# MS4200\_10L 软件

使用手册

#### MS4200\_10L 软件 V1.0

### 目录

У.	件修订记录	?
1.	总体功能描述	]
2.	运行环境	?
3.	软件编译环境	••• 2
4.	编译成功画面	
5.	软件使用说明	5

# 文件修订记录

版本号	生成日期	作者	修订内容
V1. 0	2023-03-20	张铿炜	初始版本

# 1. 总体功能描述

- 一、可以实现 50-1500rpm 的转速控制。
- 二、定时 60sec—23h59min 的倒计时。

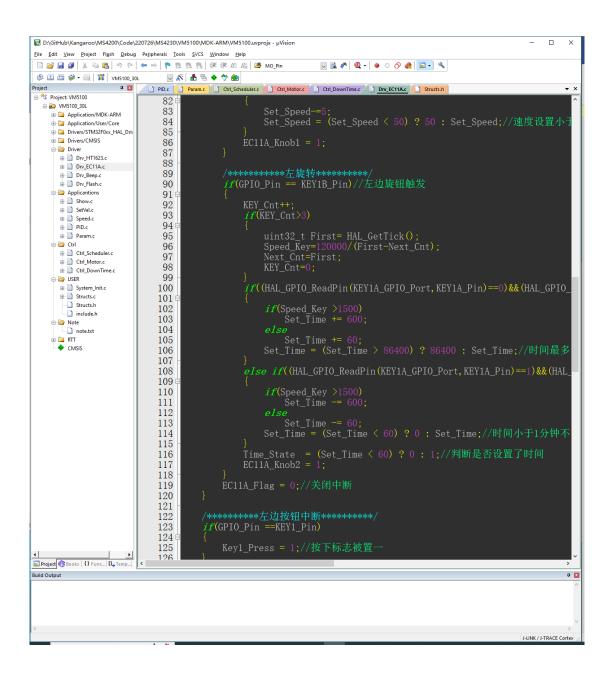
## 2. 运行环境

### 硬件要求

类 别	基本要求
服务器端	CPU 64k 以内 128flash

#### 3. 软件编译环境

本软件使用 ARM\_KEIL5, 需要使用相同软件进行开发编译。



#### 4. 编译成功画面

```
☑ D:\GitHub\Kangaroo\MS4200\Code\220726\MS4230\VM5100\MDK-ARM\VM5100.uvprojx - μVision
                                                                                                                                                                    <u>F</u>ile <u>E</u>dit <u>V</u>iew <u>P</u>roject Fl<u>a</u>sh <u>D</u>ebug Peripherals <u>T</u>ools <u>S</u>VCS <u>W</u>indow <u>H</u>elp
 □ 🐸 🖫 🐠 🐰 👊 🖺 🥙 🖰 (← → ) 🏞 微 微 微 | 读 读 准 [版] 🐸 MO_Pin
                                                                                           🗵 🗟 🏴 | @ - | 🧆 O 🔗 🚜 | 🛅 - | 🔦
 🖂 🐔 🖶 💠 🥎 🛍
                          Ţ X
                                                 Param.c Ctrl_Scheduler.c Ctrl_Motor.c Ctrl_DownTime.c Drv_EC11A.c Structs.h
                                   PID.c

☐ <sup>4</sup>$ Project: VM5100
                                         82.
   VM5100_30L

Application/MDK-ARM
                                         83
                                                                          Set_Speed-
                                                                         Set_Speed = (Set_Speed < 50) ? 50 : Set_Speed;//速度设置小
                                         84
      Application/User/Core

    □ Drivers/STM32F0xx_HAL_Dri

                                         85
      Drivers/CMSIS
                                                                   EC11A\_Knob1 = 1;
                                         86
      in Driver
                                         87
        Drv_HT1623.c
Drv_EC11A.c
Drv_Beep.c
                                         88
                                                            /***********左旋转*******/
if(GPI0_Pin == KEY1B_Pin)//左边旋钮触发
                                         89
                                         90
91
         ⊕ Dry Flash.c
      Applicantions
Show.c
SetVal.c
                                         92
                                                                   KEY Cnt++;
                                         93
                                                                    if(KEY_Cnt>3)
        Speed.c
                                         94
                                                                         uint32_t First= HAL_GetTick();
Speed_Key=120000/(First-Next_Cnt);
Next_Cnt=First;
         Param.c
                                         95
      ⊕ 🍅 Ctrl
                                         96
        Ctrl_Scheduler.c
                                         97
                                         98
         ⊕ ☐ Ctrl_DownTime.c
      □ 🗀 USER
                                         99
        System_Init.c
Structs.c
Structs.h
include.h
                                        100
                                                                    if((HAL_GPI0_ReadPin(KEY1A_GPI0_Port,KEY1A_Pin)==0)&&(HAL_GPI0_
                                        101
                                                                          if(Speed_Key >1500)
    Set_Time += 600;
                                        102
                                        103
      □ 🗁 Note
      note.txt
                                        104
                                                                         Set_Time += 60;
Set_Time = (Set_Time > 86400) ? 86400 : Set_Time;//时间最多
                                        105
                                        106
                                        107
                                        108
                                        109
                                                                          if(Speed_Key >1500)
    Set_Time -= 600;
                                        110
                                                                         else
    Set_Time -= 60;
    Set_Time
                                        112
                                        113
                                        114
                                        115
                                                                   Time_State = (Set_Time < 60) ? 0 : 1;//判断是否设置了时间
EC11A_Knob2 = 1;
                                        116
                                        117
                                        118
                                        119
                                        120
                                        \begin{array}{c} 121 \\ 122 \end{array}
                                                              ******左边按钮中断*******/
                                        123
                                                       if(GPIO_Pin ==KEY1_Pin)
                                        124
                                        125
126
► Project Books | 1 Func... | 0→ Temp...
Build Output
Sund Cumputs

compiling RTT.c...

linking...

Program Size: Code=14724 RO-data=420 RW-data=212 ZI-data=1796

FromET: creating hex file...

"WislioOVESTO.o.arf" - 0 Error(s), 0 Warning(s).

Build Time Elapsed: 00:00:05
```

## 5. 软件使用说明

- 1.打开开关
- 2.开机显示关机前的设定值
- 3.旋转左旋钮调节时间大小,旋转右旋钮调节转速大小
- 4.单击右旋钮启动
- 5.运行时单击左旋钮调整正反转