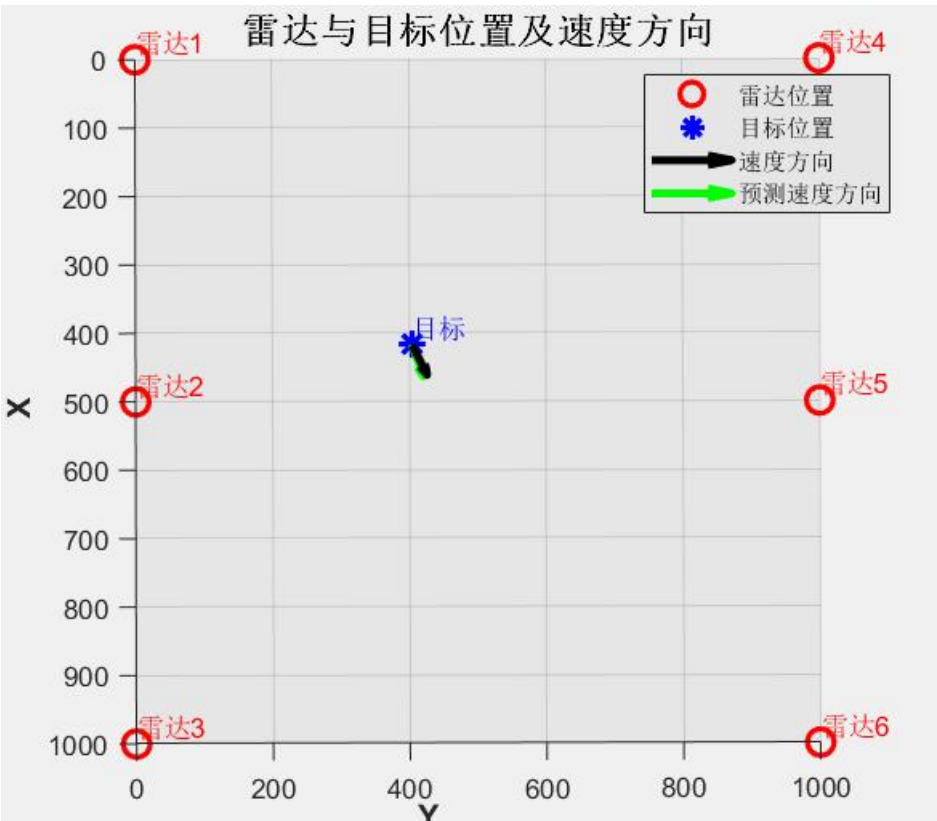
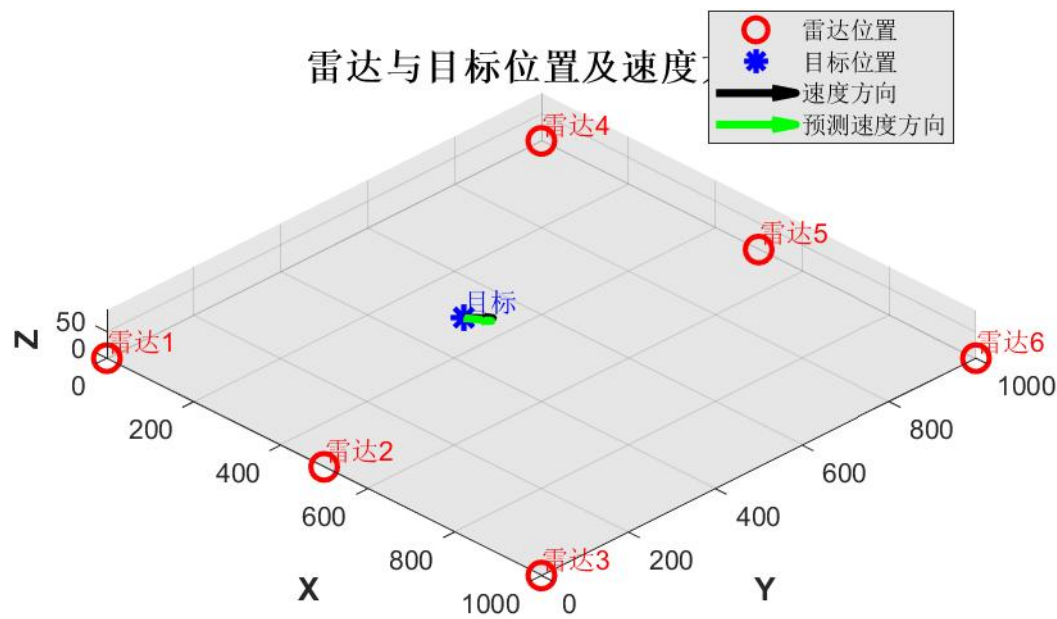
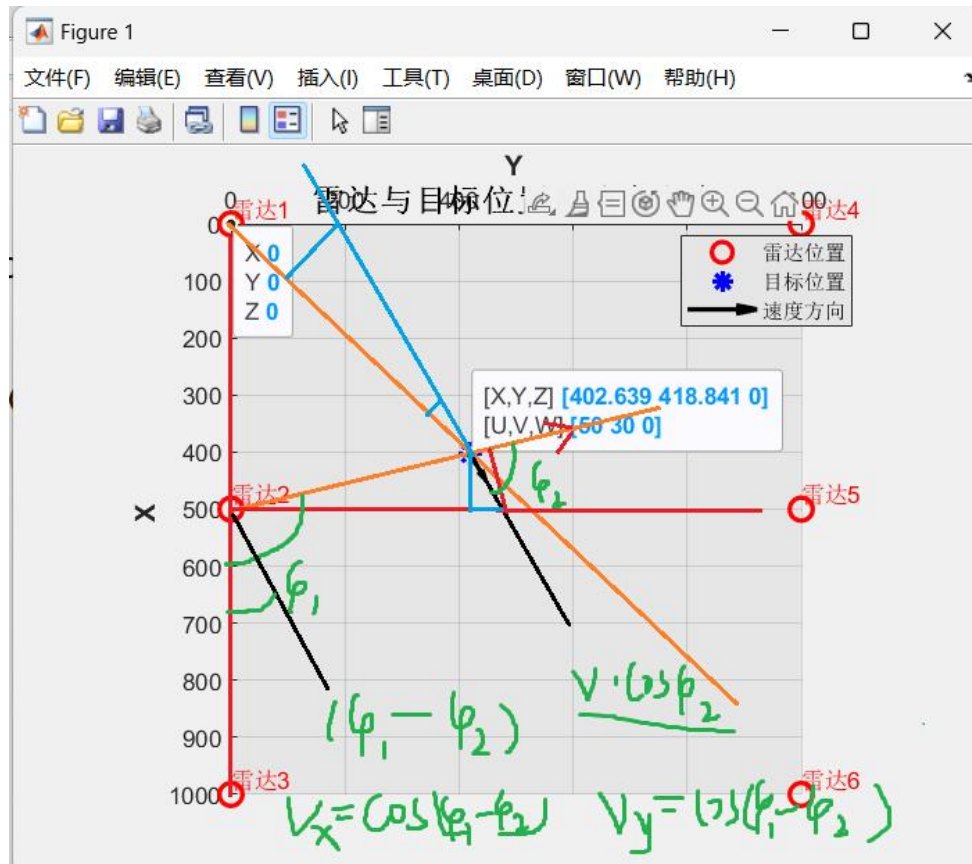


任务汇报：

雷达与目标关系图



## 还原过程



测量数据

设定的 V[ 50, 25,10]

雷达编号	直线距离 (m)	朝向雷达的速度 (m/s)
1	586.0639	54.1762
2	420.2198	16.0648
3	713.9317	-25.5616
4	731.9019	9.2235
5	607.2842	-30.0506
6	837.7995	-51.6225

雷达编号	方位角 (度)	俯仰角 (度)
1	44.0932	7.9348
2	101.6280	11.1003
3	145.2915	6.5068
4	-55.0330	6.3464
5	-97.9375	7.6558
6	-134.3688	5.5415

雷达编号	相对位置 (X, Y, Z)	直线距离 (m)
1	(416.8862, 403.8953, 80.9037)	586.0639
2	(-83.1138, 403.8953, 80.9037)	420.2198
3	(-583.1138, 403.8953, 80.9037)	713.9317
4	(416.8862, -596.1047, 80.9037)	731.9019
5	(-83.1138, -596.1047, 80.9037)	607.2842
6	(-583.1138, -596.1047, 80.9037)	837.7995

测量的速度：  
测量的速度： 54.9213  
测量的速度： -11.811  
测量的速度： -25.3937  
测量的速度： -4.4291  
测量的速度： -30.1181  
测量的速度： -51.378

雷达编号	Vx (m/s)	Vy (m/s)	Vz (m/s)
1	54.6892	-13.1391	7.8395
2	49.3145	-25.9527	10.9334
3	52.5652	-20.5057	6.4354
4	51.7478	22.5335	6.2774
5	52.0336	21.4538	7.5656
6	55.2849	11.7689	5.4839

平均速度：  
Vx (m/s)： 52.6059  
Vy (m/s)： 19.2256  
Vz (m/s)： 7.4225