

Nome: Yuri Luis Malinski Lanzini

- **Totalmente ou parcialmente observável:**

Parcialmente observável: O robô não consegue ver ou saber tudo. Por exemplo, ele pode não perceber se os ingredientes estão ruins ou se a temperatura do forno mudou.

- **Agente único ou Multiagente:**

Agente único: Só existe um robô trabalhando na tarefa de fazer a receita. Mesmo que outras pessoas ou máquinas estejam por perto, só o robô está sendo considerado.

- **Determinístico ou Não determinístico:**

Não determinístico: As ações do robô podem ter resultados diferentes cada vez que ele as executa, por causa de fatores como ingredientes variando ou pequenas imprecisões na execução.

- **Episódico ou Sequencial:**

Sequencial: O robô precisa seguir uma ordem certa de passos para fazer a receita. O que ele faz agora depende do que ele já fez antes.

- **Estático ou Dinâmico:**

Dinâmico: O ambiente pode mudar enquanto o robô trabalha. Por exemplo, os ingredientes podem começar a estragar ou a temperatura do forno pode variar.

- **Discreto ou Contínuo:**

Contínuo: O robô lida com variáveis que mudam continuamente, como a quantidade de tempo que ele mistura ou a temperatura do forno.

- **Conhecido ou Desconhecido:**

Conhecido: O robô sabe o que precisa fazer porque as receitas e as etapas são conhecidas de antemão. Ele já tem as instruções e regras para seguir.