C++类的继承与多态 - 完整复习笔记

1. 一、类的继承与派生基础

1.1 基本概念

• **基类 (Base Class)** : 被继承的类, 也叫超类

• 派生类 (Derived Class) : 继承产生的新类, 也叫子类

• 类继承层次结构: 基类和派生类的集合

• 子类型: 如果基类和派生类共享相同的公有接口,则派生类被称作基类的子类型

1.2 继承语法

```
1 class Derived: public/protected/private Base {
2 // 派生类成员
3 };
```

Fence 1

1.3 继承的类型

1.3.1 单继承

- 派生类只有一个直接基类
- 一个基类可以直接派生出多个派生类

1.3.2 多重继承

• 一个派生类可以继承多个基类

```
1 class RobotDog: public Animal, public Machine {
2 public:
3 void bark(); // 派生类自己的方法
4 };
```

Fence 2

▲ 注意: 需要小心处理菱形问题, 可用virtual关键字避免重复继承

1.3.3 多级继承

• 派生类可以作为基类再继续派生

• 直接基类: 直接参与派生的基类

• 间接基类: 基类的基类及更深层的基类

1.3.4 类族

• 一个基类直接派生出多个派生类形成的相互关联的类族

1.4 重要关键字

1.4.1 final关键字

Fence 3

1.4.2 访问基类重名成员

• 不加类名限定: 默认处理派生类成员

• 访问基类重名成员: 派生类对象.基类名::成员名()

2. 二、派生类的访问权限

2.1 三种派生方式对比

派生方式	基类public成员	基类protected成员	基类private成员
public	仍为public	仍为protected	不可访问
protected	变为protected	仍为protected	不可访问
private	变为private	变为private	不可访问

Table 1

★ 核心要点: 三种派生方式都无法访问基类的私有成员

3. 三、派生类的构造函数与析构函数

3.1 派生类构造函数语法

```
1 派生类名(参数总表): 初始化符表 {
2 构造函数体
3 }
```

Fence 4

3.2 初始化符表格式

```
基类名1(基类参数表1), ..., 基类名n(基类参数表n), 对象成员名1(对象成员参数表1), ..., 对象成员名m(对象成员参数表m)
```

Fence 5

3.3 构造函数执行顺序

1. 基类优先:调用各基类构造函数(按派生时声明顺序)

2. 对象成员:调用对象成员构造函数(按在类中声明顺序)

3. 派生类自身: 执行派生类构造函数体

3.4 初始化符表 vs 构造函数体

3.4.1 初始化符表的作用

• 构造阶段: 用于初始化基类和本类的非静态成员

• 适用范围: 基类、本类非静态成员 (包括基本类型和对象成员)

• 效率更高:直接构造,不涉及赋值

3.4.2 构造函数体的作用

• 赋值阶段: 执行额外逻辑、赋值、条件判断等

• 访问权限: 可直接访问基类的public和protected成员

• 灵活性高: 适合动态调整值或复杂逻辑

★ 重要原则: 优先在初始化符表中完成初始化,在构造函数体中处理后续逻辑

3.5 构造函数的特殊情况

3.5.1 构造函数"继承"

```
1 class Derived: public Base {
2 using Base::Base; // 继承基类构造函数(除无参构造函数)
3 };
```

Fence 6

3.5.2 拷贝构造函数

```
1 Derived(const Derived& other): Base(other), member{other.member} {
2     // 派生类拷贝构造函数体
3 }
```

Fence 7

3.6 析构函数

- 执行顺序: 与构造函数相反
 - 1. 派生类析构函数体
 - 2. 对象成员析构
 - 3. 基类析构
- 重要提醒:派生类析构函数一律重写,可免出错

4. 四、继承中的特殊成员

4.1 友元的继承

- **X 基类的友元不继承**:派生类不会自动获得基类的友元关系
- 🔽 友元关系被继承: 基类成员是某类的友元, 作为派生类继承成员仍是该类的友元

4.2 静态成员的继承

4.2.1 继承规则

- 基类的静态成员被派生类继承, 保持静态属性
- 静态成员属于类,不属于对象
- 基类和派生类的所有对象共享同一个静态成员

4.2.2 访问方式(当派生类未定义同名静态成员时)

```
1 Base::staticMember // ✓ 推荐
2 Derived::staticMember // ✓ 推荐
3 baseObj.staticMember // ✓ 可用但不推荐
4 derivedObj.staticMember // ✓ 可用但不推荐
```

Fence 8

4.2.3 隐藏问题

- 如果派生类定义同名静态成员,会隐藏基类的静态成员
- 可通过 Base::staticMember 显式访问基类成员

4.3 赋值兼容性

4.3.1 赋值优先级

- 1. 派生类有自定义赋值运算符 → 使用自定义版本
- 2. 仅基类有赋值运算符 → 系统自动定义派生类版本
- 3. 都没有 → 使用默认按位拷贝

4.3.2 向上转型 (👚 重要概念)

```
      1
      Base base = derived;
      // ✓ 基类对象 = 派生类对象

      2
      Base* ptr = &derived;
      // ✓ 基类指针 = 派生类对象地址

      3
      Base& ref = derived;
      // ✓ 基类引用 = 派生类对象
```

Fence 9

5. 五、虚基类与虚拟继承

5.1 二义性问题

5.1.1 单继承重名处理

```
      1
      derived.member;
      // 默认访问派生类成员

      2
      derived.Base::member;
      // 显式访问基类成员
```

Fence 10

5.1.2 多继承重名处理

• 同单继承,通过类名限定符解决

5.1.3 菱形继承问题

```
1 class A { int data; };
2 class B : public A {};
3 class C : public A {};
4 class D : public B, public C {}; // D包含两个A的实例
```

Fence 11

5.2 虚拟继承解决方案

5.2.1 语法格式

```
1 class Derived : virtual public Base {
2  // 派生类体
3 };
```

Fence 12

5.2.2 解决菱形继承

```
1 class A { int data; };
2 class B : virtual public A {};
3 class C : virtual public A {};
4 class D : public B, public C {}; // D只包含一个A的实例
```

Fence 13

5.2.3 存储结构

```
普通继承: ((A B) (A C) D) - 两个A实例虚拟继承: (((A) B C) D) - 一个A实例
```

6. 六、多态性与虚函数

6.1 多态性的体现形式

1. 编译时多态:函数重载、静态联编

2. 运行时多态: 动态联编、虚函数、纯虚函数

6.2 函数重载 (编译时多态)

• 要求: 同名函数必须有不同的参数表

。 参数个数不同

。 参数类型不同

。 参数顺序不同

• 特点:静态联编,编译阶段确定调用哪个函数

6.3 函数超载vs函数重载

• 函数重载: 任意作用域内的同名不同参数函数

• 函数超载:仅在基类与派生类间,完全相同的函数名、参数表、返回类型

6.4 虚函数 (运行时多态)

6.4.1 定义语法

```
1 class Base {
2 public:
3 virtual void func(); // 虚函数
4 };
```

Fence 14

6.4.2 重要特性

- 基类中定义虚函数,派生类中同原型函数默认为虚函数
- 只在派生类中定义虚函数没有意义
- 实现动态联编,运行时确定调用哪个函数

6.4.3 使用示例

Fence 15

6.5 纯虚函数

```
1 virtual 函数原型 = 0; // 纯虚函数声明
```

6.5.1 特点

- 不能被直接调用
- 只规定派生类虚函数的原型规格
- 具体实现在派生类中给出

6.6 抽象基类

6.6.1 定义

• 含有纯虚函数的基类

6.6.2 特性

- X 不能创建抽象基类的对象
- ☑ 可以创建指向抽象基类的指针和引用
- 只有创建派生类对象时,才有抽象基类实例伴随而生

6.6.3 继承规则

• 派生类必须实现所有纯虚函数, 否则仍为抽象基类

7. 七、重要补充知识点

7.1 虚函数的实现机制

7.1.1 虚函数表 (vtable)

- 每个包含虚函数的类都有一个虚函数表
- 虚函数表存储虚函数的地址
- 对象中包含指向虚函数表的指针 (vptr)

7.1.2 动态绑定过程

```
1 Base* ptr = new Derived();
2 ptr->virtualFunc(); // 运行时通过vptr找到正确的虚函数
```

Fence 17

7.2 虚析构函数

```
1 class Base {
2 public:
3 virtual ~Base() {} // 虚析构函数
4 };
```

Fence 18

★ 重要: 当基类指针指向派生类对象时,删除对象需要虚析构函数确保正确析构

7.3 构造函数中的虚函数调用

▲ 注意:构造函数中调用虚函数,调用的是当前类的版本,不是派生类版本

7.4 对象切片 (Object Slicing)

```
1 Derived d;
2 Base b = d; // 对象切片: 只复制基类部分,丢失派生类特有成员
```

Fence 19

7.5 多重继承的构造顺序

- 按照派生类声明中基类的顺序调用构造函数
- 不是按照初始化列表中的顺序

7.6 名字隐藏 (Name Hiding)

```
1
  class Base {
2
  public:
3
      void func(int);
       void func(double);
4
5
   };
  class Derived : public Base {
6
7
   public:
       void func(string); // 隐藏了Base中的所有func函数
8
9
    };
```

Fence 20

解决方法: 使用 using Base::func; 引入基类函数

7.7 虚继承的构造函数

- 虚基类的构造函数由最终派生类直接调用
- 中间派生类中对虚基类的构造调用被忽略

8. 八、重点总结与考试要点

8.1 💣 必考知识点

- 1. 三种继承方式的访问权限对比
- 2. 构造函数和析构函数的执行顺序
- 3. 初始化符表的使用和与构造函数体的区别
- 4. 虚拟继承解决菱形继承问题
- 5. 虚函数实现多态的机制
- 6. 抽象基类的概念和使用
- 7. 虚析构函数的必要性
- 8. 名字隐藏问题及解决方法

8.2 🔍 易错点提醒

- 1. 所有派生方式都不能访问基类private成员
- 2. 构造函数执行顺序: 基类→对象成员→派生类
- 3. 析构函数执行顺序与构造函数相反
- 4. virtual关键字在基类中声明,派生类自动继承虚函数属性
- 5. 纯虚函数不能直接调用,只能在派生类中实现
- 6. 构造函数中调用虚函数不会发生多态
- 7. 基类指针删除派生类对象需要虚析构函数
- 8. 对象赋值会发生对象切片
- 9. 多重继承构造顺序按声明顺序,不按初始化列表顺序

8.3 🦞 编程实践建议

- 1. 优先使用初始化符表而非构造函数体赋值
- 2. 派生类析构函数一律重写
- 3. 使用虚拟继承解决菱形继承问题
- 4. 基类指针实现多态时注意内存管理
- 5. 抽象基类设计时合理规划纯虚函数接口
- 6. 基类析构函数声明为虚函数
- 7. 使用using声明解决名字隐藏问题
- 8. 避免在构造/析构函数中调用虚函数