全角運動量が保存するために.

$$[\hat{H}, \hat{\boldsymbol{L}} + \hat{\boldsymbol{S}}] = 0 \tag{0.0.1}$$

を満たすSが Dirac 方程式に含まれていると考える. スピン演算子を次のように導入する.

$$\hat{S}_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \sigma_x & 0\\ 0 & \sigma_x \end{pmatrix} \tag{0.0.2}$$

$$\hat{S}_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \sigma_y & 0\\ 0 & \sigma_y \end{pmatrix} \tag{0.0.3}$$

$$\hat{S}_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \sigma_z & 0\\ 0 & \sigma_z \end{pmatrix} \tag{0.0.4}$$

 $\sigma_i \; (i=x,y,z)$ は Pauli 行列である. このようにスピン演算子を導入すると、これらは交換関係

$$[\alpha_i, \hat{S}_j] = i\hbar \varepsilon_{ijk} \alpha_k \tag{0.0.5}$$

$$[\beta, \hat{S}_i] = 0 \tag{0.0.6}$$

を満たすため

$$[\hat{H}, \hat{S}_x] = i\hbar c(\alpha_y \hat{p}_z - \alpha_z \hat{p}_y) \tag{0.0.7}$$

$$[\hat{H}, \hat{S}_y] = i\hbar c(\alpha_z \hat{p}_x - \alpha_x \hat{p}_z) \tag{0.0.8}$$

$$[\hat{H}, \hat{S}_x] = i\hbar c(\alpha_x \hat{p}_y - \alpha_y \hat{p}_x) \tag{0.0.9}$$

であり、

$$[\hat{H}, \hat{L}_x + \hat{S}_x] = [\hat{H}, \hat{L}_y + \hat{S}_y] = [\hat{H}, \hat{L}_z + \hat{S}_z] = 0 \tag{0.0.10}$$

が成り立つ. よって, Dirac 方程式において

$$[\hat{H}, \hat{L} + \hat{S}] = 0 \tag{0.0.11}$$

であり,全角運動量 $m{J} = m{L} + m{S}$ が保存される.ここで, $m{S} = rac{\hbar}{2} m{\sigma}$ はスピン角運動量である.

以上の議論では、スピンの存在が自然に導入された。この議論に用いた要請は

スピンの存在のために用いた要請

- 1. Lorentz 共変性
- 2. 状態の時間発展が時間の1階微分で表されること

である.1 は Schrödinger 方程式と相対論の矛盾を解決するために用いた.2 は波動関数の確率解釈を可能にするため に用いた.以上の要請から Dirac 方程式が導かれ、その式にはスピンの存在が内包されていた.

ここで、Dirac 方程式の平面波解

$$\psi_{\uparrow}^{+} = e^{i(kz - \omega t)} \begin{pmatrix} 1\\0\\0\\0 \end{pmatrix} \psi_{\downarrow}^{+} = e^{i(kz - \omega t)} \begin{pmatrix} 0\\1\\0\\0 \end{pmatrix} \psi_{\uparrow}^{-} = e^{i(kz - \omega t)} \begin{pmatrix} 0\\0\\1\\0 \end{pmatrix} \psi_{\downarrow}^{-} = e^{i(kz - \omega t)} \begin{pmatrix} 0\\0\\1\\0 \end{pmatrix}$$
(0.0.12)

に \hat{S}_z を作用させてみると,

$$\begin{cases}
\hat{S}_z \psi_{\uparrow}^+ &= \frac{\hbar}{2} \psi_{\uparrow}^+ \\
\hat{S}_z \psi_{\downarrow}^+ &= -\frac{\hbar}{2} \psi_{\downarrow}^+ \\
\hat{S}_z \psi_{\uparrow}^- &= \frac{\hbar}{2} \psi_{\uparrow}^- \\
\hat{S}_z \psi_{\downarrow}^- &= -\frac{\hbar}{2} \psi_{\downarrow}^-
\end{cases} (0.0.13)$$

$$\begin{cases}
\hat{S}_z \psi_{\uparrow}^- = \frac{\hbar}{2} \psi_{\uparrow}^- \\
\hat{S}_z \psi_{\downarrow}^- = -\frac{\hbar}{2} \psi_{\downarrow}^-
\end{cases}$$
(0.0.14)

が成り立つ. よって、平面波解は \hat{S}_z の固有状態であることがわかる. 全角運動量以外の保存量として**ヘリシティ**がある 1 .

$$\Sigma = \begin{pmatrix} \sigma & 0 \\ 0 & \sigma \end{pmatrix} \tag{0.0.15}$$

として, ヘリシティは

$$h = \frac{\boldsymbol{\Sigma} \cdot \boldsymbol{p}}{|\boldsymbol{p}|} \tag{0.0.16}$$

と定義される. これが保存量であることは以下のように確かめられる.

$$(\boldsymbol{\alpha} \cdot \hat{\boldsymbol{p}})\hat{h} = \frac{1}{p} \begin{pmatrix} 0 & \boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}} \\ \boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}} & 0 \\ 0 & \boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}} \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{p} \begin{pmatrix} 0 & (\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}})(\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}}) \\ (\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}})(\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}}) & 0 \end{pmatrix}$$

$$(0.0.17)$$

$$= \frac{1}{p} \begin{pmatrix} 0 & (\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}})(\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}}) \\ (\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}})(\boldsymbol{\sigma} \cdot \hat{\boldsymbol{p}}) & 0 \end{pmatrix}$$
(0.0.18)

$$=\frac{1}{p} \begin{pmatrix} 0 & \hat{\boldsymbol{p}}^2 \\ \hat{\boldsymbol{p}}^2 & 0 \end{pmatrix} \tag{0.0.19}$$

$$=\hat{h}(\boldsymbol{\alpha}\cdot\hat{\boldsymbol{p}})\tag{0.0.20}$$

よって

$$[\boldsymbol{\alpha} \cdot \hat{\boldsymbol{p}}, \hat{h}] = 0 \tag{0.0.21}$$

$$[\beta, \hat{h}] = 0 \tag{0.0.22}$$

したがって,

$$[\hat{H}, \hat{h}] = 0 \tag{0.0.23}$$

ヘリシティは保存量である.

 $^{^{1}}$ 授業では触れていない.