



# Project10: report on the application of this deduce technique in Ethereum with ECDSA

山东大学网络空间安全学院

周宇帆      202100460108

## 目录

1	相关知识	3
1.1	椭圆曲线 . . . . .	3
1.2	ECDSA . . . . .	3
1.2.1	公私钥生成 . . . . .	3
1.2.2	计算签名 . . . . .	3
2	ESDSA 签名恢复原理	4
3	ESDSA 签名恢复的过程	5
3.1	产生密钥 GenKey . . . . .	5
3.2	签名算法 Sign . . . . .	5
3.3	验证算法 Verify . . . . .	5
3.4	恢复算法 Recover . . . . .	5
4	以太网公钥恢复的意义	6
5	代码演示	6

# 1 相关知识

## 1.1 椭圆曲线

域  $k$  (特征 0) 上的椭圆曲线可看成由下面方程的解全体再加上一个无穷远点:  $y^2 = x^3 + ax + b, (x, y) \in k^2$ ,  $a, b$  为常数, 并且判别式  $\Delta = -16(4a^3 + 27b^2) \neq 0$  不等于 0。(即为了光滑性要求无重根)。

椭圆曲线上的点全体构成一个加法群, 点与点之间的“加法”运算。正因为椭圆曲线存在加法结构, 所以它包含了很多重要的数论信息。

对于密码学, 椭圆曲线是连续的, 并不适合用于加密。因此, 椭圆曲线密码学的第一要务就是把椭圆曲线定义在有限域上, (有限域  $F_p$ ,  $p$  为素数), 并提出一条适于加密的曲线:  $y^2 = x^3 + ax + b \pmod{p}$ 。

椭圆曲线通常与离散对数问题关联。椭圆曲线上的离散对数问题是指, 对于一个曲线上的点  $P = k * G$ ,  $G$  为基点。已知  $P$  和  $G$ , 计算  $k$  是困难的, 这就引出了公钥密码学的应用。

相比起在商业中被广泛采用的 RSA 加密算法, ECC 优势是可以使用更短的密钥, 来实现与 RSA 相当或更高级别的安全。通过下图我们清楚的发现, 160 位 ECC 加密安全性相当于 1024 位 RSA 加密, 而 210 位 ECC 加密安全性甚至相当于 2048 位 RSA 加密。

## 1.2 ECDSA

即椭圆曲线数字签名算法, 是 DSA 算法在椭圆曲线上的变形应用。

最原始的算法过程如下:

### 1.2.1 公私钥生成

随机取整数  $d_A \in [1, n - 1]$  作为私钥。  $n$  为椭圆曲线群的阶。

计算  $Q = d_A * G$  作为公钥,  $G$  为基点。

### 1.2.2 计算签名

生成随机数  $k$ 。

计算  $P = k * G$ , 得到曲线上一个点

取  $P$  的坐标  $x$ , 令  $r = x \pmod{n}$

计算消息  $m$  的 hash 值  $H(m)$

计算  $s = k^{-1} * (H(m) + d_A * r) \pmod n$

输出  $(r, s)$  作为签名。

验证者需要得到签名对应的消息和公钥才可以验证签名合法性。

## 2 ESDSA 签名恢复原理

根据 ECDSA 签名算法中  $s$  的计算公式，利用适当的等式变形可以推导出公钥  $P$  的表达式：

$$s = k^{-1}(e + dr)$$

$$skG = eG + drG$$

$$sR = eG + rP$$

$$P = r^{-1}(sR - eG)$$

那么问题则从公钥表达式转移至还原  $R$ ：

在 ECDSA 签名算法中， $r$  等于点  $R$  的横坐标；已知  $r$ ，且点  $R$  在椭圆曲线：

$$y^2 = x^3 + Ax + B$$

上，我们可以通过横坐标  $r$  计算点  $R$  的纵坐标  $y$ ，即求解二次剩余；

利用 Tonelli Shanks 算法，我们能够得到两个  $y$  值，即可计算点  $R$  与点  $R'$ ，且  $R$  与  $R'$  关于  $x$  轴对称。

显然， $R$  与  $R'$  中，只有一个点与 ECDSA 签名时使用的  $R$  点相同。

那么问题从还原  $R$  转移至选择  $R$  点：

若得到签名  $(r, s)$  的同时得到签名前缀  $v$ ，且  $v$  对于选择哪个  $R$  点有明确的指向性，那么就可以轻松地恢复  $R$ ，并带入 式即可还原公钥  $P$ ；

参考的资料中，对于签名前缀  $v$  没有具体的介绍，但如果签名前缀的作用仅是对恢复点  $R$  有明确指向性，那设计签名前缀  $v$  的算法是容易的：

首先，当 Tonelli Shanks 算法的输入一定时，它的输出即是固定的；

那么我们在 ECDSA 签名算法中，可以将  $r$  值代入 Tonelli Shanks 算法，判断一下关系式：

$$\text{tonellishanks}(r, P) == R_y$$

并设置一定的  $v$  值，使  $v$  与关系式是否成立有明确的联系；

恢复公钥时，一样是利用 Tonelli Shanks 算法计算纵坐标，并联系  $v$  值，选择：

1. Tonelli Shanks 算法的输出  $y$  所计算的点  $R:(x, y)$ ；
2. 选择另一个点  $R':(x, P - y)$ 。

### 3 ESDSA 签名恢复的过程

#### 3.1 产生密钥 GenKey

选择一条椭圆曲线  $E_P(a, b)$ ，选择基点  $G$ ， $G$  的阶数为  $n$   
选择随机数  $d \in n$  为私钥，计算公钥  $Q = d G$

#### 3.2 签名算法 Sign

对消息  $m$  使用消息摘要算法，得到  $z = \text{hash}(m)$

生成随机数  $k \in n$ ，计算点  $(x, y) = k G$

取  $r = x \bmod n$ ，若  $r = 0$  则重新选择随机数  $k$

计算  $s = k^{-1}(z + rd) \bmod n$ ，若  $s = 0$  则重新选择随机数  $k$

上述  $(r, s)$  即为 ECDSA 签名

#### 3.3 验证算法 Verify

使用公钥  $Q$  和消息  $m$ ，对签名  $(r, s)$  进行验证。

验证  $r, s \in n$

计算  $z = \text{hash}(m)$

计算  $u_1 = zs^{-1} \bmod n$   $u_2 = rs^{-1} \bmod n$

计算  $(x, y) = u_1 G + u_2 Q \bmod n$

判断  $r == x$ ，若相等则签名验证成功

#### 3.4 恢复算法 Recover

已知消息  $m$  和签名  $(r, s)$ ，恢复计算出公钥  $Q$ 。

验证  $r, s \in n$

计算  $R=(x, y)$ , 其中  $x=r, r+n, r+2n \dots$ , 代入椭圆曲线方程计算获得  $R$

计算  $z = \text{hash}(m)$

计算  $u_1 = -zr^{-1} \bmod n$   $u_2 = sr^{-1} \bmod n$

计算公钥  $Q = (x', y') = u_1 G + u_2 R$

## 4 以太网公钥恢复的意义

在区块链系统中，客户端对每笔交易进行签名，节点对交易签名进行验证。如果采用「验证算法 Verify」，那节点必须首先知道签发该交易所对应的公钥，因此需要在每笔交易中携带公钥，这需要消耗很大带宽和存储。如果采用「恢复算法 Recover」，并且在生成的签名中携带 recoveryID，就可以快速恢复出签发该交易对应的公钥，根据公钥计算出用户地址，然后在用户地址空间执行相应操作。

这里潜藏了一个区块链设计哲学，区块链上的资源（资产、合约）都是归属某个用户的，如果能够构造出符合该用户地址的签名，等同于掌握了该用户的私钥，因此节点无需事先确定用户公钥，仅从签名恢复出公钥，进而计算出用户地址，就可以执行这个用户地址空间的相应操作。

## 5 代码演示

文件中提供了 1 份 python 代码，展示了通过 ESDSA 签名恢复公钥。运行结果如下：

```
公钥为 (7, 1)
签名验证通过
(7, 16) (7, 1)
根据签名推出公钥 (7, 1)
```

Figure 1: 运行结果