

Université Toulouse III – Paul Sabatier 118 route de Narbonne 31062 Toulouse cedex 9

Contrôle terminal - Session 2 - 19 juin 2017

Durée : 1h45 Aucun document autorisé Attention : On veillera à la présentation et aux commentaires

Exercice 1: Processus UNIX

On se propose de simuler un système (très éloigné de la réalité, heureusement) dans lequel deux types de processus s'exécutent en parallèle : une tour de contrôle et NA instances d'avions (NA peut changer d'une exécution à l'autre et avoir une valeur élevée).

À intervalles de temps réguliers, un avion envoie à la tour de contrôle à quelle distance (une valeur entière) il se trouve. Cette dernière attend d'avoir reçu toutes les positions des avions encore en vol pour décider lequel a priorité pour atterrir (le plus proche, et, en cas d'égalité, le premier à avoir transmis son information) et ceux qui doivent continuer à voler en l'informant. La tour avertit ensuite chaque avion de ce qu'il doit faire. Lorsqu'il est averti, un avion agit en conséquence (être prioritaire pour atterrir consiste à terminer son traitement après avoir affiché un message).

Questions

- 1. Faire une **description schématique** claire, précise et commentée de la solution proposée qui utilisera **signaux** et **tubes**.
- 2. Écrire le **code** d'un processus **avion** et du **processus** tour ainsi que le code de la fonction **main** qui initialise l'application comportant la tour et NA avions.

Exercice 2 : Synchronisation par sémaphores

On considère les trois processus cycliques P1, P2 et P3 suivants :

```
        Processus P1 {
        Processus P2 {
        Processus P3 {

        Boucler {
        Boucler {
        Boucler {

        Afficher 'A';
        Afficher 'C';
        Afficher 'D';

        Afficher 'B';
        }
        }

        }
        }
        }
```

Questions

- 1. Donnez les affichages possibles après le lancement parallèle de ces processus.
- 2. En utilisant un ou plusieurs sémaphores, **synchronisez** ces processus de manière à **restreindre** les affichages possibles, à chaque cycle, à ACDB **ou** ADCB.

Quelques définitions UNIX

/* On suppose que les #include seront faits de la bonne manière, inutile de les préciser dans votre code */

```
int main(int argc, char **argv, char **env);
```

```
pid_t getpid (void);
pid_t getppid (void);
uid_t getuid (void);
uid_t geteuid (void);
```

```
pid_t fork (void);

void exit (int compteRendu);

void _exit (int CompteRendu);

pid_t wait (int *circonstances);

pid_t waitpid (pid_t pidAttendu, int *circonstances, int options);

/* options: WIFEXITED, WIFSIGNALED, WEXITSTATUS, WTERMSIG */
```

```
int sigemptyset (sigset t *ensSignaux);
int sigaddset (sigset t *ensSignaux, int unSignal);
int sigdelset (sigset t *ensSignaux, int unSignal);
int sigfillset (sigset t *ensSignaux);
int sigismember (sigset t *ensSignaux, int unSignal);
int sigprocmask (int actionSouhaitee,
                sigset t *ensSignaux, sigset t *ancienEnsSignaux);
/* actionSouhaitee: SIG SETMASK, SIG BLOCK, SIG UNBLOCK */
int sigpending (sigset t *ensSignaux);
typedef void (*traitement) (int leSignal);
traitement signal(int sigIntercepte, traitement monTraitement);
struct sigaction /* prédéfinie */ {
     traitement sa handler; /* SIG IGN, SIG DFL, fonction */
     sigset t sa mask;
     int
                sa flags;
};
int sigaction (int sigIntercepte,
     struct sigaction *nouvelleAction, struct sigaction *ancienneAction);
int pause();
int sigsuspend (sigset t *ensSignaux);
int kill(int pidDestinataire, int sigEmis);
unsigned alarm (unsigned duree);
```

```
void srand(unsigned int seed);
/* Initialise le générateur de nombres pseudo-aléatoires avec la graine
donnée en paramètre */
int rand(void);
/* Retourne un nombre pseudo-aléatoire dans l'intervalle [0, RAND_MAX] */
```