МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МОЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №5
по дисциплине «Искусственные нейронные сети»
Тема: «Распознование объектов на фотографии»

Студент гр. 7381	 Кортев Ю. В.
Преподаватель	Жукова Н.А.

Санкт-Петербург 2020

Цель работы.

Распознавание объектов на фотографиях (Object Recognition in Photographs) CIFAR-10 (классификация небольших изображений по десяти классам: самолет, автомобиль, птица, кошка, олень, собака, лягушка, лошадь, корабль и грузовик).

Порядок выполнения работы.

- Ознакомиться со сверточными нейронными сетями
- Изучить построение модели в Keras в функциональном виде
- Изучить работу слоя разреживания (Dropout)

Требования

- . Построить и обучить сверточную нейронную сеть
- . Исследовать работу сеть без слоя Dropout
- . Исследовать работу сети при разных размерах ядра свертки

Ход работы.

В листинге 1 показана инициализация модели.

```
inp = Input(shape=(depth, height, width)) # N.B. depth goes first in
Keras!
# Conv [32] -> Conv [32] -> Pool (with dropout on the pooling layer)
conv_1 = Convolution2D(conv_depth_1, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(inp)
conv_2 = Convolution2D(conv_depth_1, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(conv_1)
pool_1 = MaxPooling2D(pool_size=(pool_size, pool_size))(conv_2)
drop_1 = Dropout(drop_prob_1)(pool_1)
# Conv [64] -> Conv [64] -> Pool (with dropout on the pooling layer)
conv_3 = Convolution2D(conv_depth_2, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(drop_1)
conv_4 = Convolution2D(conv_depth_2, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(conv_3)
```

```
pool 2 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 4)
drop 2 = Dropout(drop prob 1)(pool 2)
# Now flatten to 1D, apply FC -> ReLU (with dropout) -> softmax
flat = Flatten()(drop 2)
hidden = Dense(hidden size, activation='relu')(flat)
drop 3 = Dropout(drop prob 2)(hidden)
out = Dense(num classes, activation='softmax')(drop 3)
model = Model(inp, out) # To define a model, just specify its input
and output layers
model.compile(loss='categorical crossentropy', # using the cross-
entropy loss function
             optimizer='adam', # using the Adam optimiser
             metrics=['accuracy']) # reporting the accuracy
h=model.fit(X train, Y train, # Train the model using the training
set...
          batch size=batch size, epochs=num epochs,
          verbose=1, validation_split=0.1) # ...holding out 10% of the
data for validation
```

Листинг 1 - Инициализация модели

В листинге 2 показаны начальные параметры модели.

```
batch_size = 64 # in each iteration, we consider 32 training examples
at once
num_epochs = 40 # we iterate 200 times over the entire training set
kernel_size = 3 # we will use 3x3 kernels throughout
pool_size = 2 # we will use 2x2 pooling throughout
conv_depth_1 = 32 # we will initially have 32 kernels per conv.
layer...
conv_depth_2 = 64 # ...switching to 64 after the first pooling layer
drop_prob_1 = 0.25 # dropout after pooling with probability 0.25
drop_prob_2 = 0.5 # dropout in the FC layer with probability 0.5
hidden_size = 512 # the FC layer will have 512 neurons
```

Листинг 2 - Начальные параметры модели

На рисунках 1-2 показаны графики точности и потери модели.

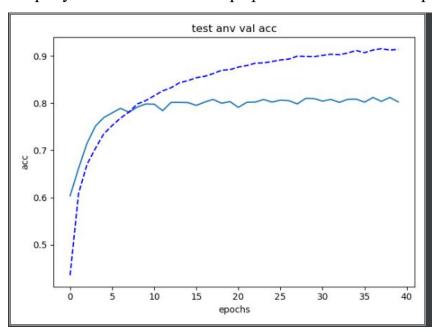


Рисунок 1 - Точность модели с ядром 3х3 и прореживанием

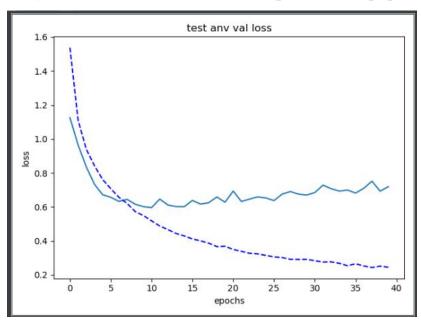


Рисунок 2 - Потери модели с ядром 3х3 и прореживанием

Теперь для того, чтобы исследовать работу сети без прореживания, уберу из модели слои Dropout. Графики полученной точности и потерь показаны на рисунках 3-4.

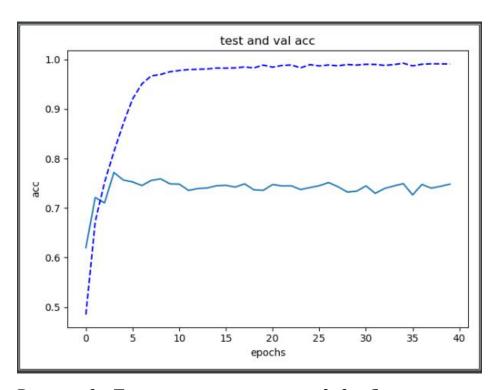


Рисунок 3 - Точность модели с ядром 3х3 и без прореживания

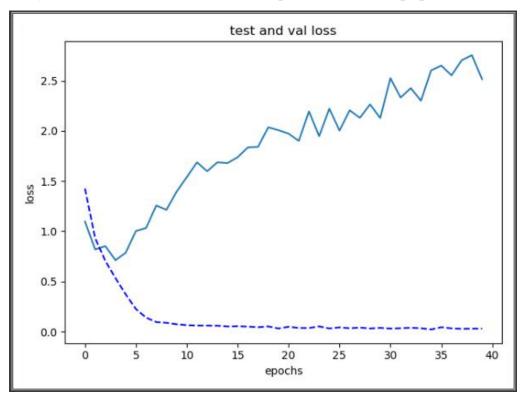


Рисунок 4 - Потери модели с ядром 3х3 и без прореживания

Как видно новая модель гораздо меньше устойчива к переобучению.

Вернусь к первоначальной архитектуры и изменю размерность ядра свертки. Размер ядра обычно берут в пределах от 3х3 до 7х7. Если размер ядра маленький, то оно не сможет выделить какие-либо признаки, если слишком большое, то увеличивается количество связей между нейронами. Установлю размерность 5х5 и сравню результат с первоначальной архитектурой. Графики точности и потерь показаны на рисунках 5-6.

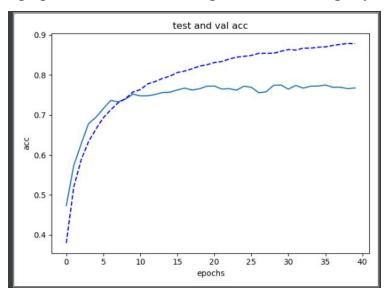


Рисунок 5 - Точность модели с ядром 5х5

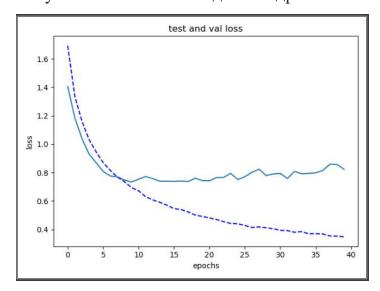


Рисунок 6 - Потери модели с ядром 5х5

Как видно максимум точности новой модели меньше, чем предыдущей.

Делаю вывод, что начальные параметры и архитектура являются лучшими для данной задачи. По графику потерь на рисунке 2, делаю вывод, что итоговую модели необходимо обучить за 10 эпох.

Выводы.

В ходе выполнения лабораторной работы исследовано влияние прореживания в работе CNN, а также размерности ядра свертки, на процесс обучения. Построена и обучена модель распознования объектов на фотографиях.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

ИСХОДНЫЙ КОД

```
import numpy as np
import os
os.environ['TF CPP MIN LOG LEVEL'] = '3'
from keras.layers import Input, Convolution2D, MaxPooling2D, Dropout,
Flatten. Dense
from keras.models import Model
from matplotlib import pyplot as plt
from keras.utils import to categorical
from sklearn.preprocessing import LabelEncoder
from keras.datasets import cifar10
(X train,y train),(X test,y test)=cifar10.load data()
batch size = 64 # in each iteration, we consider 32 training examples
at once
num epochs = 9 # we iterate 200 times over the entire training set
kernel size = 3 # we will use 3x3 kernels throughout
pool size = 2 # we will use 2x2 pooling throughout
conv depth 1 = 32 # we will initially have 32 kernels per conv.
layer...
conv depth 2 = 64 # ...switching to 64 after the first pooling layer
drop_prob_1 = 0.25 # dropout after pooling with probability 0.25
drop prob 2 = 0.5 \# dropout in the FC layer with probability 0.5
hidden size = 512 # the FC layer will have 512 neurons
num train, depth, height, width = X train.shape # there are 50000
training examples in CIFAR-10
num test = X test.shape[0] # there are 10000 test examples in CIFAR-10
num classes = np.unique(y train).shape[0] # there are 10 image classes
X_train = X_train.astype('float32')
( test = X test.astype('float32')
X train /= np.max(X train) # Normalise data to [0, 1] range
X test /= np.max(X train) # Normalise data to [0, 1] range
Y train = to categorical(y train, num classes) # One-hot encode the
labels
Y test = to categorical(y test, num classes) # One-hot encode the
labels
inp = Input(shape=(depth, height, width)) # N.B. depth goes first in
# Conv [32] -> Conv [32] -> Pool (with dropout on the pooling layer)
conv 1 = Convolution2D(conv depth 1, (kernel size, kernel size),
padding='same', activation='relu')(inp)
```

```
conv 2 = Convolution2D(conv depth 1, (kernel size, kernel size),
padding='same', activation='relu')(conv_1)
pool 1 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 2)
drop 1 = Dropout(drop prob 1)(pool 1)
# Conv [64] -> Conv [64] -> Pool (with dropout on the pooling layer)
conv_3 = Convolution2D(conv_depth_2, (kernel_size, kernel_size),
padding='same', activation='relu')(drop 1)
conv 4 = Convolution2D(conv depth 2, (kernel size, kernel size),
padding='same', activation='relu')(conv 3)
pool 2 = MaxPooling2D(pool size=(pool size, pool size))(conv 4)
drop 2 = Dropout(drop prob 1)(pool 2)
# Now flatten to 1D, apply FC -> ReLU (with dropout) -> softmax
flat = Flatten()(drop 2)
hidden = Dense(hidden size, activation='relu')(flat)
drop 3 = Dropout(drop prob 2)(hidden)
out = Dense(num_classes, activation='softmax')(drop_3)
model = Model(inp, out) # To define a model, just specify its input
and output layers
model.compile(loss='categorical crossentropy', # using the cross-
entropy loss function
             optimizer='adam', # using the Adam optimiser
              metrics=['accuracy']) # reporting the accuracy
h=model.fit(X train, Y train, # Train the model using the training
set...
          batch size=batch size, epochs=num epochs,
          verbose=1, validation split=0.1) # ...holding out 10% of the
data for validation
print(model.evaluate(X_test, Y_test, verbose=1)) # Evaluate the
trained model on the test set!
plt.plot(range(num_epochs),h.history['val_accuracy'],'b-',label='val')
plt.plot(range(num_epochs),h.history['accuracy'],'b--',label='test')
plt.title('test and val acc')
plt.xlabel('epochs')
plt.ylabel('acc')
plt.show()
plt.plot(range(num_epochs),h.history['val_loss'],'b-',label='val')
plt.plot(range(num_epochs),h.history['loss'],'b--',label='test')
plt.title('test and val loss')
plt.xlabel('epochs')
plt.ylabel('loss')
plt.show()
```