

# ベクトル演算の図形的性質

～公式を図形的に理解しよう～

## 分点に関する公式

### 分点公式の2段階利用

$$\vec{OP} = \frac{n\vec{OA} + m\vec{OB}}{k} \quad (m+n \neq k)$$

$$\therefore \vec{OP} = \frac{m+n}{k} \cdot \frac{n\vec{OA} + m\vec{OB}}{m+n}$$

### 内分・外分

$$\vec{OP} = \frac{n\vec{OA} + m\vec{OB}}{m+n}$$

$$\vec{OP} = \frac{\mp n\vec{OA} \pm m\vec{OB}}{\pm m \mp n} \quad (\text{複合同順})$$

## 中点

$$\vec{OM} = \frac{\vec{OA} + \vec{OB}}{2}$$

## 重心

$$\vec{OG} = \frac{\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}}{3}$$

$$\vec{AG} = \frac{\vec{AB} + \vec{AC}}{3}$$

## 始点を含む分点公式

$$AB:AC = 1:k \Leftrightarrow \vec{AC} = k\vec{AB}$$

## 直線を表す方程式

比例

$$y = ax$$

1点と傾き

$$y = m(x-p) + q$$

2点

$$y = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}(x - x_1) + y_1$$

## 交点の導出

ベクトル方程式を連立

⇒ 1次独立なベクトルの係数比較

ただ1通りの係数  
により表される

基底ベクトルの数  
⇒ n次元空間

## 1次独立の考え方

3点 A, B, C が同一直線上にある

$$\vec{AC} = k\vec{AB}$$

1次元

ベクトル  $\vec{a}, \vec{b}$  が  
平行である

$$\vec{a} // \vec{b} \Leftrightarrow \vec{b} = k\vec{a}$$

3点 A, B, C が同一直線上にない  
すなわち、  
3点 A, B, C が同一平面上にある

$$s\vec{AB} + t\vec{AC} = \vec{0} \Rightarrow s = t = 0$$

4点 A, B, C, P が同一平面上にある

$$\vec{AP} = s\vec{AB} + t\vec{AC}$$

2次元

ベクトル  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{p}$  が  
同一平面上にある

$$\vec{p} = s\vec{a} + t\vec{b}$$

4点 A, B, C, D が同一平面上にない  
すなわち、  
4点 A, B, C, D が同一空間内にある

$$s\vec{AB} + t\vec{AC} + u\vec{AD} = \vec{0} \Rightarrow s = t = u = 0$$

5点 A, B, C, D, P が同一空間内にある

$$\vec{AP} = s\vec{AB} + t\vec{AC} + u\vec{AD}$$

3次元

一次独立な n 個のベクトルの  
係数和が一定となる1次結合

## ベクトル方程式

### 1次元の図形

#### 直線

$$\vec{OP} = k\vec{OA}$$

$$\vec{OP} = \vec{OA} + t\vec{d}$$

$$\vec{OP} = s\vec{OA} + t\vec{OB} \quad (s+t=1)$$

$$\vec{OP} = (1-t)\vec{OA} + t\vec{OB}$$

$$\vec{AP} \cdot \vec{n} = 0$$

#### 円 (球)

$$\vec{AP} \cdot \vec{BP} = 0 \text{ or } (\vec{p} - \vec{a}) \cdot (\vec{p} - \vec{b}) = 0$$

$$|\vec{AP}| = r \text{ or } |\vec{p} - \vec{a}| = r$$

### 2次元の図形

#### 平面

$$\vec{OP} = \vec{OA} + m\vec{AB} + n\vec{AC}$$

$$\vec{OP} = l\vec{OA} + m\vec{OB} + n\vec{OC} \quad (l+m+n=1)$$

(n-1)次元の空間の図形

## 内積

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta$$

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2$$

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$$

$$\cos \frac{\pi}{2} = 0$$

## 法線ベクトル

垂直なベクトルの内積  
 $\vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$

$$\cos 0 = 1$$

## 直径の円周角

平行なベクトルの内積  
 $\vec{a} // \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}|$

$$|\vec{a}| = \sqrt{\vec{a} \cdot \vec{a}}$$

$$\text{特に、} \vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2$$

三平方の定理  
半径 r

## ベクトルの大きさ (ノルム)

$$|\vec{a}| = \begin{cases} \sqrt{x^2 + y^2} & (\vec{a} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ のとき}) \\ \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} & (\vec{a} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ のとき}) \end{cases}$$

$$\cos \theta = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|}$$

$$\sin \theta = \sqrt{1 - \cos^2 \theta}$$

## 三角形の面積

$$S_{\triangle OAB} = \frac{1}{2} |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \theta$$

## 三角形の面積

$$S_{\triangle OAB} = \frac{1}{2} \sqrt{(|\vec{a}| |\vec{b}|)^2 - (\vec{a} \cdot \vec{b})^2}$$

$$= \frac{1}{2} |a_1 b_2 - a_2 b_1|$$