

DATE / /

SUBJECT:

به نام خدا

$$1) T) \sin^4\left(-\frac{t+\pi}{6}\right) + \cos^4\left(\frac{2t+5\pi}{3}\right)$$

$$\text{نکته: } \sin^2 \alpha = \frac{1 - \cos 2\alpha}{2} \quad \cos^2 \alpha = \frac{1 + \cos 2\alpha}{2}$$

$$\frac{1 - \cos^2\left(-\frac{t+\pi}{3}\right)}{2} + \frac{1 + \cos^2\left(\frac{4t+6\pi}{3}\right)}{2}$$

اعداد ثابت تا سری در مقدار دور تناوب ندارند:

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{4} \left(1 + \cos\left(-\frac{2}{3}(t+\pi)\right) \right) + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \left(\cos\left(\frac{8t+2\pi}{3}\right) \right)$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$T_A = \frac{2\pi}{-\frac{2}{3}} = -3\pi \quad T_B = \frac{2\pi}{8/3} = \frac{3}{4}\pi$$

حال کوچکترین فاصله مشترک بین T_A و T_B را پیدا می کنیم از آنجا که 3 ضربی از $\frac{3}{4}$ است پس T_A می شود دوره تناوب کل

$$T_{\text{کل}} = T_A = 3\pi$$

از آنجا که $(-1)^n$ به طور متناوب در اعداد زوج حاصل $x_2[n] = (-1)^n \cos\left[\frac{\pi}{8}n\right]$ (ب) را به همان صورت $\cos\left[\frac{\pi}{8}n\right]$ در اعداد فرد حاصل را تقریباً می کنند پس می توان گفت متناوب است

$$\text{هر یک دو صحیح} \rightarrow \omega_0 N = 2\pi m \rightarrow \frac{\pi}{8} N = 2\pi m \quad N = 16m$$

شرط تناوب در سیمای های گسسته

$$N = 16 \quad \leftarrow m = 1 \quad \text{به ازای}$$

$$2) x_3[n] = e^{j\left(\frac{6\pi n}{\sqrt{5}}\right)} = \cos\left(\frac{6\pi n}{\sqrt{5}}\right) + j\sin\left(\frac{6\pi n}{\sqrt{5}}\right)$$

$$\text{شرط تناوب: } \frac{6\pi}{\sqrt{5}} N = 2\pi m \rightarrow N = \frac{\sqrt{5}}{3} m \rightarrow m = 3$$

$N = \sqrt{5}$

$$1) T) \sin^4\left(-\frac{t+\pi}{6}\right) + \cos^4\left(\frac{2t+5\pi}{3}\right)$$

$$\text{نکته: } \sin^2 \alpha = \frac{1 - \cos 2\alpha}{2} \quad \cos^2 \alpha = \frac{1 + \cos 2\alpha}{2}$$

$$\frac{1 - \cos^2\left(-\frac{t+\pi}{3}\right)}{2} + \frac{1 + \cos^2\left(\frac{4t+6\pi}{3}\right)}{2}$$

اعداد ثابت تأخیری در مقدار دو برابر

ندارند:

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{4} \left(1 + \cos\left(-\frac{2}{3}(t+\pi)\right) \right) + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \left(\cos\left(\frac{8t+2\pi}{3}\right) \right)$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$T_A = \frac{2\pi}{-\frac{2}{3}} = -3\pi$$

$$T_B = \frac{2\pi}{8/3} = \frac{3}{4}\pi$$

حال کوچکترین مضرب مشترک بین T_A و T_B را بدانی یعنی از آنجا که 3 مضربی از $3/4$ است

از آنجا که 3 عدد صحیح نیست دوره تناوب ندارد و تناوب نیست $T_{\text{کل}} = T_A = 3\pi$

از آنجا که $(-1)^n$ به طور تناوب در اعداد زوج حاصل $x_2[n] = (-1)^n \cos\left[\frac{\pi}{8}n\right]$ (ب)
 را به همان صورت $\cos\left[\frac{\pi}{8}n\right]$ در اعداد فرد حاصل را بررسی می کند پس می توان گفت تناوب است

$$\text{هر دو صحیح} \rightarrow \frac{\pi}{8}N = 2\pi m \quad N = 16m$$

شرط تناوب در سیگنال های گسسته: $\omega_0 N = 2\pi m$

$$N = 16 \quad \Leftarrow m = 1 \quad \text{به ازای}$$

$$ج) x_3[n] = e^{j\left(\frac{6\pi n}{\sqrt{5}}\right)} = \cos\left(\frac{6\pi n}{\sqrt{5}}\right) + j \sin\left(\frac{6\pi n}{\sqrt{5}}\right)$$

$$\text{شرط تناوب: } \frac{6\pi}{\sqrt{5}}N = 2\pi m \rightarrow N = \frac{\sqrt{5}}{3}m \rightarrow m = 3$$

$N = \sqrt{5}$

N عدد صحیح نیست پس دوره تناوب ندارد و تناوب نیست

$$x_4[n] = \cos\left(\frac{\pi}{4} n^2\right)$$

$$\cos\left(\frac{\pi}{4} (n+N)^2\right) = \cos\left(\frac{\pi}{4} (n^2 + 2nN + N^2)\right) = \cos\left(\frac{\pi}{4} n^2 + \frac{\pi}{2} nN + \frac{\pi}{4} N^2\right)$$

$$\frac{\pi}{2} nN + \frac{\pi}{4} N^2 = 2\pi K \rightarrow 2nN + N^2 = 8K$$

از آنجا که سمت راست صفر است کاری نمی‌کنیم طرف چپ با کمترین مقدار N صفر 8 شود

$$\checkmark \quad 8n + 16 = 8K \quad : N=4$$

$$4n + 4 \neq 8K \quad : N=2$$

پس $N=4$ کوچکترین عدد متناوب می‌باشد

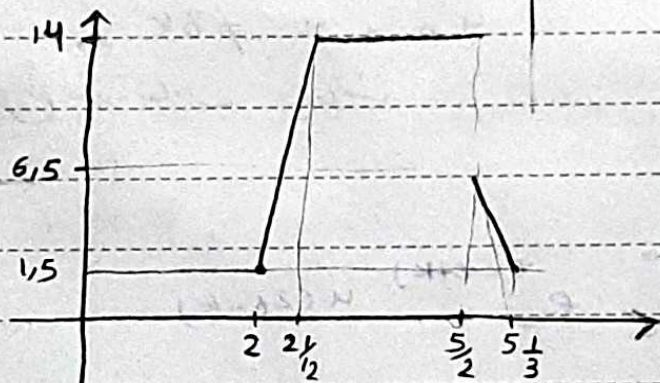
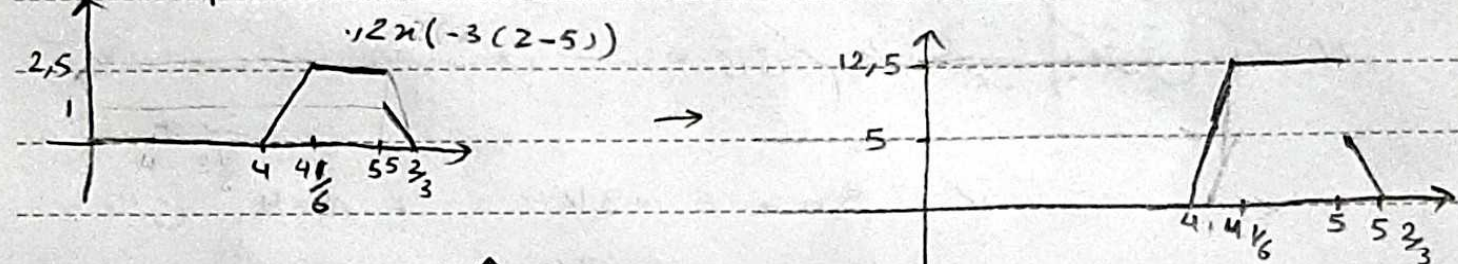
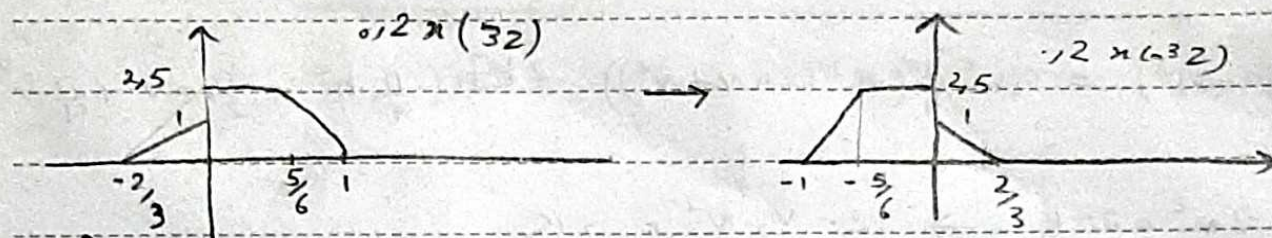
$$x_5(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} e^{(2t+k)} u(2t-k) \quad \text{متناوب نیست}$$

زیرا مقادیر متفاوت از سینال معای \sin و \cos نام جمعی هستند.

DATE / /

SUBJECT:

$$z = -\frac{t}{3} + 5 \quad t = -3(z-5) \rightarrow y(z) = 0.2x(z) \quad (1) (2)$$



$$x(t) = \begin{cases} 7.5t - 30 & 4 \leq t < 4 \frac{1}{6} \\ 12.5 & 4 \frac{1}{6} \leq t < 5 \\ -7.5t + \frac{85}{2} & 5 \leq t < 5 \frac{2}{3} \end{cases}$$

t در بازه های t کمتر از 2 و بیشتر از $5 \frac{2}{3}$ تعریف نشده است پس:

$$\int_{-\infty}^{\infty} x(t) dt = 0$$

(3)

$$1) x(t) = \delta(3t^2 + 9t + 6)$$

$$3t^2 + 9t + 6 = 0 = 3(t+1)(t+2)$$



$$E_{\infty} = \int_{-\infty}^{\infty} |\delta(3t^2 + 9t + 6)| dt$$

از آنجا که $x(t)$ فقط در دو نقطه 1 و 2 دارای مقدار 1 است

$$E_{\infty} = 1 + 1 = 2$$

$$P_{\infty} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T |x(t)|^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{2}{2T} = 0$$

سگنال انرژی زیر مقدار انرژی کل قسیمی است

$$2) x[n] = (3n+1)(u[n+2] - u[n-4]) = (3n+1)u[n+2] - (3n+1)u[n-4]$$

$$x[n] = \begin{cases} 0 & n < -2 \\ 3n+1 & -2 \leq n < 4 \\ 0 & 4 \leq n \end{cases}$$

$$\Rightarrow E_{\infty} = \sum_{-\infty}^{\infty} |(3n+1)|^2 = \sum_{-2}^4 (3n+1)^2$$

از آنجا که E_{∞} قسیمی خواهد شد سگنال انرژی است

$$3) x(t) = \left(\frac{1}{3}\right)^{-3|t|}$$

$$E_{\infty} = \int_{-\infty}^{\infty} \left|\frac{1}{3}\right|^{-3|t|} dt = \int_0^{\infty} 3^{6t} dt = \infty$$

نر انرژی نه توان

$$P_{\infty} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{E}{2T} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{3^{6T} - 1}{\ln 3 \cdot 2T} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{3^{6T} - 1}{6T \ln 3} = \infty$$

$$4) x[n] = \frac{1}{4}^n u[n] \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{n \rightarrow 0} x[n] = \left(\frac{1}{4}\right)^n$$

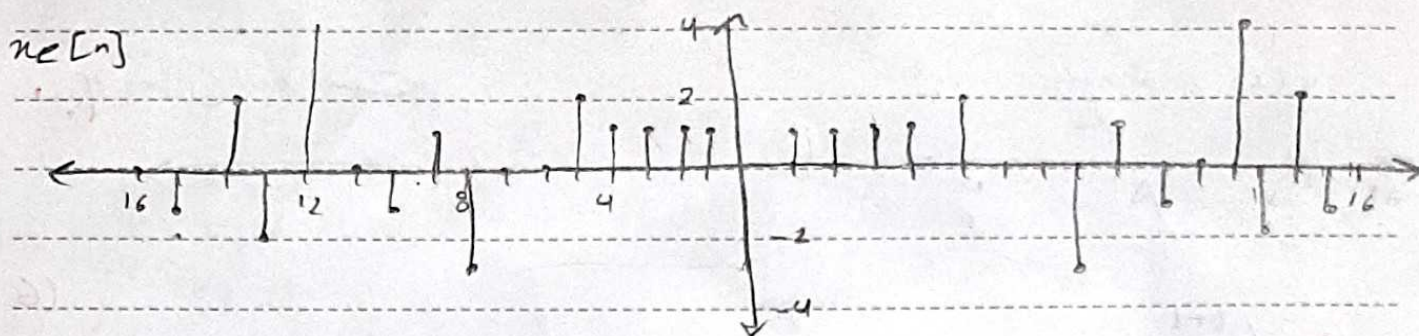
$$E_{\infty} = \sum_{-\infty}^{\infty} \left|\left(\frac{1}{4}\right)^n\right|^2 = \sum_0^{\infty} \left(\frac{1}{4}\right)^n = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}} = \frac{4}{3}$$

سگنال انرژی

DATE / /

SUBJECT:

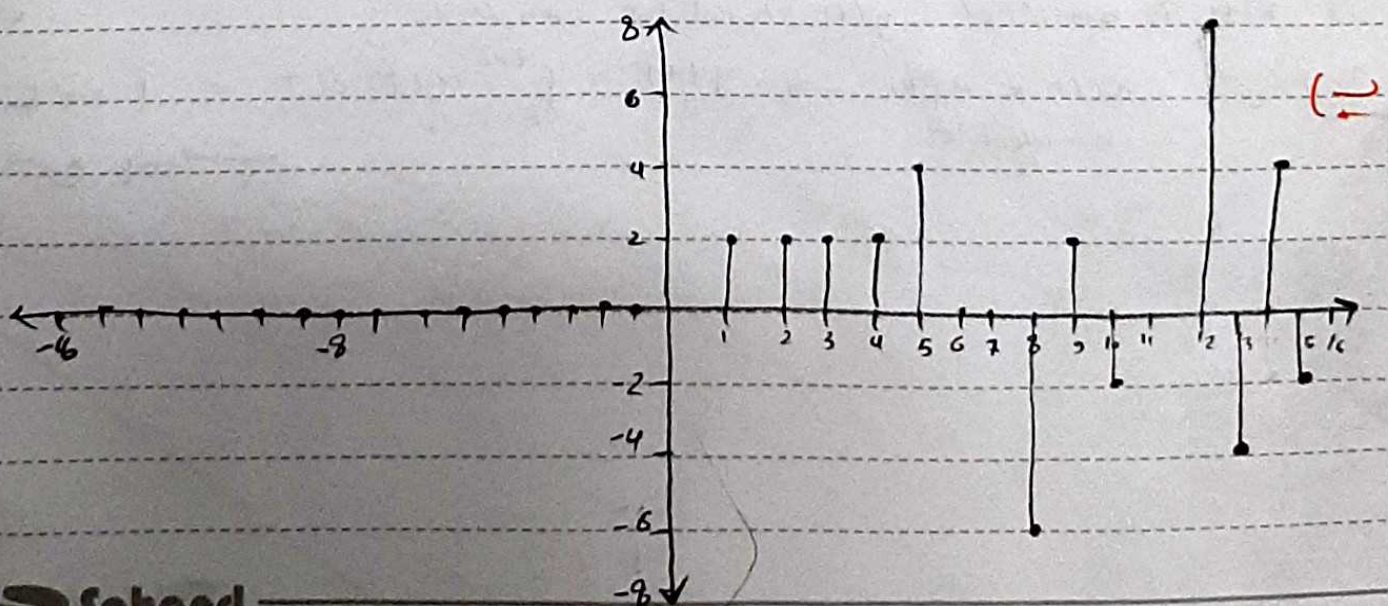
$$E\{x[n]\} = \frac{1}{2} [x[n] + x[-n]] \quad x_e[n] = x_e[-n] \quad (4)$$



$$n=0 \text{ (or)} : x_e[n] = \frac{[x[n] + \underbrace{x[-n]}_{-n \rightarrow 0 \rightarrow x[-n] = 0}]}{2} \Rightarrow x_e[n] = \frac{x[n]}{2}$$

$$\Rightarrow x[n] = 2x_e[n]$$

$$E_\infty : \sum_{-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 = \sum_0^{16} |x[n]|^2 = (4+4+4+4+16+36+4+4+64+4+16+4) = 164$$



DATE / /

SUBJECT:

$$\delta[n], \delta[-n]$$

(5) آ) خد و العمل پذیر نیست

$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt}$$

ب) مکتوس پذیر است

(6)

$$y(t) = \int_t^{t+1} x(\tau) d\tau$$

① حافظه دار است (به زبان آینده $(t+1)$ وابسته است)

② علی بنیت زیر وابسته وابسته است

$$x(\tau - t_0) \rightarrow y_1 = \int_t^{t+1} x(\tau - t_0) d(\tau - t_0) = \int_t^{t+1} x(\tau - t_0) d\tau \quad (3)$$

$$y_2 = y(t - t_0) = \int_{t-t_0}^{t-t_0+1} x(\tau) d\tau$$

پس تغییر پذیر با زمان نیست (تغییر با زمان است)

$$y_1(t) = \int_t^{t+1} x_1(\tau) d\tau \quad y_2(t) = \int_t^{t+1} x_2(\tau) d\tau \quad (4)$$

$$y_3(t) = \int_t^{t+1} (a_1 x_1(\tau) + a_2 x_2(\tau)) d\tau = a_1 \int_t^{t+1} x_1(\tau) d\tau + a_2 \int_t^{t+1} x_2(\tau) d\tau$$

$$= a_1 y_1(t) + a_2 y_2(t)$$

پس خطی است

if $x(t)$ is bounded $y(t)$ should be bounded

(5)

$$x(t) = u(t) \rightarrow y(t) = \int_t^{t+1} u(\tau) d\tau = 1 \rightarrow \text{bounded}$$

bounded \leftarrow

پس پایدار است

ب) $y(t) = \frac{dx}{dt}$

① حافظ دار نیست ② درجه علی است

$x(t-t_0) \rightarrow y_1 = \frac{dx}{dt}$ ③ $y_1 = y_2$

$y_2(t-t_0) = \frac{dx}{d(t-t_0)} = \frac{dx}{dt}$ پس نا متغیر با زمان نیست

$y_1(t) = \frac{dx_1}{dt}$ $y_2(t) = \frac{dx_2}{dt}$ $y_3(t) = \frac{d(ax_1 + bx_2)}{dt}$ ④

$= a \frac{dx_1}{dt} + b \frac{dx_2}{dt} = ay_1(t) + by_2(t)$ پس خطی است

if $x(t) = \sin(t) \rightarrow y(t) = \frac{d \sin(t)}{dt} = \cos(t) : \text{bounded}$ ⑤

بنا بر این معادله در درجه محدود مشتق آن ها هم محدود اند پس پایدار است

$y[n] = \sin(n[n])$

① حافظ دار نیست ② علی است

$y_1 = \sin(n[n-n_0]) \rightarrow y_1 = y_2$ ③

$y_2[n-n_0] = \sin(n[n-n_0])$ پس نا متغیر با زمان نیست

$y_1 = \sin(n_1[n])$ $y_2 = \sin(n_2[n])$ $y_3 = \sin(ax_1[n] + bx_2[n])$ ④

$\sin(ax_1[n]) \cos(bx_2[n]) + \sin(bx_2[n]) \cos(ax_1[n])$

$\neq a \sin(n_1[n]) + b \sin(n_2[n])$

خطی نیست

⑤ از آنجمله حواره $\sin t$ که $1 < \sin t$ درجه مستقل از درجه حواره $y[n]$ bounded است

بنا بر این پایدار است

$$1) y(t) = [\cos(3t)] x(t)$$

① حافظه دار نیست ← ② علی است

$$x_1 = x(t-t_0) \rightarrow y_1 = [\cos(3t)] x(t-t_0)$$

③

$$y_2(t-t_0) = [\cos(3(t-t_0))] x(t-t_0)$$

$$\rightarrow y_1 \neq y_2$$

تغییر بازمان است

$$y_1 = [\cos(3t)] x_1(t) \quad y_2(t) = [\cos(3t)] x_2(t)$$

④

$$y_3 = [\cos(3t)] (ax_1(t) + bx_2(t)) = ay_1 + by_2$$

خطی است

$$\text{if } a < x(t) < b; \quad -1 < [\cos(3t)] < 1 \Rightarrow -c < y(t) < c \quad c = \max(a, b)$$

⑤

باید راست

$$\text{Even}\{x[n-1]\} = \frac{1}{2} [x[n-1] + x[-n-1]]$$

① حافظه دار هست ← ② علی است

$$x_1 = x(n-n_0) \rightarrow y_1 = \frac{1}{2} [x[n-n_0-1] + x[-n+n_0-1]]$$

③

$$y_2[n-n_0] = y_1$$

$$\Rightarrow$$

تغییر بازمان است

$$y_1 = \frac{1}{2} [x_1[n-1] + x_1[-n-1]] \quad y_2 = \frac{1}{2} [x_1[n-1] + x_2[-n-1]]$$

④

$$y_3 = \frac{1}{2} [ax_1[n-1] + bx_1[-n-1] + ax_2[n-1] + bx_2[-n-1]]$$

$$y_3 \neq ay_1 + by_2$$

خطی نیست

⑤ اگر x bounded باشد خروجی آن با هم هم bounded خواهد شد

باید راست

DATE / /

SUBJECT:

$$9) y[n] = x[n] \cdot \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[n-2k] = x[n] \cdot u[2n]$$

① حافظه دار است ② خطی نیست

$$y_1 = x[n-n_0] \cdot u[2n] \quad y_2 = y_1[n-n_0] = x[n-n_0] \cdot u[2n-2n_0] = x[n-n_0] \cdot u[2n]$$

$$\Rightarrow y_1 = y_2 \quad \text{تغییر زمان نمی باشد (نا متغیر زمان نیست)}$$

$$y_1 = x_1[n] \cdot u[2n] \quad y_2 = x_2[n] \cdot u[2n] \quad ④$$

$$y_3 = (ax_1[n] + bx_2[n]) \cdot u[2n] = ay_1 + by_2 \quad \text{خطی است}$$

$$\text{if } a < x[n] < b \quad \text{و} \quad 0 < u[2n] < 1 \quad \rightarrow \quad y[n] \text{ هم محدود است} \quad ⑤$$

بایدار است

$$7) \forall x[n] \Rightarrow \sum_{k=-N}^{+N} x^2[n] = \sum_{k=-N}^{+N} x_{\text{odd}}^2[n] + \sum_{k=-N}^{+N} x_{\text{even}}^2[n] \quad (7)$$

$$= x^2[n] = x_{\text{odd}}^2[n] + x_{\text{even}}^2[n]$$

$$x_{\text{even}}^2[n] = \frac{1}{2} [x^2[n] + x^2[-n]]$$

$$x_{\text{odd}}^2[n] = \frac{1}{2} [x^2[n] - x^2[-n]]$$

$$\Rightarrow x_{\text{even}}^2[n] + x_{\text{odd}}^2[n] = \frac{1}{2} [x^2[n] + x^2[-n] + x^2[n] - x^2[-n]]$$

$$= \frac{1}{2} [2x^2[n]] = x^2[n] \quad \text{کم زیادت شد}$$

$$\text{ب) } f(t) \delta'(t) = f(0) \delta'(t) - f'(0) \delta(t)$$

$$f(t) \delta'(t) = f(0) \delta'(t) - f'(0) \delta(t)$$

از آنجا که $\delta(t) = 0$ for $t \neq 0$

$$f(0) \delta'(t) = f(0) \delta'(t) - f'(0) \delta(t)$$

$$f(0) \delta'(t) = f(0) \delta'(t) + f'(0) \delta(t) = (f(0) \delta(t))'$$

استنتاج: $f(0) \delta(t) = f(0) \delta(t)$