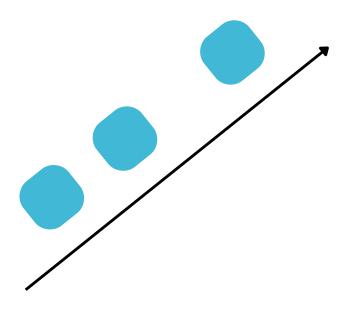
Временые точечные процессы

Владислав Жужель Skoltech



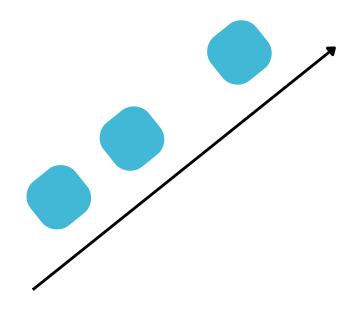
План семинара

- Последовательности событий
- Маркированные последовательности событий
- Классические модели
- Нейросетевые модели

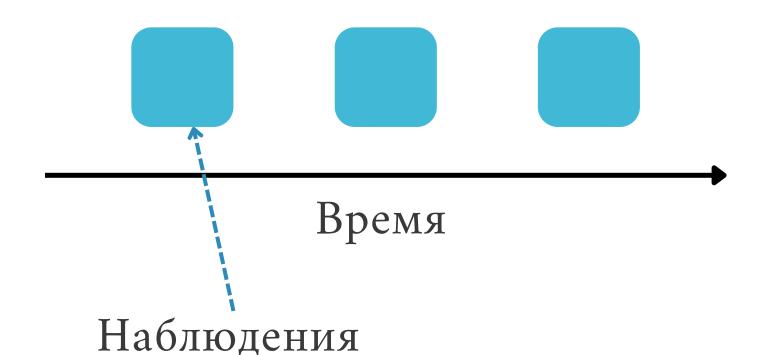


Часть 1

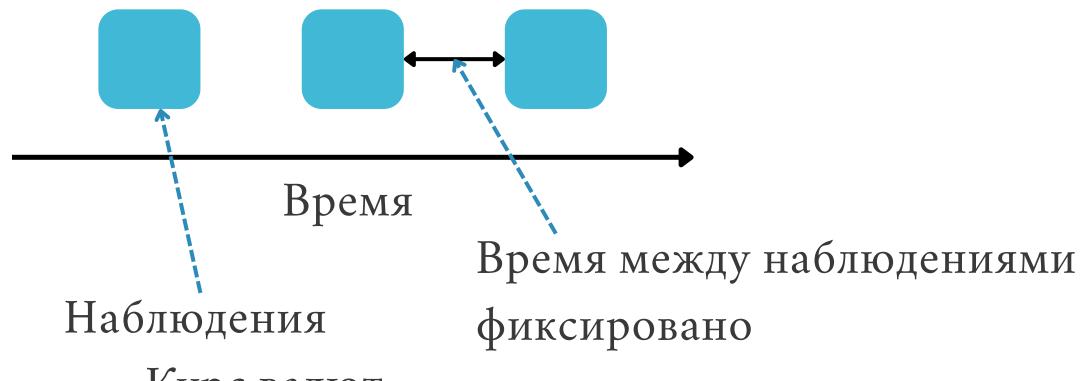
- Последовательности событий
- Маркированные последовательности событий
- Классические модели
- Нейросетевые модели



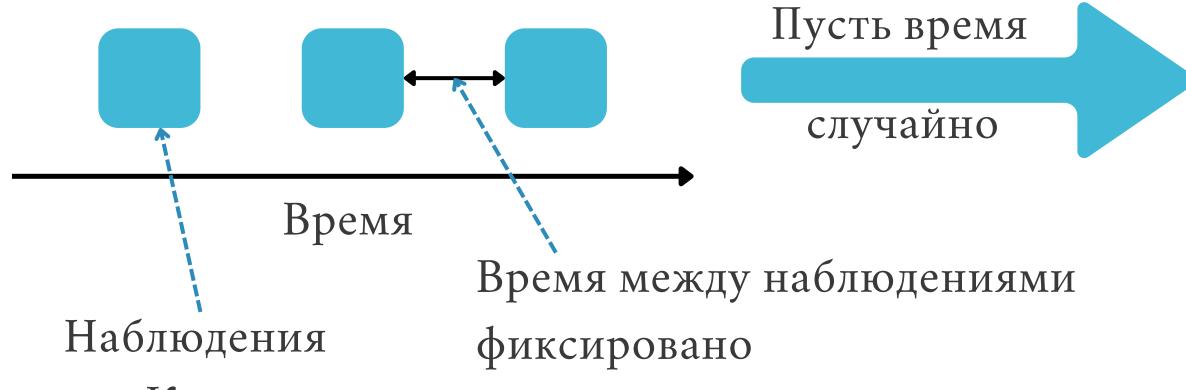




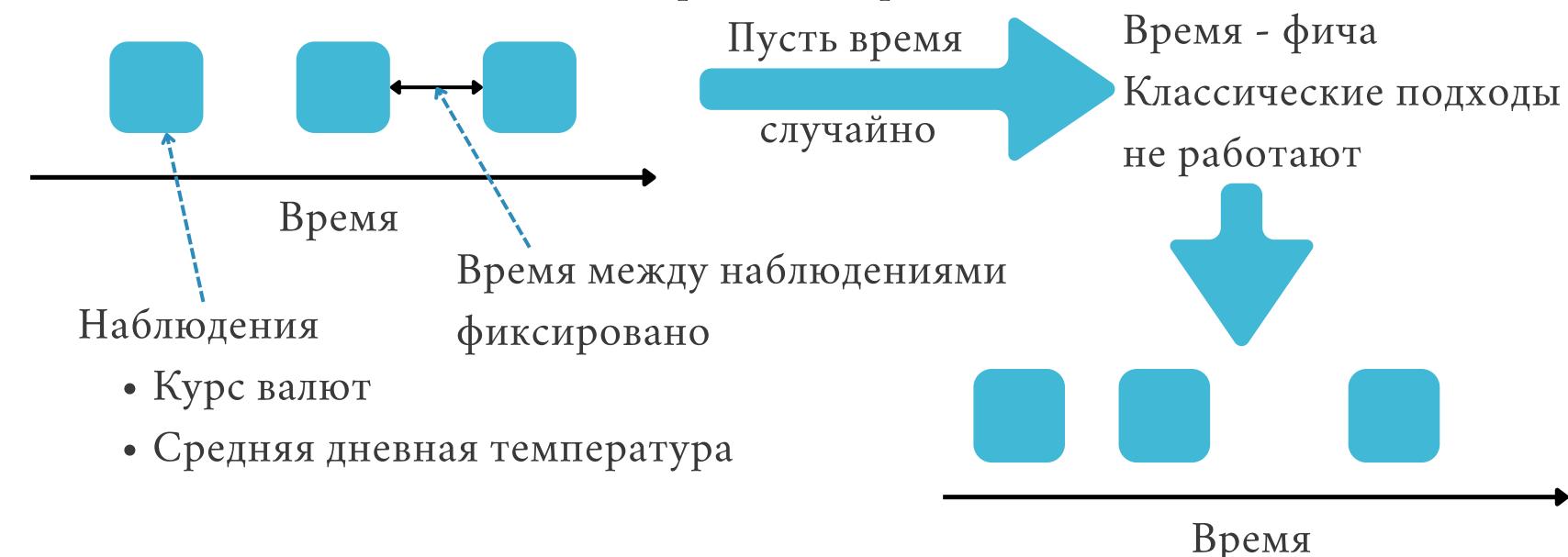
- Курс валют
- Средняя дневная температура



- Курс валют
- Средняя дневная температура



- Курс валют
- Средняя дневная температура



- Дискретные события в непрерывном времени
- Данные могут быть разреженными
- Неравные временные расстояния
- Примеры:
 - Посещения банка
 - Действия на сайте







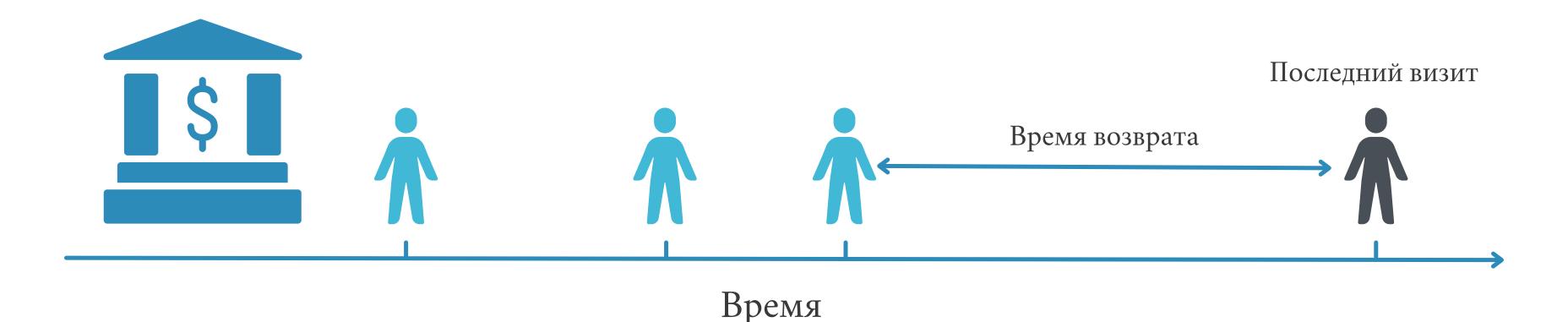


Последний визит



- Когда пользователь в следующий раз вернется в банк?
- Мы можем еще предсказывать тип события
- Время возврата это время между событий

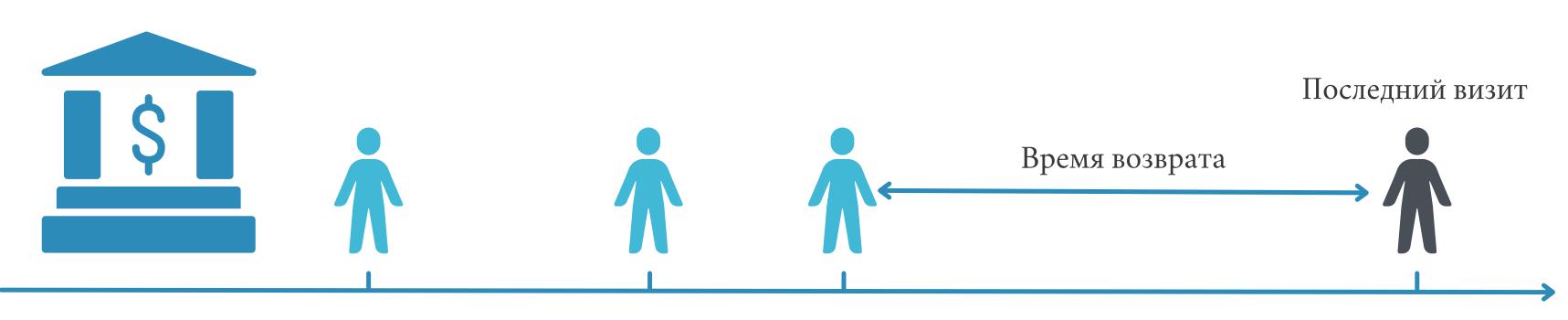
$$\Delta t_{i+1} = t_{i+1} - t_i$$



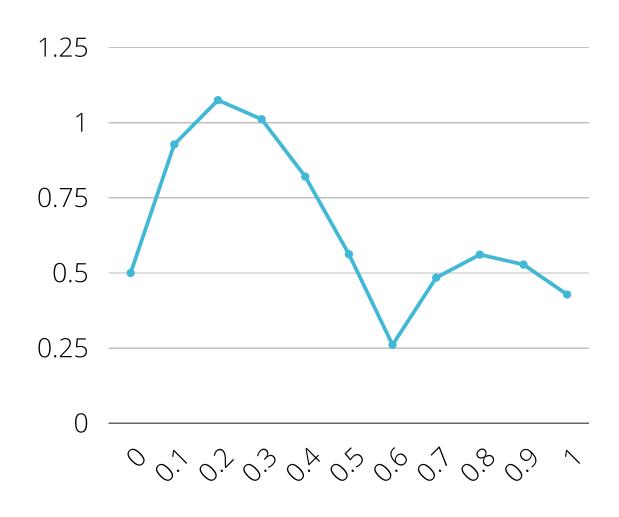
Подробнее в части 2

- Когда пользователь в следующий раз вернется в банк?
- Мы можем еще предсказывать тип события «
- Время возврата это время между событий

$$\Delta t_{i+1} = t_{i+1} - t_i$$



- Пусть T случайная величина, отвечающая за время возврата
- Случайные величины могут быть описаны с помощью плотности вероятности

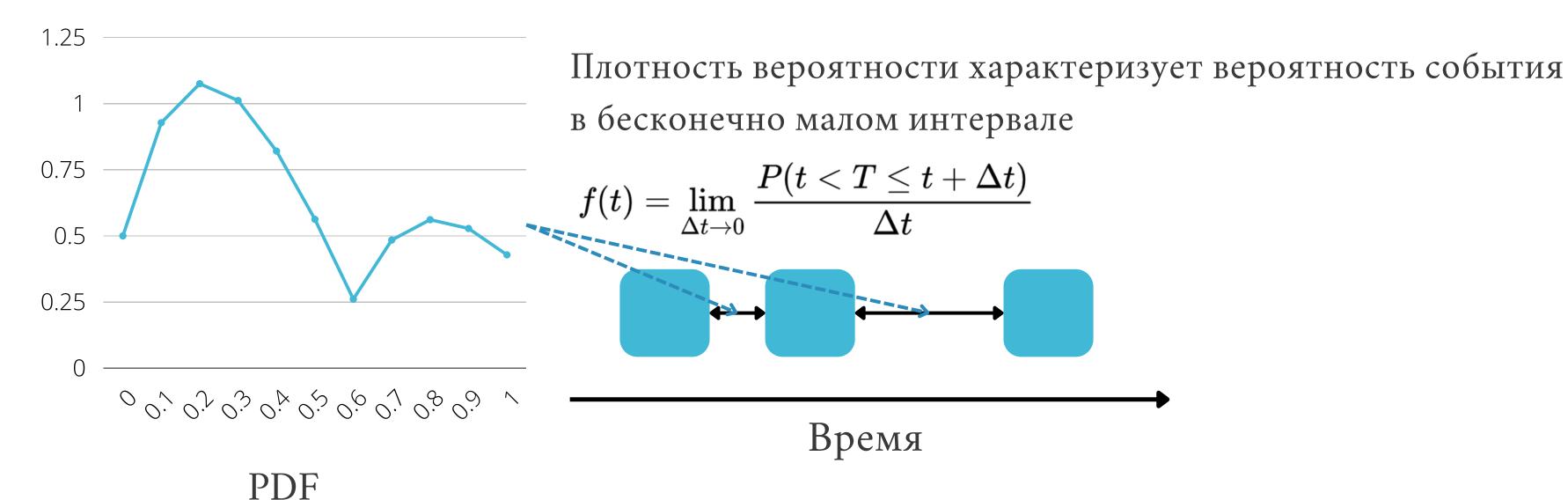


Плотность вероятности характеризует вероятность события в бесконечно малом интервале

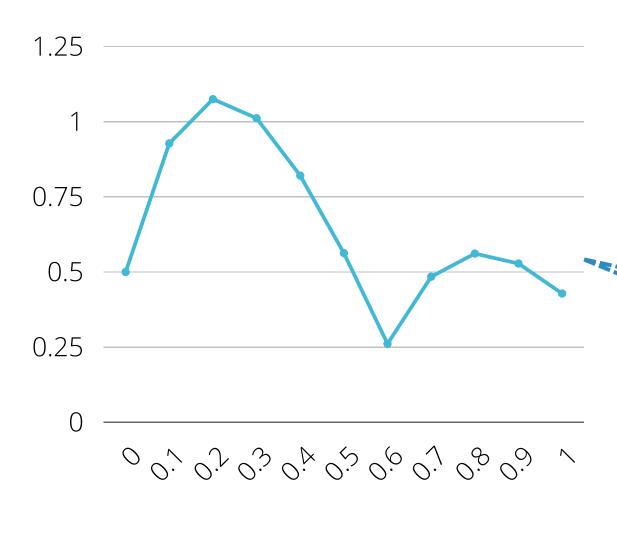
$$f(t) = \lim_{\Delta t o 0} rac{P(t < T \le t + \Delta t)}{\Delta t}$$

PDF

- Пусть T случайная величина, отвечающая за время возврата
- Случайные величины могут быть описаны с помощью плотности вероятности

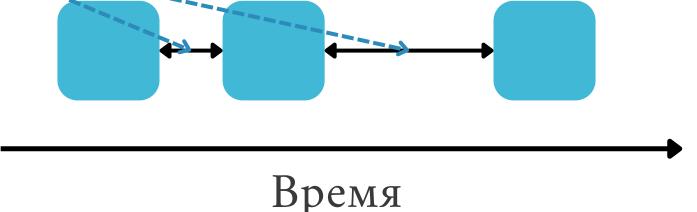


- Пусть T случайная величина, отвечающая за время возврата
- Случайные величины могут быть описаны с помощью плотности вероятности



Плотность вероятности характеризует вероятность события в бесконечно малом интервале

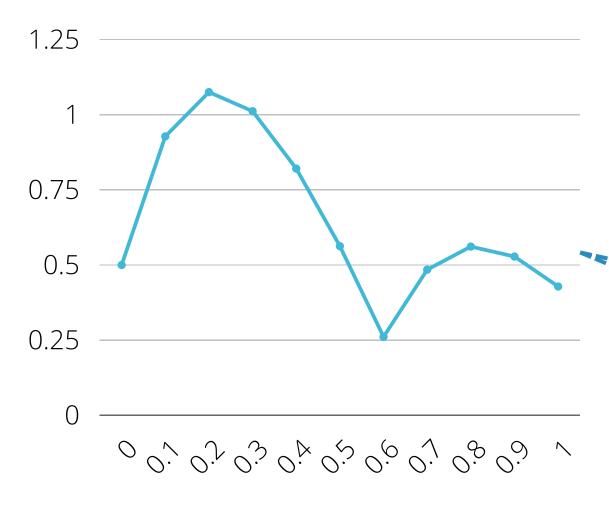
$$f(t) = \lim_{\Delta t o 0} rac{P(t < T \le t + \Delta t)}{\Delta t}$$



PDF

 $f(\mathbf{s}) = f(t_1)f(t_2|t_1)f(t_3|t_2,t_1)\dots$ по цепному правилу

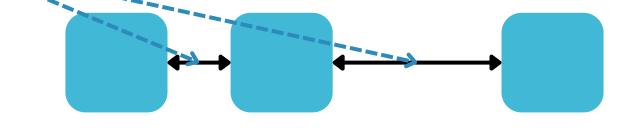
- Пусть T случайная величина, отвечающая за время возврата
- Случайные величины могут быть описаны с помощью плотности вероятности



PDF

Плотность вероятности характеризует вероятность события в бесконечно малом интервале

$$f(t) = \lim_{\Delta t o 0} rac{P(t < T \le t + \Delta t)}{\Delta t}$$

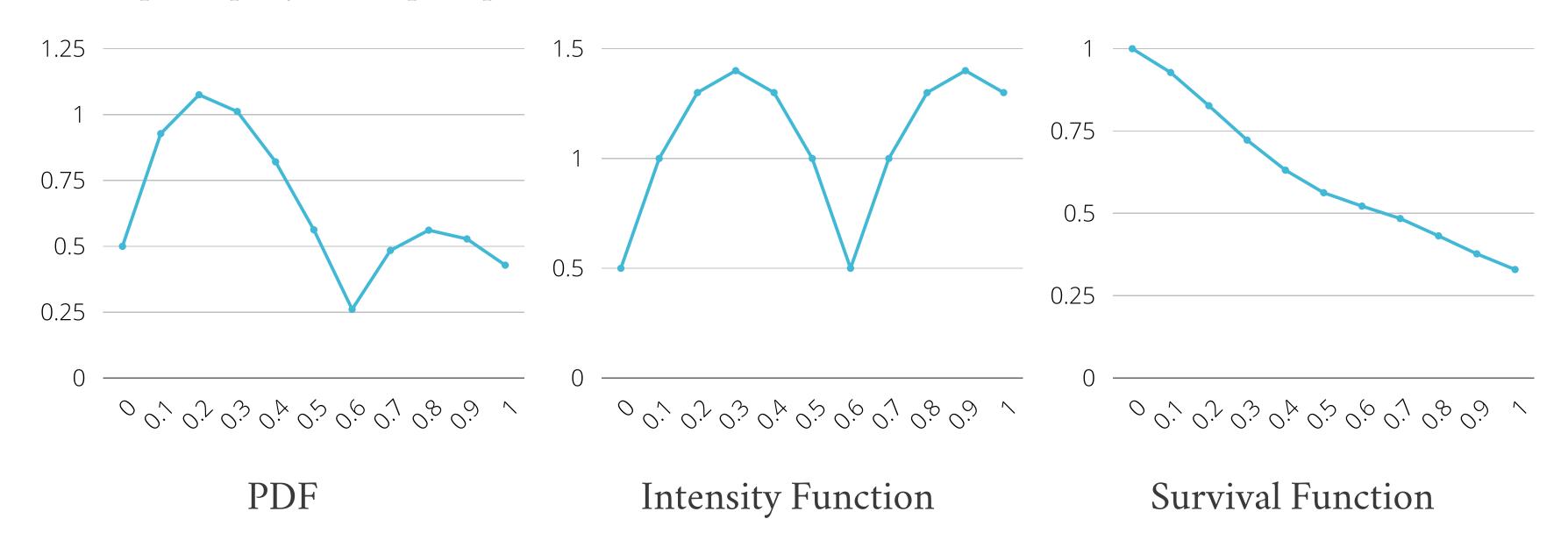


Трудно моделировать

Время

$$f(\mathbf{s}) = f(t_1)f(t_2|t_1)f(t_3|t_2,t_1)\dots$$
 по цепному правилу

• Для последовательностей событий полезными становятся также другие функции, характеризующие распределение

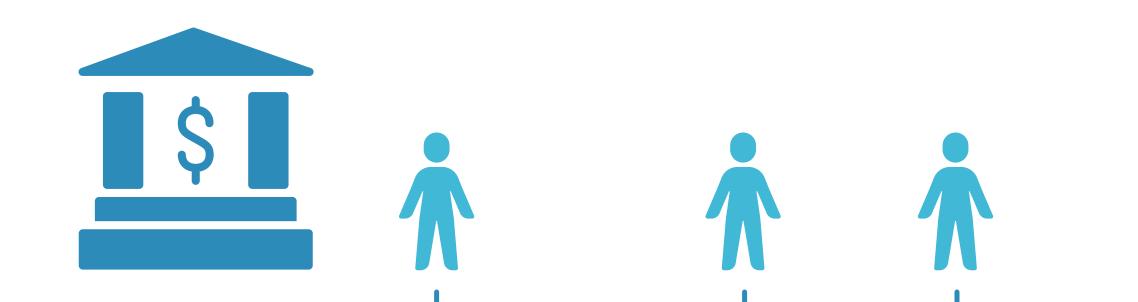


Функция Выживания

• Показывает вероятность того, что событие не произошло до момента времени t

$$S(t) = P(T \geq t) = \int_t^{+\infty} f(z) dz$$

- Данная функция полезна в анализе выживания
- Функция выживания равна 1 в начальный момент времени и монотонно убывает



Он вернется?



Функция интенсивности

- Показывает частоту события
- Пусть $N(t) = \#\{t_i | t_i < t\}$
- Функция интенсивности

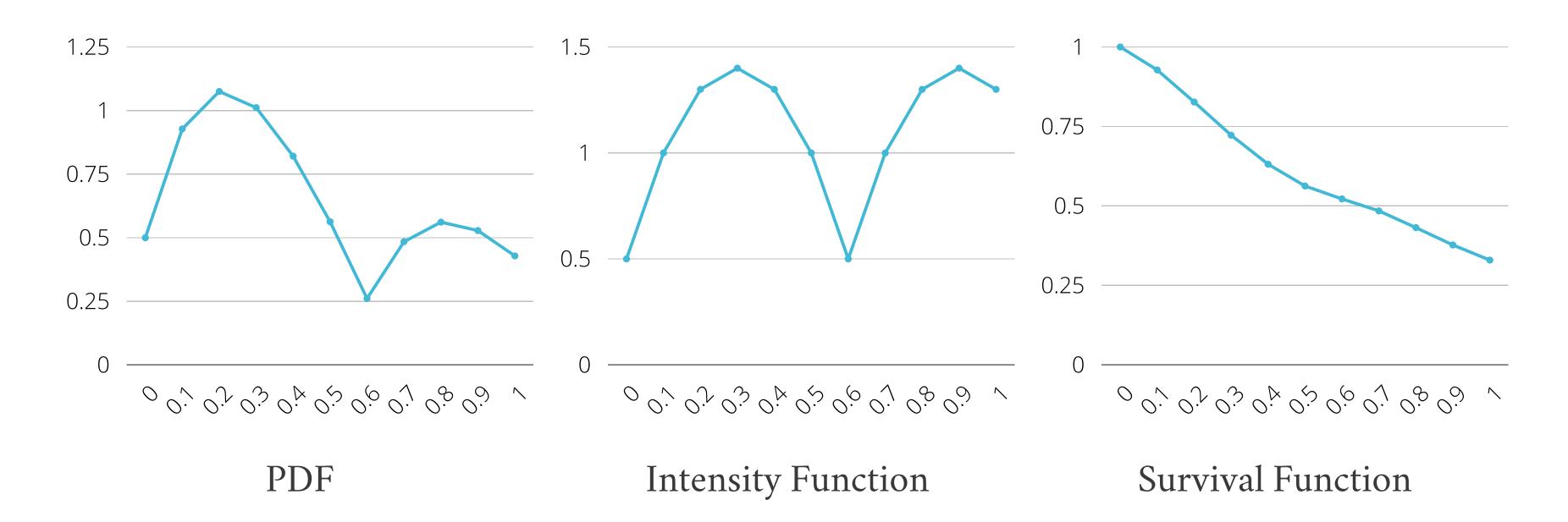
$$\lambda(t) = \mathbb{E}rac{dN(t)}{dt} = rac{f(t)}{S(t)} = \lim_{\Delta t o 0} rac{P(t < t \le t + dt | T > t)}{\Delta t}$$

- Преимущества интенсивности:
 - Требуется только неотрицательность
 - Для двух независимых последовательностей, совместная интенсивность это сумма
- Связь с плотностью вероятности:

$$f(\mathbf{s}) = \prod_i \lambda(t_i) \expigg(-\int_0^T \lambda(t) dtigg)$$

Временной точечный процесс

• Предложенный подход часто используется для описания временных точечных процессов. Их реализацией является последовательность событий

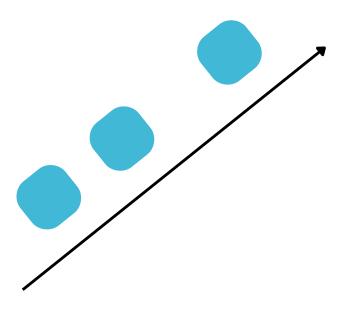


Когда интенсивности недостаточно

- Интенсивность очень полезная величина
- Интенсивность доказала свою пользу для множества реальных задач
- Не все временные точечные процессы могут быть описаны с помощью функции интенсивности
- Например, интенсивность сама может быть случайной величиной
- В данной работе рассматривался случай измеримой интенсивности, поэтому углубляться в данную тему не будем

Часть 2

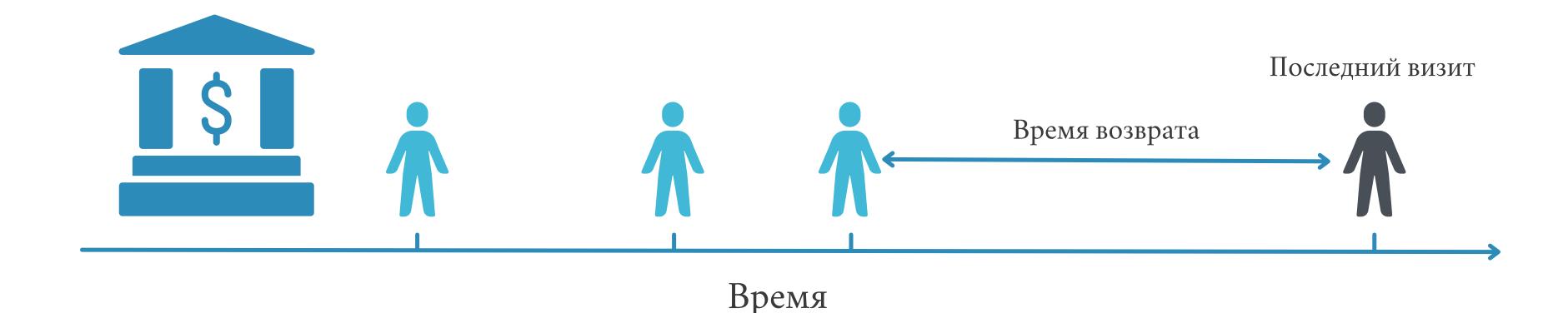
- Последовательности событий
- Маркированные последовательности событий
- Классические модели
- Нейросетевые модели



- Когда пользователь в следующий раз вернется в банк?
- Мы можем еще предсказывать тип события «
- Время возврата это время между событий

$$\Delta t_{i+1} = t_{i+1} - t_i$$

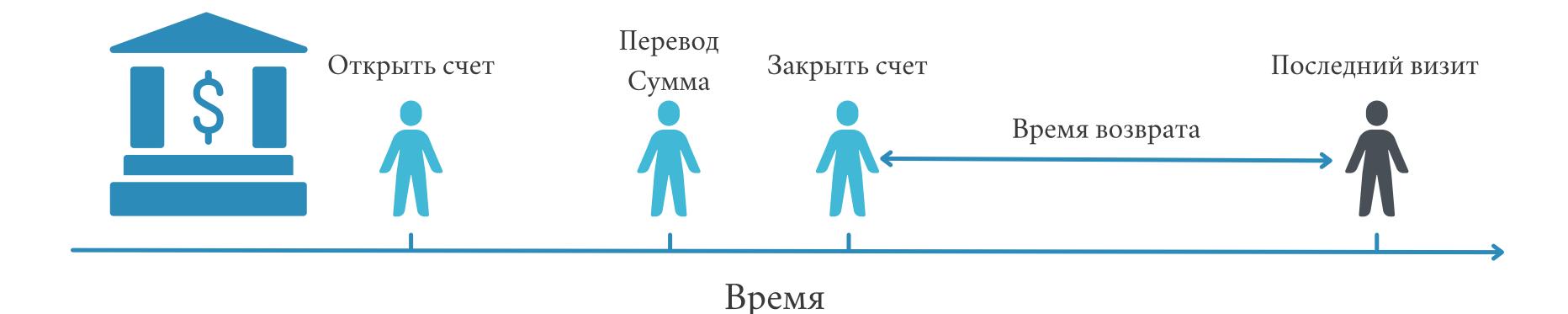
Что если в событии есть еще информация?



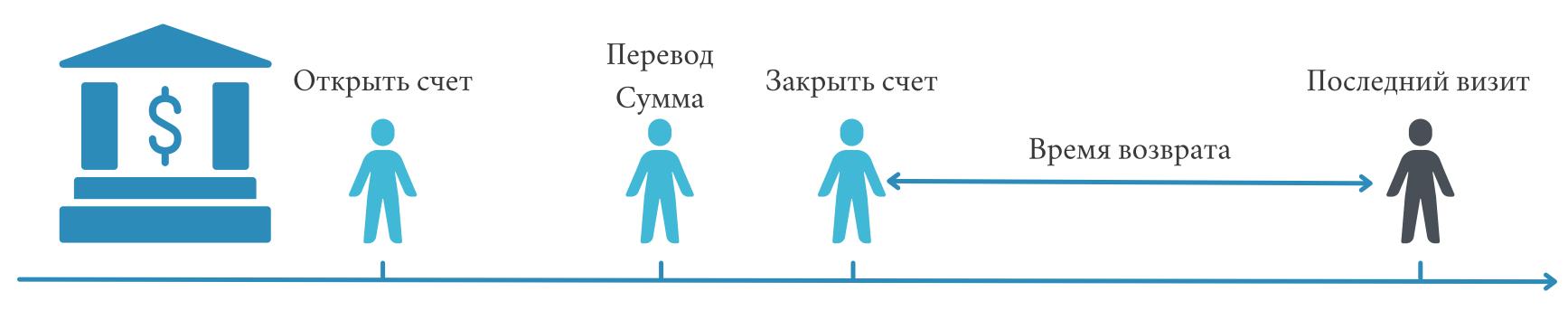
- Когда пользователь в следующий раз вернется в банк?
- Мы можем еще предсказывать тип события «
- Время возврата это время между событий

$$\Delta t_{i+1} = t_{i+1} - t_i$$

Что если в событии есть еще информация?



- Рассмотрим маркированные события, где марка это тип события из множества $\{1,\ldots,C\}$.
- Теперь событие определяется парой время-тип события



Функция интенсивности с марками

- Показывает частоту типа события
- Пусть $N_c(t) = \#\{t_i < t | c_i = c\}$
- Функция интенсивности

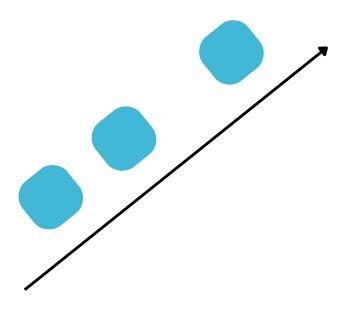
$$\lambda_c(t) = \mathbb{E} rac{dN_c}{dt}$$

- Общая интенсивность сумма интенсивностей
- Связь с плотностью вероятности:

$$f(\boldsymbol{s}) = \prod_{i} \lambda_{c_i}(t_i) \exp\left(-\int_0^T \sum_{c} \lambda_{c}(\tau) d\tau\right)$$

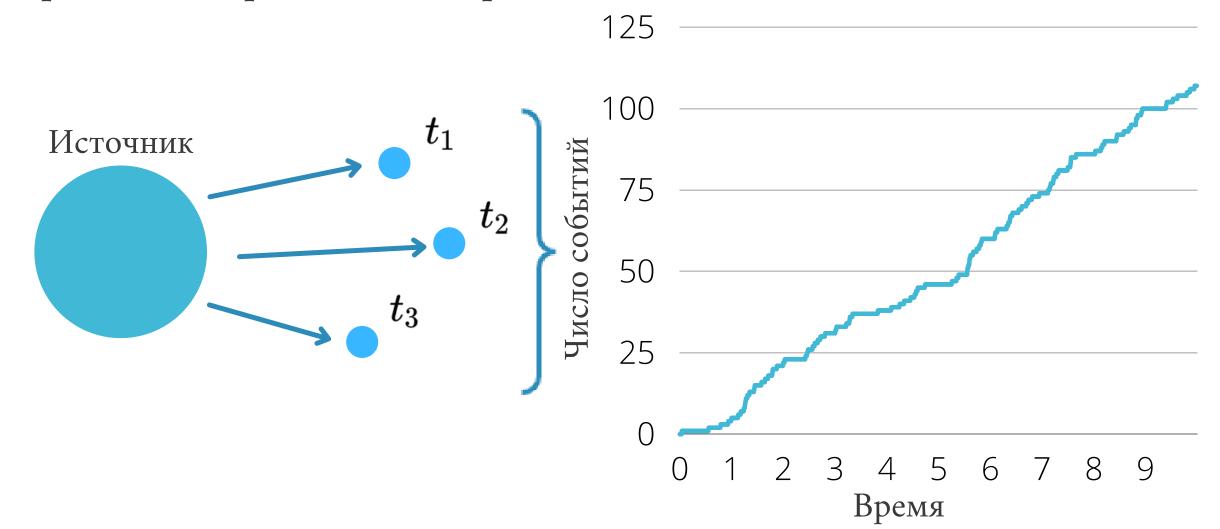
Часть 3

- Последовательности событий
- Маркированные последовательности событий
- Классические модели
- Нейросетевые модели



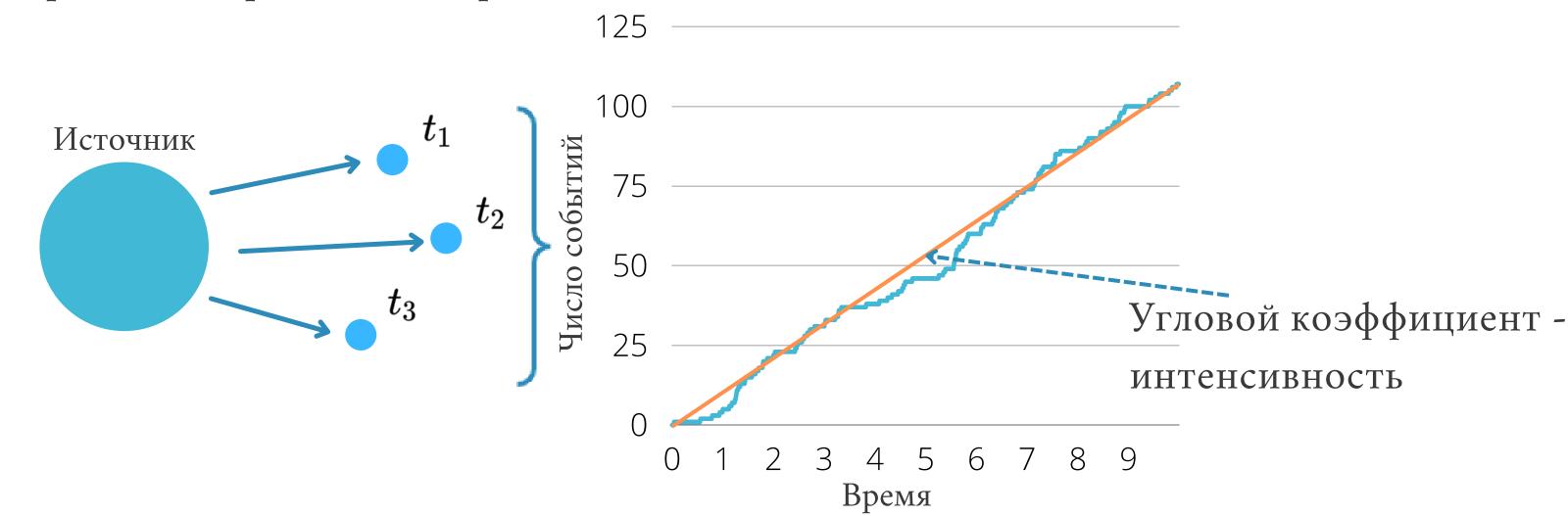
Процесс Пуассона

- Простейшая модель для последовательностей событий
- $\lambda = \mathrm{const}$
- Источник с фиксированной интенсивностью, например поток космических частиц
- Если интенсивность зависит от времени, то это неоднородный процесс
- Редко встречается в реальном мире



Процесс Пуассона

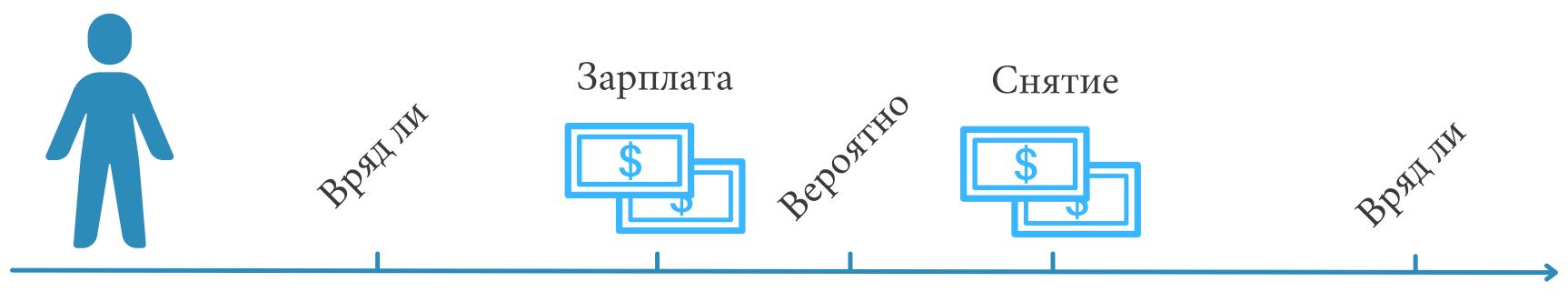
- Простейшая модель для последовательностей событий
- $\lambda = \text{const}$
- Источник с фиксированной интенсивностью, например поток космических частиц
- Если интенсивность зависит от времени, то это неоднородный процесс
- Редко встречается в реальном мире



Не Пуассон

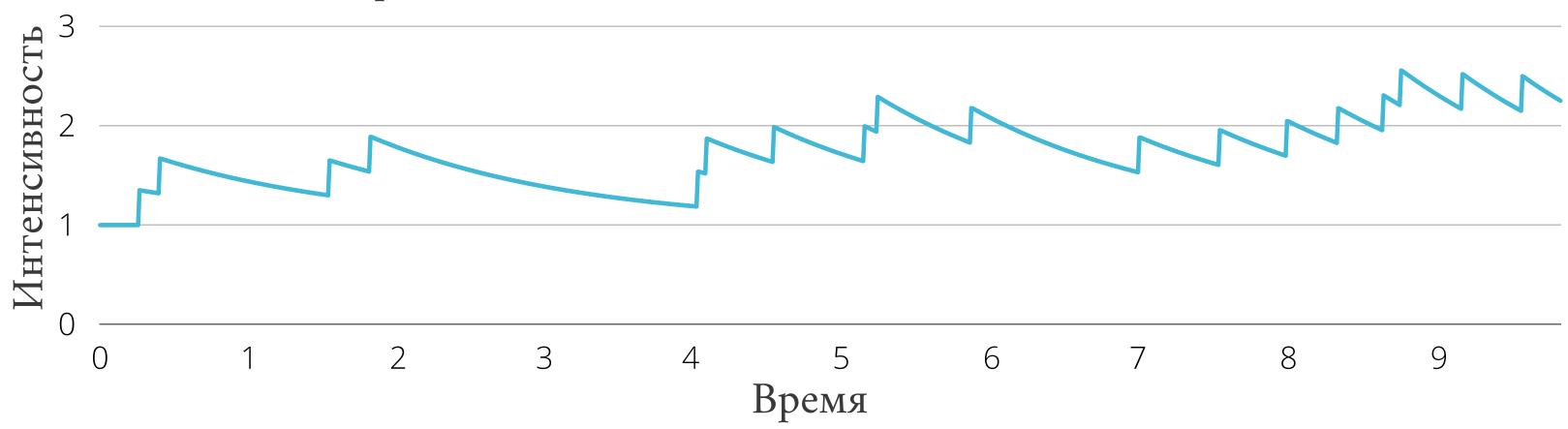
- В пуассоновском процессе интенсивность не зависит от истории
- В реальности это часто не так
- Например:
 - Зарплата внешний параметр, может быть включен с помощью неоднородного пуассона
 - Снятие наличных зависит от зарплаты и предыдущих снятий

Когда пользователь снимет наличные



Процесс Хоукса

- Одна из простейших моделей, учитывающих историю процесс Хоукса
- Был предложен Аланом Хоуксом в 1971
- Предположения:
 - Каждое событие влияет на интенсивность
 - Влияния аддитивны
 - Влияния неотрицательны



Процесс Хоукса

• Интенсивность может быть записана как

$$\lambda(t|\mathcal{H}) = \mu(t) + \sum_{i:t_i < t} arphi(t-t_i)$$

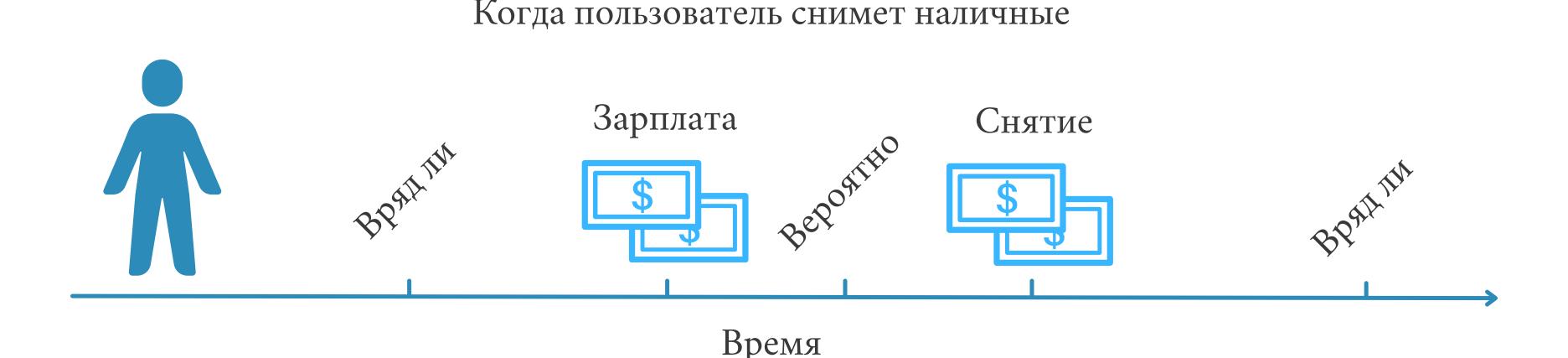
- Таким образом мы вводим условную интенсивность
- Она связана с условной вероятностью
- Данная интенсивность все еще может быть использована

$$f(\mathbf{s}) = \prod_i \lambda(t_i|\mathcal{H}_{t_i}) \expigg(-\int_0^T \lambda(t|\mathcal{H}) dtigg)$$

- Это можно доказать используя правило цепи
- Вопрос:
 - Какие ограничения у процесса Хоукса?

Подавление и отсутствие аддитивности

- Не все процессы самовозбуждающиеся с аддитивным вкладом
- Чтобы добавить подавления и неаддитивность можно либо модифицировать Хоукс (добавить ReLU), либо использовать другие модели (Нейросети)

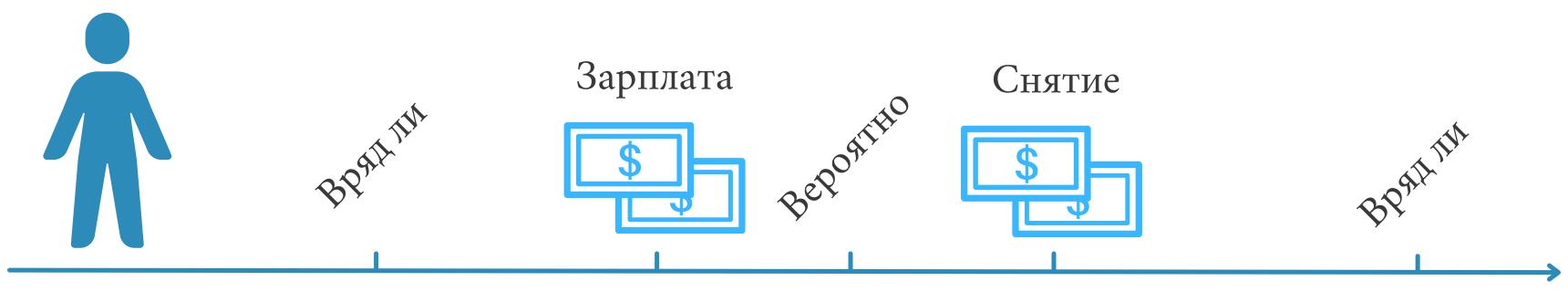


Несколько типов событий

- В последовательности событий события могут быть разных типов
- Мы все еще можем использовать те же модели
- Интенсивность в качестве вектора

$$\lambda_c(t|\mathcal{H}) = \mu_c(t) + \sum_{i:t_i < t} arphi_{c,c_i}(t-t_i)$$

Когда пользователь снимет наличные



Тренировка моделей

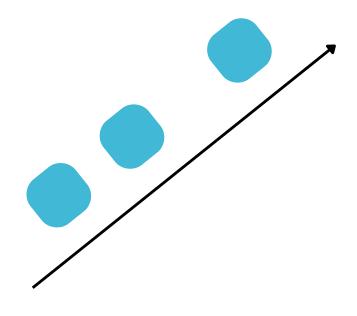
• Основная задача - максимизация правдоподобия

$$f(\mathbf{s}) = \prod_i \lambda(t_i|\mathcal{H}_{t_i}) \expiggl(-\int_0^T \lambda(t|\mathcal{H}) dtiggr)$$

- Необходимо выбрать модель и затем максимизировать правдоподобие относительно параметров модели
- Вычисление интеграла часто является наиболее трудоемкой задачей

Часть 4

- Последовательности событий
- Маркированные последовательности событий
- Классические модели
- Нейросетевые модели



Классические временные ряды

Классические временные ряды

- Рекуррентные нейронные сети (RNN, LSTM, GRU)
- CNN для временных рядов
- Трансформеры

Классические временные ряды

- Рекуррентные нейронные сети (RNN, LSTM, GRU)
- CNN для временных рядов
- Трансформеры

Временной лаг используется неявно, все точки равноудаленные, явного времени в модели нет

Классические временные ряды

- Рекуррентные нейронные сети (RNN, LSTM, GRU)
- CNN для временных рядов
- Трансформеры

Временной лаг используется неявно, все точки равноудаленные, явного времени в модели нет

- Рекуррентные нейронные сети (RNN, LSTM, GRU)?
- CNN для временных рядов?
- Трансформеры?

Классические временные ряды

- Рекуррентные нейронные сети (RNN, LSTM, GRU)
- CNN для временных рядов
- Трансформеры

Последовательности событий

- Рекуррентные нейронные сети (RNN, LSTM, GRU)?
- CNN для временных рядов?
- Трансформеры?

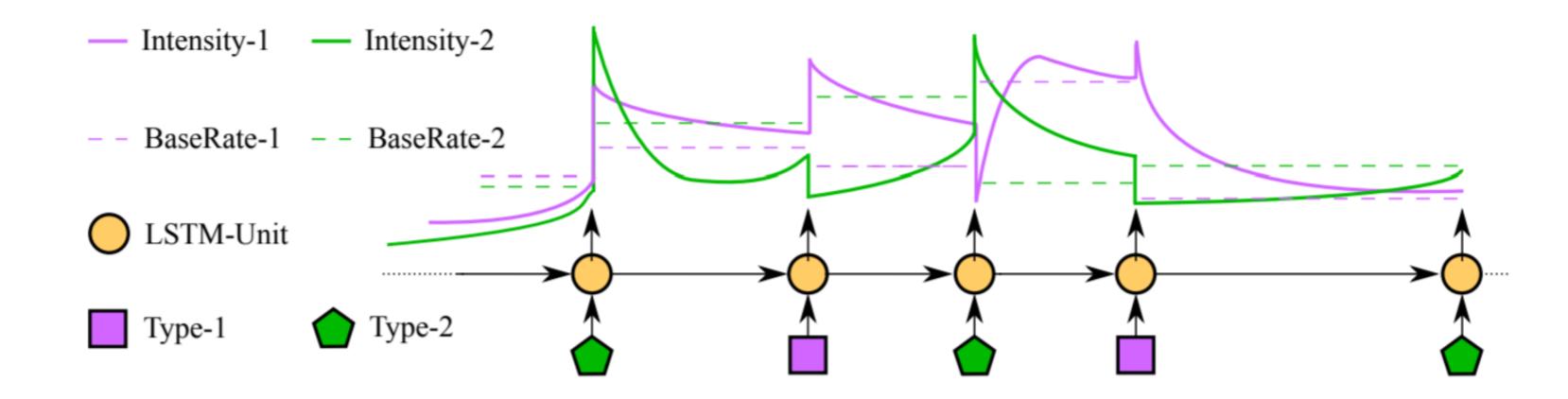
Временной лаг используется неявно, Ожидаем что-то подобное. все точки равноудаленные, явного времени в модели нет

Вопрос: а что со временем события?

Neural Hawkes

• LSTM с дополнительной эволюцией состояния между событиями

$$egin{aligned} \mathbf{h}(t) &= \mathbf{o}_i \odot (2\sigma(2\mathbf{c}(t)) - 1) \ \mathbf{c}(t) &= \overline{\mathbf{c}}_{i+1} + (\mathbf{c}_{i+1} - \overline{\mathbf{c}}_{i+1}) \exp(-oldsymbol{\delta}_{i+1}(t - t_i)) \ \lambda_k(t) &= f_k(\mathbf{w}_k^ op \mathbf{h}(t)), \ f_k(u) = s_k \log(1 + \exp(u/s_k)) \end{aligned}$$



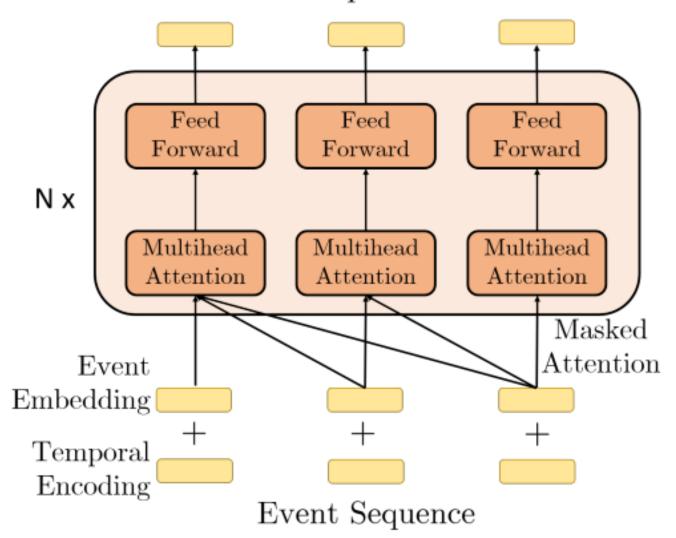
Transformer Hawkes

• Трансформер с кодированием времени и интерполяцией интенсивности

$$egin{aligned} \lambda_k(t|\mathcal{H}_t) &= f_k\left(lpha_krac{t-t_j}{t_j} + \mathbf{w}_k^ op \mathbf{h}(t_j) + b_k
ight), \ t \in [t_j, t_{j+1}) \end{aligned}$$

$$f_k(u) = s_k \log(1 + \exp(u/s_k))$$

Hidden Representations



Тренировка моделей

• Основная задача - максимизация правдоподобия

$$f(\mathbf{s}) = \prod_i \lambda(t_i|\mathcal{H}_{t_i}) \expigg(-\int_0^T \lambda(t|\mathcal{H}) dtigg)$$

- Необходимо выбрать модель и затем максимизировать правдоподобие относительно параметров модели
- Вычисление интеграла часто является наиболее трудоемкой задачей, используем метод Монте-Карло

$$\hat{\Lambda}_{MC} = \sum_{j=2}^L (t_j - t_{j-1}) \left(rac{1}{N} \sum_{i=1}^N \lambda(u_i)
ight), \ u_i \sim Unif(t_{j-1}, t_j)$$