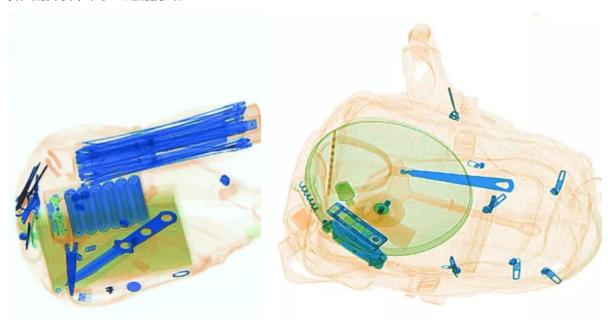
# 2021科大讯飞--X光安检图像识别挑战赛实践

## 一、赛事介绍

X光安检机是目前我国使用最广泛的安检技术手段,广泛应用于城市轨交、铁路、机场、重点场馆、物流寄递等场景。使用人工智能技术,辅助一线安检员进行X光安检判图,可以有效降低因为人员疲劳或注意力不集中带来的漏报等问题。但在实际场景中,因物品的多样性、成像角度、遮挡等问题,为算法的开发带来了一定的挑战。



赛题链接: http://challenge.xfyun.cn/topic/info?type=Xray-2021

baseline链接: <a href="https://github.com/ZJUTSong/Ifly-XRay-Detection">https://github.com/ZJUTSong/Ifly-XRay-Detection</a>

## 二、赛题内容及分析

## 1. 寒题内容

### 赛题数据组成

- 初赛:
  - 1) 带标注的训练数据,即待识别物品在包裹中的X光图像及其标注文件;
  - 2) 不带标注的测试数据;
- 复赛:
  - 1) 无标注训练数据即包裹X光图像(其中有的包裹包含**待识别物品**);
  - 2) 部分**待识别物品**X光图像(无背景);
- 目标类别:

刀、剪刀、尖锐工具、甩棍、小玻璃瓶、电棍、塑料饮料瓶、带喷嘴塑料瓶、电子设备、电池、公章、伞, 共12类。

#### 模型评价指标

wAP50,即各个类别的AP50按照权重进行加权的结果。

#### 其中各类别权重为:

刀1、剪刀1、尖锐工具1、甩棍1、小玻璃瓶1、电棍1、塑料饮料瓶0.7、带喷嘴塑料瓶0.7、电子设备0.7、电池0.7、公章0.7、伞0.7。

#### 模型大小

600M以内

## 2. 赛题分析

- 赛题数据中,提供了大量的无标注数据,利用好这些无标注数据进行半监督学习是关键。
- 数据可视化发现数据背景较复杂且差异较大,设计合适的数据增强方法是关键。
- 模型评价指标为AP50,因此更关注于模型的分类效果。
- 在模型大小范围内,允许进行一定的模型融合。

## 三、baseline实践

本次baseline实践在openmmlab开源的mmdetection目标检测框架上进行。

实践环境: mmdetection v2.17, 其他相关依赖可依据官方文档配置。

具体见GitHub链接: <a href="https://github.com/open-mmlab/mmdetection">https://github.com/open-mmlab/mmdetection</a>

## 3.1 数据处理及可视化

#### 数据处理

为了适用于mmdetection框架,数据已经经过初步处理,主要是1)划分数据集,2)制作标注文件。 处理后的数据路径:mmdetection/work\_dirs/datasets/,如图所示:

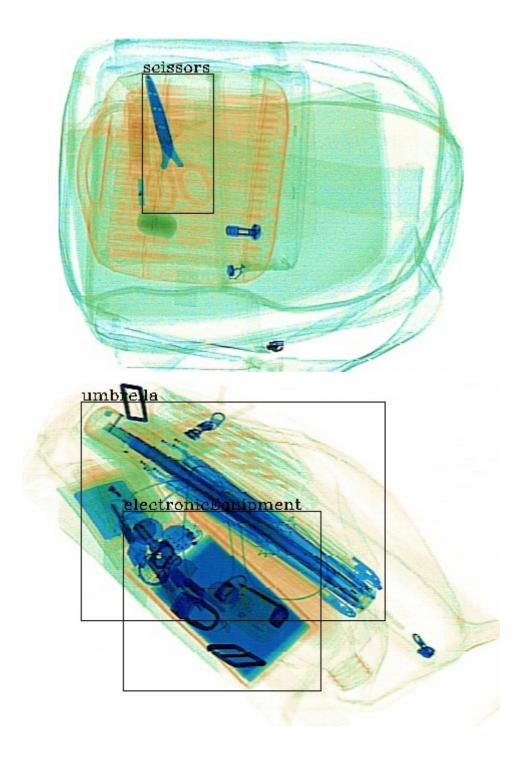
名称	修改日期	类型	大小
imgs	2021/8/2 23:59	文件夹	
2021-train.json	2021/12/1 10:29	JSON 文件	1,766 KB
2021-val.json	2021/12/1 10:29	JSON 文件	432 KB

#### 数据可视化

可以自行依据处理后的标注文件绘制bbox信息,或者使用mmdetection/tool/plot\_bbox脚本。

plot\_bbox --images img\_dir --json annotation\_file --out save\_dir

可视化示例:



## 3.2 baseline模型参数配置

本次实践内容以fasterrcnn\_fpn检测模型作为baseline,配置文件见:mmdetection/work\_dirs/configs/faster\_rcnn\_r50\_fpn\_1x\_coco.py

### 配置文件介绍:

## (a) 模型结构

这部分配置内容体现了模型的基本框架,如果需要更改模型内容,比如anchor设置、替换backbone、loss函数等,需要在此处进行相关配置的改动,否则使用默认配置即可。

```
# model settings
model = dict(
    type='FasterRCNN',
    backbone=dict(
        type='ResNet',
```

```
depth=50,
    num_stages=4,
    out_indices=(0, 1, 2, 3),
    frozen_stages=1,
    norm_cfg=dict(type='BN', requires_grad=True),
    norm_eval=True,
    style='pytorch',
    init_cfg=dict(
        type='Pretrained',
        checkpoint='./resnet50-19c8e357.pth')),
neck=dict(
    type='FPN',
    in_channels=[256, 512, 1024, 2048],
    out_channels=256,
    num_outs=5),
rpn_head=dict(
    type='RPNHead',
    in_channels=256,
    feat_channels=256,
    anchor_generator=dict(
        type='AnchorGenerator',
        scales=[8],
        ratios=[0.5, 1.0, 2.0],
        strides=[4, 8, 16, 32, 64]),
    bbox_coder=dict(
        type='DeltaXYWHBBoxCoder',
        target_means=[.0, .0, .0, .0],
        target_stds=[1.0, 1.0, 1.0, 1.0]),
    loss_cls=dict(
        type='CrossEntropyLoss', use_sigmoid=True, loss_weight=1.0),
    loss_bbox=dict(type='L1Loss', loss_weight=1.0)),
roi_head=dict(
    type='StandardRoIHead',
    bbox_roi_extractor=dict(
        type='SingleRoIExtractor',
        roi_layer=dict(type='RoIAlign', output_size=7, sampling_ratio=0),
        out_channels=256,
        featmap_strides=[4, 8, 16, 32]),
    bbox_head=dict(
        type='Shared2FCBBoxHead',
        in_channels=256,
        fc_out_channels=1024,
        roi_feat_size=7,
        num_classes=12,
        bbox_coder=dict(
            type='DeltaXYWHBBoxCoder',
            target_means=[0., 0., 0., 0.],
            target_stds=[0.1, 0.1, 0.2, 0.2]),
        reg_class_agnostic=False,
        loss_cls=dict(
            type='CrossEntropyLoss', use_sigmoid=False, loss_weight=1.0),
        loss_bbox=dict(type='L1Loss', loss_weight=1.0))),
```

## (b) 训练及测试模型配置

这部分配置文件内容主要为训练和测试的相关参数配置,如训练时rpn及rcnn正负样本采样阈值、 采样策略,测试时nms选择策略等。也可以根据需要进行相应调整。

```
# model training and testing settings
   train_cfg=dict(
       rpn=dict(
           assigner=dict(
               type='MaxIoUAssigner',
               pos_iou_thr=0.7,
               neg_iou_thr=0.3,
               min_pos_iou=0.3,
               match_low_quality=True,
               ignore_iof_thr=-1),
           sampler=dict(
               type='RandomSampler',
               num=256,
               pos_fraction=0.5,
               neg_pos_ub=-1,
               add_gt_as_proposals=False),
           allowed_border=-1,
           pos_weight=-1,
           debug=False),
       rpn_proposal=dict(
           nms_pre=2000,
           max_per_img=1000,
           nms=dict(type='nms', iou_threshold=0.7),
           min_bbox_size=0),
       rcnn=dict(
           assigner=dict(
               type='MaxIoUAssigner',
               pos_iou_thr=0.5,
               neg_iou_thr=0.5,
               min_pos_iou=0.5,
               match_low_quality=False,
               ignore_iof_thr=-1),
           sampler=dict(
               type='RandomSampler',
               num=512,
               pos_fraction=0.25,
               neg_pos_ub=-1,
               add_gt_as_proposals=True),
           pos_weight=-1,
           debug=False)),
   test_cfg=dict(
       rpn=dict(
           nms_pre=1000,
           max_per_img=1000,
           nms=dict(type='nms', iou_threshold=0.7),
           min_bbox_size=0),
       rcnn=dict(
           score_thr=0.05,
           nms=dict(type='nms', iou_threshold=0.5),
           max_per_img=100)
       )
```

#### (c) 数据处理

这部分配置内容主要为数据加载、数据预处理相关内容的设置,除了正常的数据加载、归一化等操作,比较关键的就是一些在线数据增强操作也要体现在这个地方。

```
# dataset settings
dataset_type = 'IflyDataset' #自定义数据类
img_norm_cfg = dict(
    mean=[123.675, 116.28, 103.53], std=[58.395, 57.12, 57.375], to_rgb=True)
train_pipeline = [
    dict(type='LoadImageFromFile'),
    dict(type='LoadAnnotations', with_bbox=True),
    dict(type='Resize', img_scale=(1333, 800), keep_ratio=True),
    dict(type='RandomFlip', flip_ratio=0.5),
    dict(type='Normalize', **img_norm_cfg),
    dict(type='Pad', size_divisor=32),
    dict(type='DefaultFormatBundle'),
    dict(type='Collect', keys=['img', 'gt_bboxes', 'gt_labels']),
]
test_pipeline = [
    dict(type='LoadImageFromFile'),
    dict(
        type='MultiScaleFlipAug',
        img_scale=(1333, 800),
        flip=False,
        transforms=[
            dict(type='Resize', keep_ratio=True),
            dict(type='RandomFlip'),
            dict(type='Normalize', **img_norm_cfg),
            dict(type='Pad', size_divisor=32),
            dict(type='ImageToTensor', keys=['img']),
            dict(type='Collect', keys=['img']),
        ])
]
```

#### (d) 数据配置

炼丹师需要在这部分来指定训练、验证、测试阶段图片路径以及标注信息路径,以及前面定义的数据处理pipeline。训练时,会根据ann\_file中的图片名称去img\_prefix中寻找图片并加载到模型中训练,所以训练和测试的img\_prefix可以一样,把ann\_file区别开就可以。

```
data = dict(
   samples_per_gpu=2,
   workers_per_gpu=2,
   train=dict(
       type=dataset_type,
       ann_file='./work_dirs/datasets/2021-train.json',
       img_prefix='./work_dirs/datasets/imgs',
       pipeline=train_pipeline),
   val=dict(
       type=dataset_type,
       ann_file='./work_dirs/datasets/2021-val.json',
       img_prefix='./work_dirs/datasets/imgs',
       pipeline=test_pipeline),
   test=dict(
       type=dataset_type,
       ann_file='./work_dirs/datasets/2021-val.json',
       img_prefix='./work_dirs/datasets/imgs',
       pipeline=test_pipeline))
```

#### (e) 其他配置

```
evaluation = dict(interval=6, metric='bbox') #设置训练时在测试集上推理的频次以
及指标计算方式
optimizer = dict(type='SGD', 1r=0.0015, momentum=0.9, weight_decay=0.0001) #优化
器设置、学习率设置
optimizer_config = dict(grad_clip=None)
lr_config = dict(
   policy='step',
                   #学习率衰减策略设置
   warmup='linear',
   warmup_iters=500,
   warmup_ratio=0.001,
   step=[8, 11])
runner = dict(type='EpochBasedRunner', max_epochs=12) #训练总epoch次数设置
checkpoint_config = dict(interval=1) #权重文件保存频次设置
log_config = dict(
   interval=50,
                 #每训练50batch数据打印一次日志
   hooks=[
       dict(type='TextLoggerHook'),
       # dict(type='TensorboardLoggerHook')
   ])
custom_hooks = [dict(type='NumClassCheckHook')]
dist_params = dict(backend='nccl')
log_level = 'INFO'
load_from = None #加载预训练模型
resume_from = None #模型训练中断,需要接着训练时,可传入某epoch的权重,模型会接着训练
workflow = [('train', 1)]
```

## 3.3 自定义数据类型设置

鉴于我们使用的是非coco官方数据,因此需要自行配置数据相关信息。

在mmdetection/mmdet/datasets/coco.py下,自定义lflyDataset类,并继承CocoDataset类,重写遍历classes信息即可,如代码所示:

```
@DATASETS.register_module()
class IflyDataset(CocoDataset):
    CLASSES = ('knife', 'scissors', 'sharpTools', 'expandableBaton',
'smallGlassBottle', 'electricBaton', 'plasticBeverageBottle',
'plasticBottleWithaNozzle', 'electronicEquipment', 'battery', 'seal',
'umbrella')
```

### 3.4 模型训练

在配置文件确认无误之后,即可开启训练。

```
cd mmdetection

python tools/train.py work_dirs/configs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco.py
```

## 3.5 模型测试

模型训练完成之后,会在work\_dirs下自动生成faster\_rcnn\_r50\_fpn\_1x\_coco文件夹,保存训练的日志信息以及相关权重文件。

名称	修改日期	类型	大小
20210803_122636.log	2021/12/1 10:31	文本文档	106 KB
20210803_122636.log.json	2021/12/1 10:31	JSON 文件	101 KB
epoch_12.pth	2021/12/1 10:31	PTH 文件	322,972 KB
faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco.py	2021/12/1 10:31	PY 文件	9 KB

#### 模型测试:

```
cd mmdetection

python tools/test.py
work_dirs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco.py
work_dirs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco/epoch_12.pth --format-only --options
jsonfile_prefix=work_dirs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco/test_inference
```

#### 得到推理文件:

名称	修改日期	类型	大小
20210803_122636.log	2021/12/1 10:31	文本文档	106 KB
20210803_122636.log.json	2021/12/1 10:31	JSON 文件	101 KB
epoch_12.pth	2021/12/1 10:31	PTH 文件	322,972 KB
faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco.py	2021/12/1 10:31	PY 文件	9 KB
test_inference_bboxed	2021/8/3 15:38	文件夹	
report.txt	2021/12/1 10:31	文本文档	4 KB
test_inference.bbox.json	2021/12/1 10:31	JSON 文件	2,617 KB

#### 测试指标:

```
cd mmdetection

python tools/cal_metric --gt work_dirs/datasets/2021-val.json --dt
work_dirs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco/test_inference.bbox.json >
work_dirs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco/metric.txt
```

测试结果保存在work\_dirs/faster\_rcnn\_r50\_fpn\_1x\_coco/metric.txt文件中, AP50=0.525。

```
9 0.463 0.813 0.471 electronicEquipment
10 0.33 0.56 0.361
                              battery
11 0.266 0.588
                    0.197
                              seal
12 0.526 0.904 0.541
                              umbrella
mAP of all: 0.26550302802708386
Precision under given recall input(iou=0.5, area=all, max_det=100):
cid precision recall category
   0.0 0.9 knife
2 0.0 0.9 scissors
3
   0.0 0.9 sharpTools
4 0.0 0.9 expandableBaton
5 0.0 0.9 smallGlassBottle
   0.0 0.9 electricBaton
6
7 0.0 0.9 plasticBeverageBottle
  0.0 0.9 plasticBottleWithaNozzle
9 0.394 0.9 electronicEquipment
10 0.0 0.9 battery
11 0.0 0.9 seal
12 0.73 0.9 umbrella
Average Precision (AP) @[ IOU=0.50:0.95 | area = all | IOU=0.266
Average Precision (AP) @[ IOU=0.50 | area all | MaxDets=100 ] = 0.525
Average Precision (AP) @[ IOU=0.75 | area all | maxDets=100 ] = 0.238
Average Precision (AP) @[ IoU=0.50:0.95 | area= small | MaxDets=100 ] = 0.136
Average Precision (AP) @[ IOU=0.50:0.95 | area=medium | maxDets=100 ] = 0.244
Average Precision (AP) @[ IoU=0.50:0.95 | area= large | maxDets=100 ] = 0.227
Average Recall (AR) @[ IoU=0.50:0.95 | area= all | maxDets= 1 ] = 0.292 Average Recall (AR) @[ IoU=0.50:0.95 | area= all | maxDets= 10 ] = 0.418 Average Recall (AR) @[ IoU=0.50:0.95 | area= all | maxDets=100 ] = 0.425
Average Recall
                   (AR) @[IOU=0.50:0.95 \mid area=small \mid maxDets=100] = 0.313
Average Recall (AR) @[ IoU=0.50:0.95 | area=medium | maxDets=100 ] = 0.391 Average Recall (AR) @[ IoU=0.50:0.95 | area= large | maxDets=100 ] = 0.369
```

### 3.6 结果可视化

将模型推理结果绘制在图上保存, 脚本需传入--gt (训练集或测试集标注文件) 以读取类别信息。

```
cd mmdetection/work_dirs/faster_rcnn_r50_fpn_1x_coco

python ../../tools/plot_bbox --images ../datasets/imgs --json
test_inference.bbox.json --out test_inference --gt ../datasets/2021-val.json
```

示例:

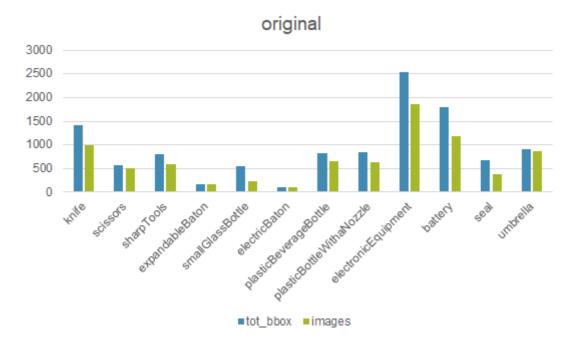


## 4. 模型优化

在baseline构建好之后,我们可以对模型进行一些调优工作。

## 4.1 数据均衡

对数据进行分析之后可以发现存在不均衡现象,如图所示:



既然是基于mmdetection框架,那么可以选择mmdetection自带的数据均衡策略,需要对配置文件做如下修改:

```
data = dict(
    samples_per_gpu=2,
    workers_per_gpu=2,
    train=dict(
        type='ClassBalancedDataset', #将数据均衡策略进行配置
        oversample_thr=1e-3,
        dataset=dict(
        type=dataset_type,
        ann_file='./work_dirs/datasets/2021-train.json',
```

```
img_prefix='./work_dirs/datasets/imgs',
    pipeline=train_pipeline)),

val=dict(
    type=dataset_type,
    ann_file='./work_dirs/datasets/2021-val.json',
    img_prefix='./work_dirs/datasets/imgs',
    pipeline=test_pipeline),

test=dict(
    type=dataset_type,
    ann_file='./work_dirs/datasets/2021-val.json',
    img_prefix='./work_dirs/datasets/imgs',
    pipeline=test_pipeline))
```

模型训练和测试过程不变,经测试AP50=0.5370,较baseline有上涨,并且参数oversample\_thr可以多尝试修改,以调整数据均衡的比例,获得最佳结果。

## 4.2 利用albumentations进行数据增强

Albumentations是一个强大的数据增强库,也支持在mmdetection中应用。比如,加入RandomRotate90和VerticalFlip两种数据增强。

```
albu_train_transforms = [
    dict(type='RandomRotate90', always_apply=False, p=0.5),
    dict(type='VerticalFlip', always_apply=False, p=0.5)
]
train_pipeline = [
    dict(type='LoadImageFromFile'),
    dict(type='LoadAnnotations', with_bbox=True),
    dict(type='Resize', img_scale=(1333, 800), keep_ratio=True),
    dict(type='RandomFlip', flip_ratio=0.5),
        type='Albu',
        transforms=albu_train_transforms,
        bbox_params=dict(
            type='BboxParams',
            format='pascal_voc',
            label_fields=['gt_labels'],
            min_visibility=0.0,
            filter_lost_elements=True),
        keymap=dict(img='image', gt_bboxes='bboxes'),
        update_pad_shape=False,
        skip_img_without_anno=True),
    dict(type='Normalize', **img_norm_cfg),
    dict(type='Pad', size_divisor=32),
    dict(type='DefaultFormatBundle'),
    dict(type='Collect', keys=['img', 'gt_bboxes', 'gt_labels']),
]
```

模型训练和测试过程不变,经测试AP50=0.523,较baseline有略微下降。但是不能简单认为就是对模型有害,这些目标检测常用数据增强方法一般不会有太大反面效果,如果出现了这种与经验相悖的结果,应后续多多进行实验继续验证,而不要轻易舍弃这个trick。

## 4.3 学习率调整

学习率是模型训练的一个重要参数,需进行多次实验,找到最佳学习率设置。本实验将其从0.0015 更改至0.0025。

```
optimizer = dict(type='SGD', 1r=0.0025, momentum=0.9, weight_decay=0.0001)
```

注意: 学习率调整应和batch\_size成正比,比如在batch=1时,lr=0.1最佳。那么将batch=2时,lr 应相应调整为0.2。在mmdetection中,如果是单GPU训练,batch\_size = samples\_per\_gpu。如果是多GPU训练,batch\_size = samples\_per\_gpu \* gpu个数。

模型训练和测试过程不变,经测试AP50=0.562, 相比于baseline有较大提升,可考虑多调几组, 选择最佳学习率设置。

## 4.4 模型结构调整--DCN模块

DCN是一个即插即用的可变形卷积模块,在backbone中应用,配置文件设置如下:

```
model = dict(
    type='FasterRCNN',
    backbone=dict(
        type='ResNet',
        depth=50,
        num_stages=4,
        out_indices=(0, 1, 2, 3),
        frozen_stages=1,
        norm_cfg=dict(type='BN', requires_grad=True),
        norm_eval=True,
        style='pytorch',
        #添加DCN模块
        dcn=dict(type='DCN', deform_groups=1, fallback_on_stride=False),
        stage_with_dcn=(False, True, True),
        init_cfg=dict(type='Pretrained', checkpoint='./resnet50-19c8e357.pth')),
```

模型训练和测试过程不变,经测试AP50=0.531,相比于baseline也有提升。

## 4.5 实验汇总

以上尝试都是在baseline基础上进行的单变量实验,如下所示:

model	AP50
baseline	0.525
baseline+balance	0.537
baseline+rotate90+VerticalFlip	0.523
baseline+lr_0025	0.562
baseline+dcn	0.531

特别推荐:以上尝试的trick均来自本赛事冠军方案,完整方案内容可见: <a href="https://mp.weixin.qq.co">https://mp.weixin.qq.co</a> m/s/plrqtxseLpUj1TZV4VohNw,同学们可以基于此框架,选择性尝试方案中提到的其他方法。

## 5. 总结

本次实践基于2021科大讯飞X光安检图像识别挑战赛,是一个经典的目标检测问题,通过实践 baseline,可以掌握目标检测框架mmdetection基本使用方法,方便地进行调参实验,最终在验证集上 取得最佳效果。