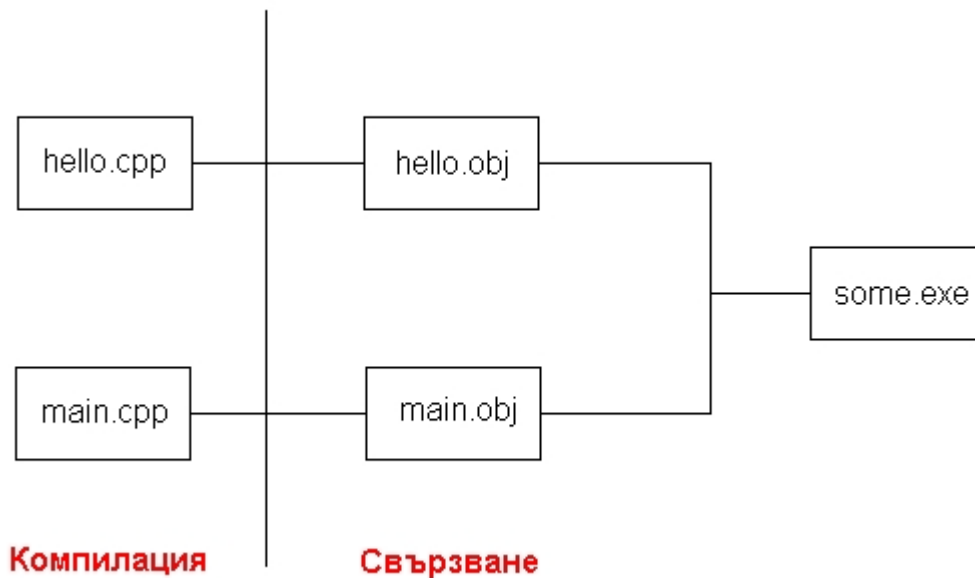


Обектно-ориентирано програмиране (записки)

- **Марина Господинова**
- **Илиан Запрянов**

Тема 05. Разделна компилация



```
02.cpp 01.cpp
Project7
1 #include <iostream>
2
3 void f()
4 {
5     std::cout << "02" << std::endl;
6 }
```

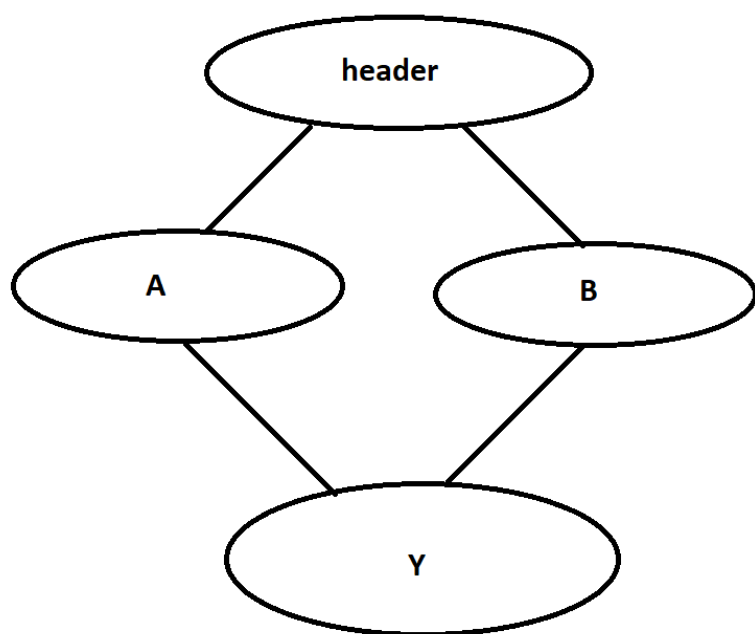
```
02.cpp 01.cpp*
Project7 (Global Scope)
1 #include <iostream>
2
3
4 void f(); //обещаваме, че в процеса на свързване (Linking)
5 //функцията f() ще бъде намерена (forward declaration)
6
7 //ако функцията не бъде намерена, ще се върне грешка при Linking процеса
8
9 int main()
10 {
11     f(); //тъй като функцията f() е дефинирана във файла 02.cpp
12     //при Linking-a, 01.cpp ще намери функцията f() във 02.cpp
13     //и ще я изпълни
14
15
16     return 0;
17 }
```

```
02.cpp* 01.cpp*
Project7
1  #include <iostream>
2
3  void f() //дефиниция на функцията f() в 02.cpp
4  {
5      std::cout << "02" << std::endl;
6  }
```

```
02.cpp* 01.cpp*
Project7 (Global Scope)
1  #include <iostream>
2
3  void f() //дефиниция на функцията f() в 01.cpp
4  {
5      std::cout << "01" << std::endl;
6  }
7
8  int main()
9  {
10     f(); //тъй като функцията f() е дефинирана в 01.cpp и 02.cpp
11         //при Linking-a, ще се намерят две функции f() с еднакви имена
12         //=> конфликт на имена => няма да се компилира
13
14
15     return 0;
16 }
17
```

Ще отбележим, че:

- Forward декларациите (обещанията, че функции с дадени имена ще се намерят при Linking) ще ги слагаме в .h (header) файлове и когато искаме да ги използваме ще ги include-ваме в съответния .cpp файл.
- Ако променим един .cpp файл, то тогава няма да се променят останалите, а ще се използват техните .obj файлове
- При обекти/инстанции ще пишем декларациите и обещанията за функции в .h (header) файлове, а имплементациите им в .cpp



В следния пример, нека A и B наследяват даден header файл, а Y наследява A и B. То тогава, Y include-ва 2 пъти header-а (1 път от A и 1 път от B). За да избегнем многократно включване, използваме **#pragma once**, което унищожава всяко копие на даден header и го include-ва точно веднъж.

1. Препроцесор - обработка на стрингове

Препроцесорът е първата стъпка в процеса на компилация. Той обработва всички файлове на препроцесора, които започват с #, като #include и #pragma. Примерно, когато използвате #include <iostream>, препроцесорът **замества този ред със съдържанието** на файла iostream, така че компилаторът да може да разбере и използва кода в него.

макроси - мини функции, които ни казват замести код с друг код

#define A 73 - всяко A се заменя с числото 73

```

1  #include <iostream>
2
3  //define се използва при инициализация на константи
4  //или малки функции
5
6  #define MIN(a, b) ((a) < (b) ? (a) : (b))
7  #define PI 3.14
8  int main()
9  {
10     int x = MIN(5, 3); //3
11     std::cout << PI << std::endl; //3.14
12
13
14     return 0;
15 }

```

Макросите **НЕ** заемат място в стека, по време на компилация всяко достъпване на макрос води до заместване със съответната стойност или функция.

int a = 73; **ЗАЕМА** място в стековата рамка

2. Синтактичен анализ

Тази стъпка анализира синтаксиса на изходния код, за да провери за синтактични грешки. Например, ако забравим да сложим точка и запетая (;) в края на израз, синтактичният анализ ще открие тази грешка.

a+++; **X**

3. Семантичен анализ

След като кодът е синтактично правилен, семантичният анализ проверява дали той има смисъл. Например, ако опитаме да съберем число и низ, семантичният анализ ще открие, че това е невалидно.

A obj;
obj = 73; **X**

4. Междинни оптимизации

След семантичния анализ, компилаторът може да извърши редица оптимизации на междинния код, за да направи програмата по-бърза и/или да намали нейния размер. Това може да включва премахване на излишен код или оптимизиране на цикли.

Напр.:

```
if(10 > 3) //замества се с тялото на if-a
{
    <тяло>
}
```

5. Assembly code

Програмен език от по-ниско ниво и е специфичен за типа на процесора, към който е насочена програмата. Той представлява мост между високо ниво код и машинния код.

6. Машинен код

Асемблерният код се компилира (компилационен процес) до машинен код, който е директно изпълним от процесора. Машинният код е набор от 0 и 1. (компилирания код)

7. Линкване

След като всички изходни файлове са компилирани до машинен код, чрез Linking се комбинира този код с кода от външни файлове и генерира изпълним файл. Това е процесът на "свързване" на различни части от програмата и файловете, от които зависи, в единен изпълним файл.

8. Оптимизация - CPU-depend оптимизации

Това са оптимизации, специфични за конкретния тип процесор, към който е насочена програмата, с цел да се увеличи ефективността на програмата.

Композиция и агрегация

- взаимоотношения между обекти

Композиция

```
class A {};  
class B {};  
class C {};  
  
class X  
{  
    A obj1;  
    B obj2;  
    C obj3;  
};  
  
//Композиция наричаме, когато жизненият цикъл на  
// А, В, С се контролира от X, т.е.  
// 1. Конструктора на X създава А, В, С  
// 2. Деструктора на X унищожава А, В, С
```

```
class A {};  
class B {};  
class C {};  
  
class X  
{  
    A* obj1;  
    B& obj2;  
    C obj3;  
};  
  
//Агрегация наричаме, когато  
// 1. указателя или референцията сочи към обекти,  
// които са самостоятелни  
// 2. А, В могат да живеят извън рамките на X  
  
//В този пример има АГРЕГАЦИЯ между  
//X и А  
//X и В  
//  
//В този пример има КОМПОЗИЦИЯ между  
//X и С
```

```

class A {};
class B {};

class Y
{
    A* a;
    B& b;

    Y(A* ptr1, B* ptr2) : a(ptr1), b(*ptr2){}

    ~Y() {} //не извиква деструкторите на A и B,
           //тъй като те са самостоятелни
};

```

```

class A {};
class B {};
class C {};

class Z
{
    A obj;
    B* ptr;
    C obj3;

    Z() //A(), C()
    {
        ptr = new B(); //B()

        //с създаване B (грижим се за живота на [Z])

        //макар и ptr да е поинтър към външен ресурс,
        //това също може да се разглежда като форма на композиция,
        //тъй като [Z] управлява живота на обекта [B], към който [ptr] сочи.
        //
        //отговорността за създаването и унищожаването на обекта [B] е на класа [Z].
    } //Z()

    ~Z()
    {
        delete ptr; //унищожаване B (освобождаване паметта; грижим се за живота на [Z])
    } //~Z(), ~B(), ~C(), ~A()
};

```

```
//нека имаме следния код
```

```
class Config
{
    int x = 4;
};

class App1
{
    Config* config = nullptr; //агрегация
public:
    App1(Config& config)
    {
        this->config = &config;
    }

    void run() { /*...*/ }
};

class App2
{
    Config* config = nullptr; //агрегация
public:
    App2(Config& config)
    {
        this->config = &config;
    }

    void run() { /*...*/ }
};
```

```
int main()
{
    //когато животът на [c] приключва заедно или след [a1], [a2]
    //е добър пример за агрегация, викаме конструктора, подавайки
    //външният ресурс към когото искаме да насочим поинтър член-данната

    Config c;
    App1 a1(c);
    a1.run();

    App2 a2(c);
    a2.run();

} //в случая и двата обекта ще умрат след scope-a
```



```
int main()
{
    //когато животът на [c] приключва ПРЕДИ [a1], [a2]
    //е ЛЮШ пример за агрегация

    //нека си представим, че сме разширили кода с default-ен конструктор,
    //(напомняме, че това е нужно, тъй като вече имаме наш конструктор и компилаторът
    //няма да създаде default-ен сам)

    //и имаме мутатор (setter) за член-данната [config]

    App1 a1; //викаме конструктора (default)
    {
        Config c;
        a1.set_config(c); //насочваме член-данната [config] към [c]

    } //[c] умира в края на scope-а, тоест ПРЕДИ [a1]

    //тогава нашата член-данна [config] сочи към вече освободена памет,
    //тъй като [c] вече е умряло, което очевидно е проблем

    a1.run();
}
```

Копиране на обекти

01. Копиращ конструктор

- приема обект от същия тип
- текущия става негово копие

```
1 //синтаксис
2
3 class X
4 {
5     //член-данни
6 public:
7     X(const X&) //копиращ конструктор
8     {           //(приема обект от същия тип)
9
10    //тяло на копиращия конструктор
11    }
12 };
```

!Ако не го създадем (разпишем), компилаторът ще създаде такъв сам!

```
class A
{
    int a;
};

class B
{
    int b;
};

class X
{
    int a;
    char ch;
    A obj; //обект
    B obj2; //обект
};
```

```
int main()
{
    X obj;
    X copy(obj); //в този пример не сме разписали
    //      ^      наш копиращ конструктор, т.е. както
    //      |      вече казахме, компилаторът ще ни създаде такъв
    //      |
    //извикваме копиращия конструктор на X
    //той на свой ред извиква копиращите конструктори на A и B,
    //а на променливите от примитивен тип (в случая int и char)
    //ще извика мястото им в паметта

    //копиращият конструктор е вид КОНСТРУКТОР, които вече разгледахме,
    //тоест реда на копирането зависи според реда на тяхното деклариране
    //в съответните класове

    //напомняме, че това е така, тъй като всяка следваща променлива/инстанция/обект
    //може да зависи от предходната променлива/инстанция/обект

    //в случая реда на деклариране е [a] [ch] [A obj] [B obj2]
    //[a] и [ch] се копират директно (тъй като са примитивни типове),
    //след което се извикват копиращия конструктор на обекта [A] (заради [obj])
    //и накрая копиращия конструктор на обекта [B] (заради [obj2])

    return 0;
}
```

```
class A
{
    int a;
};

class B
{
    int b;
};

class Y
{
    A obj1; //обект
    B obj2; //обект

public:
    //предният пример може да ни позволи да
    //направим следния извод:

    //декларацията ни на члед-данните е A -> B
    //=> след извикването на копиращия конструктор на Y
    //редът на копиране ще е A -> B

    Y(const Y& other) // при копиране сме извикали копиращия на Y
    {
        //това се случва всъщност
        //obj1(other.obj1); -> извикваме копиращия на A
        //obj2(other.obj2); -> извикваме копиращия на B
    }
};

int main()
{
    //продължавайки горния пример:

    //викане на копиращ конструктор

    A obj; //викане на DEFAULT конструктор
    A obj2(obj); //викане на КОПИРАЩИЯ конструктор, подавайки обекта [obj]

    return 0;
}
```

```

int main()
{
    A obj;

    f(obj); //функцията [f] приема копие от тип [A]
            //тоест [a] ще копира [obj] (вика се копиращия конструктор)

    g(obj); //функцията [g] приема РЕФЕРЕНЦИЯ към тип [A]
            //тоест [a] е референция на [obj]

            //копиращият конструктор НЯМА да се извика,
            //тъй като правим референция към [obj], а не го копираме

    return 0;
}

```

02. Оператор = (оператор за присвояване)

- приема обект от същия тип и текущия става негово копие
- текущият обект е съществувал преди това

```

A obj1;
A obj2;

obj1 = obj2; //obj1 вече Е СЪЩЕСТВУВАЛ
            //всички данни на obj2 се копират в obj1

```

Разликата между копиращия конструктор и оператор= е:

копиращия конструктор

01. копира данните

оператор=

01. изчиства текущите данни

02. копира данните

!Ако не създадем оператор= (разпишем), компилаторът ще създаде такъв сам!

```
class A
{
    int a;
};

class B
{
    int b;
};

class X
{
    A obj1; //обект
    B obj2; //обект
};

int main()
{
    X obj1;
    X obj2;

    obj2 = obj1; //извикване на оператор= (в случая default-ния такъв)

    //подобно на default-ния копиращ конструктор, тук се
    //извиква първо оператор= на [X], след което и тези на [A] и [B]
    //(след [X] викането на операторите= зависи от реда на декларация на
    //член-данните (отново за примитивни типове просто се копират данните))

    return 0;
}
```

```
class A
{
    int a;
};

class B
{
    int b;
};

class X
{
    A obj1; //обект
    B obj2; //обект
public:
    X& operator=(const X& other) //забелязваме, че [operator=] връща РЕФЕРЕНЦИЯ
    {
        //това е така, за да можем да използваме [operator=] верижно

        //това нямаше да бъде възможно ако [operator=] беше [void],
        //тъй като нямаше да връщаме нищо:

        //obj3 = obj2 = obj1; щеше да доведе до компилационна грешка,
        //защото obj2 = obj1 няма да върне стойност, която може да се присвои на obj3

        //а връщането по референция, а не по копие, за да спестим ненужно копиране
        //(с връщане по копие [operator=] все още ще работи, но по-неефективно)

        obj1 = other.obj1;
        obj2 = other.obj2;

        return *this;
    }
};
```

```
int main()
{
    X obj1;
    X obj2;

    obj2 = obj1; //извикване на оператор=

    X obj3;
    obj3 = obj2 = obj1; //верижно ползване на operator=

    return 0;
}
```

```
int main()
{
    X obj1;
    X obj2 = obj1; //обръщаме внимание, че за да се извика operator=
                  //има изискване и двата обекта да съществуват,
                  //тъй като [obj2] не съществува, а го създаваме в момента,
                  //това ще извика копиращия конструктор, където
                  //[obj2] ще се създаде и ще му бъдат зададени стойностите на [obj1]

    return 0;
}
```

```
int main()
{
    X obj1;
    X obj2;

    obj1 = obj2; //тъй като [obj1] вече съществува, ще се извика [operator=],
                //който по дефиниция ще изпълни следните две стъпки
                //01. ще изтрие данните на [obj1]
                //02. ще копира в [obj1] данните на [obj2]

    return 0;
}
```



```

int main()
{
    X obj1;

    obj1 = obj1; //тъй като [obj1] вече съществува, ще се извика [operator=],
                //който по дефиниция ще изпълни следните две стъпки
                //01. ще изтрие данните на [obj1] (левият обект)
                //02. ще копира в [obj1] (левият обект) данните на [obj1] (десният обект)

    //това обаче води до очевиден проблем,
    //тъй като първата стъпка е да се изтрият данните на [obj1] (левият обект) =>
    //в [obj1] (левият обект) не можем да присвоим данните на [obj1] (десният обект),
    //тъй като обектите са един и същ, и с триенето на данните на левия са изтрети и тези на десния,
    //(тоест на левия обект искаме да присвоим изтрети данни)

    return 0;
}

```

```

class X
{
    A obj1; //обект
    B obj2; //обект
public:

    X& operator=(const X& other)
    {
        if (this != &other) //проверяваме дали обектите са различни,
        {
            //ако са, няма да има проблем при стъпка 01

            obj1 = other.obj1;
            obj2 = other.obj2;

        }

        return *this; //ако НЕ СА различни, просто ще върнем непроменения наш обект
                    //(няма да влезем в if-a)

                    //ако СА различни, ще върнем променения наш обект
    }
};

```

```

int main()
{
    X obj1;

    obj1 = obj1; //вече сме решили проблема

    return 0;
}

```

RVO/NRVO

```
//RVO и NRVO се прилагат автоматично от компилатора
//(целят да подобрят ефективността на нашия код)

//RVO - return value optimization
//спестява копиращия конструктор
//(когато обекта на връщане НЯМА име)
A createA()
{
    return A(); //извиква се default-ният конструктор на A
}

A obj = createA() //очаква се да се извика копиращия конструктор,
                  //но това не се случва заради RVO оптимизацията,
                  //тоест влизаме във функцията, викаме default-ния
                  //конструктор на A и благодарение на RVO оптимизацията
                  //не се вика копиращия конструктор, въпреки това в [obj]
                  //се запазват данните

//NRVO - named return value optimization
//спестява копиращия конструктор
//(когато обекта на връщане ИМА име)
A createA()
{
    A obj; // извиква се default-ният конструктор на A

    return obj;
}

A obj = createA() //очаква се да се извика копиращия конструктор,
                  //но това не се случва заради NRVO оптимизацията,
                  //тоест влизаме във функцията, викаме default-ния
                  //конструктор на A и благодарение на NRVO оптимизацията
                  //не се вика копиращия конструктор, въпреки това в [obj]
                  //се запазват данните
```