## 第四章 直流电机仿真

## 上机大作业-1

环控制的方法进行转速调节(滞环宽度+/-2rad/s)。用四阶龙格一 0.2~0.4s是120rad/s,在0.4~0.6s是80rad/s,...,如此反复,用滞 子转动惯量J=0.002kgm<sup>2</sup>; 系统阻尼转矩系数B=0.1Nm/(rad/s), 限I=14A;功率管均为理想开关器件;电机在t=0时刻开始运行, 机永磁励磁 $\psi_{\!\!\!\!/-}1$ Wb, 电枢绕组电阻 $R_{\!\scriptscriptstyle g}\!\!\!\!=\!\!0.5$ ohm、电感 $L_{\!\scriptscriptstyle g}\!\!\!\!=\!\!0.05$ H; 带负载; 用滯环控制的方法进行限流保护, 电流上限 I<sub>1</sub>=15A、 并给定阶跃(方被) 转速命令, 即, 在 0 ~0.2s是80rad/s, 在 台永磁直流电机及其控制系统如下图。直流电源U<sub>dc</sub>=200V; 库塔求解电机的电流与转速响应。

## 作业模板

浙江大学 电气工程学院 航天电气地址: 浙江省杭州市浙大路38号, 邮编: 310027

