# Обектно-ориентирано програмиране (записки)

- Марина Господинова
- Илиан Запрянов

# Тема 13. Шаблони

### def| Шаблон

- Клас/функция с общо предназначение спрямо типа " (необходима функция на тип)
- шаблон = параметричен полиморфизъм

Със сегашните знания функцията max() между числа и стрингове ще реализираме по следния начин:

```
#include <iostream>

vint max(int a, int b)
{
    return a > b ? a : b;
}

vconst std::string& max(const std::string& lhs, const std::string& rhs)
{
    return lhs > rhs ? lhs : rhs;
}

vint main()
{
    std::cout << max(3, 9) << std::endl;
    std::cout << max("ABC", "XY") << std::endl;
    return 0;
}</pre>
```

Но благодарение на шаблоните, можем да спестим дублирането на код:

```
#include <iostream>

//обозначаване на функция, че е темплейтна
template <typename T> //или template <class T>

//навсякъде типа, който не знаем се заменя с T

vconst T& max(const T& lhs, const T& rhs)

{
    return lhs < rhs ? rhs : lhs;

}

vint main()

{
    std::cout << max<int>(3, 9) << std::endl;
    std::cout << max<std::string>("ABC", "XY") << std::endl;

//<int> и <std::string> генерират нов код, където Т е заменено
    //със съответния тип

return 0;
}
```

- [!] Всички колекции трябва да имат дефиниран оператор <
- [!] Тъй като шаблонните функции/класове се генерират по време на компилация и типовете за шаблоните трябва да са известни по време на компилация, то можем да кажем, че шаблоните са параметричен полиморфизъм

## Пример Stack

- абстрактна структура от данни
- имаме дефинирано поведение (знаем какво трябва да стане, но нямаме дефинирана имплементация

```
vint main()
{
    //стек, работещ с int-ове
    Stack<int> s;
    s.push(7);
    s.push(1);
    s.push(8);
    return 0;
}
```

чрез функцията push() добавяме нови елементи в нашия стек

8

1

7

```
s.pop(); //8
s.pop(); //1
s.pop(); //7
return 0;
```

чрез функцията рор() премахваме най-горния елемент в стека ни (тоест последния добавен)

#### Искаме максимален капацитет

- капацитетът да е шаблон
- типа на стека също да е шаблон

```
template <typename T, unsigned N>
vclass Stack
    T data[N]; //създаваме масив от тип Т с размер N
                //[!] вече сме видяли как се създават масиви
                //и можем да направим извода, че задължаваме Т да има
                //default-ен конструктор
                vint main()
                     Stack<int, 33> s1;
                     Stack<int, 7> s2;
                     Stack<char, 3> 53;
                     //създадохме три различни стека
                     //с различни типове данни, с които работят,
                     //както и различни размери
                     //[Note] int заменя Т, 33 заменя N
                     //или първият аргумент заменя T, вторият заменя N
                     return Θ;
```

## Проблем при разделна компилация

main вижда .h файлът и ще замести Т с подходящия тип, но възниква проблем, тъй като .h не вижда .cpp файла и не може Т да се замести с подходящия тип в .cpp => компилаторът няма да може да генерира необходимия код за шаблона, тъй като не разполага с информацията за неговата имплементация.

```
- ПРОБЛЕМ С РАЗВЕЛНАТА КОМПИЛАЦИЯ -.h не
ВИНІВА · СРР И не монне ВА БЕВАТ ГЕНЕРИРАНИ Л
ФАЙЛОВЕ ЗА КОНТРЕТНИЯ ПИТ, УКАЗАН ОТ ЯРУГ ФАЙ
```

#### Решения

1. Не използваме разделна компилация и пишем всичко в един .hpp файл

```
A.hpp + ×
TH Project18
             #include <iostream>
             template <typename T>
           ∨class A
             {
             public:
                void f();
      9
             template <typename T>
     10
           vvoid A<T>::f()
     11
     12
             {
                 std::cout << "A::f()" << std::endl;
     13
     15
     16
     17
ct18
     ~#include <iostream>
2
     #include "A.hpp"
3
     vint main()
           A<int> a;
8
           a.f();
                   на типове - и иплицитно ще кажем с какви типове ще
9
         олзващо краса (с какви типове да генерира кода)
```

```
A.h A.cpp + X main.cpp

#include "A.h"

template <typename T>

void A<T>::f()

std::cout << "A::f()" << std::endl;

//експлицитно инстанциране на класа A за конкретни типове template A<int>;
template A<char>;

template A<char>;
```

# Темплейтна специализация

def| клас/функция с различно поведение спрямо типа

Темплейтната специализация ни позволява да дефинираме специални версии на шаблоните за конкретни типове. Това е полезно, когато общата реализация на шаблона не е подходяща за даден тип и е необходима специфична реализация.

## Напр.:

```
#include <iostream>

template <typename T>

class A

public:

void f()

std::cout << "A::f()" << std::endl;

//създаваме класът А, специално за типа int template <>

class A<int>

public:

void f()

std::cout << "int A::f()" << std::endl;

std::cout << "int A::f()" << std::endl;
```

```
vint main()
{
          A<double> a1;
          a1.f(); //A::f()

          A<int> a2;
          a2.f(); //int A::f()

          return 0;
}
```

```
#include <iostream>

template <typename T>

void print(const T& value)

{
    std::cout <<"print " << value << std::endl;
}

// специален print за тип int
template <>

void print<int>(const int& value)

{
    std::cout << "print int " << value << std::endl;
}

vint main()

{
    print(3.14); //print
    print(42); //print int
    print("Hello"); //print
    return 0;
}
```

### def| Обекти , които се държат като функции

- обекти на клас, който има предефиниран operator(), който смята резултат от функция

# Умни указатели

**def**| Обвиващи класове на указателите, които менажират паметта на обектите, към които сочат; не се интересуваме от триенето, а го прави указателя (delete)

Съществува auto ptr, който е стар и не се използва, затова няма да го разглеждаме

## Unique\_ptr

- имаме точно 1 указател за точно един обект
- трябва да предефинираме операторите \*, ->
- изтрити са копиращия конструктор и оператор=
- разписани са move конструктор и move оператор=

#### Създаване:

```
Unique_ptr<A> ptr(new A(...))
//пойнтър към динамично заделен обект A
```

В истинския unique\_ptr има функция make\_unique, тя комбинира създаването на обекта и управлението на паметта, т.е. се спестява употребата на new, тъй като make\_unique се грижи за заделянето на памет

#### Напр.:

```
Unique_ptr<A> ptr = make_unique<A>(3, 7, 9, 'A');
//за разлика от първото закачане на пойнтъра, тук няма нужда от new
```

```
#include <iostream>

class A{};

vint main()
{

std::unique_ptr<A> ptr(new A()); //уникален пойнтър към динамично
 //заделен обект

std::unique_ptr<A> ptrTwo = std::make_unique<A>(); //спестява пеw

return 0;
}
```

## Shared\_ptr

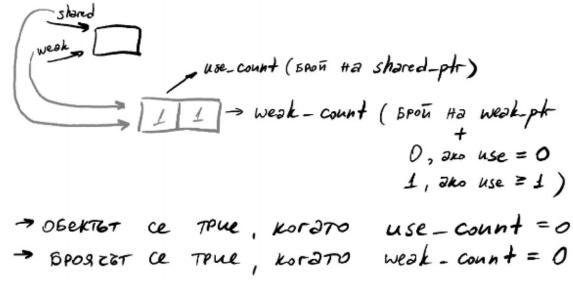
- имаме много указатели за един обект
- имаме сору и move семантики
- при първия указател се заделя обекта
- при изтриването на последния указател към обекта се изтрива и самия обект
- има указател към брояч, който следи броя на shared\_ptr към един обект
- броят на указателите [!] **HE** пазим в статична член-данна, а като указател към брояч, за да е един и същи за всички копия на обекта ни

```
int main()
{
    std::shared_ptr<A> spl(new A(2, 3));
    std::shared_ptr<A> spl = std::make_shared<A>(2, 3);
    return 0;
}
```

Синтаксисът за shared ptr от stl е същият като този за unique ptr

## Weak\_ptr (not-owning ref)

- указател към обект, който е менажират от shared\_ptr
- не влияе на триенето и създаването
- възможно е промотиране от weak в shared
- ако обектът бъде преждевременно изтрит, имаме достъп до брояча на shared ptr
- weak\_ptr трябва да има проверка дали обектът още е жив



[!] weak\_count = брой на weak\_ptr + 1/0 , за да сме сигурни, че имаме достъп до брояча и до проверката дали обектът още е жив