

مبانی سیستمهای هوشمند پروژه دوم

استاد درس: دکتر علیاری

نام و نام خانوادگی: زهرا ایران پور مبارکه

شماره دانشجویی: ۹۸۱۹۸۹۳

زمستان ۱۴۰۲

فهرست

عنوان شماره صفحه سوال ۱ ، ۱۰ سوال ۲ سوال ۳ سوال ۵ سوال ۸ سوال ۵ سوال ۵

سوال ۱

ابتدا کتابخانههای مورد نیاز در این سوال اضافه میشود:

import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.datasets import make_classification, make_regression
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.linear_model import LogisticRegression
from mlxtend.plotting import plot_decision_regions
import __main__

سپس دیتاست داده شده را وارد می کنیم:

!pip install --no-cache-dir gdown !gdown 1k2soBitLn6oU23YnEgkJh3byScFGLgc1 df = pd.read_csv('Perceptron.csv') df

	x1	x2	У
0	1.028503	0.973218	-1.0
1	0.252505	0.955872	-1.0
2	1.508085	0.672058	-1.0
3	1.940002	1.721370	-1.0
4	-1.048819	-0.844999	1.0
395	0.574634	0.782211	-1.0
396	-1.413307	-0.673049	1.0
397	-0.465114	-1.290830	1.0
398	1.522055	0.948007	-1.0
399	0.834118	0 926710	-10
000	0.001110	0.0207 10	1.0

۱. در این قسمت با استفاده از train-test-split دادهها را به دو بخش آموزش و تست تقسیم می کنیم:

X = df.iloc[:, 0:2]

y = df.iloc[:, 2:3]

y = np.where(y == -1, 0, 1)

X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2)

X_train.shape, X_test.shape, y_train.shape, y_test.shape

چک میکنیم که در دادهها خانه خالی نباشد:

df.isna().sum()

x1 0

x2 0

y 0

dtype: int64

و در ادامه طبق قائده پرسپپترون یک نورون روی دادههای آموزش، آموزش میدهیم.

```
برای استفاده از دادهها در کد نیاز است که تغییراتی روی نحوه آنها صورت گیرد برای مثال reshape
                                                                                                  شوند:
X train=np.asarray(X train)
y_train=np.array(y_train)
y_train=y_train.reshape(-1,1)
y_train.shape,X_train.shape
                                                              سیس توابع فعال سازی را تعریف می کنیم:
def relu(x):
  return np.maximum(0, x)
def sigmoid(x):
  return 1/(1+np.exp(-x))
def tanh(x):
  return np.tanh(x)
                                                                 تابع تلفات و دقت نیز باید تعریف شود:
def bce(y, y_hat):
  return np.mean(-(y*np.log(y_hat) + (1-y)*np.log(1-y_hat)))
def mse(y, y hat):
  return np.mean((y - y_hat)**2)
def accuracy(y, y_hat, t=0.5):
  y_hat = np.where(y_hat < t, 0, 1)
  acc = np.sum(y == y_hat) / len(y)
  return acc
                                                                 و نهایتا به سراغ تعریف نورون می رویم:
class Neuron:
  def __init__(self, in_features, af=None, loss_fn=mse, n_iter=100, eta=0.1, verbose=True):
                                                    تعداد ویژگیهای ورودی به عنوان ویژگیهای نورون:
    self.in features = in features
             وزنها و انحراف: (بایاس را روی ۵ به دلخواه قرار میدهیم تا آستانه را مشخص کرده باشیم)
    self.w = np.random.randn(in_features, 1)
    self.b = 5
                                         تابع فعال سازى - (Activation Function) مي تواند None باشد:
    self.af = af
                                                      تابع خطا و لیستی برای ذخیره خطا در هر مرحله:
    self.loss\_fn = loss\_fn
    self.loss_hist = []
                                                                             گرادیانهای وزن و انحراف:
    self.w_grad, self.b_grad = None, None
                   تعداد تکرارها در فرآیند آموزش، نرخ یادگیری و نمایش پیامها در هر مرحله یادگیری:
    self.n\_iter = n\_iter
    self.eta = eta
    self.verbose = verbose
```

def predict(self, x):

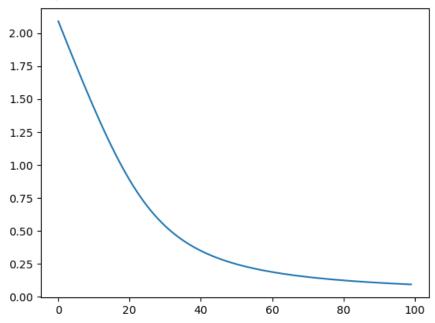
```
[تعداد نمونهها, تعداد ویژگیها] x:
    y_hat = x @ self.w + self.b
                                                             اعمال تابع فعال سازی اگر تعیین شده باشد:
    y_hat = y_hat if self.af is None else self.af(y_hat)
    return y_hat
  def fit(self, x, y):
    for i in range(self.n_iter):
                                                                  پیشبینی خروجی با استفاده از نورون:
       y_hat = self.predict(x)
                                                         محاسبه خطا و ذخیره خطا در لیست تاریخچه:
       loss = self.loss fn(y, y hat)
       self.loss_hist.append(loss)
                                                 محاسبه گرادیانها و اعمال گرادیان به وزنها و انحراف:
       self.gradient(x, y, y_hat)
       self.gradient_descent()
                                                                         نمایش وضعیت هر چند مرحله
       if self.verbose & (i % 10 == 0):
         print(f'Iter={i}, Loss={loss.mean():.4f}')
  def gradient(self, x, y, y_hat):
                                                                         محاسبه گرادیان وزن و انحراف:
    self.w_grad = (x.T @ (y_hat - y)) / len(y)
    self.b_grad = (y_hat - y).mean()
  def gradient_descent(self):
                                                                      اعمال گرادیان به وزنها و انحراف:
    self.w -= self.eta * self.w_grad
    self.b -= self.eta * self.b_grad
  def __repr__(self):
    return f'Neuron({self.in_features}, {self.af.__name__})'
  def parameters(self):
                                                 بازگرداندن وزنها و انحراف به عنوان یارامترهای نورون:
    return {'w': self.w, 'b': self.b}
                                                                             فیت کردن مدل روی دیتا:
neuron = Neuron(in_features=2, af=sigmoid, loss_fn=bce, n_iter=100, eta=0.1, verbose=False)
neuron.fit(X_train, y_train)
neuron.parameters()
{'w': array([[-2.17219826],
           [-2.73640453]]),
  'b': 2.7389818597666107}
               ۲. در این قسمت مدل را روی دادههای آزمون تست کرده و دقت را بدست می آوریم
```

پیشبینی خروجی دیتای آزمون:

y_hat = neuron.predict(X_test)
accuracy(y_test, y_hat, t=0.5)
0.975

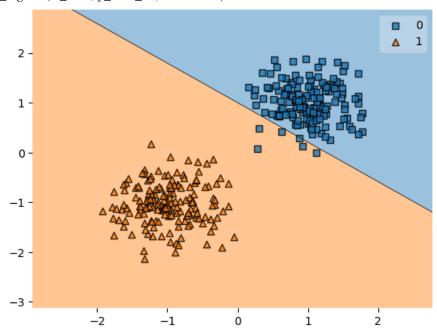
رسم تابع تلفات:

plt.plot(neuron.loss_hist)



رسم دادههای تقسیمبندی و جدا شده به دو بخش:

X_train=np.asarray(X_train)
y_train_1d = np.ravel(y_train)
plot_decision_regions(X_train, y_train_1d, clf=neuron)



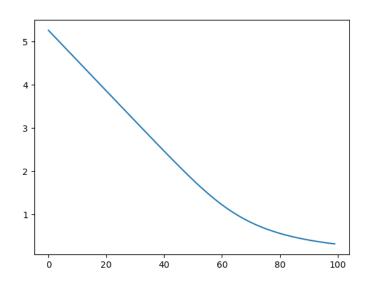
 $^{\infty}$. در این قسمت از سوال آستانه (ترشهولد) را تغییر می دهیم تا نتیجه آن بر روی خروجی را ببینیم. در قسمت تعریف نورون، عدد بایاس را از α به α اتغییر می دهیم و مدل را فیت کرده و باقی کد به همان صورت پیش می رود. خروجی ها به این صورت خواهند بود:

پارامترهای مدل:

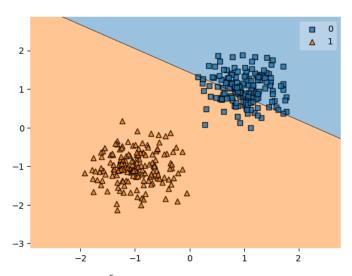
دقت:

accuracy
0.8375

تابع تلفات:



خط جداكننده ديتا:



متوجه می شویم که با افزایش ترشهولد، دقت کاهش پیدا کرد، تابع تلفات از حالت ایده آل دور تر شد و خط جدا کننده تعداد بیشتری از داده ها را به صورت اشتباه طبقه بندی کرد.

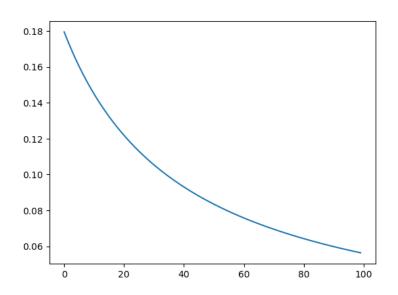
با حذف بایاس و تغییر آن به عدد صفر: پارامترهای مدل:

دقت:

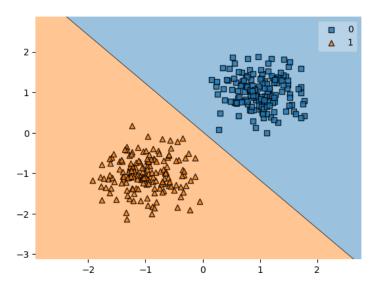
accuracy

1.0

تابع تلفات:



خط جداكننده ديتا:



متوجه می شویم که با صفر شدن بایاس، دقت افزایش پیدا کرد و به بهترین حالت خود رسید، تابع تلفات بهتر شد و خط جدا کننده تمام داده ها را به صورت درست طبقه بندی کرد.

آستانه (Threshold) در پرسپترون یک مقدار حدی است که در پیشبینی خروجی نورون بر اساس مقدار خروجی نجومی (استفاده از تابع فعالسازی) تعیین میشود. انتخاب مناسب آستانه می تواند تأثیر زیادی در نتایج مدل داشته باشد. در زیر تاثیرات انتخاب آستانه در پرسپترون را بررسی می کنیم:

- مرز تصمیم (Decision Boundary): آستانه مقداری است که تعیین میکند کدام خروجی به عنوان کلاس ۰ و کدام خروجی به عنوان کلاس ۱ تشخیص داده شود. تغییر آستانه میتواند مرز تصمیم را به شکل قابل توجهی تغییر دهد.
- دقت (Accuracy): انتخاب مناسب آستانه می تواند به بهبود دقت مدل کمک کند. برخی مواقع با تغییر آستانه، مدل ممکن است بهترین تصمیمات خود را بگیرد و دقت کلی را افزایش دهد.
- حساسیت و ویژگی تشخیص (Sensitivity/Recall) و Sensitivity/Recall): انتخاب آستانه می تواند حساسیت (توانایی تشخیص مثبتها) و ویژگی تشخیص (توانایی تشخیص منفیها) را تحت تأثیر قرار دهد. این ممکن است به تعادل میان دقت در کلاسهای مختلف کمک کند.
- ماتریس درهمرباطی (Confusion Matrix): با تغییر آستانه، ماتریس درهمرباطی نیز تغییر می کند و ممکن است دستههای مختلف در ماتریس به صورت متفاوتی تشخیص داده شوند.
- تاثیر در مواجهه با دادههای نویزی (Noise): در مواجهه با دادههای نویزی، انتخاب آستانه مناسب می تواند تأثیرات دادههای نویزی را کاهش دهد یا از آن جلوگیری کند.

به طور کلی، انتخاب آستانه در پرسپترون یکی از موارد مهم در تنظیم مدل است. ممکن است نیاز باشد آستانه را به صورت آزمایشی تغییر داده و تأثیرات آن را بر روی معیارهای ارزیابی مدل (مانند دقت، حساسیت، و ویژگی تشخیص) مشاهده کرد.

سوال ۲

۱. در این قسمت با نورون توسعهیافته یه ضرب کننده باینری ساخته و اولویت در شبکه خروجی این است که کمترین نورون و کمترین آستانه را داشته باشیم و تمام شبکه برای یک خروجی دارای آستانه یکسان باشد.

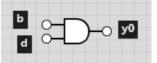
جدول درستى:

a	b	c	d	Y3	y 2	y1	y0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0	0
0	0	1	1	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0	0	0
0	1	0	1	0	0	0	1
0	1	1	0	0	0	1	0
0	1	1	1	0	0	1	1
1	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	0	0	1	0
1	0	1	0	0	1	0	0
1	0	1	1	0	1	1	0
1	1	0	0	0	0	0	0
1	1	0	1	0	0	1	1
1	1	1	0	0	1	1	0
1	1	1	1	1	0	0	1

جداول کارنو: (رسم با سایت http://tma.main.jp/logic/index_en.html/

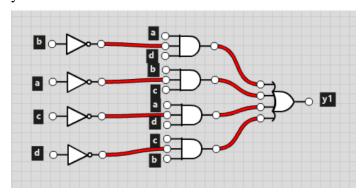
	cd	cd	cd	cd
ab	0	0	0	0
ab	0	1	1	0
ab	0	1	1	0
ab	0	0	0	0

y0 = bd



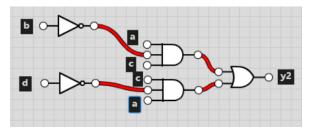
	cd	cd	cd	cd
ab	0	0	0	0
ab	0	0	1	1
ab	0	1	0	1
ab	0	1	1	0

y1 = ab'd+a'bc+c'da+cd'b



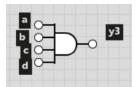
	cd	cd	cd	cd
ab	0	0	0	0
ab	0	0	0	0
ab	0	0	0	1
ab	0	0	1	1

y2 = ab'c+cd'a



	cd	cd	cd	cd
ab	0	0	0	0
ab	0	0	0	0
ab	0	0	1	0
ab	0	0	0	0

y3 = abcd



```
ابتدا کتابخانههای مورد نیاز را وارد می کنیم:
import numpy as np
import itertools
                                                                  سپس نورون را تعریف می کنیم:
class McCulloch_Pitts_neuron():
                                                                          دریافت وزن و آستانه:
 def __init__(self , weights , threshold):
  self.weights = weights #define weights
  self.threshold = threshold #define threshold
 def model(self, x):
                                                       انجام ضرب داخلی و مقایسه آن با ترشهولد:
  if self.weights @ x \ge self.threshold:
    return 1
  else:
    return 0
                                                                               تعریف ورودیها:
input = [0,1]
X = list(itertools.product(input, input, input, input))
   در ادامه برای بیت اول نورون and را تعریف می کنیم که شامل دو ورودی با وزن ۱ و بایاس ۱.۵ است:
def y0(input):
neur1 = McCulloch Pitts neuron([1,1],1.5)
z1 = neur1.model(np.array([input[1],input[3]]))
return list([z1])
سپس جدول حالات را برای بیت اول بدست می آوریم. به این صورت که ورودی که ۴بیت دارد را به نورون
                                                                     داده تا خروجی حاصل شود.
for i in X:
  res = v0(i)
  print("y0 for input:", str(i[0]) + str(" ")+str(i[1])+ str(" ")+str(i[2])+ str(" ")+str(i[3])+str(","), "is:",
str(res[0])
y0 for input: 0 0 0 0, is: 0
y0 for input: 0 0 0 1, is: 0
y0 for input: 0 0 1 0, is: 0
y0 for input: 0 0 1 1, is: 0
y0 for input: 0 1 0 0, is: 0
y0 for input: 0 1 0 1, is: 1
y0 for input: 0 1 1 0, is: 0
y0 for input: 0 1 1 1, is: 1
y0 for input: 1 0 0 0, is: 0
y0 for input: 1 0 0 1, is: 0
y0 for input: 1 0 1 0, is: 0
y0 for input: 1 0 1 1, is: 0
y0 for input: 1 1 0 0, is: 0
y0 for input: 1 1 0 1, is: 1
y0 for input: 1 1 1 0, is: 0
y0 for input: 1 1 1 1, is: 1
```

۲. پیادهسازی شبکههای طراحی شده به کمک پایتون:

برای بیت دوم، ۴ نورون and و یک نورون or نیاز داریم. در این مرحله حواسمان هست که بایاس نورون or را باید ۵.۰ قرار دهیم. وزنها به ترتیب ورودیها مشخص می شود. در جایی که نیاز به استفاده از گیت not هست، عدد ۱- قرار می دهیم.

```
def y1(input):
  neur2 = McCulloch\_Pitts\_neuron([1,-1, 0,1], 1.5)
  neur3 = McCulloch\_Pitts\_neuron([1,0, -1,1], 1.5)
  neur4 = McCulloch\_Pitts\_neuron([0,1,1,-1], 1.5)
  neur5 = McCulloch\_Pitts\_neuron([-1,1,1,0], 1.5)
  neur6 = McCulloch\_Pitts\_neuron([1,1,1,1], 0.5)
  z2 = neur2.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
  z3 = neur3.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
  z4 = neur4.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
  z5 = neur5.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
  z6 = neur6.model(np.array([z2,z3,z4,z5]))
 return list([z6])
for i in X:
    res = y1(i)
    print("y1 \ for \ input:", \ str(i[0]) + \ str(" \ ") + str(i[1]) + \ str(" \ ") + str(i[2]) + \ str(" \ ") + str(i[3]) + str(","), \ "is:", \ "i
str(res[0])
   y1 for input: 0 0 0 0, is: 0
   y1 for input: 0 0 0 1, is: 0
   y1 for input: 0 0 1 0, is: 0
   y1 for input: 0 0 1 1, is: 0
   y1 for input: 0 1 0 0, is: 0
   y1 for input: 0 1 0 1, is: 0
   y1 for input: 0 1 1 0, is: 1
   y1 for input: 0 1 1 1, is: 1
   y1 for input: 1 0 0 0, is: 0
   y1 for input: 1 0 0 1, is: 1
   y1 for input: 1 0 1 0, is: 0
   y1 for input: 1 0 1 1, is: 1
   y1 for input: 1 1 0 0, is: 0
   y1 for input: 1 1 0 1, is: 1
   y1 for input: 1 1 1 0, is: 1
   y1 for input: 1 1 1 1, is: 0
برای بیت سوم، ۲ نورون and و یک نورون or نیاز داریم. به همان روش قبل پیش رفته و خروجی نورونهای
                                                                                                                                                                      and را به or می دهیم:
def y2(input):
 neur7 = McCulloch\_Pitts\_neuron([1,0,1,-1], 1.5)
 neur8 = McCulloch\_Pitts\_neuron([1,-1,1,0], 1.5)
 neur9 = McCulloch_Pitts_neuron([1,1], 0.5)
  z7 = neur7.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
  z8 = neur8.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
  z9 = neur9.model(np.array([z7,z8]))
  return list([z9])
for i in X:
```

```
res = y2(i)
    print("y2 \ for \ input:", \ str(i[0]) + \ str(" \ ") + str(i[1]) + \ str(" \ ") + str(i[2]) + \ str(" \ ") + str(i[3]) + str(","), \ "is:", \ "i
str(res[0])
  y2 for input: 0 0 0 0, is: 0
  y2 for input: 0 0 0 1, is: 0
  y2 for input: 0 0 1 0, is: 0
  y2 for input: 0 0 1 1, is: 0
  y2 for input: 0 1 0 0, is: 0
  y2 for input: 0 1 0 1, is: 0
  y2 for input: 0 1 1 0, is: 0
  y2 for input: 0 1 1 1, is: 0
  y2 for input: 1 0 0 0, is: 0
  y2 for input: 1 0 0 1, is: 0
  y2 for input: 1 0 1 0, is: 1
  y2 for input: 1 0 1 1, is: 1
  y2 for input: 1 1 0 0, is: 0
  y2 for input: 1 1 0 1, is: 0
  y2 for input: 1 1 1 0, is: 1
  y2 for input: 1 1 1 1, is: 0
     بیت آخر فقط به یک نورون and نیاز دارد. فقط باید توجه داشت که برای گیت and ۴بیتی بایاس برابر
                                                                                                                                                                                      ۵.۳ است.
def y3(input):
  neur10 = McCulloch\_Pitts\_neuron([1,1,1,1], 3.5)
  z10 = neur10.model(np.array([input[0], input[1],input[2],input[3]]))
 return list([z10])
for i in X:
    res = v3(i)
    print("y3 for input:", str(i[0]) + str(" ")+str(i[1])+ str(" ")+str(i[2])+ str(" ")+str(i[3])+str(","), "is:",
str(res[0])
  y3 for input: 0 0 0 0, is: 0
  y3 for input: 0 0 0 1, is: 0
  y3 for input: 0 0 1 0, is: 0
  y3 for input: 0 0 1 1, is: 0
  y3 for input: 0 1 0 0, is: 0
  y3 for input: 0 1 0 1, is: 0
  y3 for input: 0 1 1 0, is: 0
  y3 for input: 0 1 1 1, is: 0
  y3 for input: 1 0 0 0, is: 0
  y3 for input: 1 0 0 1, is: 0
  y3 for input: 1 0 1 0, is: 0
  y3 for input: 1 0 1 1, is: 0
  y3 for input: 1 1 0 0, is: 0
  y3 for input: 1 1 0 1, is: 0
  y3 for input: 1 1 1 0, is: 0
  y3 for input: 1 1 1 1, is: 1
```

سوال ۳

ابتدا کتابخانههای مورد نیاز در این سوال اضافه میشود:

from PIL import Image, ImageDraw import random from pylab import *
from math import sqrt import matplotlib.pyplot as plt import os

سپس ۵ داده تصویری الفبای فارسی را دریافت می کنیم:

lpip install --upgrade --no-cache-dir gdown lgdown 1QTi7dJtNAfFR5mG0rd8K3ZGvEIfSn_DS lunzip PersianData.zip

۱. در این مرحله به تشریح ۲ تابع پایتون می پردازیم

تابع اول، تصویر را در ورودی خود دریافت کرده و به صورت نمایش باینری در می آورد.

این کد یک تابع به نام `convertImageToBinary` را تعریف می کند که یک تصویر را به نمایش دودویی تبدیل می کند. این تابع از کتابخانه ی (Python Imaging Library برای کار با تصاویر استفاده می کند. 'Image.open(path)` تابع با دریافت مسیر فایل تصویر (`path`) شروع می شود. سپس تصویر با استفاده از (path) باز می شود.

سپس یک ابزار ترسیم (`ImageDraw') برای اعمال تغییرات بر روی تصویر ایجاد می شود.

عرض ('width') و ارتفاع ('height') تصویر استخراج می شوند و با استفاده از 'image.load')، اطلاعات یکسل تصویر به متغیر 'pix' اختصاص داده می شود.

یک عامل بازتاب (thresholding factor) به نام `factor` تعریف می شود. سپس یک لیست تهی به نام `binary_representation` برای ذخیره نمایش دودویی تصویر ایجاد می شود.

در این مرحله، یک حلقه دوتایی ('for' nested inside another 'for') برای اسکن کل پیکسلهای تصویر شروع می شود. برای هر پیکسل، مقادیر RGB آن استخراج شده و مجموع این مقادیر به عنوان شدت (intensity) محاسبه می شود.

سپس بر اساس شدت، تصمیم گرفته می شود که آیا پیکسل مورد نظر سفید یا سیاه باشد. اگر شدت بیشتر از یک حد آستانه باشد، پیکسل به رنگ سفید تبدیل شده و مقدار ۱ به لیست 'binary_representation' اضافه می شود. در غیر این صورت، پیکسل به رنگ سیاه تبدیل شده و مقدار ۱ به لیست اضافه می شود.

در ادامه، رنگ پیکسل با توجه به تصمیمات بالا تغییر داده و نقطه متناظر با آن در تصویر نیز تغییر می کند. در نهایت، ابزار ترسیم به نام 'draw' حذف می شود و لیست 'binary_representation' به عنوان خروجی تابع بر گردانده می شود.

برای بهتر و کارآمدتر کردن کد، کارهایی زیر را انجام میدهیم. این تغییرات به خوانایی کد و افزایش انعطافپذیری کد کمک میکنند:

- استفاده از تایل برای بازگرداندن ابعاد تصویر
- اضافه کردن یک آرگومان برای فاکتور آستانه به تابع
- استفاده از متغیرهای چندخطی برای اختصاص مقادیر RGB بهتر و خواناتر

کد اصلاح شده:

```
def convertImageToBinary(path, threshold factor=100):
  image = Image.open(path)
  draw = ImageDraw.Draw(image)
  width, height = image.size
  pix = image.load()
  binary_representation[] =
  for i in range(width):
     for j in range(height):
       red, green, blue = pix[i, j]
       total\_intensity = red + green + blue
       if total_intensity > (((255 + threshold_factor) // 2) * 3):
          red, green, blue = 255, 255, 255 # White pixel
          binary_representation.append(\'-)
       else:
          red, green, blue = 0, 0, 0 # Black pixel
          binary_representation.append())
       draw.point((i, j), (red, green, blue))
  del draw
  return binary_representation
```

تابع دوم، با افزودن نویز به آن دادهها، دادههای جدید نویزدار تولید می کند

این کد یک تابع به نام 'getNoisyBinaryImage' و یک تابع به نام 'generateNoisyImage' دارد که که تابع به نام 'generateNoisyImage' و یک تابع به نام 'getNoisyBinaryImage' دارد که با استفاده از کتابخانه (PIL (Python Imaging Library) یک تصویر را با افزودن نویز تغییر می دهد و تصویرهای نویزی جدید ایجاد می کند.

تابع 'getNoisyBinaryImage' یک تصویر ورودی را باز می کند، نویز به آن اضافه می کند و تصویر نویزی جدید را به عنوان خروجی ذخیره می کند. عملیات افزودن نویز به این صورت است که برای هر پیکسل در

تصویر، یک مقدار تصادفی از یک بازه خاص برای نویز تولید می شود و سپس این مقدار به مقدار RGB هر پیکسل اضافه می شود. سپس اطمینان حاصل می شود که مقدار RGB در بازه معتبر (۰ تا ۲۵۵) باقی مانده و در نهایت تصویر نویزی به عنوان خروجی ذخیره می شود.

تابع 'generateNoisyImages' یک لیست از مسیرهای فایل تصویر ایجاد کرده و برای هر تصویر این لیست، یک تصویر نویزی جدید ایجاد می کند و آن را به عنوان یک فایل جدید ذخیره می کند. نام فایلهای تصویر نویزی با افزایش یک شماره از ۱ شروع می شود (برای مثال، noisy2.jpg ،noisy1.jpg و غیره).

برای بهتر و کارآمدتر کردن کد، کارهایی زیر را انجام میدهیم. این تغییرات باعث افزایش خوانایی کد و بهبود قابلیتها میشود:

- جداسازی توابع
- استفاده از getpixel و putpixel به جای load و point برای دسترسی به پیکسلها
 - افزودن مقدار پیشفرض به noise_factor در تابع

كد اصلاح شده:

```
def add noise to pixel(pixel, noise factor):
  return tuple(max(0, min(255, value + random.randint(-noise_factor, noise_factor))) for value in pixel)
def add_noise_to_image(image, noise_factor):
  width, height = image.size
  noisy_image = Image.new("RGB", (width, height))
  for i in range(width):
    for j in range(height):
       pixel = add noise to pixel(image.getpixel((i, j)), noise factor)
       noisy_image.putpixel((i, j), pixel)
  return noisy_image
def get_noisy_image(input_path, output_path, noise_factor=10000000):
  image = Image.open(input_path)
  noisy_image = add_noise_to_image(image, noise_factor)
  noisy_image.save(output_path, "JPEG")
def generate_noisy_images():
  image_paths = [
    "/content/1.jpg",
    "/content/2.jpg",
    "/content/3.jpg",
    "/content/4.jpg",
    "/content/5.jpg"]
  for i, image path in enumerate(image paths, start=1):
    noisy_image_path = f"/content/noisy{i}.jpg"
    get_noisy_image(image_path, noisy_image_path)
    print(f"Noisy image for {image_path} generated and saved as {noisy_image_path}")
```

```
generate_noisy_images()
سیس در مرحله آخر این تصاویر باینری شده و نویز گرفته را در پارامترهایی به صورت زیر ذخیره می کنیم:
x1 = convertImageToBinary("/content/1.jpg")
x2 = convertImageToBinary("/content/2.jpg")
x3 = convertImageToBinary("/content/3.jpg")
x4 = convertImageToBinary("/content/4.jpg")
x5 = convertImageToBinary("/content/5.jpg")
p1 = convertImageToBinary("/content/noisy1.jpg")
p2 = convertImageToBinary("/content/noisy2.jpg")
p3 = convertImageToBinary("/content/noisy3.jpg")
p4 = convertImageToBinary("/content/noisy4.jpg")
p5 = convertImageToBinary("/content/noisy5.jpg")
۲. طراحی یک شبکه عصبی همینگ که با اعمال ورودی دارای میزان مشخصی نویز برای هریک از
                                            دادهها، خروجی متناسب با آن داده نویزی را بیابد:
این کد یک شبکه Hamming را نمایش میدهد که با استفاده از فاصله Hamming، الگوی نزدیکترین
الگو به الگوی ورودی را پیدا می کند. شبکه Hamming به طور خاص برای تشخیص و بازیابی الگوهایی که
                                   با نوبز از دست رفتهاند با تغییر کردهاند، مورد استفاده قرار می گیرد.
class HammingNetwork:
در این تابع، الگوهای اولیه با نامهای مربوطه به عنوان ورودی گرفته میشوند و در دیکشنری
                                                                     `self.patterns` ذخيره مي شوند:
  def __init__(self, patterns_with_names):
    self.patterns = {name: pattern for name, pattern in patterns_with_names}
این تابع خالی است چرا که شبکه Hamming به طور معمول آموزش نمیبیند. الگوها در ابتدا به عنوان
                                                             الگوهای ذخیرهشده وارد شبکه میشوند:
    pass # Training not needed as the Hamming distance doesn't require training
این تابع با گرفتن یک الگو به عنوان ورودی، همان الگو را به عنوان خروجی برمی گرداند. این عملیات بدون
                                                                        نیاز به آموزش انجام میشود:
  def recall(self, input_pattern, max_iterations=100):
    return input pattern
                                            اين تابع فاصله Hamming بين دو الگو را محاسبه مي كند:
  def hamming_distance(self, pattern1, pattern2):
    distance = sum(bit1 != bit2 for bit1, bit2 in zip(pattern1, pattern2))
با گرفتن الگوی بازیابی شده، این تابع نزدیکترین الگو را از میان الگوهای ذخیرهشده با استفاده از فاصله
                                                      Hamming پیدا می کند و نام آن را برمی گرداند:
  def find_closest_match(self, recalled_pattern):
    min_distance = float('inf')
    closest pattern name = None
    for pattern_name, pattern in self.patterns.items:()
       distance = self.hamming_distance(recalled_pattern, pattern)
```

```
print(f"Distance from {pattern_name}: {distance}") # Print distance for each pattern
       if distance < min_distance:
         min_distance = distance
         closest_pattern_name = pattern_name
     return closest_pattern_name
در انتها، یک نمونه از استفاده از این کد نشان داده شده است. الگوهای مختلف با نامهای مختلف ایجاد
شدهاند. سپس یک الگو با نویز به عنوان ورودی در نظر گرفته شده و با استفاده از شبکه Hamming، الگوی
                                                                           نزدیک ترین را بازیابی می کند:
if __name__ == "__main:"
  patterns_with_names] =
      pattern1", x1,(
")
      pattern2", x2,(
      pattern3", x3,(
")
      pattern4", x4,(
      pattern5", x5(
  patterns_with_names = [(name, ".join(map(str, pattern))) for name, pattern in patterns_with_names]
  hamming_net = HammingNetwork(patterns_with_names)
  noisy\_pattern = p3
  recalled_pattern = ".join(map(str, noisy_pattern))
  print("Noisy Pattern:", noisy_pattern)
  print("Recalled Pattern:", recalled_pattern)
  closest_match_name = hamming_net.find_closest_match(recalled_pattern)
  if closest_match_name is not None:
     print("Closest Match Found:", closest_match_name)
  else:
     print("No close match found with any stored pattern.")
```

با تغییر noise_factor میتوان مقدار نویز را تغییر کرد.

نویز را روی ۱۰۰ قرار میدهیم و روی هر ۵ داده تست میکنیم که درست پیشبینی میکند: (مثال p2)

```
noisy_pattern = p2
    recalled_pattern = ''.join(
    print("Noisy Pattern:", noi
    print("Recalled Pattern:",
    closest_match_name = hammir
    if closest_match_name is no
        print("Closest Match Fo
        print("No close match
Noisy Pattern: [0, 0, 0, 0, 0,
Recalled Pattern: 000000000000000
Distance from pattern1: 1147
Distance from pattern2: 206
Distance from pattern3: 1207
Distance from pattern4: 954
Distance from pattern5: 1059
Closest Match Found: pattern2
```

نویز را روی ۵۰۰ قرار میدهیم و روی هر ۵ داده تست میکنیم و میبینیم که درست پیشبینی میکند. نویز را روی ۸۰۰ قرار میدهیم و روی هر ۵ داده تست میکنیم و میبینیم که درست پیشبینی میکند. نویز را روی ۱۰۰۰ قرار میدهیم و روی هر ۵ داده تست میکنیم و میبینیم که روی ۳تا از دادهها پیشبینی اشتباه انجام داده است:

```
noisy pattern = p5
   recalled_pattern = ''.joir
   print("Noisy Pattern:", no
   print("Recalled Pattern:",
   # Find the closest match
   closest match name = hammi
   if closest match name is n
       print("Closest Match F
   else:
       print("No close match
oisy Pattern: [1, 0, 1, 1, 0,
ecalled Pattern: 101101101011
istance from pattern1: 5613
istance from pattern2: 5592
istance from pattern3: 5507
istance from pattern4: 5578
istance from pattern5: 5543
losest Match Found: pattern3
```

۳. در این قسمت از دادههای ورودی، عکسهای دارای نقطه خالی تولید می کنیم

این کد یک پیاده سازی از شبکه همینگ را نشان می دهد. شبکه همینگ یک نوع شبکه عصبی مصنوعی است که برای الگوریتم همینگ برنامه ریزی شده است. این الگوریتم معمولاً برای تشخیص الگوهای مشابه یا گروه بندی اطلاعات در داده ها استفاده می شود.

```
from pylab import*
from math import sqrt
import matplotlib.pyplot as plt
import os

IMAGE_PATH = "/content/noisy3.jpg"

chapter in a content of the content
```

```
تبدیل یک بردار به یک ماتریس با ابعاد مشخص:
def change(vector, a, b):
  matrix = [[0 \text{ for } j \text{ in } range(a)] \text{ for } i \text{ in } range(b)]
  k = 0
  j = 0
  while k < b:
    i = 0
     while i < a:
       matrix[k][i] = vector[j]
       i += 1
       i += 1
    k += 1
  return matrix
               ضرب یک ماتریس در یک بردار با استفاده از یک آستانه (threshold) برای تابع فعال سازی:
def product(matrix, vector, T):
  result vector[] =
  for i in range(len(matrix)):
    x = 0
     for j in range(len(vector)):
       x = x + matrix[i][j] * vector[j]
     result\_vector.append((x + T))
  return result_vector
                                                                     تابع فعالسازی برای پردازش یک بردار:
def action(vector, T, Emax):
  result_vector[] =
  for value in vector:
    if value \leq 0:
       result_vector.append( • )
    elif 0 < value <= T:
       result\_vector.append(Emax\ *\ value)
     elif value > T:
       result_vector.append(T)
  return result_vector
                                                    محاسبه مجموع مقادیر بردار با حذف عنصر با شاخص ز:
def mysum(vector, j):
  p = 0
  total\_sum = 0
  while p < len(vector):
    if p != j:
       total\_sum = total\_sum + vector[p]
    p += 1
  return total_sum
                                         محاسبه اختلاف بین دو بردار و محاسبه نرم اقلیدسی این اختلاف:
def norm(vector, p):
  difference[] =
  for i in range(len(vector)):
     difference.append(vector[i] - p[i])
  for element in difference:
     sum += element * element
  return sqrt(sum)
```

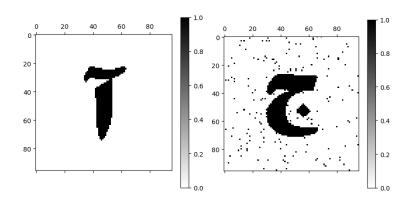
سپس در ادامه کد، از توابع فوق برای پیادهسازی شبکه همینگ استفاده می شود. این شبکه در نهایت تصویر ورودی را در یک کلاس مرتبط با خروجی بیشترین ارزش به تصویر نهایی تخصیص می دهد. اگر ارزشها همگی صفر باشند، شبکه نمی تواند ترجیحی میان کلاسها قائل شود. اگر تصویر برچسبی نداشته باشد یا تعداد کمی ویژگی ورودی داشته باشیم، شبکه ممکن است نتواند تصمیمی بگیرد.

```
path] =
  content/1.jpg,
/' content/2.jpg,'
/' content/3.jpg,'
/' content/4.jpg,'
   content/5.jpg,
X = 
print(os.path.basename(IMAGE_PATH))
for i in path:
  x.append(convertImageToBinary(i))
y = convertImageToBinary(IMAGE_PATH) # Binary representation of the input image
entr = y
k = len(x) # Number of example images
a = 96 # Number of columns in the transformed matrix
b = 96 # Number of rows in the transformed matrix
entr = y
q = change(y, a, b) # Transformation of input image into a matrix
rotated_q = np.rot90(q)
flipped\_rotated\_q = np.flipud(rotated\_q)
plt.matshow(flipped rotated q,cmap='binary')
plt.colorbar()
m = len(x[0])
w = [[(x[i][j]) / 2 \text{ for } j \text{ in range}(m)] \text{ for } i \text{ in range}(k)] \# Weight matrix}
T = m / 2 # Activation function threshold parameter
e = round(1 / len(x), 1)
E = [[0 \text{ for } j \text{ in range}(k)] \text{ for } i \text{ in range}(k)] # Synaptic connection matrix}
Emax = 0.00001 # Maximum allowable difference norm between output vectors in consecutive iterations
U = 1 / Emax
for i in range(k):
  for j in range(k):
     if j == i:
       E[i][j] = 1.0
     else:
        E[i][j] = -e
s = [product(w, y, T)] # Initial output vector
p = action(s[0], U, Emax)
y = [p]
i = 0
i∏ =
p = [0 \text{ for } j \text{ in range}(len(s[0]))]
while norm(y[i], p) >= Emax:
  s.append([0 for j in range(len(s[0]))])
```

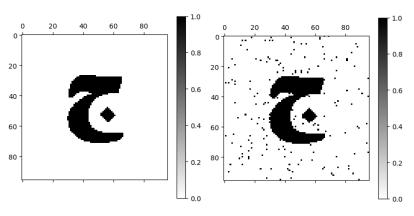
```
for j in range(len(s[0])):
     s[i + 1][j] = y[i][j] - e * mysum(y[i], j)
  y.append((action(s[i+1], U, Emax)))
  i += 1
  p = y[i - 1]
print('Output Vectors Table:')
show(y)
print('Last Output Vector:', *y[len(y) - 1])
result_index = y[len(y) - 1].index(max(y[len(y) - 1])) + 1
if \max(y[len(y) - 1]) == 0:
  print("The Hamming network cannot make a preference between classes.")
  print("In the case of a small number of input characteristics, the network may not be able to classify the
  plt.show()
  exit()
else:
  q = change(x[result_index - 1], a, b)
  rotated_q = np.rot90(q)
  flipped\_rotated\_q = np.flipud(rotated\_q)
  print('The highest positive output value is associated with class', result_index)
  plt.matshow(flipped_rotated_q, cmap='binary')
  plt.colorbar()
  plt.show()
```

نویز را روی ۱۰۰ ثابت نگه داشته و تعداد نقاط خالی را کم و زیاد میکنیم.

Emax = 0.1 (تشخیص اشتباه)



(تشخیص درست) Emax = 0.0001



سوال ۴

وارد کردن کتابخانههای مورد نیاز:

import pandas as pd import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt import seaborn as sns import random from sklearn.model_selection import train_test_split from sklearn import preprocessing from sklearn.preprocessing import MinMaxScaler, LabelEncoder from sklearn.metrics import r2_score import tensorflow as tf from tensorflow import keras from keras import preprocessing from keras.models import Sequential from keras.layers import Dense import warnings warnings.filterwarnings("ignore")

۱. خواندن فایل csv:

!pip install --no-cache-dir gdown !gdown 13XaS5G7bp7niH1hFaEIxoiJPzcTryJ7h df = pd.read_csv('archive/data.csv')

فراخوانی تابع info:

df.info()

<class 'pandas.core.frame.DataFrame'>
RangeIndex: 4600 entries, 0 to 4599
Data columns (total 18 columns):

Column	Non-Null Count	Dtype			
date	4600 non-null	object			
price	4600 non-null	float64			
bedrooms	4600 non-null	float64			
bathrooms	4600 non-null	float64			
sqft_living	4600 non-null	int64			
sqft lot	4600 non-null	int64			
floors	4600 non-null	float64			
waterfront	4600 non-null	int64			
view	4600 non-null	int64			
condition	4600 non-null	int64			
sqft above	4600 non-null	int64			
. –					
yr built		int64			
yr renovated	4600 non-null	int64			
street	4600 non-null	object			
city		object			
•		object			
country	4600 non-null	object			
es: float64(4),	int64(9), object	_			
nemory usage: 647.0+ KB					
	date price bedrooms bathrooms sqft_living sqft_lot floors waterfront view condition sqft_above sqft_basement yr_built yr_renovated street city statezip country es: float64(4),	date 4600 non-null price 4600 non-null bedrooms 4600 non-null sqft_living 4600 non-null sqft_lot 4600 non-null floors 4600 non-null waterfront 4600 non-null view 4600 non-null condition 4600 non-null sqft_above 4600 non-null sqft_basement 4600 non-null yr_built 4600 non-null yr_renovated 4600 non-null street 4600 non-null street 4600 non-null statezip 4600 non-null country 4600 non-null statezip 4600 non-null es: float64(4), int64(9), objec			

نمایش دادههای دارای جای خالی در هر ستون:

df.isnull().sum()

date	0
price	0
bedrooms	0
bathrooms	0
sqft_living	0
sqft_lot	0
floors	0
waterfront	0
view	0
condition	0
sqft_above	0
sqft_basement	0
yr_built	0
yr_renovated	0
street	0
city	0
statezip	0
country	0
dtype: int64	

در اینجا جای خالی نداریم ولی اگر داشتیم میتوانستیم با دستور زیر سطرهای دارای جای خالی را حذف کنیم.

#df.dropna(inplace=True)

۲. رسم ماتریس همبستگی:

ابتدا باید مقداری پیش پردازش انجام شود.

در دیتا مشاهده می کنیم که ۴ ستون زیر به صورت عدد نیستند. لذا باید کاری در مورد آنها انجام داد.

street	city	statezip	country
18810 Densmore Ave N	Shoreline	WA 98133	USA
709 W Blaine St	Seattle	WA 98119	USA
26206- 26214 143rd Ave SE	Kent	WA 98042	USA
857 170th PI NE	Bellevue	WA 98008	USA
9105 170th Ave NE	Redmond	WA 98052	USA
			

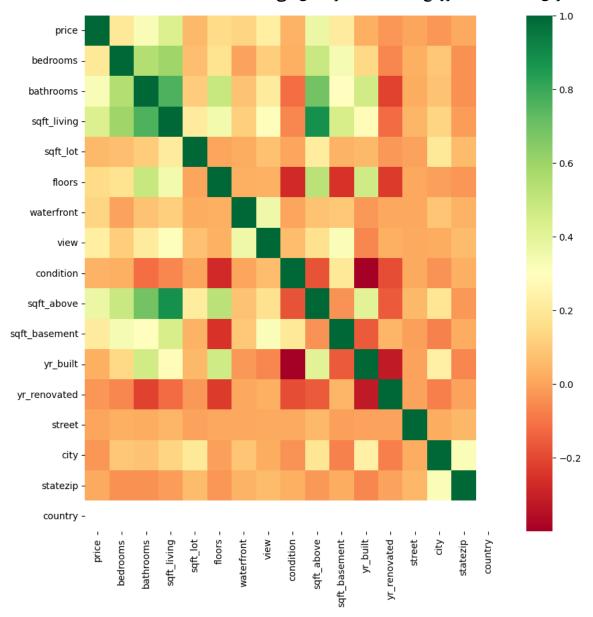
بهترین کار این است که برای مثال به هر شهر یک عدد اختصاص دهیم.

```
df['city'] = pd.factorize(df['city'])[0] + 1
df['street'] = pd.factorize(df['street'])[0] + 1
df['country'] = pd.factorize(df['country'])[0] + 1
df['statezip'] = pd.factorize(df['statezip'])[0] + 1
```

در اخر ماتریس هم بستگی را رسم می کنیم:

plt.figure(figsize=(10, 10))
sns.heatmap(df.corr(), cmap="RdYlGn")
plt.show()

در شکل مشاهده می شود که هرچه به سمت سبزرنگ برویم، هم بستگی بیشتر میشود. پس sqft_living بیشترین عدد است که درواقع مساحت خانه را نشان می دهد.



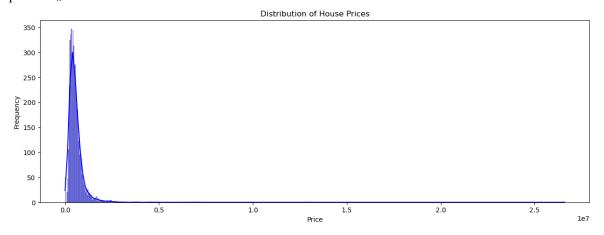
با کد زیر نیز می توان مقادیر هم بستگی را پیدا کرد:

df.corr()['price'].sort_values(ascending=False)

```
price
                 1.000000
sqft_living
                 0.430410
sqft above
                 0.367570
bathrooms
                 0.327110
view
                 0.228504
sqft basement
                 0.210427
bedrooms
                 0.200336
floors
                 0.151461
waterfront
                 0.135648
sqft lot
                 0.050451
condition
                 0.034915
yr built
                 0.021857
statezip
                 0.014182
street
                 0.003030
                -0.028774
yr renovated
city
                -0.033270
                      NaN
country
Name: price, dtype: float64
```

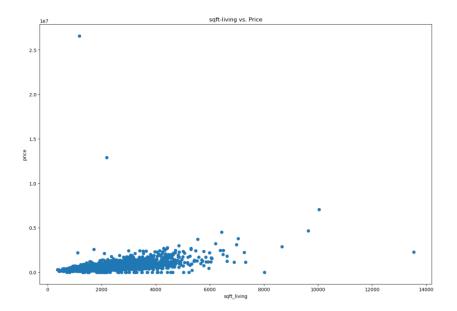
۳. رسم نمودار توزیع قیمت:

```
plt.figure(figsize=(15, 5))
sns.histplot(df['price'], kde=True, color='blue')
plt.title('Distribution of House Prices')
plt.xlabel('Price')
plt.ylabel('Frequency')
plt.show()
```



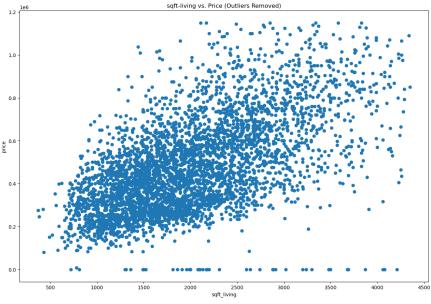
رسم نمودار قیمت و مساحت:

```
plt.figure(figsize=(15, 10))
plt.scatter(x='sqft_living', y='price', data=df)
plt.xlabel('sqft_living')
plt.title('sqft-living vs. Price')
plt.ylabel('price')
plt.show()
```



رسم نمودار با حذف داده های پرت:

```
Q1\_sqft = df['sqft\_living'].quantile(0.25)
Q3_sqft = df['sqft_living'].quantile(0.75)
IQR\_sqft = Q3\_sqft - Q1\_sqft
Q1_price = df['price'].quantile(0.25)
Q3_price = df['price'].quantile(0.75)
IQR_price = Q3_price - Q1_price
lower_bound_sqft = Q1_sqft - 1.5 * IQR_sqft
upper\_bound\_sqft = Q3\_sqft + 1.5 * IQR\_sqft
lower_bound_price = Q1_price - 1.5 * IQR_price
upper_bound_price = Q3_price + 1.5 * IQR_price
filtered\_df = df[(df['sqft\_living'] >= lower\_bound\_sqft) \& (df['sqft\_living'] <= upper\_bound\_sqft) \& (df['sqft\_living'] <= upper\_bound\_sqft) \& (df['sqft\_living'] <= upper\_bound\_sqft) & (df['sqft\_l
                                       (df['price'] >= lower_bound_price) & (df['price'] <= upper_bound_price)]
plt.figure(figsize=(15, 10))
plt.scatter(x='sqft_living', y='price', data=filtered_df)
plt.xlabel('sqft_living')
plt.title('sqft-living vs. Price (Outliers Removed)')
plt.ylabel('price')
plt.show()
```



```
۴. تبدیل ستون دیت به دو ستون ماه و سال و حذف این ستون از دیتافریم:
        اولین خط تیره ستون تاریخ را به ویرگول تبدیل می کنیم تا از اولین خط تیره قابل تبعیض باشد
df['date'] = df['date'].str.replace('-', ',', 1)
                     سال هر تاریخ، از شکسته شدن تاریخ به محض رسیدن به ویرگول تشکیل می شود:
# year
def a(date):
  if ',' in date:
    return date.split(',')[0].strip()
  else:
    return 'unknown'
ماه هر تاریخ، از شکسته شدن تاریخ به محض رسیدن به خط تیره و حد فاصل آن با ویرگول تشکیل
                                                                                                می شود:
# month
def b(date):
  if ',' in date:
    return date.split(',')[1].split('-')[0].strip()
  else:
    return 'unknown'
                                              اعمال توابع به ستون تاریخ در دیتا و حذف ستون اصلی:
df['year'] = df['date'].apply(a)
df['month'] = df['date'].apply(b)
df.drop(['date'], axis=1, inplace=True)
  year month
 2014
           05
 2014
           05
 2014
           05
 2014
           05
 2014
           05
 2014
           07
 2014
           07
 2014
           07
 2014
           07
 2014
           07
                                                                      \Delta. تقسیم به آموزش و تست:
x = df.drop(["price"], axis=1)
Y = df["price"]
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x, Y, test_size=0.2, random_state=7)
اسکیل کردن (داده های ترین و تست را جداگانه اسکیل می کنیم تا در داده های اموزش هیچ اطلاعاتی
                                 حتى به اندازه مينيمم و ماكزيمم از داده هاى تست وجود نداشته باشد):
scaler = MinMaxScaler()
x_train_scaled=scaler.fit_transform(x_train)
x_test_scaled=scaler.transform(x_test)
y_train = pd.DataFrame(y_train)
y_{test} = pd.DataFrame(y_{test})
```

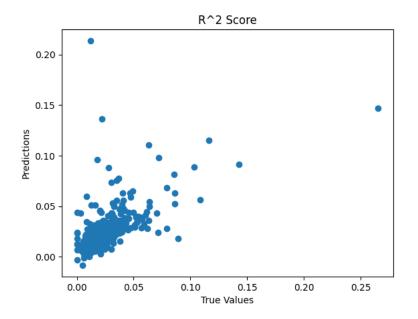
```
y_{train} = scaler.fit_{transform}(y_{train})
y_{test} = scaler.transform(y_{test})
   ۶. طراحی یک مدل mlp ساده با ۲ لایه پنهان که لایه اول ۲۰ نورون و لایه دوم ۳۰ نورون دارد.
model = Sequential()
model.add(Dense(20, activation='relu', input_shape=(x_train_scaled.shape[1],)))
model.add(Dense(30, activation='relu'))
model.add(Dense(1, activation='linear'))
                   در مرحله بعد، بهینه ساز را آدام و تابع اتلاف را mean square error انتخاب می کنیم
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
                                     سیس مقداری از دادہ های اموزش را برای ولید کردن قرار می دهیم
history = model.fit(x_train_scaled, y_train, validation_split=0.2, epochs=100 ,batch_size=10, verbose=0)
                                                                                       نمودار تابع اتلاف:
loss = model.evaluate(x_test_scaled, y_test_scaled)
print(f'R^2 Score: {loss}')
plt.plot(history.history['loss'])
plt.plot(history.history['val_loss'])
plt.legend(['Training Loss', 'Validation Loss'])
plt.xlabel("Epochs")
plt.ylabel("Loss")
plt.show()
 29/29 [======================== ] - 0s 2ms/step - loss: 1.7426e-04
R^2 Score: 0.000174262750078924
                                                   Training Loss
                                                   Validation Loss
   0.0010
   0.0008
 S 0.0006
   0.0004
   0.0002
                     20
                               40
                                         60
                                  Epochs
                                                                                        نمودار r2 score:
y_pred = model.predict(x_test_scaled)
rscore = r2_score(y_test_scaled, y_pred)
print(f'R^2 Score: {rscore}')
```

29/29 [========] - 0s 2ms/step R^2 Score: 0.30620705087421807

plt.scatter(y_test_scaled, y_pred)

plt.title('R^2 Score') plt.xlabel('True Values') plt.ylabel('Predictions')

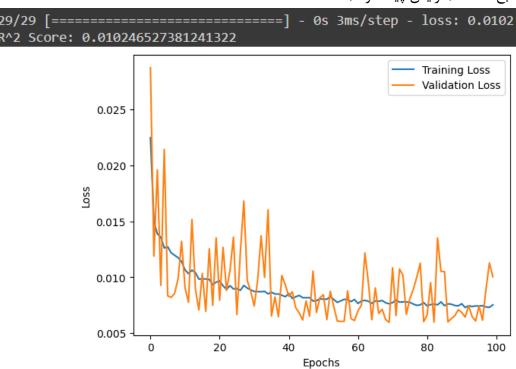
plt.show()



انجام همان فرایند سوال قبل با بهینه ساز و تابع اتلاف جدید: sgd این بار بهینه ساز را sgd و تابع اتلاف را mean absolute error این بار بهینه ساز را sgd و تابع اتلاف را sgd این بار بهینه ساز را sgd و تابع اتلاف را sgd این بار بهینه ساز را sgd و تابع اتلاف را sgd این بار بهینه ساز را sgd و تابع اتلاف را sgd و تا

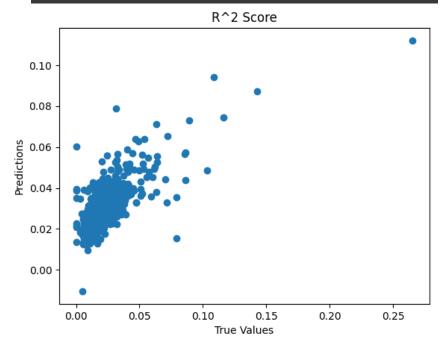
کدهای نمودار تابع اتلاف و r2score به همان شکل قبل است با این تفاوت که از model_2 استفاده می شود.





نمودار r2score: (کاهش پیدا کرده)

29/29 [=======] - 0s 2ms/step R^2 Score: 0.2887858055444549

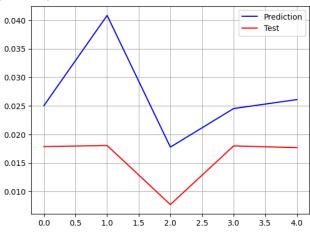


داده به صورت تصادفی از مجموعه ارزیابی و نشان دادن قیمت پیش بینی شده و قیمت $^{\wedge}$. واقعی:

```
import random random_pred = list() random_test = list() for i in range:(\Delta) j = random.randing
```

$$\label{eq:continuous_pred} \begin{split} j &= \text{random.randint}(0, \text{len}(y_\text{pred}) - 1) \; \# \; \text{Generate a random index} \\ &\quad \text{random_pred.append}(y_\text{pred}[j]) \; \# \; \text{Append y_pred_2} \; \text{value at the random index} \; j \\ &\quad \text{random_test.append}(y_\text{test_scaled}[j]) \; \# \; \text{Append y_test value} \; \text{at the same random index} \; j \\ &\quad \text{plt.plot}(\text{random_pred}, \text{'b'}, \text{label='Prediction'}) \; \# \; \text{Blue line for predictions} \\ &\quad \text{plt.plot}(\text{random_test}, \text{'r'}, \text{label='Test'}) \; &\quad \# \; \text{Red line for actual test outputs} \\ &\quad \text{plt.legend()} \end{split}$$

plt.grid()
plt.show()



محاسبه تفاوت قيمتها:

 $\label{eq:continuity} \begin{aligned} &\text{for i in range:(Δ)} \\ &\text{dis} = \text{random_pred[i]} - \text{random_test[i]} \\ &\text{_print(dis)} \end{aligned}$



چون داده ها اسکیل شده بودند، آن ها را باید از حالت ترنسفورم دراورد تا تفاوت دقیق قیمت مشخص شود:

random_pred2 = scaler.inverse_transform(random_pred) random_test2 = scaler.inverse_transform(random_test)

[190417.54821539] [605798.70305955] [267513.55642453] [174023.90804887] [223753.10454518]

این عملکرد مناسب نیست و تفاوت نسبتا زیادی بین قیمت پیش بینی شده و قیمت اصلی وجود دارد. میتوان برای بهبود عملکرد، در ساخت مدل از gridsearch استفاده کرد. به این صورت که برای پارامترهای مدل چند پارامتر مد نظر قرار داده می شود و با همه انها مدلهای مختلف ساخته شده و نهایتا مدلی که بهترین عملکرد را روی دیتا داشته باشد، انتخاب می شود.

سوال ۵

```
۱. استفاده از دیتای iris و پیش پردازش آن:
                                                        لود كردن ديتا:
iris = datasets.load_iris()
                                                      بررسی سایز دیتا:
iris.data.shape
(150, 4)
                                          مشاهده نام ستون ها یا نام ویژگی ها:
iris.feature_names
['sepal length (cm)',
 'sepal width (cm)',
'petal length (cm)',
 'petal width (cm)']
                                             بررسی نام خروجی یا تارگت ها:
iris.target_names
array(['setosa', 'versicolor', 'virginica'], dtype='<U10')</pre>
                                                       نگاه کلی به دیتا:
iris.data
array([[5.1, 3.5, 1.4, 0.2],
      [4.9, 3., 1.4, 0.2],
     [4.7, 3.2, 1.3, 0.2],
     [4.6, 3.1, 1.5, 0.2],
     [5., 3.6, 1.4, 0.2],
[5.4, 3.9, 1.7, 0.4],
     [4.6, 3.4, 1.4, 0.3],
     [5., 3.4, 1.5, 0.2],
     [4.4, 2.9, 1.4, 0.2],
     [4.9, 3.1, 1.5, 0.1],
     [5.4, 3.7, 1.5, 0.2],
     [4.8, 3.4, 1.6, 0.2],
     [4.8, 3., 1.4, 0.1],
     [4.3, 3., 1.1, 0.1],
     [5.8, 4., 1.2, 0.2],
     [5.7, 4.4, 1.5, 0.4],
     [5.4, 3.9, 1.3, 0.4],
     [5.1, 3.5, 1.4, 0.3],
     [5.7, 3.8, 1.7, 0.3],
                                              نگاه کلی به خروجی یا تارگت:
iris.target
1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2,
```

وارد کردن دیتا به دیتافریم و مشاهده ۵ سطر اول:

df = pd.DataFrame(iris.data, columns=iris.feature_names)
df.head()

	sepal length (cm)	sepal width (cm)	petal length (cm)	petal width (cm)
0	5.1	3.5	1.4	0.2
1	4.9	3.0	1.4	0.2
2	4.7	3.2	1.3	0.2
3	4.6	3.1	1.5	0.2
4	5.0	3.6	1.4	0.2

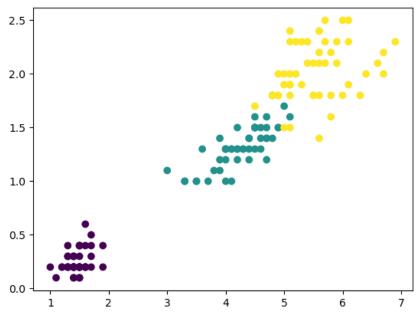
افزودن تارگت به دیتافریم:

df['class']= iris.target
df

	sepal length (cm)	sepal width (cm)	petal length (cm)	petal width (cm)	class
0	5.1	3.5	1.4	0.2	0
1	4.9	3.0	1.4	0.2	0
2	4.7	3.2	1.3	0.2	0
3	4.6	3.1	1.5	0.2	0
4	5.0	3.6	1.4	0.2	0

نمایش تارگت ها به صورت نمودار طبق دو ویژگی ستون دوم و سوم:

x=iris.data[:,[2,3]]
y=iris.target
import matplotlib.pyplot as plt
plt.scatter(x[:,0],x[:,1],c=y)



```
۲. مدلسازی و ارزیابی نتایج با حداقل ۴ شاخص و ماتریس درهم ریختگی
    ابتدا ورودی و تارگت را از هم جدا و مشخص می کنیم و سپس با قرار دادن ۲۰٪ داده ها برای تست،
                                                                          مدلسازی را شروع می کنیم.
iris = datasets.load_iris()
X = iris.data[:, 0:4]
y = iris.target
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x, y, test_size=0.2, random_state=93)
                                                                     • مدل رگرسیون لجستیک:
model = LogisticRegression(C=1e5, solver='lbfgs', multi_class='multinomial')
model.fit(x_train, y_train)
                                                                   پیش بینی خروجی داده های تست:
ypred = model.predict(x_test)
                                         بررسی درصد تشخیص درستی برای داده های تست و آموزش:
a = model.score(x_train, y_train)
b = model.score(x_test, y_test)
[a, b]
 [0.95, 1.0]
                                                                                          بررسي خطا:
a = met.mean_squared_error(y_test, ypred)
                                          # MSE
b = mean_absolute_error(y_test, ypred)
                                         # MAE
c = sqrt(mean\_squared\_error(y\_test, ypred)) # SMSE
[a, b, c]
[0.0, 0.0, 0.0]
                                                                 بدست آوردن ماتریس در هم ریختگی:
confusion_matrix(y_test, ypred)
 array([[ 9, 0, 0],
          [ 0, 10, 0],
[ 0, 0, 11]], dtype=int64)
                                                                         رسم ماتریس در هم ریختگی:
cf_matrix = confusion_matrix(y_test, ypred)
plt.figure(figsize=(8, 6))
sns.heatmap(cf_matrix, annot=True, fmt='d', cmap='Blues', annot_kws={"size": 12})
plt.gca().set_ylim(len(np.unique(y_test)), 0) # Fix for matplotlib 3.1.1 and 3.1.2
plt.title('Confusion Matrix')
plt.xlabel('Predicted labels')
plt.ylabel('True labels')
                Confusion Matrix
                                0
```

Predicted labels

بررسی گزارش کلی و محاسبه ۴ معیار بررسی:

print(classification_report(y_test, ypred))

	precision	recall	f1-score	support
0	1.00	1.00	1.00	9
1	1.00	1.00	1.00	10
2	1.00	1.00	1.00	11
accuracy			1.00	30
macro avg	1.00	1.00	1.00	30
weighted avg	1.00	1.00	1.00	30

مدل به خوبی عمل کرده است.

• مدل MLP:

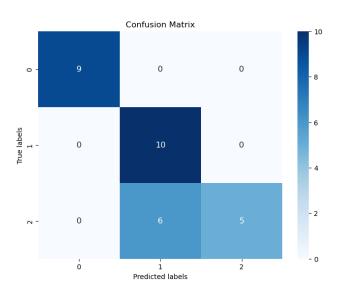
 $model = MLPClassifier(hidden_layer_sizes=(8) \ , \ max_iter=110 \ , \ alpha=1e-4, \ solver='sgd', \ random_state=93 \ , verbose=True \ , learning_rate_init=.1 \)$

داده ها روی مدل جدید فیت شده، کدها به همان صورت قبلیست و فقط خروجی نمایش داده می شود: بررسی درصد تشخیص درستی برای داده های تست و آموزش:

بررسی خطا:

بدست آوردن ماتریس در هم ریختگی:

رسم ماتریس در هم ریختگی:



بررسی گزارش کلی و محاسبه ۴ معیار بررسی:

		precision	recall	f1-score	support
	0	1.00	1.00	1.00	9
	1	0.62	1.00	0.77	10
	2	1.00	0.45	0.62	11
accura	су			0.80	30
macro a	vg	0.88	0.82	0.80	30
weighted a	vg	0.88	0.80	0.79	30

خطا به نسبت مدل قبل بیشتر شده ولی این مدل هم تقریبا به خوبی عمل کرده است

• مدل RBF:

model = svm.SVC(kernel='rbf', gamma=0.7, C=1)

داده ها روی مدل جدید فیت شده، کدها به همان صورت قبلیست و فقط خروجی نمایش داده می شود: بررسی درصد تشخیص درستی برای داده های تست و آموزش:

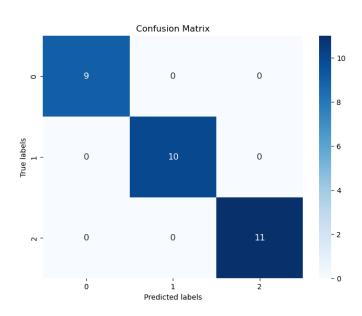
بررسی خطا:

[a, b, c]

[0.0, 0.0, 0.0]

بدست آوردن ماتریس در هم ریختگی:

رسم ماتریس در هم ریختگی:



بررسی گزارش کلی و محاسبه ۴ معیار بررسی:

	precision	recall	f1-score	support	
0	1.00	1.00	1.00	9	
1	0.62	1.00	0.77	10	
2	1.00	0.45	0.62	11	
accuracy			0.80	30	
macro avg	0.88	0.82	0.80	30	
weighted avg	0.88	0.80	0.79	30	

این مدل دقیقا به اندازه مدل اول به خوبی عمل می کند.

- ◄ حل سوال بدون استفاده از كتابخانهها و مدلهاى آماده پايتون:
 - مدل Logistic Regression.

این کد یک مثال از الگوریتم رگرسیون لجستیک را برای مسئلهی دستهبندی دو کلاسه اجرا میکند. در اینجا، دیتاست Iris-Versicolor برای دستهبندی گلهای زنبق به دو گونه مختلف (Iris-Versicolor و دیگران) استفاده شده است. ما هدف داریم تا با استفاده از رگرسیون لجستیک، احتمال تعلق هر نمونه به گونهی (Iris-Versicolor را پیشبینی کنیم.

بارگذاری دیتاست: ابتدا دیتاست Iris بارگذاری شده و برای دستهبندی به یک مسئله دو کلاسه تبدیل می شود.

iris = load_iris()

X = iris.data

افزودن intercept به ماتریس ویژگیها (X): یک ستون متغیر برای عبور از اندازه ی بایاس (intercept) به ماتریس ویژگیها اضافه می شود.

y = (iris.target != 0).astype(int) # Convert to binary classification problem (1 for Iris-Versicolor, 0 for others)

 $X = np.c_[np.ones((X.shape[0], 1)), X]$

تعریف توابع مورد نیاز: توابع سیگموید، فرضیه رگرسیون لجستیک، تابع هزینه و تابع گرادیان نوشته شدهاند.

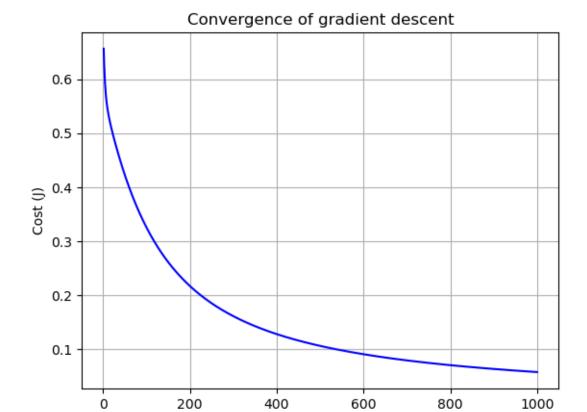
$$rac{1}{1+e^{-z}}\sigma(z)$$
 تابع سیگموئید:

$$\sigma(heta^T X) h_ heta(X)$$
 فرضیه رگرسیون لجستیک:

$$J(heta) = -rac{1}{m} \sum [y \log(h) + (1-y) \log(1-h)]$$
 تابع هزينه:

$$rac{1}{m}X^T(h-
abla J(heta)$$
 تابع گرادیان:

```
def sigmoid(z):
  return \ 1 \ / \ (1 + np.exp(-z))
def hypothesis(theta, X):
  return sigmoid(np.dot(X, theta))
def cost_function(theta, X, y):
  m = len(y)
  h = hypothesis(theta, X)
  return (-1/m) * np.sum(y * np.log(h) + (1 - y) * np.log(1 - h))
def gradient_descent(theta, X, y, learning_rate, iterations):
  m = len(y)
  cost_history = np.zeros(iterations)
  for i in range(iterations):
    h = hypothesis(theta, X)
    gradient = (1/m) * np.dot(X.T, (h - y))
    theta -= learning_rate * gradient
    cost_history[i] = cost_function(theta, X, y)
  return theta, cost_history
اجرای گرادیان کاهشی: الگوریتم گرادیان کاهشی برای بهینهسازی پارامترها اجرا میشود. همچنین،
                     تاریخچه هزینه نیز ذخیره می شود تا بتوانیم پیشرفت هزینه را در طول زمان ببینیم.
theta = np.zeros(X.shape[1])
learning\_rate = 0.01
iterations = 1000
theta, cost_history = gradient_descent(theta, X, y, learning_rate, iterations)
نمودار کاهش هزینه: یک نمودار از تاریخچه هزینه رسم می شود تا نشان دهد که الگوریتم بهینه سازی به
                                                      درستی کار می کند و هزینه کاهش پیدا کرده است.
```



Number of iterations

```
plt.plot(range(1, iterations + 1), cost_history, color='blue')
plt.rcParams["figure.figsize"] = (10,6)
plt.grid()
plt.xlabel('Number of iterations')
plt.ylabel('Cost (J)')
plt.title('Convergence of gradient descent')
plt.show()
نمایش پارامترهای نهایی و دقت: پارامترهای نهایی مدل چاپ شده و دقت مدل بر اساس پیشبینیها
                                                                     محاسبه و نمایش داده می شود.
print('Theta:', theta)
Theta: [-0.17413711 -0.26714577 -0.91860382 1.46965364 0.66477688]
پیشبینی: با استفاده از پارامترهای بهینهسازی شده، احتمال تعلق هر نمونه به گونهی Iris-Versicolor
                                                                      محاسبه و دستهبندی میشود.
predictions = hypothesis(theta, X)
predicted_labels = (predictions >= 0.5).astype(int)
print('Accuracy:', np.mean(predicted_labels == y))
Accuracy: 1.0
```

```
• مدل MLP:
```

این کد یک شبکه عصبی چند لایه با ورودیها، یک لایه مخفی و یک لایه خروجی است که برای مسئله دستهبندی گلهای Iris آموزش داده شده است. در زیر توضیحاتی در مورد هر بخش از کد آورده شده

- از دیتاست Iris استفاده می شود که درون ماژول `load_iris' اسکایت لرن قرار دارد.

iris = load iris()

X, y = iris.data, iris.target

- دادهها به دو قسمت آموزش و آزمون تقسیم میشوند.

X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2, random_state=42)

- ویژگیها با استفاده از `StandardScaler` به شکل استاندارد (میانگین صفر و واریانس یک) تغییر ميكنند.

scaler = StandardScaler()

X_train = scaler.fit_transform(X_train)

 $X_{test} = scaler.transform(X_{test})$

- برچسبها به شکل یک-هات انکد میشوند تا بتوانند به عنوان خروجی شبکه عصبی استفاده شوند. y train one hot = np.eye(3)[y train] # 3 classes in the Iris dataset $y_{test_one_hot} = np.eye(3)[y_{test}]$

تعریف معماری شبکه عصبی

- یک لایه ورودی با تعداد ویژگیهای ورودی.

- یک لایه مخفی با تابع فعالسازی sigmoid.

- یک لایه خروجی با تابع فعال سازی softmax.

 $input_size = X_train.shape[1]$ $hidden_size = 10$

output size = 3

learning rate = 0.01

epochs = 1000

- وزنها و اساسنامهها به شكل تصادفي مقداردهي اوليه ميشوند.

np.random.seed(42)

weights_input_hidden = np.random.randn(input_size, hidden_size)

biases_input_hidden = np.zeros((1, hidden_size))

weights hidden output = np.random.randn(hidden size, output size)

biases_hidden_output = np.zeros((1, output_size))

– توابع sigmoid و softmax تعریف شدهاند.

def sigmoid(x):

return 1/(1 + np.exp(-x))

def softmax(x):

 $exp_x = np.exp(x - np.max(x, axis=1, keepdims=True))$

return exp_x / np.sum(exp_x, axis=1, keepdims=True)

- از روش ارتباط پیش به عقب (backpropagation) برای بهروزرسانی وزنها و اساسنامهها با استفاده از گرادیان کاهشی استفاده میشود.

- تابع خطا به عنوان خطاهای آموزشی انتروپی متقاطع (cross-entropy) محاسبه می شود.

```
- مدل به مدت تعداد دورههای آموزش (epochs) آموزش داده میشود.
for epoch in range(epochs):
  hidden_output = sigmoid(np.dot(X_train, weights_input_hidden) + biases_input_hidden)
  output = softmax(np.dot(hidden_output, weights_hidden_output) + biases_hidden_output)
  loss = -np.sum(y\_train\_one\_hot * np.log(output)) / len(X\_train)
  output_error = output - y_train_one_hot
  hidden_error = np.dot(output_error, weights_hidden_output.T) * hidden_output * (1 - hidden_output)
  weights_hidden_output -= learning_rate * np.dot(hidden_output.T, output_error) / len(X_train)
  biases hidden output -= learning rate * np.sum(output error, axis=0, keepdims=True) / len(X train)
  weights_input_hidden -= learning_rate * np.dot(X_train.T, hidden_error) / len(X_train)
  biases_input_hidden -= learning_rate * np.sum(hidden_error, axis=0, keepdims=True) / len(X_train)
  if epoch \% 100 == 0:
    print(f'Epoch {epoch}, Loss: {loss}')
 Epoch 0, Loss: 1.22717408717471
 Epoch 100, Loss: 0.7881132458546621
 Epoch 200, Loss: 0.6379310024528893
 Epoch 300, Loss: 0.5665679279175809
 Epoch 400, Loss: 0.5205483894576426
 Epoch 500, Loss: 0.48709691497281954
 Epoch 600, Loss: 0.4612454753675664
 Epoch 700, Loss: 0.44042080676271206
 Epoch 800, Loss: 0.4231163632962177
 Epoch 900, Loss: 0.4083843376874954
                            - مدل روی دادههای آزمون ارزیابی میشود و دقت آن محاسبه میشود.
hidden_output_test = sigmoid(np.dot(X_test, weights_input_hidden) + biases_input_hidden)
output_test = softmax(np.dot(hidden_output_test, weights_hidden_output) + biases_hidden_output)
predicted_labels = np.argmax(output_test, axis=1)
توجه داشته باشید که این کد در حالت عملیاتی قرار دارد و فرض می شود که توابعی مانند ` load_iris،
`StandardScaler ، `train_test_split `، و `accuracy_score ` و `StandardScaler ، `train_test_split `
      در کد شما وجود ندارند، شما باید این توابع را از ماژولهای مربوطه وارد کنید یا پیادهسازی کنید.
accuracy = accuracy_score(y_test, predicted_labels)
```

Test Accuracy: 0.93333333333333333

print(f'Test Accuracy: {accuracy}')

```
• مدل RBF:
```

```
این کد یک مدل شبکه عصبی با تابع هسته Radial Basis Function (RBF) برای دستهبندی دادههای
                                                              مجموعه داده Iris پیادهسازی کرده است.
                                                           - از محموعه داده Iris استفاده شده است.
                                                - دادهها به دو بخش آموزش و آزمون تقسیم شدهاند.
iris = load_iris()
X, y = iris.data, iris.target
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2, random_state=42)
     - تابع `rbf_kernel` یک تابع هسته RBF با یارامترهای دو بردار و یارامتر sigma را اجرا می کند
def rbf kernel(x1, x2, sigma=1.0):
  return np.exp(-np.linalg.norm(x1 - x2)**2 / (2 * sigma**2))
   - كلاس `RBFModel` يك مدل با تعداد مشخصي از مراكز RBF و يارامتر sigma را تعريف مي كند.
class RBFModel:
  def __init__(self, num_centers, sigma=1.0):
    self.num centers = num centers
    self.sigma = sigma
    self.centers = None
    self.weights = None
           - متد 'fit' برای آموزش مدل با استفاده از ماتریس طراحی (design matrix) اجرا میشود
  def fit(self, X, y):
    self.centers = X[np.random.choice(X.shape[0], self.num_centers, replace=False)]
    design_matrix = np.zeros((X.shape[0], self.num_centers))
    for i in range(X.shape[0]):
      for j in range(self.num_centers):
         design_matrix[i, j] = rbf_kernel(X[i], self.centers[j], self.sigma)
    self.weights = np.linalg.pinv(design_matrix).dot(y)
             - متد 'predict' برای پیش بینی خروجی با استفاده از وزنهای آموزش دیده اجرا میشود
  def predict(self, X):
    predictions = np.zeros(X.shape[0])
    for i in range(X.shape[0]):
      for j in range(self.num_centers):
         predictions[i] += self.weights[j] * rbf_kernel(X[i], self.centers[j], self.sigma)
    return predictions
                                 - یک مدل با تعداد مشخصی از مراکز RBF آموزش داده شده است.
num centers = 10 # You can adjust the number of RBF centers
               # You can adjust the width of the RBF kernel
rbf model = RBFModel(num centers=num centers, sigma=sigma)
rbf model.fit(X train, y train)
                                - دقت مدل بر روی دادههای آزمون اندازهگیری شده و چاپ میشود.
y_pred = rbf_model.predict(X_test)
accuracy = np.mean(y_pred == y_test)
print("Accuracy:", accuracy)
 Accuracy: 0.0
              - در نهایت، مرزهای تصمیم مدل بر روی دادههای آموزش و آزمون تصویرسازی شدهاند.
```

plt.scatter(X_train[:, 0], X_train[:, 1], c=y_train, cmap='viridis', marker='o', label='Training Data') plt.scatter(X_test[:, 0], X_test[:, 1], c=y_test, cmap='viridis', marker='x', label='True Test Labels') plt.scatter(X_test[:, 0], X_test[:, 1], c=y_pred, cmap='viridis', marker='s', label='Predicted Test Labels')

plt.title('RBF Model Decision Boundaries')

plt.legend()

plt.show() توجه داشته باشید که تصویرسازی مرزهای تصمیم فقط برای دو ویژگی اول دادهها انجام شده است $[X_{train}]$ و این تصویرسازی به سه دسته اصلی از مجموعه داده $[X_{train}]$ و این تصویرسازی به سه دسته اصلی از مجموعه داده $[X_{train}]$

