



федеральное государственное бюджетное образовательное
учреждение высшего образования
«Национальный исследовательский университет «МЭИ»

Институт информационных и вычислительных технологий
Кафедра управления и интеллектуальных технологий

Отчёт по лабораторной работе №1
По дисциплине «Управление в больших системах»
«Синтез больших систем управления. Распределение задач по узлам управления»

Выполнил студент: Михайловский М. Ю.

Группа: А-03-21

Вариант: 5

Проверили: Новиков В. Н, Обычайко Д. С.

Москва 2024

Содержание

1	Постановка задачи	3
2	Алгоритмы решения задачи	4
2.1	Первая оптимизация	4
2.2	Вторая оптимизация	4
2.3	Оптимизация методом ветвления	5

1 Постановка задачи

Имеется I задач, которые должны быть решены последовательно друг за другом. Для их решения имеется J узлов. Затраты и время решения i -ой задачи на j -ом узле заданы соответственно матрицами стоимости затрат $C = [c_{ij}]$ и временных затрат $T = [t_{ij}]$.

$$C = \begin{bmatrix} 4,5 & 7 & 2 & 2 \\ 5 & 8 & 1 & 3 \\ 5,5 & 9 & 6 & 2 \\ 6 & 10 & 7 & 1 \\ 6,5 & 7 & 3 & 1 \end{bmatrix}, \quad T = \begin{bmatrix} 4,5 & 3 & 2 & 9 \\ 5 & 6 & 5 & 10 \\ 5,5 & 7 & 6 & 11 \\ 6 & 8 & 7 & 12 \\ 6,5 & 9 & 8 & 5 \end{bmatrix} \quad (1)$$

Требуется минимизировать суммарную стоимость затрат при заданном ограничении на суммарные временные затраты $T_3 = 25$. Для записи оптимизационной задачи используем x_{ij} :

$$x_{ij} = \begin{cases} 1, & i\text{-ая задача решается на } j\text{-ом узле} \\ 0, & \text{иначе} \end{cases}.$$

Тогда задача оптимизации примет вид:

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J c_{ij} x_{ij} \rightarrow \min \\ \sum_{i=1}^I \sum_{j=1}^J t_{ij} x_{ij} \leq T_3 \\ \sum_{j=1}^J x_{ij} = 1, \forall i : i = \overline{1, I} \end{cases} \quad (2)$$

Для проведения оптимизации будет написана программа с пользовательским интерфейсом для ввода исходных данных.

2 Алгоритмы решения задачи

Решать задачу мы будем в несколько этапов. Сначала над матрицами затрат будут проведены две процедуры оптимизации, которые исключают заведомо неоптимальные узлы для использования.

2.1 Первая оптимизация

Оптимизация проводится построчно, пусть алгоритм находится на i -ой строке. Фиксируется номер узла s , на котором стоимость затрат наименьшая:

$$s = \arg \min_j c_{ij}$$

Затем, исключаются те элементы строки, которые удовлетворяют условию (3). При чём ровно одно из этих неравенств может выполняться нестрого.

$$\begin{aligned} c_{ij} &> c_{is} \\ t_{ij} &> t_{is} \end{aligned} \quad (3)$$

Так мы исключаем узлы, которые не лучше зафиксированного s -ого узла ни по стоимости, ни по времени затрат. В результате такой процедуры данные матрицы (1) преобразуются к следующему виду:

$$C^{(0)} = \begin{bmatrix} - & - & 2 & - \\ - & - & 1 & - \\ 5,5 & 9 & 6 & 2 \\ 6 & 10 & 7 & 1 \\ - & - & - & 1 \end{bmatrix}, \quad T^{(0)} = \begin{bmatrix} - & - & 2 & - \\ - & - & 5 & - \\ 5,5 & 7 & 6 & 11 \\ 6 & 8 & 7 & 12 \\ - & - & - & 5 \end{bmatrix} \quad (4)$$

2.2 Вторая оптимизация

Вторая оптимизация так же как и первая проводится построчно. Будем рассматривать её для фиксированной i -ой строки. Эта оптимизация исключает те узлы, использование которых напрямую приводит к нарушению временного ограничения T_3 .

Для этого используется вектор наименьших временных затрат на узлах системы:

$$T_{\min} = \left(\min_j t_{1j} \quad \min_j t_{2j} \quad \dots \quad \min_j t_{Ij} \right)^T$$

То есть теоретически наименьшее время решения всех I задач будет равно:

$$T_{\text{теор.мин}} = \|T_{\min}\|_1 = \sum_{i=1}^I T_{\min i}$$

Тогда для данной i -ой строки j -ый элемент исключается если выполняется условие (5). Это означает, что при решении i -ой задачи на j -ом узле, в любом случае будет нарушено временное ограничение T_3 .

$$T_{\text{теор.мин}} - T_{\min i} + t_{ij} > T_3 \quad (5)$$

В результате такой оптимизации матрицы (4) приобретают следующий вид:

$$C^{(1)} = \begin{bmatrix} - & - & 2 & - \\ - & - & 1 & - \\ 5,5 & 9 & 6 & - \\ 6 & - & 7 & - \\ - & - & - & 1 \end{bmatrix}, \quad T^{(1)} = \begin{bmatrix} - & - & 2 & - \\ - & - & 5 & - \\ 5,5 & 7 & 6 & - \\ 6 & - & 7 & - \\ - & - & - & 5 \end{bmatrix} \quad (6)$$

В результате в каждой i -ой строке остаётся некоторое допустимое множество узлов для использования $J_{\text{доп}i} \subseteq J$.

2.3 Оптимизация методом ветвления

В самом начале фиксируются два различных решения задачи, доставляющие минимумы суммарным стоимостям затрат C_{\min} и временным затратам T_{\min} .

$$C_{\min} = \left(\min_j c_{1j} \quad \min_j c_{2j} \quad \dots \quad \min_j c_{Ij} \right)^T$$

$$T_{\min} = \left(\min_j t_{1j} \quad \min_j t_{2j} \quad \dots \quad \min_j t_{Ij} \right)^T$$

Для них рассчитываем теоретические минимумы. Этими двумя метриками и будем определять показатели каждой вершины дерева в методе ветвления.

$$C_{\text{теор мин}} = \|C_{\min}\|_1 = 15,5, \quad T_{\text{теор мин}} = \|T_{\min}\|_1 = 23,5.$$

Соотнесём им корень дерева v^0 . Пусть корень дерева будет на нулевом уровне $l = 0$. Тогда ему будут смежны вершины v_j^1 , $j \in J_{\text{доп}i}$, которые будут на первом уровне $l = 1$.

И введём вектор номеров узлов соответствующих вершинам, которые со-

ставляют путь до вершины $v_{j_l}^l$:

$$J(v_{j_l}^l) = (j_1 \ j_2 \ \dots \ j_l)^T, \ l \leq J$$

Тогда на каждой строке матрицы i или уровне дерева l ($i = l$) будем проводить описанную далее процедуру.

1. Рассчитываем для вершин v_j^l , $j \in J_{\text{доп } l}$ метрики $\|C_{\text{метр } j}\|_1$, $\|T_{\text{метр } j}\|_1$. Здесь $C_{\text{метр } j}$ вектор, где первые l элементов берутся $J(v_j^l)$, все последующие элементы берутся $C_{\text{мин}}$. Метрика временных затрат $T_{\text{метр } j}$ определяется аналогично.
2. Сравниваем эти вершины по их метрикам. Искключаем из рассмотрения те вершины, для которых метрика временных затрат $T_{\text{метр } j} > T_3$. Из оставшихся вершин выбираем вершину с наименьшей метрикой затрат стоимости $C_{\text{метр } j}$.
3. Вершины следующего уровня v_j^{l+1} , $j \in J_{\text{доп } l}$ делаем смежными выбранной вершине v_j^l .

В результате полученное дерево будет иметь вид представленный на рис. 2.1. В результате данного алгоритма на каждом уровне выбирается единственная вершина.

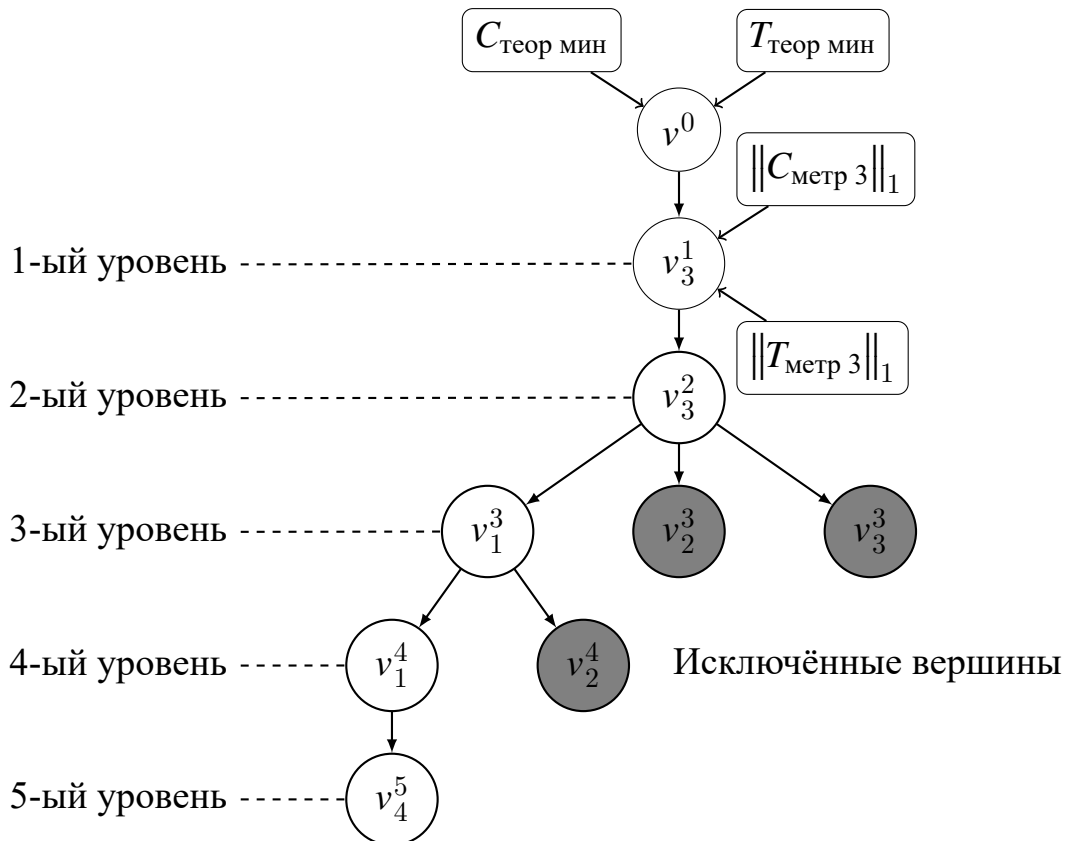


Рис. 2.1. Пример дерева ветвления