2022-10-17

METODO DI ORTONOMALIZZAZIONE DI GRAM SCHMIDT

$$s_1(t),\ldots,s_2(t)$$

- 1. $s_1(t)$: se $s_1(t)=0\ orall\ t$ lo scarto, altrimenti considero $\phi_1'(t)=s_1(t)$
- 2. $s_i(t)$: se $s_i(t) = 0 \; \forall \; t$ lo scarto

$$\phi_1'(t) = s_i(t) - \sum_{j=1}^{i-1} \langle \ s_i(t), \ \phi_j(t) \
angle \ \phi_j(t)$$

se $\phi_1'(t) = 0 \; \forall \; t$ lo scarto, altrimenti

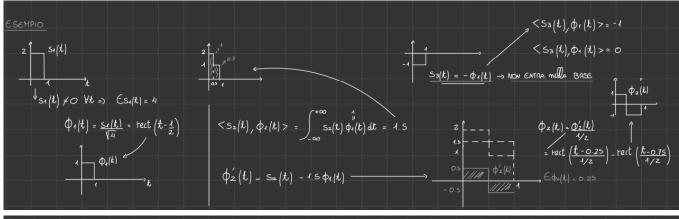
ర్తి Normalizzazione di un vettore

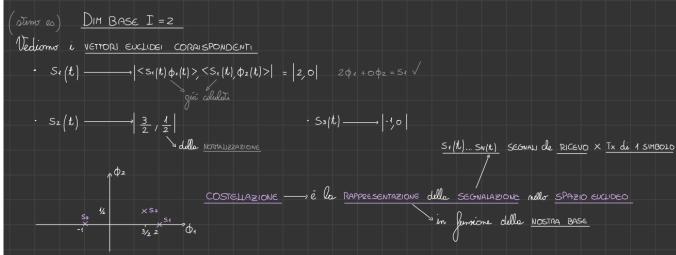
$$\phi_i(t) = rac{\phi_i'(t)}{\sqrt{E_{oldsymbol{\phi}_i'}}}$$

Ortogonalizzazione di una base

$$\phi_1'(t) = s_i(t) - \sum_{j=1}^{i-1} \langle \ s_i(t), \ \phi_j(t) \
angle \ \phi_j(t)$$

Es:





RICEVITORE DIGITALE

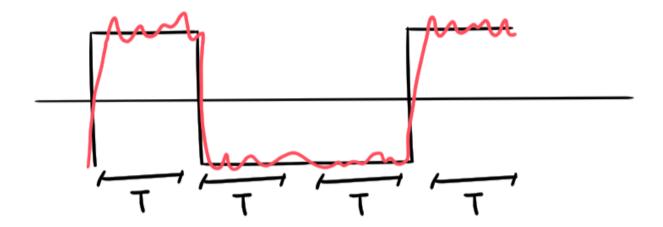
Il ricevitore digitale rappresenta un segnale ricevuto nello spazio della costellazione.

(Es:)

Output Segnale AWGN

$$r(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} igg(s_{m{a}_n}(t-nT) + w(t) igg)$$

con $s_{a_n}(t)$ è il segnale ricevuto.



Il ricevitore deve trovarsi le coordinate dei punti per estrarre i simboli del segnale trasmesso

Per demodulare il simbolo trasmesso a t=0 (da 0 a T):

Per demodulare i somboli trasmessi in tempi successivi, basta considerare il ritardo dei segnali (nT)

RUMORE DOPO LA PROIEZIONIE

$$r(t) = sa_0(t) + w(t)$$

con w(t) \forall t è una v.a. gaussiana a media nulla (E=0) e varianza σ_w^2 indipendente dal rumore in altri istanti

quindi

$$Eiggl[\int_{-\infty}^{\infty}w(t)\phi_i(t)dtiggr]=\int_{-\infty}^{\infty}Eiggl[w(t)\phi_i(t)iggr]dt=0$$

in quanto la media del rumore E[w(t)]=0 dato che si tratta di una V.A. Gaussiana.

La media del rumore nello spazio euclideo è 0

Per calcolare la varianza del rumore:

$$egin{aligned} E\left[\left(\int_{-\infty}^{\infty}w(t)\phi_i(t)dt
ight)^2
ight] &= E\left[\int\int w(t)w(t')\phi_i(t)\phi_i(t')\;dt\;dt'
ight] \ &= \int\int E\left[w(t)w(t')
ight]\phi_i(t)\phi_i(t')\;dt\;dt' \ &= \dots \ &\left(E\left[w(t)w(t')
ight] = egin{aligned} 0 & t
eq t'; \ \sigma_w^2 & t = t' \end{aligned}
ight) \ &\dots &= \int \sigma_w^2\phi_i^2(t)\;dt = \sigma_w^2; E_{\phi_i} = \sigma_w^2 \end{aligned}$$

Quindi si ha che:

$$\langle \ w(t), \ \phi_i(t) \
angle \ \sim N(0, \sigma_w^2) = r_i$$
 $\langle \ w(t), \ \phi_j(t) \
angle \ \sim N(0, \sigma_w^2) = r_j$ $Eigg[r_i, \ r_jigg] \ ext{correlazione}:$

$$egin{aligned} Eiggl[\int w(t)\phi_i(t)\;dt\int w(t')\phi_j(t')\;dt'iggr] &=\int\int Eiggl[w(t)w(t')iggr]\phi_i(t)\phi_j(t')\;dt\;dt' \ &=\int\sigma_w^2\phi_i(t)\phi_j(t)\;dt \ &=\sigma_w^2\langle\;\phi_i(t),\;\phi_j(t)\;
angle \ &=iggl\{\sigma_w^2 \qquad i=j \ 0 \qquad i
eq j \end{aligned}$$

రీ Approssimazione del rumore

$$w(t) \simeq N(0,\sigma_w^2)$$