

○○
○○○
○○○○

Proiectarea algoritmilor

Paradigma *Divide_et_Impera*

Lucrare de laborator nr. 7



Cuprins

Sortare rapidă (Quick Sort)

Descriere

Pseudocod

Evaluarea algoritmului

Sarcini de lucru și barem de notare

Bibliografie



Sortare rapidă (Quick Sort) - descriere

- Ca și în cazul algoritmului *Merge Sort*, vom presupune că trebuie sortată o secvență memorată într-un tablou $a[p..q]$.
- Divizarea problemei constă în alegerea unei valori x din $a[p..q]$ și determinarea prin interschimbări a unui indice k cu proprietățile:
 - $p \leq k \leq q$ și $a[k] = x$;
 - $\forall i : p \leq i \leq k \Rightarrow a[i] \leq a[k]$;
 - $\forall j : k < j \leq q \Rightarrow a[k] \leq a[j]$;
- Elementul x este numit *pivot*. În general, se alege pivotul $x = a[p]$, dar nu este obligatoriu.
- Partiționarea tabloului se face prin interschimbări care mențin invariante proprietăți asemănătoare cu cele de mai sus.
- Se consideră două variabile index: i cu care se parcurge tabloul de la stânga la dreapta și j cu care se parcurge tabloul de la dreapta la stânga. Inițial se ia $i = p + 1$ și $j = q$.
- Proprietățile menținute invariante în timpul procesului de partiționare sunt:

$$\forall i' : p \leq i' < i \Rightarrow a[i'] \leq x \quad (1)$$

și

$$\forall j' : j < j' \leq q \Rightarrow a[j'] \geq x \quad (2)$$



Sortare rapidă (Quick Sort) - descriere (continuare)

- Presupunem că la momentul curent sunt comparate elementele $a[i]$ și $a[j]$ cu $i < j$.
- Distingem următoarele cazuri:
 1. $a[i] \leq x$. Transformarea $i \leftarrow i + 1$ păstrează proprietatea (1).
 2. $a[j] \geq x$. Transformarea $j \leftarrow j - 1$ păstrează proprietatea (2).
 3. $a[i] > x > a[j]$. Dacă se realizează interschimbarea $a[i] \leftrightarrow a[j]$ și se face $i \leftarrow i + 1$ și $j \leftarrow j - 1$, atunci sunt păstrate ambele predicate (1) și (2).
- Operațiile de mai sus sunt repetate până când i devine mai mare decât j .
- Considerând $k = i - 1$ și interschimbând $a[p]$ cu $a[k]$ obținem partiționarea dorită a tabloului.
- După sortarea recursivă a subtablourilor $a[p..k - 1]$ și $a[k + 1..q]$ se observă că tabloul este sortat deja. Astfel partea de asamblare a soluțiilor este vidă.



Quick Sort - pseudocod

```
procedure quickSort1(a, p, q)
  if (p < q)
    then / * determină prin interschimbări indicele k pentru care:
       $p \leq k \leq q$ 
       $(\forall) i : p \leq i \leq k \Rightarrow a[i] \leq a[k]$ 
       $(\forall) j : k < j \leq q \Rightarrow a[k] \geq a[j]$  */
      partitioneaza(a, p, q, k)
      quickSort(a, p, k-1)
      quickSort(a, k+1, q)
  end
```



Quick Sort - pseudocod

```
procedure partitioneaza1(a, p, q, k)
  x ← a[p]
  i ← p + 1
  j ← q
  while (i ≤ j) do
    if (a[i] ≤ x) then i ← i + 1
    if (a[j] ≥ x) then j ← j - 1
    if (i < j)
      then if ((a[i] > x) and (x > a[j]))
        then interschimba(a[i], a[j])
          i ← i + 1
          j ← j - 1
  k ← i-1
  a[p] ← a[k]
  a[k] ← x
end
```



Quick Sort - pseudocod (continuare)

```
procedure partitioneaza2(a, p, q, k)
  x ← a[p]
  i ← p
  j ← q
  while (i < j) do
    while (a[i] ≤ x and i ≤ q) do i ← i + 1
    while (a[j] > x and j ≥ p) do j ← j - 1
    if (i < j)
      then interschimba(a[i], a[j])
  k ← j
  a[p] ← a[k]
  a[k] ← x
end
```



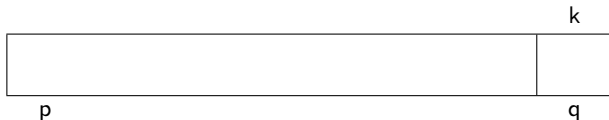
Complexitatea timp a algoritmului Quick Sort

- Cazul cel mai nefavorabil se obține atunci când la fiecare partiționare se obține una din subprobleme cu dimensiunea 1.
- Deoarece operația de partiționare necesită $O(q - p)$ comparații, rezultă că pentru acest caz numărul de comparații este $O(n^2)$.
- Acest rezultat este oarecum surprinzător, având în vedere că numele algoritmului este „sortare rapidă”.
- Numele algoritmului se justifică prin faptul că într-o distribuție normală, cazurile pentru care quickSort execută n^2 comparații sunt rare, fapt care conduce la o complexitate medie foarte bună a algoritmului.
- Complexitatea medie a algoritmului QuickSort este $O(n \log_2 n)$.



Consumul de memorie

- La execuția algoritmilor recursivi, importantă este și spațiul de memorie ocupat de stivă.
- Considerăm spațiul de memorie ocupat de stivă în cazul cel mai nefavorabil, $k = q$:



- În acest caz, spațiul de memorie ocupat de stivă este $M(n) = c + M(n-1)$, ce implică $M(n) = O(n)$.
- În general, pivotul împarte secvența de sortat în două subsecvențe.
- Dacă subsecvența mică este rezolvată recursiv, iar subsecvența mare este rezolvată iterativ, atunci consumul de memorie se reduce.



Quick Sort - pseudocod îmbunătățit

```
procedure quickSort2(a, p, q)
  while (p < q) do
    partitioneaza(a, p, q, k)
    if (k-p > q-k)
      then quickSort(a, k+1, q)
        q ← k-1
    else quickSort(a, p, k-1)
      p ← k+1
  end
```



Consumul de memorie în cazul algoritmului îmbunătățit

- Spațiul de memorie ocupat de stivă pentru algoritmul îmbunătățit satisface relația $M(n) \leq c + M(n/2)$, de unde rezultă $M(n) = O(\log n)$.
- Dacă tabloul a conține multe elemente egale, atunci algoritmul partitionează realizează multe interschimbări inutile (de elemente egale).

Exercițiu: Să se modifice algoritmul astfel încât noua versiune să elimine acest inconvenient.



Sarcini de lucru și barem de notare

Sarcini de lucru:

1. Scrieți o funcție C/C++ care implementează o algoritmul quickSort1;
2. Scrieți o funcție C/C++ care implementează o algoritmul quickSort2;
3. Comparați funcțiile quickSort1, quickSort1 și qSort (din biblioteca STL). Pentru aceasta, măsurați timpii de execuție pentru n chei de sortare ($10.000 \leq n \leq 10.000.000$).

Barem de notare:

1. Funcția quickSort1: 4p
2. Funcția quickSort2: 3p
3. Compararea funcțiilor quickSort1, quickSort1 și qSort: 2p
4. Baza: 1p



Bibliografie



Lucanu, D. și Craus, M., *Proiectarea algoritmilor*, Editura Polirom, 2008.