

# FY80F49xQW 数据手册

增强型闪存8位1T 8051微控制器

Rev.1.0.1

#### 请注意以下有关CMS知识产权政策

\*中微半导体(深圳)股份有限公司(以下简称本公司)已申请了专利,享有绝对的合法权益。与本公司MCU或其他产品有关的专利权并未被同意授权使用,任何经由不当手段侵害本公司专利权的公司、组织或个人,本公司将采取一切可能的法律行动,遏止侵权者不当的侵权行为,并追讨本公司因侵权行为所受的损失、或侵权者所得的不法利益。

\*中微半导体(深圳)股份有限公司的名称和标识都是本公司的注册商标。

\*\*本公司保留对规格书中产品在可靠性、功能和设计方面的改进作进一步说明的权利。然而本公司对于规格内容的使用不负责任。文中提到的应用其目的仅仅是用来做说明,本公司不保证和不表示这些应用没有更深入的修改就能适用,也不推荐它的产品使用在会由于故障或其它原因可能会对人身造成危害的地方。本公司的产品不授权适用于救生、维生器件或系统中作为关键器件。本公司拥有不事先通知而修改产品的权利,对于最新的信息,请参考官方网站 www.mcu.com.cn。



## 1. 产品特性

### 1.1 功能特性

#### ◆ 兼容 MCS-51 的 1T 指令系统

- 系统时钟频率最高支持 48MHz
- 机器周期最快支持 1Tsys @ Fsys≤24MHz
- 机器周期最快支持 2Tsys @ Fsys=48MHz

#### ◆ 内存

- 程序 FLASH: 16K×8Bit
- Data FLASH: 1Kx8Bit
- 通用 RAM: 256×8Bit
- 通用 XRAM: 1K×8Bit
- 支持 BOOT 功能区, 1K/2K/4K 可选
- 程序 FLASH 支持分区保护

#### ◆ 4 种振荡方式

- HSI-内部高速振荡: 48MHz
- HSE-外部高速振荡: 8MHz/16MHz
- LSE-外部低速振荡: 32.768KHz
- LSI-内部低速振荡: 125KHz

#### ◆ GPIO

- 最多可达 26 个 GPIO
- 均支持上/下拉电阻功能
- 均支持边沿(上升沿/下降沿/双沿)中断
- 均支持唤醒功能

#### ◆ 中断源

- 支持所有的外部端口中断
- 7个定时器中断
- 其它外设中断

#### ◆ 定时器

- WDT 定时器 (看门狗定时器)
- Timer0/1, Timer2, Timer3/4
- LSE\_Timer(支持休眠唤醒功能)
- WUT (唤醒定时器)
- BRT(串口波特率时钟发生器)

#### ◆ 循环冗余校验单元

- CRC16 (CRC16-CCITT)

#### ◆ 蜂鸣器驱动

- 50%占空比,频率可自由设置

#### ◆ PWM

- 6 通道 PWM
- 6个相互独立周期计数器
- 支持独立/互补/同步/成组模式
- 支持边沿对齐方式
- 支持互补模式死区延时功能

#### ◆ 通信模块

- 1xSPI(通讯速率最高可达 6Mb/s)
- 1xI2C (通讯速率最高可达 400Kb/s)
- 2xUART(波特率最高可达 1Mb/s) UART1 可任意 GPIO 映射

#### ◆ 工作电压范围

- 2.1V~5.5V

#### ◆ 工作温度范围

- -40°C~105°C

#### ◆ 低压复位功能(LVR)

- 1.8V/2.0V/2.5V/3.5V

#### ◆ 低压检测功能(LVD)

2.0V~4.3V 8 级可选

#### ◆ 高精度 12 位 ADC

- 最多可达 26 个 AD 外部通道
- 参考申.压可选(1.2V/2.0V/2.4V/3.0V/VDD)
- 可检测内部 1.2V 基准电压
- 支持硬件触发启动转换功能
- 支持一组结果数字比较功能

#### ◆ 高灵敏度触摸

#### ◆ 硬件 LED 矩阵驱动

- 占空比 1/4, 1/5, 1/6, 1/8 可选
- 支持共阴/共阳两种模式选择
- LSI/LSE/系统时钟三种时钟源可选
- COM、SEG 电流可选
- 最多支持 4COM x 16SEG、5COM x 15SEG 6COM x 14SEG、8COM x 12SEG

#### ◆ 硬件 LED 点阵驱动

- LSI/LSE/系统时钟三种时钟源可选
- 支持循环扫描和中断扫描
- 支持每个灯显示数据可选
- 支持每个灯两种导通时间可选
- 电流 16 档可选
- 最多支持 9 个管脚驱动,最大 64 灯驱动 可选择点阵 4x4、5x5、6x6、6x7、7x7、7x8、 8x8

#### ◆ 低功耗模式

- 空闲模式(IDLE)
- 休眠模式(STOP)

#### ◆ 支持 96 位唯一 ID 号(UID)

- 每颗芯片有独立的 ID 号

◆ 支持两线串行编程与调试



## 1.2 产品对比

产品型号		EV00E 400 OW	E)/00E4000W	FY80F498QW					
外围接口		FY80F493QW	FY80F493QW FY80F496QW						
最大明	寸钟频率	48MHz							
	APROM		16/15/14/12 KB <sup>(1)</sup>						
	BOOT	0/1/2/4 KB <sup>(1)</sup>							
存储模块	Data FLASH	1 KB							
	RAM		256 B						
	XRAM		1 KB						
	WDT		1						
	Timer0/1		2 (16bit)						
<u> </u>	Timer2		1 (16bit)						
定时器	Timer3/4		2 (16bit)						
-	LSE_Timer	1 (16bit)							
	WUT	1 (12bit)							
	BRT		1 (16bit)						
	CRC		CRC16-CCITT						
增强型	BUZZER	1							
数字外设	PWM	6(16bit)							
显示接口	LED 矩阵	4COM x 8SEG 5COM x 7SEG 6COM x 6SEG 8COM x 4SEG	5COM x 7SEG       5COM x 9SEG         6COM x 6SEG       6COM x 8SEG						
	LED 点阵	8COM x 4SEG 8COM x 6SEG 8COM x 12SEG 4x4、5x5、6x6、6x7、7x7、7x8、8x8							
	SPI		1						
通信模块	I2C	1							
	UART	2							
模拟模块	12bit-ADC (外部通道数)	14	18	26					
	TOUCH	14	18	26					
G	PIOs	14	18	26					
	.VR		1.8V/2.0V/2.5V/3.5V	•					
L	.VD	2.0~4.3 V,8 级							
	作电压	2.1~5.5 V							
	下温度		-40~105 °C						
	対装	SOP16	SOP20	SOP28					

注: (1)通过系统配置寄存器设置 APROM 和 BOOT 空间大小,APROM 与 BOOT 空间总共最大为 16K。



## 2. 系统概述

## 2.1 系统简介

该系列是 8051 内核、兼容 MCS-51 的 1T 指令系统、通用 IO 型的 8 位芯片,工作频率最高可达 48MHz,该 MCU 具有如下特性:

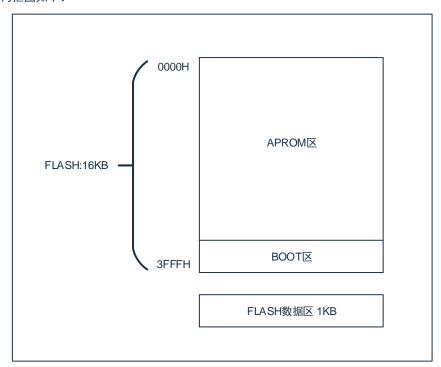
- ▶ 具有最大 16KB 程序区、256B RAM 空间、1KB XRAM、1KB 非易失性数据区。
- > 具有四种振荡方式、系统时钟可在三种时钟源之间自由切换(禁止 HSE 与 LSE 相互切换)、外部振荡器停振检测。
- ▶ 支持正常、空闲、休眠三种工作模式,能够有效的降低功耗。
- ▶ 内置低压复位 LVR、低压监测 LVD、看门狗溢出复位等保护设置,能够有效提升系统运行的可靠性。
- ▶ 具有外部中断、定时中断和其他外设中断等多种中断源,能够及时响应外部事件,提高 MCU 的利用率。
- 多达9个定时器,能够实现定时、计数、输入捕获、输出比较、定时唤醒、作波特率发生器等功能。
- ▶ 具有循环冗余校验单元 CRC。
- ▶ 最多可达 8COM 和 16SEG 的 LED 矩阵驱动, 8x8 LED 点阵驱动。
- ▶ 6 路 16 位 PWM, 支持独立、互补、同步三种模式输出, 同时具备死区控制功能。
- ▶ 具有 1 路 I2C、1 路 SPI、2 路 UART 通信模块,能够实现系统与其他设备之间的数据传送。
- ▶ 具有高精度 12 位 ADC 且可选择内部参考电压。
- ▶ 具有高灵敏度触摸。



## 2.2 存储器结构

### 2.2.1 程序存储器 FLASH

该芯片具有一个 16KB 的 FLASH 存储空间,APROM 区和 BOOT 区共用整个 FLASH 空间。 FLASH 空间分配结构框图如下:



可配置 BOOT 的大小, 配置方式如下:

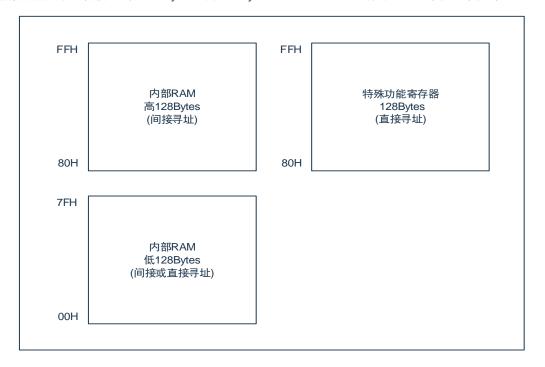
16K(程序存储区)							
地址空间分配方式	APRO	M ⊠	BOOT	X			
方式 0	16K	0000H-3FFFH					
方式 1	15K	0000H-3BFFH	1K	3C00H-3FFFH			
方式 2	14K	0000H-37FFH	2K	3800H-3FFFH			
方式 3	12K	0000H-2FFFH	4K	3000H-3FFFH			

www.mcu.com.cn 5 / 40 Rev. 1.0.1



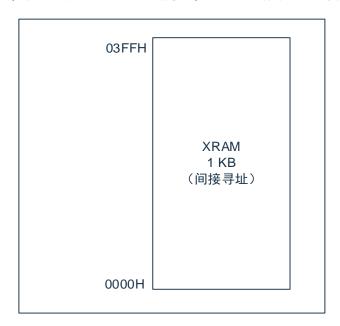
### 2.2.2 内部数据存储器 RAM

内部数据存储器分为 3 个部分: 低 128Bytes、高 128Bytes、SFR。RAM 空间分配结构框图如下图所示:



### 2.2.3 外部数据存储器 XRAM

芯片内部有 1KB XRAM 区域,该区域与 RAM/FLASH 没有联系,XRAM 空间分配结构框图如下图所示。





### 2.2.4 特殊功能寄存器 XSFR

XSFR 是寻址空间与 XRAM 共用的特殊寄存器,主要包括:端口控制寄存器、其他功能控制寄存器。其寻址范围如下:

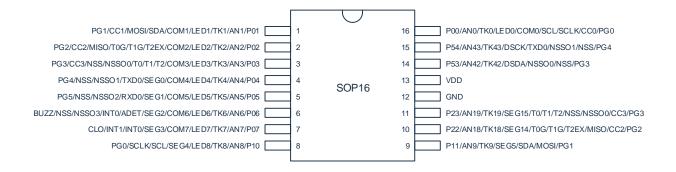
FFFFH	
	XSFR⊠: 4K
F000H EFFFH	
	保留空间
0400H	
03FFH 0000H	XRAM⊠: 1K



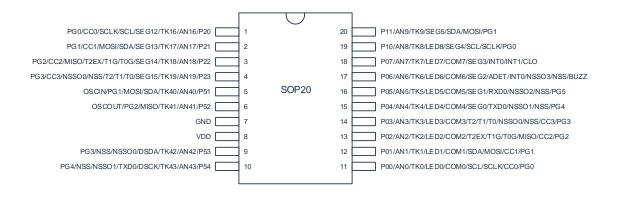
## 3. 管脚定义

## 3.1 管脚描述

#### 3.1.1 FY80F493QW-SOP16 引脚图



#### 3.1.2 FY80F496QW-SOP20 引脚图



www.mcu.com.cn 8 / 40 Rev. 1.0.1



### 3.1.3 FY80F498QW-SOP28 引脚图

		$\overline{}$		
PG1/CC1/MOSI/SDA/SEG13/TK17/AN17/P21	1		28	P20/AN16/TK16/SE G12/SCL/SCLK/CC0/PG0
PG2/CC2/MISO/T2EX/T1G/T0G/SEG14/TK18/AN18/P22	2		27	P17/AN15/TK15/SE G11/CAP3/CLO
PG3/CC3/NSSO0/NSS/T2/T1/T0/SEG15/TK19/AN19/P23	3		26	P16/AN14/TK14/SEG10/CAP2/NSS/NSSO3/BUZZ
NRST/PG0/SCLK/SCL/TK39/AN39/P50	4		25	P15/AN13/TK13/SEG9/CAP1/RXD0/NSS/NSSO2/PG5
OSCIN/PG1/MOSI/SDA/TK40/AN40/P51	5		24	P14/AN12/TK12/SE G8/CAP0/TXD0/NSS/NSSO1/PG4
OSCOUT/PG2/MISO/TK41/AN41/P52	6		23	P13/AN11/TK11/SEG7/T0/T1/T2/NSS/NSSO0/PG3
GND	7	SOP28	22	P12/AN10/TK10/SEG6/T0G/T1G/T2EX/MISO/PG2
VDD	8		21	P11/AN9/TK9/SE G5/SDA/MOSI/PG1
PG3/NSS/NSSO0/DSDA/TK42/AN42/P53	9		20	P10/AN8/TK8/LE D8/SE G4/SCL/SCLK/PG0
PG4/NSS/NSSO1/TXD0/DSCK/TK43/AN43/P54	10		19	P07/AN7/TK7/LED7/COM7/SEG3/INT0/INT1/CLO
PG5/NSS/NSSO2/RXD0/TK44/AN44/P55	11		18	P06/AN6/TK6/LED6/COM6/SEG2/ADET/INT0/NSSO3/NSS/BUZZ
PG0/CC0/SCLK/SCL/COM0/LE D0/TK0/AN0/P00	12		17	P05/AN5/TK5/LED5/COM5/SEG1/RXD0/NSSO2/NSS/PG5
PG1/CC1/MOSI/SDA/COM1/LE D1/TK1/AN1/P01	13		16	P04/AN4/TK4/LE D4/COM4/SE G0/TXD0/NSSO1/NSS/PG4
PG2/CC2/MISO/T0G/T1G/T2EX/COM2/LE D2/TK2/AN2/P02	14		15	P03/AN3/TK3/LE D3/COM3/T2/T1/T0/NSSO0/NSS/CC3/PG3

www.mcu.com.cn 9 / 40 Rev. 1.0.1



## 3.2 管脚功能说明

符号说明: I/O 表示数字输入/输出, I表示数字输入, O表示数字输出, AI表示模拟输入, AO表示模拟输出。

	管脚号				
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			P00	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN0	Al	ADC 通道 0 输入
			TK0	Al	触摸按键通道 0 输入
			COM0	0	LED COM0 输出
40		40	LED0	0	LED 点阵扫描 LED0 输出
16	11	12	SCL	I/O	I <sup>2</sup> C 时钟输入输出
			SCLK	I/O	SPI 时钟输入输出
			CC0	0	Timer2 比较输出通道 0
			PG0	0	PWM 通道 0 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P01	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN1	AI	ADC 通道 1 输入
	12	13	TK1	AI	触摸按键通道 1 输入
			COM1	0	LED COM1 输出
4			LED1	0	LED 点阵扫描 LED1 输出
1			SDA	I/O	I2C 数据输入输出
			MOSI	I/O	SPI 数据主控发送从控接收
			CC1	0	Timer2 比较输出通道 1
			PG1	0	PWM 通道 1 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P02	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN2	AI	ADC 通道 2 输入
			TK2	AI	触摸按键通道 2 输入
			COM2	0	LED COM2 输出
			LED2	0	LED 点阵扫描 LED2 输出
2	13	14	T0G	I	Timer0 门控输入
			T1G	I	Timer1 门控输入
			T2EX	I	Timer2 下降沿自动重装输入
			MISO	I/O	SPI 数据主控接收从控发送
			CC2	0	Timer2 比较输出通道 2
			PG2	0	PWM 通道 2 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出



	管脚号				HIAD
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P03	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN3	AI	ADC 通道 3 输入
			TK3	AI	触摸按键通道 3 输入
			СОМЗ	0	LED COM3 输出
			LED3	0	LED 点阵扫描 LED3 输出
_			T0	I	Timer0 外部时钟输入
3	14	15	T1	I	Timer1 外部时钟输入
			T2	I	Timer2 外部事件或门控输入
			NSS(NSSO0)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 0 输出
			CC3	0	Timer2 比较输出通道 3
			PG3	0	PWM 通道 3 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
					GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、
			P04	I/O	下拉等功能
			AN4	AI	ADC 通道 4 输入
			TK4	AI	触摸按键通道 4 输入
			SEG0	0	LED SEG0 输出
	45		COM4	0	LED COM4 输出
4	15	16	LED4	0	LED 点阵扫描 LED4 输出
			TXD0	0	UART0 数据输出
			NSS(NSSO1)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 1 输出
			PG4	0	PWM 通道 4 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P05	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN5	Al	ADC 通道 5 输入
			TK5	Al	触摸按键通道 5 输入
			SEG1	0	LED SEG1 输出
_	40	47	COM5	0	LED COM5 输出
5	16	17	LED5	0	LED 点阵扫描 LED5 输出
			RXD0	I/O	UARTO 数据输入/同步模式数据输出
			NSS(NSSO2)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 2 输出
			PG5	0	PWM 通道 5 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出



	管脚号				
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
001 10	001 20	00.20			GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、
			P06	I/O	下拉等功能
			AN6	Al	ADC 通道 6 输入
			TK6	Al	触摸按键通道 6 输入
			SEG2	0	LED SEG2 输出
			COM6	0	LED COM6 输出
6	17	18	LED6	0	LED 点阵扫描 LED6 输出
			ADET	1	ADC 外部触发输入
			INT0	1	外部中断 0 输入
			NSS(NSSO3)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 3 输出
			BUZZ	0	蜂鸣器驱动输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			D07	1/0	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、
			P07	I/O	下拉等功能
			AN7	Al	ADC 通道 7 输入
	18	19	TK7	Al	触摸按键通道 7 输入
			SEG3	0	LED SEG3 输出
7			COM7	0	LED COM7 输出
7			LED7	0	LED 点阵扫描 LED7 输出
			INT0	1	外部中断 0 输入
			INT1	1	外部中断 1 输入
			CLO	0	系统时钟分频输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P10	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN8	AI	ADC 通道 8 输入
			TK8	AI	触摸按键通道 8 输入
			SEG4	0	LED SEG4 输出
8	19	20	LED8	0	LED 点阵扫描 LED8 输出
			SCL	I/O	I2C 时钟输入输出
			SCLK	I/O	SPI 时钟输入输出
			PG0	0	PWM 通道 0 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
9	20	21	P11	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN9	Al	ADC 通道 9 输入



	管脚号				
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			TK9	Al	触摸按键通道 9 输入
			SEG5	0	LED SEG5 输出
			SDA	I/O	I2C 数据输入输出
			MOSI	I/O	SPI 数据主控发送从控接收
			PG1	0	PWM 通道 1 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P12	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN10	Al	ADC 通道 10 输入
			TK10	Al	触摸按键通道 10 输入
			SEG6	0	LED SEG6 输出
			T0G		Timer0 门控输入
-	-	22	T1G	<u> </u>	Timer1 门控输入
			T2EX	<u>·</u> 	Timer2 下降沿自动重装输入
			MISO	I/O	SPI 数据主控接收从控发送
			PG2	0	PWM 通道 2 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
					GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、
			P13	I/O	下拉等功能
			AN11	Al	ADC 通道 11 输入
			TK11	AI	触摸按键通道 11 输入
			SEG7	0	LED SEG7 输出
		00	T0	I	Timer0 外部时钟输入
-	-	23	T1	I	Timer1 外部时钟输入
			T2	I	Timer2 外部事件或门控输入
			NSS(NSSO0)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 0 输出
			PG3	0	PWM 通道 3 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P14	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN12	Al	ADC 通道 12 输入
			TK12	Al	触摸按键通道 12 输入
-	-	14	SEG8	0	LED SEG8 输出
			CAP0	I	Timer2 输入捕获通道 0
			TXD0	0	UARTO 数据输出
			NSS(NSSO1)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 1 输出



	 管脚号				
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			PG4	0	PWM 通道 4 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P15	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN13	Al	ADC 通道 13 输入
			TK13	Al	触摸按键通道 13 输入
			SEG9	0	LED SEG9 输出
-	-	25	CAP1	1	Timer2 输入捕获通道 1
			RXD0	I/O	UART0 数据输入/同步模式数据输出
			NSS(NSSO2)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 2 输出
			PG5	0	PWM 通道 5 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			D.C.	1/0	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、
		26	P16	I/O	下拉等功能
	-		AN14	Al	ADC 通道 14 输入
			TK14	Al	触摸按键通道 14 输入
			SEG10	0	LED SEG10 输出
-			CAP2	I	Timer2 输入捕获通道 2
			NSS(NSSO3)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 3 输出
			BUZZ	0	蜂鸣器驱动输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P17	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN15	AI	ADC 通道 15 输入
			TK15	Al	触摸按键通道 15 输入
-	-	27	SEG11	0	LED SEG11 输出
			CAP3	1	Timer2 输入捕获通道 3
			CLO	0	系统时钟分频输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P20	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN16	Al	ADC 通道 16 输入
-	1	28	TK16	Al	触摸按键通道 16 输入
			SEG12	0	LED SEG12 输出
			SCL	I/O	I2C 时钟输入输出
	ı	i .			*** 100* * 100



	管脚号				
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			SCLK	I/O	SPI 时钟输入输出
			CC0	0	Timer2 比较输出通道 0
			PG0	0	PWM 通道 0 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P21	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN17	AI	ADC 通道 17 输入
			TK17	AI	触摸按键通道 17 输入
			SEG13	0	LED SEG13 输出
-	2	1	SDA	I/O	I2C 数据输入输出
			MOSI	I/O	SPI 数据主控发送从控接收
			CC1	0	Timer2 比较输出通道 1
			PG1	0	PWM 通道 1 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P22	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、
					下拉等功能
			AN18	AI	ADC 通道 18 输入
			TK18	AI	触摸按键通道 18 输入
			SEG14	0	LED SEG14 输出
			T0G	1	Timer0 门控输入
10	3	2	T1G	1	Timer1 门控输入
			T2EX	I	Timer2 下降沿自动重装输入
			MISO	I/O	SPI 数据主控接收从控发送
			CC2	0	Timer2 比较输出通道 2
			PG2	0	PWM 通道 2 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P23	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN19	AI	ADC 通道 19 输入
			TK19	Al	触摸按键通道 19 输入
	4		SEG15	0	LED SEG15 输出
11		3	T0	I	Timer0 外部时钟输入
			T1	Ι	Timer1 外部时钟输入
			T2	I	Timer2 外部事件或门控输入
			NSS(NSSO0)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 0 输出
			CC3	0	Timer2 比较输出通道 3



	管脚号				
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			PG3	0	PWM 通道 3 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P50	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN39	AI	ADC 通道 39 输入
			TK39	AI	触摸按键通道 39 输入
			NRST	I	外部复位输入
-	-	4	SCL	I/O	I2C 时钟输入输出
			SCLK	I/O	SPI 时钟输入输出
			PG0	0	PWM 通道 0 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P51	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN40	AI	ADC 通道 40 输入
		5	TK40	AI	触摸按键通道 40 输入
			OSCIN	AI	外部振荡 HSE/LSE 输入口
-	5		SDA	I/O	I2C 数据输入输出
			MOSI	I/O	SPI 数据主控发送从控接收
			PG1	0	PWM 通道 1 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P52	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN41	Al	ADC 通道 41 输入
			TK41	Al	触摸按键通道 41 输入
-	6	6	OSCOUT	AO	外部振荡 HSE/LSE 输出口
			MISO	I/O	SPI 数据主控接收从控发送
			PG2	0	PWM 通道 2 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P53	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN42	Al	ADC 通道 42 输入
14	7	9	TK42	Al	触摸按键通道 42 输入
			DSDA	I/O	编程/调试数据输入输出口
			NSS(NSSO0)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 0 输出
			PG3	0	PWM 通道 3 输出



管脚号		the plane of the	Attala M. Til	IIIAD	
SOP16	SOP20	SOP28	管脚名称	管脚类型	描述
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P54	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN43	AI	ADC 通道 43 输入
			TK43	AI	触摸按键通道 43 输入
4.5	40	40	DSCK	I/O	编程/调试时钟输入/输出口
15	10	10	TXD0	0	UART0 数据输出
			NSS(NSSO1)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 1 输出
			PG4	0	PWM 通道 4 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
			P55	I/O	GPIO 通过寄存器配置输入输出,上、 下拉等功能
			AN44	AI	ADC 通道 44 输入
			TK44	AI	触摸按键通道 44 输入
-	-	11	RXD0	I/O	UARTO 数据输入/同步模式数据输出
			NSS(NSSO2)	I/O	SPI 从控片选输入/主控片选 2 输出
			PG5	0	PWM 通道 5 输出
			TXD1	0	UART1 数据输出
			RXD1	I/O	UART1 数据输入/同步模式数据输出
13	8	8	VDD	Р	电源电压输入脚
12	7	7	GND	Р	接地脚



## 3.3 GPIO 特性

管脚多种功能共享,每个 I/O 口可灵活配置数字功能或者指定的模拟功能。I/O 作为通用 GPIO 口具有如下特性:

- ▶ 可配置 2 档 I/O 输出斜率。
- ▶ 可读取数据锁存器状态或者引脚状态。
- ▶ 可配置上升沿、下降沿、双沿触发中断。
- ▶ 可配置上升沿、下降沿、双沿中断唤醒芯片。
- ▶ 可配置成普通输入、上拉输入、下拉输入、推挽输出、开漏输出模式。



## 3.4 管脚功能列表

#### 数字功能端口列表:

					数字功能配	记置			
	外部输入	0	1	2	3	4	5	6	7
P00	-	GPIO	ANA	SCL	SCLK	CC0	PG0	TXD1	RXD1
P01	-	GPIO	ANA	SDA	MOSI	CC1	PG1	TXD1	RXD1
P02	T0G/T1G/T2EX	GPIO	ANA	-	MISO	CC2	PG2	TXD1	RXD1
P03	T0/T1/T2	GPIO	ANA	-	NSS(NSSO0)	CC3	PG3	TXD1	RXD1
P04	-	GPIO	ANA	TXD0	NSS(NSSO1)	1	PG4	TXD1	RXD1
P05	-	GPIO	ANA	RXD0	NSS(NSSO2)	1	PG5	TXD1	RXD1
P06	ADET/INT0	GPIO	ANA	-	NSS(NSSO3)	BUZZ	1	TXD1	RXD1
P07	INT0/INT1	GPIO	ANA	-	-	CLO	1	TXD1	RXD1
P10	-	GPIO	ANA	SCL	SCLK	1	PG0	TXD1	RXD1
P11	-	GPIO	ANA	SDA	MOSI	-	PG1	TXD1	RXD1
P12	T0G/T1G/T2EX	GPIO	ANA	-	MISO	-	PG2	TXD1	RXD1
P13	T0/T1/T2	GPIO	ANA	-	NSS(NSSO0)	-	PG3	TXD1	RXD1
P14	CAP0	GPIO	ANA	TXD0	NSS(NSSO1)	-	PG4	TXD1	RXD1
P15	CAP1	GPIO	ANA	RXD0	NSS(NSSO2)	1	PG5	TXD1	RXD1
P16	CAP2	GPIO	ANA	-	NSS(NSSO3)	BUZZ	1	TXD1	RXD1
P17	CAP3	GPIO	ANA	-	-	CLO	1	TXD1	RXD1
P20	-	GPIO	ANA	SCL	SCLK	CC0	PG0	TXD1	RXD1
P21	-	GPIO	ANA	SDA	MOSI	CC1	PG1	TXD1	RXD1
P22	T0G/T1G/T2EX	GPIO	ANA	-	MISO	CC2	PG2	TXD1	RXD1
P23	T0/T1/T2	GPIO	ANA	-	NSS(NSSO0)	CC3	PG3	TXD1	RXD1
P50	NSRT	GPIO	ANA	SCL	SCLK	-	PG0	TXD1	RXD1
P51	-	GPIO	ANA	SDA	MOSI	-	PG1	TXD1	RXD1
P52	-	GPIO	ANA	-	MISO	1	PG2	TXD1	RXD1
P53	-	GPIO	ANA	-	NSS(NSSO0)	-	PG3	TXD1	RXD1
P54	-	GPIO	ANA	TXD0	NSS(NSSO1)	-	PG4	TXD1	RXD1
P55	-	GPIO	ANA	RXD0	NSS(NSSO2)	-	PG5	TXD1	RXD1



LED 端口、模拟端口、CONFIG 配置端口列表:

		GPIO(0)				ANA(1)	CONFIG
	LEDSEG	LEDCOM	LEDx	ADC	TOUCH		
P00	-	COM0	LED0	AN0	TK0		-
P01	-	COM1	LED1	AN1	TK1		-
P02	-	COM2	LED2	AN2	TK2		-
P03	-	COM3	LED3	AN3	TK3		-
P04	SEG0	COM4	LED4	AN4	TK4		-
P05	SEG1	COM5	LED5	AN5	TK5		-
P06	SEG2	COM6	LED6	AN6	TK6		-
P07	SEG3	COM7	LED7	AN7	TK7		-
P10	SEG4	-	LED8	AN8	TK8		-
P11	SEG5	-		AN9	TK9		-
P12	SEG6	-		AN10	TK10		-
P13	SEG7	-		AN11	TK11		-
P14	SEG8	-		AN12	TK12		-
P15	SEG9	-		AN13	TK13		-
P16	SEG10	-		AN14	TK14		-
P17	SEG11	-		AN15	TK15		-
P20	SEG12	-		AN16	TK16		-
P21	SEG13	-		AN17	TK17		-
P22	SEG14	-		AN18	TK18		-
P23	SEG15	-		AN19	TK19		-
P50	-	-		AN39	TK39		NRST
P51	-	-		AN40	TK40		OSCIN
P52	-	-		AN41	TK41		OSCOUT
P53	-	-		AN42	TK42		DSDA
P54	-	-		AN43	TK43		DSCK
P55	-	-		AN44	TK44		-

注: 芯片引脚以实际芯片为准。



## 4. 功能概要

### 4.1 系统时钟

系统时钟具有4种时钟源,可通过系统配置寄存器或用户寄存器的设置进行时钟源、时钟分频选择。系统时钟模块具有如下 特性:

- ▶ 可选内部高速振荡 HSI(48MHz)。
- ▶ 可选外部高速晶体振荡 HSE(8MHz/16MHz)。
- ▶ 可选外部低速晶体振荡 LSE(32.768KHz)。
- ▶ 可选内部低速振荡 LSI(125KHz)。
- ▶ 任意两两时钟源可相互切换(HSE 与 LSE 之间禁止切换)。
- ▶ 外部高速和低速振荡器提供系统时钟时支持停振监测功能(SCM)。

### 4.2 复位

复位操作用于完成芯片内部电路的初始化,使系统从一种确定的状态开始工作。芯片具有如下几种复位方式:

- ▶ 上电复位。
- ▶ 外部复位。
- ▶ 低电压复位。
- ➤ CONFIG 状态保护复位。
- ▶ 上电配置监控复位。
- ▶ 看门狗溢出复位。
- ▶ 软件复位。

上述任何一种复位情况都需要一定的响应时间,系统提供完善的复位流程以保证复位动作的顺利进行。

## 4.3 电源管理

#### 4.3.1 工作模式

芯片有3种不同的工作模式,以适应不同应用的功耗需求。

- ▶ 正常工作模式: MCU 处于正常工作状态,外设正常运行。
- ▶ 空闲模式 IDLE: MCU 处于空闲模式, CPU 停止工作, 外设正常运行。该模式可由任意中断唤醒。
- ➢ 休眠模式 STOP: MCU 处于休眠模式, CPU 停止工作,外设停止工作。该模式可由 INT0/1 中断唤醒、GPIO 中断唤醒、WUT 定时唤醒、LSE 定时唤醒。

#### 4.3.2 电源低压复位(LVR)

当电源电压低于设置的检测电压时,则系统复位。

低压复位有 4 种选择: 1.8V/2.0V/2.5V/3.5V。

#### 4.3.3 电源低压检测(LVD)

低电压检测电路可将电源电压和设置电压进行比较,如果电源电压低于设置的电压,则产生中断请求信号。可设置的检测电压范围 2.0V~4.3V,共 8 级可选。



### 4.4 中断控制

芯片具有多个中断源及中断向量,用户可设置的中断包括 INT0/1、Timer0/1、Timer2、Timer3/4、WDT、LSE\_Timer(SCM)、PWM、I2C、SPI、UART0/1、P0/P1/P2/P5、ADC、LVD, LED, TOUCH 中断源的实际个数因产品而不同。

芯片规定两个中断优先级,可实现两级中断嵌套。当一个中断已经响应,若有高级别中断发出请求,后者可以中断前者, 实现中断嵌套。

## 4.5 定时器

#### 4.5.1 WDT 定时器

看门狗定时器是一个由系统时钟提供时钟源的片内定时器,WDT 计时溢出将产生复位。看门狗复位是系统的一种保护设置, 当系统运行到一个未知状态时,可通过看门狗来使系统复位,从而避免系统进入到无限期的死循环。WDT 定时器具有如下特性:

- ▶ 看门狗溢出时间8档可选。
- ▶ 可设置看门狗溢出中断。
- ▶ 可设置看门狗溢出复位。

#### 4.5.2 定时计数器 0/1 (Timer0/1)

定时器 0 与定时器 1 的类型和结构相似,是两个 16 位向上计数定时器。Timer0 有 4 种工作模式,Timer1 有 3 种工作模式,它们提供基本的定时和事件计数操作。

在"定时器模式"时,定时寄存器在定时器时钟使能时,每 12 个或 4 个系统周期递增一次。在"计数器模式"时,定时寄存器每 当检测到相应的输入引脚上(T0 或 T1)的下降沿就会增加。Timer0/1 具有如下特性:

- ▶ 可作普通定时器使用。
- ▶ 可用于门控定时功能。
- ▶ 可实现外部计数功能。
- ▶ 可用于门控计数功能。
- ▶ 计数器溢出中断。

#### 4.5.3 定时计数器 2 (Timer2)

定时器 2 是一个 16 位的定时器,它可以用于各种数字信号的生成和事件捕获,比如脉冲发生、脉冲宽度调制、脉宽测量等。 Timer2 具有如下特性:

- ▶ 可作为普通定时器使用。
- 可用于门控定时功能。
- 可实现外部计数功能。
- ▶ 具有重装禁止、溢出自动重装、外部引脚下降沿自动重装功能。
- ▶ 可上升沿、下降沿、双沿或写捕获寄存器的低字节触发捕获。
- ▶ 具有比较功能,该功能可产生周期性信号且占空比可控的 PWM 波形。
- 定时、外部触发、捕获、比较均可产生中断。



#### 4.5.4 定时器 3/4 (Timer3/4)

定时器 3/4 与定时器 0/1 相似,是两个 16 位定时器。Timer3 有 4 种工作模式,Timer4 有 3 种工作模式。与 Timer0/1 相比,Timer3/4 仅提供定时操作。

在定时器启动的情况下,寄存器的值每12个或4个系统周期递增一次。

### 4.5.5 LSE 定时器(LSE\_Timer)

LSE 定时器是一个时钟源来自外部低速时钟 LSE, 16 位向上计数定时器。LSE 定时器具有如下特性:

- ▶ 定时功能。
- ▶ 可设 16 位定时值。
- ▶ 休眠模式下可正常工作。
- ▶ 计数值等于定时值时可产生中断。
- ▶ 定时中断可唤醒空闲模式/休眠模式。

#### 4.5.6 唤醒定时器 (WUT)

WUT 唤醒定时器是一个时钟源来自内部低速时钟 LSI、用于休眠唤醒的 12 位、向上计数定时器。在系统进入休眠模式后, CPU 与外围所有电路停止工作,内部低速时钟 LSI 为 WUT 计数器提供时钟。WUT 具有如下特性:

- ▶ 在休眠状态下可定时唤醒系统。
- ▶ 计数时钟可选 1、8、32、256 分频。
- ▶ 可设 12 位定时值。

#### 4.5.7 波特率发生器 (BRT)

BRT 定时器是时钟源来自系统时钟、16 位的波特率定时器,主要为 UART 模块提供时钟。BRT 具有如下特性:

- ▶ 具有独立的控制开关。
- ▶ 计数时钟具有8档分频选择。
- ▶ 16 位递增计数。



### 4.6 增强型数字外设

### 4.6.1 循环冗余校验单元(CRC)

循环冗余校验 CRC 是数据通信领域中最常用的一种差错校验码,其特征是信息字段和校验字段的长度可以任意选定。芯片 CRC 校验单元生成多项式使用 "X<sup>16</sup>+X<sup>12</sup>+X<sup>5</sup>+1"(CRC16-CCITT),通过程序指定要校验的数据,使得该模块不限于代码闪存 区而能用于多用途的检查。

#### 4.6.2 蜂鸣器驱动(BUZZER)

蜂鸣器驱动模块由 8 位计数器,时钟驱动器,控制寄存器组成,输出占空比为 50%的方波,其频率覆盖一个较宽的范围。 BUZZER 具有如下特性:

- 具有单独的使能控制开关。
- ▶ 可设置 8、16、32、64 共 4 档系统时钟分频比。
- ▶ 输出频率 8 位控制,可设置(1~255) x 2 分频输出。

### 4.6.3 PWM 模块

PWM 模块支持 6 路 PWM 发生器,周期和占空比可独立设置。PWM 具有如下特性:

- ▶ 支持单次、连续模式 2 种波形输出。
- ▶ 支持独立、互补、同步、组控 4 种控制模式。
- ▶ 计数时钟可选择 1、2、4、8、16 分频。
- ▶ 支持边沿对齐模式。
- ▶ 支持死区编程。
- ▶ 可设置输出极性。
- ▶ 支持向下比较、零点中断。



## 4.7 显示接口

### 4.7.1 硬件 LED 矩阵驱动模块

硬件 LED 矩阵驱动模块可方便实现 LED 的显示驱动。该模块具有如下特性:

- ► 1/4、1/5、1/6、1/8 四种 DUTY 可选。
- ▶ 系统时钟、LSI、LSE 三种时钟源可选。
- ▶ 16位时钟源分频控制器。
- ▶ COM 口共阴、共阳两种驱动方式可选。
- ▶ 最多支持 8 个 COM 口、16SEG 口。
- ▶ 每个 COM 和 SEG 口均具有使能控制位。
- ▶ COM 口电流 50mA、150mA 两档可选(VoL=1.5V@VDD=5V)。
- ▶ SEG 口电流 16 档可选,最大电流可达 40mA(VoH=3.5V@VDD=5V)。

#### 4.7.2 硬件 LED 点阵驱动模块

硬件 LED 点阵驱动模块可方便实现 LED 点阵驱动。该模块具有如下特性:

- ▶ 最多支持 9 个 LED0-LED8 管脚使能可选。
- ▶ 最多支持 64 灯 LED 驱动,可选择点阵 4x4、5x5、6x6、6x7、7x7、7x8、8x8。
- ▶ 每个灯支持两种导通时间选择,每种导通时间为 16 位定时设置。
- ▶ 每个灯显示数据可选。
- ▶ 系统时钟源、LSI、LSE 三种可选。
- ▶ 16 位时钟源分频控制器。
- ▶ 支持循环扫描模式和中断扫描模式。
- ▶ 电流 16 档可选,最大电流可达 40mA(V<sub>OH</sub>=3.5V@VDD=5V)。



### 4.8 通信模块

#### 4.8.1 SPI 模块

SPI 是一个完全可配置的 SPI 主机/从机设备,允许用户配置串行时钟信号的极性和相位。SPI 允许 MCU 与串行外围设备进行通信,它还能够在多主机系统中进行处理器间通信。SPI 具有如下特性:

- ▶ 全双工同步串行数据传输。
- ▶ 支持主机/从机模式。
- 支持多主机系统。
- 系统错误检测。
- ▶ 支持速度高达系统时钟的 1/4(F<sub>SYS</sub>≤24MHz)。
- ▶ 比特率产生系统时钟的 1/4、1/8、1/16、1/32、1/64、1/128、1/256、1/512。
- ▶ 支持四种传输格式。
- ▶ 发送/接收完成可产生中断。

#### 4.8.2 I<sup>2</sup>C 模块

两线双向串行总线控制器 I<sup>2</sup>C 为微处理器和 I<sup>2</sup>C 总线之间的数据交换提供了一种简单有效的连接方式。I<sup>2</sup>C 模块具有如下特性:

- ▶ 支持 4 种工作方式: 主控发送、主控接收、从动发送、从动接收。
- ▶ 支持 2 种传输速度模式:

标准(高达 100Kb/s):

快速(高达 400Kb/s)。

- 执行仲裁和时钟同步。
- ▶ 支持多主机系统。
- ▶ 主机方式支持 I<sup>2</sup>C 总线上的 7 位寻址模式与 10 位寻址模式(软件支持)。
- ▶ 从机方式支持 I<sup>2</sup>C 总线上的 7 位寻址模式。
- ▶ 允许在较宽时钟频率范围进行操作(内置8位定时器)。
- ▶ 接收/发送完成可产生中断。

### 4.8.3 UARTn 模块

UARTn 模块包含了 UART0 / UART1, 2 个具有完全相同功能的串口。UARTn 具有如下特性:

- ▶ 全双工串行端口。
- 支持同步模式。
- ▶ 支持可变波特率的8位异步收发模式。
- 支持可变波特率的9位异步收发模式
- ▶ 波特率可由 Timer1/Timer4/Timer2/BRT 模块产生。
- ▶ 发送/接收完成可产生中断。



## 4.9 模拟模块

### 4.9.1 模数转换器(ADC)

ADC 模块是一个 12 位逐次逼近的模数转换器。端口模拟输入信号经过多路选择器之后与模数转换器的输入相连,模数转换器根据输入的模拟信号产生一个 12 位二进制结果,并将该结果保存在 ADC 结果寄存器中。ADC 具有如下特性:

- ▶ 最多可达 30 个外部通道。
- ▶ ADC 的转换时钟有 8 种时钟频率可选。
- ➤ ADC 参考电压可选择 VDD/1.2V/2.0V/2.4V/3.0V。
- ▶ 一个完整的 12 位转换需要 18.5 个 ADC 转换周期。
- ▶ 支持外部端口边沿、PWM 触发 ADC 转换。
- ▶ 支持 ADC 转换结果比较输出。
- ▶ 支持 ADC 转换完成产生中断。

### 4.9.2 触摸模块 (TOUCH)

触摸模块是为实现人体触摸接口而设计的集成电路,可替代机械式轻触按键,实现防水防尘、密封隔离、坚固美观的操作 接口。

#### 技术参数:

- ▶ 最多达 26 个触摸按键可选。
- 无需外部触摸电容。
- ▶ 有效触摸反应时间小于 100ms。



## 4.10 FLASH 存储器

FLASH 存储器包含程序存储器(APROM/BOOT)与非易失性数据存储器(Data FLASH),可通过相关特殊功能寄存器(SFR)对其进行存取操作以实现 IAP 功能。FLASH 存储器支持如下操作:

- > 字节读操作。
- > 字节写操作。
- ▶ 页擦除操作。
- ▶ FLASH 空间 CRC 校验操作。

## 4.11 唯一 ID (UID)

每颗芯片拥有 96 位唯一身份识别号,即 Unique identification。UID 出厂时已经设置,用户不能修改。

www.mcu.com.cn 28 / 40 Rev. 1.0.1



## 5. 用户配置

系统配置寄存器(CONFIG)是 MCU 初始条件的 FLASH 选项,程序不能访问及操作。通过系统配置寄存器可以设置如下内容:

- ▶ 看门狗的工作方式。
- ▶ FLASH 程序区分区保护、代码加密, FLASH 数据区加密状态。
- ▶ 低压复位电压。
- ▶ 调试模式禁止或使能。
- ▶ 振荡方式、预分频选择。
- 内部高速振荡器分频选择。
- 休眠唤醒等待时间。
- ➤ APROM/BOOT 空间。



## 6. 电气参数

## 6.1 绝对最大额定值

符号	参数	最小值	最大值	单位
Tst	存储温度	-55	150	°C
TA	工作温度	-40	105	°C
VDD-VSS	电源电压	-0.3	5.8	V
VIN	输入电压	VSS-0.3	VDD+0.3	V
I <sub>DD</sub>	VDD 最大输入电流	-	120	mA
Iss	VSS 最大输出电流	-	200	mA
	单个 IO 最大灌电流	-	50	mA
	单个 IO 最大灌电流(LED COM)	-	150	mA
La	单个 IO 最大拉电流	-	40	mA
lio	单个 IO 最大拉电流(LED SEG)	-	40	mA
	所有 IO 最大灌电流	-	200	mA
	所有 IO 最大拉电流	-	120	mA

注意:如果器件的工作条件超过"**绝对最大额定值**"的范围,将造成器件永久性破坏。只有当器件工作在手册 所规定的范围内时功能才能得到保障。芯片处于绝对最大额定值条件下,可能会影响器件的可靠性。

www.mcu.com.cn 30 / 40 Rev. 1.0.1



## 6.2 直流电气特性

VDD-VSS=2.1~5.5V, T<sub>A</sub>=25°C

符号	参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
VDD	工作电压	Fsys=48MHz, Fcpu=Fsys/2 Fsys=8MHz~24MHz, Fcpu=Fsys	2.1	-	5.5	V
		VDD=5V,F <sub>SYS</sub> =48MHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =F <sub>SYS</sub> /2	-	8	-	mA
		VDD=3V,F <sub>SYS</sub> =48MHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =F <sub>SYS</sub> /2	-	8	-	mA
		VDD=5V,Fsys=24MHz,所有外设关闭 Fcpu=Fsys	-	5	-	mA
		VDD=3V,Fsys=24MHz,所有外设关闭 Fcpu=Fsys	-	5	-	mA
	T 244 4# -44	VDD=5V,Fsys=16MHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =Fsys	-	4	-	mA
	正常模式	VDD=3V,Fsys=16MHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =Fsys	-	4	-	mA
		VDD=5V,Fsys=8MHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =F <sub>SYS</sub>	-	3	-	mA
		VDD=3V,F <sub>SYS</sub> =8MHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =F <sub>SYS</sub>	-	3	-	mA
I <sub>DD</sub>		VDD=5V,Fsys=32.7678KHz,所有外设关闭 Fcpu=Fsys	-	0.35	-	mA
		VDD=3V,F <sub>SYS</sub> =32.7678KHz,所有外设关闭 F <sub>CPU</sub> =F <sub>SYS</sub>	-	0.31	-	mA
		VDD=5V, Fsys=48MHz, 所有外设关闭	-	7	-	mA
		VDD=3V,F <sub>SYS</sub> =48MHz,所有外设关闭	-	7	-	mA
		VDD=5V, F <sub>SYS</sub> =24MHz, 所有外设关闭	-	4	-	mA
		VDD=3V, F <sub>SYS</sub> =24MHz, 所有外设关闭	-	4	-	mA
	   IDLE 模式	VDD=5V,Fsys=16MHz,所有外设关闭	-	3.5	-	mA
	(CPU 停止)	VDD=3V, F <sub>SYS</sub> =16MHz, 所有外设关闭	_	3.5	_	mA
		VDD=5V, F <sub>SYS</sub> =8MHz, 所有外设关闭	_	2.5	_	mA
		VDD=3V, Fsys=8MHz, 所有外设关闭	_	2.5	_	mA
		VDD=5V, Fsys=32.768KHz, 所有外设关闭	_	0.35	_	mA
		VDD=3V, Fsys=32.768KHz, 所有外设关闭	_	0.31	_	mA
I <sub>SLEEP1</sub>	休眠电流	所有外设关闭,32.768KHz 定时器使能, LVR 关闭	-	20	-	uA
I <sub>SLEEP2</sub>	休眠电流	所有外设关闭,LSI、WUT 定时器使能, LVR 关闭	-	7	-	uA
I <sub>SLEEP3</sub>	休眠电流	所有外设关闭,LVR 关闭	-	6	-	uA
lы	输入漏电	-	-	-	0.1	uA
V <sub>IL</sub>	输入低电平	-	VSS	-	0.3VDD	V
V <sub>IH</sub>	输入高电平	-	0.7VDD	-	VDD	V
		VDD=5V, I <sub>OL1</sub> =18mA	-	-	0.4	V
		VDD=5V, I <sub>OL2</sub> =50mA (LED COM)	-	-	0.4	V
Vol	输出低电压	VDD=3V, I <sub>OL1</sub> =12mA	-	_	0.4	V
		VDD=3V, I <sub>OL2</sub> =22mA (LED COM)	-	-	0.4	V
		VDD=5V, I <sub>OH1</sub> =35mA	3.5	-	-	V
$V_{OH}$		VDD=5V, I <sub>OH2</sub> =35mA (LED SEG Max)	3.5	-	-	V
• 011	输出高电压	VDD=5V, I <sub>OH3</sub> =2.6mA (LED SEG Min)	3.5	-	-	V
		VDD=3V, I <sub>OH1</sub> =13.5mA	2.1	_	_	V



#### FY80F49xQW 数据手册

		VDD=3V, I <sub>OH2</sub> =13.5mA (LED SEG Max)	2.1	-	-	V
		VDD=3V, I <sub>OH3</sub> =1mA (LED SEG Min)	2.1	-	-	V
R <sub>PH</sub>	上拉电阻	-	-	32	-	ΚΩ
R <sub>PL</sub>	下拉电阻	-	-	32	-	ΚΩ



## 6.3 交流电气参数

### 6.3.1 上电与掉电操作

T<sub>A</sub>=25℃,不包含 32.768K 晶振起振时间

符号	参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
T <sub>RESET</sub>	复位时间	VDD=5V	-	16	-	ms
TVDDR	VDD rise rate	VDD=5V	20	-	-	us/V
TVDDF	VDD fall rate	VDD=5V	20	-	-	us/V

### 6.3.2 外部振荡器

符号	参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
V <sub>HSE</sub>	工作电压	F=8/16MHz,CxT=0-47pF	2.1	-	5.5	V
V <sub>LSE</sub>	工作电压	F=32.768KHz,C <sub>XT</sub> =10-22pF	2.1	-	5.5	V

### 6.3.3 内部振荡器

VDD=2.1V-5.5V

符号	参数	测试条件	频率误差	最小值	典型值	最大值	单位
	内部高速 48MHz	T <sub>A</sub> =25°C	±1%	-	48	-	MHz
F <sub>HSI</sub>		T <sub>A</sub> =-20°C至 85°C	±2%	-	48	-	MHz
		T <sub>A</sub> =-40°C至 105°C	±3%	-	48	-	MHz
_	内部低速	T <sub>A</sub> =25°C	±20%	-	125	-	KHz
FLSI	125KHz	T <sub>A</sub> =-40°C至 105°C	±50%	-	125	-	KHz

### 6.3.4 低压复位电气参数

符号	参数	最小值	典型值	最大值	单位
V <sub>LVR1</sub>	低压侦测阀值 1.8V	1.65	1.8	1.95	V
V <sub>LVR2</sub>	低压侦测阀值 2.0V	1.85	2.0	2.15	V
V <sub>LVR3</sub>	低压侦测阀值 2.5V	2.35	2.5	2.65	V
$V_{LVR4}$	低压侦测阀值 3.5V	3.35	3.5	3.65	V



## 6.3.5 LVD 电气参数

符号	参数	最小值	典型值	最大值	单位
V <sub>LVD1</sub>	低压侦测阀值 2.0V	1.85	2.0	2.15	V
V <sub>LVD2</sub>	低压侦测阀值 2.2V	2.05	2.2	2.35	V
V <sub>LVD3</sub>	低压侦测阀值 2.4V	2.25	2.4	2.55	V
V <sub>LVD4</sub>	低压侦测阀值 2.7V	2.55	2.7	2.85	V
V <sub>LVD5</sub>	低压侦测阀值 3.0V	2.85	3.0	3.15	V
V <sub>LVD6</sub>	低压侦测阀值 3.7V	3.55	3.7	3.85	V
V <sub>LVD7</sub>	低压侦测阀值 4.0V	3.85	4.0	4.15	V
V <sub>LVD8</sub>	低压侦测阀值 4.3V	4.15	4.3	4.45	V



## 6.4 FLASH 电气参数

符号	参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
VF	FLASH 工作电压	-	2.1	-	5.5	V
T <sub>F</sub>	FLASH 工作温度	-	-40	27	105	°C
NI +安元 \5 **	擦写次数	程序 FLASH	20,000	-	-	Cycle
Nendurance	馀与从奴	Data FLASH	100,000	-	-	Cycle
T <sub>RET</sub>	数据保存时间	25°C	100	-	-	year
TERASE	扇区擦除时间	-	-	1.5	-	ms
T <sub>PROG</sub>	编程时间	-	-	7	-	us
I <sub>DD1</sub>	读取电流	-	-	-	2.5	mA
I <sub>DD2</sub>	编程电流	-	-	-	3.6	mA
I <sub>DD3</sub>	擦除电流	-	-	-	2	mA

## 6.5 模拟特性

### 6.5.1 BANDGAP 电气特性

符号	参数	测试条件	最小值	典型值	最大值	单位
	VDD=2.1~5.5V、T <sub>A</sub> =25°C	1.188	1.2	1.212	V	
$V_{BG}$	V <sub>BG</sub> 内部基准 1.2V	VDD=2.1~5.5V、T <sub>A</sub> =-20°C至 85°C	1.182	1.2	1.218	V
	VDD=2.1~5.5V、T <sub>A</sub> =-40°C至 105°C	1.176	1.2	1.224	V	

## 6.5.2 ADC 电气特性

T<sub>A</sub>=25°C

符号	参	最小值	典型值	最大值	单位	
V <sub>AVDD</sub>	ADC I	作电压	2.5	-	5.5	V
V <sub>REF1</sub>	参考日	电压 1	-	Vavdd	-	V
V <sub>REF2</sub>	参考电压 2	(非 V <sub>BG</sub> )	1.185	1.2	1.215	V
V <sub>REF3</sub>	参考日	电压 3	1.985	2.0	2.015	V
V <sub>REF4</sub>	参考日	电压 4	2.385	2.4	2.415	V
V <sub>REF5</sub>	参考电压 5		2.985	3.0	3.015	V
V <sub>ADI</sub>	输入电压		0	-	$V_{REF}$	V
N <sub>R</sub>	分辨率		12		Bit	
DNL	微分非线性误差(V <sub>REF</sub> =V <sub>AVDD</sub> =5V,T <sub>ADCK</sub> =0.5us)		±2		LSB	
INL	积分非线性误差(V <sub>REF</sub> =V <sub>AVDD</sub> =5V,T <sub>ADCK</sub> =0.5us)		±4		LSB	
		V <sub>REF</sub> =VDD=5V	0.5	-	-	us
TADCK	ADC 时钟周期	V <sub>REF</sub> =V <sub>REF2</sub>	32	-	-	us
		VREF = VREF3/ VREF4/VREF5	2	-	-	us
T <sub>ADC</sub>	ADC 转换时间		-	18.5	-	T <sub>ADCK</sub>
Fs	采样率(V <sub>REF</sub> =V <sub>AVDD</sub> =5V)			100		Ksps



## 6.6 EMC 特性

### 6.6.1 EFT 电气特性

符号	参数	测试条件	等级
Veftb	Fast transient voltage burst limits to beapplied through 0.1uF(capacitance) on VDDand VSSpins to induce a functional disturbance	$T_A$ = + 25 $^{\circ}$ C, F <sub>SYS</sub> =48MHz, conforms to IEC 61000-4-4	4B

注:电快速瞬变脉冲群(EFT)抗扰度性能与系统设计(包括电源结构、电路设计、布局布线、芯片配置、程序结构等) 密切相关。上述表格中的 EFT 参数是在 CMS 内部测试平台上所测得的结果,并非适用于所有应用环境,该测试数据 仅作为参考。系统设计各方面均可能会对 EFT 性能造成影响,在 EFT 性能要求较高的应用中,设计时应注意尽量避 免干扰源影响系统运行,建议分析干扰路径及优化设计以达到最佳的抗扰性能。

### 6.6.2 ESD 电气特性

符号	参数	测试条件	等级
V <sub>ESD</sub>	静电放电 (人体放电模式HBM)	T <sub>A</sub> = + 25°C, JEDEC EIA/JESD22- A114	3B
V E2D	静电放电 (机器放电模式MM)	$T_A = + 25^{\circ}C$ , JEDEC EIA/JESD22- A115	С

## 6.6.3 Latch-Up 电气特性

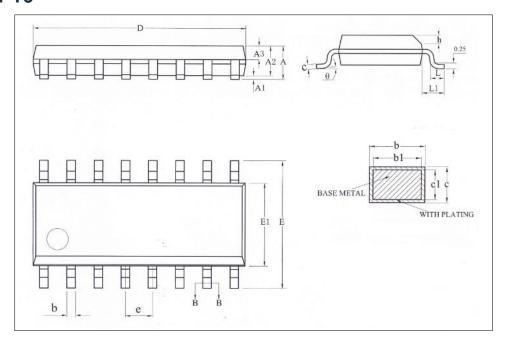
符号	参数	测试条件	测试类型
LU	Static latch-up class	JEDEC STANDARD NO.78D NOVEMBER 2011	Class I (T <sub>A</sub> = +25°C)

www.mcu.com.cn 36 / 40 Rev. 1.0.1



## 7. 封装信息

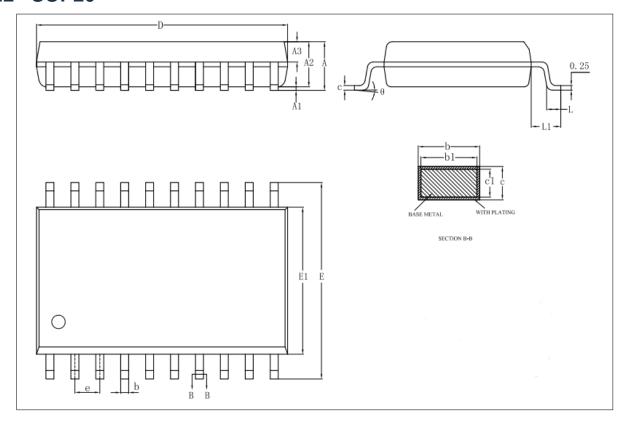
## 7.1 SOP16



Cumbal		Millimeter	
Symbol	Min	Nom	Max
А	-	-	1.75
A1	0.10	-	0.225
A2	1.30	1.40	1.50
А3	0.60	0.65	0.70
b	0.39	-	0.47
b1	0.38	0.41	0.44
С	0.20	-	0.24
c1	0.19	0.20	0.21
D	9.80	9.90	10.00
Е	5.80	6.00	6.20
E1	3.80	3.90	4.00
е		1.27BSC	
h	0.25	-	0.50
L	0.5	-	0.80
L1		1.05REF	
θ	0	-	8°



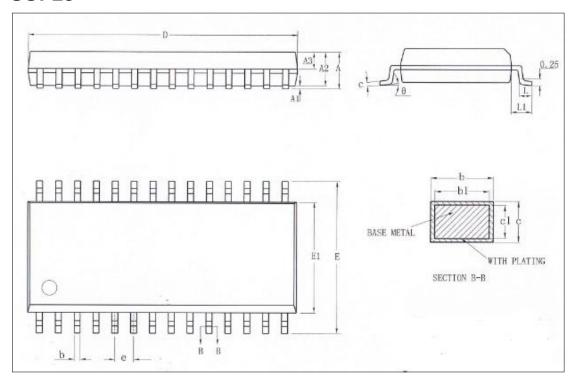
## 7.2 SOP20



Cymhol		Millimeter	
Symbol	Min	Nom	Max
A	-	-	2.65
A1	0.10	-	0.30
A2	2.25	2.30	2.35
A3	0.97	1.02	1.07
b	0.39	-	0.47
b1	0.38	0.41	0.44
С	0.25	-	0.29
c1	0.24	0.25	0.26
D	12.70	12.80	12.90
E	10.10	10.30	10.50
E1	7.40	7.50	7.60
е	1.27BSC		
L	0.70	-	1.00
L1	1.40REF		
θ	0	-	8°



## 7.3 SOP28



Symbol		Millimeter	
	Min	Nom	Max
А	-	-	2.65
A1	0.10	-	0.30
A2	2.25	2.30	2.35
А3	0.97	1.02	1.07
b	0.39	-	0.47
b1	0.38	0.41	0.44
С	0.25	-	0.29
c1	0.24	0.25	0.26
D	17.90	18.00	18.10
E	10.10	10.30	10.50
E1	7.40	7.50	7.60
е	1.27BSC		
L	0.70	-	1.00
L1	1.40REF		
θ	0	-	8°



# 8. 版本历史

版本号	时间	修改内容	
V1.0.0	2022年11月	初始版本	
V1.0.1	2023年8月	增加 FY80F493QW 型号及相关信息	