

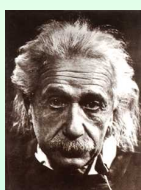
基础物理学



牛 顿



麦克斯韦



爱因斯坦

学习物理学的目的：

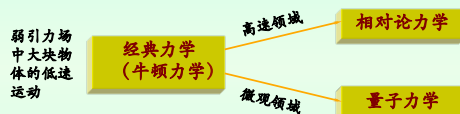
- (1) 培养辩证唯物主义的世界观
- (2) 学会掌握科学的方法
- (3) 培养科学思维能力、发展智力
- (4) 培养探索与创新精神

学习方法和要求：

- (1) 注重物理思想和物理方法的思考和研究
- (2) 主动培养自学能力，课前预习、课后复习。
- (3) 学会记笔记（记思路、要点和有特色的内容）。
- (4) 及时高质量地完成作业。

第一篇 力学

力学是一门古老的科学，起源于公元前4世纪。但力学成为一门科学理论是从17世纪开始的，由伽利略论述惯性运动到牛顿提出三个运动定律。



质点力学 运动学¹、动力学²、机械能守恒³、振动⁴、波动⁷

刚体力学 刚体的运动⁴

流体力学 流体力学⁵

第一章 质点运动学

运动学研究物质在空间位置的变化与时间的关系。它只研究物质的**机械运动**状态，而不涉及引起运动和改变运动的原因。

主要内容：

- (1) 位矢、位移、速度、加速度（矢量性、微积分）；
- (2) 直线运动、曲线运动；
- (3) 相对运动、伽利略相对性原理。

§ 1-1 质点运动的描述：

1. 参照系、坐标系、质点

运动的绝对性：运动是物质存在的形式，是物质的固有属性。

运动描述的相对性：以不同物体为参照物观察同一物体运动时，所得结果不同。

参照系：描述一个物体的运动前，被选择作为参考标准的一个（或一组）物体。

坐标系：参照系的数学抽象。

质点：只有质量而没有形状、大小、结构的点。

注：时刻和时间（间隔）的区别。

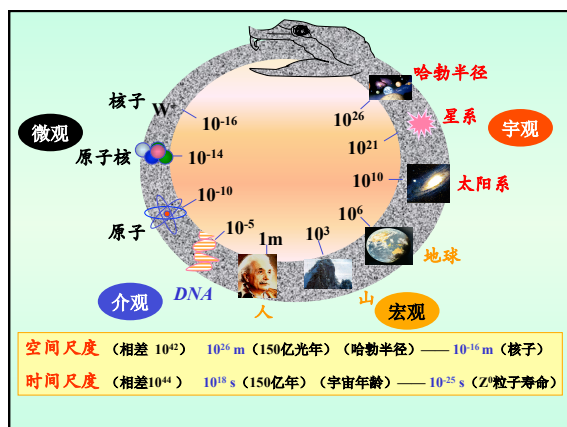
空间和时间

空间反映了物质运动的广延性，

时间反映了物质运动的持续性。

牛顿的**绝对时空观**：空间和时间的存在独立于物质，与物质的运动无关。

爱因斯坦的**相对论时空观**：时间与空间的测量依赖于物质的运动。

**位移:**

$$\begin{cases} t \text{ 时刻: } \vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \\ t + \Delta t \text{ 时刻: } \vec{r}' = x'\vec{i} + y'\vec{j} + z'\vec{k} \end{cases}$$

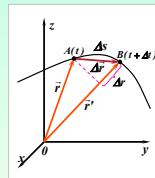
则质点在 Δt 时间内的位移为:

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}' - \vec{r} = (x' - x)\vec{i} + (y' - y)\vec{j} + (z' - z)\vec{k}$$

$$\Delta \vec{r} = \Delta x \vec{i} + \Delta y \vec{j} + \Delta z \vec{k}$$

注: ① 路程与位移的区别;

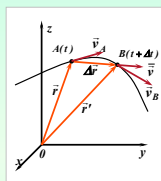
$$② |\Delta \vec{r}| \neq \Delta r, \quad |d\vec{r}| \neq dr; \quad \text{但 } \Delta r \rightarrow 0 \text{ 时}, |d\vec{r}| = ds$$

**3、速度: (质点位置变化的快慢及方向)**平均速度: $\bar{\vec{v}} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$ 指向 $\Delta \vec{r}$ 方向瞬时速度: $\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt} \quad (m/s)$ \vec{v} 指向 $\Delta \vec{r}$ 的极限方向, 即轨道切线方向。速度的大小(速率) $v = |\vec{v}| = \frac{|d\vec{r}|}{dt} = \frac{ds}{dt}$

速度在直角坐标系中的表示:

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k} = v_x\vec{i} + v_y\vec{j} + v_z\vec{k}$$

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$$



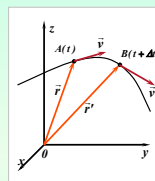
$$\text{注: } v = \frac{|d\vec{r}|}{dt} \neq \frac{dr}{dt}$$

4、加速度: (质点速度变化的快慢及方向)平均加速度: $\bar{\vec{a}} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}$ 指向 $\Delta \vec{v}$ 方向瞬时加速度: $\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} \quad (m/s^2)$ \vec{a} 指向 $\Delta \vec{v}$ 的极限方向, 一般不在轨道的切线方向。注: $\frac{|d\vec{v}|}{dt} \neq \frac{dv}{dt}$

加速度在直角坐标系中的表示:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{dv_x}{dt}\vec{i} + \frac{dv_y}{dt}\vec{j} + \frac{dv_z}{dt}\vec{k} = a_x\vec{i} + a_y\vec{j} + a_z\vec{k}$$

$$a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

**5、运动学中的两类问题**(1) 微分问题: $\vec{r} = \vec{r}(t) \Rightarrow \vec{v} = \vec{v}(t) \Rightarrow \vec{a} = \vec{a}(t)$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

(2) 积分问题:

已知: $\vec{v} = \vec{v}(t)$ 和初始条件 $\vec{r}_0 = \vec{r}(t_0)$, 求 $\vec{r} = \vec{r}(t)$

$$\vec{r} = \vec{r}_0 + \int_{t_0}^t \vec{v}(t) \cdot dt$$

已知: $\vec{a} = \vec{a}(t)$ 和初始条件 $\vec{v}_0 = \vec{v}(t_0)$, 求 $\vec{v} = \vec{v}(t)$

$$\vec{v} = \vec{v}_0 + \int_{t_0}^t \vec{a}(t) \cdot dt$$

§ 1-2 直线运动:

直线运动中的位移、速度和加速度:

运动方程: $x = x(t)$

$$\text{速度: } \vec{v} = \frac{dx}{dt}$$

$$v = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{dx}{dt}$$

$$\text{加速度: } \vec{a} = \frac{dv}{dt}$$

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{dv}{dt}$$

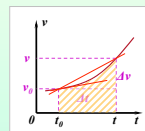
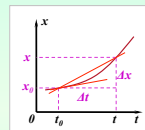
$$\therefore dx = v \cdot dt \Rightarrow \int_{x_0}^x dx = \int_{t_0}^t v \cdot dt$$

$$x - x_0 = \int_{t_0}^t v \cdot dt$$

 $v-t$ 曲线下的面积

$$\therefore dv = a \cdot dt \Rightarrow \int_{v_0}^v dv = \int_{t_0}^t a \cdot dt$$

$$v - v_0 = \int_{t_0}^t a \cdot dt$$



1、匀速直线运动:

$v = \text{常量}$, $a = 0$, 设 $t = 0$ 时, $x = x_0$

运动方程: $x = x_0 + vt$

2、匀变速直线运动:

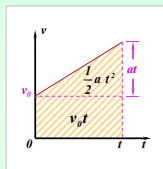
$a = \text{常量}$

设 $t = 0$ 时, 质点速度为 v_0 , 坐标为 x_0

$$\text{则: } \begin{cases} v = v_0 + at \\ x = x_0 + \int_0^t (v_0 + at) dt = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} at^2 \end{cases}$$

$$\text{又: } a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx} \quad \therefore \int_{v_0}^v a \cdot dx = \int_0^t v \cdot dv$$

$$\text{即: } v^2 = v_0^2 + 2a(x - x_0)$$



§ 1-3 曲线运动:

1、抛体运动:

以抛射点为坐标原点。设 $t = 0$ 时, 物体速度为 \vec{v}_0

任意时刻质点的加速度为: $\vec{a} = -g \vec{j}$

$$\text{速度: } \vec{v} = \vec{v}_0 + \int_0^t \vec{a} dt = (v_0 \cos \theta_0 \vec{i} + v_0 \sin \theta_0 \vec{j}) - gt \vec{j} \\ = v_0 \cos \theta_0 \vec{i} + (v_0 \sin \theta_0 - gt) \vec{j}$$

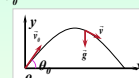
$$\text{即: } v_x = v_0 \cos \theta_0 \quad v_y = v_0 \sin \theta_0 - gt$$

$$\text{位移: } \vec{r} = \vec{r}_0 + \int_0^t \vec{v} dt = v_0 t \cos \theta_0 \vec{i} + (v_0 t \sin \theta_0 - \frac{1}{2} gt^2) \vec{j}$$

$$\text{即: } x = v_0 \cos \theta_0 \cdot t \quad y = v_0 \sin \theta_0 \cdot t - \frac{1}{2} gt^2$$

水平方向的匀速运动

竖直方向的匀变速运动



运动叠加原理 (运动的独立性原理):

曲线运动可看作若干个独立的分运动的叠加。

从运动方程中消去时间 t , 得到抛体运动的轨道方程:

$$y = \tan \theta_0 \cdot x - \frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta_0} \cdot x^2 \quad \text{为一抛物线方程}$$

上式中令 $y = 0$, 得抛体运动的射程为:

$$R = \frac{v_0^2 \sin 2\theta_0}{g} \quad \text{当 } \theta_0 = 45^\circ \text{ 时射程最大}$$

以 $x = R/2$ 代入轨道方程中, 得抛体运动中的最大高度为:

$$H = \frac{v_0^2 \sin^2 \theta_0}{2g}$$

圆周运动:

圆周运动的“自然坐标”表示:

2、匀速圆周运动: (速度大小不变、方向变化)

$$\Delta t \text{ 时间内速度增量: } \Delta \vec{v} = \vec{v}' - \vec{v}$$

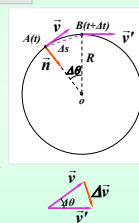
$$\therefore \frac{|\Delta \vec{v}|}{v} = \frac{AB}{R} \quad \therefore \frac{|\Delta \vec{v}|}{\Delta t} = \frac{v}{R} \cdot \frac{AB}{\Delta t}$$

$\Delta \vec{v}$ 当 $\Delta t \rightarrow 0$ 时的极限方向指向圆心

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{v}{R} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{AB}{\Delta t} \cdot \vec{n} = \frac{v}{R} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{ds}{\Delta t} \cdot \vec{n} = \frac{v^2}{R} \vec{n}$$

$$\vec{a} = \frac{v^2}{R} \vec{n} \quad \text{称为法向加速度或向心加速度}$$

\vec{n} 称为单位法线矢量



3、变速圆周运动: (速度大小、方向均变化)

$$\Delta t \text{ 时间内速度增量: } \Delta \vec{v} = \vec{v}' - \vec{v} = \Delta \vec{v}_n + \Delta \vec{v}_t$$

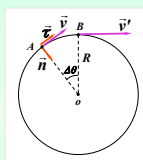
$\Delta \vec{v}_n$: 速度方向变化对 $\Delta \vec{v}$ 的贡献

$\Delta \vec{v}_t$: 速度大小变化对 $\Delta \vec{v}$ 的贡献

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}_n}{\Delta t} + \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}_t}{\Delta t} = \frac{v^2}{R} \vec{n} + \frac{dv}{dt} \vec{\tau}$$

$$\vec{a}_n = \frac{v^2}{R} \vec{n} \quad \text{法向加速度 (由速度方向变化引起)}$$

$$\vec{a}_t = \frac{dv}{dt} \vec{\tau} \quad \text{切向加速度 (由速度大小变化引起)}$$



变速圆周运动的加速度在“自然坐标系”中表示为:

$$\vec{a} = \vec{a}_n + \vec{a}_t = \frac{v^2}{R} \vec{n} + \frac{dv}{dt} \vec{\tau}$$

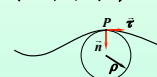
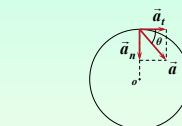
$$a = |\vec{a}| = \sqrt{a_n^2 + a_t^2} \quad \tan \theta = \frac{a_n}{a_t}$$

任意曲线运动中的加速度:

由数学知: 曲线上每一点都对应一个与之相切的曲率圆, 其半径 ρ 称为曲率半径。

当以 P 点的曲率圆代替 P 点附近元弧段时 (以圆代曲), 则质点在 P 点时的加速度可表示为:

$$\vec{a} = \vec{a}_n + \vec{a}_t = \frac{v^2}{\rho} \vec{n} + \frac{dv}{dt} \vec{\tau}$$



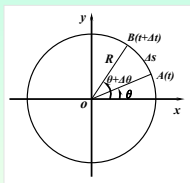
4、圆周运动的角量表示:

角位置: θ (单位: rad)角位移: $\Delta\theta = \theta(t+\Delta t) - \theta(t)$ 规定: $\Delta\theta$ 逆时针为正、顺时针为负。平均: $\bar{\omega} = \frac{\Delta\theta}{\Delta t}$

角速度:

瞬时: $\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\theta}{\Delta t} = \frac{d\theta}{dt}$ (单位: rad/s)平均: $\bar{\beta} = \frac{\Delta\omega}{\Delta t}$

角加速度:

瞬时: $\beta = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$ (单位: rad/s²)

用角量表示的圆周运动方程:

匀速圆周运动 ($\beta = 0$):

$$\theta = \theta_0 + \omega t$$

匀变速圆周运动 ($\beta = \text{常量}$):

$$\omega = \omega_0 + \beta t$$

$$\theta = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \beta t^2$$

$$\omega^2 = \omega_0^2 + 2\beta(\theta - \theta_0)$$

线量与角量的关系:

$$v = \frac{ds}{dt} = R \frac{d\theta}{dt} = R\omega$$

$$a_t = \frac{dv}{dt} = R \frac{d\omega}{dt} = R\beta$$

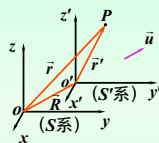
$$a_n = \frac{v^2}{R} = R\omega^2$$

§1-4 相对运动:

不同参照系中观察同一质点的运动所得结果是不同的。

设 S 、 S' 为相互运动的两个参照系。

$$\text{则: } \begin{cases} \vec{r} = \vec{r}' + \vec{R} \\ \vec{v} = \vec{v}' + \vec{u} \\ \vec{a} = \vec{a}' + \vec{A} \end{cases} \quad \vec{A} \text{ 为两参照系间加速度}$$

当 $\vec{A} = 0$, 即 $\vec{u} = \text{恒矢量}$ 。令 $t = 0$ 时, o 、 o' 重合。则 $\vec{R} = \vec{u}t$ 

伽利略变换:

$$\begin{cases} \vec{r} = \vec{r}' + \vec{u}t \\ \vec{v} = \vec{v}' + \vec{u} \\ \vec{a} = \vec{a}' \end{cases}$$

$$\because \vec{a} = \vec{a}', \therefore \vec{F} = m\vec{a} = m\vec{a}' = \vec{F}'$$

即牛顿定律的形式对伽利略变换保持不变。