CAU-Net: A Convolutional Attention U-Network For Radar Signal Deinterleaving

1) 目的

通过设计一个网络,对原始的接收信号,进行去交织和识别。

2) 具体内容和 CAU-Net 网络

1. 实验搭建

发射信号: LFM 信号。

信号设置: 其脉冲重复间隔和脉冲宽度在一定范围内抖动

$$T'_r = (1 - \alpha + 2\alpha \cdot rand) \cdot T_r$$

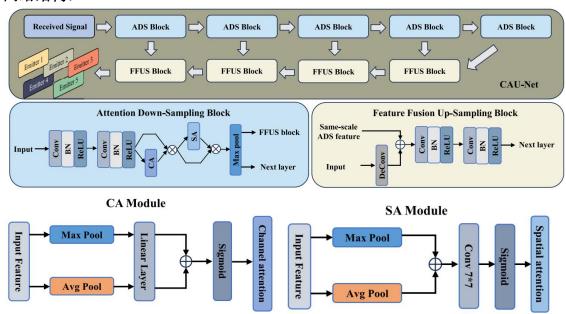
$$T'_p = (1 - \alpha + 2\alpha \cdot rand) \cdot T_p$$

2. 网络构建

标签: LFM 信号的采样点内,其 label 值为 1,其余为 0 ; **损失函数:**

$$Loss = \frac{1}{L \cdot N} \sum_{l=1}^{L} \sum_{n=1}^{N} (\hat{y}_{l,n} - y_{l,n})^{2}$$

网络结构:



CA和 SA的权重计算方式

$$W_{c}(f) = \sigma \left(Linear \left(avgpool \left(f\right)\right)\right. \\ \left. + Linear \left(maxpool \left(f\right)\right)\right) \qquad (7)$$

$$W_{s}(f) = \sigma \left(conv_{7\times7} \left(concat \left(avgpool \left(f\right), maxpool \left(f\right)\right)\right)\right) \qquad (8)$$

注意力过程:

$$f' = W_c(f) \otimes f$$
$$f'' = W_s(f') \otimes f'$$

SEMI-SUPERVISED CLASSIFICATION WITH GRAPH CONVOLUTIONAL NETWORKS

- 1. 基础内容
- 邻接矩阵(A), 度矩阵(D), 拉普拉斯矩阵(L), 归一化拉普拉斯矩阵(Lsym)
- 2. FFT
- 3. 图卷积
- 1, 2, 3 等内容见 PDF 《GCN 公式理解》
- 4. 半监督节点分类 (还没有理解)

GRAPH ATTENTION NETWORKS

论文的内容过少,又学习了 https://distill.pub/2021/gnn-intro/里面的内容进行补充。

任务:

1. 图级任务

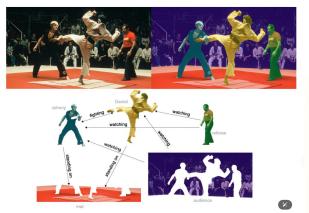
主要是预测整个图的属性

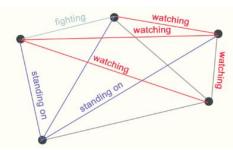
2. 节点级任务

预测图中的每个节点的身份或角色

3. 边缘任务

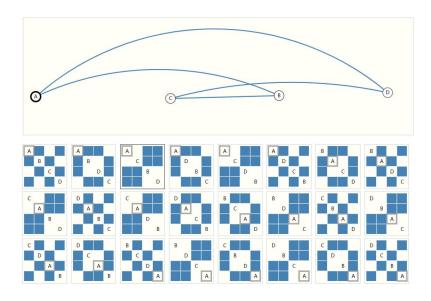
主要是预测点与点之间的相关联系





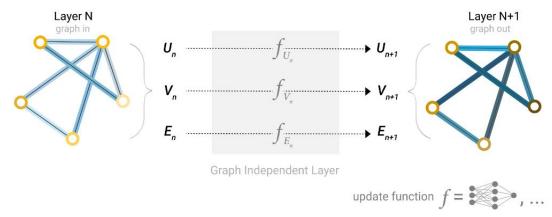
在机械学习中的挑战:

图的连接性相较于图像而言较为复杂,可以使用邻接矩阵对其表示,但是因为各个节点的稀疏性不同,会导致空间效率下降,而排列顺序的不同,其邻接矩阵并不相同。

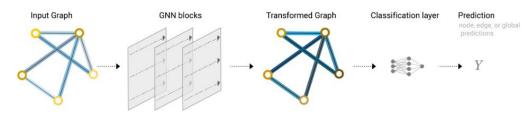


图神经网络

GNN 是对图的所有属性(节点、边、全局上下文)进行可优化的转换,可保留图的对称性(置换不变性)。



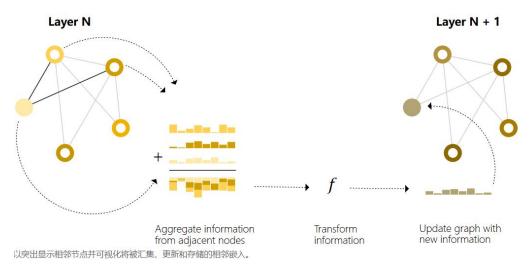
GNN 模型



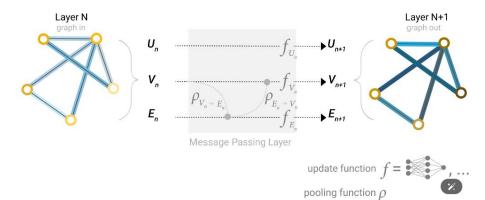
使用 GNN 模型的端到端预测任务。

信息传递的方式:

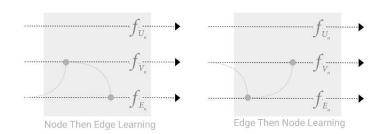
- 1.对于图中的每个节点,收集所有相邻节点的嵌入(或消息),这就是上文所述的函数所做的事。
- 2.通过一个聚合函数(比如求和)对所有消息进行聚合。
- 3.所有经过聚合的消息都要通过一个更新函数(通常是一个经过学习的神经网络)进行处理。

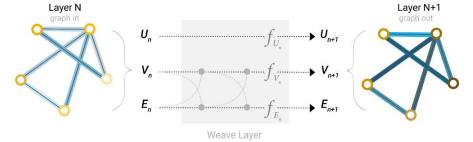


对某个顶点分类预测, 但是没有这个顶点的向量



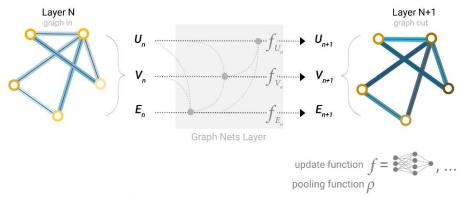
消息传递层的架构示意图。第一步"准备"一条由来自边缘及其连接节点的信息组成的消息,然后将该消息"传递"到节点。





update function f = , ... pooling function ρ

我们可以在 GNN 层中结合边和节点表示的一些不同方式。



利用全局表示的图形网络架构示意图。