором пространства-времени Минковского, и они задают законы движения частицы в электромагнитном поле,

$$m\frac{\mathrm{d}u_{\mu}}{\mathrm{d}\tau} = \frac{e}{c}F_{\mu\nu}u^{\nu}.$$

#### 1.1.2 Дуальность

Полностью антисимметричный тензор Леви-Чивиты в пространстве-времени Минковского определяется заданием значения с верхними индексами  $\epsilon^{0123} \stackrel{\text{def}}{=} 1$ . С его помощью можно определить дуальный тензор напряженности  $^4$ 

$$\tilde{F}_{\mu\nu} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\mu'\nu'} F^{\mu'\nu'}$$

Тогда

$$\tilde{F}_{0\alpha} = \frac{1}{2} \epsilon_{0\alpha\beta\gamma} F^{\beta\gamma} = \frac{1}{2} \left( -\epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}} \right) \left( -\epsilon_{\beta\gamma\alpha'}^{\mathbb{E}} \mathcal{H}_{\alpha'}^{\mathbb{E}} \right) = \mathcal{H}_{\alpha}^{\mathbb{E}},$$

в то время как

$$\tilde{F}_{\alpha\beta} = \frac{1}{2} \left\{ \epsilon_{\alpha\beta0\gamma} F^{0\gamma} + \epsilon_{\alpha\beta\gamma0} F^{\gamma0} \right\} = \frac{1}{2} \left\{ -\epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}} \left( -\mathcal{E}_{\gamma}^{\mathbb{E}} \right) + \epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}} \mathcal{E}_{\gamma}^{\mathbb{E}} \right\} = \epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}} \mathcal{E}_{\gamma}^{\mathbb{E}}.$$

Итак, мы установили, что дуальное преобразование  $\tilde{\mathcal{D}}$  соответствует переходу

$$\mathcal{E} \stackrel{\overline{\mathcal{M}}}{\mapsto} \mathcal{H}, \quad \mathcal{H} \stackrel{\overline{\mathcal{D}}}{\mapsto} -\mathcal{E}.$$

Здесь уместно напомнить о понятии пространственной четности  $\lambda_{\mathbb{P}} = \pm 1$  при зеркальном отражении координат векторного евклидова пространства, которое было введено на стр. ??. Если тензор обладает определенной пространственной четностью, то при зеркальной инверсии пространства он переходит сам в себя с мультипликативным фактором, равным  $\lambda_{\mathbb{P}}(-1)^k$ , где k - ранг тензора. При отрицательном значении пространственной четности тензор называют псевдотензором.

(может, потом добавлю теорию, что такое дуальность в общем случае?)

#### 1.1.3 Ковариантные уравнения Максвелла и их следствия

Найдем 4-дивергенцию дуального тензора напряженности

$$\partial_{\mu}\tilde{F}^{\mu\nu} = \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\nu\mu'\nu'} \partial_{\mu} \left( \partial_{\mu'} \mathcal{A}_{\nu'} - \partial_{\nu'} \mathcal{A}_{\mu'} \right) \equiv 0$$

как свертка антисимметричного тензора (Леви-Чивиты) с симметричным, к примеру,  $\partial_\mu\partial_{\mu'}$ . По компонентам: при  $\nu\mapsto 0$ 

$$\partial_{\alpha}\tilde{F}^{\alpha 0} = \nabla \cdot \mathcal{H} = 0, \quad \Rightarrow \quad \operatorname{div} \mathcal{H} = 0$$

При  $\nu \mapsto \alpha$ 

$$\partial_0 \tilde{F}^{0\alpha} + \partial_\beta \tilde{F}^{\beta\alpha} = \frac{1}{c} \partial_t \left( -\mathcal{H}_{\rm E}^{\alpha} \right) + \epsilon_{\beta\alpha\gamma}^{\mathbb{E}} \nabla_\beta \mathcal{E}_{\rm E}^{\gamma} = 0 \Rightarrow \operatorname{rot} \mathcal{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}.$$

Значит, первая пара уравнений Максвелла имеет ковариантный вид в пространствевремени Минковского

$$\partial_{\mu}\tilde{F}^{\mu\nu}=0.$$

Аналогично, 4-дивергенция тензора напряженности - это некоторый 4-вектор

$$\partial_{\mu}F^{\mu\nu}=K^{\nu}$$

Найдем компоненты  $K^{\nu}$ . Так при  $\nu\mapsto 0$ , имея ввиду преобразования дуальности (4.13), сразу находим

$$\partial_{\alpha}F^{\alpha 0} = \operatorname{div} \mathcal{E}$$

откуда  $K^0 = 4\pi\rho$  согласно уравнениям Максвелла (2.20). Таким же образом,

$$\partial_{\mu}F^{\mu\alpha} = -\frac{1}{c}\frac{\partial \mathcal{E}_{\mathrm{E}}^{\alpha}}{\partial t} + (\operatorname{rot}\mathcal{H}_{\mathrm{E}})^{\alpha}$$

так что из (2.20) выводим, что  ${\pmb K} = 4\pi {\pmb j}/.$  Значит,

$$K^{\mu} = \frac{4\pi}{c} j^{\mu}$$

Найдем 4-дивергенцию дуального тензора напряженности

$$\partial_{\mu}\tilde{F}^{\mu\nu} = \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\nu\mu'\nu'} \partial_{\mu} \left( \partial_{\mu'} \mathcal{A}_{\nu'} - \partial_{\nu'} \mathcal{A}_{\mu'} \right) \equiv 0$$

как свертка антисимметричного тензора (Леви-Чивиты) с симметричным, к примеру,  $\partial_{\mu}\partial_{\mu'}$ . По компонентам: при  $\nu\mapsto 0$ 

$$\partial_{\alpha}\tilde{F}^{\alpha 0} = \nabla \cdot \mathcal{H} = 0, \quad \Rightarrow \quad \operatorname{div} \mathcal{H} = 0$$

При  $\nu \mapsto \alpha$ 

$$\partial_0 \tilde{F}^{0\alpha} + \partial_\beta \tilde{F}^{\beta\alpha} = \frac{1}{c} \partial_t \left( -\mathcal{H}_{\rm E}^{\alpha} \right) + \epsilon_{\beta\alpha\gamma}^{\mathbb{E}} \nabla_\beta \mathcal{E}_{\rm E}^{\gamma} = 0 \Rightarrow \operatorname{rot} \mathcal{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial t}.$$

Значит, первая пара уравнений Максвелла имеет ковариантный вид в пространствевремени Минковского

$$\partial_{\mu}\tilde{F}^{\mu\nu}=0.$$

Аналогично, 4-дивергенция тензора напряженности - это некоторый 4-вектор

$$\partial_{\mu}F^{\mu\nu} = K^{\nu}$$

Найдем компоненты  $K^{\nu}$ . Так при  $\nu \mapsto 0$ , имея ввиду преобразования дуальности (4.13), сразу находим

$$\partial_{\alpha}F^{\alpha 0} = \operatorname{div} \mathcal{E}$$

откуда  $K^0 = 4\pi \rho$  согласно уравнениям Максвелла (2.20). Таким же образом,

$$\partial_{\mu}F^{\mu\alpha} = -\frac{1}{c}\frac{\partial \mathcal{E}_{\mathrm{E}}^{\alpha}}{\partial t} + (\operatorname{rot}\mathcal{H}_{\mathrm{E}})^{\alpha}$$

так что из (2.20) выводим, что  $\mathbf{K} = 4\pi \mathbf{j}/$ . Значит,

$$K^{\mu} = \frac{4\pi}{c} j^{\mu}$$

(по сути тут готовимся к тому, что будет на следующей лекции, к выводу пропагатора)

### 1.1.4 Инварианты, действие, преобразования

#### Инварианты поля

В евклидовом пространстве из векторов электрического и магнитного полей можно построить два скаляра и один псевдоскаляр:  $\mathcal{E}^2$ ,  $\mathcal{H}^2$  и  $\mathcal{E} \cdot \mathcal{H}$ , соответственно. Любая функция этих скаляров будет являться инвариантом относительно поворотов и трансляций евклидова пространства.

Поскольку указанные преобразования евклидова пространства образуют часть поворотов, бустов и трансляций пространства-времени Минковского, мы заключаем, что релятивистские инварианты поля квадратичны по электрическому и магнитному полям, а значит, они квадратичны по тензору напряженности поля и дуальному тензору напряженности. Другие релятивистские инварианты будут функциями от квадратичных инвариантов. Итак, квадратичные скаляры это -

$$\mathcal{I}_1 \stackrel{\text{def}}{=} F_{\mu\nu}F^{\mu\nu}, \quad \mathcal{I}_2 \stackrel{\text{def}}{=} F_{\mu\nu}\tilde{F}^{\mu\nu}, \quad \mathcal{I}_3 \stackrel{\text{def}}{=} \tilde{F}_{\mu\nu}\tilde{F}^{\mu\nu}$$

Вычислим их в терминах электрического и магнитного полей:

$$\mathcal{I}_{1} = F_{0\alpha}F^{0\alpha} + F_{\alpha0}F^{\alpha0} + F_{\alpha\beta}F^{\alpha\beta} = -2\mathcal{E}_{\alpha}^{\mathbb{E}}\mathcal{E}_{\alpha}^{\mathbb{E}} + \epsilon_{\alpha\beta\gamma}^{\mathbb{E}}\mathcal{H}_{\gamma}^{\mathbb{E}}\epsilon_{\alpha\beta\gamma'}^{\mathbb{E}}\mathcal{H}_{\gamma'}^{\mathbb{E}} = 2\left(\mathcal{H}^{2} - \mathcal{E}^{2}\right).$$

Аналогично с учетом преобразования дуальности (4.13) найдем

$$\mathcal{I}_2 = -4\mathcal{E} \cdot \mathcal{H}, \quad \mathcal{I}_3 = -\mathcal{I}_1$$

Итак, независимыми релятивистскими инвариантами поля являются скаляры, квадратичные по тензору напряженности:  $\mathcal{I}_{1,2}$ . При этом они являются также калибровочными инвариантами, но первый евклидов скаляр, а второй - евклидов псевдоскаляр.

#### Преобразования поля

Тензор напряженности при замене координат пространства-времени Минковского преобразуется так же, как и всякий ковариантный тензор второго ранга, в частности, как метрика, т.е. при переходе от одной инерциальной системы K к движущейся относительно ее системе K' для матрицы  $\|\hat{F}\|_{\nu}^{\mu} = F_{\mu\nu}$  имеют место преобразования

$$F'_{\mu\nu} = F_{\mu'\nu'} \frac{\partial x^{\mu'}}{\partial x'^{\mu}} \frac{\partial x^{\nu'}}{\partial x'^{\nu}} \quad \Leftrightarrow \quad \hat{F}' = \Lambda'^T \cdot \hat{F} \cdot \Lambda', \quad (\Lambda')^{\mu'}_{\bullet\mu} = \frac{\partial x^{\mu'}}{\partial x'^{\mu}}.$$

При бусте вдоль оси x матрица обратного преобразования 4-координат

$$\Lambda' = \left( egin{array}{cccc} \gamma & eta \gamma & 0 & 0 \ eta \gamma & \gamma & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} 
ight),$$

в то время как, согласно (4.8) и (4.10),

$$\hat{F} = \begin{pmatrix} 0 & \mathcal{E}_x^{\mathbb{E}} & \mathcal{E}_y^{\mathbb{E}} & \mathcal{E}_z^{\mathbb{E}} \\ -\mathcal{E}_x^{\mathbb{E}} & 0 & -\mathcal{H}_z^{\mathbb{E}} & \mathcal{H}_y^{\mathbb{E}} \\ -\mathcal{E}_y^{\mathbb{E}} & \mathcal{H}_z^{\mathbb{E}} & 0 & -\mathcal{H}_x^{\mathbb{E}} \\ -\mathcal{E}_z^{\mathbb{E}} & -\mathcal{H}_y^{\mathbb{E}} & \mathcal{H}_x^{\mathbb{Z}} & 0 \end{pmatrix},$$

так что элементарное умножение матриц приводит к результату

$$\mathcal{E}_{x}^{\prime\mathbb{E}} = \mathcal{E}_{x}^{\mathbb{E}}, \qquad \mathcal{H}_{x}^{\prime\mathbb{E}} = \mathcal{H}_{x}^{\mathbb{E}}, 
\mathcal{E}_{y}^{\prime\mathbb{E}} = \gamma \left(\mathcal{E}_{y}^{\mathbb{E}} - \beta \mathcal{H}_{z}^{\mathbb{E}}\right), \quad \mathcal{H}_{y}^{\prime\mathbb{E}} = \gamma \left(\mathcal{H}_{y}^{\mathbb{E}} + \beta \mathcal{E}_{z}^{\Xi}\right), 
\mathcal{E}_{z}^{\prime\mathbb{E}} = \gamma \left(\mathcal{E}_{z}^{\mathbb{E}} + \beta \mathcal{H}_{y}^{\mathbb{E}}\right), \quad \mathcal{H}_{z}^{\prime\mathbb{E}} = \gamma \left(\mathcal{H}_{z}^{\mathbb{E}} - \beta \mathcal{E}_{y}^{\mathbb{E}}\right).$$

### Действие

В случае свободного поля, когда  $j^{\mu}\equiv 0$ , калибровочная инвариантность действия имеет место, если только лагранжиан зависит от калибровочно инвариантного тензора напряженности, а требование скаляра для  $\mathcal L$  означает, что он зависит только от инвариантов поля  $F_{\mu\nu}F^{\mu\nu}$ ,  $F_{\mu\nu}\tilde F^{\mu\nu}$ .

В состав тензора напряженности входит производная по времени в компоненте  $F_{0\alpha} =$  $\partial_0 \mathcal{A}_{\alpha} - \partial_{\alpha} \mathcal{A}_0$ , а это значит, что, во-первых, скалярный потенциал  $\mathcal{A}_0$  не эволюционирует, так как производная скалярного потенциала по времени  $\partial_0 \mathcal{A}_0$  не входит в число компонент тензора напраяженности, т.е. он не является динамической величиной в отличие от компонент векторного потенциала  $\mathcal{A}$ , а во-вторых, по принципу причинности в классической теории <sup>2</sup> уравнения поля могут включать в себя производные по времени полевых переменных не выше второго порядка. И наконец, центральный физический аргумент: мы потребуем, чтобы уравнения для свободных полей удовлетворяли принципу суперпозиции, так что линейная оболочка независимых решений для свободных полей также будет решением уравнений движения, а система независимых решений будет образовывать базис всех решений для свободного поля. Физическое обоснование принципа суперпозиции вполне естественно: решения для свободного поля действительно являются свободными и никак не влияют друг на друга. В основе принципа суперпозиции свободных полей лежит гипотеза об асимптотически свободных состояниях: существуют условия и область параметров теории, в которых взаимодействиями полей можно пренебречь, так что уравнения движения становятся линейными по полям. В случае электродинамики эта важная гипотеза становится элементарной: уравнения Максвелл по факту имеют широкую область эмпирической применимости, а они линейны по 4-вектору потенциалов даже при наличии внешних источников.

Из принципа причинности и требования суперпозиции решений для свободных полей следует, что лагранжиан свободного поля - это квадратичный инвариант поля, а в действие свободного поля производные первого порядка могут входить лишь квадратично:

$$\mathcal{L} = a_I F_{\mu\nu} F^{\mu\nu} + a_{II} F_{\mu\nu} \tilde{F}^{\mu\nu}.$$

Однако второй инвариант является псевдоскаляром, который меняет знак при зеркальной инверсии пространства, и следовательно, зависимость действия от этого релятивистского инварианта приводила бы к нарушению инвариантности взаимодействий поля относительно пространственной четности, чего не наблюдается. Таким образом, лагранжиан электромагнитного поля зависит только от первого инварианта. Коэффициент пропорциональности  $a_I$  в (5.1) определяет используемые единицы измерения поля и зарядов. Этот коэффициент отрицателен, поскольку инвариант включает в себя квадратичные слагаемые скорости изменения поля

$$F_{\mu\nu}F^{\mu\nu} = \frac{1}{c^2}\partial_t \mathcal{A}_\alpha \partial_t \mathcal{A}^\alpha + \ldots = -\frac{1}{c^2} \left(\partial_t \mathcal{A}_F\right)^2 + \ldots$$

так что слагаемому с кинетической энергией нужно сменить знак, чтобы давать положительный вклад в общую энергию. В гауссовой системе единиц $^3$  действие свободного поля запишется в виде

$$S_{\text{field}} = -\frac{1}{16\pi c} \int d^4 x F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}.$$

При обсуждении вкладов в действие свободного электромагнитного поля (5.1) мы ответили на 2 из 3 -х основных научных вопросов: «Что?» и «Как?». Осталось обратиться к 3 -ему вопросу: «Почему?». Почему Природа устроила так, что вклад псевдоскалярного инварианта в действие свободного электромагнитного поля тождественно равен нулю? Научный ответ на этот вопрос - механизм Печчеи-Квинн (Peccei-Quinn).

Прежде всего, параметр  $a_{II}$  в (5.1) рассматривается как константа, так что вклад в лагранжиан такого же вида по замечанию Печчеи и Квинн может возникнуть динамически в квантовой теории поля за счет флуктуаций в вакууме. Но тогда наблюдаемая величина  $a_{II}$  будет определяться как сумма исходного параметра и вклада от квантовых флуктуаций. Если считать, что эта сумма сохраняет более общую новую симметрию относительно непрерывных однопараметрических преобразований в виде поворотов, скажем, левого базиса 3 -мерного евклидова пространства относительно правого базиса, а не только относительно замены правого на левое и обратно, то суммарное значение параметра  $a_{II}$  должно обращаться в нуль. Эта группа преобразований называется аксиальной и обозначается  $U_A(1)$ . В механизме Печчеи-Квинн угол поворота не зависит от координат и времени, т.е. симметрия является глобальной. Как мы уже понимаем, нарушение глобальной  $U_A(1)$  симметрии за счет квантовой аномалии означает, что дивергенция аксильного тока не равна нулю. В механизме Печчеи-Квинн эта дивергенция равна константе, которая компенсирует исходное значение  $a_{II}$ .

Интересно пойти еще дальше и спросить: Что произойдет, если параметр  $a_{II}$  рассматривать как динамическое поле? Это означает, что в системе единиц Хевисайда вводят

$$a_{II} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{e^2}{32\pi^2} \frac{a(x)}{f_a},$$

так что слагаемому с кинетической энергией нужно сменить знак, чтобы давать положительный вклад в общую энергию. В гауссовой системе единиц $^3$  действие свободного поля запишется в виде

$$S_{\text{field}} = -\frac{1}{16\pi c} \int d^4x F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}.$$

При обсуждении вкладов в действие свободного электромагнитного поля (5.1) мы ответили на 2 из 3 -х основных научных вопросов: «Что?» и «Как?». Осталось обратиться к 3 -ему вопросу: «Почему?». Почему Природа устроила так, что вклад псевдоскалярного инварианта в действие свободного электромагнитного поля тождественно равен нулю? Научный ответ на этот вопрос - механизм Печчеи-Квинн (Peccei-Quinn).

Прежде всего, параметр  $a_{II}$  в (5.1) рассматривается как константа, так что вклад в лагранжиан такого же вида по замечанию Печчеи и Квинн может возникнуть динамически в квантовой теории поля за счет флуктуаций в вакууме. Но тогда наблюдаемая величина  $a_{II}$  будет определяться как сумма исходного параметра и вклада от квантовых флуктуаций. Если считать, что эта сумма сохраняет более общую новую симметрию относительно непрерывных однопараметрических преобразований в виде поворотов, скажем, левого базиса 3 -мерного евклидова пространства относительно правого базиса, а не только относительно замены правого на левое и обратно, то суммарное значение параметра  $a_{II}$  должно обращаться в нуль. Эта группа преобразований называется аксиальной и обозначается  $U_A(1)$ . В механизме Печчеи-Квинн угол поворота не зависит от координат и времени, т.е. симметрия является глобальной. Как мы уже понимаем, нарушение глобальной  $U_A(1)$  симметрии за счет квантовой аномалии означает, что дивергенция аксильного тока не равна нулю. В механизме Печчеи-Квинн эта дивергенция равна константе, которая компенсирует исходное значение  $a_{II}$ .

Интересно пойти еще дальше и спросить: Что произойдет, если параметр  $a_{II}$  рассматривать как динамическое поле? Это означает, что в системе единиц Хевисайда вводят

$$a_{II} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{e^2}{32\pi^2} \frac{a(x)}{f_a},$$

Но отсюда из принципа наименьшего действия следует, что при вариации действия по полям с фиксированными значениями полей на границе  $\partial V_4$  граничные члены не дадут вклад в уравнения движения!

## 2 Additional Theory

## 2.1 О деталях законов электродинамики

#### 2.1.1 Где у нас классическая электродинамика, а где квантовая?

(идея про связь с КЭД рассказать)

(тут пара слов про дираковское поле, потому что с ним и работаем)

Требование локальной калибровочной инвариантности приводит к необходимости введения в теорию динамического безмассового векторного поля путем «удлинения производных», т. е. введения обобщенного импульса <sup>1</sup>

$$\hat{p}_{\mu} \mapsto \hat{P}_{\mu} = \hat{p}_{\mu} - \frac{e}{c} \mathcal{A}_{\mu}, \quad \hat{p}_{\mu} = i\hbar \partial_{\mu},$$

который дает взаимодействие заряженных полей с калибровочным полем. Такой вид взаимодействия называют минимальным, так как, наряду с такими взаимодействиями, калибровочная инвариантность не запрещает вводить дополнительные калибровочно инвариантные слагаемые в действие. Второй важнейший вывод - калибровочное поле  $\mathcal{A}_{\mu}$  является динамическим безмассовым векторным полем, и, следовательно, у него есть собственный кинетический член, который определяется коммутатором ковариантных производных

$$[\nabla_{\mu}, \nabla_{\nu}] = i \frac{e}{\hbar c} F_{\mu\nu},$$

т. е. напряженностью поля, уже известным нам образом

$$S_{\text{g.f.}} = -\frac{1}{4c} \int d^4x F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}.$$

Действие для поля Дирака, взаимодействующего с калибровочным полем:

$$S = \int d^4x \left\{ \bar{\psi} \left( p - \frac{e}{c} \mathcal{A} - mc \right) \psi \right\} + S_{\text{g.f.}}.$$

Член с взаимодействием представим в виде

$$S_{\mathrm{int}} = -\frac{e}{c} \int \mathrm{d}^4 x \bar{\psi}, \mathcal{A}\psi = -\frac{1}{c} \int \mathrm{d}^4 x \mathcal{A}_{\mu} j^{\mu},$$

где, конечно,

$$j^{\mu} = e \bar{\psi} \gamma^{\mu} \psi$$

есть 4-вектор тока фермиона. Значит, взаимодействие построено по типу ток-источник. Для скалярного комплексного поля Клейна-Гордона-Фока

$$S = \int d^4x \left\{ -\frac{1}{2c\hbar^2} \left( \left[ p^{\mu} - \frac{e}{c} \mathcal{A}^{\mu} \right] \Phi \right)^{\dagger} \left[ p_{\mu} - \frac{e}{c} \mathcal{A}_{\mu} \right] \Phi - \frac{1}{2} \left( \frac{mc}{\hbar} \right)^2 \Phi^{\dagger} \Phi \right\} + S_{\text{g.f.}} .$$

Отметим, что взаимодействие для скалярного поля содержит вклад, квадратичный по калибровочному полю. Этот вклад при наличии ненулевого вакуумного среднего поля изза введения потенциала с минимумом, расположенным при ненулевом значении поля, как мы увидим, служит основой для эффекта Хиггса: вакуум-среда дает массовый член для калибровочного поля, т. е. калибровочное поле в такой среде может стать массивным даже без нарушения инвариантности действия относительно локальной группы внутренней симметрии.