# 第4章指令系统

# 主要内容:

- 指令系统概述
- 指令格式
- 操作数类型
- 指令和数据的寻址方式
- 典型指令

# 4.1 指令系统概述

- □ 指令: 指示计算机执行某种操作的命令。
  - •微指令:硬件指令
  - •机器指令:硬件与软件的接口。
    - 硬件的任务是执行指令。
    - 指令的序列构成程序。
  - •宏指令:软件指令(语句)
- □ 指令系统: 一台计算机所有机器指令的集合。 它代表了一台计算机的硬件功能。
  - •复杂指令系统(CISC)
  - •精简指令系统(RISC)

# 4.2 指令的格式

- 指令字: 机器指令用机器字表示,称为指令字,简称指令。
- 指令的格式: 指令字用二进制代码表示的结构形式:
  - •操作码字段:表示指令的操作特性与功能。
  - •地址数字段:表示参与操作的操作数的地址,含被操作数地址、操作数地址和操作结果地址。
- 指令的功能: 根据操作码对地址码提供的操作数完成某种操作。

操作码OP

地址码A

# 4.2.1 操作码

- □ 每条指令都要规定一个操作码
- □ 不同的指令用(操作码字段的)不同编码表示, 操作码的位数与指令规模有关。
  - 固定长度操作码
    - 优点: 简化硬件设计,减少译码时间。
    - 缺点:操作码的平均长度长,需要指令字长长。
    - 一般用于大中型机和超级小型机。
  - 可变长度操作码
    - 优点:根据地址码长度调整,可以压缩操作码的平均长度。
    - 缺点:控制器的设计相对较复杂,指令的译码时间 也较长。
    - 为提高速度,一般使用频度高的指令分配短的操作码;使用频度低的指令分配长的操作码。
    - 一般用于微、小型机。

# 4.2.2 地址码

根据指令中有几个操作数可分成三地址、二地址、一地址和零地址几种结构形式。

## 1、零地址指令

# 格式: OP

- >这种指令字不含地址码字段,有两种可能:
  - 不需要操作数的指令;
  - 所需操作数都是隐含指定。

## 2、一地址指令

格式:

OP A

•使用隐地址可以减少指令中的地址数,简化地址结构。

功能:

单操作数: OP (A) → A

### 3、二地址指令

格式: OP A1 A2

目的地址 源地址

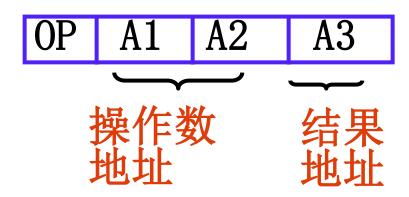
功能: (A1) OP (A2) → A1

 $OP (A2) \rightarrow A1$ 

- >二地址指令格式中,根据操作数的物理位置可分为三类:
  - *存储器-存储器(SS)型*:参与操作的数都放在内存里。
  - *寄存器-寄存器(RR)型*:参与操作的数都放在寄存器里。
  - *寄存器-存储器(RS)型*:一个操作数在内存,一个在寄存。

# 4、三地址指令

格式:



功能: (A1) OP (A2) → A3

# 4.2.3 指令字长度

### 指令字长度为一个指令字中包含二进制代码的位数。

- 机器字长: 计算机能直接处理的二进制数据的位数, 它决定了计算机的运算精度。
- 根据指令字长与机器字长关系将指令分为: 单字长指令、半字长指令、双(多)字长指令。
- 一个指令系统根据指令字长可分为:变长指令格式、固定长指令格式

# 4.2.4 指令助记符

### 指令助记符是指令代码的符号化。

- 不同计算机助记符规定不一样;
- 助记符必须转换成代码机器才可识别。

<u>例1</u>指令格式如下所示,其中OP为操作码,试分析指 令格式的特点。

 15
 9
 7
 4
 3
 0

 OP
 - 源寄存器
 目标寄存器

#### • <u>解</u>:

- (1)单字长指令。
- (2)操作码字段OP可以设计128条指令。
- (3)二个地址码,源寄存器和目标寄存器都是通用寄存器(可分别指定16个),所以是RR型指令,两个操作数均在寄存器中。

<u>例2</u>指令格式如下所示,其中OP为操作码,试分析指令格式的特点。



#### 解:

- (1)双字长指令。
- (2)操作码字段OP为6位,可以设计64种操作。
- (3)二个地址码,一个操作数在源寄存器(共16个)
- ,另一个操作数在存储器中(由变址寄存器和位移 量决定)所以是RS型指令。

# 4.3 操作数的类型

- 地址数据
- 数值数据
- 字符数据
- •逻辑数据

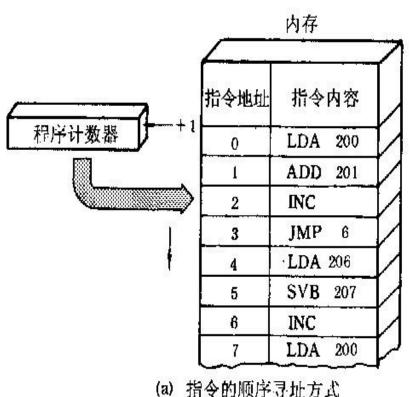
# 4.4 指令和数据的寻址方式

- □存储器数据读写方式: 地址指定方式、相联存储方式和堆栈存取方式。
- □寻址方式: 地址指定方式中,形成操作数或指令地址的方式。
- □冯诺依曼型计算机中,内存中指令的寻址和数 据的寻址是交替进行的。

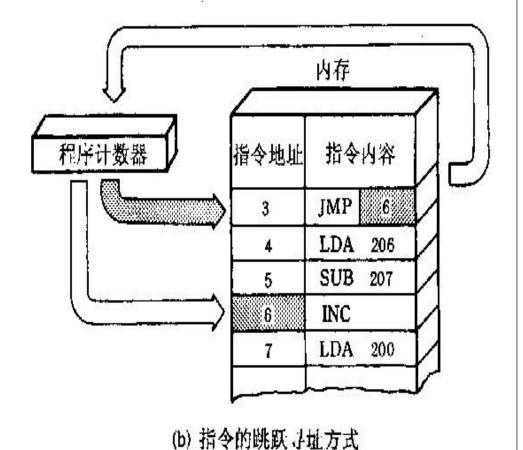
地址码给出的地址值不一定能直接使用,需 根据寻址方式得到可用的地址

# 4.4.1 指令的寻址方式

- 顺序寻址方式
- 跳跃寻址方式



(a) 指令的顺序寻址方式



# 4.4.2 操作数的寻址方式

操作数的寻址方式说明了形成操作数的有效地址的方法。

- 寻址方式的含义有二个:一是要表示指令所需的操作数在何处(如在寄存器中或主存单元中);二是要给出获取操作数地址的方法。
- □指令中表达寻址方式的方法
  - 操作码隐含说明不同寻址方式
  - 指令中设置专门字段说明寻址方式

例如右所示的一 种单地址指令结 构

操作码	寻址	间址	形式地址
OP	模式	标志	A
	X	I	

- 关于地址的术语:
  - 有效地址(物理地址EA):可以直接取数的地址;
  - •形式地址(A)(偏移量):地址须变换才可取地址;

### 1、隐含寻址

操作数的地址不由地址码指明,而是隐含在操作码中。不访问存储器

### 2、立即寻址

指令地址段直接给出操作数。

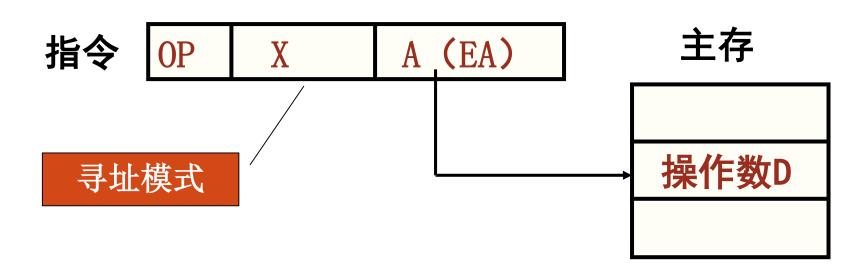
不访问存储器

操作码OP ... D

D是操作数

### 3、直接寻址

指令直接给出操作数地址,根据该地址可 从主存单元中读取操作数。寻址过程可描述为:

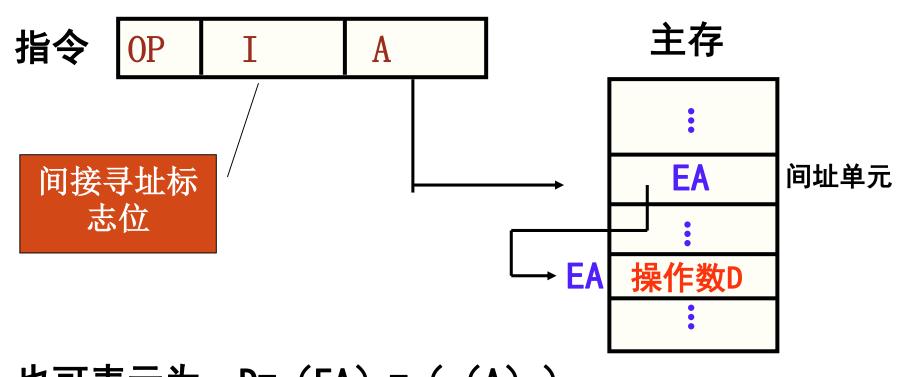


也可表示为: D=(A)

访问存储器一次

### 4、间接寻址

指令给出存放操作数地址的主存单元地址,即操作数的间接地址。寻址过程可描述为:



也可表示为: D=(EA)=((A))

访问存储器多次

# 5、寄存器寻址

指令中给出寄存器号(也称寄存器地址),从寄存器中获取操作数。寻址过程可描述为:



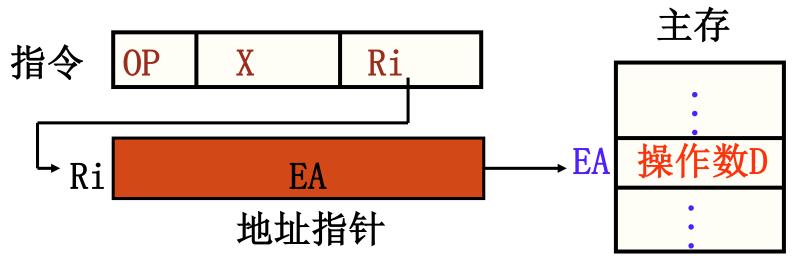
也可表示为: D=(R)

• 该寻址方式的优点: { 寻址速度快 可减少一个操作数地址的位数

不访问存储器

# 6、寄存器间接寻址

操作数在主存单元中,由指令给出寄存器号,该寄存器存放操作数地址。寻址过程可描述为:



也可表示为: D=((Ri))

• 该寻址方式的优点: 访问存储器一次

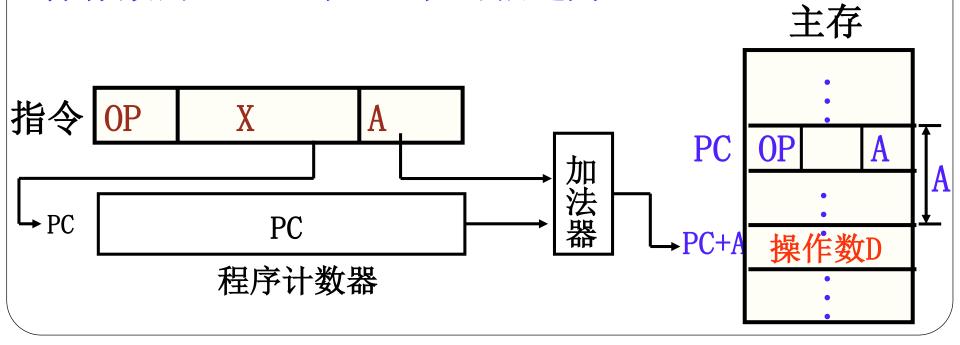
寻址速度比间址寻址快可减少一个操作数地址的位数

# 7、偏移寻址

# 有效地址由寄存器内容加一偏移量组成

(1) 相对寻址

用程序计数器PC的内容作为基准地址,指令中给出的形式地址作为位移量(可正可负),二者相加后形成操作数的地址。寻址过程可描述为:



寻址过程也可表示为:

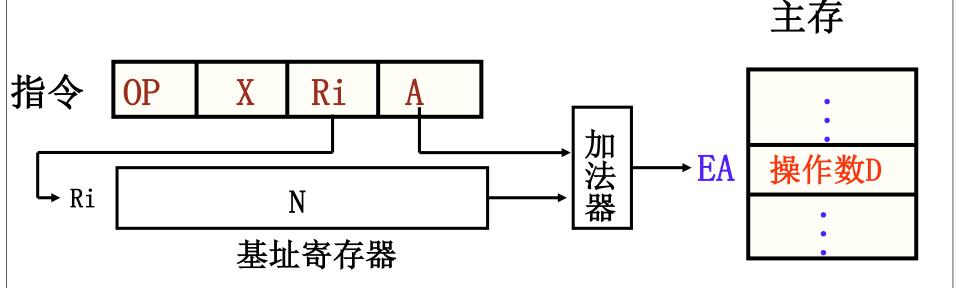
$$D = ((PC) + A)$$

#### 特点:

- · 隐含引用专用寄存器PC
- 操作数地址随PC内容变化而改变,但二者之间的距离不变,可使操作数与指令在主存中一起移动;
- 位移量A可正可负,表示操作数地址可以在指令地址 之后或之前。

### (2) 基址寻址

指令给出一个形式地址,指定CPU中一个寄存器作为基址寄存器,将基址寄存器内容(作为基准量)与形式地址相加得到操作数地址。寻址过程可描述为:



也可表示为: D=((Ri)+A) A一般为无符号数

### (3) 变址寻址

指令给出一个形式地址,并给出变址寄存器号;形式地址(作为基准量)与变址寄存器内容相加得到操作数地址。

基址寻址与变址寻址在形成操作数地址的方法上很相似,但主要应用目的不同:

- 变址寻址面向用户,用于访问字符串、线形表、一 维数组等;
- 基址寻址面向系统,用来解决程序在主存中重定位的问题,以及在有限字长指令中扩大寻址空间等。

### (8) 段寻址

指令给出一个形式地址,CPU中设有专用寄存器作为段基址寄存器,先对段寄存器进行固定操作后再与形式地址相加得到操作数地址。

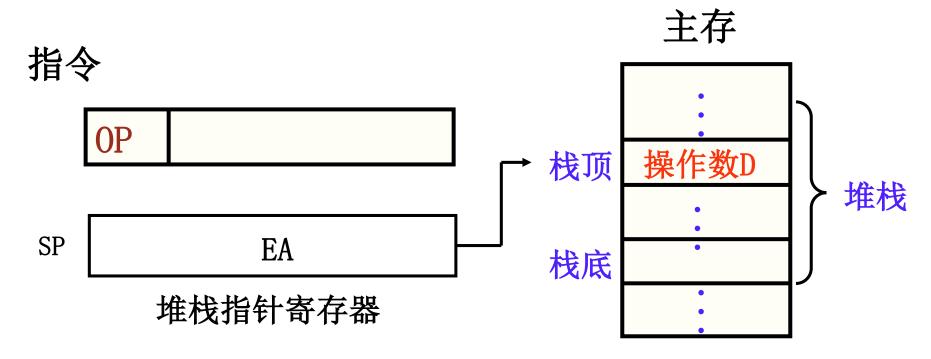
例x86机寻址为: S= ((R)<sub>段</sub>x16+A)

在段地址寄存器仅有16位的情况下,有1M的寻址能力

### (9) 堆栈寻址方式

- 堆栈: 计算机中暂时存储数据的存储单元,分成寄存器堆栈和存储器堆栈。
  - 存储数据特点:后进先出。
- 寄存器堆栈:在CPU中设有一组专门的寄存器,采用串联方式进、出栈。
  - 进、出栈地址不变,数据位置改变。
- 存储器堆栈:在主存中分配一块存储单元,指令 隐含约定由堆栈指针专用寄存器(SP)提供堆栈 栈顶单元地址,进行读出或写入。
  - 进、出栈的地址变化,数据位置不变。

#### 存储器堆栈寻址过程:



存储器的堆栈区有二端,作为起点的一端固定称为<mark>栈底</mark>; 另一端称为<mark>栈顶</mark>。对堆栈的读出(弹出)或写入(压入) 都是对栈顶单元进行,因此CPU中设具有加减计数功能的 SP指示栈顶的位置。

#### 例3. 一种二地址RS型指令的结构如下所示:

6b		4b	1b	2b	16b
OP	_	通用寄存器	I	X	偏移量D

其中I为间接寻址标志位,X为寻址模式字段,D为偏移量字段。通过I,X,D的组合,可构成如下所示的寻址方式。

寻址方式	I	X	有效地址E的算法	说明
(1)	0	0	E=D	
(2)	0	01	$E=(PC) \pm D$	PC为程序计数器
(3)	0	10	$E=(R2)\pm D$	R2为变址寄存器
(4)	1	11	E=(R3)	
(5)	1	00	E=(D)	
(6)	0	11	$E=(R1)\pm D$	R1为基址寄存器

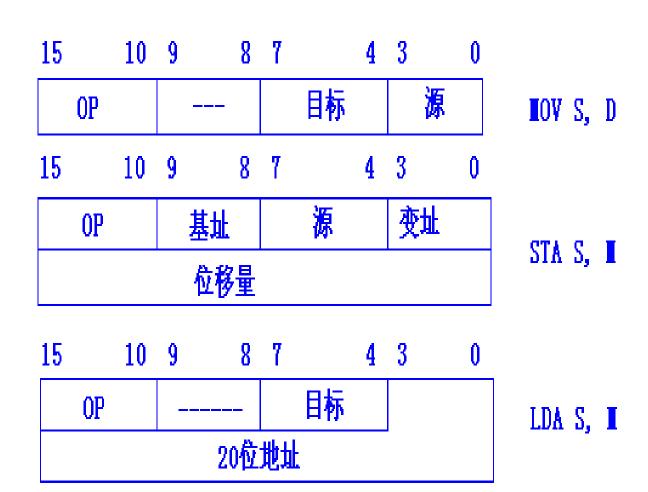
请写出6种寻址方式的名称。

- 例[4] 某16位机器所使用的指令格式和寻址方式如下所示,该机有两个20位基址寄存器,四个16位变址寄存器,十六个16位通用寄存器,指令汇编格式中的S(源),D(目标)都是通用寄存器,M是主存中的一个单元。三种指令的操作码分别是MOV(OP)=(A)H,STO(OP)=(1B)H,LDA(OP)=(3C)H。MOV是传送指令,STO为存数指令,LDA为取数指令。
- 要求: (1)分析三种指令的指令格式与寻址方式特点。 (2)CPU完成哪一种操作所花时间最短? 哪一种操作所花时间最长? 第二种指令的执行时间有时会等于第三种指令的执行时间吗? (3)下列情况下每个十六进制指令字分别代表什么操作? 其中如果有编码不正确,如何改正才能成为合法指令?
- ①(F0F1)H (3CD2)H ②(2856)H ③ (6FD6)H ④ (1C2)H

单字长,RR型 最短

双单字长,**RS**型 最长

双字长,RS型



① (F0F1)H (3CD2)H

(1111 0000)<sub>2</sub> (F13CD2)H

根据指令长度和op,该指令功能:

 $(13CD2H) \rightarrow R_F$ 

③ (6FD6)H

 $(011011111)_2$  (D6) H

根据指令长度和op可知编码错误,可改为

(00101011)<sub>2</sub> (D6) H

 $R_6 -> R_D$ 

4 (1C2)H

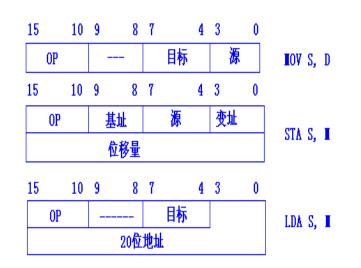
根据指令长度可知编码错误

② (2856)H

 $(00101000)_2$  (56) H

根据指令长度和op,该指令功能:

$$R_6 -> R_5$$



#### 思考:下列指令中,各个操作数采用何种寻址方式?

1 MOV AX, [0050H] MOV [AX], 0050H

2 ARR DW 0000H, 0001H...

...

MOV SI, 0

**MOV CX, 10** 

**NEXT:** MOV AX, ARR[SI]

...

INC SI

**LOOP NEXT**