

# Proiectarea algoritmilor

## Lucrare de laborator nr. 7

### Paradigma *Divide et Impera*

### Sortare rapidă (Quick Sort)

## Cuprins

1	Descriere	1
2	Pseudocod	2
3	Evaluarea algoritmului	3
3.1	Complexitatea timp a algoritmului Quick Sort . . . . .	3
3.2	Consumul de memorie . . . . .	3
4	Sarcini de lucru și barem de notare	3

## 1 Descriere

Ca și în cazul algoritmului *Merge Sort*, vom presupune că trebuie sortată o secvență memorată într-un tablou  $a[p..q]$ .

Divizarea problemei constă în alegerea unei valori  $x$  din  $a[p..q]$  și determinarea prin interschimbări a unui indice  $k$  cu proprietățile:

$$p \leq k \leq q \text{ și } a[k] = x; \quad \forall i : p \leq i \leq k \Rightarrow a[i] \leq a[k]; \quad \forall j : k < j \leq q \Rightarrow a[k] \leq a[j];$$

Elementul  $x$  este numit *pivot*. În general, se alege pivotul  $x = a[p]$ , dar nu este obligatoriu. Partiționarea tabloului se face prin interschimbări care mențin invariante proprietăți asemănătoare cu cele de mai sus.

Se consideră două variabile index:  $i$  cu care se parcurge tabloul de la stânga la dreapta și  $j$  cu care se parcurge tabloul de la dreapta la stânga. Inițial se ia  $i = p + 1$  și  $j = q$ .

Proprietățile menținute invariante în timpul procesului de partiționare sunt:

$$\forall i' : p \leq i' < i \Rightarrow a[i'] \leq x \tag{1}$$

și

$$\forall j' : j < j' \leq q \Rightarrow a[j'] \geq x \tag{2}$$

Presupunem că la momentul curent sunt comparate elementele  $a[i]$  și  $a[j]$  cu  $i < j$ .

Distingem următoarele cazuri:

1.  $a[i] \leq x$ . Transformarea  $i \leftarrow i + 1$  păstrează proprietatea (1).
2.  $a[j] \geq x$ . Transformarea  $j \leftarrow j - 1$  păstrează proprietatea (2).

3.  $a[i] > x > a[j]$ . Dacă se realizează interschimbarea  $a[i] \leftrightarrow a[j]$  și se face  $i \leftarrow i + 1$  și  $j \leftarrow j - 1$ , atunci sunt păstrate ambele predicate (1) și (2).

Operațiile de mai sus sunt repetate până când  $i$  devine mai mare decât  $j$ .

Considerând  $k = i - 1$  și interschimbând  $a[p]$  cu  $a[k]$  obținem partiționarea dorită a tabloului.

După sortarea recursivă a subtablourilor  $a[p..k - 1]$  și  $a[k + 1..q]$  se observă că tabloul este sortat deja. Astfel partea de asamblare a soluțiilor este vidă.

## 2 Pseudocod

```

procedure quickSort1(a, p, q)
  if (p < q)
    then / * determină prin interschimbări indicele k pentru care:
       $p \leq k \leq q$ 
       $(\forall i: p \leq i \leq k \Rightarrow a[i] \leq a[k])$ 
       $(\forall j: k < j \leq q \Rightarrow a[k] \geq a[j])$  */
      partitioneaza(a, p, q, k)
      quickSort(a, p, k-1)
      quickSort(a, k+1, q)
  end

```

```

procedure partitioneaza1(a, p, q, k)
  x ← a[p]
  i ← p + 1
  j ← q
  while (i ≤ j) do
    if (a[i] ≤ x) then i ← i + 1
    if (a[j] ≥ x) then j ← j - 1
    if (i < j)
      then if ((a[i] > x) and (x > a[j]))
        then interschimba(a[i], a[j])
          i ← i + 1
          j ← j - 1
  k ← i-1
  a[p] ← a[k]
  a[k] ← x
end

```

```

procedure partitioneaza2(a, p, q, k)
  x ← a[p]
  i ← p
  j ← q
  while (i < j) do
    while (a[i] ≤ x and i ≤ q) do i ← i + 1
    while (a[j] > x and j ≥ p) do j ← j - 1
    if (i < j)
      then interschimba(a[i], a[j])
  k ← j
  a[p] ← a[k]
  a[k] ← x
end

```

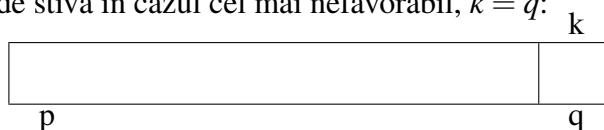
## 3 Evaluarea algoritmului

### 3.1 Complexitatea timp a algoritmului Quick Sort

Cazul cel mai nefavorabil se obține atunci când la fiecare partiționare se obține una din subprobleme cu dimensiunea 1. Deoarece operația de partiționare necesită  $O(q - p)$  comparații, rezultă că pentru acest caz numărul de comparații este  $O(n^2)$ . Acest rezultat este oarecum surprinzător, având în vedere că numele algoritmului este ”sortare rapidă”. Numele algoritmului se justifică prin faptul că într-o distribuție normală, cazurile pentru care quickSort execută  $n^2$  comparații sunt rare, fapt care conduce la o complexitate medie foarte bună a algoritmului. Complexitatea medie a algoritmului QuickSort este  $O(n \log_2 n)$ .

### 3.2 Consumul de memorie

La execuția algoritmilor recursivi, importantă este și spațiul de memorie ocupat de stivă. Considerăm spațiul de memorie ocupat de stivă în cazul cel mai nefavorabil,  $k = q$ :



În acest caz, spațiul de memorie ocupat de stivă este  $M(n) = c + M(n - 1)$ , ce implică  $M(n) = O(n)$ .

În general, pivotul împarte secvența de sortat în două subsecvențe. Dacă subsecvența mică este rezolvată recursiv, iar subsecvența mare este rezolvată iterativ, atunci consumul de memorie se reduce.

```
procedure quickSort2(a, p, q)
  while (p < q) do
    partitioneaza(a, p, q, k)
    if (k - p > q - k)
      then quickSort(a, k + 1, q)
      q ← k - 1
    else quickSort(a, p, k - 1)
      p ← k + 1
  end
```

Spațiul de memorie ocupat de stivă pentru algoritmul îmbunătățit satisface relația  $M(n) \leq c + M(n/2)$ , de unde rezultă  $M(n) = O(\log n)$ .

## 4 Sarcini de lucru și barem de notare

### Sarcini de lucru:

1. Scrieți o funcție C/C++ care implementează o algoritmul quickSort1;
2. Scrieți o funcție C/C++ care implementează o algoritmul quickSort2;
3. Comparați funcțiile quickSort1, quickSort2 și qSort (din biblioteca STL). Pentru aceasta, măsurați timpii de execuție pentru  $n$  chei de sortare ( $10.000 \leq n \leq 10.000.000$ ).

**Barem de notare:**

1. Funcția quickSort1: 4p
2. Funcția quickSort2: 3p
3. Compararea funcțiilor quickSort1, quickSort1 și qSort: 2p
4. Baza: 1p

**Bibliografie**

- [1] Lucanu, D. și Craus, M., *Proiectarea algoritmilor*, Editura Polirom, 2008.